

# 毕设进展报告2

Visual Tracking via Adaptive Spatially-Regularized Correlation Filters中的公式推导

## 毕设进展报告2

由 (4) 到 (5) 的推导

运用ADMM求解

优化 $H$

优化 $\hat{G}$

优化 $w$

遇到的问题

接下来的工作

## 由 (4) 到 (5) 的推导

$$E(H, w) = \frac{1}{2} \left\| y - \sum_{k=1}^K x_k * (P^T h_k) \right\|_2^2 + \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \quad (4)$$

其中,  $P \in \mathbb{R}^{T \times T}$  是一个二进制矩阵, 训练集  $X = [x_1, x_2, \dots, x_K] \in \mathbb{R}^{T \times K}$ , 滤波器  $H = [h_1, h_2, \dots, h_K] \in \mathbb{R}^{T \times K}$ ,  $k$  为通道数,  $w$  为待优化的权重参数。

注意到(4)中有卷积运算, 频域下卷积运算更加容易, 于是试图将 (4) 变换到频域

令  $g_k = P^T h_k$ , 对向量  $\alpha \in \mathbb{R}^{T \times 1}$  的傅里叶变换可以写作以下形式

$$\hat{\alpha} = \sqrt{T} F \alpha$$

其中  $F$  为正交的  $T \times T$  的傅里叶变换矩阵。

因此,  $g_k$  的傅里叶变换形式如下

$$\hat{g} = \sqrt{T} F P^T h_k$$

于是得到 (5)

$$E(H, \hat{G}, w) = \frac{1}{2} \left\| y - \sum_{k=1}^K \hat{x}_k \odot \hat{g}_k \right\|_2^2 + \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \quad (5)$$
$$s. t. \hat{g}_k = \sqrt{T} F P^T h_k, k = 1, \dots, K$$

将  $\hat{g}_k$  单独拿出来作为线性约束条件。

## 运用ADMM求解

将 (5) 写成增广拉格朗日形式 (ALM), 得到 (6)

$$L(H, \hat{G}, w, \hat{V}) = E(H, \hat{G}, w) + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \|\hat{g}_k - \sqrt{T} F P^T h_k\|_2^2 + \hat{v}_k^T \sum_{k=1}^K (\hat{g}_k - \sqrt{T} F P^T h_k) \quad (6)$$

其中  $V = [v_1, v_2, \dots, v_K] \in \mathbb{R}^{T \times K}$  为拉格朗日乘子，它的傅里叶形式为  $\hat{V} = [\hat{v}_1, \hat{v}_2, \dots, \hat{v}_K] \in \mathbb{R}^{T \times K}$ ，引入  $s_k = \frac{1}{\mu} v_k$ ，将 (6) 化简

$$\begin{aligned}
L(H, \hat{G}, w, \hat{V}) &= E(H, \hat{G}, w) + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k)^T (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k) + \hat{s}_k \mu \sum_{k=1}^K (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k) \\
&= E(H, \hat{G}, w) + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K [(\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k)^T (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k) + \\
&\quad 2\hat{s}_k (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k) + \hat{s}_k^2 - \hat{s}_k^2] \\
&= E(H, \hat{G}, w) + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K [(\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k)^T (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k) - \hat{s}_k^2] \\
&= E(H, \hat{G}, w) + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \|\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 - \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \hat{s}_k^2
\end{aligned} \tag{7}$$

## 优化 $H$

$$h_k^* = \arg \min_{h_k} \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\mu}{2} \|\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 \right\} \tag{8}$$

令  $W = \text{diag}(w)$ ，可以将循环卷积换位矩阵相乘，得到  $w \odot h_k = Wh_k$

$$\begin{aligned}
&\frac{\partial}{\partial h_k} \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\mu}{2} \|\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 \right\} \\
&= \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \|Wh_k\|_2^2 + \frac{\mu}{2} \|\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 \right\} \\
&= \lambda_1 W^T (Wh_k) - \mu (\sqrt{T}FP^T)^T (\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k) \\
&= (\lambda_1 W^T W + \mu T P P^T) h_k - \mu (\sqrt{T}FP^T)^T (\hat{g}_k + \hat{s}_k)
\end{aligned} \tag{9}$$

令 (9) 为零，可得

$$\begin{aligned}
h_k^* &= \frac{\mu (\sqrt{T}FP^T)^T (\sqrt{T}Fg_k + \sqrt{T}Fs_k)}{\lambda_1 W^T W + \mu T P P^T} \\
&= \frac{\mu (\sqrt{T}P F^T) \sqrt{T}F (g_k + s_k)}{\lambda_1 W^T W + \mu T P P^T} \\
&= \frac{\mu T P (g_k + s_k)}{\lambda_1 W^T W + \mu T P P^T}
\end{aligned} \tag{10}$$

令  $\mathbf{p} = [P_{11}, P_{22}, \dots, P_{TT}]^T$ ， $\mathbf{p}$  为  $P$  的对角元素组成的列向量，且  $P P^T = \mathbf{p}$ ，带入 (10) 得

$$h_k^* = \frac{\mu T \mathbf{p} \odot (g_k + s_k)}{\lambda_1 (\mathbf{w} \odot \mathbf{w}) + \mu T \mathbf{p}} \tag{11}$$

## 优化 $\hat{G}$

$$\hat{G}^* = \arg \min_{\hat{G}} \left\{ \frac{1}{2} \left\| \hat{y} - \sum_{k=1}^K \hat{x}_k \odot \hat{g}_k \right\|_2^2 + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \|\hat{g}_k - \sqrt{T}FP^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 \right\} \tag{12}$$

然而 (12) 中  $\sum_{k=1}^K \hat{x}_k \odot \hat{g}_k$  在范式内，便不能用优化  $H$  (8) 的方式优化  $\hat{G}$

于是，考虑将 $\hat{g}_k$ 中的每个分量单独提出来计算，记作 $v_j^*(\hat{g}) \in \mathbb{R}^{K \times 1}$ ，代表滤波器 $\hat{g}$ 的底 $j$ 个分量在所有通道的值。

$$L(v_j(\hat{G})) = \frac{1}{2} \|\hat{y}_j - v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{G})\|_2^2 + \frac{\mu}{2} \|v_j(\hat{G}) - v_j(\hat{M})\|_2^2 \quad (13)$$

$$v_j(\hat{M}) = v_j(\sqrt{T}FP^T H) - v_j(\hat{S})$$

对 (13) 进行求导

$$\frac{\partial L(v_j(\hat{G}))}{\partial v_j(\hat{G})} = v_j(\hat{X})[\hat{y}_j - v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{G})] + \mu[v_j(\hat{G}) - v_j(\hat{M})] \quad (14)$$

令 (14) 为零

$$0 = v_j(\hat{X})[\hat{y}_j - v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{G})] + \mu[v_j(\hat{G}) - v_j(\hat{M})]$$

$$(v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T + \mu)v_j(\hat{G}) = v_j(\hat{X})\hat{y}_j + \mu v_j(\hat{M})$$

$$v_j(\hat{G}) = \frac{v_j(\hat{X})\hat{y}_j + \mu v_j(\hat{M})}{v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T + \mu} \quad (15)$$

直接求逆运算量巨大，考虑使用Sherman Morrsion公式：

$$(\mathbf{A} + \mathbf{u}\mathbf{v}^T)^{-1} = \mathbf{A}^{-1} - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} \quad (16)$$

令 $A = \mu I$ ,  $\mathbf{u} = v_j(\hat{X})$ ,  $\mathbf{v} = v_j(\hat{X})^T$ ，带入 (16) 得

$$(v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T + \mu)^{-1} = \frac{1}{\mu}I - \frac{\frac{1}{\mu^2}v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T}{1 + \frac{1}{\mu}v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{X})}$$

$$= \frac{1}{\mu} \left( I - \frac{v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T}{\mu + v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{X})} \right) \quad (17)$$

将 (17) 带回 (15)

$$v_j(\hat{G}) = \frac{1}{\mu} \left( I - \frac{v_j(\hat{X})v_j(\hat{X})^T}{\mu + v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{X})} \right) (v_j(\hat{X})\hat{y}_j + \mu v_j(\sqrt{T}FP^T H) - \mu v_j(\hat{S})) \quad (18)$$

## 优化w

$$\mathbf{w}^* = \arg \min_{\mathbf{w}} \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \right\} \quad (19)$$

令 $N_k = \text{diag}(h_k) \in \mathbb{R}^{T \times T}$ ，进而有

$$w \odot h_k = N_k w \quad (20)$$

(20)代入(19)

$$\mathbf{w}^* = \arg \min_{\mathbf{w}} \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|N_k w\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \right\} \quad (21)$$

对目标函数求导

$$\begin{aligned}
0 &= \frac{\partial}{\partial w} \left\{ \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K (N_k w)^T (N_k w) + \frac{\lambda_2}{2} (w - w^r)^T (w - w^r) \right\} \\
&= \lambda_1 \sum_{k=1}^K N_k^T N_k w + \lambda_2 (w - w^r)
\end{aligned}$$

移项得

$$\lambda_2 w^r = \lambda_1 \sum_{k=1}^K N_k^T N_k w + \lambda_2 w = (\lambda_1 \sum_{k=1}^K N_k^T N_k + \lambda_2 I) w$$

进而求得  $\mathbf{w}^*$

$$\begin{aligned}
\mathbf{w}^* &= \frac{\lambda_2 w^r}{\lambda_1 \sum_{k=1}^K N_k^T N_k + \lambda_2 I} \\
&= \frac{\lambda_2 w^r}{\lambda_1 \sum_{k=1}^K h_k \odot h_k + \lambda_2 I}
\end{aligned} \tag{22}$$

## 遇到的问题

- (6) 到 (7) 的推导结果与论文中的不一致

论文结果如下：

$$\begin{aligned}
L(H, \hat{G}, w, \hat{V}) &= \frac{1}{2} \left\| y - \sum_{k=1}^K \hat{x}_k \odot \hat{g}_k \right\|_2^2 + \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \\
&\quad + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \|\hat{g}_k - \sqrt{T} F P^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2
\end{aligned}$$

而我的推导结果如下：

$$\begin{aligned}
L(H, \hat{G}, w, \hat{V}) &= \frac{1}{2} \left\| y - \sum_{k=1}^K \hat{x}_k \odot \hat{g}_k \right\|_2^2 + \frac{\lambda_1}{2} \sum_{k=1}^K \|w \odot h_k\|_2^2 + \frac{\lambda_2}{2} \|w - w^r\|_2^2 \\
&\quad + \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \|\hat{g}_k - \sqrt{T} F P^T h_k + \hat{s}_k\|_2^2 - \frac{\mu}{2} \sum_{k=1}^K \hat{s}_k^2
\end{aligned}$$

### 解答

注意到， $\hat{s}_k^2$  并不是待优化的主元，所以可以当作常数舍弃。

- 优化  $\hat{G}$  时，得到的结果 (18)，最后的结果少了个  $T$

论文结果如下：

$$v_j(\hat{G}) = \frac{1}{\mu T} \left( I - \frac{v_j(\hat{X}) v_j(\hat{X})^T}{\mu T + v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{X})} \right) \left( v_j(\hat{X}) \hat{y}_j + \mu v_j(\sqrt{T} F P^T H) - \mu v_j(\hat{S}) \right)$$

而我的推导结果如下：

$$v_j(\hat{G}) = \frac{1}{\mu} \left( I - \frac{v_j(\hat{X}) v_j(\hat{X})^T}{\mu + v_j(\hat{X})^T v_j(\hat{X})} \right) \left( v_j(\hat{X}) \hat{y}_j + \mu v_j(\sqrt{T} F P^T H) - \mu v_j(\hat{S}) \right)$$

## 接下来的工作

进一步理解测试代码，争取找到可改进的地方。