

2021'ס ריבוי

שאלה 1:  
נניח  $X_1, \dots, X_n \stackrel{iid}{\sim} F$  ו- $R$  הוא

$$T(F) = F\left(\int x dF(x)\right)$$

(1) הנה פונקציה המסמלת  $T(F)$  - נקרא לה פונקציה המסמלת  $T(F)$ .

$$\int x dF(x) = E_F X_1 = \mu_F$$

$$T(F) = F(\mu_F) = P_F(X_1 \leq \mu_F)$$

כלומר, מדובר בפונקציה שהיא נקרא לה פונקציה המסמלת  $T(F)$ .

\* כפי שראינו,  $\hat{F}_n$  הוא אומדן הפונקציה  $F$  ו- $\hat{F}_n$  הוא

$$\hat{F}_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n 1_{\{X_i \leq x\}}$$

$$T(\hat{F}_n) = \hat{F}_n(\underbrace{\mu_{\hat{F}_n}}_{\bar{X}_n}) = \hat{F}_n(\bar{X}_n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n 1_{\{X_i \leq \bar{X}_n\}}$$

//

$$E_F T(\hat{F}_n) = E_F F(\bar{X}_{n-1}) \quad (2) \quad \text{הוכחה}$$

ההפרש בין  $T(\hat{F}_n)$  לבין  $T(F)$  הוא  $\frac{1}{n}$  וזה הולך לאפס כ- $n \rightarrow \infty$ .

$$E_F T(\hat{F}_n) = E_F \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{1}_{\{X_i \leq \bar{X}_n\}} \stackrel{\text{לפי (1)}}{=} P_F(X_1 \leq \bar{X}_n) = P_F(X_1 \leq \frac{1}{n} X_1 + \frac{1}{n} X_2 + \dots)$$

$$= P_F\left(\underbrace{\left(1 - \frac{1}{n}\right)}_{\frac{n-1}{n}} X_1 \leq \frac{1}{n} \sum_{i=2}^n X_i\right) = P_F\left(X_1 \leq \frac{1}{n-1} \sum_{i=2}^n X_i\right) = P_F(X_1 \leq \bar{X}_{n-1})$$

$$P(X \in A) = E P(X \in A | Y)$$

$$P(X \in A) = E_F P_F(X_1 \leq \bar{X}_{n-1} | \bar{X}_{n-1}) = E_F F(\bar{X}_{n-1})$$

$$= E \mathbb{1}_{X \in A}$$

$$= E E(\mathbb{1}_{X \in A} | Y)$$

$$= E P(X \in A | Y)$$

$$P_F(X_1 \leq a) = F(a)$$

כדי להוכיח שההפרש בין  $T(\hat{F}_n)$  ל- $T(F)$  הולך לאפס כ- $n \rightarrow \infty$ , נשתמש ב-LLN.

$$E_F T(\hat{F}_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} T(F)$$

$$\parallel$$

$$E_F F(\bar{X}_{n-1})$$

$$\bar{X}_{n-1} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{a.s.}} \overbrace{E_F X_1}^{\mu_F}, \quad \text{LLN}$$

$$F(\bar{X}_{n-1}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{a.s.}} F(\mu_F) = T(F)$$

מה זה אומר?  $\mathbb{E}|Y| < \infty$ ,  $P(X \leq Y) = 1$  כל המספרים הנ"ל הם מספרים ממשיים  
 $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{E} X_n = \mathbb{E} \lim_{n \rightarrow \infty} X_n = \mathbb{E} X$  ;  $X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X$

נכדנו אברהם בן-חיים יצחק שמואל יצחק

אם נציג את המערכת במישור הדינמי (או החשמלי) כד.

התחלה בין שני מרחבי. כל  $F$  מסומן ב-0 ו-1,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E_F T(\hat{F}_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} E_F F(\bar{X}_{n-1}) = E_F \lim_{n \rightarrow \infty} F(\bar{X}_{n-1}) = T(F)$$

↓  
repetition with  
rejection

(3) מצא את  $T(f)$  ה (Influence function) של  $f$  ואת  $T(f)$  של  $f$ .

ד'תרנ"ו

הערה:  $G \cdot F$  הוא Hadamard  $F$   $2 \times 2$   $F$

$$\dot{T}_F(G-F) := \lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} (T(F+t(G-F)) - T(F)) \quad ; \quad \|G_t - G\|_\infty \xrightarrow[t \downarrow 0]{} 0$$

$$\Delta_X(u) = \sum_{x \in u} x \quad ; \quad G = \Delta_X \quad \text{הפעלה של } \Delta_X \text{ על } u$$

הרץ פ. יחי' גלילי נפ' ע - ו- $\infty$ - $G_F$  ו' י'

$$F_t = F + t(G_t - F)$$

$$T(F_t) = F_t \left( \int x dF_t(x) \right) = \underbrace{F \left( \int x dF_t(x) \right)}_{\textcircled{*}} + t \left( G_t \left( \int x dF_t(x) \right) - F \left( \int x dF_t(x) \right) \right)$$

$$\textcircled{*} F \left( \int x dF_t(x) \right) = F \left( \int x dF(x) + t \int x d(G_t(x) - F(x)) \right)$$

$$(\text{by } \mu_G) = F \left( \int x dF(x) \right) + t \int \left( \int x dF(x) \right) x d(G_t(x) - F(x)) + o(t), t \rightarrow 0$$

$$\frac{1}{t} (T(F_t) - T(F)) = \frac{1}{t} \left( \overbrace{F \left( \int x dF(x) \right)}^{T(F)} + t \int \left( \int x dF(x) \right) x d(G_t(x) - F(x)) + o(t) + t (G_t \left( \int x dF_t(x) \right) - F \left( \int x dF_t(x) \right)) - \cancel{T(F)} \right)$$

$$= \int (\mu_F) \int x d(\underbrace{G_t(x) - F(x)}_{\rightarrow G - F}) + \underbrace{o(1)}_{\rightarrow 0} + \underbrace{G_t(\mu_F)}_{\rightarrow G} - \underbrace{F(\mu_F)}_{\rightarrow F}$$

$$\xrightarrow{t \rightarrow 0} \int (\mu_F) \int x d(G(x) - F(x)) + G(\mu_F) - F(\mu_F) //$$

$$\mu_G = x$$

$$G = \Delta_x \quad \text{است}$$

$$\int \psi(u) d\delta_x(u) = \psi(x)$$

$$d\delta_x(u) \rightarrow \text{only value is } x, \psi(u) = u \quad \text{است}$$

است

$$L_F(x) = \int (\mu_F)(x - \mu_F) + \mathbb{1}_{\{x \leq \mu_F\}} - F(\mu_F) //$$

הערות:  $\epsilon_j$  ו- $X_j$  הם בלתי תלויים

$$Y_j = f(X_j) + \epsilon_j \quad ; \quad j = 1, \dots, n$$

$$\epsilon_j \stackrel{iid}{\sim} N(0,1) \quad ; \quad X_1, \dots, X_n \stackrel{iid}{\sim} U([0,1])$$

הערות:  $f$  היא פונקציה רציפה

$$\hat{f}(x) = \frac{1}{nh} \sum_{j=1}^n Y_j K\left(\frac{x-X_j}{h}\right) \quad ; \quad h > 0 ; \text{supp}(K) \subseteq [-1,1]$$

נניח כי  $K$  היא פונקציה סימטרית ו- $\Sigma(\beta, L)$  היא קבוצת הפונקציות הכוללות את  $f$  (1)

$$\sup_{f \in \Sigma(\beta, L)} |E_f \hat{f}(x_0) - f(x_0)| \leq C h^\beta$$

$C$  היא קבועת הולדר  $\Sigma(\beta, L)$  היא קבוצת הפונקציות הכוללות את  $f$  ו- $x_0 \in (0,1)$  היא נקודה קבועת

הערות:  $h, n \rightarrow \infty$  ו- $nh \rightarrow \infty$

הוכחה

$$E_f \hat{f}(x_0) - f(x_0) = \frac{1}{nh} \sum_{j=1}^n E_F (f(X_j) + \epsilon_j) K\left(\frac{x_0 - X_j}{h}\right) - f(x_0)$$

$$E \epsilon_j = 0$$

iid.

$$= \frac{1}{h} E_F \left( f(X_1) K\left(\frac{x_0 - X_1}{h}\right) \right) - f(x_0)$$

$$X_1 \sim U([0,1])$$

$$= \frac{1}{h} \int_0^1 f(u) K\left(\frac{x_0 - u}{h}\right) du - f(x_0)$$

$$t = \frac{x_0 - u}{h}$$

$$u=0 \Rightarrow t = \frac{x_0}{h}$$

$$u=1 \Rightarrow t = \frac{x_0 - 1}{h}$$

$$= \int_{\frac{x_0-1}{h}}^{\frac{x_0}{h}} f(x_0 - th) K(t) dt - f(x_0)$$

$$\cong \int_{-1}^1 f(x_0 - th) K(t) dt - f(x_0)$$

ל  $x_0 \in (0,1)$

$$= \int_{-1}^1 (f(x_0 - th) - f(x_0)) k(t) dt$$

$$\Rightarrow |E_L \hat{f}(x_0) - f(x_0)| = \left| \int_{-1}^1 \frac{1}{2!} (f^{(2)}(x_0 - \tau th) - f^{(2)}(x_0)) (-ht)^2 k(t) dt \right|$$

$\downarrow$   
 $\mu \text{ ק } \rightarrow \text{ שריר}$   
 $\downarrow$   
 $\leq \int_{-1}^1 \frac{1}{2!} L |ht|^{\beta-2} \cdot |ht|^2 \cdot |k(t)| dt$

$\int_{-1}^1 u^j k(u) du = 0$   
 $j = 1, \dots, \beta-1$   
 $f \in \Sigma(\beta, L)$   
 $= \underbrace{\frac{L}{2!} \int_{-1}^1 |t|^\beta |k(t)| dt}_{C_1} \cdot h^\beta$

שהם קטנים

$\sum_{f \in \Sigma(\beta, L)} |E_L \hat{f}(x_0) - f(x_0)| \leq C_1 \cdot h^\beta$   
 כדור

(3) יהי  $k$  פונקציה סימטרית שמתקיים שההנחות הקודמות.

הנחנו כי  $f \in \Sigma(\beta, L)$  ו- $f(0) \neq 0$ , אז ההנחות (1) ו- (2) אינן מתקיימות.

$x_0 = 0$ ,  $h > 0$  קטן.

נראה שהשערה זו נכונה.

לכן

$$E_L \hat{f}(0) - f(0)$$

$$E_L \hat{f}(0) = \frac{1}{h} \int_0^1 f(s) k\left(\frac{s-h}{h}\right) ds = \frac{1}{h} \int_0^1 f(t) k\left(\frac{s}{h}\right) ds$$

$$= \int_0^{1/h} f(th) k(t) dt \xrightarrow{h \rightarrow 0} f(0) \int_0^1 k(t) dt = \frac{1}{2} f(0)$$

↓  
הגדרה  
של

$$1 = \int_{-1}^1 k(t) dt = 2 \int_0^1 k(t) dt$$

כאשר  $k$  קיימת שרשרת ההסחה (א) היא כאלו  $h \rightarrow 0$  ולכן אין  
קונסטנט נדרש בתקופה זו.