INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL

Ficha 7

1.

a) É um problema de estado múltiplos.

(Neste caso, não temos estipulado um estado inicial (não sabemos onde estamos) e temos de ir estimando qual são os melhores nodos (em termos de menor custo) até chegar ao nodo t.)

b) Conjunto de estados: conjunto de tuplos (X,Y),

em que Y representa o custo da distância. em que Y representa o custo do tempo.

Estado atual: qualquer um. **Estado objetivo**: nodo t.

Operadores:

- o Andar para a esquerda.
- Andar para a direita.
- o Andar para baixo.
- o Andar para cima.

Teste Objetivo: chegar ao nodo final com o menor custo possível.

Custo da solução: cada ação custa 1 unidade.

2.

Primeiro escrevemos todos os moves que podemos fazer:

```
move( a,b,2 ).
move( b,a,2 ).
(...)
```

Depois escrevemos as estimativas de cada nodo:

```
estima( a,5 ).
estima( b,2 ).
(...)
```

Por último, indicamos qual é o nodo final:

```
final(t).
```

Agora, usando a estratégia *primeiro em profundidade com cálculo de custo*, identifique o melhor caminho possível:

```
// Nodo – de onde eu parto.
```

^{// [}Nodo] – começa a guardar o caminho com todos os nodos por onde já passou.

```
resolvepp( Nodo, [Nodo | Caminho], Custo ) :-
    profundidade( Nodo, [Nodo], Caminho, Custo ).

// [Proximo | Caminho] — indica que continua a ver os próximos nodos do caminho.

profundidade( Nodo, _, [], 0 ) :-
    find( Nodo ), !.

profundidade( Nodo, Historico, [Proximo | Caminho], Custo ) :-
    move( Nodo, Proximo, Custo 1),
    nao( member( Proximo, Historico )),
    profundidade( Proximo, [Proximo | Historico], Caminho, Custo 2 ),
    Custo is Custo 1 + Custo 2.
```