

# Dossier technique:

## BARG ELIL

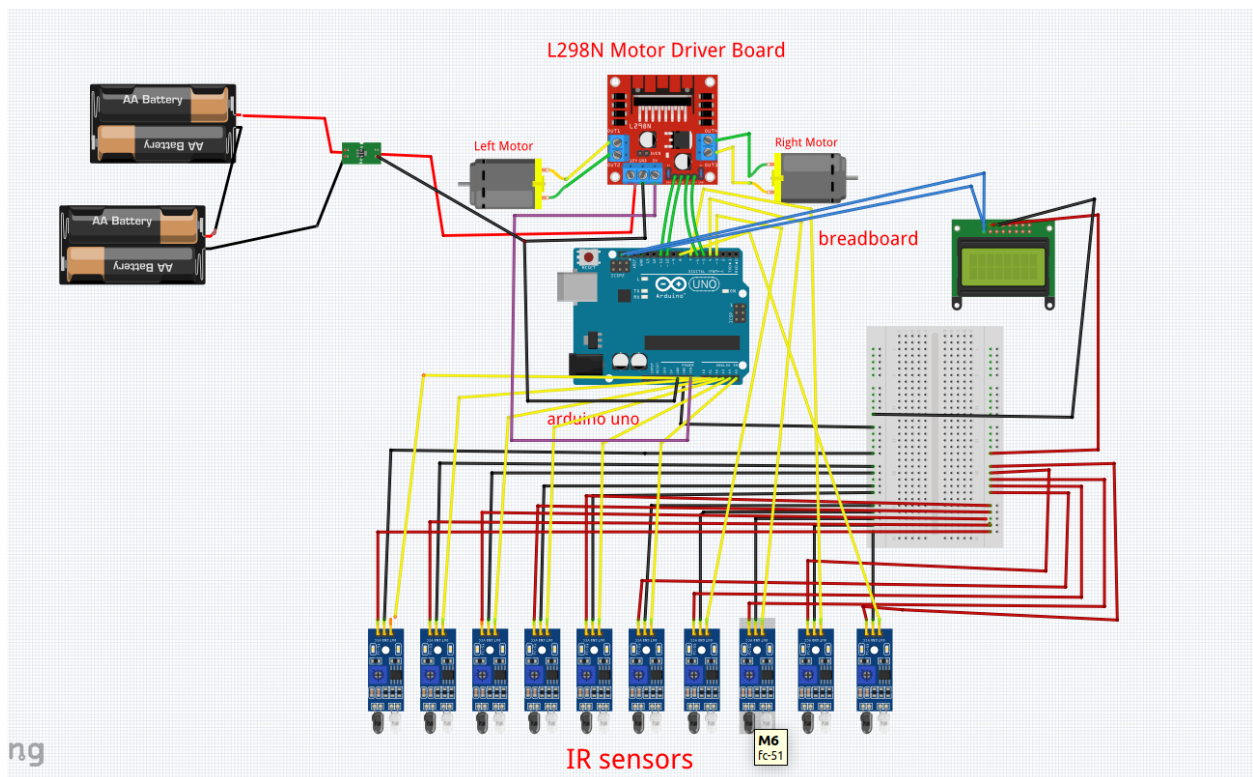


ASSOCIATION  
ROBOTIQUE  
ENSI

Réalisé par:

- Hizem Anas
- Oueslati Med Anis
- Beji Bassem

# Conception électrique:

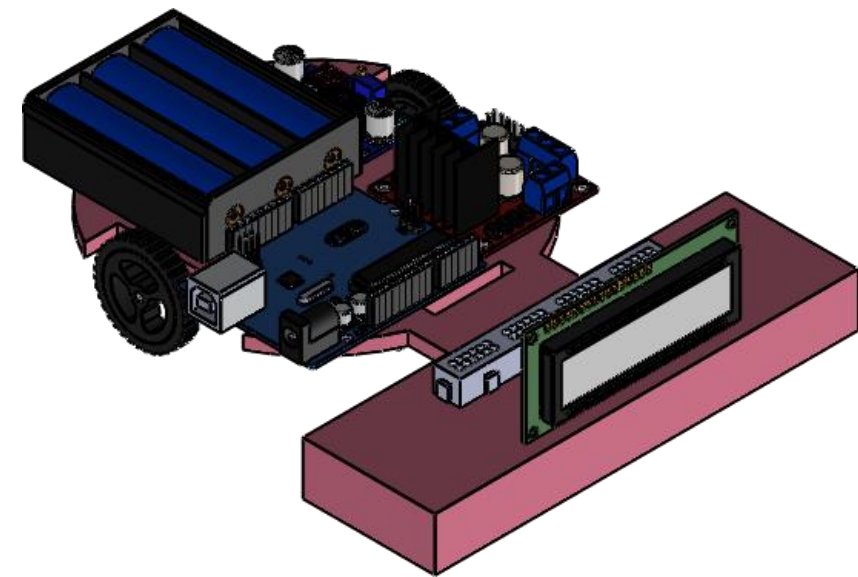
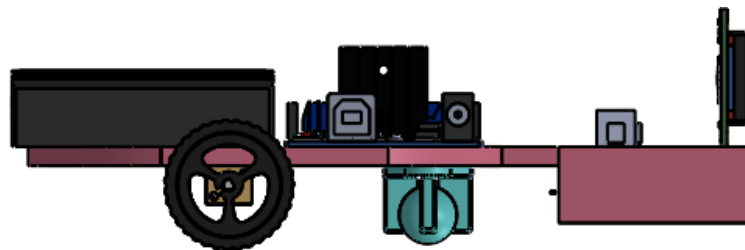


Le tableau ci dessous donne toutes lescomposantes utilisés dans ce robot:

COMPOSANT	NOMBRE
Arduino uno	1
H-bridge	1
Moteur n20	2
batterie	4
Capteur infrarouge	10
Lm2596(regulateur)	1
Afficheur lcd	1
Fils de connexion	47
Breadboard	1

# Conception mécanique

*Ce dessin technique fait la présentation du robot sur le plan mécanique, en montrant les différentes vues de la conception 3D du robot et en exposant les composants utilisés.*



F

E

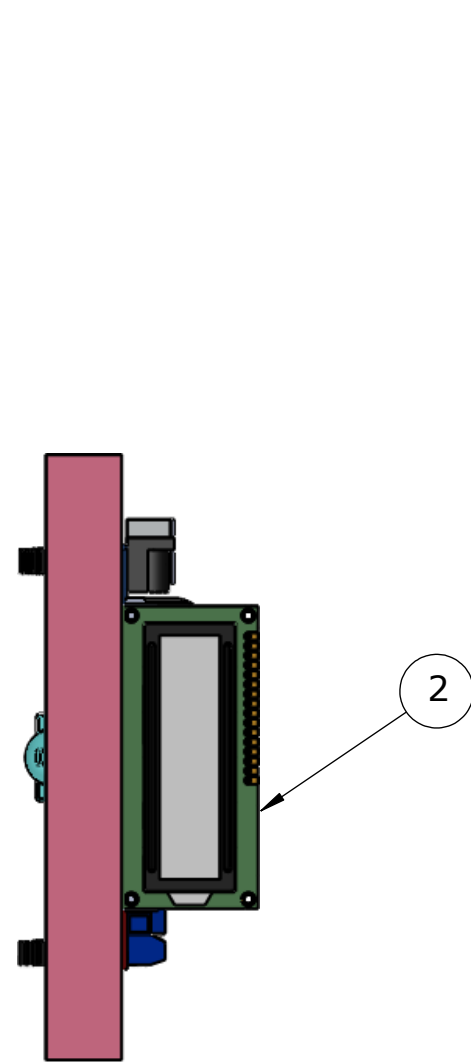
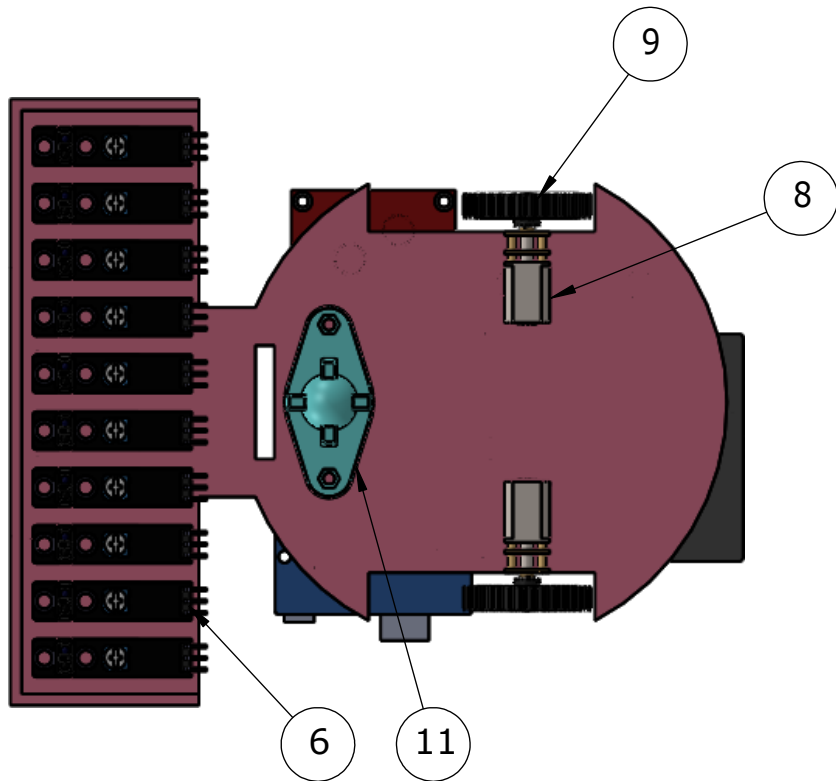
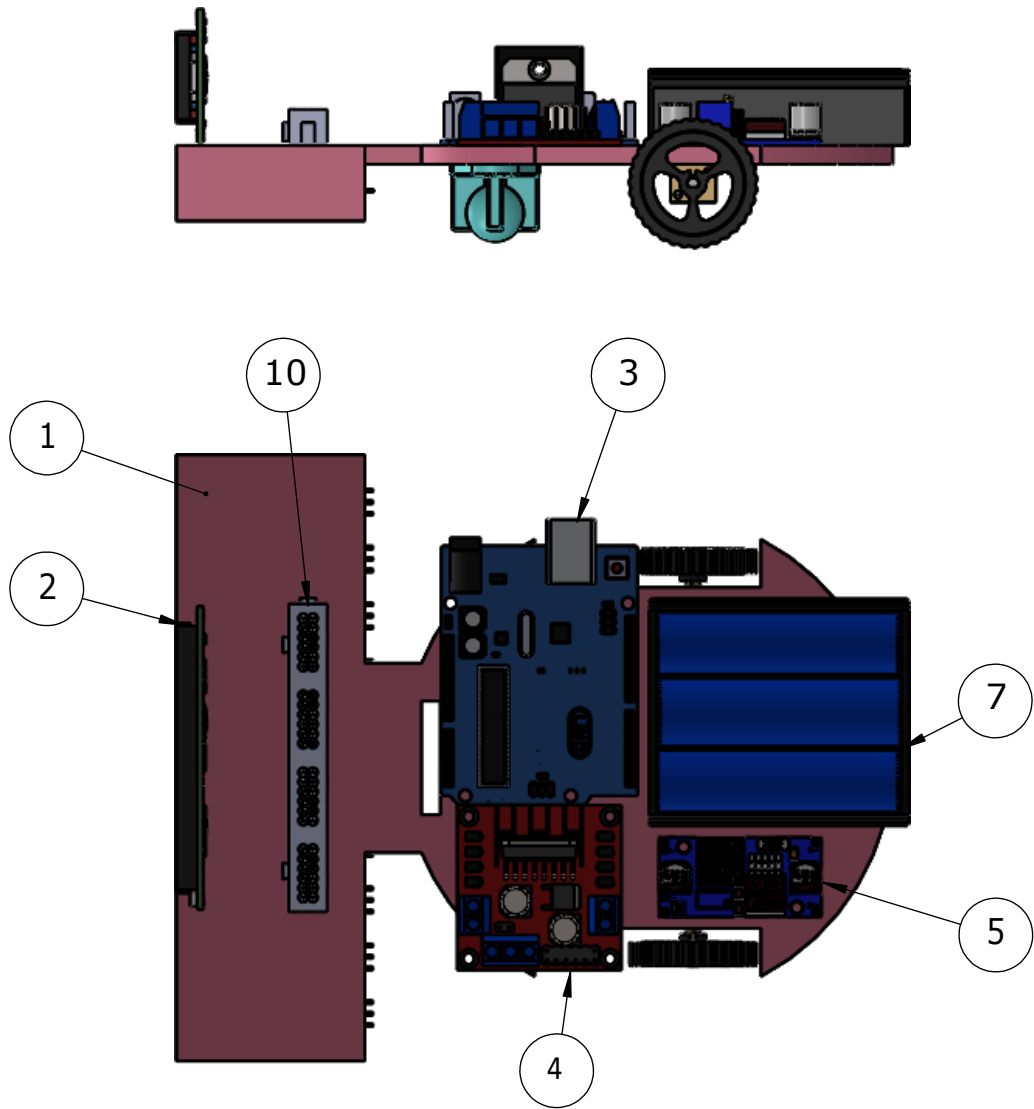
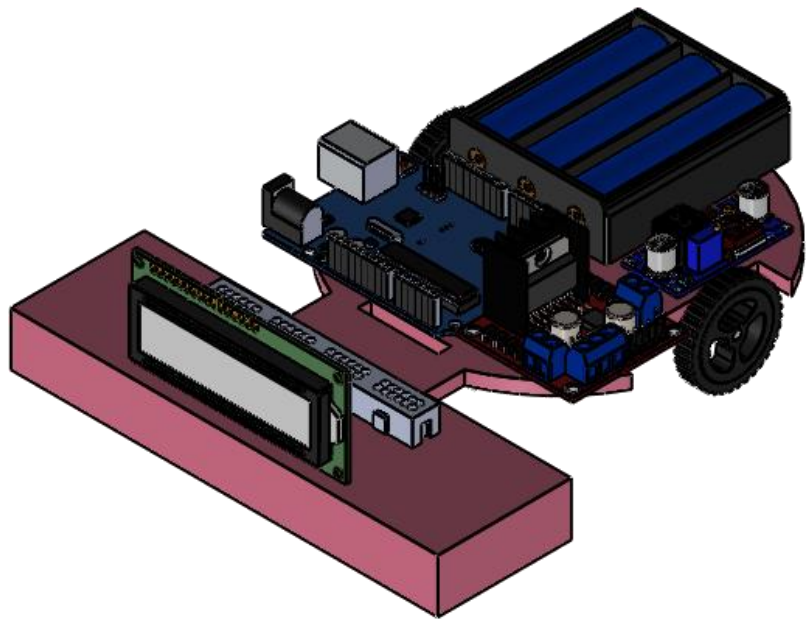
D

C

B

A

NUM. PIECE	NOM DE PIECE	QTY.
1	CHASSIS	1
2	ECRAN LCD 1602	1
3	ARDUINO UNO R3	1
4	PILOTE DE MOTEUR L298N	1
5	RÉGULATEUR DE TENSION LM2596	1
6	CAPTEUR INFRA-ROUGE TCRT	10
7	Pack des batteries	1
8	MOTEUR	2
9	ROUE	2
10	breadboard power rail	1
11	Roue libre	1



Robot Barg Elil  
Association Robotique ENSI



F

E

D

C

B

A

8

7

6

5

4

3

2

1