## Математический анализ, Коллоквиум 4

### Балюк Игорь @lodthe, GitHub Материалы предоставил Егор Косов.

Дата изменения: 2020.06.02 в 03:21

## Содержание

1	Метрические и нормированные пространства. Скалярное произведение и евклидово пространство. Неравенство Коши-Буняковского. Сходимость в метрических пространствах, открытые и замкнутые множества, предельные точки. Открытость открытого шара. Эквивалентное описание замкнутых множеств.	
	1.1 Метрические и нормированные пространства	3
	1.2 Скалярное произведение и евклидово пространство	3
	1.3 Неравенство Коши-Буняковского	3
	1.4 Сходимость в метрических пространствах, открытые и замкнутые множества, предельные точки	4
	1.5 Открытость открытого шара. Эквивалентное описание замкнутых множеств	4
2	Полные метрические пространства, полнота $\mathbb{R}^k$ . Непрерывные отображения в метрических про-	
	странствах: определения, доказательства их эквивалентностей, основные свойства.	5
	2.1 Полные метрические пространства, полнота $\mathbb{R}^k$ .	Ç
	2.2 Непрерывные отображения в метрических пространствах: определения, доказательства их эквивалентностей, основные свойства	6
	ностеи, основные своиства	U
3	Компакты в метрических пространствах: определение и основные свойства. Образ компакта при непрерывном отображении. Критерий компактности в $\mathbb{R}^k$ . Свойства непрерывных на компакте	
	функций.	t
	3.1 Компакты в метрических пространствах: определение и основные свойства. Образ компакта при непрерывном отображении	6
	3.2 Критерий компактности в $\mathbb{R}^k$	7
	3.3 Свойства непрерывных на компакте функций	7
		•
4	Дифференцируемость отображений из $\mathbb{R}^k$ в $\mathbb{R}^m$ , дифференциал. Непрерывность дифференцируемых отображений. Производная вдоль вектора и ее связь с дифференциалом. Частные производная вдоль вектора и ее связь с дифференциалом.	-
	водные. 4.1 Дифференцируемость отображений из $\mathbb{R}^k$ в $\mathbb{R}^m$ , дифференциал	7
	4.1 Дифференцируемость отооражений из ж в ж , дифференциал	7
	4.3 Производная вдоль вектора и ее связь с дифференциалом	8
	4.4 Частные производные	8
J		
5	Градиент функции и матрица Якоби отображения. Градиент, как направление наибольшего роста функции. Достаточное условие дифференцируемости функции в точке.	8
	5.1 Градиент функции и матрица Якоби отображения	8
	5.2 Градиент, как направление наибольшего роста функции	8
	5.3 Достаточное условие дифференцируемости функции в точке	9
6	Частные производные высоких порядков. Теоремы Шварца (б/д) и Юнга. Дифференциалы вы-	
	соких порядков.	9
	6.1 Частные производные высоких порядков.	9
	6.2       Теоремы Шварца и Юнга.         6.3       Дифференциалы высоких порядков.	10
	о. о дифферепциалы высоких порядков	10
7		10
		10
	7.2 Дифференциал обратного отображения	11

8	Дифференциал композиции. Матрица Якоби композиции, правило вычисления частной производной сложной функции, инвариантность первого дифференциала.	
	8.1 Дифференциал композиции	12 12
	8.2 Матрица Якоби композиции, правило вычисления частной производной сложной функции, инвариант-	14
	ность первого дифференциала.	12
9	Теорема о неявной функции: постановка вопроса, формулировка общей теоремы и доказательство	)
	в случае функции двух переменных.	13
	9.1 Теорема о неявной функции: постановка вопроса, формулировка общей теоремы	13
	9.2 Теорема о неявной функции: доказательство в случае функции двух переменных	13
10	) Многомерная формула Тейлора.	14
	10.1 Многомерная формула тейлора	14
11	Покальный экстремум: необходимое условие и достаточное условие.	15
	11.1 Определение точки локального экстремума	15
	11.2 Необходимое условие локального экстремума	15
	11.3 Достаточное условие локального экстремума	16
12	2 График функции. Касательная плоскость и касательное пространство к графику функции. Описание касательного пространства, как множества скоростей кривых, проходящих через данную	
	точку.	16
	12.1 График функции	16
	12.2 Касательная плоскость и касательное пространство к графику функции	17
	12.3 Описание касательного пространства, как множества скоростей кривых, проходящих через данную точку.	17
13	${f B}$ Поверхность в ${\mathbb R}^k$ и касательное пространство к ней. Описание касательного пространства к по-	
	верхности, заданной системой уравнений (доказательство в случае одного уравнения).	17
	13.1 Поверхность в $\mathbb{R}^k$ и касательное пространство к ней	17
	13.2 Описание касательного пространства к поверхности, заданной системой уравнений (доказательство в	
	случае одного уравнения)	18
14	4 Формулировки теорем о неявном отображении и обратной функции. Параметрически заданные	
	поверхности. Описание касательного пространства к поверхности, заданной параметрически.	19
	14.1 Формулировка теоремы о неявном отображении	19
	14.2 Параметрически заданные поверхности. Описание касательного пространства к поверхности, заданной	
	параметрически	19
15	б Условный экстремум и метод множителей Лагранжа. Достаточное условие локального экстрему-	
	Ma.	<b>2</b> 0
	15.1 Условный экстремум и метод множителей Лагранжа	20
	15.9. Постаточное условие покального экстремума	20

Исходный код предоставил Егор Косов. В данном файле я попытался исправить опечатки и облегчить некоторые моменты для понимания.

Оригинальный список вопросов

1 Метрические и нормированные пространства. Скалярное произведение и евклидово пространство. Неравенство Коши-Буняковского. Сходимость в метрических пространствах, открытые и замкнутые множества, предельные точки. Открытость открытого шара. Эквивалентное описание замкнутых множеств.

Оригинальный конспект.

#### 1.1 Метрические и нормированные пространства.

**Определение.** Пусть X — множество. Функция  $d: X \times X \to [0; +\infty)$  называется метрикой, если

- 1.  $d(x,y) = 0 \iff x = y;$
- 2.  $d(x,y) = d(y,x) \forall x, y \in X;$
- 3.  $d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z) \forall x, y, z \in X$ .

Пара (X, d) называется метрическим пространством.

**Определение.** Пусть X — линейное (= векторное) пространство. Функция  $\|\cdot\|: X \to [0; +\infty)$  называется нормой, если:

- 1.  $||x|| = 0 \iff x = 0;$
- 2.  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|, \forall x \in X$ ;
- 3.  $||x + y|| \le ||x|| + ||y|| \forall x, y \in X$ .

Пара  $(X, \|\cdot\|)$  называется нормированным пространством.

Нормой является привычной нам длина вектора. Аналогично метрике, мы будем часто работать с Евклидовой нормой: пусть  $x \in \mathbb{R}^n$ , тогда  $||x|| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$ .

Всякое нормированное пространство является метрическим с метрикой  $d(x,y) = \|x - y\|$ .

#### 1.2 Скалярное произведение и евклидово пространство.

**Определение.** Пусть X — линейное (= векторное) пространство. Функция  $\langle \cdot, \cdot \rangle : X \times X \to \mathbb{R}$  называется скалярным произведением, если для всех  $x, y, z \in X$  и всех  $a, b \in \mathbb{R}$  выполнены следующие условия:

- 1.  $\langle x, x \rangle \geqslant 0$  и  $\langle x, x \rangle = 0 \iff x = 0$ ;
- 2.  $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$ ;
- 3.  $\langle ax + by, z \rangle = a \langle x, z \rangle + b \langle y, z \rangle$ .

Линейное пространство X со скалярным произведением называется Евклидовым.

Мы будем часто работать со следующим скалярным произведением: пусть  $x,y \in \mathbb{R}^n$ , тогда  $\langle x,y \rangle = x_1 \cdot y_1 + \cdots + x_n \cdot y_n$ .

#### 1.3 Неравенство Коши-Буняковского

**Лемма.** (Неравенство Коши-Буняковского) Пусть  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  скалярное произведение на линейном пространстве X, тогда  $\forall x,y \in X$ 

$$|\langle x, y \rangle| \leqslant \sqrt{\langle x, x \rangle} \cdot \sqrt{\langle y, y \rangle}.$$

Доказательство. Заметим, что для  $\lambda \in \mathbb{R}$  выполнено

$$0 \leqslant \langle x + \lambda y, x + \lambda y \rangle = \lambda^2 \langle y, y \rangle + 2\lambda \langle x, y \rangle + \langle x, x \rangle.$$

Не ограничивая общности, считаем, что  $\langle y,y\rangle>0$  (иначе y — нулевой вектор, доказательство тривиально). Это означает, что ветви параболы смотрят вверх. Но парабола лежит не ниже оси Ox, поэтому дискриминант этого трехчлена неположителен, т.е.  $4|\langle x,y\rangle|^2-4\langle y,y\rangle\langle x,x\rangle\leqslant 0$ . Откуда получаем:

$$|\langle x, y \rangle|^2 \leqslant \langle y, y \rangle \langle x, x \rangle \implies |\langle x, y \rangle| \leqslant \sqrt{\langle x, x \rangle} \cdot \sqrt{\langle y, y \rangle}.$$

**Следствие.** На евклидовом пространстве функция  $||x|| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$  является нормой.

Доказательство. Первые два свойства следуют из определения скалярного произведения. Неравенство треугольника следует из неравенства Коши-Буняковского:

$$\left\| x + y \right\|^2 = \left\langle x + y, x + y \right\rangle \leqslant \left\| x \right\|^2 + 2 \cdot \left| \left\langle x, y \right\rangle \right| + \left\| y \right\|^2 \leqslant \left\| x \right\|^2 + 2 \left\| x \right\| \left\| y \right\| + \left\| y \right\|^2 = (\left\| x \right\| + \left\| y \right\|)^2.$$

**Пример.** На линейном пространстве  $\mathbb{R}^k$  всех упорядоченных наборов  $(x_1,\dots,x_k)$  задано скалярное произведение  $\langle x,y \rangle := \sum_{j=1}^k x_j y_j$ . Тем самым, на  $\mathbb{R}^k$  задана естественная евклидова метрика  $\|x-y\| := \sqrt{|x_1-y_1|^2 + \dots + |x_k-y_k|^2}$ .

## 1.4 Сходимость в метрических пространствах, открытые и замкнутые множества, предельные точки.

**Определение.** Пусть (X, d) метрическое пространство.

1. Множество

$$B_r(x_0) := \{x \in X \mid d(x, x_0) < r\}$$

называется **открытым шаром** радиуса r.

2. Множество

$$\overline{B_r}(x_0) := \{ x \in X \mid d(x, x_0) \leqslant r \}$$

называется **замкнутым шаром** радиуса *r*.

- 3. Последовательность точек  $x_n \in X$  называется **сходящейся к точке** x, если для всякого  $\varepsilon > 0$  найдется такой номер  $N(\varepsilon)$ , что  $d(x, x_n) < \varepsilon$  для каждого  $n \geqslant N(\varepsilon)$ .
- 4. Последовательность точек  $x_n \in X$  называется **фундаментальной**, если для всякого  $\varepsilon > 0$  найдется такой номер  $N(\varepsilon)$ , что  $d(x_k, x_n) < \varepsilon$  для всех  $k, n \geqslant N(\varepsilon)$ .
- 5. Точка x называется **предельной** для множества  $M \subset X$ , если для всякого  $\varepsilon > 0$  выполнено  $B_{\varepsilon}(x) \cap (M \setminus \{x\}) \neq \varnothing$ .
- 6. Множество  $U \subset X$  называется **открытым**, если для всякого  $x \in U$  найдется такое  $\varepsilon > 0$ , что  $B_{\varepsilon}(x) \subset U$ .
- 7. Множество  $F \subset X$  называется **замкнутым**, если множество  $X \setminus F$  открыто.

#### 1.5 Открытость открытого шара. Эквивалентное описание замкнутых множеств.

**Лемма.** Пусть (X, d) метрическое пространство. Тогда

- 1. если  $x_n \to x, y_n \to y$ , то  $d(x_n, y_n) \to d(x, y)$ ;
- 2. предел сходящейся последовательности единственный;
- 3. любой открытый шар является открытым множеством;
- 4. множество F замкнуто тогда и только тогда, когда множество F содержит все свои предельные точки.

Доказательство.

1. Следует из оценки

$$|d(x_n,y_n)-d(x,y)|\leqslant |d(x_n,y_n)-d(x_n,y)|+|d(x_n,y)-d(x,y)|\leqslant d(y_n,y)+d(x_n,x)<\frac{\varepsilon}{2}+\frac{\varepsilon}{2}=\varepsilon.$$

Для всякого  $\varepsilon > 0$ , для каждого  $n \ge N$ , для некоторого N.

2. Следует из пункта 1). Предположим обратное. Пусть  $\{x_n\} \to a$  и  $\{x_n\} \to b$ , при этом  $a \neq b$ . Возьмем некоторые непересекающиеся окрестности U = U(a) и V = V(b) точек a и b соответственно. Согласно определению предела вне окрестности U точки , в частности в окрестности V точки b, содержится лишь конечное число членов последовательности  $\{x_n\}$ . Однако точка b также является ее пределом, и потому в ее окрестности V должны находиться бесконечно много членов последовательности  $\{x_n\}$ , начиная с некоторого номера, а следовательно, получилось противоречие.

3.

$$B_r(x_0) := \{ x \in X \mid d(x, x_0) < r \}$$

называется **открытым шаром** радиуса r.

Если  $x \in B_r(x_0)$ , то по неравенству треугольника  $B_{\varepsilon}(x) \subset B_r(x_0)$  при  $\varepsilon < r - d(x, x_0)$ . Докажем это.

Заметим, что для для всех  $t \in B_{\varepsilon}(x)$  мы имеем  $d(x_0,t) \leq d(x_0,x) + d(x,t) < d(x_0,x) + (r-d(x,x_0)) = r$ . Отсюда получили, что  $t \in B_r(x_0)$ .

- 4. Множество F замкнуто тогда и только тогда, когда  $\forall x \notin F \ \exists \varepsilon > 0: \ B_{\varepsilon} \cap F = \emptyset \iff$  всякая точка  $x \notin F$  не предельная для F.
- 2 Полные метрические пространства, полнота  $\mathbb{R}^k$ . Непрерывные отображения в метрических пространствах: определения, доказательства их эквивалентностей, основные свойства.
- 2.1 Полные метрические пространства, полнота  $\mathbb{R}^k$ .

**Определение.** Метрическое пространство называется полным, если каждая фундаментальная последовательность в нем сходится.

Замечание. На  $\mathbb{R}^k$  справедливы соотношения

$$\max_{1 \le j \le k} |x_j| \le ||x_j|| \le \sqrt{k} \cdot \max_{1 \le j \le k} |x_j|$$

для векторов  $x = (x_1, ..., x_k)$ .

**Теорема.** Для любого конечномерного пространства  $\mathbb{R}^m$  последовательность  $\{x_n\} \xrightarrow{n \to \infty} a$  тогда и только тогда, когда для всякого i  $\{(x_n)_i\} \xrightarrow{n \to \infty} a_i$ .

Доказательство.

• Необходимость. По определению

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists N(\varepsilon) > 0: \ \forall n \geqslant N(\varepsilon) \implies \sum_{i=1}^{m} ((x_n)_i - a_i)^2 < \varepsilon^2 \implies |(x_n)_i - a_i| < \varepsilon \ \forall i,$$

а это означает, что  $\{(x_n)_i\} \xrightarrow{n \to \infty} a_i$ .

• Достаточность. По определению для всякого i и всякого  $\varepsilon > 0$  существует  $N_i(\varepsilon)$  :  $\forall n \geqslant N_i(\varepsilon) \implies |(x_n)_i - a_i| \leqslant \frac{\varepsilon}{\sqrt{m}}$ . Но если выбрать  $N = \max\{N_i \mid 1 \leqslant i \leqslant m\}$ , то

$$\forall n \geqslant N \implies \sum_{i=1}^{m} ((x_n)_i - a_i)^2 < m \cdot \frac{\varepsilon^2}{m} = \varepsilon^2 \iff d(x_n, a) < \varepsilon.$$

**Пример.** Пространство  $\mathbb{R}^k$  со стандартной евклидовой метрикой полное. Действительно. если последовательность векторов  $x_n \in \mathbb{R}^k$  фундаментальна, то фундаментальны и последовательности координат  $\{(x_n)_j\}_{j=1}^{\infty}$  для всякого  $j \in \{1, \dots, k\}$ .

Тем самым, у j-ой координаты есть предел  $x_j$  для каждого  $j \in \{1, \dots, k\}$ . То есть  $|(x_n)_j - x_j| \to 0$ . Значит,  $x_n \to x := (x_1, \dots, x_k)$ . В доказательстве можно сослаться на одномерный случай.

**Пример.** Пусть  $X = [0; \pi/2)$ . Пространство X не является полным с метрикой  $d_1(x, y) = |x - y|$ , но является полным с метрикой  $d_2(x, y) = |\operatorname{tg} x - \operatorname{tg} y|$ .

Доказательство. Докажем, что пространство X не является полным с метрикой  $d_1(x,y) = |x-y|$ . Возьмем следующую последовательность:

$$x_1 = \frac{\pi}{2} - 1$$
,  $x_2 = \frac{\pi}{2} - \frac{1}{2}$ , ...,  $x_n = \frac{\pi}{2} - \frac{1}{n}$ , ...

Тогда данная последовательность является фундаментальной, так как  $|x_n - x_m| = \left| \frac{1}{n} - \frac{1}{m} \right| \leqslant \frac{1}{\min\{n, m\}}$ , но она сходится к  $\frac{\pi}{2}$ , а оно не лежит в X.

## 2.2 Непрерывные отображения в метрических пространствах: определения, доказательства их эквивалентностей, основные свойства.

**Определение.** Пусть  $(X, d_X)$  и  $(Y, d_Y)$  — два метрических пространства. Отображение  $f: X \to Y$  называется непрерывным в точке  $x_0 \in X$ , если для всякой последовательности  $x_n \to x_0$  выполнено  $f(x_n) \to f(x_0)$ .

**Лемма.** Пусть  $(X, d_X)$  и  $(Y, d_Y)$  — два метрических пространства.

- 1. Отображение  $f: X \to Y$  является непрерывным в точке  $x \in X$  тогда и только тогда, когда для всякого  $\varepsilon > 0$  найдется  $\delta > 0$  такое, что  $d_Y(f(x), f(x_0)) < \varepsilon$ , если  $d_X(x, x_0) < \delta$ .
- 2. Отображение  $f: X \to Y$  является непрерывным в каждой точке  $x \in X$  тогда и только тогда, когда прообраз каждого открытого множества в Y будет открытым множеством в X (такие отображения будем называть просто непрерывными).

Доказательство.

- 1. Отображение f разрывно в точке  $x_0 \iff$  найдется последовательность  $x_n \to x_0$ , для которой  $f(x_n)$  не сходится к  $f(x_0) \iff$  найдется число  $\varepsilon > 0$  и последовательность  $x'_n \to x_0$ , для которой  $d_Y(f(x'_n), f(x_0)) \geqslant \varepsilon \iff$  найдется такое число  $\varepsilon > 0$ , что для произвольного  $\delta > 0$  существует  $x_\delta \in B_\delta(x_0)$ , для которого  $d_Y(f(x_\delta), f(x_0)) \geqslant \varepsilon$ .
- 2. Если прообраз любого открытого множества открыт, то для произвольного  $\varepsilon > 0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что  $f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x_0))) \supset B_{\delta}(x_0)$ , и значит отображение f непрерывно в точке  $x_0$ . Наоборот: пусть U открыто в Y и  $x_0 \in f^{-1}(U)$ . Тогда в силу открытости найдется  $\varepsilon > 0$ , для которого  $B_{\varepsilon}(f(x_0)) \subset U$ . Из-за непрерывности в точке  $x_0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что  $f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x_0))) \supset B_{\delta}(x_0)$ , что дает открытость множества  $f^{-1}(U)$ .

**Предложение.** Пусть  $f: X \to Y$  непрерывна в точке  $a \in X, g: Y \to Z$  непрерывна в точке  $f(a) \in Y$ . Тогда композиция  $g \circ f: X \to Z$  непрерывна в точке a.

Доказательство. Следует из определения непрерывности.

**Следствие.** Пусть  $f, g : \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  — непрерывные в точке a функции. Тогда f + g и  $f \cdot g$  — непрерывны в точке a. Доказательство. Следует из того, что отображение  $(x_1, x_2) \to x_1 + x_2$  и  $(x_1, x_2) \to x_1 \cdot x_2$  непрерывны на  $\mathbb{R}^2$ .

**Определение.** Пусть  $(X, d_X)$  и  $(Y, d_Y)$  — метрические пространства и пусть  $x_0$  — предельная точка в X. Скажем, что предел функции  $f: X \to Y$  в точке  $x_0$  равен  $y_0$ , если функция g, определенная соотношением g(x) = f(x) при  $x \neq x_0$  и  $g(x_0) = y_0$  иначе, непрерывна в точке  $x_0$ .

- 3 Компакты в метрических пространствах: определение и основные свойства. Образ компакта при непрерывном отображении. Критерий компактности в  $\mathbb{R}^k$ . Свойства непрерывных на компакте функций.
- 3.1 Компакты в метрических пространствах: определение и основные свойства. Образ компакта при непрерывном отображении.

**Определение.** Множество K в метрическом пространстве называется компактным тогда и только тогда, когда из произвольной последовательности  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset K$  можно выделить сходящуюся подпоследовательность  $x_{n_k} \to x \in K$ .

**Лемма.** Пусть K — компакт. Тогда

- 1. K ограниченное множество;
- 2. K замкнутое множество;
- 3. образ K при непрерывном отображении компактен.

Доказательство.

- 1. Зафиксируем произвольную точку  $x_0 \in K$ . Если K неограниченное множество, то найдется последовательность  $x_n \in K$ ,  $d(x_n, x_0) \to \infty$ . Переходя к подпоследовательности, имеем  $x_{n_k} \to x$ ,  $d(x_{n_k}, x_0) \to d(x, x_0)$ . Противоречие.
- 2. Если  $x_n \in K$ ,  $x_n \to x_0$ , то переходя к подпоследовательности  $x_{n_k} \to x \in K$ , в силу единственности предела  $x_0 = x \in K$ .
- 3. Рассмотрим последовательность  $\{f(x_n)\}_{n=1}^{\infty}, x_n \in K$ . Переходя к подпоследовательности имеем  $x_{n_k} \to x \in K$ . Так как f непрерывное отображение, то  $f(x_{n_k}) \to f(x) \in f(K)$ .

#### Критерий компактности в $\mathbb{R}^k$ . 3.2

**Предложение.** Множество K в  $\mathbb{R}^k$  со стандартной евклидовой метрикой компактно тогда и только тогда, когда оно замкнуто и ограничено.

Доказательство. Необходимость этого условия следует из предыдущей леммы. Проверим достаточность. Пусть множество K — замкнуто и ограничено, и пусть  $x_n \in K$ . В силу ограниченности K ограниченными будут и все координаты  $(x_n)_i$  последовательности  $x_n$ . Тогда найдется сходящаяся подпоследовательность первых координат  $(x_{n,m})_1$ . Далее, из последовательности  $(x_{n_m})_2$  можно также извлечь сходящуюся подпоследовательность. Повторяя процедуру, получим подпоследовательность  $x'_n$ , у которой каждая координата сходится, то есть  $(x'_n)_j \to x_j$  для некоторого  $x_j$ . Тем самым,  $x'_n \to x = (x_1, \dots, x_k)$ . В силу замкнутости K, вектор  $x \in K$ .

### Свойства непрерывных на компакте функций.

**Следствие.** Пусть K- компакт,  $f:K\to\mathbb{R}-$  непрерывная функция. Тогда образ f(K)- ограниченное множество и найдутся точки  $x_m, x_M \in K$ , для которых  $f(x_m) = \inf_{x \in K} f(x), f(x_M) = \sup_{x \in K} f(x)$ .

- Дифференцируемость отображений из  $\mathbb{R}^k$  в  $\mathbb{R}^m$ , дифференциал. Непре-4 рывность дифференцируемых отображений. Производная вдоль вектора и ее связь с дифференциалом. Частные производные.
- Дифференцируемость отображений из  $\mathbb{R}^k$  в  $\mathbb{R}^m$ , дифференциал. 4.1

**Определение.** Отображение  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  называется дифференцируемым в точке x, если для каждого  $h \in \mathbb{R}^k$ 

$$f(x+h) = f(x) + Lh + \alpha(h) \|h\|,$$

где  $L:\mathbb{R}^k o \mathbb{R}^m$  — линейное отображение,  $\lim_{\|h\| \to 0} \|\alpha(h)\| = 0$ . Линейное отображение L называют дифференциалом fв точке x и обозначают df.

**Замечание.** Напомним, что отображение  $L: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  называется линейным, если

$$L(a_1h_1 + a_2h_2) = a_1Lh_1 + a_2Lh_2$$

для произвольных векторов  $h_1,h_2,\in\mathbb{R}^k$  и произвольных чисел  $a_1,a_2\in\mathbb{R}$ . Если в  $\mathbb{R}^k$  фиксирован базис  $e:=\{e_1,\ldots,e_k\}$ , а в  $\mathbb{R}^m$  фиксирован  $e':=\{e'_1,\ldots,e'_m\}$ , то линейное отображение L представимо в виде  $L(h)=L(e_1)h_1+\cdots+L(e_k)h_k$ , где  $h=(h_1,\ldots,h_k)$  в базисе e, а векторы  $L(e_j)=(e_{1,j},\ldots,a_{m,j})$  в

В частности, каждое линейное отображение при фиксированных базисах e и e' в  $\mathbb{R}^k$  и  $\mathbb{R}^m$  соответственно записывается с помощью матрицы  $A = (a_{ij})$ . Кроме того,

$$||Lh|| \le (||L(e_1)|| + \dots + ||L(e_k)||) \cdot \max_{1 \le j \le k} |h_j| \le C ||h||$$

и каждое линейное отображение непрерывно на  $\mathbb{R}^k$ .

#### Непрерывность дифференцируемых отображений.

**Следствие.** Если отображение  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  дифференцируемо в точке x, то оно непрерывно в точке x.

Доказательство. Действительно,  $\|f(x+h) - f(x)\| = \|df(h) + \alpha(h)\|h\|\| \leqslant C\|h\|$  при h из некоторой окрестности нуля.

**Замечание.** Так как дифференцируемость f в точке x равносильна тому, что

$$\lim_{h \to 0} \frac{\|f(x+h) - f(x) - Lh\|}{\|h\|} = 0,$$

и так как сходимость по норме равносильна покоординатной сходимости, то при фиксирвоанном базисе  $e':=\{e'_1,\ldots,e'_m\}$ в  $\mathbb{R}^m$  дифференцируемость отображения f равносильна дифференцируемости каждой координаты  $f_j$  в точке x. В этом случае  $Lh = (L_1h, \dots, L_mh)$  в базисе e', где  $L_j = df_j$  — дифференциал j-ой координаты.

**Лемма.** Если отображение  $f:\mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  дифференцируемо в точке x, то для каждого вектора  $h \in \mathbb{R}^k$  функция  $t \to f(x+th)$  дифференцируема в точке 0 и  $\frac{d}{dt}f(x+th)\Big|_{t=0} = df(h).$ 

Доказательство. По определению

$$f(x+th) - f(x) = t df(h) + t\alpha(th) ||h||.$$

Разделив на t и перейдя к пределу при  $t \to 0$ , получаем требуемое соотношение.

#### 4.3 Производная вдоль вектора и ее связь с дифференциалом.

**Определение.** Производная  $\frac{\partial f}{\partial h}(x) := \frac{d}{dt} f(x+th) \Big|_{t=0}$  называется производной вдоль вектора h и может существовать и в случае, когда сама функция f не дифференцируема в точке x.

Как мы уже поняли, для дифференцируемости отображения достаточно исследовать дифференцируемость его координат, то есть дифференцируемость функции  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$ . Зафиксировав базис  $e:=\{e_1,\ldots,e_k\}$  в  $\mathbb{R}^n$ , условие дифференцируемости в точке  $x=(x_1,\ldots,x_k)$  переписывается в виде

$$f(x_1+h_1,\ldots,x_k+h_k)f(x_1,\ldots,x_k)+c_1h_1+\cdots+c_kh_k+\bar{o}(\|h\|),$$

то есть  $df(h) = c_1 h_1 + \dots + c_k h_k$ . Из уже доказанного ясно, что  $\frac{\partial f}{\partial e_j}(x) = df(e_j) = c_j$ .

#### 4.4 Частные производные.

**Определение.** Частной производной  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$  функции  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$  в точке  $x = (x_1, \dots, x_k)$  называется производная вдоль вектора  $e_j$ , то есть

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = \left. \frac{d}{dt} f(x_1, \dots, x_{j-1}, t, x_{j+1}, \dots, x_k) \right|_{t=x_j}.$$

**Замечание.** При фиксированно базисе  $e=\{e_1,\ldots,e_k\}$  в  $\mathbb{R}^k$  линейные функционалы  $dx_1,\ldots,dx_k$  оказываются сопряженным базисом к e. То есть  $dx_i(e_j)=\delta_{i,j}$ . Таким образом,  $df=\frac{\partial f}{\partial x_1}\,dx_1+\cdots+\frac{\partial f}{\partial x_k}\,dx_k$ .

**Замечание.** В случае отображения  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  при фиксированных базисах e и e' в  $\mathbb{R}^k$  и в  $\mathbb{R}^m$  соответственно, компоненты матрицы дифференциала df имеют вид  $a_{i,j} = \frac{\partial f_i}{\partial x_i}(x)$ , то есть по строкам написаны градиенты  $\nabla f_i(x)$ .

# 5 Градиент функции и матрица Якоби отображения. Градиент, как направление наибольшего роста функции. Достаточное условие дифференцируемости функции в точке.

#### 5.1 Градиент функции и матрица Якоби отображения.

**Определение.** При фиксированных базисах e в  $\mathbb{R}^k$  и e' в  $\mathbb{R}^m$  матрицу, соответствующую линейному отображению df, называют матрицей Якоби отображения f в точке x и обозначают  $J_f(x)$ .

**Определение.** Градиентом функции f называется вектор  $\nabla f := \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}\right)$ .

#### 5.2 Градиент, как направление наибольшего роста функции.

**Лемма.** Если f дифференцируема в точке x и  $df \neq 0$ , то наибольшее значение производной вдоль единичного вектора v (т.е. ||v|| = 1) достигается на векторе  $||\nabla f(x)||^{-1} \nabla f(x)$ .

Доказательство. Так как  $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = df(v) = \langle \nabla f(x), v \rangle$ , то по неравенству Коши–Буняковского  $\left| \frac{\partial f}{\partial v}(x) \right| \leqslant \|\nabla f(x)\| \|v\| = \|\nabla f(x)\|$ . Если  $v = \|\nabla f(x)\|^{-1} \nabla f(x)$ , то в неравенстве достигается равенство.

Заметим, что наличия частных производных в точке недостаточно для дифференцируемости функции в этой точке.

Пример. Пусть

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{2xy}{x^2 + y^2}, & (x,y) \neq (0,0), \\ 0, & (x,y) = (0,0). \end{cases}$$

Функция f разрывна в нуле, а значит не дифференцируема, но в точке (0,0) существуют обе частных производных. Действительно, если  $x=r\cos\varphi, y=r\sin\varphi$ , то функция  $f(x,y)=\sin 2\varphi$ . Таким образом, f(x,y) в любой окрестности точки (0,0) принимет значения  $\pm 1$ , но  $\frac{\partial f}{\partial x}(0,0)=\frac{d}{dx}f(x,0)=0$ . Аналогично  $\frac{\partial f}{\partial y}(0,0)=0$ .

8

#### 5.3 Достаточное условие дифференцируемости функции в точке.

В следующей теореме сформулировано достаточное условие дифференцируемости.

**Теорема.** Если все частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$  существуют в окрестности точки  $x_0$  и непрерывны в этой точке, то f — дифференцируема в точке  $x_0$ .

Доказательство. Для сокращения выкладок докажем теорему в случае k=2. Заметим, что

$$f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2) = f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2 + h_2) + f(x_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2)$$

$$= \frac{\partial f}{\partial x_1} (\xi_1, x_2 + h_2) h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} (x_1, \xi_2) h_2,$$

где  $\xi_1$  принадлежит интервалу с концами  $x_1, x_1 + h_1,$  а  $\xi_2$  — с концами  $x_2, x_2 + h_2$ . Запишем теперь последнюю сумму в виде

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2)h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2)h_2 + \alpha(h)\|h\|,$$

где

$$\alpha(h) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(\xi_1, x_2 + h_2) - \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, x_2)\right) \frac{h_1}{\|h\|} + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, \xi_2) - \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2)\right) \frac{h_2}{\|h\|}.$$

При малой  $\|h\|$  выражения в скобках будут малы в силу непрерывности частных производных. Тем самым,  $\lim_{h\to 0} \|\alpha(h)\| = 0$ .

## 6 Частные производные высоких порядков. Теоремы Шварца (б/д) и Юнга. Дифференциалы высоких порядков.

#### 6.1 Частные производные высоких порядков.

**Определение.** Пусть  $f \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$  и предположим, что в некоторой окрестности  $B_r(x_0)$  точки  $x_0$  существует частная производная  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$ . Если функция  $x \mapsto \frac{\partial f}{\partial x_j}(x)$  в точке  $x_0$  имеет частную производную по переменной  $x_i$ , то эта частная производная  $\frac{\partial}{\partial x_i} \Big( \frac{\partial f}{\partial x_j} \Big)(x_0)$  называется *частной производной второго порядка* по переменным  $x_j$  и  $x_i$  и обозначается  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x_0)$ .

**Замечание.** Заметим, что частные производные  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$  и  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$  являются разными объектами и, вообще говоря, не совпадают (пример будет в рамках семинарских задач).

#### 6.2 Теоремы Шварца и Юнга.

О совпадении смешанных частных производных позволяют судить следующие две теоремы, которые мы для простоты сформулируем в двумерном случае (общий случай, по сути, ничем не отличается).

**Теорема 1** (Шварц). Пусть смешанные частные производные  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$  и  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$  существуют в окрестности точки  $(x_0, y_0)$  и непрерывны в этой точке. Тогда их значения в точке  $(x_0, y_0)$  совпадают.

**Теорема 2** (Юнг). Пусть  $f-\partial u \phi \phi$ еренцируема в окрестности точки  $(x_0,y_0)$ , а ее частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x}$  и  $\frac{\partial f}{\partial y}$  дифференцируемы в точке  $(x_0,y_0)$ . Тогда смешанные частные производные  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$  и  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$  в точке  $(x_0,y_0)$  совпадают.

Приведем доказательство второй из этих теорем.

Доказательство. Не ограничивая общности, будем считать, что  $(x_0, y_0) = (0, 0)$ . Рассмотрим функцию

$$F(t,t) = f(t,t) - f(0,t) - f(t,0) + f(0,0).$$

Применяя теорему Лагранжа к функции g(u) = f(t, u) - f(0, u), получаем

$$F(t,t) = g(t) - g(0) = g'(\xi)t = \left(\frac{\partial f}{\partial y}(t,\xi) - \frac{\partial f}{\partial y}(0,\xi)\right)t.$$

Дифференцируемость  $\frac{\partial f}{\partial y}$  в точке (0,0) означает, что

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) + \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0)x + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0)y + \bar{\bar{o}}(\sqrt{x^2 + y^2}).$$

Таким образом,

$$\frac{\partial f}{\partial y}(t,\xi) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) + \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0)t + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0)\xi + \bar{\bar{o}}(\sqrt{t^2 + \xi^2}).$$

И

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0,\xi) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0)\xi + \bar{\bar{o}}(\xi).$$

Т.к.  $\xi\leqslant t$ , то  $\bar{o}(\sqrt{t^2+\xi^2})=\bar{o}(t)$  и  $\bar{o}(\xi)=\bar{o}(t)$ . Таким образом,

$$F(t,t) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0)t^2 + \bar{o}(t^2).$$

Аналогично,

$$F(t,t) = \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial x}(0,0)t^2 + \bar{o}(t^2).$$

Приравняв полученные выражения, поделив на  $t^2$  и устремив t к нулю, получаем

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(0,0).$$

### 6.3 Дифференциалы высоких порядков.

Предположим, что  $f\colon\mathbb{R}^k\to\mathbb{R}$  — дифференцируема в окрестности точки a и предположим, что ее частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$  дифференцируемы в точке a. Тогда при каждом  $h\in\mathbb{R}^k$  возникает функция  $x\mapsto df\big|_x(h)=\frac{\partial f}{\partial x_1}(x)h_1+\ldots+\frac{\partial f}{\partial x_k}(x)h_k$ , дифференцируемая в точке a.

Ее дифференциал 
$$d(df(h))\big|_a(q) = \left(\sum_{j=1}^k \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_1}(a)q_j\right)h_1 + \ldots + \left(\sum_{j=1}^k \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_k}(a)q_j\right)h_k.$$

То есть получена билинейная форма  $d(df(h))\big|_a(q) = \sum_{i,j=1}^k \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a)q_jh_i$ . Эта билинейная форма оказывается симметричной по теореме Юнга, а т.к. симметричная билинейная форма однозначно задается своей квадратичной формой  $d(df(h))\big|_a(h) = \sum_{i,j=1}^k \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a)h_jh_i = \sum_{i,j=1}^k \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a)dx_j(h)dx_i(h)$ , то эту квадратичную форму  $d^2f:=$ 

$$\sum_{i,j=1}^k rac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) dx_j dx_i$$
 и называют **вторым дифференциалом** функции  $f$ .

Аналогично определяется дифференциал n-го порядка:

**Определение.** Если f-n раз дифференцируема в точке a, то

$$d^{n}f\big|_{a} := \sum_{1 \leq j_{1}, \dots, j_{n} \leq k} \frac{\partial^{n}f}{\partial x_{j_{1}} \dots \partial x_{j_{n}}}(a) dx_{j_{1}} \dots dx_{j_{n}}.$$

Последняя запись означает лишь то, что при вычислении n-го дифференциала на векторе  $h \in \mathbb{R}^k$  надо воспользоваться линейностью, а  $[dx_{j_1} \dots dx_{j_n}](h) := dx_{j_1}(h) \dots dx_{j_n}(h) = h_{j_1} \dots h_{j_n}$ .

# 7 Дифференциал суммы и произведения. Дифференциал обратного отображения.

#### 7.1 Дифференциал суммы и произведения.

**Теорема.** Пусть функции  $f,g\colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$  дифференцируемы в некоторой точке x. Тогда, для произвольных чисел  $a,b\in \mathbb{R}$ , функции af+bg и fg дифференцируемы в точке x и  $d(af+bg)=a\,df+b\,dg$  и  $d(fg)=f\,dg+g\,df$ .

Доказательство. Заметим, что

$$(af + bg)(x + h) - (af + bg)(x) = a(f(x + h) - f(x)) + b(g(x + h) - g(x))$$
$$= a(f(h) + \bar{o}(\|h\|)) + b(dq(h) + \bar{o}(\|h\|)) = adf(h) + bdq(h) + \bar{o}(\|h\|).$$

Таким образом, d(af + bg) = a df + b dg.

Для доказательства второго равенства заметим, что

$$(fg)(x+h) - (fg)(x) = (f(x+h) - f(x))g(x+h) + f(x)(g(x+h) - g(x))$$

$$= (df(h) + \bar{o}(||h||))(g(x) + \bar{o}(1)) + f(x)(dg(h) + \bar{o}(||h||))$$

$$= g(x) df(h) + f(x) dg(h) + (df(h))\bar{o}(1) + g(x)\bar{o}(||h||) + f(x)\bar{o}(||h||) + \bar{o}(||h||).$$

Мы использовали непрерывность функции g, т.е.  $g(x+h)-g(x)=\bar{o}(1)$  при  $||h||\to 0$ , в силу ее дифференцируемости

Так как df — линейное отображение, то для некоторого числа C>0 выполнено  $|df(h)|\leqslant C\|h\|$ , а значит  $(df(h))\bar{o}(1) = \bar{o}(\|h\|)$ . Т.к. f(x) и g(x) просто числа, то  $g(x)\bar{o}(\|h\|) + f(x)\bar{o}(\|h\|) = \bar{o}(\|h\|)$ . Таким образом, теорема доказана.

#### 7.2 Дифференциал обратного отображения.

**Теорема.** Пусть  $f \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^k$  — есть непрерывная биекция между окрестностями U(a) и V(f(a)), причем обратное

отображение  $f^{-1}\colon V(f(a))\to U(a)$  также непрерывно (т.е. f — гомеоморфизм между U(a) и V(f(a))). Предположим, что f — дифференцируемо в точке a и df — обратимое линейное отображение. Тогда  $f^{-1}$  — дифференцируемо в точке f(a) и  $df^{-1}\big|_{f(a)} = \left(df\big|_a\right)^{-1}$ .

Доказательство. Нам нужно проверить, что

$$\lim_{\|q\| \to 0} \frac{\|f^{-1}(f(a) + q) - f^{-1}(f(a)) - (df)^{-1}(q)\|}{\|q\|} = 0.$$

Пусть  $h = f^{-1}(f(a) + q) - f^{-1}(f(a)) = f^{-1}(f(a) + q) - a$ , тогда q = f(a + h) - f(a) и  $\|q\| \to 0$  тогда и только тогда, когда  $||h|| \to 0$ .

Так как f — дифференцируемо в точке a, то

$$f(a+h) - f(a) = df(h) + \alpha(h)||h||,$$

где  $\lim_{\|h\| \to 0} \|\alpha(h)\| = 0.$ 

Таким образом.

$$\lim_{\|q\| \to 0} \frac{\|f^{-1}(f(a) + q) - f^{-1}(f(a)) - (df)^{-1}(q)\|}{\|q\|} = \lim_{\|h\| \to 0} \frac{\|h - (df)^{-1}(df(h) + \alpha(h)\|h\|)\|}{\|df(h) + \alpha(h)\|h\|\|}.$$

Числитель в последнем выражении равен  $||h|| ||(df)^{-1}(\alpha(h))||$ . Для линейного отображения  $(df)^{-1}$  найдется число C > 0, для которого  $\|(df)^{-1}(p)\| \leq C\|p\|, \forall p \in \mathbb{R}^k$ .

Отсюда, подставив p = df(h), получаем  $C^{-1}||h|| \le ||df(h)||$ . Тем самым

$$||df(h) + \alpha(h)||h||| \ge ||df(h)|| - ||h||||\alpha(h)|| \ge ||h||(C^{-1} - ||\alpha(h)||).$$

Таким образом,

$$\frac{\left\|h - (df)^{-1}(df(h) + \alpha(h)\|h\|)\right\|}{\left\|df(h) + \alpha(h)\|h\|\right\|} \le \frac{C\|h\|\|\alpha(h)\|}{\|h\|(C^{-1} - \|\alpha(h)\|)} = \frac{C\|\alpha(h)\|}{\left(C^{-1} - \|\alpha(h)\|\right)} \to 0$$

при  $||h|| \to 0$ .

Замечание. Отметим, что матрица обратного линейного отображения есть обратная матрица к матрице исходного линейного отображения. Тем самым, матрица Якоби обратного отображения  $J_{f^{-1}}(y)$  является обратной к матрице Якоби исходного отображения, т.е. равна  $(J_f(f^{-1}(y)))^{-1}$ .

# 8 Дифференциал композиции. Матрица Якоби композиции, правило вычисления частной производной сложной функции, инвариантность первого дифференциала.

#### 8.1 Дифференциал композиции.

**Теорема.** Пусть  $f \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m, \ g \colon \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n,$  причем отображение f дифференцируемо в точке a, отображение g дифференцируемо в точке a и  $d(g \circ f)\big|_a = dg\big|_{f(a)} \circ df\big|_a$ .

**Замечание.** Поясним запись  $d(g \circ f)\big|_a = dg\big|_{f(a)} \circ df\big|_a$ . Здесь  $df\big|_a \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  есть линейное отображение и  $dg\big|_{f(a)} \colon \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$  есть линейное отображение. Тогда их композиция  $dg\big|_{f(a)} \circ df\big|_a \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n$  есть линейное отображение, действующее по правилу

$$dg\big|_{f(a)} \circ \, df\big|_a(h) = dg\big|_{f(a)} (df\big|_a(h)).$$

Доказательство. По условию  $f(a+h)-f(a)=df(h)+\alpha(h)\|h\|$ , где  $\lim_{\|h\|\to 0}\|\alpha(h)\|=0$  и  $g(f(a)+q)-g(f(a))=dg(q)+\beta(q)\|q\|$ , где  $\lim_{\|q\|\to 0}\|\beta(q)\|=0$ . Мы также доопределим  $\alpha$  и  $\beta$  в точке нуль нулем (т.е. считаем  $\alpha(0)=0$  и  $\beta(0)=0$ ). Тогда

$$g(f(a+h)) - g(f(a)) = g(f(a) + [f(a+h) - f(a)]) - g(f(a))$$

$$= dg[f(a+h) - f(a)] + \beta(f(a+h) - f(a)) ||f(a+h) - f(a)||$$

$$= dg[df(h) + \alpha(h)||h||] + \beta(f(a+h) - f(a)) ||df(h) + \alpha(h)||h|||.$$

Тем самым,

$$g(f(a+h)) - g(f(a)) = dg[df(h)] + \gamma(h)||h||,$$

где

$$\|\gamma(h)\| = \|dg[\alpha(h)] + \beta (f(a+h) - f(a))\| df(h/\|h\|) + \alpha(h)\|$$

$$\leq \|dg[\alpha(h)]\| + \|\beta (f(a+h) - f(a))\| (\|df(h/\|h\|)\| + \|\alpha(h)\|).$$

Напомним, что для линейных отображений dg и df существуют такие постоянные A и B, что  $\|df(h)\| \leqslant A\|h\|$  и  $\|dg(q)\| \leqslant B\|q\|$ , поэтому  $\|df(h/\|h\|)\| + \|\alpha(h)\| \leqslant A + \|\alpha(h)\|$  и  $\|dg[\alpha(h)]\| \leqslant B\|\alpha(h)\|$ .

Так как  $\|\beta\big(f(a+h)-f(a)\big)\| \to 0$  при  $\|h\| \to 0$ , получаем, что  $\lim_{\|h\|\to 0} \|\gamma(h)\| = 0$ .

# 8.2 Матрица Якоби композиции, правило вычисления частной производной сложной функции, инвариантность первого дифференциала.

Замечание. При фиксированных базисах  $e = \{e_1, \dots, e_k\}, e' = \{e'_1, \dots, e'_m\}, e'' = \{e''_1, \dots, e''_n\}$  в  $\mathbb{R}^k$ ,  $\mathbb{R}^m$  и  $\mathbb{R}^n$  соответственно, матрица композиции линейных отображений есть произведение матриц этих линейных отображений.

Таким образом, в нашем случае для композиции функций  $g \circ f$ , где  $f \colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^m$  и  $g \colon \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$ , по предыдущей теореме выполнено

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial (g \circ f)_1}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial (g \circ f)_1}{\partial y_k}(a) \\ \dots & & & \\ \frac{\partial (g \circ f)_n}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial (g \circ f)_n}{\partial y_k}(a) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(f(a)) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_m}(f(a)) \\ \dots & & & \\ \frac{\partial g_n}{\partial x_1}(f(a)) & \dots & \frac{\partial g_n}{\partial x_m}(f(a)) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial y_k}(a) \\ \dots & & & \\ \frac{\partial f_m}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial y_k}(a) \end{pmatrix}$$

В частности, в случае, когда n=1, для функции  $g(x_1,\ldots,x_m)$  и отображения

$$f(y_1,\ldots,y_k) = (f_1(y_1,\ldots,y_k),\ldots,f_m(y_1,\ldots,y_k)),$$

выполнено:

$$\left(\frac{\partial(g\circ f)}{\partial y_1}(a) \dots \frac{\partial(g\circ f)}{\partial y_k}(a)\right) = \left(\frac{\partial g}{\partial x_1}(f(a)) \dots \frac{\partial g}{\partial x_m}(f(a))\right) \left(\begin{array}{ccc} \frac{\partial f_1}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial y_k}(a) \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_m}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial y_k}(a) \end{array}\right)$$

Отсюда, во-первых получаем правило вычисления частной производной сложной функции:

$$\frac{\partial (g \circ f)}{\partial y_j}(a) = \frac{\partial g}{\partial x_1}(f(a))\frac{\partial f_1}{\partial y_j}(a) + \ldots + \frac{\partial g}{\partial x_m}(f(a))\frac{\partial f_m}{\partial y_j}(a)$$

. Во-вторых, получаем следующее свойство инвариантности первого дифференциала: для дифференциала выполнено равенство  $dg = \frac{\partial g}{\partial x_1} dx_1 + \ldots + \frac{\partial g}{\partial x_m} dx_m$ , где нам не важно, являются ли  $ddx_1, \ldots, dx_m$  — дифференциалами независимых переменных или же являются дифференциалами некоторых функций  $x_j = f_j(y_1, \ldots, y_k)$ .

**Пример.** Пусть  $f(x,y) = \varphi(u,v,w)$ , где u = xy, v = x + y, w = x - y. Тогда

$$df = \frac{\partial \varphi}{\partial u} du + \frac{\partial \varphi}{\partial v} dv + \frac{\partial \varphi}{\partial w} dw = \frac{\partial \varphi}{\partial u} d(xy) + \frac{\partial \varphi}{\partial v} d(x+y) + \frac{\partial \varphi}{\partial w} d(x-y)$$
$$= \frac{\partial \varphi}{\partial u} (x dy + y dx) + \frac{\partial \varphi}{\partial v} (dx + dy) + \frac{\partial \varphi}{\partial w} (dx - dy).$$

В частности, 
$$\frac{\partial f}{\partial x} = y \frac{\partial \varphi}{\partial u}(xy, x+y, x-y) + \frac{\partial \varphi}{\partial v}(xy, x+y, x-y) + \frac{\partial \varphi}{\partial w}(xy, x+y, x-y)$$
 и  $\frac{\partial f}{\partial y} = x \frac{\partial \varphi}{\partial u}(xy, x+y, x-y) + \frac{\partial \varphi}{\partial v}(xy, x+y, x-y) - \frac{\partial \varphi}{\partial v}(xy, x+y, x-y)$ .

#### 9 Теорема о неявной функции: постановка вопроса, формулировка общей теоремы и доказательство в случае функции двух переменных.

#### 9.1Теорема о неявной функции: постановка вопроса, формулировка общей теоремы.

Пусть в  $\mathbb{R}^2$  у нас имеется соотношение F(x,y)=0. Нам бы хотелось понять при каких условиях данное уравнение возможно разрешить относительно y в виде явной зависимости y=f(x).

Рассмотрим например  $F(x,y) = x^2 + y^2 - 1$ . Тогда уравнение F(x,y) = 0 задает обычную окружность и все решения данного уравнения относительно y имеют вид  $y = \pm \sqrt{1 - x^2}$ . Ясно, что произвольный выбор знаков в разных точках х будет давать бесконечно много решений данного уравнения.

В тоже время в малой окрестности произвольной точки  $(x_0, y_0)$  на окружности (кроме  $x_0 = \pm 1$ ) кривая F(x, y) = 0единственным образом представима в виде графика непрерывной функции y = f(x). В окрестности же точек  $(\pm 1,0)$ никакая дуга окружности не может быть представлена в виде графика функции y = f(x). Зато эти дуги в окрестности точек  $(\pm 1,0)$  хорошо расположены относительно оси y и могут быть представлены в виде графика x=g(y).

Чем же обусловлена такая особенность точек  $(\pm 1,0)$  в случае окружности? Заметим, что локально функция F(x,y)представима в виде  $F(x,y) = \frac{\partial F}{\partial x}(x_0,y_0)(x-x_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0,y_0)(y-y_0) + \bar{\delta}(\sqrt{|x-x_0|^2+|y-y_0|^2}).$ 

Таким образом, пренебрегая малыми более высокого порядка, наше уравнение F(x,y)=0 в окрестности точки  $(x_0,y_0)$  похоже на линейное уравнение  $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0,y_0)(x-x_0)+\frac{\partial F}{\partial y}(x_0,y_0)(y-y_0)=0$ , которое в свою очередь разрешимо относительно y только в случае  $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ .

В частности, в случае окружности как раз  $\frac{\partial F}{\partial y}(\pm 1,0)=0$ . Из данного эвристического рассуждения возникает гипотеза, что уравнение F(x,y)=0 разрешимо относительно переменной y в некоторой окрестности данной точки  $\frac{\partial F}{\partial y}$  $(x_0,y_0)$ , если производная  $\frac{\partial F}{\partial u}(x_0,y_0)$  отлична от нуля. Именно это мы и докажем в следующей теореме уже в строго сформулированном виде.

Для сокращения всех записей будем использовать обозначение  $F_y'(x,y):=rac{\partial F}{\partial x}(x,y).$ 

**Теорема.** Пусть  $F \colon \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  — определена и непрерывно дифференцируема (т.е. частные производные непрерывно зависят от точки) в некоторой окрестности U точки  $(a,b) \in \mathbb{R}^2$ . Пусть 1) F(a,b) = 0 и 2)  $F_y'(a,b) \neq 0$ .

Тогда найдутся промежутки  $I_x=(a-\alpha,a+\alpha)$  и  $I_y=(b-\beta,b+\beta)$  и непрерывно дифференцируемая функция  $f\colon I_x\to I_y$ , для которых  $I_x\times I_y\subset U$  и для каждой точки  $(x,y)\in I_x\times I_y$  выполнено  $F(x,y)=0\Leftrightarrow y=f(x)$ . Кроме того,  $f'(x)=-\frac{F'_x(x,f(x))}{F'_y(x,f(x))}$ .

#### 9.2Теорема о неявной функции: доказательство в случае функции двух переменных.

Доказательство.

1. Для определенности считаем, что  $F_y'(a,b)>0$ . Так как производные функции F непрерывны в U, то в малой окрестности  $\{(x,y)\colon \sqrt{|x-a|^2+|y-b|^2}<2\beta\}$  точки (a,b) также выполнено  $F_y'(x,y)>0.$ 

Так как  $F_y'(a,y)>0$  на отрезке  $[b-\beta,b+\beta]$ , то функция  $y\mapsto F(a,y)$  монотонно возрастает на этом отрезке,

$$F(a, b - \beta) < F(a, b) = 0 < F(a, b + \beta).$$

Так как F непрерывна в U, то найдется такое число  $\alpha < \beta$ , что  $F(x,b-\beta) < 0 < F(x,b+\beta)$  при  $x \in (a-\alpha,a+\alpha)$ . При каждом  $x \in (a-\alpha,a+\alpha)$  рассмотрим функцию  $y \mapsto F(x,y)$ , заданную на отрезке  $[b-\beta,b+\beta]$ . Рассматриваемая функция есть непрерывная строго возрастающая функция на отрезке, причем на концах отрезка данная функция принимает значения разных знаков. Поэтому при каждом  $x \in (a-\alpha,a+\alpha)$  существует единственная точка y = f(x), для которой F(x,f(x)) = 0. Тем самым построена окрестность точки (a,b) вида  $I_x \times I_y$  в которой построено единственное решение уравнения F(x,y) = 0 относительно переменной y.

- 2. Проверим непрерывность построенного решения в точке a. Ясно, что f(a)=b в силу единственности нуля у функции  $y\mapsto F(a,y)$  на  $I_y$ . Пусть теперь фиксировано некоторое  $\varepsilon\in(0,\beta)$ . Повторяя рассуждения первой части для интервала  $(b-\varepsilon,b+\varepsilon)$  найдем интервал  $(a-\delta,a+\delta)$  с  $\delta<\alpha$  и функцию  $\tilde{f}\colon(a-\delta,a+\delta)\to(b-\varepsilon,b+\varepsilon)$  для которых F(x,y)=0 при  $(x,y)\in(a-\delta,a+\delta)\times(b-\varepsilon,b+\varepsilon)$   $\Leftrightarrow y=\tilde{f}(x),x\in(a-\delta,a+\delta)$ .
  - Так как  $(a-\delta,a+\delta)\subset I_x$  и  $(b-\varepsilon,b+\varepsilon)\subset I_y$ , то в силу единственности решения f в  $I_x\times I_y$  получаем, что  $f(x)=\tilde{f}(x)$  при  $x\in(a-\delta,a+\delta)$ . Это означает, что  $|f(x)-b|<\varepsilon$  при  $|x-a|<\delta$ .

Теперь проверим непрерывность f в произвольной точке  $x \in I_x$ . Для этого просто примем за начальную точку построения произвольную точку (x,y) с  $x \in I_x, y \in I_y$  и повторим рассуждение выше.

3. Докажем непрерывную дифференцируемость f на  $I_x$  и докажем формулу для вычисления производной. Пусть  $x \in I_x$  и рассмотрим достаточно малое  $\Delta x$ , для которого  $x + \Delta x \in I_x$ . Пусть  $y = f(x) \in I_y$  и  $\Delta y = f(x + \Delta x) - f(x)$ . Применим теорему Лагранжа к функции  $t \mapsto F(x + t\Delta x, y + t\Delta y)$ :

$$0 = F(x + \Delta x, y + \Delta y) - F(x, y) = F'_x(x + \xi \Delta x, y + \xi \Delta y) \Delta x + F'_y(x + \xi \Delta x, y + \xi \Delta y) \Delta y,$$

где  $\xi \in (0,1)$ . Т.к.  $F'_y \neq 0$  в  $I_x \times I_y$ , то

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = -\frac{F_x'(x + \xi \Delta x, y + \xi \Delta y)}{F_y'(x + \xi \Delta x, y + \xi \Delta y)}.$$

В силу непрерывности f при  $\Delta x \to 0$  выполнено, что и  $\Delta y \to 0$ , поэтому, в силу непрерывности производных функции F в  $I_x \times I_y$ , получается, что  $f'(x) = -\frac{F_x'(x,y)}{F_y'(x,y)}$ , где y = f(x). Из формулы следует и непрерывность производной.

Аналогично доказывается следующий многомерный аналог предыдущей теоремы.

**Теорема.** Пусть  $F: \mathbb{R}^{k+1} \to \mathbb{R}$  — определена и непрерывно дифференцируема (то есть частные производные непрерывно зависят от точки) в некоторой окрестности U точки  $(a,b) = (a_1, \dots, a_k, b) \in \mathbb{R}^{k+1}$ .

Пусть 1) F(a,b)=0 и 2)  $F_y'(a,b)\neq 0$ . Найдутся  $I_x=(a_1-\alpha_1,a_1+\alpha_1)\times\ldots\times((a_k-\alpha_k,(a_k+\alpha_k))$  и  $I_y=(b-\beta,b+\beta)$  и непрерывно дифференцируемая функция  $f\colon I_x\to I_y$ , для которых  $I_x\times I_y\subset U$  и для каждой точки  $(x,y)\in I_x\times I_y$  выполнено  $F(x,y)=0\Leftrightarrow y=f(x)$ .

и непрерывно дифференцируемая функ  
выполнено 
$$F(x,y)=0 \Leftrightarrow y=f(x).$$
  
Кроме того,  $\frac{\partial f}{\partial x_j}(x)=-\frac{F'_{x_j}(x,f(x))}{F'_y(x,f(x))}.$ 

Доказательство. Существование  $I_x \times I_y$  и функции f, а также ее непрерывность, дословно повторяют рассуждение из предыдущей теоремы.

Если теперь фиксировать все переменные, кроме  $x_j$  и y, мы попадем в ситуацию предыдущей теоремы, откуда следует формула для вычисления частной производной. Из формулы следует непрерывность этой частной производной, а значит и непрерывная дифференцируемость f.

**Замечание.** Отметим, что формула для подсчет производной берется из дифференцирования тождества F(x, f(x)) = 0. Действительно,  $\frac{\partial F}{\partial x_1} dx_1 + \ldots + \frac{\partial F}{\partial x_k} + \frac{\partial F}{\partial y} df = 0$ , откуда выражая df и получаем нужную нам формулу.

## 10 Многомерная формула Тейлора.

#### 10.1 Многомерная формула тейлора.

**Лемма.** Пусть функция f m раз дифференцируема в окремтности точки  $a \in \mathbb{R}^k$ . Рассмотрим функцию  $\varphi(t) := f(a+th)$ . Тогда  $\varphi$  m раз дифференцируема в окрестности точки нуль и  $\varphi^{(m)}(t) = d^m f \big|_{a+th}(h)$ .

$$\varphi'(t) = \frac{\partial f}{\partial x_1}(a+th)h_1 + \ldots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a+th)h_n = df\big|_{a+th}(h).$$

Индуктивный переход:

$$\varphi^{(m+1)}(t) = \frac{d}{dt} \left[ \sum_{j_1, \dots, j_m} \frac{\partial^m f}{\partial x_{j_1} \dots \partial x_{j_m}} (a+th) h_{j_1} \dots h_{j_m} \right]$$

$$= \sum_{j_1, \dots, j_m} \left[ \sum_{j=1}^k \frac{\partial^{m+1} f}{\partial x_j \partial x_{j_1} \dots \partial x_{j_m}} (a+th) h_j \right] h_{j_1} \dots h_{j_m} = d^{m+1} f \big|_{a+th}(h).$$

**Теорема.** Пусть функция f m раз непрерывно дифференцируема в окрестности точки a Тогда справедлива следующая формула Тейлора:

$$f(a+h) = f(a) + df|_{a}(h) + \frac{1}{2!} d^{2}f|_{a}(h) + \dots + \frac{1}{m!} d^{(m)}f|_{a}(h) + \bar{o}(\|h\|^{m}).$$

Доказательство. Запишем для функции  $\varphi(t) := f(a+th)$  формулу Тейлора с остаточным членом в интегральной форме:

$$f(a+h) = \varphi(1) =$$

$$\varphi(0) + \varphi'(0)(1-0) + \frac{1}{2!}\varphi''(0)(1-0)^2 + \dots + \frac{1}{(m-1)!}\varphi^{(m-1)}(0)(1-0)^{m-1} + \frac{1}{(m-1)!}\int_0^1 (1-t)^{m-1}\varphi^{(m)}(t) dt$$

$$= f(a) + df\big|_a(h) + \frac{1}{2!}d^2f\big|_a(h) + \dots + \frac{1}{(m-1)!}d^{m-1}f\big|_a(h) + \frac{1}{m!}d^mf\big|_a(h) + R_m(h),$$

где

$$R_m(h) := \frac{1}{(m-1)!} \int_0^1 (1-t)^{m-1} \varphi^{(m)}(t) \ dt - \frac{1}{m!} \varphi^{(m)}(0) = \frac{1}{(m-1)!} \int_0^1 (1-t)^{m-1} \left( \varphi^{(m)}(t) - \varphi^{(m)}(0) \right) \ dt.$$

Отсюда

$$\frac{|R_{m}(h)|}{\|h\|^{m}} \leqslant \frac{1}{m!} \frac{1}{\|h\|^{m}} \sup_{[0,1]} |\varphi^{(m)}(t) - \varphi^{(m)}(0)|$$

$$\leqslant \frac{1}{m!} \sup_{[0,1]} \sum_{i_{1},\dots,i_{j}} \left| \frac{\partial^{m} f}{\partial x_{j_{1}} \dots \partial x_{j_{m}}} (a+th) - \frac{\partial^{m} f}{\partial x_{j_{1}} \dots \partial x_{j_{m}}} (a) \left| \frac{|h_{j_{1}}|}{\|h\|} \dots \frac{|h_{j_{m}}|}{\|h\|} \right| \to 0$$

при  $||h|| \to 0$  в силу непрерывности частных производных m-го поряка.

### 11 Локальный экстремум: необходимое условие и достаточное условие.

#### 11.1 Определение точки локального экстремума.

**Определение.** Точка a называется точкой локального минимума (максимума) функции f если всех точек x из некоторой окрестности U(a) точки a выполнено  $f(x) \geqslant f(a)$  ( $f(x) \leqslant f(a)$ ).

Если для всех точек  $x \in U(a), x \neq a$ , выполнено f(x) > f(a) (f(x) < f(a)), то точка a называется точкой строгого локального минимума (максимума).

Точки локального минимума и максимума называются точками локального экстремума.

#### 11.2 Необходимое условие локального экстремума.

**Теорема** (Необходимое условие локального экстремума). Пусть a — точка локального экстремума функции f и предположим, что f дифференцируема в точке a. Тогда  $df\big|_a = 0$  (или, что тоже самое,  $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0 \, \forall j$ ).

Доказательство. Зафиксируем вектор h и функцию  $\varphi(t) := f(a+th)$ . Так как a — точка локального экстремума функции f, 0 — точка локального экстремума функции  $\varphi$ . Из одномерного случая известно, что  $\varphi'(0) = 0$ . Но  $\varphi'(t) = df|_{a+th}(h)$ , поэтому

$$df|_{_{-}}(h) = \varphi'(0) = 0.$$

#### 11.3 Достаточное условие локального экстремума.

**Теорема** (Достаточное условие локального экстремума). Пусть f дважды непрерывно дифференцируема в окрестности точки a и предположим, что в точке a выполнено необходимое условие локального экстремума:  $df\big|_a(h)=0\,\forall h$ . Тогда

- 1. если  $d^2f|_a(h) > 0 \,\forall h \neq 0$ , то a точка строгого локального минимума;
- 2. если  $d^2 f|_a(h) < 0 \,\forall h \neq 0$ , то a точка строгого локального максимума.

Доказательство. Докажем пункт 1), пункт 2) получается рассмотрением функции -f. По формуле Тейлора

$$f(a+h) - f(a) = \frac{1}{2} d^2 f \Big|_a(h) + \bar{\bar{o}}(\|h\|^2) = \|h\|^2 \left(\frac{1}{2} d^2 f \Big|_a(\|h\|^{-1}h) + \bar{\bar{o}}(1)\right).$$

Заметим, что квадратичная функция  $d^2f\big|_a(q)=\sum_{i,j}\frac{\partial^2f}{\partial x_i\partial x_j}(a)q_iq_j$  непрерывна (как функция аргумента q). Еди-

ничная сфера  $\{q\colon \|q\|=1\}$  — замкнутое и ограниченное множество, а значит компакт. Поэтому непрерывная функция  $d^2f|_a(q)$  достигает на сфере своего минимума:

$$\min_{\|q\|=1} d^2 f \big|_a(q) = m = d^2 f \big|_a(q_0) > 0.$$

Поэтому

$$f(a+h) - f(a) \ge ||h||^2 (\frac{m}{2} + \bar{o}(1)).$$

Существует такое  $\delta,$  что при  $\|h\| < \delta$  выполнено  $|\bar{\bar{o}}(1)| < \frac{m}{4}.$  Поэтому при  $\|h\| < \delta$ 

$$f(a+h) - f(a) \ge ||h||^2 \left(\frac{m}{2} - \frac{m}{4}\right) = \frac{m||h||^2}{2} > 0.$$

**Замечание.** Отметим, что  $d^2f|_a(h)$  — есть квадратичная форма, заданная матрицей

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(a) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(a) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_k}(a) \\
\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(a) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(a) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_k}(a) \\
\dots & \dots & \dots
\end{pmatrix}$$

- 1) все угловые миноры матрицы квадратичной формы  $d^2f|_a$  положительны  $\leftrightarrow d^2f|_a$  положительно определена (т.е.  $d^2f|_a(h)>0$  при каждом  $h\neq 0$ );
- 2) угловые миноры матрицы квадратичной формы  $d^2f\big|_a$  начинаются с отрицательного, а затем чередуют знаки  $\leftrightarrow d^2f\big|_a$  отрицательно определена (т.е.  $d^2f\big|_a(h)<0$  при каждом  $h\neq 0$ ).

# 12 График функции. Касательная плоскость и касательное пространство к графику функции. Описание касательного пространства, как множества скоростей кривых, проходящих через данную точку.

#### 12.1 График функции.

Для начала рассмотрим график функции z = f(x, y), где  $f: G \to \mathbb{R}$  — непрерывно дифференцируемая функция, и G — некоторая область в  $\mathbb{R}^2$  (открытый круг, открытый прямоугольник).

График функции — это множество

$$\Gamma_f := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z - f(x, y) = 0, (x, y) \in G\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Так как график f запараметризован парами чисел (x,y), то его естественно считать двумерной поверхностью в  $\mathbb{R}^3$ .

Так как f — дифференцируемая функция, то в окрестности любой точки  $(x_0, y_0, z_0)$  справедливо равенство

$$f(x,y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) + \bar{o}(\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}).$$

To есть расстояние от точки  $(x,y,f(x,y))\in\Gamma_f$  до точки плоскости

$$z - z_0 = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$$

есть  $\bar{o}(\sqrt{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2}).$ 

#### 12.2 Касательная плоскость и касательное пространство к графику функции.

Плоскость

$$z - z_0 = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$$

естественно назвать касательной плоскостью к графику  $\Gamma_f$  в точке  $(x_0, y_0, z_0)$ .

Линейное подпространство

$$\left\{ h = (h_x, h_y, h_z) \in \mathbb{R}^3 \colon h_z = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) h_x + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) h_y \right\}$$

будем называть касательным пространством к  $\Gamma_f$  в точке  $(x_0,y_0,z_0)$  и обозначать  $T_{(x_0,y_0,z_0)}\Gamma_f$ .

Из сказанного ранее ясно, что точка (x, y, z) принадлежит касательной плоскости к графику функции f в точке  $(x_0, y_0, z_0)$  тогда и только тогда, когда вектор

$$(x-x_0, y-y_0, z-z_0) \in T_{(x_0, y_0, z_0)} \Gamma_f$$
.

## 12.3 Описание касательного пространства, как множества скоростей кривых, проходящих через данную точку.

**Определение.** Кривой в  $\mathbb{R}^k$  будем называть непрерывно дифференцируемое отображение  $\gamma\colon (a,b)\to \mathbb{R}^k$ .

Если  $\gamma(t)=(\gamma_1(t),\ldots,\gamma_k(t))$ , то вектор  $\dot{\gamma}(t_0)=(\dot{\gamma}_1(t_0),\ldots,\dot{\gamma}_k(t_0))$  называют вектором скорости кривой  $\gamma$  в точке  $t_0$ .

Для касательной плоскости к графику функции существует инвариантное (относительно выбора базиса) описание.

**Предложение.** Вектор  $h \in T_{(x_0,y_0,z_0)}\Gamma_f$  тогда и только тогда, когда найдется кривая  $\gamma \colon (-\varepsilon,\varepsilon) \to \mathbb{R}^3$  для которой  $\gamma(0) = (x_0,y_0,z_0), \, \gamma(t) \in \Gamma_f \, \forall t \in (-1,1)$  и  $h = \dot{\gamma}(0)$ .

Доказательство. Пусть  $\gamma$  — кривая из условия.

Тогда она имеет вид  $\gamma(t) = (\gamma_x(t), \gamma_y(t), \gamma_z(t))$ , причем  $\gamma_z(t) = f(\gamma_x(t), \gamma_y(t))$ . Тогда вектор

$$\dot{\gamma}(0) = \left(\dot{\gamma}_x(0), \dot{\gamma}_y(0), \frac{\partial f}{\partial x}(\gamma_x(0), \gamma_y(0))\dot{\gamma}_x(0) + \frac{\partial f}{\partial y}(\gamma_x(0), \gamma_y(0))\dot{\gamma}_y(0)\right) \in T_{(x_0, y_0, z_0)}\Gamma_f.$$

Наоборот, пусть  $h \in T_{(x_0,y_0,z_0)}\Gamma_f$ .

Рассмотрим кривую

$$\gamma(t) = (x_0 + th_x, y_0 + th_y, f(x_0 + th_x, y_0 + th_y)).$$

Тогда

$$\dot{\gamma}(0) = \left(h_x, h_y, \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)h_x + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)h_y\right) = (h_x, h_y, h_z).$$

- 13 Поверхность в  $\mathbb{R}^k$  и касательное пространство к ней. Описание касательного пространства к поверхности, заданной системой уравнений (доказательство в случае одного уравнения).
- 13.1 Поверхность в  $\mathbb{R}^k$  и касательное пространство к ней.

Теперь мы можем дать общее определение (k-1)-мерной поверхности в  $\mathbb{R}^k$  и касательного пространства к ней.

**Определение.** Подмножество  $M \subset \mathbb{R}^k$  называется (k-1)-мерной поверхностью, если для каждой точки  $a=(a_1,\ldots,a_k)\in M$  найдется номер j, окрестности

$$I = (a_1 - \alpha_1, a_1 + \alpha_1) \times \ldots \times (a_{j-1} - \alpha_{j-1}, a_{j-1} + \alpha_{j-1}) \times (a_{j+1} - \alpha_{j+1}, a_{j+1} + \alpha_{j+1}) \times \ldots \times (a_k - \alpha_k, a_k + \alpha_k)$$

и  $J=(a_j-\alpha_j,a_j+\alpha_j)$  и непрерывно дифференцируемая функция  $f\colon I\to J$ , для которых для каждой точки  $b\in I\times J$  выполнено  $b\in M\Leftrightarrow x_j=f(x_1,\ldots,x_{j-1},x_{j+1},\ldots,x_k).$ 

То есть (k-1)-мерной поверхностью называют такое подмножество  $M\subseteq\mathbb{R}^k$ , что у каждой точки  $a\in M$  есть окрестность, в которой M совпадает с графиком некоторой функции относительной одной из координатных гиперплоскостей.

**Пример.** Пусть  $F: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$ , причем для каждой точки  $a \in \mathbb{R}^k$ , в которой F(a) = 0, выполнено условие  $\mathrm{rk} \nabla F = 1$ . Тогда по теореме о неявной функции  $\{a \in \mathbb{R}^k : F(a) = 0\}$  является (k-1)-мерной поверхностью в  $\mathbb{R}^k$ .

**Определение.** Касательным пространством  $T_aM$  к поверхности M в точке  $a \in M$  называется линейное пространство, состоящее из векторов скоростей кривых на M, проходящих через точку a. Касательной плоскостью называется плоскость  $a + T_aM$ .

## 13.2 Описание касательного пространства к поверхности, заданной системой уравнений (доказательство в случае одного уравнения).

Из определения (k-1)-мерной поверхности ясно, что касательное пространство действительно есть (k-1)-мерное линейное подпространство в  $\mathbb{R}^k$ .

**Предложение.** Пусть M задана уравнением F(x)=0 и  $\mathrm{rk}\nabla F(x)=1$   $\forall x\in M$ . Тогда  $h\in T_aM\Leftrightarrow \langle \nabla F(a),h\rangle=dF\big|_a(h)=0.$ 

Доказательство. Пусть  $\gamma$  — кривая на M, проходящая через точку a при t=0 (т.е.  $\gamma(0)=a$ ). Тогда  $F(\gamma(t))=0$  и

$$\langle \nabla F(a), \dot{\gamma}(0) \rangle = \frac{\partial F}{\partial x_1}(\gamma(0))\dot{\gamma_1}(0) + \ldots + \frac{\partial F}{\partial x_k}(\gamma(0))\dot{\gamma_k}(0) = \frac{d}{dt}[F(\gamma(t))] = 0.$$

Значит  $T_a M$  входит в пространство решений уравнения  $\langle \nabla F(a), h \rangle = 0$ . С другой стороны, т.к.  $\mathrm{rk} \nabla F(A) = 1$ , то пространство решений данного уравнения (k-1)-мерное, поэтому пространство  $T_a M$  совпадает с пространством решений уравнения  $\langle \nabla F(a), h \rangle = 0$ .

**Предложение.** Пусть G — область в  $\mathbb{R}^{k-1}$  и пусть  $f\colon G\to\mathbb{R}^k$  — непрерывно дифференцируемое отображение, причем  $\mathrm{rk}J_f(z)=k-1\ \forall z\in G$ . Тогда для каждой точки  $z_0\in G$  найдется окрестность  $U(z_0)$ , для которой образ  $f\bigl(U(z_0)\bigr)$  есть (k-1)-мерная поверхность в  $\mathbb{R}^k$ .

Кроме того, касательное пространство к данной поверхности в точке  $a=f(z_0)$  совпадает с линейной оболочкой векторов  $\frac{\partial}{\partial z_1}f(z_0),\dots,\frac{\partial}{\partial z_{k-1}}f(z_0).$ 

Доказательство. Без ограничения общности считаем, что  $\det J_{f_1,\dots,f_{k-1}}(z_0) \neq 0$ . По теореме об обратной функции в некоторой окрестности  $U(z_0)$  точки  $z_0$  система

$$\begin{cases} x_1 = f_1(z_1, \dots, z_{k-1}), \\ \dots \\ x_{k-1} = f_{k-1}(z_1, \dots, z_{k-1}) \end{cases}$$

равносильна системе

$$\begin{cases} z_1 = \varphi_1(x_1, \dots, x_{k-1}), \\ \dots \\ z_{k-1} = \varphi_{k-1}(x_1, \dots, x_{k-1}) \end{cases}$$

для некоторых непрерывно дифференцируемых функции  $\varphi_i$ .

Отсюда, для этой окрестности образ  $f(U(z_0))$  совпадает с графиком функции

$$x_k = f_k(\varphi_1(x_1, \dots, x_{k-1}), \dots, \varphi(x_1, \dots, x_{k-1})).$$

Перейдем к доказательству утверждения про касательное пространство. Заметим, что в силу условия  $\mathrm{rk}J_f=k-1$  размерность указанной линейной оболочки равна k-1. Пусть  $\gamma$  — кривая на построенной поверхности M, имеющая вид  $\gamma(t)=f(z(t))$ , где z(t) — кривая в G,  $z(0)=z_0$ . Тогда

$$\dot{\gamma}(0) = \frac{\partial}{\partial z_1} f(z(0)) \dot{z_1}(0) + \ldots + \frac{\partial}{\partial z_{k-1}} f(z(0)) \dot{z}_{k-1}(0),$$

что является элементом линейно оболочки векторов  $\frac{\partial}{\partial z_1}f(z_0),\dots,\frac{\partial}{\partial z_{k-1}}f(z_0).$ 

В конце отметим, что аналогичным образом можно было определить график отображения

$$f(x_1, \ldots, x_k) = (f_1(x_1, \ldots, x_m), \ldots, f_{k-m}(x_1, \ldots, x_m))$$

и назвать m-мерной поверхностью в  $\mathbb{R}^k$  множество M, у каждой точки которого есть окрестность в которой M совпадает с графиком некоторого такого отображения.

Например, при таком определении по теореме о неявном отображении m-мерной поверхностью будет множество решений системы уравнений  $F_1(x)=0,\ldots,F_{k-m}(x)=0$ , при условии, что  $\mathrm{rk}J_F=k-m$ , где  $F=(F_1,\ldots,F_{k-m})$ . Определение касательного пространства остается тем же самым, а в случае поверхности, заданной системой уравнений касательное пространство задается системой линейных уравнений  $\langle \nabla F_1(a),h\rangle=0,\ldots,\langle \nabla F_{k-m}(a),h\rangle=0$ .

# 14 Формулировки теорем о неявном отображении и обратной функции. Параметрически заданные поверхности. Описание касательного пространства к поверхности, заданной параметрически.

#### 14.1 Формулировка теоремы о неявном отображении.

Пусть мы рассматриваем систему уравнений

$$\begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_k, y_1, \dots, y_n) = 0, \\ \dots \\ F_n(x_1, \dots, x_k, y_1, \dots, y_n) = 0. \end{cases}$$

Обозначим  $x=(x_1,\ldots,x_k),\ y=(y_1,\ldots,y_n),\ F(x,y)=(F_1(x,y),\ldots,F_n(x,y)).$  По аналогии с предыдущей лекцией нам бы хотелось научиться локально, то есть в окрестности некоторой точки  $(a,b)=(a_1,\ldots,a_k,b_1,\ldots,b_n),$  для которой F(a,b)=0, научиться решать данную систему относительно переменных  $y_1,\ldots,y_n,$  то есть находить функции  $f_1,\ldots,f_n,$  для которых система

$$\begin{cases} y_1 = f_1(x_1, \dots, x_k), \\ \dots \\ y_n = f_n(x_1, \dots, x_k) \end{cases}$$

равносильна исходной системе в рассматриваемой окрестности.

Приведем теперь строгую формулировку теоремы:

**Теорема** (О неявном отображении). Пусть отображение  $F: \mathbb{R}^{k+n} \to \mathbb{R}^n$  — определено и непрерывно дифференцируемо в некоторой окрестности U точки  $(a,b) = (a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^{k+n}$ . Пусть

1. F(a,b) = 0;

2. матрица 
$$F_y'(a,b) := \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1}(a,b) & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial y_n}(a,b) \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial F_n}{\partial y_1}(a,b) & \dots & \frac{\partial F_n}{\partial y_n}(a,b) \end{pmatrix}$$
 — обратима.

Тогда найдутся

$$I_x = (a_1 - \alpha_1, a_1 + \alpha_1) \times \ldots \times (a_k - \alpha_k, a_k + \alpha_k)$$
 if  $I_y = (b_1 - \beta_1, b_1 + \beta_1) \times \ldots \times (b_n - \beta_n, b_n + \beta_n)$ 

и непрерывно дифференцируемое отображение  $f=(f_1,\ldots,f_n)\colon I_x\to I_y$ , для которых  $I_x\times I_y\subset U$  и для каждой точки  $(x,y)\in I_x\times I_y$  выполнено

$$F(x,y) = 0 \Leftrightarrow y = f(x).$$

Следствием предыдущей теоремы является следующая теорема об обратной функции.

**Теорема** (Об обратной функции). Пусть отображение  $f\colon \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^k$  — определено и непрерывно дифференцируемо в некоторой окрестности G точки  $a\in \mathbb{R}^k$ . Пусть  $df\big|_a$  — обратимое линейное отображение. Тогда найдутся такие окрестности U(a) и V(f(a)), что f есть диффеоморфизм этих окрестностей, то есть f — биекция окрестностей U(a) и V(f(a)) и отображения f и  $f^{-1}$  непрерывно дифференцируемы на U(a) и V(f(a)) соответственно.

## 14.2 Параметрически заданные поверхности. Описание касательного пространства к поверхности, заданной параметрически.

Пока что не понял, где это находится. Если кто-то знает, сообщите.

# 15 Условный экстремум и метод множителей Лагранжа. Достаточное условие локального экстремума.

#### 15.1 Условный экстремум и метод множителей Лагранжа.

Пусть  $f: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$  — непрерывно дифференцируемая функция и пусть  $F: \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}$  — также непрерывно дифференцируемая функция,  $\mathrm{rk} \nabla F(x) = 1$  при F(x) = 0. Предположим, что мы хотим найти точки экстремума функции f при условии, что F(x) = 0. Тем самым мы ищем точки экстремума функции f на поверхности  $\{x: F(x) = 0\}$ .

**Определение.** Пусть M — поверхность в  $\mathbb{R}^k$  и пусть f — функция в  $\mathbb{R}^k$ .

Точка  $a \in M$  называется точкой условного локального минимума (максимума), если для некоторой окрестности U(a) точки a выполнено  $f(b) \ge f(a)$  ( $f(b) \le f(a)$ )  $\forall b \in M \cap U(a)$ . Если неравенство при  $b \ne a$  строгое, то a называется точкой строгого условного локального минимума (максимума).

**Предложение** (Необходимое условие условного локального экстремума). Если a — точка условного локального экстремума, то  $\nabla f(a) \bot T_a M$ .

Доказательство. Пусть  $h \in T_a M$ , тогда  $h = \dot{\gamma}(0)$  для некоторой кривой  $\gamma$  на M,  $\gamma(0) = a$ . Одномерная функция  $f(\gamma(t))$  имеет в точке нуль локальный экстремум, поэтому

$$\langle \nabla f(a), \dot{\gamma}(0) \rangle = \frac{\partial f}{\partial x_1}(\gamma(0))\dot{\gamma}_1(0) + \ldots + \frac{\partial f}{\partial x_k}(\gamma(0))\dot{\gamma}_k(0) = \frac{d}{dt}f(\gamma(t))\big|_{t=0} = 0.$$

В частности, в случае, когда M задано уравнением F(x)=0, получаем, что в точке условного локального экстремума  $\nabla f(a) \perp h \ \forall h \colon h \perp \nabla F(a)$ . Отсюда следует, что  $\nabla f(a)$  и  $\nabla F(a)$  пропорциональны, то есть существует число  $\lambda \colon \nabla f(a) = \lambda \nabla F(a)$ .

В случае, когда поверхность задана системой уравнений  $F_1(x)=0,\ldots,F_{k-m}(x)=0$  (условный экстремум при нескольких ограничениях), условие  $\nabla f(a) \perp T_a M$  в точке условного локального экстремума равносильно тому, что  $\nabla f(a)$  лежит в линейной оболочке векторов  $\nabla F_1(a),\ldots,\nabla F_{k-m}(a)$ , то есть найдутся числа  $\lambda_1,\ldots,\lambda_{k-m}$ , для которых  $\nabla f(a)=\lambda_1\nabla F_1(a)+\ldots+\lambda_{k-m}\nabla F_{k-m}(a)$ .

Заметим, что условие  $\nabla f(a) = \lambda \nabla F(a)$  ( $\nabla f(a) = \lambda_1 \nabla F_1(a) + \ldots + \lambda_{k-m} \nabla F_{k-m}(a)$ ) равносильно тому, что у функции

$$L_{\lambda}(x) := f(x) - \lambda F(x) \quad \left( L_{\lambda_1, \dots, \lambda_{k-m}}(x) = f(x) - \lambda_1 F_1(x) - \dots - \lambda_{k-m} F_{k-m}(x) \right)$$

в точке a дифференциал обращается в нуль  $dL_{\lambda}|_a=0$  (то есть все частные производные обращаются в нуль). Функцию  $L_{\lambda}(x)$  называют функцией Лагранжа. Для поиска кандидатов в точки условного локального экстремума используют следующий метод множителей Лагранжа: по функции Лагранжа составляется система уравнений относительно переменных  $a=(a_1,\dots a_k)$  и  $\lambda$ 

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial x_1} L_{\lambda}(a) = 0\\ \dots \\ \frac{\partial}{\partial x_k} L_{\lambda}(a) = 0\\ F(x) = 0, \end{cases}$$

где в случае нескольких условий  $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_{k-m}), F = (F_1, \dots, F_{k-m}).$ 

#### 15.2 Достаточное условие локального экстремума.

**Теорема** (Достаточное условие условного локального экстремума). Пусть в точке  $a \in M$  выполнено необходимое условие условного локального экстрмума, т.е. при некотором  $\lambda \ dL_{\lambda}|_{a} = 0$ . Тогда

- 1. если  $d^2L_{\lambda}|_a(h)>0\,\forall h\neq 0, h\in T_aM$ , то a точка строгого локального минимума;
- 2. если  $d^2L_{\lambda}|_{a}(h)<0\,\forall h\neq 0, h\in T_aM$ , то a точка строгого локального максимума.

Доказательство. Доказательство проведем в случае, когда M-(k-1)-мерная поверхность в  $\mathbb{R}^k$  (одно условие). Заметим, что  $L_{\lambda}(x)=f(x)$  на M. По определению в некоторой окрестности точки a поверхность M совпадает с графиком некоторой функции относительно одной из координатных осей. Без ограничения общности, считаем, что это график функции  $x_k=\varphi(x_1,\ldots,x_{k-1})$ . Тогда для функции

$$g(x_1,\ldots,x_{k-1}) := L_{\lambda}(x_1,\ldots,x_{k-1},\varphi(x_1,\ldots,x_{k-1}))$$

точка  $\tilde{a}:=(a_1,\ldots,a_{k-1})$  является точкой обычного локального экстремума. Заметим, что

$$dg = \sum_{j=1}^{k-1} \left[ \frac{\partial L_{\lambda}}{\partial x_j} + \frac{\partial L_{\lambda}}{\partial x_k} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right] dx_j$$

и, так как  $\frac{\partial L_{\lambda}}{\partial x_k}(a) = 0$ ,

$$d^2g\big|_{\tilde{a}} = \sum_{i,j=1}^{k-1} \frac{\partial^2 L_{\lambda}}{\partial x_i \partial x_j}(a) \, dx_i \, dx_j + 2 \sum_{i,j=1}^{k-1} \frac{\partial^2 L_{\lambda}}{\partial x_i \partial x_k}(a) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j}(\tilde{a}) \, dx_i \, dx_j + \sum_{i,j=1}^{k-1} \frac{\partial^2 L_{\lambda}}{\partial^2 x_k}(a) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(\tilde{a}) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(\tilde{a}) \, dx_i \, dx_j.$$

Таким образом,

$$d^2g\big|_{\tilde{a}}(q) = d^2L_\lambda\big|_a(h),$$

где 
$$h = \left(q_1, \dots, q_{k-1}, \sum_{j=1}^{k-1} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j}(\tilde{a}) q_j\right)$$
. Остается применить достаточное условие локального экстремума.