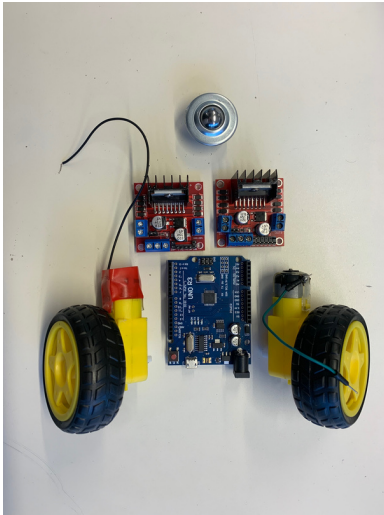


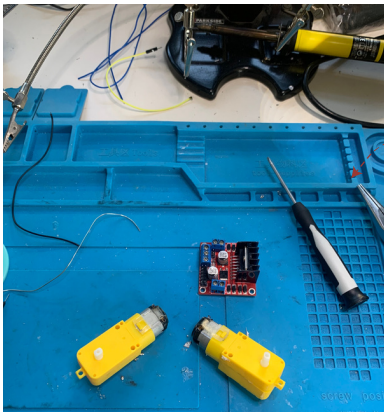
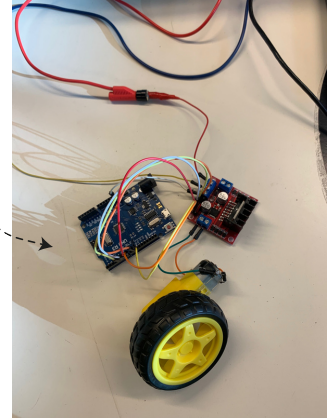
# Rapport séance 2



Cette séance était destinée au montage de la voiture.

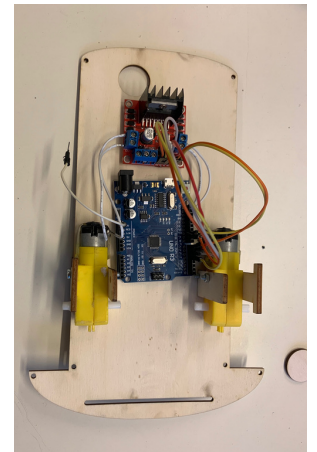
J'ai donc imaginé le support de la voiture et où serait placé les éléments pour optimiser la place et les câbles.

Avant de me lancer dans le montage de la voiture, j'ai préféré tester les deux moteurs des roues (pour rappel les moteurs des lanceurs que nous avons eu au début ne marchait pas, les deux !).



J'ai ensuite pu aller au poste de soudure pour souder les fils aux moteurs, qu'ils soient proprement soudés ! (ceux d'avant avaient brûlé le plastique et laissé un surplus d'étain sur les moteurs)

A la découpeuse laser, sur une planche en bois assez fine, j'ai imprimé le model déjà prêt de la voiturette arduino, que j'utilise en support. Je pourrai l'adapter plus tard à ma guise pour la mise en place des composants.



En assemblant et fixant les moteurs, les roues, la roue du dessous, la carte Arduino et le pont H, j'obtiens une première version de la voiture.

Il reste le lanceur à fabriquer et poser sur la voiture.

Pour la partie code et programmation, Emna a avancé de son côté pour la commande Bluetooth et le principe du joystick pour déplacer la voiture.

