Aprendizagem Automática

Aula Prática

MNIST - Imagens de Dígitos Manuscritos

Pré-Processamento Análise em Componentes Principais e Análise em Discriminantes Lineares

G. Marques

Dígitos Manuscritos

- Pré-Processamento
 - Médias e variâncias
 - Pré-processamento com scikit-learn. Exemplos com Iris dataset
 - Base de dados MNIST
 - Matrizes de covariância coeficientes de correlação dos dígitos MNIST
 - Remoção de dimensões supérfluas
- Análise em Componente Principais (PCA)
 - Questões práticas
 - Analise da variância total
 - Transformação e reconstrução
 - Normalização da variância
- Análise em Discriminantes Lineares (LDA)
- Discriminantes de Fisher, 2 classes
- LDA: discriminantes de Fisher multi-classe

Pré-Processamento

Quando se lida com dados reais é habitualmente necessário proceder a um passo de pré-processamento dos mesmos antes se de aplicar técnicas de aprendizagem automática. Dados como texto, imagem, áudio, e muitos outros, apresentam por vezes valores omissos, pontos espúrios, variáveis com escalas e valores médios distintos, etc. Na maioria dos casos, utilizar dados com estas característica influencia negativamente o desempenho dos algoritmos. Por exemplo, as máquinas de suporte vetorial (SVMs) do scikit-learn são particularmente sensíveis ao escalamento dos dados.

Existem diversos algoritmos de pré-processamento de dados no sub-módulo preprocessing do scikit-learn, entre os quais se destacam os seguintes:

- StandardScaler: reescala os dados de modo a todas as dimensões ficarem com média zero e variância unitária (μ = 0, σ ² = 1).
- RobustScaler: usa a mediana e primeiro e último quartil dos dados em vez da média e variância. Mais robusto a pontos espúrios (outliers).
- MinMaxScaler: usa translações e escalamentos de modo a todos os valores de cada dimensão dos dados estarem no intervalo [0,1].
- Normalizer: cada vetor é reescalado de modo a ter norma 1. Os dados são projetados num circulo no caso de dados 2D e no caso 3D, numa esfera. Aplicável a certo tipo de dados (esparsos como no caso de texto), e para a métrica de distância de cosseno.

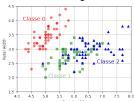
ATENÇÃO: os algoritmos em scikit-learn assumem que os dados estão em np.arrays de $N \times d$ (com N o n^{o} de pontos e d a dimensão de cada vetor).

Dados do Iris dataset.

Carregar dados e visualizar as duas 1ª dimensões

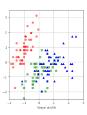
```
>>> from sklearn.datasets import load_iris
>>> D=load_iris()
>>> X=D['data'][0:2,:].T
>>> plt.plot(X[0,:],X[1,:],'.')
```

dados originais.



Reescalar com StandardScaler

```
>>> import sklearn.preprocessing as pp
>>> sc=pp.StandarScaler()
>>> sc.fit(X.T)
>>> Xs=sc.transform(X).T
>>> plt.plot(Xs[0,:],Xs[1,:],'.')
média e variância dos dados reescalados
[-1.690-15 -1.637e-15 -1.482e-15 -1.623e-15]
[ 1. 1. 1. 1.]
```



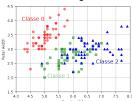
dados reescalados

Dados do Tris dataset.

Carregar dados e visualizar as duas 1ª dimensões

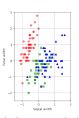
```
>>> from sklearn.datasets import load_iris
>>> D=load_iris()
>>> X=D['data'][0:2,:].T
>>> plt.plot(X[0,:],X[1,:],'.')
```

dados originais.



Reescalar com Robust Scaler

```
>>> sc=pp.RobustScaler()
>>> sc.fit(X.T)
>>> Xs=sc.transform(X).T
>>> plt.plot(Xs[0,:],Xs[1,:],'.')
```



dados reescalados

Dados do Tris dataset.

Carregar dados e visualizar as duas 1ª dimensões

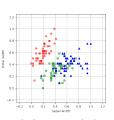
```
>>> from sklearn.datasets import load_iris
>>> D=load_iris()
>>> X=D['data'][0:2,:].T
>>> plt.plot(X[0,:],X[1,:],'.')
```

dados originais.



Reescalar com MinMaxScaler

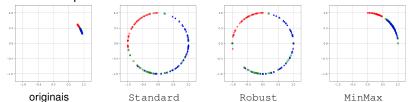
```
>>> sc=pp.MinMaxScaler()
>>> sc.fit(X.T)
>>> Xs=sc.transform(X).T
>>> plt.plot(Xs[0,:],Xs[1,:],'.')
```



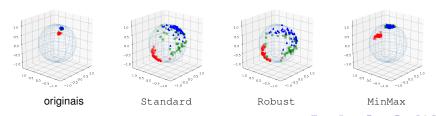
dados reescalados

Dados do Iris dataset processados com Normalizer.

 As figuras são o resultados do processamento dos dados originais e também dos processados com as técnicas descritas anteriormente.



O mesmo processamento com dados a 3 dimensões.



Dados do Iris dataset processados com Normalizer.

A função Normalizer não é aplicável a todo o tipo de dados

Limitações:

- Os dados têm que estar distribuídos à volta da origem.
- Dados pertencentes a uma só classe não podem estar distribuídos à volta da origem

Vatagens:

- Aplicável a dados esparsos (ex: dados de texto)
- Normalização útil quando se usa a distância de cosseno:

$$\mathcal{D}_{cos}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 1 - \frac{\mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\| \|\mathbf{y}\|}$$

Os dados normalizados têm norma unitária.

A equação anterior simplifica-se: $\mathcal{D}_{cos}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 1 - \mathbf{x}^{T}\mathbf{y}$

Os três primeiros "scalers" também apresentam algumas limitações. Por exemplo, não são boa opção para o conjunto MNIST.

Limitações:

Preservam dimensões supérfluas, o que é prejudicial para vários classificadores.

Abordagem:

Analisar primeiro a matriz de covariância dos dados ou a matriz de coeficientes de correlação dos dígitos do conjunto MNIST.

MNIST

Base de dados com mais de 70000 imagens de dígitos manuscritos, pré-processados de modo a terem aproximadamente o mesmo tamanho e estarem centrados na imagem. No meio académico, esta base de dados é sobejamente conhecida e é muito utilizada para testar novos métodos de classificação. Para obter a informação completa sobre o MNITS, e sobre o desempenho de vários algoritmos de classificação avaliados com esta base de dados, ver: http://yann.lecun.com/exdb/mnist/.

977572415788444 2272745269255904 616409246752904 932577988973936 487784699710636 17591109662988 112881394966817

MNIST

Dados disponibilizados: MNISTsmall.p

- Da base de dados MNIST foi selecionado um conjunto de 15 mil dígitos: 10 mil para treino e 5 mil para teste.
- Dígitos armazenados em ordem crescente (primeiro são 1500 "0s", depois 1500 "1s" e assim por diante).
- Cada dígito é uma imagem em tons de cinzento (uint8) de 28×28 pixeis.
- As imagens estão representadas vetorialmente: vetores de 784=28² dimensões. As primeiras 28 correspondem aos pixeis da 1^a coluna, as segundas 28 dimensões aos da 2^a coluna, e por aí em diante.
- Variáveis do dicionário armazenado em MNISTsmall.p
 - ► X: Matriz (np.array) de 784×15000 com todos os dígitos (treino e teste)
 - trueClass: np.array de 15000 índices das classes (inteiros de 0 a 9)
 - ▶ foldTrain: np.array de 15000 boolenanos. Os "True" são os dados de treino
 - ▶ foldTest: np.array de 15000 booleanos. Os "True" são os dados de teste

MNIST

Leitura e Visualização:

• Leitura (módulo pickle)

```
>>> D=pickle.load(open('MNISTsmall.p','rb'))# D do tipo "dictionary"
# train3: dígitos "3s" de treino
>>> train3=D['X'][:,(trueClass==3) & foldTrain] # np.array de 784×1000
```

Visualizações

```
# ex: ver o oitavo exemplo do dígito 3 de treino
>>> I3.8=np.reshape(train3[:,7],(28,28))
# ver o negativo
>>> plt.imshow(255-I3.8, \
interpolation='none',cmap='gray')
# calcular o dígito médio e visualizar
>>> I3.m=np.mean(train3,1)
```



3 (nº 8)

3 médio

Matrizes de Covariância

- Covariância é uma medida de correlação entre variáveis (entre pixeis)
- Correlação é uma mediada de dependência (mas no sentido estatístico, descorrelação não implica independência)
- Matrizes apresentam padrões repetidos (de 28 em 28 pixeis)
- Valores influenciados pela escalamento dos dados
- Há variâncias com valores nulos! $(\sigma_i^2 = 0)$
- Coeficiente de Correlação: $\rho_{ij} = \frac{\text{cov}(x_i, x_j)}{\sigma_i \sigma_i}$
 - ▶ Grau de correlação entre duas variáveis: valores entre [-1,+1]
 - Máxima correlação: valores de ρ perto de ±1
 - Dados descorrelacionados: valores de ρ perto de 0
 - Independente da escala dos dados
 - Em Python: np.corrcoef ()
 Atenção: quando σ_i = 0 ou σ_i = 0, ρ_{ii} ⇒ indefinido (nan em Python)

Matrizes de Covariância

Dígitos representados em vetores de 784 dimensões:

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_{784} \end{bmatrix} \quad \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}} = \begin{bmatrix} \mu_1 \\ \mu_2 \\ \vdots \\ \mu_{784} \end{bmatrix} \quad \boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{x}} = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \text{cov}(x_1, x_2) & \cdots & \text{cov}(x_1, x_{784}) \\ \text{cov}(x_2, x_1) & \sigma_2^2 & & \text{cov}(x_2, x_{784}) \\ \vdots & & \cdots & \ddots & \\ \text{cov}(x_{784}, x_1) & & \cdots & & \sigma_{784}^2 \end{bmatrix}$$

$$784 \times 1 \qquad 784 \times 1 \qquad 784 \times 1 \qquad \boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{x}} = \mathbb{E}\{(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})^{\mathsf{T}}\} \approx \frac{1}{N-1} \sum_{n=1}^{N} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})^{\mathsf{T}}$$

$$\mu_{\mathbf{x}} = \mathbb{E}\{\mathbf{x}\} \approx \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \mathbf{x}_{n} \qquad \mathbf{\Sigma}_{\mathbf{x}} = \mathbb{E}\{(\mathbf{x} - \mu_{\mathbf{x}})(\mathbf{x} - \mu_{\mathbf{x}})^{\top}\} \approx \frac{1}{N-1} \sum_{n=1}^{N} (\mathbf{x} - \mu_{\mathbf{x}})(\mathbf{x} - \mu_{\mathbf{x}})^{\top}$$

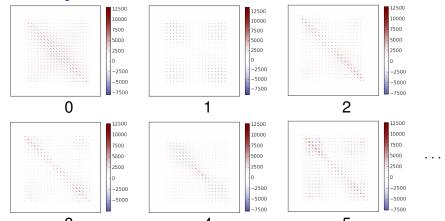
$$\operatorname{cov}(x_{i}, x_{j}) = \operatorname{cov}(x_{j}, x_{i}) \approx \frac{1}{N-1} \sum_{n=1}^{N} (x_{i} - \mu_{i})(x_{j} - \mu_{j})$$

- Duas maneiras de calcular Σ_x em Python (ver 1ª aula prática)
 - 1. >>> C=np.cov (X) # X matriz de 784×N
 - 2. >>> Xn=(X.T-np.mean(X,1)).T # tirar média >>> C=np.dot(Xn,Xn.T)/(N-1)
- Atenção: antes de processar, converter dados para float!



Matrizes de Covariância

Visualizações das matrizes de covariância



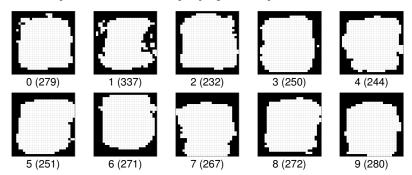
Remoção de Dimensões Supérfluas

• Para cada conjunto de dígitos, ver quais dimensões têm $\sigma_i^2 = 0$

```
# Conjunto dos dígitos "3" de treino 
>>> C3=np.cov(train3) # C3 matriz de 784 \times 784 
>>> idx3_0=np.diag(C3)!=0 # índice (True quando \sigma_i^2 \neq 0)
```

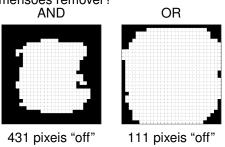
Fazer imagens de 28×28 com píxeis inactivos a preto

>>> I3_0=np.reshape(idx3_0, (28,28)) # I3_0 imagens com pixeis inactivos
>>> plt.imshow(I3_0, cmap='gray', interpolation='none') # mostrar



Remoção de Dimensões Supérfluas

Quais dimensões remover?



- Fazendo o "OR" não deitamos fora nenhuma dimensão com $\sigma_i^2 \neq 0$. Desvantagem: deve haver dimensões que variam muito pouco e são desnecessárias.
- Fazendo o "AND" reduzimos a dimensão dos dados e só usamos as que variam em todas as imagens. Desvantagem: deve haver dimensões com informação que são descartadas.
- Melhor: usar PCA

- PCA é um método não supervisionado não há classes.
 Aplicar a todos os dados (de treino), independentemente das classes.
 - **x** dados originais (vetores de $d \times 1$ com d = 784)
 - μ_x média de x
 - Σ_x matriz de covariância de x
 - Σ_x = ΓΔΓ^T decomposição em vetores e valores próprios
 - Γ matriz de vetores e Δ matriz diagonal de valores próprios
- Transformação: y = W[⊤]x
 - Matriz de transformação W composta pelas colunas de Γ
 - ► Escolher $k \le d$ colunas de Γ (as dos k maiores valores próprios)
 - Matriz de covariância, Σ_y, de y é uma matriz diagonal
 - Os elementos de Σ_y são os k primeiros valores próprios de Δ
- PCA projecta os dados nas direcções de maior variância (as componentes principais)
- Os dados projectados s\u00e3o descorrelacionados (a matriz de covari\u00e1ncia \u00e0 diagonal)
- Maneira intuitiva de escolher o número de componentes:
- Escolher tantas quanto necessário para perfazer uma percentagem pré-definida da variância total

Obter valores e vetores próprios. <u>Usar todos os dados de treino!</u>

```
# x matriz com todos os dígitos de treino 784×N
>>> Cx=np.cov(X)
>>> (v,W)=np.linalq.eiq(Cx) # v valores próprios, W vetores próprios
```

- Questões de Python:
 - Os valores próprios, √, são complexos devido a erros de arredondamento

```
>>> np.imag(v).max()# verificar valor máximo imaginário
```

- >>> v=v.real# converter para real
- Os valores próprios não vêm ordenados

```
>>> idx=np.argsort (-v) # -v para ordem decrescente
```

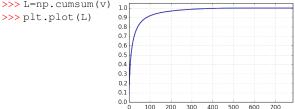
- >>> v=v[idx]# ordenar valores
- >>> W=W[:,idx]# ordenar vetores
- >>> W=W[:, v>=1e-10]# remover componentes com v≈ 0
- >>> W=W.real# tirar parte imaginária (verificar se é desprezável)

- Analise da variância dos dados projetados (todas as componentes)
- Lembrete: Matriz de covariância é igual à dos valores próprios:

$$\boldsymbol{\Sigma_y} = \boldsymbol{\Delta} = \begin{bmatrix} \delta_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \delta_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \delta_d \end{bmatrix} \quad \text{com } \delta_1 \geq \delta_2 \geq \ldots \geq \delta_d$$

- Conjunto de treino (N=10000): 111 valores próprios com $\delta_i = 0$
- Arredondando: 120 valores próprios com $\delta_i \leq 10^{-10}$
- Ver np.finfo(float).eps para obter precisão do Numpy

- Normalizar os valores próprios pela soma de todos
 >>> v=y/np.sum(y)
- Visualizar a soma cumulativa dos valores próprios δ_i : $\Lambda_n = \frac{\sum_{i=1}^n \delta_i}{\sum_{j=1}^{784} \delta_j}$



- Número de componentes que contêm 95% da variância
 >>> np.sum (L<=0.95) # 150 componentes
- Número de componentes que contêm 99% da variância
 >>> np.sum (L<=0.99) # 325 componentes



Projetar nas componentes principais:

 Matriz de transformação, W composta pelos k primeiros vetores próprios

```
>>> W=W[:, 0:k] # ex: escolher k=150
```

Tirar média aos dados antes de transformar

```
>>> mx=np.mean(X,1) # x matriz com todos os dígitos
>>> Xn=X-mx[:,np.newaxis]
```

Projectar dígitos nas k componentes principais

```
>>> Y=np.dot (W.T, Xn)
```

Reconstrução:

Fazer transformação inversa

```
>>> Xr=np.dot(W,Y)
>>> Xr=Xr+mx[:,np.newaxis]#repor a média
```

 Normalizar amplitudes dos dígitos reconstruídos (para terem valores entre [0,255])

```
>>> Xr=Xr-Xr.min()
```

Alguns exemplos de dígitos reconstruídos (k = 50)









Reconstrução:

Fazer transformação inversa

```
>>> Xr=np.dot(W,Y)
>>> Xr=Xr+mx[:,np.newaxis]#repora média
```

 Normalizar amplitudes dos dígitos reconstruídos (para terem valores entre [0, 255])

```
>>> Xr=Xr-Xr.min()
>>> Xr=255.0*Xr/Xr.max()
```

Alguns exemplos de dígitos reconstruídos (k = 100)









Reconstrução:

• Fazer transformação inversa

```
>>> Xr=np.dot(W,Y)
>>> Xr=Xr+mx[:,np.newaxis]#repora média
```

 Normalizar amplitudes dos dígitos reconstruídos (para terem valores entre [0, 255])

```
>>> Xr=Xr-Xr.min()
>>> Xr=255.0*Xr/Xr.max()
```

Alguns exemplos de dígitos reconstruídos (k = 300)









Reconstrução:

Fazer transformação inversa

```
>>> Xr=np.dot(W,Y)
>>> Xr=Xr+mx[:,np.newaxis]#repor a média
```

 Neste caso específico, uma melhor abordagem é saturar os valores dos dígitos (valores ≤ 0 → 0, valores ≥ 255 → 255)

```
>>> Xr=np.clip(Xr,0,255)
```

Alguns exemplos de dígitos reconstruídos (k = 300)









Normalizar variância dos dados projetados:

- É comum em dados reais, diferentes variáveis terem valores com escalas muito diferentes.
- Ex: Dígitos de treino projetados, $\sigma_1^2 = \mathbb{E}\{(y_1 \mu_{y_1})^2\} \approx 343000$

$$\sigma_{100}^2 = \mathbb{E}\{(y_{100} - \mu_{y_{100}})^2\} \approx 3250$$

$$\sigma_{300}^2 = \mathbb{E}\{(y_{300} - \mu_{y_{300}})^2\} \approx 450$$

- Classificadores podem dar demasiada relevância às variáveis com maior escala e ignorar as outras
- Solução: Normalizar os y_i de modo a que $\sigma_i^2 = 1.0$
- Projetar nas componentes principais

Xn - dados sem média

- Normalizar dimensões de Y para terem $\sigma_i^2 = 1.0$
 - >>> Yn=np.dot (np.diag(np.std(Y,axis=1)**-1),Y)

Normalizar variância dos dados projetados:

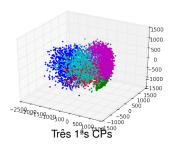
 É comum em dados reais, diferentes variáveis terem valores com escalas muito diferentes.

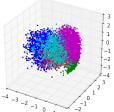
Ex: Dígitos de treino projetados, $\sigma_1^2 = \mathbb{E}\{(y_1 - \mu_{y_1})^2\} \approx 343000$

$$\sigma_{100}^2 = \mathbb{E}\{(y_{100} - \mu_{y_{100}})^2\} \approx 3250$$

$$\sigma_{300}^2 = \mathbb{E}\{(y_{300} - \mu_{y_{300}})^2\} \approx 450$$

- Classificadores podem dar demasiada relevância às variáveis com maior escala e ignorar as outras
- Solução: Normalizar os y_i de modo a que $\sigma_i^2 = 1.0$ Dados por classe (dígitos de 0 a 4)





Três 1^as CPs normalizadas

15/22

Comandos em scikit-learn:

- Carregar módulo PCA:
 - >>> from sklearn.decomposition import PCA
- Instanciar objecto da classe PCA:
 - >>> pca=PCA () # guardar todas as componentes

Atenção: por omissão, PCA mantém todos as componentes principais. Para reduzir a dimensão dos dados é necessário especificar quantas componentes se pretende guardar.

- >>> pca=PCA (n_components=3) # guardar só 3 componentes
- Estimação do modelo para os dados (atenção: recebe matrizes de N×d, N nº pontos, d dimensão dos dados)
 >>> pca.fit (X) # X matriz de dados
- Projectar dados nas componentes principais
 - >>> Y=pca.transform(X)

Comandos em scikit-learn:

Ver parâmetros da classe PCA:

```
n_components, copy, whiten,svd_solver, tol,
iterated_power,random_state
```

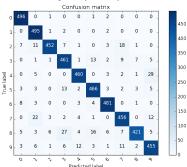
Ver métodos associados à classe:

```
fit()
fit.transform()
get.covariance()
get.params()
get.precision()
inverse.transform()
score()
score.samples()
set.params()
transform()
```

Classificador dos *k*-Vizinhos Mais Próximos (*k*-NN) Dígitos Manuscritos - dados em bruto

- \bullet \mathcal{X} , conjunto de dígitos dados em bruto (d = 784).
 - Nº de pontos treino: 1000 pts por classe
 - Nº de pontos teste: 500 pts por classe

Classificação (k = 1):



Prob.Erro =
$$\frac{357}{5000}$$
 = 7.140%

Classificador dos k-Vizinhos Mais Próximos (k-NN)

Dígitos Manuscritos - dados processados com PCA

- Calcular PCA só com conjunto de treino, e aplicar transformação ao conjunto de teste
- Comandos de Python (usando scikit-learn)

```
>>> from sklearn.decomposition import PCA
>>> pca=PCA(n_components=nPCs)
```

Instanciado objecto pca: irá guardar nPCs componentes principais

Nota: assuma que os dados de treino estão guardados numa matriz Xtrain de 784×10000 e os dados de teste na matriz Xtest de 784×5000

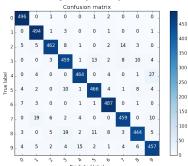
- Calcular média dos dados de treino e remover-la
 - >>> mx=np.mean(Xtrain,axis=1)
 - >>> Xtrain=Xtrain-mx[:,np.newaxis]; Xest=Xtest-mx[:,np.newaxis]
- Estimar PCA e projetar dados de treino e teste
 - >>> pca.fit(Xtrain.T)
 - >>> Ytrain=pca.transform(Xtrain.T).T
 - >>> Ytest=pca.transform(Xtest.T).T

Classificador dos k-Vizinhos Mais Próximos (k-NN)

Dígitos Manuscritos - dados processados com PCA

- Importar e instanciar classificador kNN (usando scikit-learn)
 - >>> from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
 >>> kNN=KNeighborsClassifier(n_neighbors=1, weigths='uniform')
- Treinar e classificar
 - >>> kNN.fit(Ytrain.T,trainClasses)#trainClasses classes dos dígitos
 - >>> resultados=kNN.predict(Ytest.T)

Classificação (k = 1) com nPCs=50:



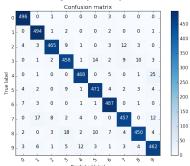
Prob.Erro = $\frac{312}{5000}$ = 6.240%

Classificador dos k-Vizinhos Mais Próximos (k-NN)

Dígitos Manuscritos - dados processados com PCA

- Importar e instanciar classificador kNN (usando scikit-learn)
 - >>> from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
 - >>> kNN=KNeighborsClassifier(n_neighbors=1, weigths='uniform')
- Treinar e classificar
 - >>> kNN.fit(Ytrain.T,trainClasses)#trainClasses classes dos dígitos
 - >>> resultados=kNN.predict(Ytest.T)

Classificação (k = 1) com nPCs=40:



Prob.Erro =
$$\frac{293}{5000}$$
 = 5.860%

Análise em Discriminantes Lineares (LDA)

- Generalização do método dos discriminantes de Fisher para mais que duas classes
- Objectivo: Encontrar uma projecção de modo a maximizar a variância inter-classe (entre classes) e minimizar variância intra-classe (dentro da mesma classe)

Discriminantes de Fisher (2 classes):

- $\Omega = \{ \varpi_1, \varpi_2 \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| e i = 1, 2$
- Dados projetados num recta y = w^Tx
 cada vetor x a d dimensões é convertido num escalar y

$$y = \mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{X} = \begin{bmatrix} w_1 & w_2 & \cdots & w_d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_d \end{bmatrix}$$

- Generalização do método dos discriminantes de Fisher para mais que duas classes
- Objectivo: Encontrar uma projecção de modo a maximizar a variância inter-classe (entre classes) e minimizar variância intra-classe (dentro da mesma classe)

Discriminantes de Fisher (2 classes):

- $\Omega = \{ \varpi_1, \varpi_2 \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| \text{ e } i = 1, 2$
- Dados projetados num recta y = w[⊤]x de modo a maximizar a função:

$$\mathcal{J}(\mathbf{W}) = \frac{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^2 \mathbf{W}}{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\Sigma}_{\Omega} \mathbf{W}}$$

para
$$\mu_i = \frac{1}{N_i} \sum_{\mathbf{x} \in \varpi_i} \mathbf{x}$$

e para
$$\Sigma_{\Omega} = \Sigma_1 + \Sigma_2 \text{ com } \Sigma_i = \frac{1}{N_i - 1} \sum_{\mathbf{x} \in \varpi_i} (\mathbf{x} - \mu_i) (\mathbf{x} - \mu_i)^{\mathsf{T}}$$

- Generalização do método dos discriminantes de Fisher para mais que duas classes
- Objectivo: Encontrar uma projecção de modo a maximizar a variância inter-classe (entre classes) e minimizar variância intra-classe (dentro da mesma classe)

Discriminantes de Fisher (2 classes):

- $\Omega = \{ \varpi_1, \varpi_2 \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| \mathbf{e} \ i = 1, 2$
- Dados projetados num recta y = w^Tx de modo a maximizar a função:

$$\mathcal{J}(\mathbf{W}) = \frac{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^2 \mathbf{W}}{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\Sigma}_{\Omega} \mathbf{W}}$$

• Solução: $\mathbf{W} = \mathbf{\Sigma}_{\Omega}^{-1}(\mu_1 - \mu_2) = (\mathbf{\Sigma}_1 + \mathbf{\Sigma}_2)^{-1}(\mu_1 - \mu_2)$

Exemplo: Discriminantes de Fisher (2 classes)

- Objectivo: Separar imagens de "0_s" e de "1_s"
 >>> D=pickle.load(open('mnist_small.p','rb'))
 >>> y,f=D['trueClass'],D['foldTrain']
 >>> X0,X1=D['X'][:,(y==0)&f],D['X'][:,(y==1)&f]
 >>> X=np.hstack((X0,X1)) # dados numa matriz de 784×2000
- Projecção LDA calculada com dados de treino (2000 imagens total)

```
y = \mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{X} \operatorname{com} \mathbf{W} = (\mathbf{\Sigma}_0 + \mathbf{\Sigma}_1)^{-1} (\mu_0 - \mu_1)
>>> m0, m1= (np.mean (X0, axis=1), np.mean (X1, axis=1)) # vetores de média
>>> c0, c1= (np.cov (X0), np.cov (X1)) # matrizes de covariância
Transformação
>>> m=m0-m1; m=m[:, np.newaxis] # dif. entre médias: vetor de 784×1
>>> w=np.dot (np.linalg.inv (C0+C1), m)
LinAlgError: Singular Matrix
```

• Problema: $(\Sigma_0 + \Sigma_1)$ é uma matriz singular (o inverso dá erro no Python)

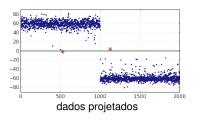
Exemplo: Discriminantes de Fisher (2 classes)

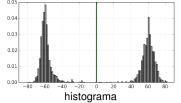
- Solução: pré-processar dados com PCA (Guardar componentes com valores próprios > 10⁻¹⁰) >>> Xn=(X.T-np.mean(X)).T # tirar média dos dados >>> (v,V)=np.linalg.eig(np.cov(Xn)) # v valores próprios, V vetores próprios >>> v=v.real; V=V.real# converter para real >>> idx=np.argsort(-v)# -v para ordem decrescente >>> v=v[idx]; V=V[:idx]# ordenar valores e vetores >>> V=V[:,v>=1e-10]# remover componentes com v≈ 0 >>> Y=np.dot(V.T,Xn)# projetar dados - 500 dimensões
- Usar os dados processados com PCA (os Y) para estimar w.
 w

 vetor de 500 dimensões
- Limiar óptimo (a meio): $\lambda = \frac{\mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mu_0 + \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mu_1}{2}$

Exemplo: Discriminantes de Fisher (2 classes)

Resultados – dados de treino

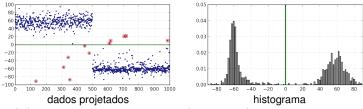






Exemplo: Discriminantes de Fisher (2 classes)

Resultados – dados de teste
 Tirar média e aplicar transformação (vetor w - calculado com os dados de treino)
 Não re-calcular a transformação de Fisher!

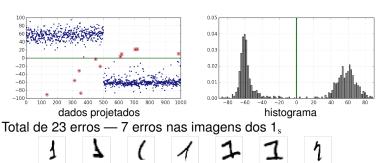


Total de 23 erros — 16 erros nas imagens dos 0_s



Exemplo: Discriminantes de Fisher (2 classes)

Resultados – dados de teste
 Tirar média e aplicar transformação (vetor w - calculado com os dados de treino)
 Não re-calcular a transformação de Fisher!



LDA: Discriminantes de Fisher (c classes)

- $\Omega = \{ \varpi_1, \ldots, \varpi_c \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| \text{ e } i = 1, \ldots, c$
- Dados projetados num sub-espaço y = W[⊤]x
 cada vetor x a d dimensões é noutro vetor y com o máximo de c − 1
 dimensões

$$\mathbf{y} = \mathbf{W}^{\top} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{21} & \cdots & w_{d1} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ w_{1(c-1)} & w_{2(c-1)} & \cdots & w_{d(c-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_d \end{bmatrix}$$

LDA: Discriminantes de Fisher (c classes)

- $\Omega = \{ \varpi_1, \dots, \varpi_c \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| e i = 1, \dots, c$
- Dados projetados num sub-espaço y = W^Tx de modo a maximizar a função:

$$\mathcal{J}(\mathbf{W}) = \frac{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{S}_{\mu} \mathbf{W}}{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{\Sigma}_{\Omega} \mathbf{W}}$$

para
$$\mathbf{S}_{\mu} = \mathbf{S}_1 + \cdots + \mathbf{S}_c$$
 e $\mathbf{\Sigma}_{\Omega} = \mathbf{\Sigma}_1 + \cdots + \mathbf{\Sigma}_c$

$$\blacktriangleright \ \mathbf{S}_i = (\boldsymbol{\mu}_i - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})(\boldsymbol{\mu}_i - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}})^{\top}, \ \mathsf{com} \ \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}} = \frac{1}{N} \sum_{\forall \mathbf{x}} \mathbf{x} \ \mathsf{e} \ \mathsf{com} \ \boldsymbol{\mu}_i = \frac{1}{N_i} \sum_{\mathbf{x} \in \varpi_i} \mathbf{x}$$

• \mathbf{S}_{μ} e $\mathbf{\Sigma}_{\Omega}$ matrizes de $d \times d$

LDA: Discriminantes de Fisher (c classes)

- $\Omega = \{ \varpi_1, \dots, \varpi_c \}$, com $N_i = |\mathbf{x} \in \varpi_i| e i = 1, \dots, c$
- Dados projetados num sub-espaço y = W^Tx de modo a maximizar a função:

$$\mathcal{J}(\mathbf{W}) = \frac{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{S}_{\boldsymbol{\mu}} \mathbf{W}}{\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\Sigma}_{\boldsymbol{\Omega}} \mathbf{W}}$$

 Solução: W matriz em que as colunas são os c – 1 vetores próprios da matriz (Σ_Ω⁻¹S_b) associados aos c – 1 valores próprios mais elevados.

Exemplo: Discriminantes de Fisher (c classes)

- Objectivo: Separar imagens de "0_s", "1_s", "2_s", "3_s" e "4_s"
- Dados pré-processados com PCA (removidas 180 dimensões supérfluas)
 (Este passo não é obrigatório, mas evita possíveis erros numéricos)
- Projecção calculada com dados de treino (5000 imagens total)
 Projeção: y = W^Tx
 W^T: matriz de 4×604
- Necessário calcular matrizes S_{μ} e Σ_{Ω}

$$\mathbf{S}_{\mu} = \mathbf{S}_0 + \mathbf{S}_1 + \mathbf{S}_2 + \mathbf{S}_3 + \mathbf{S}_4$$

Cálculo de S₀: >>> mTot=np.mean(X,axis=1) #média global dos dados
>>> m0=np.mean(X[:,trueClass==0],axis=1) # m0: média da classe 0
>>> S0=np.dot((m0-mTot),(m0-mTot).T)

- Repetir este processo para as matrizes das restantes classes
- Somar todas as matrizes:
 >>> STot = \$0+\$1+\$2+\$3+\$4

Exemplo: Discriminantes de Fisher (c classes)

- Objectivo: Separar imagens de "0_s", "1_s", "2_s", "3_s" e "4_s"
- Dados pré-processados com PCA (removidas 180 dimensões supérfluas)
 (Este passo não é obrigatório, mas evita possíveis erros numéricos)
- Projecção calculada com dados de treino (5000 imagens total)
 Projeção: y = W^Tx
 W^T: matriz de 4×604
- Necessário calcular matrizes S_{μ} e Σ_{Ω}

$$\Sigma_{\Omega} = \Sigma_0 + \Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3 + \Sigma_4$$

Cálculo de Σ₀: >>> C0=np.cov (X[:,trueClass==0]) #matriz de covariância da classe 0

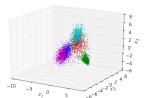
- Calcular as matrizes de covariância das restantes classes
- Somar todas as matrizes:

Exemplo: Discriminantes de Fisher (c classes)

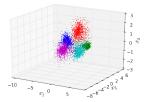
- Objectivo: Separar imagens de "0_s", "1_s", "2_s", "3_s" e "4_s"
- Dados pré-processados com PCA (removidas 180 dimensões supérfluas)
 (Este passo não é obrigatório, mas evita possíveis erros numéricos)
- Projecção calculada com dados de treino (5000 imagens total)
 Projeção: y = W^Tx
 W^T: matriz de 4×604
- Estimar projeção LDA (matriz W)
 - Calcular matriz $\mathbf{M} = (\mathbf{\Sigma}_{\Omega}^{-1} \mathbf{S}_{\mu})$ >>> M=np.dot(np.linalg.inv(CTot),STot)
 - Calcular vetores e valores próprios da matriz M
 >>> v, V=np.linalq.eiq (M)
 - Limpar, e escolher os 4 primeiros vetores próprios
 >>> v=v. rea l
 - >>> idx=np.argsort (-v) # ordenar por ordem decrescente
 - >>> W=V[:,0:4].real # quatro 1º vetores próprios
 - Projetar dados:
 - >>> Y=np.dot(W.T,X)

Exemplo: Discriminantes de Fisher (c classes)

- Objectivo: Separar imagens de "0_s", "1_s", "2_s", "3_s" e "4_s"
- Dados pré-processados com PCA (removidas 180 dimensões supérfluas)
 (Este passo não é obrigatório, mas evita possíveis erros numéricos)
- Projecção calculada com dados de treino (5000 imagens total)
 Projeção: y = W^Tx
 W^T: matriz de 4×604



três 1ªs dimensões dos dados projetados



1ª, 2ª e 4ª dimensão dos dados projetados

Comandos em scikit-learn:

Carregar módulo LDA:

```
>>> from sklearn.discriminant_analysis import \
LinearDiscriminantAnalysis
```

Instanciar objecto da classe LDA:

```
>>> lda=LinearDiscriminantAnalysis()
```

- Estimação do modelo para os dados
 (atenção: recebe matrizes de N×d, N nº pontos, d dimensão dos dados)
 >>> lda.fit (X,trueClass) # x matriz de dados, trueClass classe dos dados
- Transformar dados com projeção LDA
 >>> Xlda=lda.transform(X)

Comandos em scikit-learn:

Ver parâmetros da classe LinearDiscriminantAnalysis: solver, shrinkage, priors, n_components, store_covariance, tol

Ver métodos associados à classe:

```
decision_function()
fit()
fit_transform()
get_params()
predict()
predict_log_proba()
predict_proba()
score()
set_params()
transform()
```