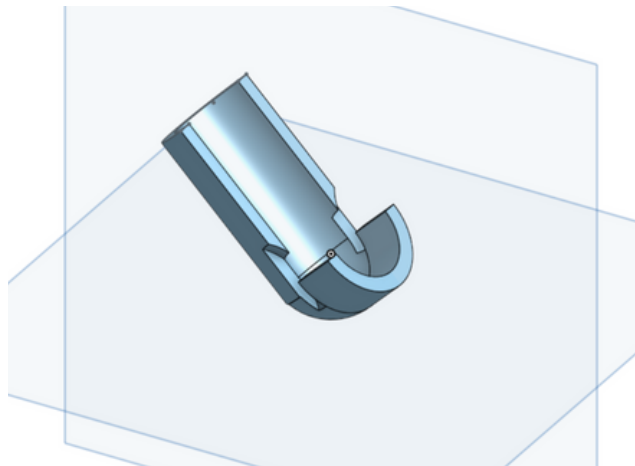
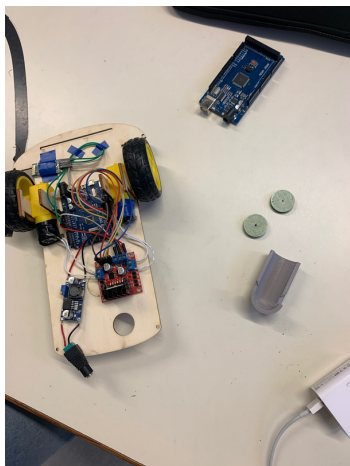
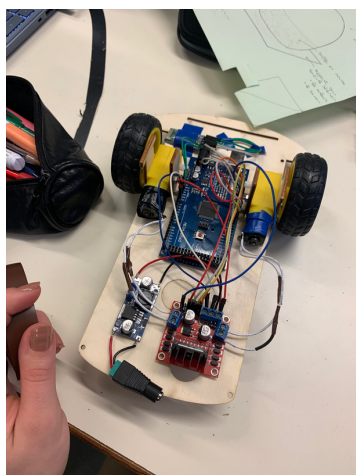


Rapport Séance 6

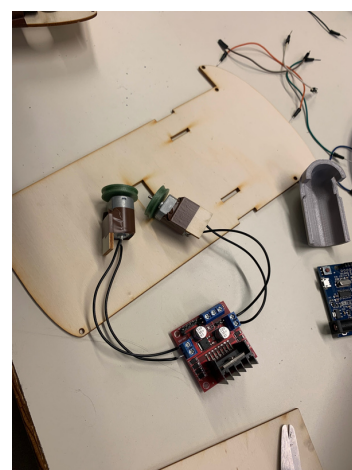


Aujourd'hui nous nous sommes concentrées sur le montage de notre voiture, et sur le câblage. Je suis venue entre 2 cours pour imprimer le lanceur, et récupérer la carte Arduino Mega, nous avons donc pu brancher les roues du lanceur et le pont H.

Effectivement sans la carte Arduino Mega nous ne pouvions pas faire tous les branchements, à savoir les moteurs des roues de la voiture, et les moteurs des routes du lanceur simultanément, nous avons donc câblé tout ça et puis vérifié le fonctionnement des moteurs du lanceur. Je tiens à dire que ma camarade et moi nous avons travaillé ensemble pendant ce cours, et que nous n'avons pas forcément fait de travail en autonomie, le fait de travailler ensemble sur cette séance nous a permis de remettre toutes nos idées et nos travaux en commun.

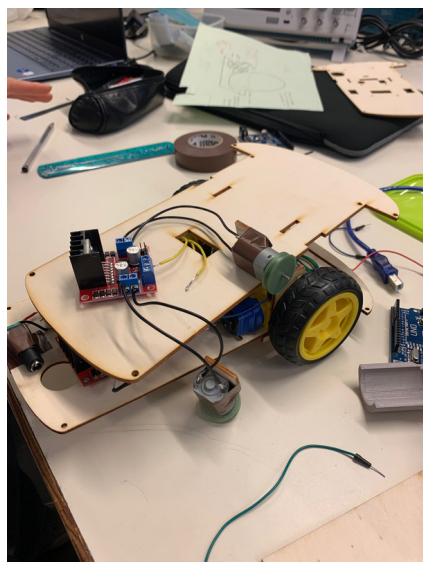


La carte Arduino Mega lorsque nous avons recâblé tout notre montage dessus.



Les moteurs du lanceur une fois branchés au pont H

Nous avons dû souder à nouveau quelques fils entre eux pour en allonger certains ou même créer plusieurs sorties en 5V.



Une fois la voiture finie (à peu près puisque nous avons juste branché tout le nécessaire et superposé les 2 planches, nous avons testé les moteurs du lanceur en lançant une balle, ça marche !

