

Оценка вычислительной сложности алгоритма в методе сопряженных градиентов

- Метод сопряженных градиентов - частный случай метода сопряженных направлений.

Он всегда сходится линейно из \forall приближения при следующих условиях на матрицу A :

- симметричность
- положительная определенность

```
1 #include "GM.hpp"
2
3 std::vector<double> Conjugate_Gradient(const CSR& A, const std::vector<double>& b, const
  std::vector<double>& x0, long double tolerance) {
4     std::vector<double> x = x0; // x0 - начальное приближение
5     std::vector<double> res = A * x - b;
6     std::vector<double> d = res;
7     std::vector<double> r = res; // начальная невязка
8
9     double alpha;
10    double beta;
11
12    while (modul(res) > tolerance){
13        alpha = (res * res) / (d * (A * d));
14        x = x - alpha * d;
15        res = A * x - b;
16
17        beta = (res * res) / (r * r);
18        d = res + beta * d;
19        r = res;
20    }
21
22    return x;
23 }
```

Пусть n - размерность задачи

- По времени от размерности задачи на каждой итерации мы умножаем скалярно векторы: $O(n)$, CSR матрицу A на вектор: $O(n)$ [если CSR матрицу заполним плотно, то в худшем случае сложность возрастет до $O(n^2)$]; арифметические операции над векторами и константами: $O(n)$

⇓
Сложность: $C_1 \cdot O(n)$, где C_1 - число операций

- По памяти от размерности задачи хранение векторов - $O(n)$, хранение констант α и β : $O(const)$; хранение CSR матрицы: $O(n)$

⇓
Сложность: $C_2 \cdot O(n)$, где C_2 - кол. во хранящихся векторов