## ООП

ООП в С++.

Наследование. Полиморфизм Черновик

Кафедра ИВТ и ПМ

2018

## План

#### Прошлые темы

Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

## Outline

#### Прошлые темы

Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

# Прошлые темы

- Опишите парадигму ООП
- Чем она отличается от парадигмы процедурного и модульного программирования?
- Из каких элементов строится программа написанная согласно парадигме объектно-ориентированного программирования?
- Что такое класс?
- Что такое объект?
- Чем отличается класс от объекта?
- Что такое поле класса?
- Что такое метод класса?

# Прошлые темы

- ▶ Для чего нужен this?
- ▶ Какие модификаторы доступа могут применяться к атрибутам класса?

## Outline

Прошлые темы

## Наследование (Inheritance)

Простое наследование Перегрузка и перекрытие методов Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

## Outline

Прошлые темы

## Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

# Наследование (Inheritance)

**Наследование** - построение новых классов на основе уже существующих.

**Базовый класс (предок)** — класс на основе которого строится определение нового класса - **производного класса** (потомка).

# Наследование? Зачем?

Опишем класс для вектора  $V = (V_x, V_y)$  на плоскости

```
// knacc - germop Ha nnockocmu
class Vector2D{
   float _x, _y;
public:
    Vector2D();
   void setX(float x) {_x = x;}
   void setY(float y) {_y = y;};
   float x() const {return _x;}
   float y() const {return _y;}
   float abs() const {return sqrt(_x*_x + _y*_y);}
};
```

Что если потребуется создать класс для представления вектора  $V=(V_x,V_y,V_z)$ ? Придётся писать часть кода заново?

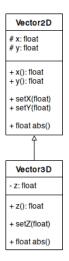
# Наследование? Зачем?

Если потребуется создать класс для представления вектора  $V = (V_x, V_y, V_z)$  то новый класс можно построить на основе старого, в котором уже будут методы и поля старого класса.

Наследование позволяет построить новый класс на основе имеющегося, *добавив* в него новые поля и методы.

## Наследование

#### UML диаграмма классов



Любой экземпляр класса Vector3D теперь включает в себя всё, что есть в классе Point2D



В диаграмме выше для класса Vector3D приведены только его собственные поля, без полей унаследованных от Vector3D  $\triangleright$  «  $\geqslant$  »  $\triangleright$  »

## Наследование

```
class Vector2D{ // вектор на плоскости
protected:
    float _x, _y; // компоненты вектора
public:
    Vector2D() {}
    void setX(float x) {_x = x;}
    void setY(float y) {_y = y;}
    float x() const {return _x;}
    float y() const {return _y;}
    float abs() const {return sqrt(_x*_x + _y*_y);}
}:
class Vector3D : public Vector2D{ // построим новый класс на основе Vector2D
    float _z; // nons _x u _y унаследованы
public: //x(), setX() u dp. методы тоже унаследованы
    Vector3D() {}
    void setZ(float z) {_z = z;}
    float z() const {return z:}
    // метод вычисления длинны вектора здесь должен быть свой
    float abs() {return sqrt(_x*_x + _y*_y + _z*_z);}
};
Vector3D v1:
v1.setX(3):
v1.setZ(4):
                                                ◆□ > →□ > → □ > → □ > □ = □
v1.abs(); // 5
```

# Преобразование типов при наследовании

```
Vector2D v1(10, 20);
Vector2D *v11;
Vector3D v2(100, 200, 300);
Vector3D *v22:
// так можно. но все, что не входит в Vector2D будет отброшено
v1 = v2:
v11 = &v2; // u \ mak \ mowho.
v11->setX(42); // v2 = (42, 200, 300). Ho z mak не поменять
// а так нельзя: откуда взять г?
v2 = v1:
// это тоже нельзя
v22 = v11:
```

# Наследование. Пример 2

```
class D : public B{
class B{
                                         // поле x_ унаследовано,
   int x_;
                                         // но к нему нет прямого доступа
  protected:
                                         // к полю у есть прямой доступ
   int y;
                                         // только внутри этого класса
 public:
    B() { cout << "Base constructor";
                                         public:
                                         // в списке инициализации возможен
      x_{-} = 42; y = 9000;
                                         // вызов конструктора базового класса
   void setX(int x_-) {x = x_-;}
                                           D() : B() { setX(1729); }
    int x() const {return x_;}
    int getY() {return y;}
                                          void bar() const
                                            {cout << "Delivered";}
   void foo() const {cout << "Base";}</pre>
                                         };
};
                      B base:
                      D del;
                      base.foo(); // Base
                      // вызов унаследованного метода
                      del.foo(): // Base
                      del.bar(); // Delivered
                      del.x(); // 1729
                      del.getY(); // 9000
```

# Наследование и конструкторы, деструкторы ...

Эти методы хоть и наследуются, но не избавляют от написания аналогичных в производном классе:

- Конструкторы
- Деструктор
- ▶ Операторы присваивания

Например в конструкторе производного класса можно вызывать конструктор базового класса, но нельзя вызывать второй *вместо* первого.

# Наследование и конструкторы, деструкторы ...

- Конструктор по умолчанию базового класса вызывается автоматически перед вызовов конструктора производного класса.
- Если базовых классов несколько (многоуровневое наследование) то сначала вызывается конструктор самого базового класса.
- Деструкторы вызываются в обратном порядке: от производного класса к базовым

# Наследование и конструкторы, деструкторы ...

```
class Vector2D{
   public:
        Vector2D(float x, float y) {_x = x; _y = y;}
        // ...
};

class Vector3D : public Vector2D{
public:
        // Βω308 κοκεπργκπορα δα308020 κλαεςα ε κοκεπργκπορε πρου3εοθκο20
        Vector3D(float x, float y, float z) : Vector2D(x,y) {_z = z;}
        // ...
```

# Наследование и операторы

```
class Vector2D{
    public:
    // ...
    Vector2D operator + (const Vector2D& v);
};
class Vector3D : public Vector2D{
    // ...
};
Vector3D v1, v2;
Vector3D v3 = v1 + v2;
```

Компилируется?

# Наследование и операторы

```
class Vector2D{
    public:
    // ...
    Vector2D operator + (const Vector2D& v);
};
class Vector3D : public Vector2D{
    // ...
};
Vector3D v1, v2;
Vector3D v3 = v1 + v2;
```

#### Компилируется?

Ошибка: не определено оператора сложения для класса Vector3D.

Операторы наследуются. Однако в примере выше нужен оператор для класса Vector3D, однако унаследованный оператор принимает Vector2D

Ошибка станет очевиднее, если записать вызов оператора как Vector3D

v3 = v1.operator + (v2);

# Наследование и модификаторы наследования

When the component is declared as:	When the class is inherited as:	The resulting access inside the subclass is:
public	public	Public
protected		protected
private		none
public	protected	protected
protected		protected
private		none
public	private	private
protected		private
private		none

## Outline

Прошлые темь

### Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

# перегрузка методов (overloading)

Перегрузка методов (overloading) – это объявление в классе методов с одинаковыми именами при этом с различными параметрами.

```
class B {
        public:
        void bar() {cout << "bar";}
        void bar(string s) {cout << "bar s: " << s;}
        void bar(float x) {cout << "bar " << x;}
    };</pre>
```

Meтод bar перегружен и имеет три версии. Какая версия будет вызвана зависит от типа и количества параметров:

```
b.bar();  // bar;
b.bar(42);  // bar 42
b.bar(42 + 2);  // bar 44
b.bar("42");  // bar s: 42
b.bar("qwerty");  // bar s: qwerty
```

B b:

# перегрузка имён (overloading)

```
class B {
       public:
        void bar() {cout << "bar";}</pre>
        void bar(string s) {cout << "bar s: " << s;}</pre>
        void bar(float x) {cout << "bar " << x;}</pre>
   };
class D: public B{
   public:
        void bar(int x, int y) {cout << "bar " << x << y;}</pre>
   D d:
   d.bar();
             // bar;
   d.bar(42); // bar 42
    d.bar(40, 2); // bar 40 2
    d.bar("qwerty"); // bar s: qwerty
```

# перегрузка методов (overloading)

Переопределение метода (overriding) - объявление в производном классе метода, который заменяет собой одноименный метод базового. При этом новый метод должен иметь те же параметры что и метод базового класса.

```
class B {
   public:
        void foo() {cout << "base";}</pre>
};
class D: public B{
   public:
        void foo(){cout << "delivered";}</pre>
};
B base;
D delivered;
base.foo(); // base
delivered.foo(); // delivered
// Если нужно вызывать метод базового класса в производном:
delivered.B::foo(); // base
                                            4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 90
```

## Outline

Прошлые темы

## Наследование (Inheritance)

Простое наследование Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

## Множественное наследование

Множественное наследование - наследование от нескольких классов одновременно.

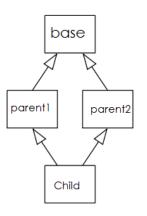
```
class Z: public X, public Y { . . . };
```

При множественном наследовании возникает проблема неоднозначности из-за совпадающих имен в базовых классах.

Поэтому лучше наследоваться от интерфейсов и классов-контейнеров.

# Deadly Diamond of Death

Проблема ромба [wiki]



если метод класса Child вызывает метод, определенный в классе A, а классы B и C по-своему переопределили этот метод, то от какого класса его наследовать: В или С?

## Outline

Прошлые темь

Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

## Одинаковые операции с разными типами

Требуется вычислить общую площадь для набора геометрических фигур, определённых классами

```
class Square{
    float a;
  public:
    // ...
    float area() {return a*a;}
};
class Circle{
    float r;
  public:
    // ...
    float area() {return M_PI * r*r;}
};
```

## Одинаковые операции с разными типами

потребуется два отдельных массива для хранения экземпляров этих классов...

```
vector<Square> squares;
vector<Circle> circles;
```

... и потребуется два отдельных цикла для совершения одинаковых действий, с этими типами данных

```
float S = 0;

for (Circle &c: circles)
    S += c.area();

for (Square &s: squares)
    S += s.area();
```

#### Проблемы:

- экземпляры схожих классов требуется хранить отдельно
- для совершения схожих действий с экземплярами разных классов приходится писать код для работы с каждым из классов отдельно

## Решение п.1: связать классы общим предком

- ► C++ позволяет записать указатель на производный класс в указатель на базовый класс
- Это возможно потому, что указатели имеют одинаковый размер вне зависимости от объекта на который они ссылаются
- ▶ Объявим новый класс, который будет базовым для Circle и Square

```
class Shape{
   public:
      float area() {return 0;}
};
class Square: public Shape{
   // ...
   float area() {return a*a;}
                                      };
class Circle: public Shape{
   // ...
   float area() {return M_PI * r*r;} };
```

## Определение типа

 Тогда можно будет хранить указатели на производные классы так:

```
vector< Shape* > shapes;
Square *s = new Square(10);
Circle *c = new Circle(5);
shapes.push_back(s);
shapes.push_back(c);
```

▶ Но, если вызывать метод производного класса из указателя на базовый, то будет вызван одноименный метод базового класса

```
Shape *shape;
Square *s = new Square(10);
Circle *c = new Circle(5);
if ( random()%2 == 0 ) shape = s;
else shape = c;
cout << shape->area(); // 0
```

#### Ранее связывание

```
Shape *shape;
Square *s = new Square(10);
Circle *c = new Circle(5);
if ( random()%2 == 0 ) shape = s;
else shape = c;
cout << shape->area(); // 0
```

- Это происходит из-за того, что тип данных для которого будет вызван метод определяется ещё на этапе компиляции. Он всегда соответствует типу данных используемого указателя в данном случае для хранения ссылки используется указатель на Shape
- ► Такой подход называется ранним связыванием, когда тип данных переменной определяется (связывается) на этапе компиляции
- ▶ Раннее связывание это статическая типизация. Переменная не меняет тип данных.

## Решение п.2: позднее связывание

- Если бы тип данных указателя определялся не по его объявлению, а по фактически записанным в него данным...
- ▶ Определение типа данных во время работы программы называется поздним связыванием
- Позднее связывание лежит в основе динамической типизации<sup>1</sup>

## Виртуальные методы

 Чтобы задействовать механизм позднего связывания для данных классов, рассматриваемый метод должен быть объявлен как виртуальный в базовом классе

В производных классах этот метод переопределён

```
class Square: public Shape{
    // ...
    float area() {return a*a;} };

class Circle: public Shape{
    // ...
    float area() {return M_PI * r*r;} };
```

 Такая концепция называется динамическим полиморфизмом: один интерфейс - много объектов; тип конкретного объекта определяется динамически - во время выполнения программы

## Динамический полиморфизмом

 Теперь тип объекта, указатель на который записан в переменную будет проверятся во время выполнения программы

```
// если метод area() будет виртуальным...
Shape *shape;
Square *s = new Square(10);
Circle *c = new Circle(5);
if ( random()%2 == 0 ) shape = s;
else shape = c;

// будет вызван метод соответствующий не типу shape
// а фактически записанному в него объекту
cout << shape->area();
```

#### Динамический полиморфизмом

cout << s->area() << endl; // 314.159

#### Код полностью

```
class Shape{
public:
   // ...
   float virtual area() {return 0;} // возвращает площадь
}:
class Square: public Shape{
   float a:
 public:
   // ...
   float area() {return a*a;} };
class Circle: public Shape{
   float r:
 public:
   // ...
   float area() {return M_PI * r*r;}
                                            }:
    Shape *s; // Полиморфизм реализуется с использованием указателей на объекты
   Square square = new Square(10);
   Circle circle = new Circle(10);
    s = square;
    cout << s->area() << endl: // 100
                                                4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 90
    s = circle;
```

## Динамический полиморфизмом

Теперь можно воспользоваться преимуществом полиморфизма и реализовать поставленную задачу (см. слайд 28) следующий образом:

```
// набор иказателей на базовые классы
vector<Shape*> shapes;
// в shapes можно записать указатель на объект
// любого из производных классов
for (unsigned i = 0; i < n; i++){
   if (rand()\%2 == 0)
       shapes.push_back( new Square(rand()%100) );
   else
       shapes.push_back( new Circle(rand()%100) );
float S = 0:
// Какой из методов вызывать (для какого класса)
// будет определено на этапе выполнения
for (Shape *s: shapes){
   S += s->area():
```

# Полиморфизм

Полиморфизм - обработка разных типов данных одним способом.

Полиморфизм - это один интерфейс — много реализаций

Б. Страуструп

# Полиморфизм



#### Абстрактные методы

- Абстрактный метод это виртуальный метод, который не имеет реализации
- Абстрактные методы объявляются так:

```
class Shape{
   public:
   // ...
   // это абстрактный метод
   float virtual area() = 0;

   // а это виртуальный метод
   float virtual foo();
   };
```

- Абстрактный метод должен быть переопределён в производных классах для данного.
- Класс, который содержит абстрактный метод называется абстрактным
- Экземпляры такого класса создавать нельзя

## Абстрактные методы

- Для чего нужны абстрактные классы, если нельзя создавать их экземпляры?
- Абстрактные классы задают интерфейс набор методов для всех своих потомков
- Причём в потомках эти методы обязаны быть определены
- ▶ Абстрактные классы С++ это интерфейсы
- "Интерфейс должен быть реализован"=
   "на основе абстрактного класса должен быть построен новый класс"
- Интерфейсы особенно рекомендуется использовать при множественном наследовании

# Как реализуется динамическим полиморфизм компилятором

Таблица виртуальных методов (virtual method table, VMT) — координирующая таблица или vtable — механизм, используемый в языках программирования для поддержки динамического соответствия (или метода позднего связывания).

## Вопросы

- Чем отличается переопределение виртуальных методов от переопределения остальных?
- Для чего нужен динамический полиморфизм? Приведите примеры.
- Как задействовать позднее связывание?

#### Outline

Прошлые темы

Наследование (Inheritance)

Простое наследование

Перегрузка и перекрытие методов

Множественное наследование

Динамический полиморфизм

Ссылки и литература

#### Ссылки и литература

- 1. https://stepik.org/course/7 Программирование на языке C++
- 2. Г. Буч. Объектно-ориентированный анализ и проектирование с примерами приложений. 720 с. 2010 г. 700 страниц. Теория. Примеры на C++. Картинки! Вторая половина книги примеры ООА и ООD с UML диаграммами.
- 3. MSDN Microsoft Developer Network
- Qt 5.X. Профессиональное программирование на C++. Макс Шлее. 2015 и более поздние издания г. 928 с. Книга периодически обновляется с выходом новых версий фреймворка Qt.
- 5. www.stackowerflow.com система вопросов и ответов
- 6. draw.io создание диаграмм.

# Материалы курса

Слайды, вопросы к экзамену, задания, примеры

github.com/VetrovSV/OOP

