

Zadanie 1. Niech V będzie przestrzeń wielomianów o współczynnikach z \mathbb{R} i stopnia najwyżej 3. Rozważmy układ wektorów x^0, x^1, x^2, x^3 oraz $x^0, x^0+x^1, x^0+x^1+x^2, x^0+x^1+x^2+x^3$. Udowodni, że są one bazami. Zapisz macierz przejścia między tymi bazami.

Rozważmy przekształcenie $F: V \rightarrow V$ zadane jako $F(f) = f' + 2f'' + f'''$, gdzie $'$ oznacza pochodną. Wyznacz macierz tego przekształcenia w dwóch podanych powyżej bazach.

Jednak źródło: zad. 1, 223/19

Widząc stopnia 3 - reprezentuję jako wektor z \mathbb{R}^4

$$\begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} / x^0+x^1 \xrightarrow{x^3+2x^2+x^1+x^0} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{współczynnik w bazie}} S = \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix}$$

Ten układ jest bazą, ale nie jest liniowo niezależny, więc jest bazą.

$$1. \quad \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^0+x^1} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^3+2x^2+x^1} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^3+2x^2+x^1+x^0} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix}$$

2. $\begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^0+x^1} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^3+2x^2+x^1} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \xrightarrow{x^3+2x^2+x^1+x^0} \begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix}$

Macierz przejścia: $\begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \end{bmatrix}$

$P = \begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \end{bmatrix}$

$(\text{obraz } V = I)$

$F: V \rightarrow V \quad F(P) = f' + 2f'' + f'''$

• Dla bazę $B_1 = \left(\begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \right)$

(Zapisuję powyżej byłem)

$F(x^0+x^1) = 0 \cdot \underbrace{f}_{F(f)} + \underbrace{f'}_{F(f')} + 2 \cdot \underbrace{f''}_{F(f'')} + \underbrace{f'''}_{F(f''')}$

$F(x^0+x^1+x^2) = 2 \cdot \underbrace{f}_{F(f)} + \underbrace{f'}_{F(f')} + 2 \cdot \underbrace{f''}_{F(f'')} + \underbrace{f'''}_{F(f''')}$

$F(x^0+x^1+x^2+x^3) = 3 \cdot \underbrace{f}_{F(f)} + \underbrace{f'}_{F(f')} + 2 \cdot \underbrace{f''}_{F(f'')} + \underbrace{f'''}_{F(f''')}$

Dla bazę $B_2 = \left(\begin{bmatrix} 1 \\ x \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix} \right)$

$F(x^0+x^1) = P \xrightarrow{F(f)} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$F(x^0+x^1+x^2) = P \xrightarrow{F(f)} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$F(x^0+x^1+x^2+x^3) = P \xrightarrow{F(f)} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$m_{B_1, B_2}(F) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$m_{B_2, B_1}(P) = \begin{bmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \\ 0 & 1 & x & x^2 \\ 0 & 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

$m_{B_1, B_2}(F) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$F(x^0) = 0$

$F(x^1) = 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot (1+x) + 0 \cdot (1+x+x^2) + 0 \cdot (1+x+x^2+x^3)$

$F(x^2) = 2x+9$

$F(x^3) = 3x^2+12x+6$

Macierz macierzy (przykład)

Definicja: F jest liniowa, określającą f .

$M_{AB} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$M_{EB} = M_{AB}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Teza macierze przedstawionego: $F(f) = f' + 2f'' + f'''$ w bazie E

Definicja: F jest liniowa, określającą f .

$M_{AB} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$M_{EB} = M_{AB}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$(m_{AB}(P))^{-1} = M_{AB} \cdot F_E \cdot M_{EB} = M_{AB} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Fakt 6.3. Proste własności wyznacznika

• Jeśli $\vec{v}_1 = \vec{v}_2$ to $\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n) = 0$.

Definicja 6.4 (Macierz). Macierz macierzy M nazywamy kolumną macierzy.

Wykazując, że A_{ij} to macierz powstała z A poprzez usunięcie i -tego wiersza i j -tej kolumny.

Definicja 6.5 (Dopelnienie algebraiczne). Dopełnienie algebraiczne elementu a_{ij} do $(-1)^{i+j} \det(A_{ij})$.

Fakt 6.6 (Rozwiniecie Laplace'a). Dla macierzy kwadratowej $A = (a_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$ mamy:

$\det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$

(W1) (liniowość) f jest funkcja wielolinijkowa, tj. liniowa dla każdej kolumny:

$\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, f(\vec{v}_i), \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n) = \det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n)$

$\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i + \vec{v}_j, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n) = \det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n) + \det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n)$

W szczególności:

$\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n) = 0$

(W2) zastępując \vec{v}_i przez $\vec{v}_i + \sum_{j \neq i} a_{ij} \vec{v}_j$ nie powinno zmieniać wartości:

$\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i + \sum_{j \neq i} a_{ij} \vec{v}_j, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n) = \det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n)$

(W3) zamiana kolejności dwóch wektorów zmienia znak (objętość ze znakiem):

$\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n) = -\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \vec{v}_{i+1}, \dots, \vec{v}_n)$

• Jeśli $\vec{v}_i = \vec{v}_i$ to $\det(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n) = 0$. Fakt 6.3

Weśmy słownego mianu A_{nn} i ołówkową kolumnę j .

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,j} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,j} & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix} = (2 \text{ ujemność} \det(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_{i-1}, \vec{v}_i, \dots, \vec{v}_n))$$

$$= \sum_{i=1}^n a_{i,1} \begin{vmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix} = (\text{ujemność} \text{ od kolumny } j \text{ zmieniła kolejność})$$

$$= \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{i,1} \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix} = (\text{zmieniły kolejność i potęgę wykonywane zmiany zmieniły kolejność})$$

$$= \sum_{i=1}^n (-1)^{|i-j|} a_{i,1} \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix} = (\text{zmieniły kolejność i potęgę wykonywane zmiany zmieniły kolejność})$$

$$= \sum_{i=1}^n (-1)^{|i-j|} a_{i,1} (-1)^{i+j} \cdot \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{2(i-j)} \det(A_{i,j})$$

$$= \sum_{i=1}^n a_{i,1} (-1)^{i+j} \cdot \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix} = \sum_{i=1}^n a_{i,1} (-1)^{i+j} \cdot \det(A_{i,j})$$

$$= \sum_{i=1}^n a_{i,1} (-1)^{i+j} \det(A_{i,j})$$

$$= \det(A) = \sum_{i=1}^n a_{i,1} (-1)^{i+j} \det(A_{i,j})$$

$$= \det(A) = \det(A^T) = \det(A) \cdot \det(A^T)$$

$$= \det(A) = \det(A^T) = \det(A) \cdot \det(A^T)$$