Global Illumination

COLLEGE OF COMPUTING HANYANG ERICA CAMPUS Q YOUN HONG (홍규연)

Physics on Lights

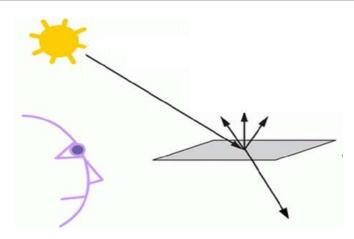


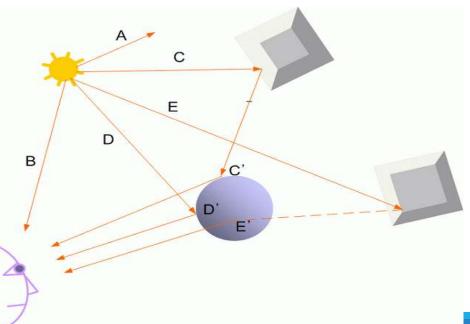
- 빛은 직진함
- 빛이 물체의 표면에 닿으면
 - Reflection (반사)
 - Refraction (굴절)
 - Absorption (흡수)
- I(x, y): 이 방향으로 들어오는 모든 빛들의 합





Reflection Refraction

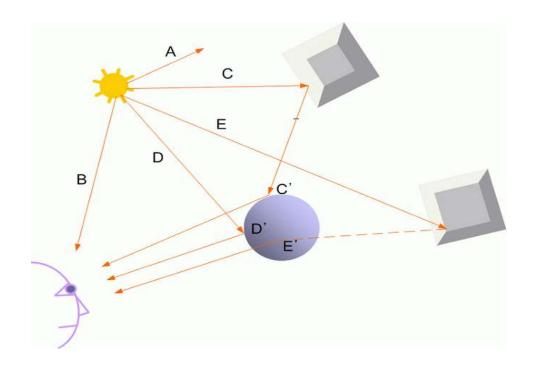


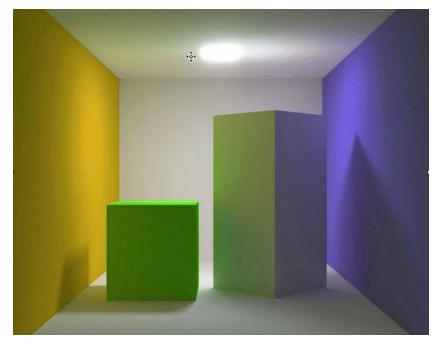


Global Illumination



Global illumination model: 모든 물체의 표면에서 반사/굴절되는 모든 빛들을 고려하는 모델링





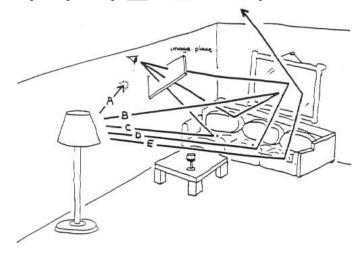
Global Illumination

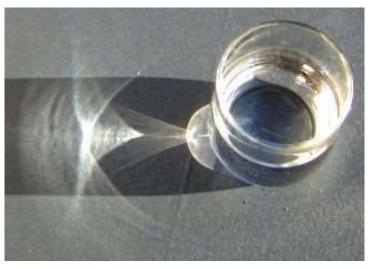


- Local illumination vs. Global illumination
 - Local illumination: 간단함, rasterization 사용, 물체들 간의 interaction을 고려하지 않음
 - Global illumination: 복잡함, 물체들 간의 상호 작용을 고려한 계산 필요 (computationally intensive algorithms)
- Global illumination을 구현하기 위한 알고리즘

⇒ Ray-tracing method

- Reflections
- Refractions and Transparency
- Shadows
- Caustics



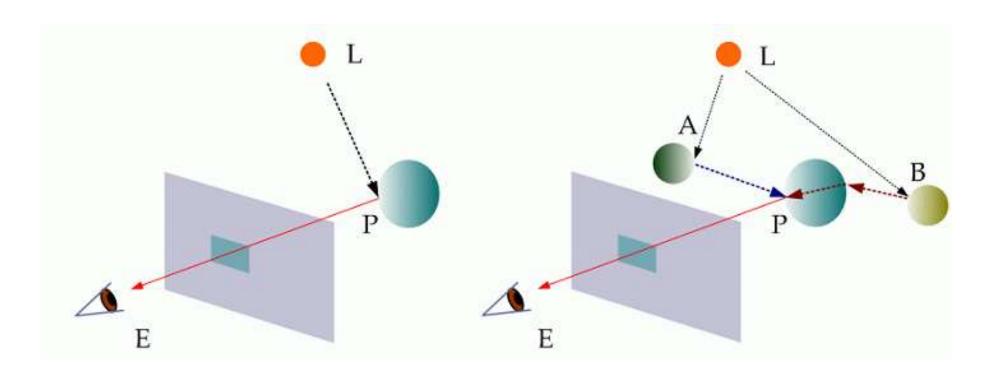


Caustics

Ray-Tracing Algorithm



image-ordered rendering: 이론적으로는, image의 각 pixel을 통해 들어 오는 빛의 양을 계산함

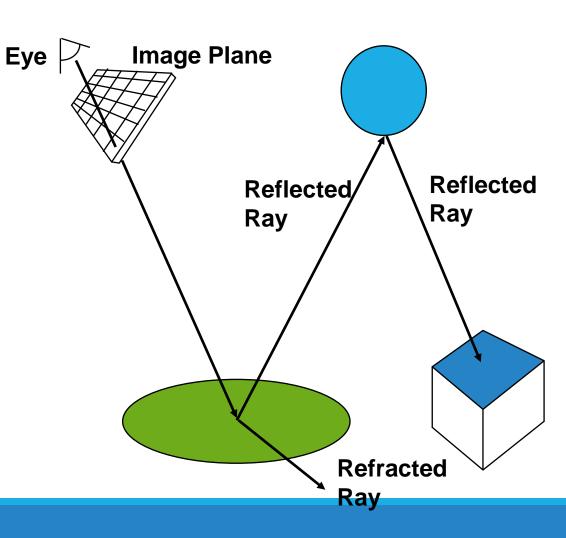


Ray-Tracing Algorithm



Ray-Tracing algorithm

- Viewing ray가 눈에서 시작, image plane의 각 pixel을 통과하여 scene을 trace함
- Ray가 첫 물체에 닿으면, 물체 표면의 성질에 따라 반사/굴절됨
- ⇒ Secondary ray 발생, 사출
- ⇒ 다른 물체에 닿으면 다시 반사/굴절
- ⇒ Recursion continues...
- Ray는 다음의 경우에 멈춤
 - 아무 물체에도 닿지 않을 때
 - 반사/굴절하지 않는 물체에 부딪혔을 때
 - 최대 Recursion depth에 도달했을 때



Basic Ray-Tracing Algorithm (without recursion)



```
for each pixel do
  compute viewing ray;
  find first object hit by ray and its surface normal n;
  set pixel color to value computed from hit point, light, and n;
```

- 1. Ray generation: 각 pixel의 viewing ray의 시작점과 ray의 방향을 결정
- 2. Ray intersection: viewing ray와 가장 가깝게 충돌하는 물체 (의 표면)을 구하고, 그 위치에서의 법선 벡터 계산
- 3. Shading: 법선 벡터와 lighting parameter를 이용, shading color 결정

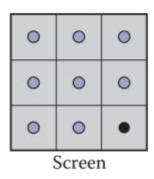
Ray-Tracing: Ray Generation

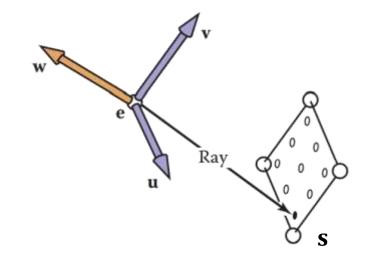


• Viewing ray: eye point e, image plane 상의 pixel 위치가 s이면,

$$p(t) = e + t(s - e) = e + td$$

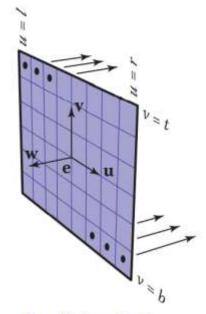
- p(0) = e, p(1) = s
- $t_1 < t_2$ 일 때, $p(t_1)$ 은 $p(t_2)$ 보다 e에 가까이 있음
- t < 0일 때, 눈의 뒤쪽에 위치
- s: camera frame에서 정의





Ray-Tracing: Ray Generation

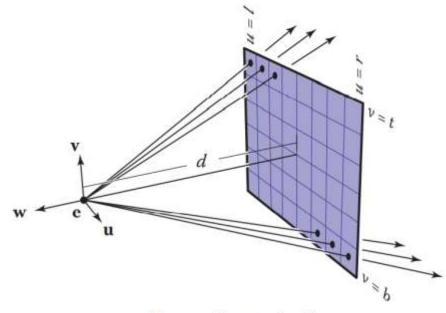




Parallel projection same direction, different origins

Ray direction:= -w

Ray origin:= e + uu + vv



Perspective projection same origin, different directions

Ray direction:= -dw + uu + vv

Ray origin:= e

Ray-Object Intersection



- Ray e + td와 제일 먼저 부딪히는 object 계산
 - 제일 작은 양수 *t* 계산

- Object의 종류에 따라 ray-object intersection algorithm 존재
 - Primitives: box, sphere, cone, cylinder, torus...
 - Implicit surfaces (including quadrics): f(x) = 0
 - Polygons
 - Volumetric data
 - Freeform surfaces: 보통 polygon들의 set으로 근사

Ray-Object Intersection: Ray-Sphere





• 구의 방정식:

$$f(x) = (x - x_c)^2 + (y - y_c)^2 + (z - z_c)^2 - R^2 = (x - c) \cdot (x - c) - R^2 = 0$$

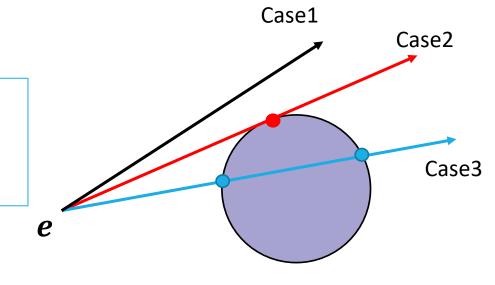
• Ray p(t) = e + td와 구가 만나려면, f(p(t)) = 0 $\Rightarrow f(e+td) = 0$ $\Rightarrow (e+td-c) \cdot (e+td-c) - R^2 = 0$ $\Rightarrow (d \cdot d)t^2 + 2d \cdot (e-c)t + (e-c) \cdot (e-c) - R^2 = 0$ A
B
C

Case 1. $B^2 - 4AC < 0$: 식의 해 없음 => Ray가 구와 만나지 않음

Case 2. $B^2 - 4AC = 0$: Ray와 구가 한 점에서 만남 ($t = -\frac{B}{2A}$)

Case 3. $B^2 - 4AC > 0$: Ray와 구가 두 점에서 만남($t = \frac{-B \pm \sqrt{B^2 - 4AC}}{2A}$)

• Ray가 구와 만날 때의 normal $n=rac{p-c}{R}$



Ray-Object Intersection: Ray-Triangle



• 세 점 a,b,c로 이루어진 삼각형의 내부의 점 f(u,v): $f(u,v) = a + \beta(b-a) + \gamma(c-a), \qquad \beta > 0, \gamma > 0, \beta + \gamma < 1$

• Ray p(t) = e + td가 삼각형의 내부를 지나기 위해서는

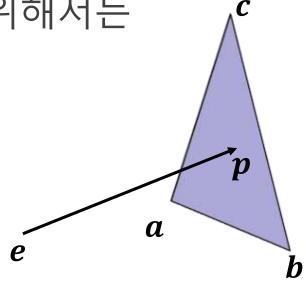
$$e + td = f(u, v)$$

$$\Rightarrow x_e + tx_d = x_a + \beta(x_b - x_a) + \gamma(x_c - x_a)$$

$$y_e + ty_d = y_a + \beta(y_b - y_a) + \gamma(y_c - y_a)$$

$$z_e + tz_d = z_a + \beta(z_b - z_a) + \gamma(z_c - z_a)$$

의 선형 시스템의 해 (β, γ) 가 위의 조건을 만족



Ray-Object Intersection: Ray-Polygon



- Polygon: p_1 , ... p_m 의 점들로 구성, 한 평면 위에 있음 (법선 n)
- Step 1: Ray p(t) = e + td 가 polygon을 포함한 평면과 만날때의 $t = t_p$ 계산

$$(\mathbf{e} + t_p \mathbf{d} - \mathbf{p}_1) \cdot \mathbf{n} = 0 \rightarrow t_p = \frac{(\mathbf{p}_1 - \mathbf{e}) \cdot \mathbf{n}}{\mathbf{d} \cdot \mathbf{n}}$$

- Step 2: $p(t_p)$ 가 polygon의 내부에 있는지 test
- Ex) 점 $p(t_p)$ 과 polygon을 xy-plane으로 투영하고 점에서 2D ray를 그림. 이 ray가 polygon과 홀수 번 만나면 점은 내부에 있고, 짝수 번 만나면 점은 외부에 있음

Ray-Object Intersection



Scene에 여러 물체가 함께 있을 경우: ray와 만나는 물체들 중에서 눈에 가장 가까운 물체만 찾으면 됨

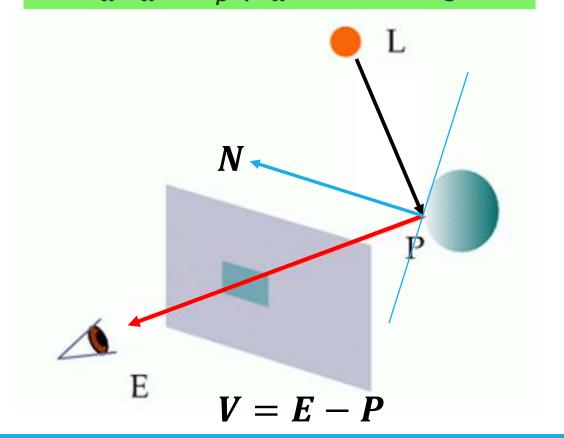
```
// test if ray hits objects in [t_0,t_1] hit = false; for each object o in the group do if (o is hit at ray parameter t and t \in [t_0,t_1]) then hit = true hitobject = o; t_1 = t; return hit;
```

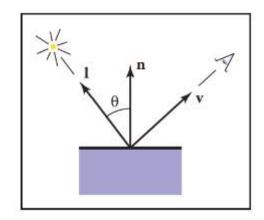
Shading



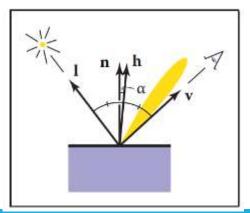
Use shading equation as usual:

 $I = I_a k_a + I_p(k_a \langle N, L \rangle + k_s \langle R, V \rangle^n)$ ((R,V)은 (H,N)으로 대체 가능)





Diffuse light



Specular light



```
for each pixel do
  compute viewing ray;
  find first object hit by ray and its surface normal n;
  set pixel color to value computed from hit point, light, and n;
```

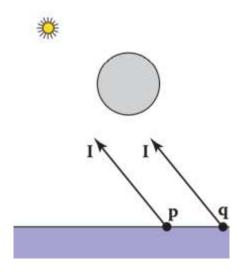


```
for each pixel do
  compute viewing ray;
  if (ray hits an object with t \in [0, \infty)) then
    compute n;
    evaluate shading model and set pixel to that color;
  else
    set pixel color to background color;
```

Shadows



Shadow: 물체 표면 위의 점 p와 광원(light source) 사이에 다른 물체가 존재하면 점 p는 광원의 그림자(shadow)에 속함



- ⇒광원이 충분히 멀리 떨어져 있을 때,
- 점 p: p + tl은 아무 물체도 닿지 않음 => 광원으로부터 빛을 받음
- 점 q: q + tl은 구에 충돌 => 광원으로 부터 빛을 받지
 못함 => 그림자

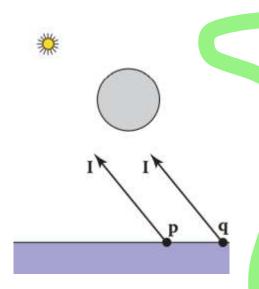
 \Rightarrow Ray \boldsymbol{l} : shadow ray

Shadows



Simulating shadows:

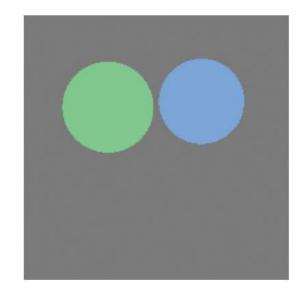
- ullet ray-object intersection에서 구한 점 $m{p}$ 에서 shadow ray $m{l}$ 를 사출
- p + tl이 $t \in [\varepsilon, \infty)$ 에서 다른 물체에 부딪히면 p는 shadow



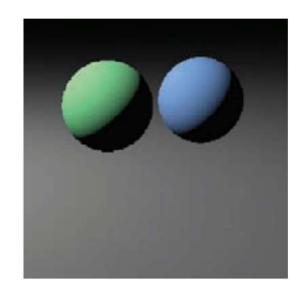
```
function raycolor (ray e+td, real t_0, real t_1)
hit-record rec, srec;
if (scene->hit(e+td, t_0, t_1, rec)) then
p = e + (\text{rec.}t)d;
\text{color } c = \text{rec.}k_a l_a;
if (not scene->hit(p+sl, \epsilon, \infty)) then
\text{vec3 } h = \text{normalized}(\text{normalized}(l) + \text{normalized}(-d));
c = c + \text{rec.}k_d l \max(0, \text{rec.}n \cdot l) + \text{rec.}k_s l (\text{rec.}n \cdot h)^{\text{rec.}n};
\text{return } c;
else
\text{return background-color};
```

Shadows

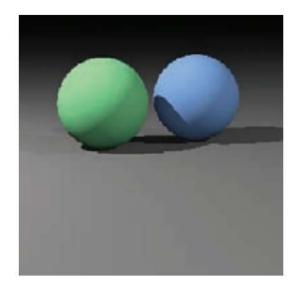




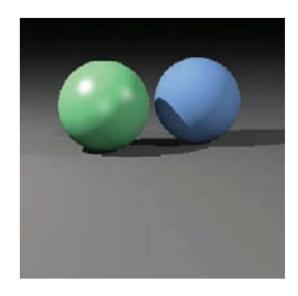
Ray generation + rayobject intersection only (fixed color for each object)



Diffuse shading + a single light source



Diffuse shading + three light sources + shadows



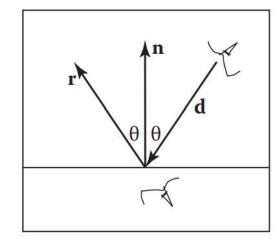
Diffuse shading + specular shading + three light sources + shadows

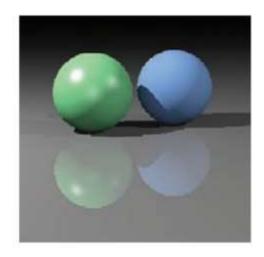
Ideal Specular Reflection



Add mirror reflection to a ray-tracer

- Viewer는 e에서 d가 반사된 r도 봄
- $\cdot r = d 2(d \cdot n)n$
- Color $c = c + k_m$ raycolor $(p + sr, \epsilon, \infty)$





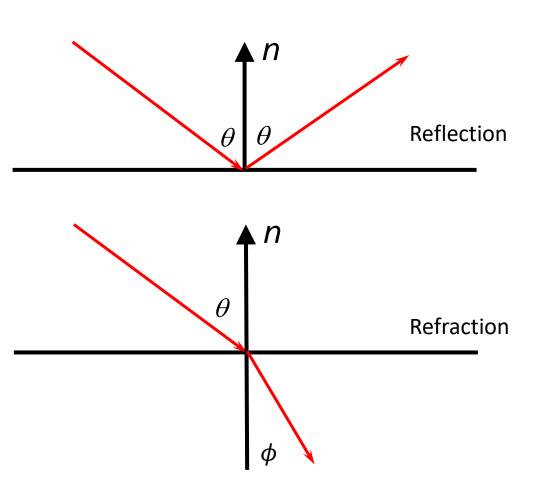
Reflection and Refraction



- Dielectric material (유전체)
 - 다이아몬드, 유리, 물, 공기 등
 - 빛을 굴절시키는 투명한 물질들
- Snell's law 빛이 굴절률 (refractive index)이 n인 매개체 (medium)에서 굴절률이 n_t 인 매개체로 이동할 때,

$$n\sin\theta = n_t\sin\phi$$

$$\Rightarrow \cos^2 \phi = 1 - \frac{n^2(1 - \cos^2 \theta)}{n_t^2}$$



Reflection and Refraction

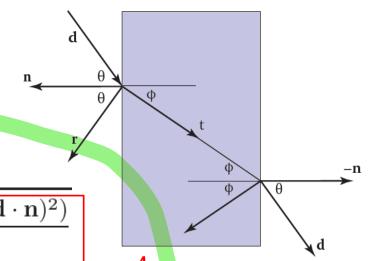


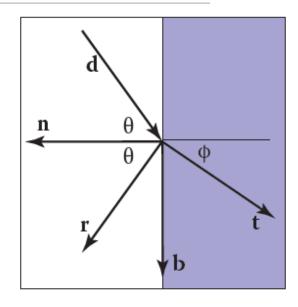
Refracted ray t:

$$\mathbf{t} = \sin\phi \mathbf{b} - \cos\phi \mathbf{n}$$

$$\mathbf{d} = \sin\theta \mathbf{b} - \cos\theta \mathbf{n}$$

$$\overrightarrow{t} = \frac{n \left(\mathbf{d} - \mathbf{n} (\mathbf{d} \cdot \mathbf{n}) \right)}{n_t} - \mathbf{n} \sqrt{1 - \frac{n^2 \left(1 - (\mathbf{d} \cdot \mathbf{n})^2 \right)}{n_t^2}}$$





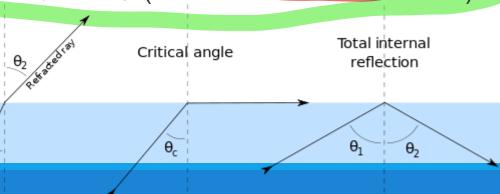
• If A < 0: 굴절되는 빛 없이 들어온 빛 이 모두 반사 (total internal reflection)

Air

n₂

n₁

Water







Fresnel Equation

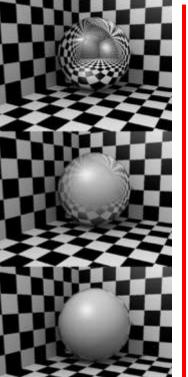


• Fresnel equation은 빛이 다른 매개에서 반사 효과가 얼마나 달라지는지 를 설명함

- $fr = offset + scale (1 + V \cdot N)^n$ 기본값 ≈ 0 가중치 $\approx 0.1^{\circ}0.5$
- Coefficient $n \approx 0.5^{\sim}10$
 - n이 클수록 반사의 정도가 감소함
- 반사의 강도는 또한 입사각에 따라 달라짐







smal

1

large

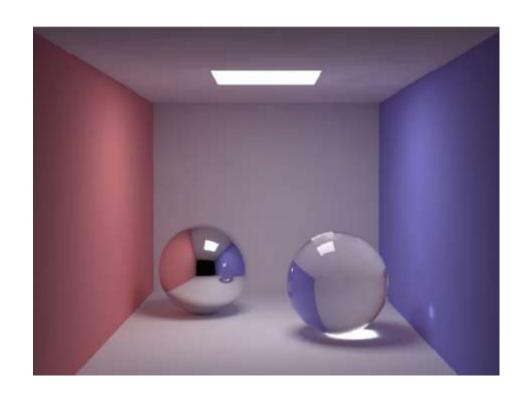
Ray-Tracing (with Reflection and Refraction)



```
function rayTrace(ray e + td, real t_0, real t_1, scene)
  hit-record rec;
  if (not scene->hit(e+td, t_0, t_1, rec) then return background-color;
  else
    if ( reflect(rec.obj) ) then
       reflectColor := rayTrace(reflectRay(ray e + td, rec.obj), \epsilon, \infty, scene);
    else
       reflectColor := Black;
    if ( dielectric(rec.obj) ) then
       refractColor := rayTrace(refractRay(ray e + td, rec.obj), \epsilon, \infty, scene);
    else
       refractColor := Black;
   return Shade(reflectColor, refractColor, obj);
```

Ray-Traced Scenes



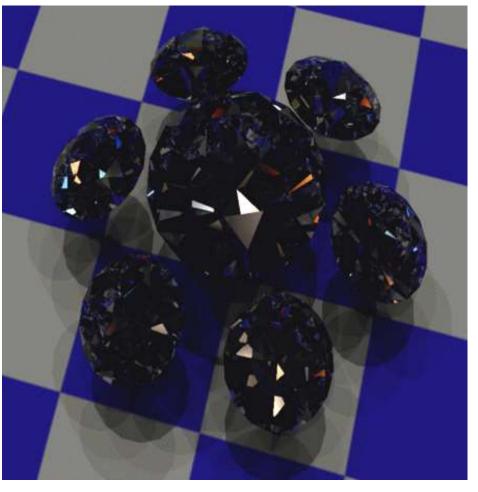




Ray-Traced Scenes





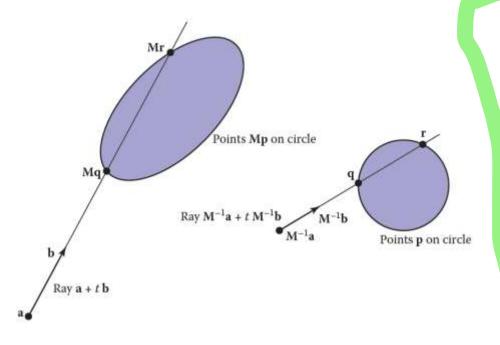


Instancing



Transformation matrix M이 적용된 object o와 ray r의 ray-object intersection

 \Rightarrow o와 $M^{-1}r$ 의 ray-object intersection



```
function hit(Ray e + td, real t_0, real t_1, hit-record rec)
Ray r' = M^{-1}a + M^{-1}b;
if (base-object->hit(r', t_0, t_1, rec)) then rec.n = (M^{-1})^T rec.n;
return true;
else
return false;
```

Optimized Ray Tracing



- 기본적인 ray-tracing algorithm은 간단하지만, 매우 계산의 양의 많음
 - 모든 pixel에 대해서, recursion의 depth가 깊어질수록 계산하는 ray의 수가 기하급 수적으로 증가
- Optimized ray-tracing
 - Trace하는 ray의 수를 줄이기
 - Ray-object intersection 계산의 수를 줄이기
- 많이 쓰이는 방법들
 - Bounding Boxes
 - Object Hierarchies
 - Spatial Subdivision (Octrees/BSP)
 - Tree Pruning (Randomized)

Advanced Phenomena



- Ray tracer는 다음과 같은 현상을 시뮬레이션할 수 있음
 - Fog
 - Soft Shadows
 - Frequency Dependent Light (Snell's law는 다른 파장에 대하여 다르게 적용)
- Ray tracer
 - diffuse-diffuse interaction

등의 표현에는 어려움이 있음

⇒ Radiosity 도입





