

ALUMNO:  
NAVA VIVAS ANA PAOLA  
MENDOZA FLORES ERICK GABRIEL

## SEMÁFOROS

### Introducción:

Los semáforos POSIX pertenecen al estándar POSIX.1b y son relativamente recientes (1993).

Son una variable de tipo `sem_t` sobre la cual se pueden realizar las funciones clásicas de los semáforos.

### Desarrollo:

El programa consistía en sincronizar unos semáforos para controlar la información que entraba y salía de dos zonas críticas. Se tenían 3 hilos productores y 3 hilos consumidores, el objetivo era que los hilos productores escribieran xxxxx, yyyy, zzzzz 5 veces respectivamente y que los hilos consumidores entraran a las zonas críticas y leyeran esa información de tal manera que pudieran capturarla antes de que algún productor sobrescribiera. Para resolver dicho problema se usaron semáforos Posix.

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <unistd.h>
4 #include <pthread.h>
5 #include <time.h>
6 #include <sys/types.h>
7 #include <fcntl.h>
8 #include <semaphore.h>
9 #include <sys/ipc.h>
10 #define ZN 2
11 #define ZS 6
12
13 char ** zcrt;
14 sem_t * sem[3];
15 //0: Producer 1: Consumer 2: Critical Zone
16
17 void * producer();
18 void * consumer();
19
20 int main(int argc, char * argv[])
21 {
22     sem[0] = sem_open("semP", O_CREAT, 06777, 2);
23     sem[1] = sem_open("semC", O_CREAT, 06777, 6);
24     sem[2] = sem_open("semZ", O_CREAT, 06777, 1);
25
26     if(sem[0]==SEM_FAILED||sem[1]==SEM_FAILED||sem[2]==SEM_FAILED)
27     {printf("\nError\n");exit(0);}
28
29     for(int i=0;i<thread_num/2;i++)
30     {
31         pthread_create(&hilos[i*2],NULL,producer,(void *)&index[i]);
32         pthread_create(&hilos[i*2+1],NULL,consumer,NULL);
33     }
34
35     for(int j=0;j<thread_num;j++) pthread_join(hilos[j],NULL);
36
37     for(int i=0;i<3;i++)sem_close(sem[i]);
38     sem_unlink("semP");sem_unlink("semC");sem_unlink("semZ");
39
40     return 0;
41 }
42
43 void * producer(void * tmp)
44 {
45     int * index = (int *)tmp;
46     char flg = 'n';
47     for(int j = 0; j < 5; j++)
48     {
49         sem_wait(sem[0]);sem_wait(sem[1]);
50
51         for(int i=0;i<ZN;i++)
52         {
53             flg='n';
54             if(zcrt[i][0]=='v')
55             {
56                 flg = 'x';
57             }
58         }
59     }
60 }
```

El algoritmo revisa cada una de las áreas de la zona crítica y ve si puede escribir en ella preguntando al semáforo su valor. El algoritmo no es perfecto ya que algunos de los hilos se pueden estancar ahí. Sin embargo es de las mejores opciones que existe ya que los semáforos POSIX lo hacen muy eficientemente.

```
66 {
67     flg = 'y';
68     zcrit[i][0] = '\t';
69     sem_post(sem[2]);
70     switch(*index)
71     {
72     case 0: for (int k=1; k<ZS; k++) zcrit[i][k] = 'x'; break;
73     case 1: for (int k=1; k<ZS; k++) zcrit[i][k] = 'y'; break;
74     case 2: for (int k=1; k<ZS; k++) zcrit[i][k] = 'z'; break;
75     }
76     zcrit[i][0] = 'd'; sem_post(sem[1]);
77     break;
78 }
79 if (i==ZN-1 && flg=='n') { sem_post(sem[2]); j--; }
80 } pthread_exit(NULL);
81 }
82
83 void * consumer()
84 {
85     int flg = 'n';
86     for (int i = 0; i<S; i++)
87     {
88         sem_wait(sem[1]); sem_wait(sem[2]);
89         for (int j=0; j<ZN; j++)
90         {
91             flg = 'n';
92             if (zcrit[j][0] == 'd')
93             {
94                 flg = 'y';
95                 zcrit[j][0] = 'r';
96                 sem_post(sem[2]);
97                 printf("Consumer No. %d: %s\n", pthread_self(),
98                     zcrit[j][1], zcrit[j][2], zcrit[j][3], zcrit[j][4], zcrit[j][5]);
99                 zcrit[j][0] = 'v';
100                 sem_post(sem[0]);
101                 break;
102             }
103             if (j==ZN-1 && flg=='n') { sem_post(sem[2]); i--; }
104         }
105     }
106     pthread_exit(NULL);
107 }
```

```
95     zcrit[j][0] = 'r';
96     sem_post(sem[2]);
97     printf("Consumer No. %d: %s\n", pthread_self(),
98         zcrit[j][1], zcrit[j][2], zcrit[j][3], zcrit[j][4], zcrit[j][5]);
99     zcrit[j][0] = 'v';
100     sem_post(sem[0]);
101     break;
102 }
103 if (j==ZN-1 && flg=='n') { sem_post(sem[2]); i--; }
104 }
105 }
106 pthread_exit(NULL);
107 }
```

El consumidor lo único que hace es leer de las zonas, recurriendo a la misma táctica que su contraparte productora. Solo resta mostrar en pantalla el resultado y listo. Ambos procesos terminan y cierran sus espacios de memoria compartida, en este caso los semáforos.

## Funcionamiento:

```
kolt@debian SEMAFORO $ c
bash: c: command not found
kolt@debian SEMAFORO $ clear
kolt@debian SEMAFORO $ ./psx 6
Consumidor No. 1189897984:      xxxxxx
Consumidor No. 1173112576:      xxxxxx
Consumidor No. 1173112576:      xxxxxx
Consumidor No. 1173112576:      yyyyyy
Consumidor No. 1173112576:      xxxxxx
Consumidor No. 1173112576:      zzzzzz
Consumidor No. 1156327168:      zzzzzz
Consumidor No. 1156327168:      zzzzzz
Consumidor No. 1156327168:      zzzzzz
Consumidor No. 1189897984:      xxxxxx
Consumidor No. 1156327168:      zzzzzz
Consumidor No. 1189897984:      yyyyyy
Consumidor No. 1156327168:      yyyyyy
Consumidor No. 1189897984:      yyyyyy
Consumidor No. 1189897984:      yyyyyy
kolt@debian SEMAFORO $ ./psx 6
Consumidor No. -386623744:      xxxxxx
Consumidor No. -386623744:      xxxxxx
Consumidor No. -386623744:      xxxxxx
Consumidor No. -411801856:      xxxxxx
Consumidor No. -386623744:      xxxxxx
Consumidor No. -386623744:      zzzzzz
Consumidor No. -536873216:      zzzzzz
Consumidor No. -536873216:      zzzzzz
Consumidor No. -411801856:      yyyyyy
Consumidor No. -536873216:      yyyyyy
Consumidor No. -411801856:      zzzzzz
Consumidor No. -411801856:      zzzzzz
Consumidor No. -411801856:      yyyyyy
Consumidor No. -536873216:      yyyyyy
Consumidor No. -536873216:      yyyyyy
```