

ΟΙΚΟΝΟΜΙΚΟ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΑΘΗΝΩΝ

ΤΜΗΜΑ ΠΛΗΡΟΦΟΡΙΚΗΣ

ΟΙΚΟΝΟΜΙΚΟ  
ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ  
ΑΘΗΝΩΝ



ATHENS UNIVERSITY  
OF ECONOMICS  
AND BUSINESS

# Τεχνητή Νοημοσύνη

1<sup>η</sup> Εργασία

Διάσχιση της γέφυρας

Ονοματεπώνυμο: Αναστασία Κανάτα 3180065

Αναστασία-Αντωνία Γρήγου 3180037

# Διάσχιση της γέφυρας

Στο πρόβλημα διάσχισης της γέφυρας, με το οποίο αποφασίσαμε να ασχοληθούμε δίνεται η δυνατότητα στον χρήστη να ορίσει πόσα άτομα θα συμμετέχουν στο παιχνίδι, ποιος θα είναι ο χρόνος διάσχισης του καθενός και πόση θα είναι η διάρκεια ζωής της λάμπας.

Το πρόγραμμα που δημιουργήσαμε έχει την δυνατότητα να βρίσκει κάθε φορά την βέλτιστη λύση του προβλήματος κάνοντας αναζήτηση με τον αλγόριθμο A\* με κλειστό σύνολο. Αυτός ο αλγόριθμος ευρετικής αναζήτησης χρησιμοποιεί μια ευρετική συνάρτηση. Ο τρόπος εύρεσης της ευρετικής έγινε ύστερα από αφαίρεση περιορισμών και πιο συγκεκριμένα δεν υπάρχει ο περιορισμός στο πλήθος των ατόμων που μπορούν να διασχίσουν την γέφυρα. (Κανονικά μπορούν να διασχίσουν μόνο 2 άτομα την γέφυρα κάθε φορά, ενώ με την ευρετική μπορούν να την διασχίσουν όλοι)

Το πρόγραμμα αποτελείται από 3 αρχεία Java τα οποία είναι:

- State.java
- SpaceSearcher.java
- Main.java

## **State.java**

Ο κώδικας της κλάσης State αποτελείται από μεθόδους. Αρχικά, κάνουμε αρχικοποίηση των στιγμιότυπων State δημιουργώντας 2 πίνακες που αντιπροσωπεύουν την right (αρχή) και την left (τέλος) όχθη της γέφυρας και υπάρχουν getters, setters που θα χρησιμοποιηθούν παρακάτω στον κώδικα. Έτσι έχουμε getLeft και getRight που επιστρέφουν την αριστερή ή δεξιά πλευρά του στιγμιότυπου αντίστοιχα, getFather που επιστρέφει τον πατέρα του στιγμιότυπου και τα αντίστοιχα setters.

Στη συνέχεια, υλοποιούμε την συνάρτηση `getChildren` η οποία δημιουργεί τα παιδιά (στιγμιότυπα) της κατάστασης που βρίσκεται κάθε φορά . Πιο συγκεκριμένα, μέσα στο `arraylist children` προστίθενται όλα τα πιθανά ζευγάρια που πρόκειται να περάσουν στην απέναντι πλευρά ανάλογα με το που είναι ο φακός (`torch = true` φακός δεξιά, `torch = false` φακός αριστερά).

Έπειτα, με τις συναρτήσεις `StartToEnd` και `EndToStart` γίνονται οι κινήσεις. Δηλαδή, με την `StartToEnd` οι 2 παίκτες που έχουν επιλεγεί μετακινούνται από την αρχή στο τέλος και αντίστοιχα με την `EndToStart` ο ένας παίκτης που έχει επιλεγεί επιστρέφει στην αρχή. Μόλις μετακινηθεί κάποιος παίκτης από την θέση του τότε σε αυτήν μπαίνει η τιμή 0.

Επίσης, η συνάρτηση `isTerminal` ελέγχει αν η κατάσταση που έχει δοθεί σαν όρισμα είναι η τελική και αυτό το καταφέρνει ελέγχοντας αν όλοι οι παίκτες έχουν φύγει από την αρχή, αν δηλαδή ο πίνακας `right` έχει σε όλες τις θέσεις του τιμή 0.

Για να γίνει βρεθεί η βέλτιστη λύση με την χρήση του αλγόριθμου  $A^*$  θα πρέπει να υπολογίζεται και η ευρετική συνάρτηση, η οποία όπως αναφέρθηκε και παραπάνω δεν υπάρχει περιορισμός στο πλήθος των ατόμων που μπορούν να διασχίσουν την γέφυρα. Έτσι, ανάλογα με το που είναι ο φακός υπολογίζει το κόστος της ευρετικής (`costh`) ώστε να βρεθεί στην τελική κατάσταση. Για παράδειγμα, αν ο φακός βρίσκεται στα δεξιά το κόστος της ευρετικής είναι ο μεγαλύτερος χρόνος διάσχισης των παιχτών που βρίσκονται στα δεξιά. Αντίθετα, αν ο φακός βρίσκεται αριστερά επιλέγει από τα αριστερά τον παίκτη με το μικρότερο χρόνο ώστε να μεταφέρει τον φακό στα δεξιά και από εκεί επιλέγει τον παίκτη με το μεγαλύτερο χρόνο διάσχισης και αθροίζει τα δύο αυτά ποσά.

Τέλος, με την `findCost` υπολογίζεται το κόστος της κάθε κίνησης συγκρίνοντας την τρέχουσα κατάσταση (`currentState`) με μία από τα παιδιά της (`newState`). Για παράδειγμα, εάν δύο παίκτες μετακινηθούν από τα δεξιά στα αριστερά τότε ως κόστος (`costf`) ορίζεται ο μεγαλύτερος χρόνος από τους δύο αυτούς παίκτες, ενώ αν ένας παίκτης πρέπει να μετακινηθεί από τα αριστερά στα δεξιά τότε το κόστος είναι ο μικρότερος χρόνος διάσχισης των παιχτών που βρίσκονται στην αριστερή όχθη.

## SpaceSearcher.java

Στην SpaceSearcher έχουμε την υλοποίηση του αλγόριθμου αναζήτησης A\* με κλειστό σύνολο.

Αρχικά, στον πίνακα states προσθέτουμε την αρχική κατάσταση (initialState) και όσο αυτός δεν είναι άδειος συνεχίζεται η διαδικασία της αναζήτησης. Ορίζουμε ως currentState την θέση 0 του πίνακα states. Αν η currentState είναι η τελική κατάσταση τότε η αναζήτηση τερματίζεται και επιστρέφει αυτή την κατάσταση. Αλλιώς, αν η currentState δεν βρίσκεται στο κλειστό σύνολο τότε εξετάζεται ανοίγοντας τα παιδιά της. Πιο συγκεκριμένα, την προσθέτουμε στο κλειστό σύνολο και καλούμε την getChildren για να παράξουμε τα παιδιά της, τα οποία τα προσθέτουμε στις ενεργές καταστάσεις(activeStates). Ως ενεργές καταστάσεις θεωρούμε όλες τις καταστάσεις που δεν βρίσκονται στο κλειστό σύνολο. Παράλληλα, υπάρχει και ένας πίνακας activeCosts στον οποίο βρίσκονται τα κόστη των ενεργών καταστάσεων. Κάθε φορά που παράγονται παιδιά, για κάθε ένα από αυτά υπολογίζεται το συνολικό κόστος το οποίο είναι το άθροισμα του κόστους της ευρετικής και του κόστους διάσχισης. Αυτά υπολογίζονται καλώντας τις συναρτήσεις heuristic και findCost αντίστοιχα. Για να επιλέξει μια νέα κατάσταση ως currentState διαλέγει από τις ενεργές καταστάσεις αυτή με το μικρότερο συνολικό κόστος. Αν για currentState δεν επιλεγεί κάποιο από τα παιδιά τότε δεν αλλάζει η τιμή του φακού και από το τελικό κόστος αφαιρείται το κόστος της τρέχουσας κατάστασης.

Τέλος, με την συνάρτηση getTotalTime επιστρέφεται το συνολικό κόστος.

## **Main.java**

Στην Main ζητείται από τον χρήστη να εισάγει πόσοι θα είναι οι παίκτες του παιχνιδιού, τον χρόνο διάσχισης του καθενός και τον χρόνο ζωής της λάμπας. Στην συνέχεια, δημιουργείται η initialState στην οποία ο πίνακας right είναι αυτός που περιέχει τους χρόνους των παιχτών και ο left είναι ένας κενός πίνακας. Έπειτα καλείται ο αλγόριθμος αναζήτησης A\*, ξεκινά η διαδικασία αναζήτησης και το αποτέλεσμα της αποθηκεύεται στον terminalState. Τέλος, αν ο βέλτιστος χρόνος ολοκλήρωσης του παιχνιδιού είναι μεγαλύτερος από τον χρόνο ζωής της λάμπας τότε εμφανίζει στον χρήστη μήνυμα ότι δεν μπόρεσε να βρει λύση, αλλιώς του εμφανίζει τον βέλτιστο χρόνο που βρήκε ως λύση.

## **Επιτυχημένες προσπάθειες**

```
C:\Users\agrig\OneDrive\αueb\5ο εξάμηνο\Τεχνητή Νοημοσύνη\Εργασίες\3180065_3180037>java Main
How many are the people?
4
Give time for player 1
1
Give time for player 2
2
Give time for player 3
5
Give time for player 4
8
Give Time
16
Found solution in 15 minutes
```

```
C:\Users\agrig\OneDrive\αueb\5ο εξάμηνο\Τεχνητή Νοημοσύνη\Εργασίες\3180065_3180037>java Main
How many are the people?
5
Give time for player 1
1
Give time for player 2
3
Give time for player 3
6
Give time for player 4
8
Give time for player 5
12
Give Time
30
Found solution in 29 minutes
```

### **Αποτυχημένη προσπάθεια**

```
C:\Users\agrig\OneDrive\αueb\5ο εξάμηνο\Τεχνητή Νοημοσύνη\Εργασίες\3180065_3180037>java Main
How many are the people?
5
Give time for player 1
1
Give time for player 2
3
Give time for player 3
6
Give time for player 4
8
Give time for player 5
12
Give Time
25
Could not find solution
```