

第四章自然语言分类任务





扫码试看/订阅

《NLP实战高手课》视频课程



4.1 重新审视 Word Embedding

内容概述



- Negative Sampling
- Word Embedding 的一些问题
- 早期解决 Word Embedding 问题的一些方法



Negative Sampling



Word Embedding 的问题



早期解决 Word Embedding 问题的一些方法

- 加入 POS
- Context Embedding
 - https://www.aclweb.org/anthology/K16-1006.pdf
- 通过翻译加入上下文因素
 - https://papers.nips.cc/paper/7209-learned-in-translationcontextualized-word-vectors.pdf

补充材料



- 关于 Negative Sampling 的推导:
 - https://arxiv.org/pdf/1402.3722.pdf



4.2 深度迁移学习模型: 从 ELMo 到 BERT

内容概述



- 深度迁移学习模型的核心思想
- ELMo
- BERT





- 解决 Word Embedding 不足
- 充分利用无标注的数据
- 使用较深的模型

ELMo



- 架构和任务
- 使用方法

BERT



- 架构和任务
- 使用方法



4.3 深度迁移学习模型:RoBERTa、XLNet、ERNIE 和 T5

内容综述



- RoBERTa
- XLNet
- ERNIE
- T5





- 核心思想:
 - 通过更好地训练 BERT 可以达到超过其他新的预训练语言模型的效果
- 核心改动:
 - 更大的 Batch Size
 - 去掉 Next Sentence Prediction
 - 采用更大的预训练语料
 - Dynamic Masking

XLNet



- 主要改动
 - Permutation Language Modeling
 - Transformer-XL
- XLNet 还在很多地方进行了改动

ERNIE



- 核心思想:
 - 使用 Multi-task Learning 提升模型效果





- 核心思想:
 - 将 Multi-task Learning 的任务变为 Seq2Seq 的任务
 - 测试了各类预训练语言模型设定的有效性



4.4 深度迁移学习模型: ALBERT 和 ELECTRA

内容综述



- 核心思想
- ALBERT
- ELECTRA





- 只要是增加预训练模型的复杂度,人们往往可以得到更好的效果
- 但是:
 - 更大的模型意味着更大的算力消耗
 - 更大的模型意味着预训练语言模型过程的更大消耗
- 结论: 应该在同等复杂度上进行模型比较

ALBERT



- 核心思想
 - 权重共享
 - 输入层的优化
 - Sentence Order Prediction





- 核心思想:采用对抗训练提升模型训练效果
 - 通过 MLM 训练 Generator
 - Discriminator 负责区分 Generator 生成的 token 是否被替代
- 其他改进:
 - 采用权重共享



4.7 优化器: Adam 和 AdamW

内容综述



- 推进优化器文献进展的思想
- Adam 以及 Adam 的实现 (PyTorch)
- Weight Decay 和 AdamW
- Weight Decay 和 Normalization



Adam 以及 Adam 的实现(PyTorch)

Algorithm 1: Adam, our proposed algorithm for stochastic optimization. See section 2 for details, and for a slightly more efficient (but less clear) order of computation. g_t^2 indicates the elementwise square $g_t \odot g_t$. Good default settings for the tested machine learning problems are $\alpha = 0.001$, $\beta_1 = 0.9$, $\beta_2 = 0.999$ and $\epsilon = 10^{-8}$. All operations on vectors are element-wise. With β_1^t and β_2^t we denote β_1 and β_2 to the power t.

```
Require: \alpha: Stepsize
Require: \beta_1, \beta_2 \in [0, 1): Exponential decay rates for the moment estimates
Require: f(\theta): Stochastic objective function with parameters \theta
Require: \theta_0: Initial parameter vector
   m_0 \leftarrow 0 (Initialize 1<sup>st</sup> moment vector)
   v_0 \leftarrow 0 (Initialize 2<sup>nd</sup> moment vector)
   t \leftarrow 0 (Initialize timestep)
   while \theta_t not converged do
      t \leftarrow t + 1
      g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1}) (Get gradients w.r.t. stochastic objective at timestep t)
      m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t (Update biased first moment estimate)
      v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_t^2 (Update biased second raw moment estimate)
      \widehat{m}_t \leftarrow m_t/(1-\beta_1^t) (Compute bias-corrected first moment estimate)
      \widehat{v}_t \leftarrow v_t/(1-\beta_2^t) (Compute bias-corrected second raw moment estimate)
      \theta_t \leftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot \widehat{m}_t / (\sqrt{\widehat{v}_t} + \epsilon) (Update parameters)
   end while
   return \theta_t (Resulting parameters)
```



Adam 的实现

https://github.com/pytorch/pytorch/blob/master/torch/optim/adam.py

AdamW

Algorithm 2 Adam with L₂ regularization and Adam with decoupled weight decay (AdamW)

- 1: given $\alpha = 0.001, \beta_1 = 0.9, \beta_2 = 0.999, \epsilon = 10^{-8}, \lambda \in \mathbb{R}$
- 2: initialize time step $t \leftarrow 0$, parameter vector $\theta_{t=0} \in \mathbb{R}^n$, first moment vector $m_{t=0} \leftarrow \theta$, second moment vector $\mathbf{v}_{t=0} \leftarrow \mathbf{0}$, schedule multiplier $\eta_{t=0} \in \mathbb{R}$
- 3: repeat
- 4: $t \leftarrow t+1$
- 5: $\nabla f_t(\boldsymbol{\theta}_{t-1}) \leftarrow \text{SelectBatch}(\boldsymbol{\theta}_{t-1})$

▷ select batch and return the corresponding gradient

- 6: $\boldsymbol{g}_t \leftarrow \nabla f_t(\boldsymbol{\theta}_{t-1}) + \lambda \boldsymbol{\theta}_{t-1}$
- 7: $m_t \leftarrow \beta_1 m_{t-1} + (1 \beta_1) g_t$
- 8: $\mathbf{v}_t \leftarrow \beta_2 \mathbf{v}_{t-1} + (1 \beta_2) \mathbf{g}_t^2$
- 9: $\hat{\boldsymbol{m}}_t \leftarrow \boldsymbol{m}_t/(1-\beta_1^t)$
- 10: $\hat{\boldsymbol{v}}_t \leftarrow \boldsymbol{v}_t/(1-\beta_2^t)$
- 11: $\eta_t \leftarrow \text{SetScheduleMultiplier}(t)$
- $\boldsymbol{\theta}_t \leftarrow \boldsymbol{\theta}_{t-1} \eta_t \left(\alpha \hat{\boldsymbol{m}}_t / (\sqrt{\hat{\boldsymbol{v}}_t} + \epsilon) + \lambda \boldsymbol{\theta}_{t-1} \right)$
- 13: **until** stopping criterion is met
- 14: **return** optimized parameters θ_t

- - ▶ here and below all operations are element-wise
 - $\triangleright \beta_1$ is taken to the power of t
 - $\triangleright \beta_2$ is taken to the power of t
- Detailed, decay, or also be used for warm restarts



Weight Decay 和 Normalization

补充阅读材料



- Adam: https://arxiv.org/pdf/1412.6980.pdf
- AdamW: https://arxiv.org/pdf/1711.05101.pdf
- Weight Decay 和 Batch Normalization 之间的关系:
 - https://blog.janestreet.com/l2-regularization-and-batch-norm/



4.8 优化器: Lookahead, Radam 和 Lamb

内容综述

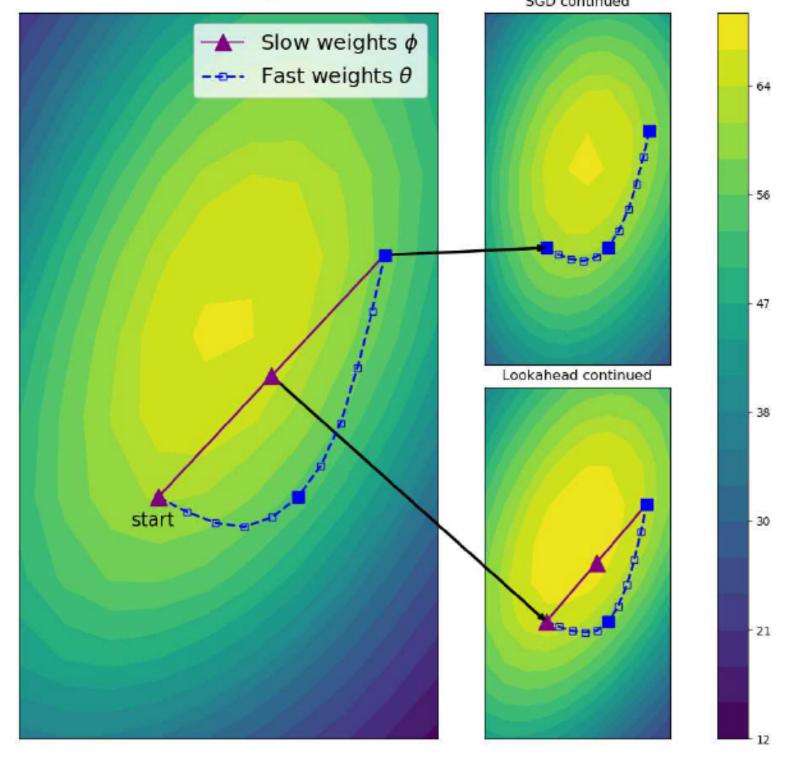


- Lookahead
- RAdam
- Lamb



Lookahead

CIFAR-100 accuracy surface with Lookahead interpolation



Algorithm 1 Lookahead Optimizer:

```
Require: Initial parameters \phi_0, objective function L
Require: Synchronization period k, slow weights step size \alpha, optimizer A
for t=1,2,\ldots do

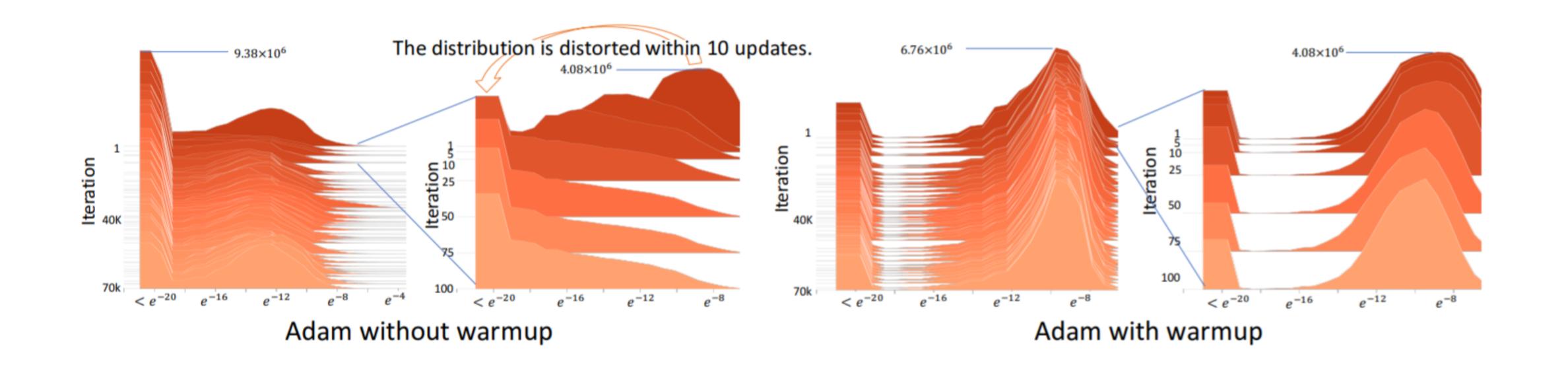
Synchronize parameters \theta_{t,0} \leftarrow \phi_{t-1}
for i=1,2,\ldots,k do

sample minibatch of data d \sim \mathcal{D}
\theta_{t,i} \leftarrow \theta_{t,i-1} + A(L,\theta_{t,i-1},d)
end for

Perform outer update \phi_t \leftarrow \phi_{t-1} + \alpha(\theta_{t,k} - \phi_{t-1})
end for
return parameters \phi
```



RAdam





Lamb

Algorithm 1 LARS

```
Input: x_1 \in \mathbb{R}^d, learning rate \{\eta_t\}_{t=1}^T, parameter 0 < \beta_1 < 1, scaling function \phi, \epsilon > 0

Set m_0 = 0

for t = 1 to T do

Draw b samples S_t from \mathbb{P}

Compute g_t = \frac{1}{|\mathcal{S}_t|} \sum_{s_t \in \mathcal{S}_t} \nabla \ell(x_t, s_t)

m_t = \beta_1 m_{t-1} + (1 - \beta_1)(g_t + \lambda x_t)

x_{t+1}^{(i)} = x_t^{(i)} - \eta_t \frac{\phi(\|x_t^{(i)}\|)}{\|m_t^{(i)}\|} m_t^{(i)} for all i \in [h]

end for
```

Algorithm 2 LAMB

Input:
$$x_{1} \in \mathbb{R}^{d}$$
, learning rate $\{\eta_{t}\}_{t=1}^{T}$, parameters $0 < \beta_{1}, \beta_{2} < 1$, scaling function $\phi, \epsilon > 0$
Set $m_{0} = 0, v_{0} = 0$
for $t = 1$ to T do
Draw b samples S_{t} from \mathbb{P} .
Compute $g_{t} = \frac{1}{|S_{t}|} \sum_{s_{t} \in S_{t}} \nabla \ell(x_{t}, s_{t})$.
 $m_{t} = \beta_{1} m_{t-1} + (1 - \beta_{1}) g_{t}$
 $v_{t} = \beta_{2} v_{t-1} + (1 - \beta_{2}) g_{t}^{2}$
 $m_{t} = m_{t}/(1 - \beta_{1}^{t})$
 $v_{t} = v_{t}/(1 - \beta_{2}^{t})$
Compute ratio $r_{t} = \frac{m_{t}}{\sqrt{v_{t} + \epsilon}}$
 $x_{t+1}^{(i)} = x_{t}^{(i)} - \eta_{t} \frac{\phi(\|x_{t}^{(i)}\|)}{\|r_{t}^{(i)} + \lambda x_{t}^{(i)}\|} (r_{t}^{(i)} + \lambda x_{t}^{(i)})$
end for

一些 trick



- 大部分时间 AdamW 是一个很好的优化器
- Lookahead 有很大概率提升准确性
- Radam 在一些情况下可以提升准确性
- Lamb 是一个非常危险的优化器
- 可以将一些优化器进行结合
 - https://github.com/lessw2020/Ranger-Deep-Learning-Optimizer





• Lookahead: https://arxiv.org/pdf/1907.08610.pdf

• Radam: https://arxiv.org/pdf/1908.03265.pdf

• Lamb: https://arxiv.org/pdf/1904.00962.pdf



4.10 如何通过多重 loss 提升模型的准确率

内容综述



- 关于 loss 的设计
- 多重 loss 的使用
- Focal Loss
- 在 Huggingface Transformer 中增加多重 loss





- 对于非标准任务, loss 的设计是至关重要的
- 对于标准任务,通常可以通过叠加多个 loss 实现训练的提升



神经网络训练的基本目标和多重 loss 的使用

- 基本目标:
 - 快速收敛
 - 精度提高
- 理论上 -> 两者共存
- 实际上 -> 常常矛盾

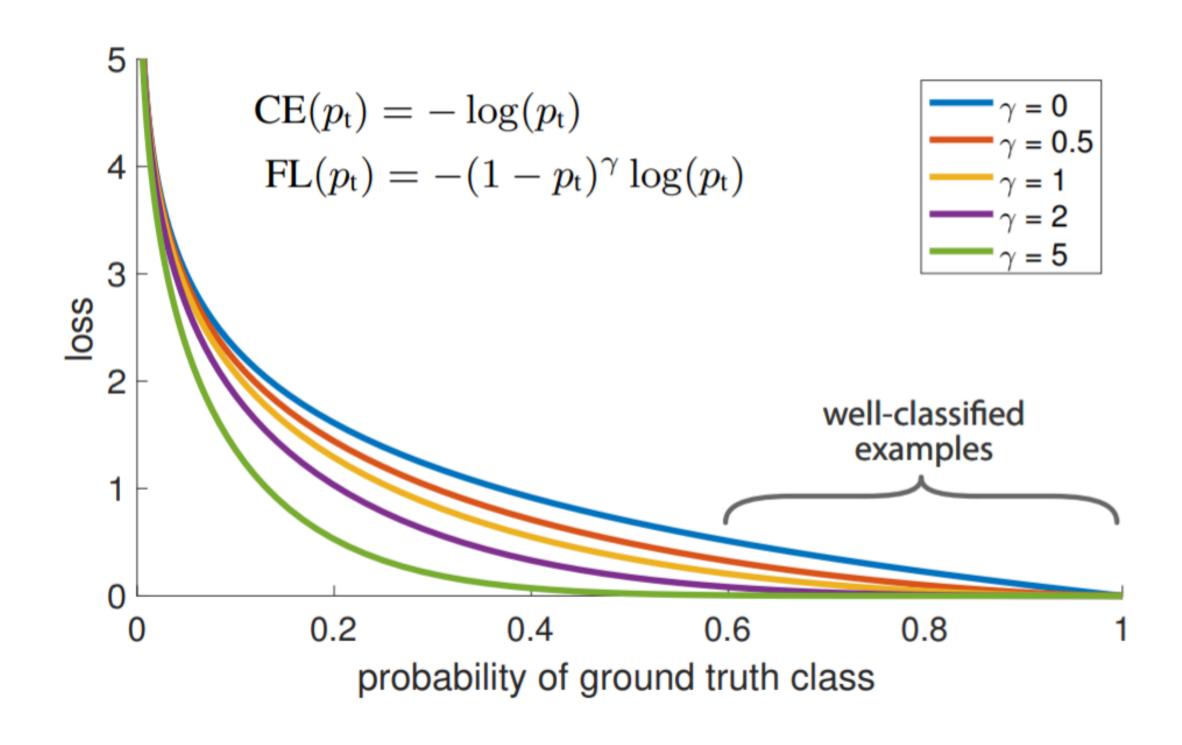


神经网络训练的基本目标和多重 loss 的使用

- 多重 loss 的使用
 - 初期 -> 提高收敛速度
 - 后期 -> 提高模型精度
- Intuition -> 不同的 loss 擅长于捕捉不同的损失
- 重点和难点: 不同 loss 之间的比例



Focal Loss





在 Huggingface Transformer 中增加 loss





• Focal Loss Paper: https://arxiv.org/pdf/1708.02002.pdf

• Focal Loss 实现: https://github.com/clcarwin/focal_loss_pytorch



4.11 数据扩充的基础方法





- 为何要进行数据扩充
- 如何构造更多的数据
- 如何使用更多的数据





- 竞赛 -> 最可靠的提升名次的方法
 - 增加数据量
 - 增加鲁棒性
- 项目
 - 目标分解
 - 不平衡的数据集
 - 增加鲁棒性





- 文本数据本身是离散的->数据扩充的自由度不如计算机视觉
- 保持原文通顺性:
 - 词替换/句子替换
 - 翻译 (经常不靠谱)
 - 生成式(十分不靠谱)

- 破坏原文通顺性:
 - 增减字/词
 - 替换(随机/易错词)
 - 其他方法

极客时间

如何使用更多的数据

- 除去最初始的调参(如 seq length),其他参数(尤其优化相关)应在数据扩充之后进行
- 避免过拟合
 - 完全随机地生成
 - 部分随机地生成
- 其他方法 -> 如 UDA



4.13 Label Smoothing 和 Logit Squeezing

内容概述



- 过于自信的神经网络
- Label Smoothing 和 Logit Squeezing





- 神经网络一般来说会对自己的预测高度自信
 - 可能来源于神经网络本身函数的复杂性
- 问题
 - 不稳定
 - 模型平均效果差

Label Smoothing



- 基本想法:将 one-hot 编码平均
- 数学公式

$$\mathbf{y}_{warm} = \mathbf{y}_{hot} - \alpha \times (\mathbf{y}_{hot} - \frac{1}{N_c})$$



Logit Squeezing

• 基本思想:直接在训练过程对 Logit 进行惩罚

应用



- 一般来说, label smoothing 效果较好
- 对于有较多噪音的数据, label smoothing 可能取得更好的效果
- 对于模型集成, label smoothing 可能会比原始模型好(即使原始模型在验证集表现更好)



4.14 底层模型拼接

底层模型拼接



- 为什么要做底层模型拼接
- 底层模型拼接的基本方法
- 注意事项



为什么要做底层模型拼接

- 模型集成 -> 要求预测有一定区别
- 在 NLP 任务中,对模型预测有区别往往不是上层模型,而是底层模型(预训练语言模型)
- 底层模型拼接也有助于迅速构建很多子模型



级客时间

底层模型拼接的基本方法

- 在所有 trick 都实现了以后再进行
- 将预训练语言模型和其他模型进行两两拼接
- 在上层使用其他模型(CNN, LSTM)





- 一般不再对底层模型进行训练
- 注意加入尽可能不一样的底层模型
 - 词向量有时能起到很好的效果
- 采用最好的模型的分词器
- 拼接后的模型和底层模型 finetune 的设定应该尽可能一样





扫码试看/订阅

《NLP实战高手课》视频课程