

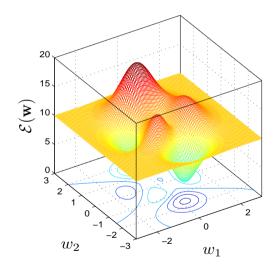


Tópicos

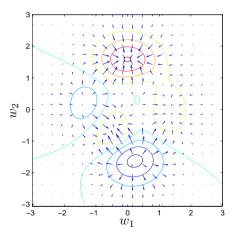
- Máxima descida de gradiente
- Passo de adaptação
- Termo de momento
- Modo batch ou on-line



- Utilizado para encontrar mínimos de funções (ex. mínimo de $\mathcal{E}(\mathbf{w})$)
- Adaptar os parâmetros w iterativamente, de modo a que o valor da função a minimizar seja inferior (ou igual) ao seu valor na iteração anterior.



Função $\mathcal{E}(\mathbf{w})$ para vários valores de $\mathbf{w} = [w_1, w_2]^{\top}$



Vectores de gradiente apontam para os máximos de $\mathcal{E}(\mathbf{w})$



- \blacksquare Utilizado para encontrar mínimos de funções (ex. mínimo de $\mathcal{E}(\mathbf{w})$)
- Adaptar os parâmetros w iterativamente, de modo a que o valor da função a minimizar seja inferior (ou igual) ao seu valor na iteração anterior.
- Gradiente: $\frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = \left[\frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})}{\partial w_1}, \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})}{\partial w_2}\right]^{\top}$
- ullet O vector de gradiente indica a direcção de maior crescimento da função $\mathcal{E}(\mathbf{w})$
- Adaptar w na direcção contrária ao do vector de gradiente:

$$\mathbf{w}(i+1) = \mathbf{w}(i) - \eta \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))}{\partial \mathbf{w}}$$

onde i é a iteração actual, e η (com $0 < \eta \ll 1$) é uma constante que pondera a actualização de ${\bf w}$ (denominado passo de actualização)



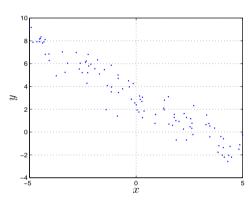
Pseudo-código

- 1. Inicializar matriz de pesos $\mathbf{w}(0)$
- 2. Inicializar passo η
- 3. Calcular erro $\mathcal{E}(\mathbf{w})$
- 4. Calcular gradiente do erro $\frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))}{\partial \mathbf{w}}$
- 5. Actualizar pesos: $\mathbf{w}(i+1) = \mathbf{w}(i) \eta \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))}{\partial \mathbf{w}}$
- 6. Voltar ao ponto 3 e repetir um número suficiente de vezes até o valor da função do erro não se alterar significativamente: $\mathcal{E}(\mathbf{w}(i+1)) \approx \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))$

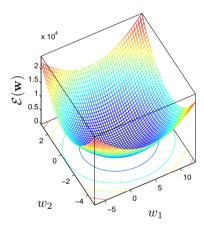


Exemplo: Regressão Linear

Dados:



■ Função do erro: $\mathcal{E} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} (y - \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x})^2$

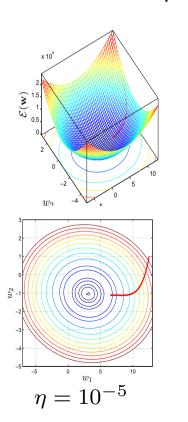


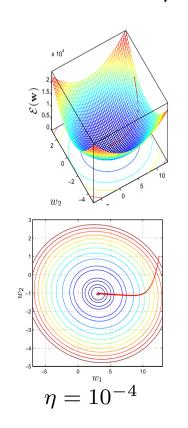
- lacksquare Modelo: $\hat{y} = w_1 + w_2 x = \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} w_1 & w_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ x \end{bmatrix}$
- Objectivo: adaptar \mathbf{w} por máxima descida de gradiente (neste exemplo existe uma solução analítica: $\mathbf{w}_{\mathrm{opt}} = (\mathbf{X}\mathbf{X}^{\top})^{-1}\mathbf{X}\mathbf{Y}^{\top}$)

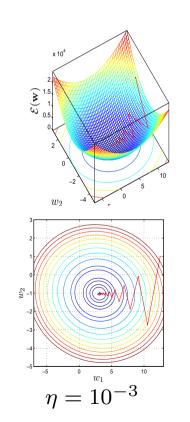


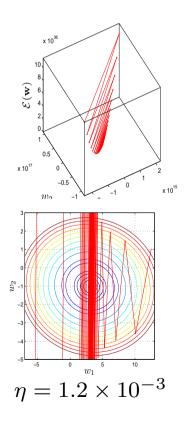
Escolha do passo η

- A escolha do valor do passo η , influencia a convergência do algoritmo
- Valores do passo muito pequenos, o mínimo não é atingido
- Valores do passo muito elevados pode resultar no efeito contrário











Escolha do passo η

- ullet A escolha do valor do passo η , influencia a convergência do algoritmo
- Valores do passo muito pequenos, o mínimo não é atingido
- Valores do passo muito elevados pode resultar no efeito contrário
- O desejado seria ter valores altos para η quando \mathbf{w} está longe do mínimo, e valores baixos para η quando \mathbf{w} se encontra perto do mínimo
- Existem métodos que se baseiam no vector de gradiente para alterar o valor de η , mas é necessário garantir que a adaptação não fica instável



Termo de momento

- Método para acelerar a convergência da adaptação
- Actualizar w com uma versão filtrada do gradiente, o termo de momento:

$$\mathbf{z}(i) = \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))}{\partial \mathbf{w}} + \alpha \mathbf{z}(i-1) = \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i))}{\partial \mathbf{w}} + \sum_{k=1}^{+\infty} \alpha^k \frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w}(i-k))}{\partial \mathbf{w}}$$
$$\mathbf{w}(i+1) = \mathbf{w}(i) - \eta \mathbf{z}(i)$$

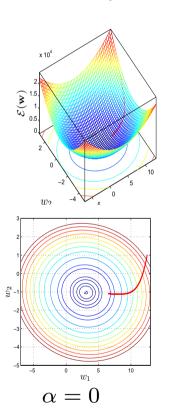
onde
$$0 \le \alpha < 1$$

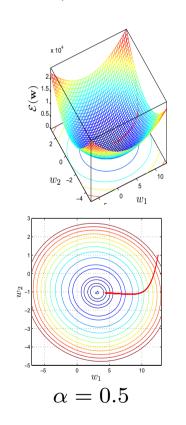
- Do ponto de vista de processamento de sinal, o termo de momento é uma filtragem IIR passa-baixo do gradiente
- Se o vector (ou matriz) de gradiente w "apontar" na mesma direcção (alterar-se pouco) em iterações consecutivas, o termo z ganha momento e o seu valor aumenta.
- Se gradientes consecutivos tiverem sinais diferentes (apontarem para direcções opostas), o valor de z diminui, estabilizando assim a convergência

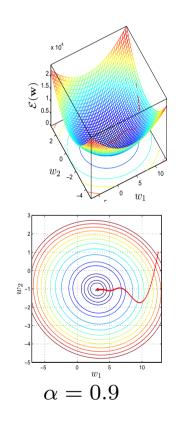


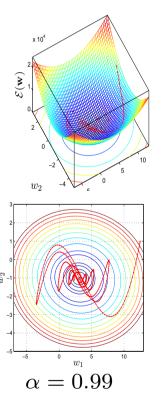
Termo de momento

. Exemplo anterior com $\eta = 10^{-5}$ e diferentes valores de α





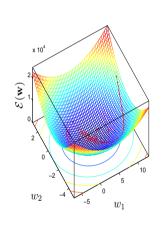


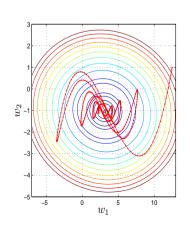


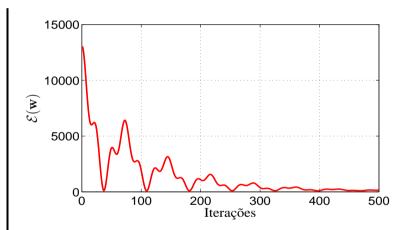


Termo de momento

- **•** Exemplo anterior com $\eta = 10^{-5}$ e $\alpha = 0.99$
- ▶ Valores de α perto de 1 podem dificultar a paragem ($\alpha > 1$: instável)







Uma maneira evitar este comportamento é, em cada iteração,

- guardar w e gradiente se estes corresponderem ao menor valor do erro.
- se o erro na iteração actual for superior ao menor valor do erro: voltar atrás
 - Repor melhores pesos
 - Se-inicializar termo de momento $\mathbf{z}(i-1) = 0$



Métodos de treino:

batch

No método *batch* (ou determinístico), todos os x no conjunto de treino são utilizados no cálculo do erro e do respectivo gradiente. Adaptar os pesos w baseado no erro quadrático médio e no gradiente:

$$\mathcal{E}(\mathbf{w}) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \left(y_n - \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}_n \right)^2$$
$$\frac{\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = \frac{-2}{N} \sum_{n=1}^{N} \left(y_n - \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}_n \right) \mathbf{x}_n$$

é um treino em modo *batch*. Nos exemplos anteriores, nos gráficos relativos à escolha de η e de α , as adaptações foram feitas em modo *batch*.



Métodos de treino:

online

No método *online* (ou estocástico), o erro $\mathcal{E}(\mathbf{w})$ e o gradiente $\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})/\partial \mathbf{w}$ são estimados com um único padrão \mathbf{x}

$$\hat{\mathcal{E}}_n(\mathbf{w}) = \left(y_n - \mathbf{w}^\top \mathbf{x}_n\right)^2$$

$$\frac{\partial \hat{\mathcal{E}}_n(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = -2\left(y_n - \mathbf{w}^\top \mathbf{x}_n\right) \mathbf{x}_n$$

- O gradiente em modo online é uma aproximação (versão ruidosa) do gradiente em modo batch (é útil usar o termo de momento para evitar oscilações)
- A adaptação dos pesos é ruidosa (mais errática), o que pode ser útil para sair de mínimos locais
- Para garantir a convergência, é necessário ir diminuindo o passo ao longo do processo iterativo

$$\eta(i+1) = \eta(i)i^{-1} \quad \text{ou} \quad \eta(i+1) = \eta(i)\beta^i \quad \text{com} \quad 0 < \beta < 1$$

Geralmente utilizado quando existem quantidades de dados muito elevadas (convergência mais rápida)



Métodos de treino:

online No método online (ou estocástico), o erro $\mathcal{E}(\mathbf{w})$ e o gradiente $\partial \mathcal{E}(\mathbf{w})/\partial \mathbf{w}$ são estimados com um único padrão \mathbf{x}

