

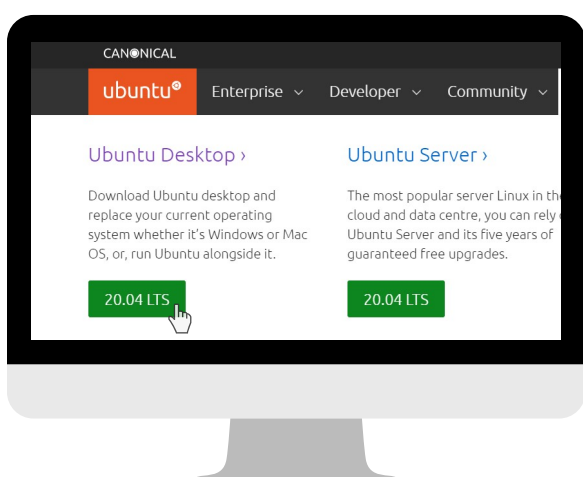
دليل التثبيت

إعداد: آمنه بكير

1 تثبيت البرامج

تثبيت Ubuntu

أذهب إلى [2].
أنقر على 20.04 LTS




تثبيت VirtualBox

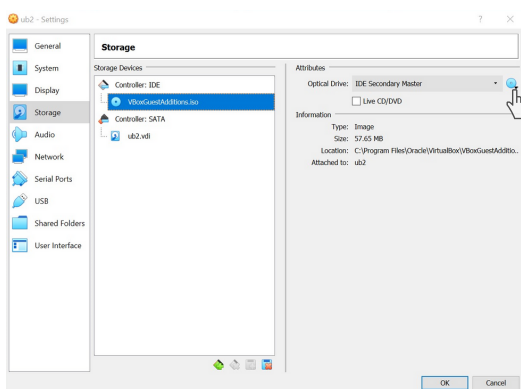
أذهب إلى [1].
أنقر على "Windows hosts"




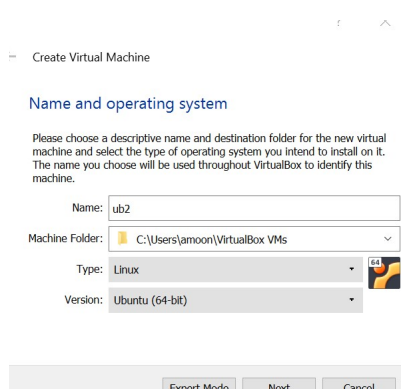
قم بمتابعة التحميل مع الاعدادات الافتراضية.


2 تهيئة واجهة لينكس

أنقر على  قم بمتابعة الخطوات لتغيير القرص الى ubuntu.




أنقر على  قم بتسمية نظام التشغيل ب(ub2) قم بالمتابعة بالضغط على Next.



أنقر على  وتابع الخطوات التاليه لتشغيل النظام.
install Ubuntu >> installation type: Erase disk >>create user and reboot

3 الطريقة السريعه لتثبيت ROS

قم بتشغيل برنامج Terminal  .
انسخ والصق [3] وادخل رقمك السري.
اطبع الرقم '1'.

سيبدأ التحميل, انتظر بعض الوقت حتى انتهاء التحميل.
أخيرًا, قم بطباعة **rosversion -d**.
إذا كان الرد ب 'noetic' فقد تمت عملية التثبيت بنجاح!

الروابط المستخدمة:

[1] <https://www.virtualbox.org/wiki/Downloads>

[2] <https://ubuntu.com/#download>

[3] `wget -c https://raw.githubusercontent.com/qboticslabs/ros_install_noetic/master/ros_install_noetic.sh && chmod +x ./ros_install_noetic.sh && ./ros_install_noetic.sh`

المصادر:

<https://www.udemy.com/course/ros-basics-program-robots/>

<https://www.youtube.com/watch?v=lqrpSi2Xueg>