Математическое моделирование

Лабораторная работа №4

Данилова Анастасия Сергеевна

Содержание

1	Цель работы	1
2	Задание	1
3	Теоретическое введение	2
4	Выполнение лабораторной работы	2
5	Выводы	11
6	Список литературы	11

1 Цель работы

Построить фазовый портрет гармонического осциллятора и решение уравнения гармонического осциллятора с помощью языков: Julia и Modelica

2 Задание

Вариант 15

Постройте фазовый портрет гармонического осциллятора и решение уравнения гармонического осциллятора для следующих случаев 1. Колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы

 $dot{x}+7.5x=0$

- 2. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы $\dot{x}+5\dot{x}+7x=0$
- 3. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы \$\ddot{x}+4\dot{x}+2x=5sin(t)\\\$

На интервале t [0;40] (шаг 0.05) с начальными условиями: $x_0=0$, $y_0=-1$

3 Теоретическое введение

Техника и окружающий мир являются примерами того, что существуют такие процессы, которые повторяются через определенные промежутки времени, то есть периодически. Их называют **колебательными**.

Действия внутренних сил системы после выведения из равновесия порождают свободные колебания, простейшим видом колебаний являются **гармонические колебания**.

Движение грузика на пружинке, маятника, заряда в электрическом контуре, а также эволюция во времени многих систем в физике, химии, биологии и других науках при определенных предположениях можно описать одним и тем же дифференциальным уравнением, которое в теории колебаний выступает в качестве основной модели. Эта модель называется линейным гармоническим осциллятором.

Уравнение свободных колебаний гармонического осциллятора имеет следующий вид:

$$\frac{x}+\sqrt{x}+2\gamma \cdot \frac{1}{x}+\sigma \cdot \frac$$

х – переменная, описывающая состояние системы (смещение грузика, заряд конденсатора и т.д.), γ – параметр, характеризующий потери энергии (трение в механической системе, сопротивление в контуре), ω_0 – собственная частота колебаний, t – время. (Обозначения $\ddot{x}=\frac{d^2x}{dt^2}$, $\dot{x}=\frac{dx}{dt}$)

Независимые переменные x, y определяют пространство, в котором «движется» решение. Это фазовое пространство системы, поскольку оно двумерно будем называть его фазовой плоскостью.

4 Выполнение лабораторной работы

1. Колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы

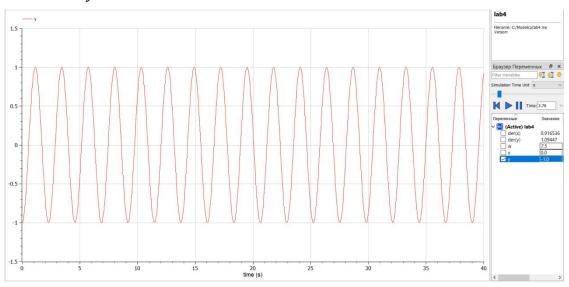
$$\displaystyle ddot\{x\}+7.5x=0\$$

```
model lab4
parameter Real w=7.5;
Real x(start=0);
Real y(start=-1);

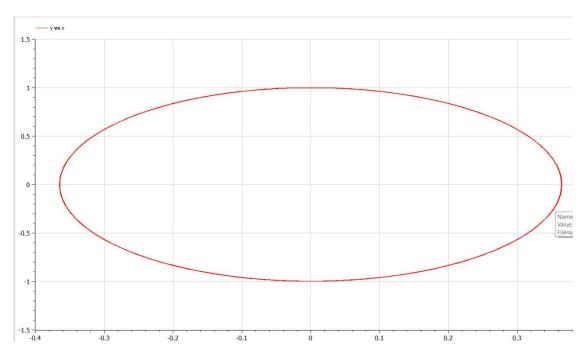
equation
der(x) = y;
der(y) = -w*x;

annotation(experiment(StartTime = 0, StopTime = 40, Interval = 0.05));
end lab4;
```

Код ОМ 1 случай



Результат



Фазовый портрет

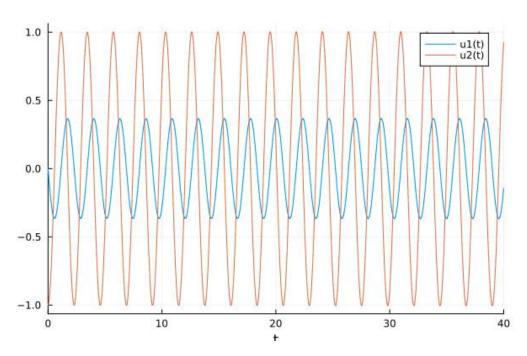
```
using DifferentialEquations
using Plots

const x = 0
const y = -1

function res1(du,u,p,t)
    du[1] = u[2]
    du[2] = -7.5u[1]
end

condition(u,t,integrator) = 50
cb = ContinuousCallback(condition,terminate!)
u0 = [x, y]
tspan = (0.0,40.0)

prob = ODEProblem(res1,u0,tspan, callback = cb)
sol = solve(prob)
plt1 = plot(sol)|
```



2. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы $\dot{x}+5\dot{x}+7x=0$

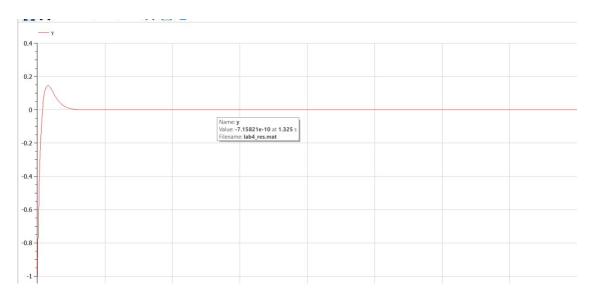
```
model lab4
parameter Real g=5;
parameter Real w=7;

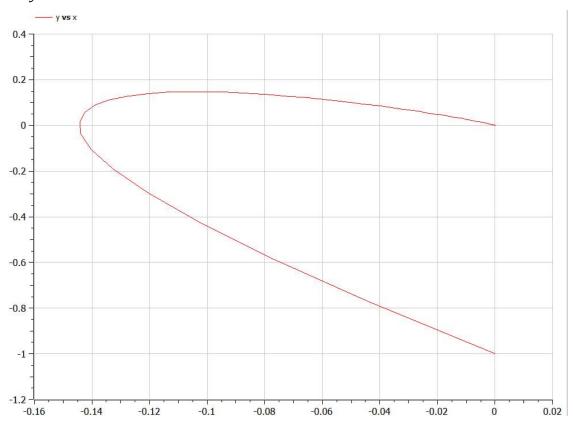
Real x(start=0);
Real y(start=-1);

equation
der(x) = y;
der(y) = -g*y-w*x;

annotation(experiment(StartTime = 0, StopTime = 40, Interval = 0.05));
end lab4;
```

2 случай ОМ





Фазовый портрет

```
using DifferentialEquations
using Plots

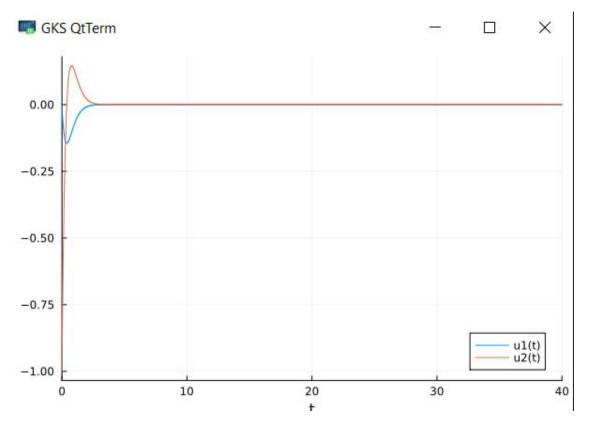
const x = 0
const y = -1

function res1(du,u,p,t)
    du[1] = u[2]
    du[2] = -5u[2]-7u[1]
end

condition(u,t,integrator) = 50
cb = ContinuousCallback(condition,terminate!)
u0 = [x, y]
tspan = (0.0,40.0)

prob = ODEProblem(res1,u0,tspan, callback = cb)
sol = solve(prob)
plt1 = plot(sol)|
```

Julia 2 случай



3. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы \$\ddot{x}+4\dot{x}+2x=5sin(t)\\\$

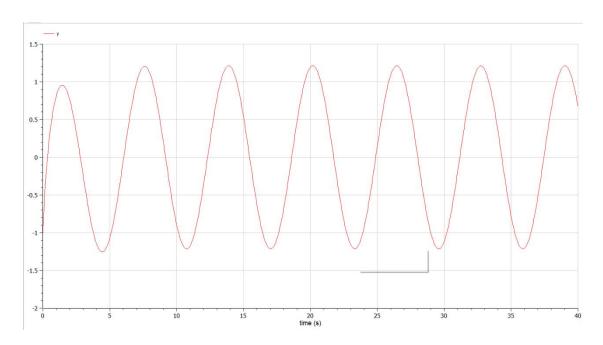
```
model lab4
parameter Real g=4;
parameter Real w=2;

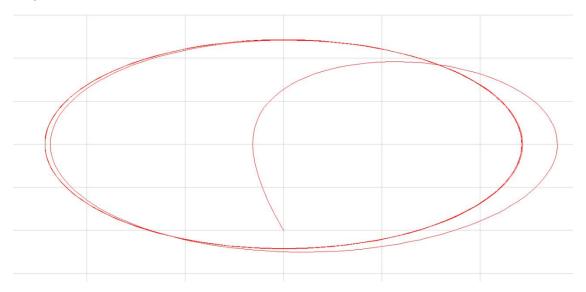
Real x(start=0);
Real y(start=-1);

equation
    der(x) = y;
    der(y) = -g*y-w*x + 5* sin(time);

annotation(experiment(StartTime = 0, StopTime = 40, Interval = 0.05));
end lab4;
```

3 случай ОМ





Фазовый портрет

```
using DifferentialEquations
using Plots

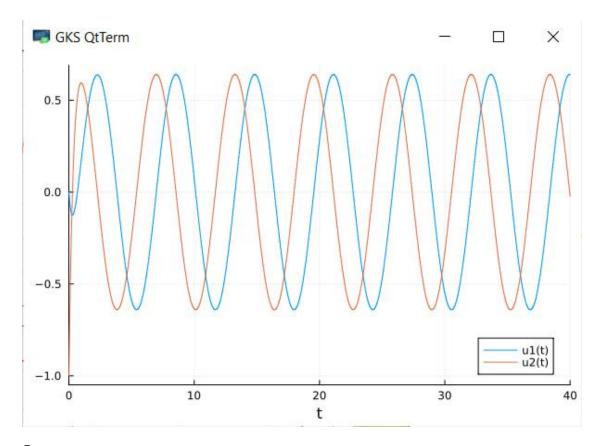
const x = 0
const y = -1

function res1(du,u,p,t)
    du[1] = u[2]
    du[2] = -5u[2]-7u[1]+5*sin(t)
end

condition(u,t,integrator) = 50
cb = ContinuousCallback(condition,terminate!)
u0 = [x, y]
tspan = (0.0,40.0)

prob = ODEProblem(res1,u0,tspan, callback = cb)
sol = solve(prob)
plt1 = plot(|sol)
```

Julia 3 случай



5 Выводы

Мы построили фазовый портрет гармонического осциллятора и решили уравнения гармонического осциллятора с помощью языков: Julia и Modelica

6 Список литературы

- 1. Гармонические колебания // URL: https://zaochnik.com/spravochnik/fizika/mehanicheskie-kolebanija/garmonicheskie-kolebanija/ (дата обращения: 04.03.2023).
- 2. Модель гармонических колебаний // URL: https://esystem.rudn.ru/pluginfile.php/1971729/mod_resource/content/2/Лабор аторная%20работа%20№%203.pdf (дата обращения: 04.03.2023).