

Revisão P2

emanoelim@utfpr.edu.br

Conteúdos

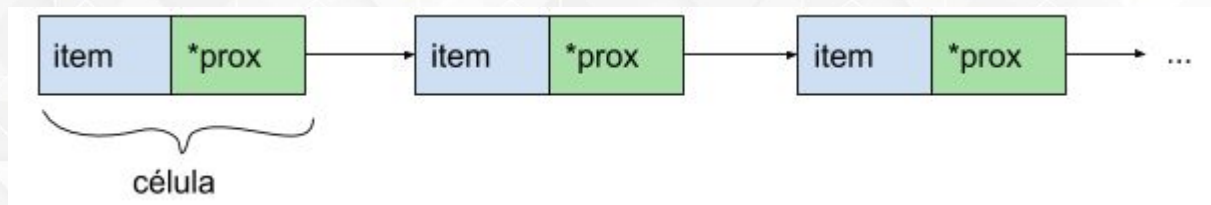
- Listas encadeadas;
- Algoritmos recursivos;
- Algoritmos de ordenação;
- Algoritmos de pesquisa;

Lista encadeadas

- Em listas implementadas usando arranjos/vetores existem alguns inconvenientes:
 - É necessário ter previamente uma ideia do tamanho máximo da lista, para alocar a memória necessária no momento da sua criação.
 - Como os itens da lista ficam em posições contíguas de memória, para adicionar ou remover itens do meio da lista, é preciso deslocar todos os itens após o item adicionado/removido.

Lista encadeadas

- Uma solução a estes problemas, é implementar uma lista encadeada.
- Uma lista encadeada é uma sequência de células: cada célula contém um item e um ponteiro com o endereço da próxima célula.



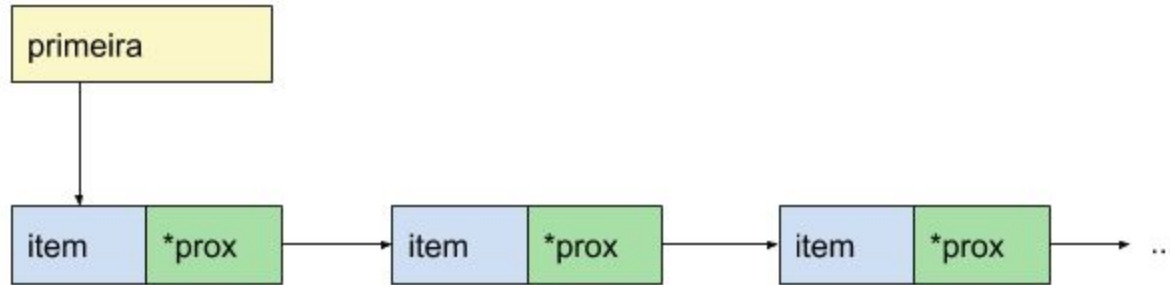
Listas encadeadas

```
typedef struct item Item;
typedef struct celula Celula;
typedef struct lista Lista;

struct item { // item que vai ser guardado na lista
    int chave;
    // demais campos;
};
struct celula { // guarda um item e um ponteiro para a próxima célula da lista
    Item item;
    Celula *prox;
};
struct lista { // guarda o endereço da 1ª célula de lista. A partir dela, as demais são acessíveis
    Celula *primeira;
};
```

Listas encadeadas

- A estrutura anterior representa a seguinte ideia:

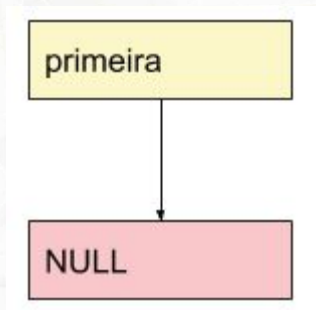


Lista encadeadas

- Operações básicas de um TAD Lista:
 - Criar lista vazia;
 - Inserir item na lista;
 - Excluir item da lista;
 - Buscar item da lista;
 - Imprimir a lista;
 - Liberar a lista.

Lista encadeadas

- Criar lista vazia



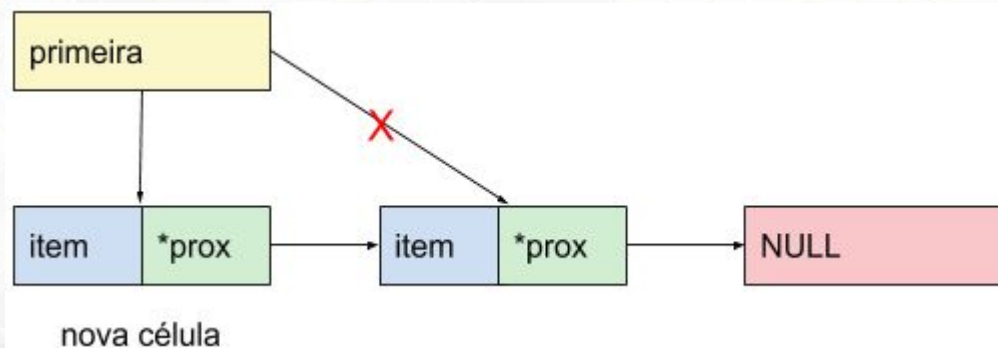
```
Lista *cria_lista_vazia() {  
    Lista *l = malloc(sizeof(Lista));  
    l->primeira = NULL;  
    return l;  
}
```


Lista encadeadas

- Inserir item na lista
 - Em listas encadeadas o conceito de lista cheia não existe, então não é necessário verificar se a lista está cheia ou não antes de inserir um item.
 - A inserção pode ser de 3 tipos:
 - No começo da lista;
 - No meio da lista (posição qualquer);
 - No fim da lista;

Lista encadeadas

- Inserir item na lista - inserção no início:



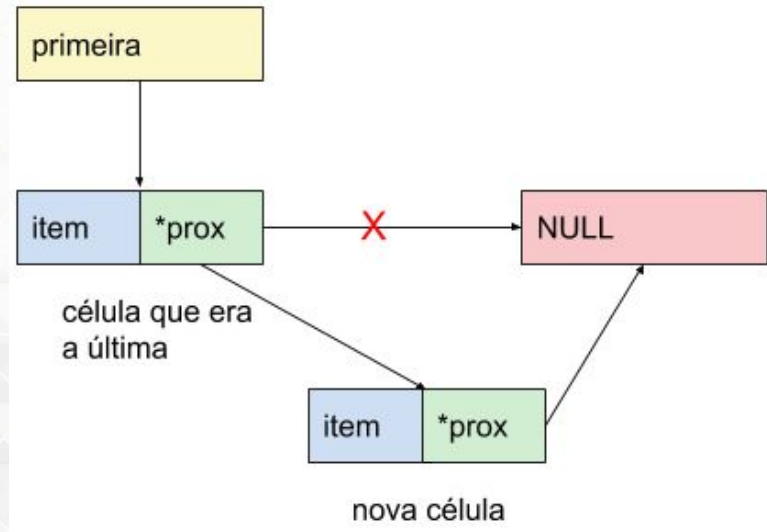
Lista encadeadas

- Inserir item na lista - inserção no início:

```
void insere_inicio_lista(Lista *l, int chave) {  
    // criação e valorização do novo item  
    Item novo;  
    novo.chave = chave;  
    // criação da nova célula que vai guardar o item  
    Celula *nova = malloc(sizeof(Celula));  
    nova->item = novo;  
    // inserção - a prox. da nova célula é aquela que era a 1ª  
    nova->prox = l->primeira;  
    // a 1ª agora é a nova célula  
    l->primeira = nova;  
}
```


Lista encadeadas

- Inserir item na lista - inserção no final:



Lista encadeadas

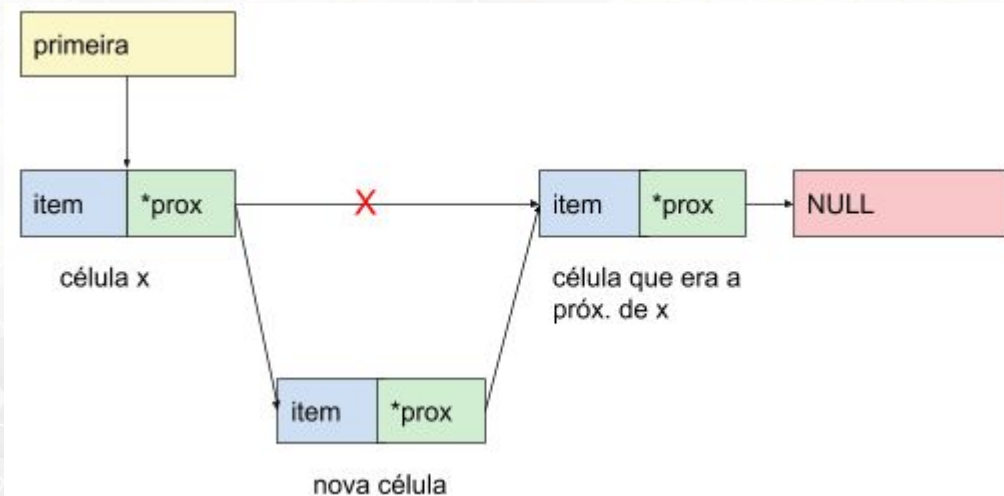
- Inserir item na lista - inserção no final:

```
void insere_fim_lista(Lista *l, int chave) {  
    Item novo;  
    novo.chave = chave;  
    Celula *nova = malloc(sizeof(Celula));  
    nova->item = novo;  
    nova->prox = NULL; // como a nova célula será a última, sua prox. é NULL  
    if(verifica_lista_vazia(l)) // se está vazia, quem vai apontar para a nova é a primeira  
        l->primeira = nova;  
    else { // se não está vazia, quem vai apontar para a nova é a que era a última  
        Celula *ultima = l->primeira;  
        while(ultima->prox != NULL) {  
            ultima = ultima->prox;  
        }  
        ultima->prox = nova;  
    }  
}
```

Partindo da 1ª célula, percorrer até a última para inserir a nova célula após a última.

Lista encadeadas

- Inserir item na lista - inserção no meio:



Inserir uma nova célula após uma célula “x”.

Lista encadeadas

- Inserir item na lista - inserção no meio:

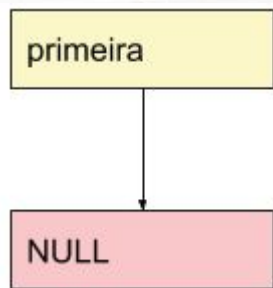
```
void insere_meio_lista(Lista *l, int chave, int x) {  
    Item novo;  
    novo.chave = chave;  
    Celula *nova = malloc(sizeof(Celula));  
    nova->item = novo;  
    // acha a célula após a qual será feita a inserção  
    Celula *aux = busca_por_chave(l, x);  
    if(aux != NULL) {  
        nova->prox = aux->prox;  
        aux->prox = nova;  
    }  
    else {  
        printf("O item informado não existe.\n");  
    }  
}
```

Lista encadeadas

- Remover item na lista
 - Necessário verificar se a lista não está vazia.
 - A remoção pode ser de 3 tipos:
 - No começo da lista;
 - No meio da lista (posição qualquer);
 - No fim da lista;

Lista encadeadas

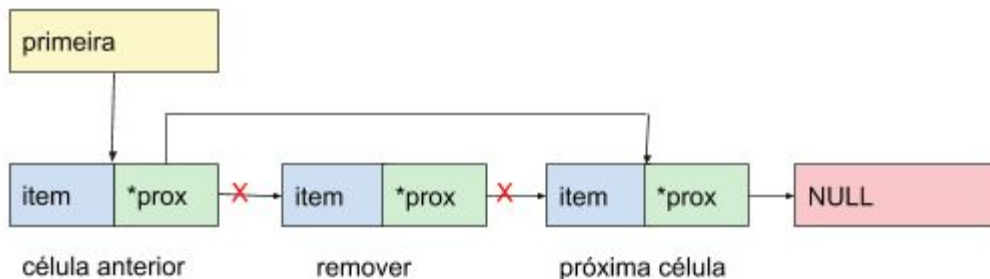
- Remover item na lista
 - Verificação de lista vazia:



```
int verifica_lista_vazia(Lista *l) {  
    return l->primeira == NULL;  
}
```


Lista encadeadas

- Remover item na lista - remoção do meio



Remover a célula após uma célula "x".

Lista encadeadas

- Remover item na lista - remoção do meio:

```
void remove_item(Lista *l, int x) {  
    int tamanho = tamanho_lista(l);  
    Celula *anterior = busca_por_chave(l, x);  
    if(verifica_lista_vazia(l) || anterior == NULL || anterior->prox == NULL) {  
        printf("Erro: a lista está vazia ou o item não existe.\n");  
        return;  
    }  
    Celula *remove = anterior->prox;  
    Celula *proxima = remove->prox;  
    anterior->prox = proxima;  
    free(remove);  
}
```

Lista encadeadas

- Buscar item da lista

```
Celula * busca_por_chave(Lista *l, int chave) {  
    int achou = 0;  
    Celula *aux = l->primeira;  
    while(achou == 0 && aux != NULL) {  
        if(aux->item.chave == chave)  
            achou = 1;  
        else  
            aux = aux->prox;  
    }  
    return aux;  
}
```


Lista encadeadas

- Imprimir a lista

```
void imprime(Lista *l) {  
    Celula *aux;  
    for(aux = l->primeira; aux != NULL; aux = aux->prox)  
        printf("chave = %d\n", aux->item.chave);  
}
```

Lista encadeadas

- Liberar a lista

```
void libera_lista(Lista *l) {  
    Celula *aux = l->primeira;  
    Celula *liberar;  
    while(aux != NULL) {  
        liberar = aux;  
        aux = aux->prox;  
        free(liberar);  
    }  
    free(l);  
}
```

Lista encadeadas

- Vantagens da lista encadeada
 - Não é preciso definir tamanho máximo, as células são alocadas conforme a demanda.
 - É possível liberar uma única célula, não é necessário esperar para liberar a lista toda, como na implementação por arranjos/vetores;
 - Para remover ou adicionar uma célula, não é preciso deslocar as outras.

Lista encadeadas

- Desvantagens da lista encadeada
 - Não existe acesso por meio de índices, para encontrar uma célula é preciso percorrer a lista.
 - Usa mais memória pois, além do item, precisa guardar um ponteiro para a próxima célula.

Algoritmos recursivos

- O problema vai sendo dividido em problemas cada vez menores até chegar à menor instância possível do problema (caso base).
- O caso base é resolvido e a partir dele é possível ir resolvendo os demais casos para chegar a uma solução geral.

Algoritmos recursivos

- Por exemplo: calcular o fatorial de 5:
 - O problema pode ser quebrado em partes cada vez menores até encontrar a instância mais simples do problema, que é 1!
 - Resolvendo 1! é possível resolver 2!
 - Resolvendo 2! é possível resolver 3!
 - Resolvendo 3! é possível resolver 4!
 - Resolvendo 4! é possível resolver 5!

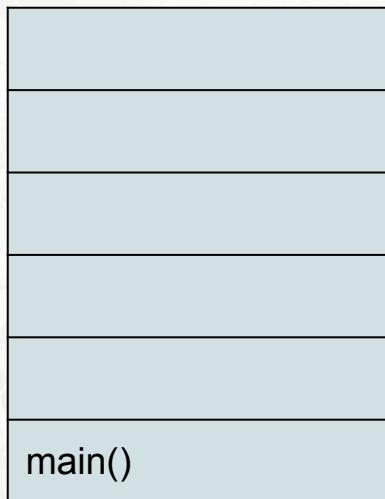
Algoritmos recursivos

- Função recursiva para o cálculo do fatorial de 5:

```
int fatorial_rec(int n) {  
    if(n == 1) // menor instância do problema - já retorna o resultado  
        return 1;  
    else // reduz o problema - chama a função novamente para n - 1  
        return n * fatorial_rec(n - 1);  
}
```

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:



Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

fatorial(5)
main() - pausa

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

fatorial(4)
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

fatorial(3)
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

fatorial(2)
fatorial(3) - pausa
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

fatorial(1)
fatorial(2) - pausa
fatorial(3) - pausa
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

1
fatorial(2) - pausa
fatorial(3) - pausa
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

resultado pronto, retorna para fatorial(2)

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

2
fatorial(3) - pausa
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

resultado pronto, retorna para fatorial(3)

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:

6
fatorial(4) - pausa
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

resultado pronto, retorna para fatorial(4)

Algoritmos recursivos

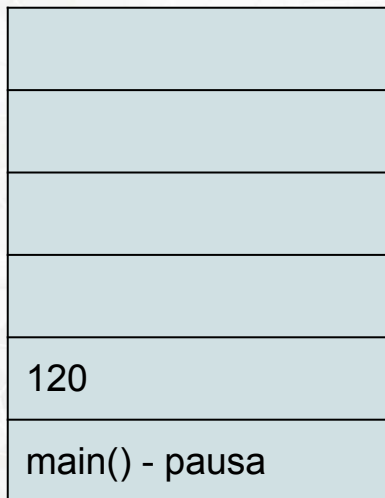
- Pilha de execução:

24
fatorial(5) - pausa
main() - pausa

resultado pronto, retorna para fatorial(5)

Algoritmos recursivos

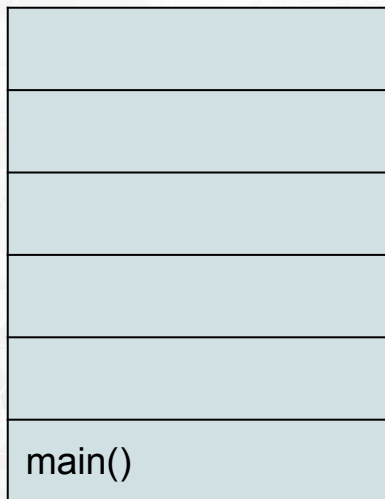
- Pilha de execução:



resultado pronto, retorna para main()

Algoritmos recursivos

- Pilha de execução:



Algoritmos recursivos

- Os resultados vão sendo agrupados, do mais simples (caso base) até o resultado final.

Algoritmos recursivos

- Montar a pilha de execução ajuda a entender como o computador irá tratar a função recursiva.
- O caso base é a “condição de parada” da função. Assim como em um laço, ela deve estar bem definida para que a função consiga terminar.
- O código da função recursiva geralmente tem:
 - Um if que trata o caso base (já retorna).
 - Após o if, a lógica que trata os demais casos (divide o problema).

Algoritmos recursivos

- Vantagens:
 - código mais limpo, elegante;
- Desvantagens:
 - geralmente tem maior consumo de memória;
 - por mais limpo que o código fique, às vezes não compensa em termos de eficiência (como no caso do Fibonacci recursivo, por exemplo);
 - pensar em uma solução recursiva é menos intuitivo do que pensar em uma solução sequencial.

Algoritmos de ordenação

- Ordenar - organizar os itens de um conjunto de acordo com uma determinada ordem: crescente ou decrescente, por exemplo.
- Facilita o acesso aos itens posteriormente.

Algoritmos de ordenação

- Tipos de algoritmos de ordenação:
 - Simples / elementares - consumo de tempo de $O(n^2)$.
 - Seleção;
 - Inserção;
 - Bolha.
 - Eficientes - consumo de tempo de $O(n \log n)$.
 - Merge;
 - Quick.

Algoritmos de ordenação

- **Seleção:** dado um vetor de tamanho N :
 - O menor item de $v[0, \dots, N - 1]$ é selecionado e troca de lugar com o 1º item do vetor.
 - O menor item de $v[1, \dots, N - 1]$ é selecionado e troca de lugar com o 2º item do vetor.
 - O menor item de $v[2, \dots, N - 1]$ é selecionado e troca de lugar com o 3º item do vetor, e assim por diante até restar o último item do vetor.

Algoritmos de ordenação

- **Seleção:**

ORDENAÇÃO - SELEÇÃO:

para $i \leftarrow 0$ até $N - 1$

$\text{min} \leftarrow i$

 para $j \leftarrow i$ até N

 se $\text{vetor}[j] < \text{vetor}[\text{min}]$, então

$\text{min} \leftarrow j$

 troca(vetor, min, i)

Algoritmos de ordenação

- **Seleção:**
 - Consumo de tempo: não reconhece se o vetor já está ordenado, então em qualquer caso seu custo será $O(n^2)$
 - Consumo de memória: $O(1)$ em qualquer caso.

Algoritmos de ordenação

- **Inserção:** o vetor é percorrido em ordem. Cada item do vetor é selecionado e é movido para sua posição correta.

Algoritmos de ordenação

- **Inserção:**

ORDENAÇÃO - INSERÇÃO:

para $i \leftarrow 1$ até N

$atual \leftarrow vetor[i]$

$j \leftarrow i - 1$

 enquanto $j \geq 0$ e $vetor[j] > atual$

$desloca_direita(vetor, j)$ // para liberar espaço para o atual

$j \leftarrow j - 1$

$vetor[j + 1] = atual$

Algoritmos de ordenação

- **Inserção:**
 - Consumo de tempo:
 - Vetor não ordenado: $O(n^2)$
 - Vetor em ordem crescente: $O(n)$, pois se o vetor já estiver em ordem crescente não entra no laço interno.
 - Consumo de memória: $O(1)$ em qualquer caso.

Algoritmos de ordenação

- **Bolha:** o vetor vai sendo percorrido em ordem, comparando pares de elementos. Sempre que o par de elementos estiver desordenado, os elementos trocam de lugar. Ao fim de cada iteração, o último item do vetor já está na posição certa.

Algoritmos de ordenação

- **Bolha:**

ORDENAÇÃO - BOLHA:

flag \leftarrow 0

para i \leftarrow N - 1 até 1

 para j \leftarrow 0 até i

 Se vetor[j] > vetor[j + 1], então

 troca(vetor, j, j + 1) // vai empurrando o maior para o final

 flag \leftarrow 1

Se flag == 0, então

 termina

Algoritmos de ordenação

- **Bolha:**
 - Consumo de tempo:
 - Vetor não ordenado: $O(n^2)$
 - Vetor em ordem crescente: $O(n)$, pois usa uma flag que indica se alguma troca foi necessária. De acordo com o estado da flag, o algoritmo finaliza.
 - Consumo de memória: $O(1)$ em qualquer caso.

Algoritmos de ordenação

- **Merge:**

- Divide o vetor de entrada em duas metades iguais (ou aprox. iguais) e assim sucessivamente, até chegar em subvetores de tamanho 1 (um vetor com apenas um item já está trivialmente ordenado).
- Uma vez divididos, os subvetores são agrupados em ordem, usando ideia de **intercalação / fusão** de dois vetores ordenados.
- Daí vem o nome merge sort: merge = fundir em inglês.

Algoritmos de ordenação

- **Merge:** etapa de intercalação:

Procedimento: MERGE

Entradas:

- A: um vetor
- p, q, r : índices dos subvetores $A[p...q]$ e $A[q + 1...r]$ (ambos já ordenados).

Resultado: O subvetor $A[p...r]$ ordenado.

1. Iguale $n1$ a $q - p + 1$ e $n2$ a $r - q$.
2. Sejam $B[0...n1]$ e $C[0...n2]$ novos vetores.
3. Copie $A[p...q]$ para $B[0...n1]$ e $A[q + 1...r]$ para $C[0...n2]$.
4. Enquanto i for menor que $n1$ e j for menor que $n2$:
 - a. Se $B[i] \leq C[j]$, então:
 - i. iguale $A[k]$ a $B[i]$ e incremente i .
 - b. Caso contrário:
 - i. iguale $A[k]$ a $C[j]$ e incremente j .
 - c. Incremente k .

Algoritmos de ordenação

- **Merge:** algoritmo recursivo:

Procedimento: MERGE-SORT

Entradas:

- A : um vetor.
- p, r : índices iniciais e finais de um subvetor de A .

Resultado: Os elementos do subvetor $A[p...r]$ ordenados em ordem crescente.

1. Se $p < r$, faça o seguinte:
 - a. Iguale q a $(p + r) / 2$.
 - b. Chame recursivamente MERGE-SORT(A, p, q).
 - c. Chame recursivamente MERGE-SORT($A, q + 1, r$).
 - d. Chame MERGE(A, p, q, r).
2. Caso contrário, o subvetor $A[p...r]$ tem só um elemento. Apenas retorne sem fazer nada.

Algoritmos de ordenação

- **Merge:**

- Consumo de tempo: independente de o vetor estar ordenado ou não, sempre vai dividindo o vetor por 2, então o custo é o mesmo: $O(n \log n)$.
- Consumo de memória: $O(n)$, apesar de precisar ter até $\log n$ chamadas na pilha de execução, cada chamada consome memória extra para os vetores auxiliares da função intercala, totalizando custo $O(n)$.

Algoritmos de ordenação

- **Quick:** também vai dividindo o problema em instâncias menores, mas a forma de divisão é diferente. Consiste em:
 - Escolher um pivô, que é um item qualquer do vetor.
 - A partir do pivô, o vetor é separado em duas partes:
 - Todos os itens menores que o pivô irão formar um subvetor;
 - Todos os itens maiores que o pivô irão formar outro subvetor.
 - Esse processo é feito repetidas vezes até encontrar subvetores com um único item.

Algoritmos de ordenação

- **Quick:**
 - Geralmente o pivô é o último item do vetor (método de Lomuto) e todos os itens maiores que o pivô vão sendo jogados para sua direita.

Algoritmos de ordenação

- **Quick** - etapa de separação

```
int separa(int v[], int primeiro, int ultimo) {  
    int pivo = v[ultimo];  
    int esquerda = primeiro;  
    int atual;  
    for(atual = primeiro; atual < ultimo; atual++) {  
        if (v[atual] <= pivo) {  
            troca(&v[atual], &v[esquerda]);  
            esquerda++;  
        }  
    }  
    troca(&v[esquerda], &v[ultimo]);  
    return esquerda;  
}
```


Algoritmos de ordenação

- **Quick** - algoritmo recursivo

```
void quicksort(int v[], int p, int u) {  
    if(p < u) {  
        int j = separa(v, p, u);  
        quicksort(v, p, j - 1);  
        quicksort(v, j + 1, u);  
    }  
    return;  
}
```

Algoritmos de ordenação

- **Quick**

- Consumo de tempo:

- Vetor ordenado (crescente ou decrescente): caracteriza o pior caso, pois todos os itens ficam amontoados apenas de um lado do pivô. Terá custo $O(n^2)$.
 - Vetor balanceado: o vetor está de tal forma que a mesma quantidade de itens fica de cada lado do pivô, dividindo o problema sempre por 2, como no merge. Caracteriza o melhor caso. Gera custo $O(n \log n)$.
 - Vetor desbalanceado com divisão proporcionalmente constante de cada lado do pivô. Caracteriza o caso médio. Gera custo $O(n \log n)$.

Algoritmos de ordenação

- **Quick**
 - Consumo de memória:
 - Para melhor caso e caso médio, precisa ter até $\log n$ chamadas na pilha de execução, gerando custo $O(\log n)$.
 - Para o pior caso, precisa ter até n chamadas na pilha de execução, gerando custo $O(n)$.

Algoritmos de ordenação

- **Comparativo** - consumo de tempo:

	SELEÇÃO	INSERÇÃO	BOLHA	MERGE	QUICK
Pior caso	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n \log n)$	$O(n^2)$
Caso médio	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$
Melhor caso	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$

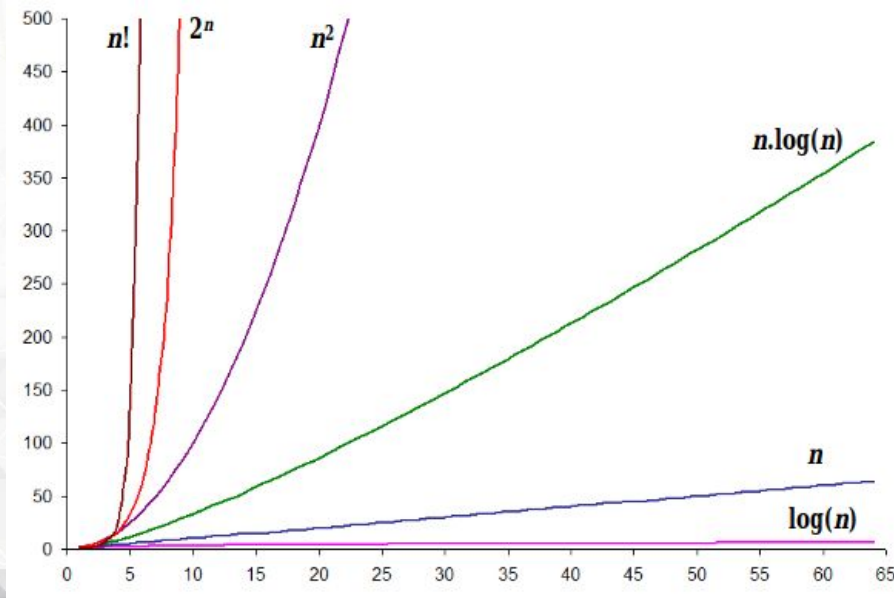
Algoritmos de ordenação

- **Comparativo** - consumo de memória:

	SELEÇÃO	INSERÇÃO	BOLHA	MERGE	QUICK
Pior caso	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(n)$	$O(n)$
Caso médio	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(n)$	$O(\log n)$
Melhor caso	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(n)$	$O(\log n)$

Algoritmos de ordenação

- Comparativo entre as funções:



Algoritmos de ordenação

- **Observações:**

- Quick x Merge: “empatam” em consumo de tempo mas o quick é mais eficiente quanto ao uso da memória (o merge cria vetores auxiliares, o quick não), por isso, o quick é geralmente o preferido.
- Para um vetor suficientemente pequeno, um algoritmo de ordenação simples pode fazer o trabalho mais rápido do que um algoritmo eficiente, pois devido ao código com poucas instruções, os custos constantes são menores.

Algoritmos de ordenação

- **Observações:**

- Dependendo do caso, um algoritmo eficiente pode ser mais lento que um algoritmo simples. Ex.:
 - Merge para vetor ordenado = $O(n \log n)$
 - Bolha para vetor ordenado = $O(n)$

Algoritmos de pesquisa

- Têm como objetivo buscar um determinado elemento dentro de um conjunto de dados (array, lista, árvore, etc).
- Principais algoritmos:
 - Pesquisa sequencial;
 - Pesquisa binária.

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa sequencial: percorre um arranjo sequencialmente a partir do primeiro registro até encontrar a chave buscada ou até chegar ao final do array.

```
int busca_sequencial(int v[], int n, int chave) {  
    int i;  
    for(i = 0; i < n; i++)  
        if(v[i] == chave)  
            return i;  
    return -1;  
}
```

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa sequencial:
 - Melhor caso: o item buscado está no primeiro índice - $O(1)$
 - Pior caso: o item buscado está no último índice ou não existe - $O(n)$

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa binária: aplica-se quando o array já está ordenado.
 - A chave é comparada com o item que está no meio do array.
 - Se a chave for igual ao item, a busca termina.
 - Se a chave for menor que o item, repete a busca com a metade esquerda do array.
 - Se a chave for maior que o item, repete a busca com a metade direita do array.

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa binária:

Chave buscada = 5

1	2	3	5	10	12	25	30	31	50	60
---	---	---	---	----	----	----	----	----	----	----

$5 < 12$

1	2	3	5	10	12	25	30	31	50	60
---	---	---	---	----	----	----	----	----	----	----

$5 > 3$

1	2	3	5	10	12	25	30	31	50	60
---	---	---	---	----	----	----	----	----	----	----

$5 = 5$

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa binária:

```
int busca_binaria(int v[], int n, int chave) {
    int p = 0, r = n - 1, q;
    while(p <= r) {
        q = (p + r) / 2;
        if(v[q] == chave)
            return q;
        else if(v[q] > chave)
            r = q - 1;
        else
            p = q + 1;
    }
    return -1;
}
```

Algoritmos de pesquisa

- Pesquisa binária:
 - Melhor caso: o item buscado está no meio do vetor: $O(1)$
 - Pior caso: o item buscado não está no vetor: $O(\log n)$ - sempre vai dividindo o problema por 2.