

MATLAB Programming for Virtual Element Methods

I	网格的生成与数据结构	2
1	网格的图示与标记	3
1.1	网格与解的图示	3
1.2	网格的标记	8
2	辅助数据结构与几何量	12
2.1	辅助数据结构	12
2.2	网格相关的几何量	19
2.3	auxstructure 与 auxgeometry 函数	20
2.4	边界设置	21
2.4.1	边界边的定向	21
2.4.2	边界的设置	22
3	PolyMesher: 二维多角形剖分的生成	25
3.1	网格剖分的基本思想	25
3.1.1	Voronoi 图	25
3.1.2	CVTs 与 Lloyd 迭代	26
3.2	有界 Voronoi 图的反射法构造	27
3.2.1	区域边界的近似	27
3.2.2	边界反射集的计算	30
3.3	二维多角形剖分的生成	37
3.3.1	Lloyd 迭代	37
3.3.2	获取网格剖分的基本数据集	38

Part I

网格的生成与数据结构

1 网格的图示与标记

1.1 网格与解的图示

基本数据结构

采用陈龙编写的 iFEM 工具箱 [1] 中的数据结构, 用 `node` 表示节点坐标, `elem` 表示单元的连通性, 即单元顶点编号. 考虑下图中 L 形区域的一个简单剖分, iFEM 的网页说明链接如下:

<https://www.math.uci.edu/~chenlong/ifemdoc/mesh/meshbasicdoc.html>

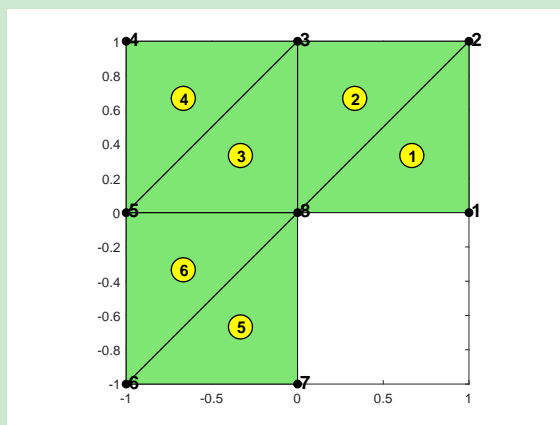


图 1. L 形区域的剖分

1. 矩阵 `node`: 节点坐标

编程中需要每个节点的坐标, 用 `node` 记录, 它是两列的矩阵, 第一列表示各节点的横坐标, 第二列表示各节点的纵坐标, 行的索引对应节点编号. 图中给出的顶点坐标信息如下

8x2 double		
	1	2
1	1	0
2	1	1
3	0	1
4	-1	1
5	-1	0
6	-1	-1
7	0	-1
8	0	0

这里左侧的序号对应节点的整体编号.

2. 矩阵 `elem`: 连通性

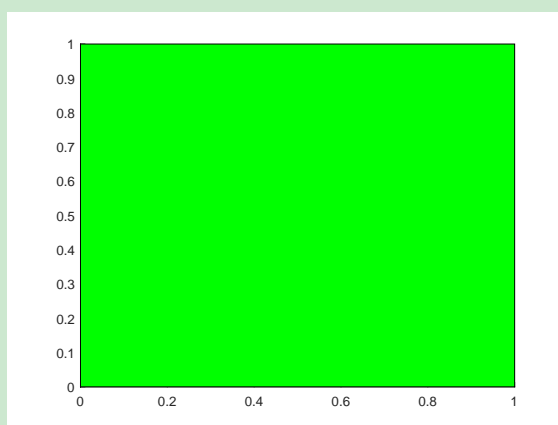
`elem` 给出每个三角形的顶点编号, 它给出的是单元的连通性信息, 每行对应一个单元.

6x3 double			
	1	2	3
1	1	2	8
2	3	8	2
3	8	3	5
4	4	5	3
5	7	8	6
6	5	6	8

图中第 i 列表示所有三角形的第 i 个点的编号, 其中 $i = 1, 2, 3$. 注意三角形顶点的顺序符合逆时针定向. `elem` 是有限元编程装配过程中 P1-元的局部整体对应.

补片函数 `patch`

MATLAB 中采用补片函数 `patch` 绘制多边形, 其内置的三角剖分画图函数 `trisurf` 也是如此. 以下考虑二维多角形剖分的图示, 命名为 `showmesh.m`. 一个简单的例子如下图



可如下编程

```

1 node = [0 0; 1 0; 1 1; 0 1];
2 elem = [1 2 3 4];
3 patch('Faces',elem,'Vertices',node,'FaceColor','g');
```

对多个相同类型的单元, `showmesh.m` 如下编写:

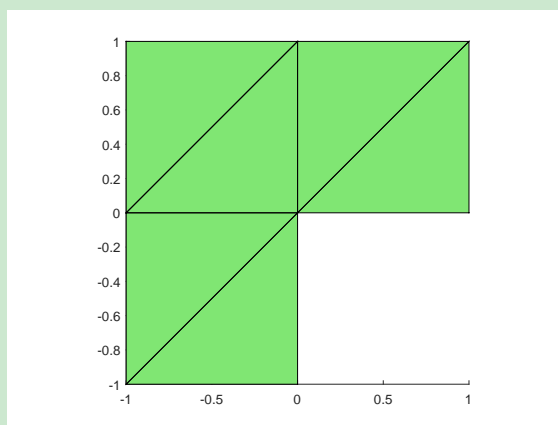
```

1 function showmesh(node,elem)
2 h = patch('Faces',elem,'Vertices',node);
3 set(h,'facecolor',[0.5 0.9 0.45],'edgecolor','k');
4 axis equal; axis tight;
```

例 1.1 (三角剖分) 对前面的梯形区域, 如下调用 `showmesh` 函数

```

1 node = [1,0; 1,1; 0,1; -1,1; -1,0; -1,-1; 0,-1; 0,0];
2 elem = [1,2,8; 3,8,2; 8,3,5; 4,5,3; 7,8,6; 5,6,8];
3 showmesh(node,elem);
```

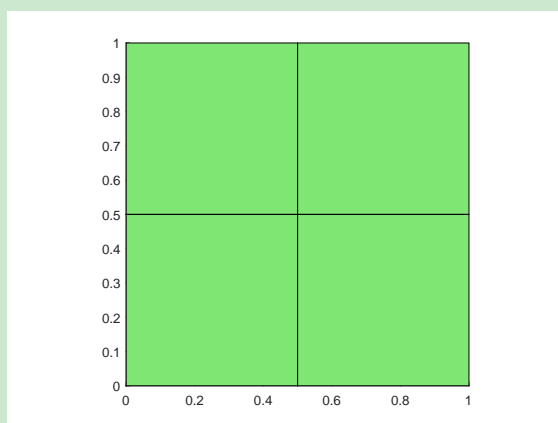


例 1.2 (四边形剖分) 对矩形区域的四边形剖分, 如下调用 `showmesh` 函数

```

1 [X,Y] = ndgrid(0:0.5:1,0:0.5:1);
2 node = [X(:), Y(:)];
3 elem = [1 2 5 4; 2 3 6 5; 4 5 8 7; 5 6 9 8];
4 showmesh(node,elem)

```



操作 cell 数组的 `cellfun` 函数

对含有不同多角形单元的区域, 因每个单元顶点数不同, `elem` 一般以 cell 数组存储. 为了使用 `patch` 画图 (避免循环语句), 需要将 `elem` 的每个 cell 用 `NaN` 填充成相同维数的向量, 该填充不会影响画图. 先介绍 MATLAB 中操作 cell 数组的函数 `cellfun.m`. 例如, 考虑下面的例子.

例 1.3 计算 cell 数组中元素的平均值和维数

```

1 C = {1:10, [2; 4; 6], []};
2 averages = cellfun(@mean, C)
3 [nrows, ncols] = cellfun(@size, C)
4
5 % 结果为 averages = 5.5000    4.0000    NaN
6 %           nrows = 1  3  0,   ncols = 10  1  0

```

`cellfun` 的直接输出规定为数值数组, 如果希望输出的是多种类型的元素, 那么需要指定 `UniformOutput` 为 `false`, 例如

例 1.4 对字符进行缩写

```

1 days = {'Monday', 'Tuesday', 'Wednesday', 'Thursday', 'Friday'};

```

```
2 abbrev = cellfun(@(x) x(1:3), days, 'UniformOutput', false)
```

这里的 UniformOutput 也可简写为 un, 当然 false 也可写为 0. 正因为此时输出类型可以任意, MATLAB 默认仍保存为 cell 类型. 上面的结果为

```
abbrev =
1×5 cell array
    {'Mon'}    {'Tue'}    {'Wed'}    {'Thu'}    {'Fri'}
```

showmesh 函数的建立

现在考虑图 2 所示的剖分

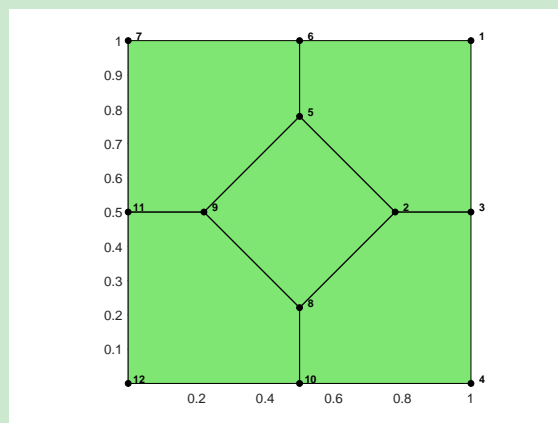


图 2. 多三角形网格

相关的网格数据保存在 meshex1.mat 中. 程序如下

```
1 load('meshex1.mat'); % node, elem
2
3 max_n_vertices = max(cellfun(@length, elem));
4 % function to pad the vacancies ( 横向拼接 )
5 padding_func = @(vertex_ind) [vertex_ind,...
6     NaN(1,max_n_vertices-length(vertex_ind))];
7 tpad = cellfun(padding_func, elem, 'UniformOutput', false);
8 tpad = vertcat(tpad{:});
9 h = patch('Faces', tpad, 'Vertices', node);
10 set(h, 'facecolor', [0.5 0.9 0.45], 'edgecolor', 'k');
11 axis equal; axis tight;
```

最终给出的 showmesh 函数如下

CODE 1. showmesh.m (2D 网格画图)

```
1 function showmesh(node,elem)
2
3 dim = size(node,2);
4
5 % ----- Triangulation -----
6 % 2D
7 if ~iscell(elem) && dim==2
8     h = patch('Faces', elem, 'Vertices', node);
9 end
10
```

```

11 % ----- Polygonal mesh -----
12 if iscell(elem)
13     if iscell(elem{1}), elem = vertcat(elem{:}); end
14     max_n_vertices = max(cellfun(@length, elem));
15     padding_func = @(vertex_ind) [vertex_ind,...
16         NaN(1,max_n_vertices-length(vertex_ind))]; % function to pad the vacancies
17     tpad = cellfun(padding_func, elem, 'UniformOutput', false);
18     face = vertcat(tpad{:}); % polygon
19     h = patch('Faces', face, 'Vertices', node);
20 end
21
22 facecolor = [0.5 0.9 0.45];
23 set(h,'facecolor',facecolor,'edgecolor','k');
24 axis equal; axis tight;

```

showsolution 函数的建立

showsolution 函数绘制解的网格图, 程序如下

```

1 function showsolution(node,elem,u)
2
3 dim = size(node,2);
4
5 % ----- Triangulation -----
6 data = [node,u];
7 if ~iscell(elem) && dim==2
8     patch('Faces', elem,...
9         'Vertices', data,...
10        'FaceColor', 'interp',...
11        'CData', u / max(abs(u)) );
12 end
13
14 % ----- Polygonal mesh -----
15 if iscell(elem)
16     max_n_vertices = max(cellfun(@length, elem));
17     padding_func = @(vertex_ind) [vertex_ind,...
18         NaN(1,max_n_vertices-length(vertex_ind))]; % function to pad the vacancies
19     tpad = cellfun(padding_func, elem, 'UniformOutput', false);
20     tpad = vertcat(tpad{:});
21     patch('Faces', tpad,...
22         'Vertices', data,...
23         'FaceColor', 'interp',...
24         'CData', u / max(abs(u)) );
25 end
26 axis('square');
27 sh = 0;
28 xlim([min(node(:,1)) - sh, max(node(:,1)) + sh])
29 ylim([min(node(:,2)) - sh, max(node(:,2)) + sh])
30 zlim([min(u) - sh, max(u) + sh])
31 xlabel('x'); ylabel('y'); zlabel('u');
32
33 view(3); grid on; % view(150,30);

```

简单说明一下.

- `patch` 也可以画空间中的直面, 此时只要把 'Vertices' 处的数据换为三维的顶点坐标.

- 对解 u , 显然 `data = [node,u]` 就是画图的三维点坐标.

- `patch` 后的

```
'FaceColor', 'interp', 'CData', u / max(abs(u))
```

是三维图形的颜色, 它根据 'CData' 数据进行插值获得 (不对颜色进行设置, 默认为黑色). 也可以改为二维的

```
set(h, 'facecolor', [0.5 0.9 0.45], 'edgecolor', 'k');
```

此时显示的只是一种颜色, 但一般希望解有颜色的变化.

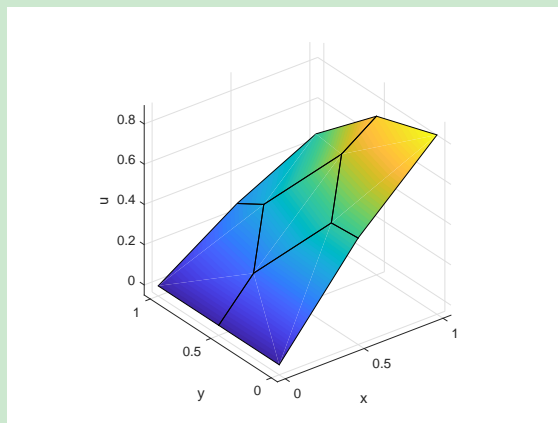
- 需要注意的是, 即便是三维数据, 若不加最后的

```
view(3); grid on; %view(150,30);
```

给出的也是二维图 (投影, 即二维剖分图).

例 1.5 如下画 $u(x, y) = \sin x \cos y$ 的图像

```
1 load('meshex1.mat');
2 x = node(:,1); y = node(:,2); u = sin(x).*cos(y);
3 showsolution(node,elem,u);
```



1.2 网格的标记

节点标记

如下给出图 2 中的节点编号

```
1 load('meshex1.mat');
2 showmesh(node,elem);
3 findnode(node);
```

函数文件如下

CODE 2. findnode.m

```
1 function findnode(node,range)
2 %Findnode highlights nodes in certain range.
3
4 hold on
5 dotColor = 'k.';
```



```

6 if nargin==1
7     range = (1:size(node,1))';
8 end
9 plot(node(range,1),node(range,2),dotColor, 'MarkerSize', 15);
10 shift = [0.015 0.015];
11 text(node(range,1)+shift(1),node(range,2)+shift(2),int2str(range), ...
12     'FontSize',8,'FontWeight','bold'); % show index number
13 hold off

```

当然也可简单改动以适用于三维情形.

单元标记

现在标记单元, 为此需给出单元重心, 从而标记序号. 重心使用 `polycentroid.m` 计算.

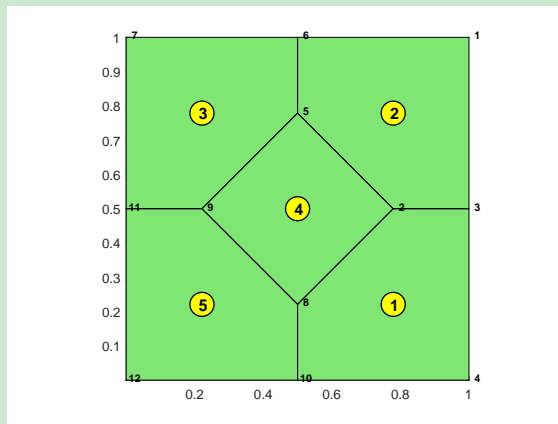


图 3. Polygonal mesh

主程序如下

```

1 load('meshex1.mat');
2 showmesh(node,elem);
3 findnode(node);
4 findelem(node,elem);

```

标记单元的函数如下

CODE 3. findelem.m

```

1 function findelem(node,elem,varargin)
2
3 hold on
4
5 NT = size(elem,1);
6 if ~iscell(elem) % transform to cell
7     elem = mat2cell(elem,ones(NT,1),length(elem(1,:)));
8 end
9
10 range = 1:NT;
11 if nargin==3, range = unique(varargin{1}); end
12 range = range(:);
13
14 center = zeros(length(range),2);
15 s = 1;
16 for iel = range(:)' % only valid for row vector

```

```

17     index = elem{iel};
18     V = node(index, :);
19     center(s,:) = polycentroid(V);
20     s = s+1;
21 end
22 plot(center(:,1),center(:,2),'o','LineWidth',1,'MarkerEdgeColor','k',...
23       'MarkerFaceColor','y','MarkerSize',18);
24 text(center(:,1)-0.01,center(:,2),int2str(range),'FontSize',12,...
25       'FontWeight','bold','Color','k');
26
27 hold off
28
29 end

```

注 1.1 这里用圆圈标记单元, 对不同的剖分, 圆圈内的数字不一定在合适的位置, 需要手动调整偏移量. 为了方便, 可直接用红色数字标记单元序号.

edge 的生成

为了标记边, 先要生成边的数据结构 edge. iFEM 对应的介绍见如下网页

<https://www.math.uci.edu/~chenlong/ifemdoc/mesh/auxstructuredoc.html>

该网页给出了一些辅助网格数据结构 (三角剖分), 其中的 edge 记录每条边的顶点编号 (去除重复边). 以下设 NT 表示三角形单元的个数, NE 表示边的个数 (不重复), 并简单说明一下那里的思路.

- 只要给出每条边两端的节点编号. 内部边在 elem 中会出现两次, 边界边只会出现一次, 为此可用 2 标记内部边, 1 标记边界边.
- 内部边在 elem 中会出现两次, 但它们是同一条边. 为了给一致的标记, 规定每条边起点编号小于终点编号, 即 $\text{edge}(k, 1) < \text{edge}(k, 2)$.
- 对三角剖分, 通常规定三角形的第 i 条边对应第 i 个顶点. 例如, 设第 1 个三角形顶点顺序为 [1,4,5], 那么边的顺序应是 4-5, 5-1, 1-4. 在 MATLAB 中, 有如下对应

```

所有单元的第 1 条边: elem(:, [2,3]); % NT * 2
所有单元的第 2 条边: elem(:, [3,1]); % NT * 2
所有单元的第 3 条边: elem(:, [1,2]); % NT * 2

```

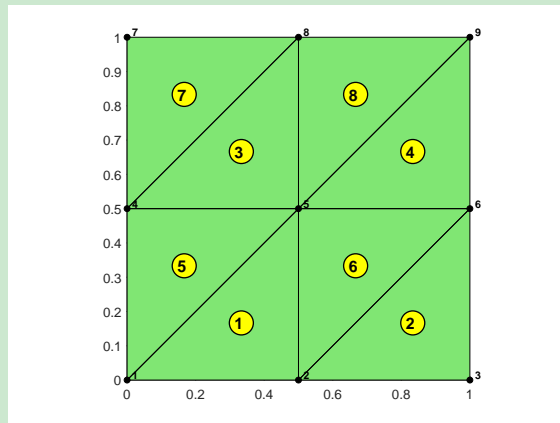
为了满足 $\text{edge}(k, 1) < \text{edge}(k, 2)$, 只需将每行的两个元素排序. 在 MATLAB 中用 `sort(A, 2)` 实现. 把这些边逐行排在一起, 则所有的边 (包含重复) 为

```

1 totalEdge = sort([elem(:, [2,3]); elem(:, [3,1]); elem(:, [1,2])], 2);

```

它是 $3NT \times 2$ 的矩阵. totalEdge 见下面的右图.



	1	2
1	1	5
2	2	6
3	4	8
4	5	9
5	1	5
6	2	6
7	4	8
8	5	9
9	1	2
10	2	3
11	4	5
12	5	6
13	4	5
14	5	6
15	7	8
16	8	9
17	2	5
18	3	6
19	5	8
20	6	9
21	1	4
22	2	5
23	4	7
24	5	8

- 设 e_{ij} ($i < j$) 表示起点 i 终点 j 的边的重数, 对应的矩阵可用 `sparse` 函数如下生成

```
1 sparse(totalEdge(:,1),totalEdge(:,2),1)
```

注意, 在 MATLAB 中, `sparse` 有一个特殊的性质 (summation property), 即当某个位置指标出现两次, 则相应的值会相加.

- 显然, `sparse` 命令产生的矩阵, 第一行对应起点 1 的边的重数, 第二行对应起点 2 的边的重数, 等等. 希望按下述方式排列边: 先排所有起点为 1 的边, 再排所有起点为 2 的边, 等等. 由于 `find` 是按列找非零元素, 因此要把矩阵进行转置, 即

```
1 sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1)
```

这样, 第一列对应的是起点为 1 的边, 第二列对应的是起点为 2 的边.

- `edge` 如下给出

```
1 [i,j,s] = find(sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1));
2 edge = [j,i];
```

注意因为前面进行了转置, 所以 `edge = [j,i]`. 边界边为

```
1 bdEdge = edge(s==1,:);
```

- 也可直接去重复实现, 即

```
1 edge = unique(totalEdge, 'rows');
```

上面的思想也可用于多边形剖分, 只不过因边数不同, 要逐个单元存储每条边. 图 3 中第 1 个单元的顶点顺序为 [8,10,4,3,2], 按顺序 8-10, 10-4, 4-3, 3-2, 2-8 给出单元的边的标记. 所有边的起点是 `elem` 中元素按列拉直给出的结果, 而终点是对 [10,4,3,2,8] 的拉直. 如下实现

```
1 % the starting points of edges
2 v0 = horzcat(elem{:})';
3 % the ending points of edges
4 shiftfun = @(verts) [verts(2:end),verts(1)];
5 T1 = cellfun(shiftfun, elem, 'UniformOutput', false);
6 v1 = horzcat(elem{:})';
```

其他过程与三角剖分一致.

边的标记

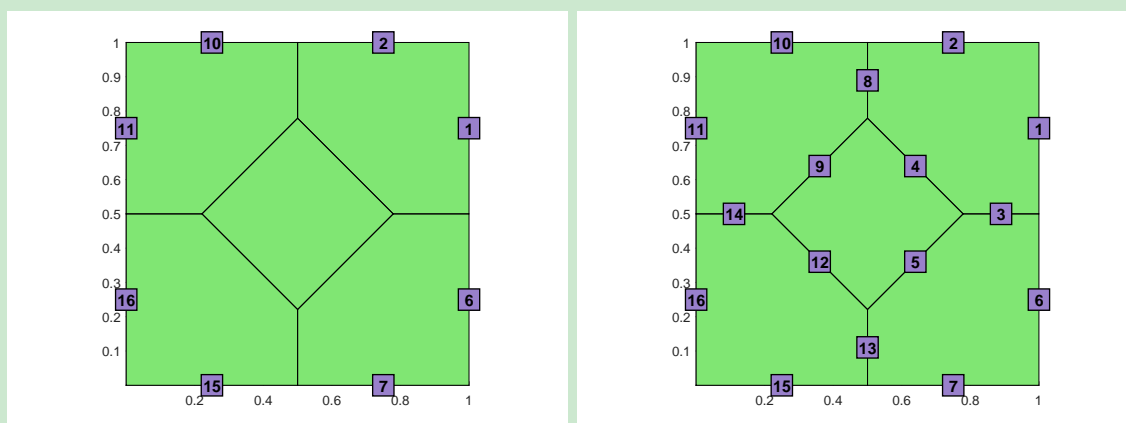
有了 `edge`, 边可用中点进行标记.

```
1 midEdge = (node(edge(range,1),:)+node(edge(range,2),:))/2;
2 plot(midEdge(:,1),midEdge(:,2),'s','LineWidth',1,'MarkerEdgeColor','k',...
3       'MarkerFaceColor',[0.6 0.5 0.8],'MarkerSize',20);
4     text(midEdge(:,1)-0.015,midEdge(:,2),int2str(range), ...
5           'FontSize',12,'FontWeight','bold','Color','k');
```

上面的过程用函数 `findedge.m` 实现, 如

```
1 load('meshex1.mat');
2 figure,
3 showmesh(node,elem);
4 bdInd = 1;
5 findedge(node,elem,bdInd);% only show boundary edges
6 figure,
7 showmesh(node,elem);
8 findedge(node,elem); % show all edges
```

注 1.2 为了统一虚拟元的编号规则, 三角形的第一条边就是第一个顶点连接的“右侧边”.



2 辅助数据结构与几何量

网格中有许多数据在计算中很有用, 例如边的标记、单元的直径、面积等. 本文参考 iFEM 给出一些辅助数据结构, 相关说明见如下网页

<https://www.math.uci.edu/~chenlong/ifemdoc/mesh/auxstructuredoc.html>

本节针对一般的多角形剖分给出需要的数据结构与几何量.

2.1 辅助数据结构

数据结构包括

表 1. 数据结构

node, elem	基本数据结构
elem2edge	边的自然序号 (单元存储)
edge	一维边的端点标记
bdEdge	边界边的端点标记
edge2elem	边的左右单元
neighbor	目标单元边的相邻单元
node2elem	顶点周围的单元

注 2.1 某些问题可能需要其他数据结构, 需要时再补充, 这里则不再说明.

elem2edge 的生成

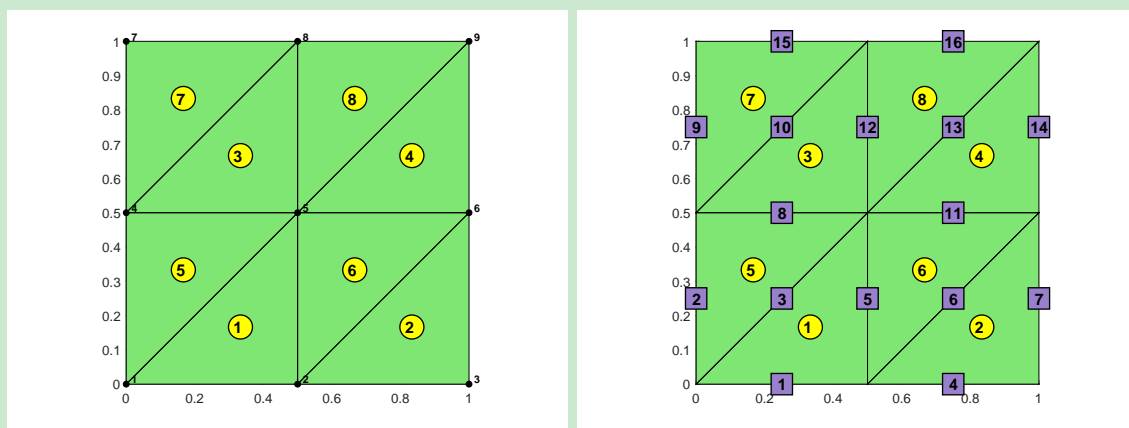


图 4. 三角剖分边的自然序号

用图 4 中给出的三角剖分说明一下 iFEM 中的思路 (有所改动).

- 根据前面的说明, 可给出含重复边的数组 totalEdge 见图 6(a).

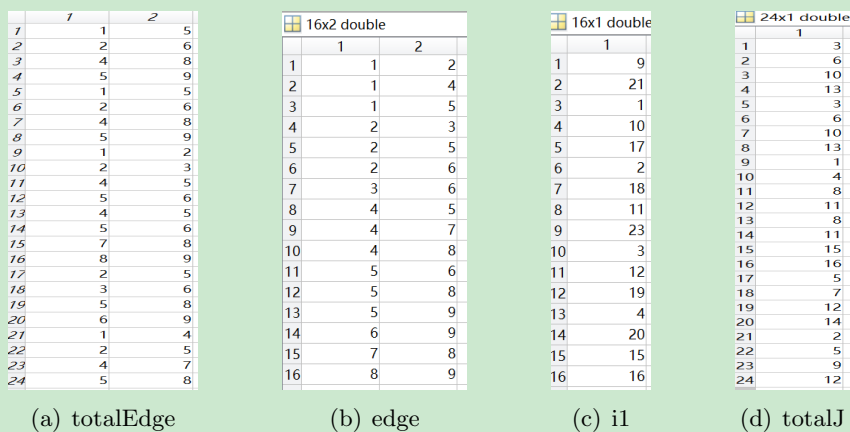


图 5. elem2edge 的说明

- 下面使用 unique 函数去除重复.

– 在 MATLAB 中, $[C, iCA, iAC] = \text{unique}(A, 'rows')$ 按矩阵的行进行比较得到不重复的 C .

- i_{CA} 与 C 行数相同, 记录 C 在原矩阵 A 中的位置 (重复的按第一次出现记录, 但早期版本可能按第二次记录).
- i_{AC} 与 A 行数相同, 记录 A 在矩阵 C 中的位置.
- 去除重复的行, 即得边的数据结构 $edge$ (重复边一致化才能使用)

```
[edge, i1, totalJ] = unique(totalEdge, 'rows');
```

- $edge$ 是 $NE \times 2$ 的矩阵, 对应边的集合, 注意 $unique$ 会按第一列从小到大给出边 (相应地第二列也进行了排序), 见图 6 (b).
- $i1$ 是 $NE \times 1$ 的数组, 它记录 $edge$ 中的每条边在原来的 $totalEdge$ 的位置 (重复的按第一次出现记录). 比如, 上面的 1-5 边, 第一次出现的序号是 1, 则 $i1$ 第一个元素就是 1.
- $totalJ$ 记录的是 $totalEdge$ 的每条边在 $edge$ 中的自然序号 (即索引). 比如, 1-5 在 $edge$ 中是第 3 个, 则 $totalEdge$ 的所有 1-5 边的序号为 3.

显然有

```
edge = totalEdge(i1,:); totalEdge = edge(totalJ,:);
```

- 只要把 $totalJ$ 恢复成三列即得所有三角形单元边的自然序号, 这是因为 $totalEdge$ 排列的规则是: 前 NT 行对应所有单元的第 1 条边, 中间 NT 行对应第 2 条边, 最后 NT 行对应第 3 条边. 综上, 可如下获取 $elem2edge$.

```
1 % ----- elem2edge (triangulation) -----
2 [node,elem] = squaremesh([0 1 0 1],0.5);
3 totalEdge = sort([elem(:,[2,3]); elem(:,[3,1]); elem(:,[1,2])],2);
4 [edge, i1, totalJ] = unique(totalEdge, 'rows');
5 NT = size(elem,1);
6 elem2edge = reshape(totalJ,NT,3);
```

结果如下

8x3 double				
	1	2	3	
1	3	1	5	
2	6	4	7	
3	10	8	12	
4	13	11	14	
5	3	8	2	
6	6	11	5	
7	10	15	9	
8	13	16	12	

上面的思路适用于多角形剖分, 只不过此时因边数不同, 要用元胞数组存储.

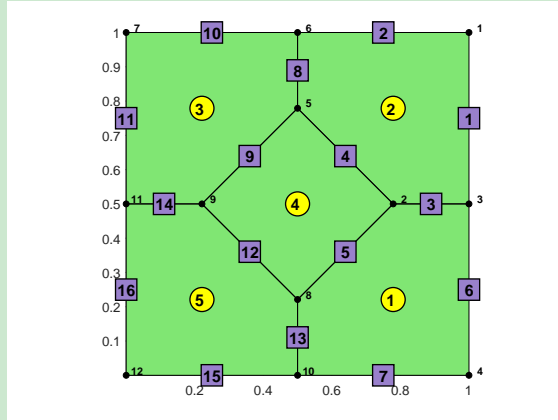
- 设 $elem$ 各单元顶点个数分别为 N_1, \dots, N_t (t 为单元个数), 则向量 $totalJ$ 的前 N_1 个元素为单元 1 的边序号, 接着的 N_2 个元素为单元 2 的边序号, 等等.
- 将 $totalJ$ 变成 t 个元胞, 其中第 1 个元胞存储前 N_1 个元素, 第 2 个元胞存储接着的 N_2 个元素, 等等, 所得即为 $elem2edge$.

- 在 MATLAB 中可用 `mat2cell` 将一个矩阵变为元胞, 本质是对矩阵进行块的分割. 我们希望 `elem2edge` 的每个元胞是行向量, 为此在分割时, 先将 `totalJ` 变为行向量. 接着, 它将被分割为如下 t 个块:

$$J_1, J_2, \dots, J_t, \quad J_i \in \mathbb{R}^{1 \times N_i}.$$

MATLAB 中如下实现

```
1 % ----- elem2edge: elementwise edges -----
2 [~, i1, totalJ] = unique(totalEdge, 'rows');
3 elemLen = cellfun('length', elem); % length of each elem
4 elem2edge = mat2cell(totalJ', 1, elemLen)';
```



对 `meshex1.mat`, 结果如下

5x1 cell	
	1
1	[13,7,6,3,5]
2	[3,1,2,8,4]
3	[14,9,8,10,11]
4	[12,5,4,9]
5	[15,13,12,14,16]

(a) `elem2edge`

16x2 double		
	1	2
1	1	3
2	1	6
3	2	3
4	2	5
5	2	8
6	3	4
7	4	10
8	5	6
9	5	9
10	6	7
11	7	11
12	8	9
13	8	10
14	9	11
15	10	12
16	11	12

(b) `edge`

8x2 double		
	1	2
1	1	3
2	1	6
3	3	4
4	4	10
5	6	7
6	7	11
7	10	12
8	11	12

(c) `bdEdge`

edge2elem 的生成

对给定的一条边 e , 有时候希望知道包含它的单元有哪些. 对内部边, 就是哪两个单元以 e 为公共边. 为此定义矩阵 `edge2elem`, 其维数为 $NE \times 2$, 而 NE 是一维边的个数. 它的第一列为左单元编号, 第二列为右单元编号. 注意, 对边界边规定两个编号一致.

	1	2	
1	1	5	
2	2	6	
3	4	8	
4	5	9	
5	1	5	
6	2	6	
7	4	8	
8	5	9	
9	1	2	
10	2	3	
11	4	5	
12	5	6	
13	4	5	
14	5	6	
15	7	8	
16	8	9	
17	2	5	
18	3	6	
19	5	8	
20	6	9	
21	1	4	
22	2	5	
23	4	7	
24	5	8	

(d) totalEdge

	1	2	
1	1	2	
2	1	4	
3	1	5	
4	2	3	
5	2	5	
6	2	6	
7	3	6	
8	4	5	
9	4	7	
10	4	8	
11	5	6	
12	5	8	
13	5	9	
14	6	9	
15	7	8	
16	8	9	

(e) edge

	1	
1	9	
2	21	
3	1	
4	10	
5	17	
6	2	
7	18	
8	11	
9	23	
10	3	
11	12	
12	19	
13	4	
14	20	
15	15	
16	16	

(f) i1

	1	
1	3	
2	6	
3	10	
4	13	
5	3	
6	6	
7	10	
8	13	
9	1	
10	4	
11	8	
12	11	
13	8	
14	11	
15	15	
16	16	
17	5	
18	7	
19	12	
20	14	
21	2	
22	5	
23	9	
24	12	

(g) totalJ

图 6. elem2edge 图示

- totalEdge 按单元排列每条边, 内部边因在相邻两个单元均出现, 会重复一次. 称第一次出现的边位于左单元, 第二次出现的边位于右单元.

- 第一次出现的行号如下获得

```
[~, i1, totalJ] = unique(totalEdge, 'rows');
```

- 对 totalEdge 的逆序使用 unique:

```
[~, i2] = unique(totalEdge(end:-1:1,:), 'rows');
```

或

```
[~, i2] = unique(totalJ(end:-1:1), 'rows');
```

给出的 i2 对应右单元边, 但现在的序号与原先的有差别. 以图中的例子为例, 此时 1 相当于原来的 24, 2 相当于 23, 依此类推. 它们的和总是 25, 即 `length(totalEdge)+1` (三角形为 $3*NT+1$). 这样, 还原后的为

```
i2 = length(totalEdge)+1-i2;
```

- 其实可以直接用 i1 和 totalJ 获得 i2.

```
i2(totalJ)= 1:length(totalJ); i2 = i2(:);
```

这是简单的覆盖技巧.

- 例如考察图 6 中 totalJ 的第 1 行和第 5 行, 它们都对应 edge 中的第 3 条边.

- 上面获得 i2(3) 的过程为

```
i2(3)= 1; i2(3)= 5;
```

- 即根据行索引与 3 的对应, 把第一次出现的索引 1 用第二次出现的索引 5 覆盖.

- 注意到 totalEdge 的行可分为 t 个块, 这些块的序号就是边对应的单元号. 为此, 可生成一个向量 totalJElem, 它的前 N_1 个元素均为 1, 接下来的 N_2 个元素均为 1, 依此类推.

```
1 Num = num2cell((1:NT)');
2 Len = num2cell(cellLen);
3 totalJelem = cellfun(@(n1,n2) n1*ones(n2,1), Num, Len, 'UniformOutput', false);
4 totalJelem = vertcat(totalJelem{:});
```


- 这样, 设第一次出现的行号为 $i1$, $\text{totalJElem}(i1)$ 给出的就是左单元编号.

综上, 如下实现 `edge2elem`

```

1 % ----- edge2elem -----
2 Num = num2cell((1:NT)');    Len = num2cell(elemLen);
3 totalJelem = cellfun(@(n1,n2) n1*ones(n2,1), Num, Len, 'UniformOutput', false);
4 totalJelem = vertcat(totalJelem{:});
5 [~, i2] = unique(totalJ(end:-1:1), 'rows');
6 i2 = length(totalEdge)+1-i2;
7 edge2elem = totalJelem([i1,i2]);

```

多角形剖分结果如下

16x2 double		
	1	2
1	2	2
2	2	2
3	1	2
4	2	4
5	1	4
6	1	1
7	1	1
8	2	3
9	3	4
10	3	3
11	3	3
12	4	5
13	1	5
14	3	5
15	5	5
16	5	5

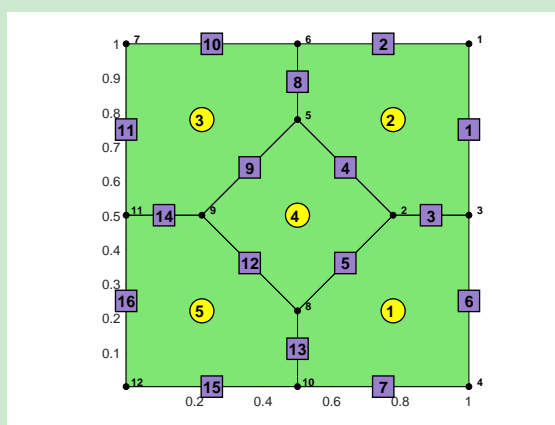


图 7. `edge2elem`

例如, 序号 12 的边连接的两个单元编号为 4 和 5.

注 2.2 `totalEdge` 是按单元顺序排列的, $i1$ 对应 e 第一次出现的单元, $i2$ 对应第二次出现的单元, 自然 `edge2elem` 的第一列单元序号小于或等于第二列单元序号.

neighbor 的生成

`neighbor` 与 `elem2edge` 类似, 只不过记录的是每个单元各条边连接的单元序号 (对边界单元, 规定其边界边连接的单元为自身).

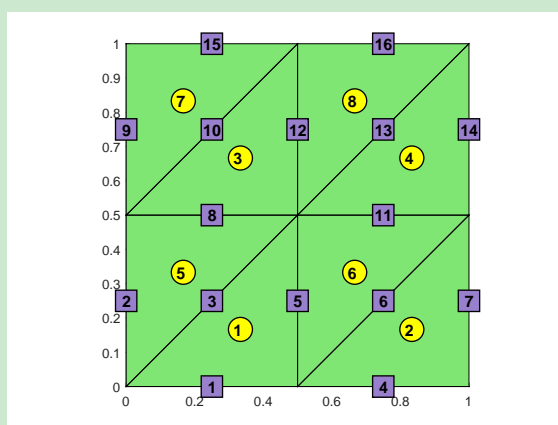


图 8. 三角剖分边的自然序号

- 以图 8 的单元 3 为例, 它的边的局部顺序为 10-8-12. 这些边对应的左右单元如下 (左右顺序其实无所谓, 但前面已经保证左侧序号小于右侧序号)

$$\begin{bmatrix} \text{左:} & 3 & 3 & 3 \\ \text{右:} & 7 & 5 & 8 \end{bmatrix}$$

- 将该矩阵按列拉直, 并去除当前单元的序号 3, 所得向量 [7, 5, 8] 即为相邻单元的序号. 但对边界单元, 这种处理会丢失边界边. 例如, 单元 1 边的局部顺序为 3-1-5, 每条边对应的左右单元为

$$\begin{bmatrix} \text{左:} & 1 & 1 & 1 \\ \text{右:} & 5 & 1 & 6 \end{bmatrix}$$

去除重复后为 [5, 6], 边界边没有保留序号.

我们换一种处理方法, 先给出程序.

```

1 % ----- neighbor -----
2 neighbor = cell(NT,1);
3 for iel = 1:NT
4     index = elem2edge{iel};
5     ia = edge2elem(index,1); ib = edge2elem(index,2);
6     ia(ia==iel) = ib(ia==iel);
7     neighbor{iel} = ia;
8 end

```

- ia 和 ib 分别是左侧和右侧单元的序号.
- 左侧单元序号 ia 中有一部分是当前单元序号 iel, 它们应该替换成对应的右侧单元序号 ib(ia==iel).
- 上面的替换保留了矩阵

$$\begin{bmatrix} \text{左:} & 1 & 1 & 1 \\ \text{右:} & 5 & 1 & 6 \end{bmatrix}$$

中第 2 列的左侧单元序号 1, 因而保留了边界边对应的单元.

node2elem 的生成

我们将给出一个稀疏矩阵 t2v, 其尺寸为 NT*N, 它的行对应单元, 列对应顶点. 对固定单元, t2v 相应行的非零元素所在的列索引恰好为单元的顶点序号, 这样, 按列查找非零元素即可获得顶点周围的单元.

t2v 元素的行索引在前面生成 edge2elem 已经给出, 即 totalJelem, 它的前面若干个元素为 1, 长度为第 1 个单元的顶点数, 接着若干个元素为 2, 长度为第 2 个单元的顶点数, 依此类推.

```

1 % ----- node2elem -----
2 ii = totalJelem; jj = v0; ss = ones(length(ii),1);
3 t2v = sparse(ii,jj,ss,NT,N);
4 node2elem = cell(N,1);
5 for i = 1:N
6     node2elem{i} = find(t2v(:,i))';
7 end

```

上面的循环可用 cellfun 函数实现.

```
1 node2elem = cellfun(@(x) find(x), num2cell(t2v,1) , 'UniformOutput', false);  
2 node2elem = node2elem';
```

这里的 num2cell(A,1) 是将矩阵按列转化为元胞数组.

2.2 网格相关的几何量

几何量包括

表 2. 几何量

centroid	单元重心坐标
area	单元面积
diameter	单元直径

- 单元的重心如下计算

$$x_K = \frac{1}{6|K|} \sum_{i=0}^{N_v-1} (x_i + x_{i+1})(x_i y_{i+1} - x_{i+1} y_i),$$
$$y_K = \frac{1}{6|K|} \sum_{i=0}^{N_v-1} (y_i + y_{i+1})(x_i y_{i+1} - x_{i+1} y_i),$$

这里 N_v 是单元顶点个数.

- 单元面积

$$|K| = \frac{1}{2} \left| \sum_{i=0}^{N_v-1} x_i y_{i+1} - x_{i+1} y_i \right|.$$

- 单元直径就是所有顶点之间最长的距离, MATLAB 提供了 pdist 函数, 它计算各对行向量的相互距离.

以上几何量可如下获得

```
1 % ----- centroid, area, diameter -----  
2 centroid = zeros(NT,2); area = zeros(NT,1); diameter = zeros(NT,1);  
3 s = 1;  
4 for iel = 1:NT  
5     if iscell(elem)  
6         index = elem{iel};  
7     else  
8         index = elem(iel,:);  
9     end  
10    verts = node(index, :); verts1 = verts([2:end,1],:);  
11    area_components = verts(:,1).*verts1(:,2)-verts1(:,1).*verts(:,2);  
12    ar = 0.5*abs(sum(area_components));  
13    area(iel) = ar;  
14    centroid(s,:) = sum((verts+verts1).* repmat(area_components,1,2))/(6*ar);  
15    diameter(s) = max(pdist(verts));  
16    s = s+1;  
17 end
```

注: MATLAB 自带函数 polyarea 用以计算多边形的面积.

2.3 auxstructure 与 auxgeometry 函数

为了输出方便, 我们把所有的数据结构或几何量保存在结构体 `aux` 中. 考虑到数据结构在编程中不一定使用 (处理网格时用), 我们把数据结构与几何量分别用函数生成, 命名为 `auxstructure.m` 和 `auxgeometry.m`. 为了方便使用, 程序中把三角剖分按单元存储的数据转化为元胞数组. `auxstructure.m` 函数如下

CODE 4. `auxstructure.m`

```
1 function aux = auxstructure(node,elem)
2 %auxstructure gets auxiliary mesh data structure
3
4 NT = size(elem,1); N = size(node,1);
5 if ~iscell(elem) % transform to cell
6     elem = mat2cell(elem,ones(NT,1),length(elem(1,:)));
7 end
8
9 % totalEdge
10 shiftfun = @(verts) [verts(2:end),verts(1)]; % or shiftfun = @(verts) ...
    circshift(verts,-1);
11 T1 = cellfun(shiftfun, elem, 'UniformOutput', false);
12 v0 = horzcat(elem{:})'; % the starting points of edges
13 v1 = horzcat(T1{:})'; % the ending points of edges
14 totalEdge = sort([v0,v1],2);
15
16 % ----- elem2edge: elementwise edges -----
17 [~, i1, totalJ] = unique(totalEdge,'rows');
18 elemLen = cellfun('length',elem); % length of each elem
19 elem2edge = mat2cell(totalJ',1,elemLen)';
20
21 % ----- edge, bdEdge -----
22 [i,j,s] = find(sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1));
23 edge = [j,i];
24 bdEdge = edge(s==1,:);
25
26 % ----- edge2elem -----
27 Num = num2cell((1:NT)'); Len = num2cell(elemLen);
28 totalJelem = cellfun(@(n1,n2) n1*ones(n2,1), Num, Len, 'UniformOutput', false);
29 totalJelem = vertcat(totalJelem{:});
30 [~, i2] = unique(totalJ(end:-1:1),'rows');
31 i2 = length(totalEdge)+1-i2;
32 edge2elem = totalJelem([i1,i2]);
33
34 % ----- neighbor -----
35 neighbor = cell(NT,1);
36 for iel = 1:NT
37     index = elem2edge{iel};
38     ia = edge2elem(index,1); ib = edge2elem(index,2);
39     ia(ia==iel) = ib(ib==iel);
40     neighbor{iel} = ia;
41 end
42
43 % ----- node2elem -----
44 ii = totalJelem; jj = v0; ss = ones(length(ii),1);
45 t2v = sparse(ii,jj,ss,NT,N);
46 node2elem = cellfun(@(x) find(x), num2cell(t2v,1), 'UniformOutput', false);
47 node2elem = node2elem';
```

```

48
49 aux.node = node; aux.elem = elem;
50 aux.elem2edge = elem2edge;
51 aux.edge = edge; aux.bdEdge = bdEdge;
52 aux.edge2elem = edge2elem;
53 aux.neighbor = neighbor; aux.node2elem = node2elem;

```

auxgeometry.m 函数如下

CODE 5. auxgeometry.m

```

1 function aux = auxgeometry(node,elem)
2
3 % ----- centroid, area, diameter -----
4 NT = size(elem,1);
5 centroid = zeros(NT,2); area = zeros(NT,1); diameter = zeros(NT,1);
6 s = 1;
7 for iel = 1:NT
8     if iscell(elem)
9         index = elem{iel};
10    else
11        index = elem(iel,:);
12    end
13    verts = node(index, :); verts1 = verts([2:end,1],:);
14    area_components = verts(:,1).*verts1(:,2)-verts1(:,1).*verts(:,2);
15    ar = 0.5*abs(sum(area_components));
16    area(iel) = ar;
17    centroid(s,:) = sum((verts+verts1).*repmat(area_components,1,2))/(6*ar);
18    diameter(s) = max(pdist(verts));
19    s = s+1;
20 end
21
22 if ~iscell(elem) % transform to cell
23     elem = mat2cell(elem,ones(NT,1),3);
24 end
25
26 aux.node = node; aux.elem = elem;
27 aux.centroid = centroid;
28 aux.area = area;
29 aux.diameter = diameter;

```

2.4 边界设置

假设网格的边界只有 Dirichlet 与 Neumann 两种类型, 前者用 bdNodeIdx 存储 Dirichlet 节点的编号, 后者用 bdEdgeN 存储 Neumann 边界的起点和终点编号 (即一维问题的连通性信息).

2.4.1 边界边的定向

辅助数据结构中曾给出了边界边 bdEdge, 但它的定向不再是逆时针, 因为我们规定 $\text{edge}(k,1) < \text{edge}(k,2)$. Neumann 边界条件中会遇到 $\partial_n u$, 这就需要我们恢复边界边的定向以确定外法向量 (边的旋转获得).

给定 totalEdge, 即所有单元的边 (含重复且无定向), 我们有两种方式获得边 (第一种可获得边界边, 第二种只获得所有边):

- 一是累计重复的次数 (1 是边界, 2 是内部)

```
1 [i,j,s] = find(sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1));
2 edge = [j,i];
3 bdEdge = edge(s==1,:);
```

- 二是直接去掉重复的边

```
1 [edge, i1, ~] = unique(totalEdge, 'rows');
```

这里, `i1` 记录的是 `edge` 在重复边 `totalEdge` 中的位置.

显然, `i1(s==1)` 给出的是边界边 `bdEdge` 在 `totalEdge` 中的位置. `totalEdge` 的原来定向是知道的, 由此就可确定边界边的定向, 程序如下

```
1 %% totalEdge
2 shiftfun = @(verts) [verts(2:end),verts(1)]; % or shiftfun = @(verts) ...
    circshift(verts,-1);
3 T1 = cellfun(shiftfun, elem, 'UniformOutput', false);
4 v0 = horzcat(elem{:})'; % the starting points of edges
5 v1 = horzcat(T1{:})'; % the ending points of edges
6 allEdge = [v0,v1];
7 totalEdge = sort(allEdge,2);
8
9 %% counterclockwise bdEdge
10 [~,~,s] = find(sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1));
11 [~, i1, ~] = unique(totalEdge, 'rows');
12 bdEdge = allEdge(i1(s==1),:);
```

2.4.2 边界的设置

下面说明如何实现 `bdNodeIdx` 和 `bdEdgeN`. 以下图为例

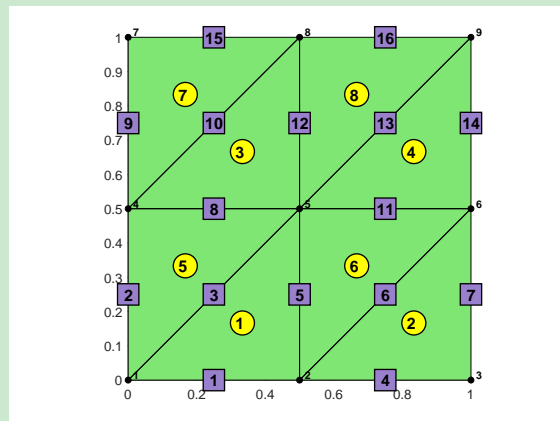


图 9. 边的自然序号

- 边界边的序号顺序为 1, 2, 4, 7, 9, 14, 15, 16. 定向的 `bdEdge` 给出的是这些边的起点与终点编号, 只要按索引对应即可.
- 边界我们用函数确定, 例如矩形 $[0,1]^2$ 的右边界为满足 $x = 1$ 的线段组成. 只需要判断 `bdEdge` 对应的边的中点在该线段上. 如下

```
1 bdFun = 'x==1';
```

```

2 midbdEdge = (node(bdEdge(:,1),:) + node(bdEdge(:,2),:))/2;
3 x = midbdEdge(:,1); y = midbdEdge(:,2);
4 id = eval(bdFun);

```

这里, `eval` 将字符串视为语句并运行. 现在给定了若干个 x , 执行 `eval(bdFun)` 就会判断哪些 x 满足条件, 返回的是逻辑数组 `id = [0 0 0 1 0 1 0 0]`, 即索引中的第 4,6 条边在右边界上.

- 这样, 我们就可抽取出需要的边 `bdEdge(id,:)`. 需要注意的是, `node` 在边界上不一定精确为 1, 通常将上面的 `bdFun` 修改为

```
bdFun = 'abs(x-1)<1e-4';
```

- Neumann 边界通常比 Dirichlet 边界少, 为此在建函数的时候, 输入的字符串默认为是 Neumann 边界的, 其他的都是 Dirichlet. 另外, 当没有边界字符串的时候, 规定所有边都是 Dirichlet 边.

根据上面的讨论, 我们可以给出函数 `setboundary.m`

CODE 6. setboundary.m

```

1 function bdStruct= setboundary(node,elem,varargin)
2 % varargin: string for Neumann boundary
3
4 NT = size(elem,1);
5 if ~iscell(elem) % transform to cell
6     elem = mat2cell(elem,ones(NT,1),length(elem(1,:)));
7 end
8
9 %% totalEdge
10 shiftfun = @(verts) [verts(2:end),verts(1)]; % or shiftfun = @(verts) ...
    circshift(verts,-1);
11 T1 = cellfun(shiftfun, elem, 'UniformOutput', false);
12 v0 = horzcat(elem{:})'; % the starting points of edges
13 v1 = horzcat(T1{:})'; % the ending points of edges
14 allEdge = [v0,v1];
15 totalEdge = sort(allEdge,2);
16
17 %% counterclockwise bdEdge
18 [~,~,s] = find(sparse(totalEdge(:,2),totalEdge(:,1),1));
19 [~, i1, ~] = unique(totalEdge,'rows');
20 bdEdge = allEdge(i1(s==1),:);
21
22 %% set up boundary
23 nE = size(bdEdge,1);
24 % initial as Dirichlet (true for Dirichlet, false for Neumann)
25 Idx = true(nE,1);
26 midbdEdge = (node(bdEdge(:,1),:) + node(bdEdge(:,2),:))/2;
27 x = midbdEdge(:,1); y = midbdEdge(:,2); %#ok<NASGU>
28 nvar = length(varargin); % 1 * size(varargin,2)
29 % note that length(varargin) = 1 for bdNeumann = [] or ''
30 if (nargin==2) || (~isempty(varargin{1}))
31     for i = 1:nvar
32         bdNeumann = varargin{i};
33         id = eval(bdNeumann);

```

```

34         Idx(id) = false;
35     end
36 end
37 bdStruct.bdEdge = bdEdge; % all boundary edges
38 bdStruct.bdEdgeD = bdEdge(Idx,:); % Dirichlet boundary edges
39 bdStruct.bdEdgeN = bdEdge(~Idx,:); % Neumann boundary edges
40 bdStruct.bdNodeIdx = unique(bdEdge(Idx,:)); % index of Dirichlet boundary nodes
41 bdEdgeIdx = find(s==1); % index of all boundary edges
42 bdStruct.bdEdgeIdx = bdEdgeIdx;
43 bdStruct.bdEdgeIdxD = bdEdgeIdx(Idx); % index of Dirichlet boundary edges
44 bdStruct.bdEdgeIdxN = bdEdgeIdx(~Idx); % index of Neumann boundary edges

```

这里我们还增加了 Dirichlet 边, 以方便后面使用. 相关信息保存在结构体 bdStruct 中. 例如,

1. 以下命令给出的边界全是 Dirichlet 边界:

```

bdStruct = setboundary(node,elem);

bdStruct = setboundary(node,elem, []);

bdStruct = setboundary(node,elem, '');

```

2. bdStruct = setboundary(node,elem, 'x==1') 将右边界设为 Neumann 边, 其他为 Dirichlet 边.
3. bdStruct = setboundary(node,elem, '(x==1)|(y==1)') 将右边界与上边界设为 Neumann 边.

注 2.3 以下两种写法等价

```

bdStruct = setboundary(node,elem, '(x==1)|(y==1)');
bdStruct = setboundary(node,elem, 'x==1', 'y==1');

```