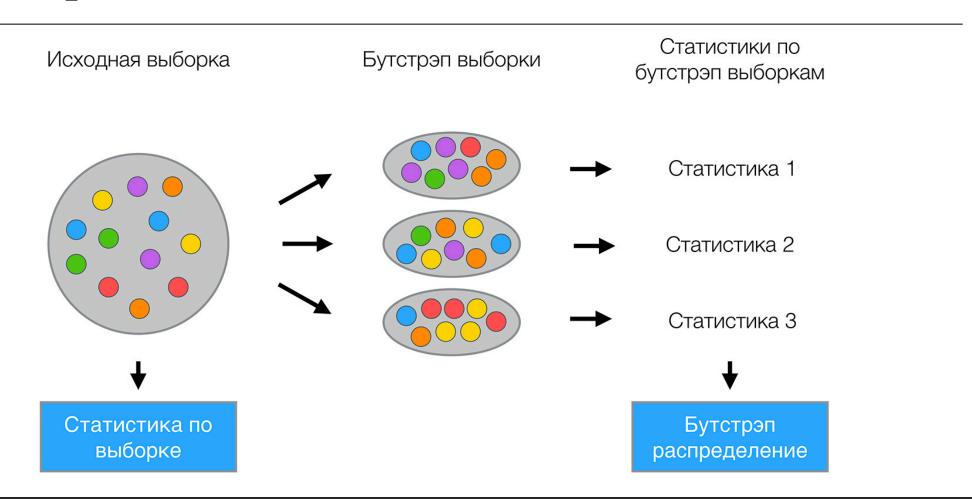
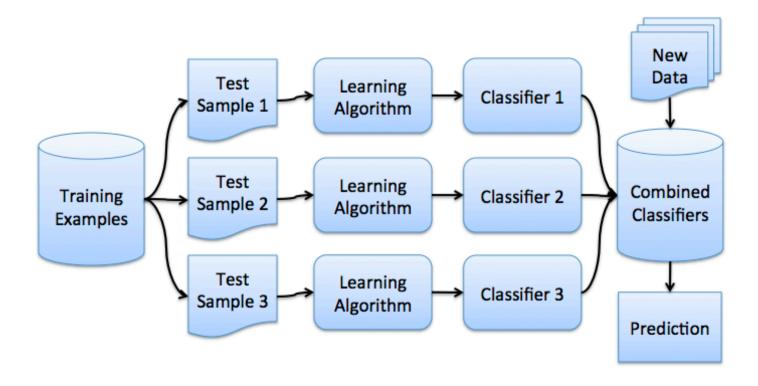
# Ансамбли моделей. МАКСИМОВСКАЯ Градиентный бустинг АНАСТАСИЯ

#### Бутстрэп



Источник: URL

#### Бэггинг



#### Бэггинг

 $\triangleright$  Если алгоритмы  $b_1(x)$ , ...,  $b_n(x)$  некоррелированы, то среднеквадратичная ошибка алгоритма a(x), полученного при помощи бэггинга, в N раз меньше среднеквадратичной ошибки исходных алгоритмов  $b_i(x)$ .

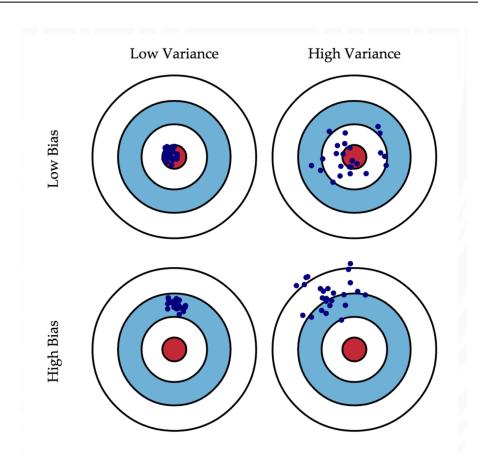
$$a(x) = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} b_j(x)$$

## Разложение ошибки на смещение и разброс (bias-variance decomposition)

Ошибку модели (a(x) можно представить как:

$$Error(x) = Bias^{2}(a(x)) + Var(a(x)) + \sigma^{2}$$

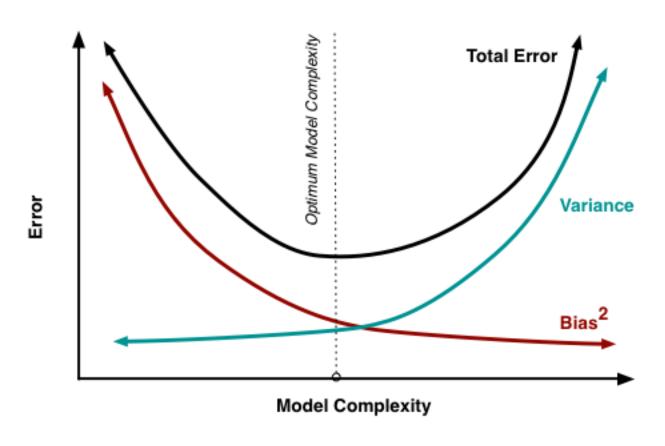
#### Смещение и разброс



#### Bias-Variance Trade-Off

- У простой модели (например, линейная регрессия) обычно большое смещение и маленький разброс
- Учем сложнее модель (чем больше у неё настраиваемых параметров), тем меньше у неё смещение и тем больше разброс

#### Bias-Variance Trade-Off



#### Bias и Variance в бэггинге

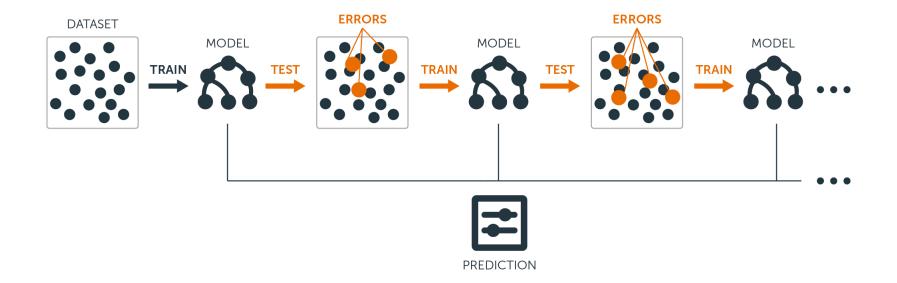
- $\triangleright$  Бэггинг не ухудшает смещенность модели, т.е. смещение  $a_N(x)$  равно смещению одного базового алгоритма
- $\triangleright$  Если базовые алгоритмы некоррелированы, то дисперсия бэггинга  $a_N(x)$  в N раз меньше дисперсии отдельных базовых алгоритмов

#### Алгоритм случайного леса

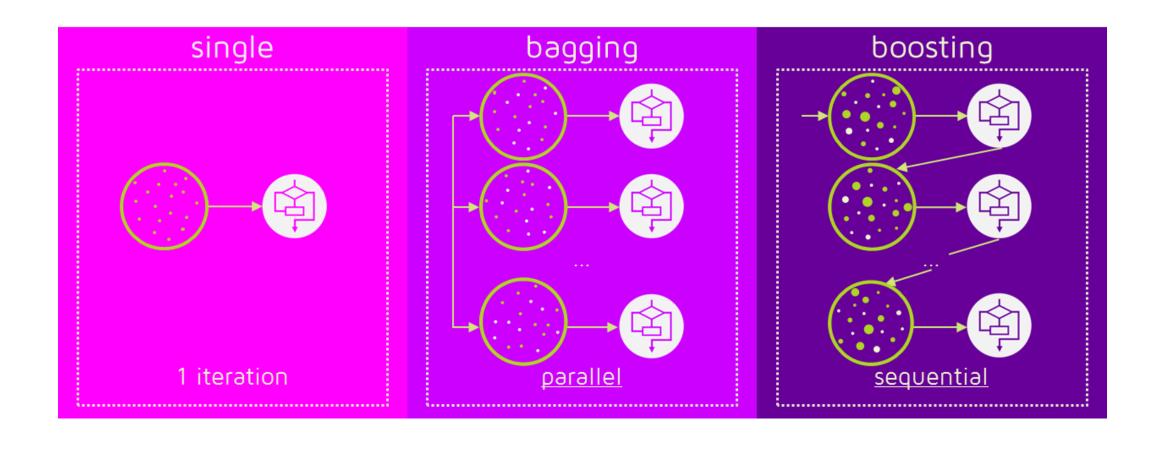
- > Алгоритм построения случайного леса, состоящего из N деревьев, выглядит следующим образом:
- $\triangleright$ Для каждого n = 1, ..., N:
  - $\circ$  Сгенерировать выборку  $X_n$  с помощью бутстрэпа;
  - $\circ$  Построить решающее дерево  $b_n$  по выборке  $X_n$  :
    - по заданному критерию мы выбираем лучший признак, делаем разбиение в дереве по нему и так до исчерпания выборки
    - дерево строится, пока в каждом листе не более  $n_{min}$  объектов или пока не достигнем определенной высоты дерева
    - при каждом разбиении сначала выбирается m случайных признаков из n исходных, и оптимальное разделение выборки ищется только среди них.

#### Бустинг

> Строим набор алгоритмов, каждый из которых исправляет ошибку предыдущих



#### Бустинг



> Решаем задачу регрессии с минимизацией квадратичной ошибки:

$$\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{l} (a(x_i) - y_i)^2 \to \min_{a}$$

 $\triangleright$  Ищем алгоритм a(x) в виде суммы N базовых алгоритмов:

$$a(x) = \sum_{n=1}^{N} b_n(x),$$

где базовые алгоритмы  $b_n(x)$  принадлежат некоторому семейству A.

1. Ищем алгоритм  $b_1(x)$ , минимизирующий ошибку:

$$b_1(x) = \underset{b \in A}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{l} (b(x_i) - y_i)^2$$

Ошибка на объекте х:

$$s = y - b_1(x)$$

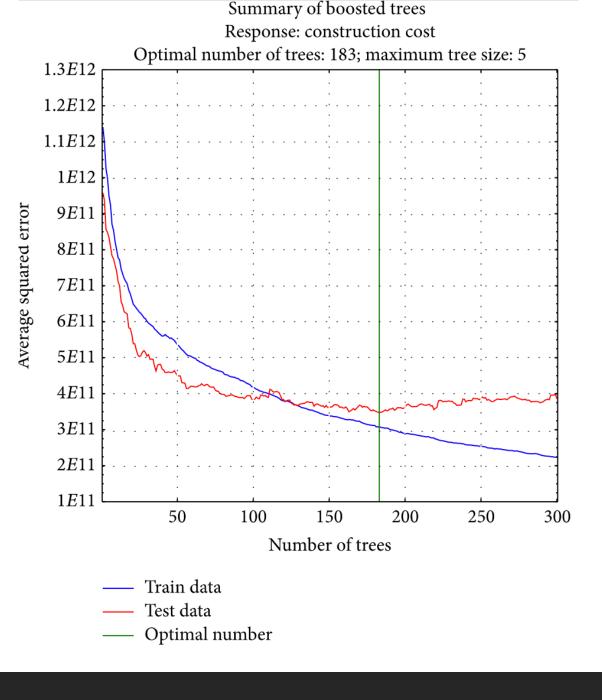
2. Ищем алгоритм  $b_2(x)$ , настраивающийся на ошибки s первого алгоритма:

$$b_2(x) = \underset{b \in A}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{l} \left( b(x_i) - s_i^{(1)} \right)^2$$

3. Алгоритм  $b_3(x)$  будем настраивать на ошибку предыдущей композиции  $b_1(x) + b_2(x)$ 

#### Базовые алгоритмы

- ▶ Если базовые алгоритмы очень простые, то они плохо приближают антиградиент функции потерь, т.е. градиентный бустинг может свестись к случайному блужданию
- ▶ Если базовые алгоритмы сложные, то за несколько шагов бустинг подгонится под обучающую выборку, и получим переобученный алгоритм



 $\triangleright$  Пусть дана некоторая дифференцируемая функция потерь L(y, z). Будем строить взвешенную сумму базовых алгоритмов:

$$a_N(x) = \sum_{n=0}^N \gamma_n b_n(x)$$

#### Начальный алгоритм

Коэффициент при начальном алгоритме обычно берут 1, а сам начальный алгоритм можно задать как:

• ()

$$b_0(x) = 0$$

• Самый популярный класс (в задаче классификации)

$$b_0(x) = rg \max_{y \in \mathbb{Y}} \sum_{i=1}^{\ell} [y_i = y]$$

•Средний ответ (в задаче регрессии)

$$b_0(x) = \frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} y_i$$

 Строя композицию каждый следующий алгоритм выбираем так, чтобы как можно сильнее уменьшать ошибку:

$$\sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + \gamma_N b_N(x_i)) \to \min_{b_N, \gamma_N}$$

$$\sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + s_i) \to \min_{s_1, \dots, s_{\ell}}$$

ightharpoonup Требуем, чтобы сдвиг был противоположен производной функции потерь в точке  $z=a_{N-1}(x_i)$ 

$$s_i = -\left. \frac{\partial L}{\partial z} \right|_{z = a_{N-1}(x_i)}$$

> Двигаемся в сторону убывания функции потерь

> Такой вектор сдвигов совпадает с антиградиентом:

$$\left(-\left.\frac{\partial L}{\partial z}\right|_{z=a_{N-1}(x_i)}\right)_{i=1}^{\ell} = -\nabla_z \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, z_i)\big|_{z_i=a_{N-1}(x_i)}$$

▶ Возьмем среднеквадратичную ошибку для поиска базового алгоритма, приближающего градиент функции потерь на обучающей выборке:

$$b_N(x) = \operatorname*{arg\,min}_{b \in \mathcal{A}} \sum_{i=1}^{\ell} (b(x_i) - s_i)^2$$

▶ После того, как новый базовый алгоритм найден, можно подобрать коэффициент при нем по аналогии с наискорейшим градиентным спуском:

$$\gamma_N = rg \min_{\gamma \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^\ell L(y_i, a_{N-1}(x_i) + \gamma b_N(x_i))$$

#### Algorithm 1: Gradient Boost

- Initialize  $F_0(x) = \arg \min_{\rho} \sum_{i=1}^{N} L(y_i, \rho)$
- For m = 1 to M do:
  - Step 1. Compute the negative gradient

$$\tilde{y}_i = -\left[\frac{\partial L(y_i, F(x_i))}{\partial F_{x_i}}\right]$$

Step 2. Fit a model

$$\alpha_m = \arg \min_{\alpha,\beta} \sum_{i=1}^{N} [\tilde{y} - \beta h(x_i; \alpha_m)]^2$$

 Step 3. Choose a gradient descent step size as

$$\rho_m = \arg \min_{\rho} \sum_{i=1}^{N} L(y_i, Fm - 1(x_i) + \rho h(x_i; \alpha))$$

Step 4. Update the estimation of F(x)

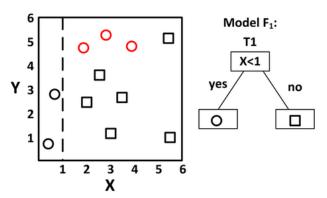
$$F_m(x) = F_{m-1}(x) + \rho_m h(x; \alpha_m)$$

- end for
- Output the final regression function F<sub>m</sub>(x)

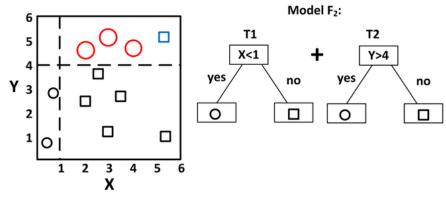
Fig. 1. Gradient boosting algorithm

## Градиентный бустинг над деревьями

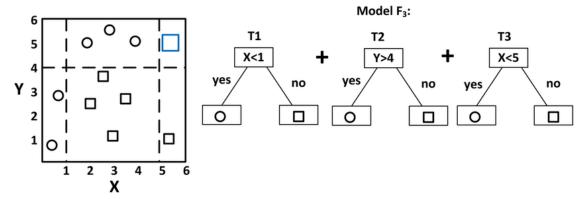
#### Iteration 1



#### Iteration 2

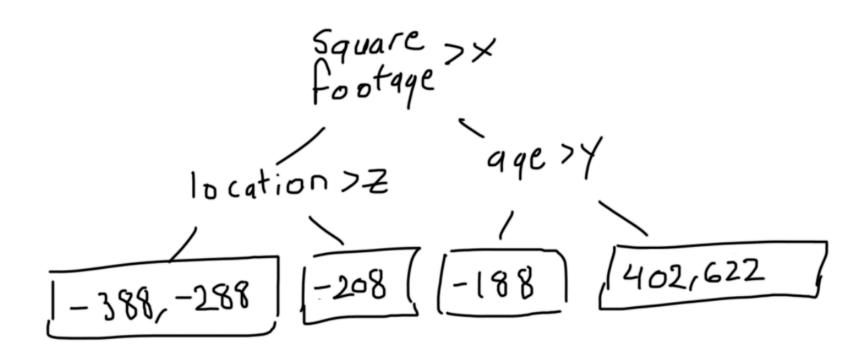


#### Iteration 3

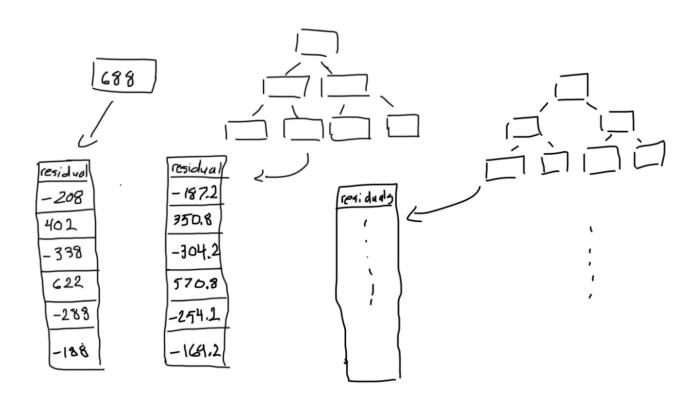


age s		square footage	location	price	
5		1500	5	480	
f	11 2030		12	1090	
}	<u>।</u> ਮ	1442	6	350	
	8	2501	4	1310	
	12	1300	9	400	
-	10	1789	11	500	

age	square footage	location	price	residuals
5	1500	5	480	-208
11	2030	12	1090	402
14	1442	6	350	-338
8	2501	4	1310	622
12	1300	9	400	- 288
10	1789	11	500	-188



$$a_N(x) = \sum_{n=0}^N \gamma_n b_n(x)$$



## $a_N(x) = \sum_{n=0}^N \gamma_n b_n(x)$

#### Регуляризация

> Сокращение шага

$$a_N(x) = a_{N-1}(x) + \eta \gamma_N b_N(x)$$

> Число итераций

#### Регуляризация

- $\triangleright$  Стохастический градиентный бустинг: обучаем алгоритм  $b_n(x)$  не по всей выборке, а по ее подмножеству
- Понижается уровень шума
- > Повышается эффективность вычислений
- > Обычно берут подвыборки в 2 раза меньше исходной

#### Функции потерь: регрессия

- > Квадратичная функция потерь (рассмотрена выше)
- ightharpoonup Модуль отклонения L(y,z) = |y z|. Антиградиент считается по формуле:

$$s_i^{(N)} = -\operatorname{sign}(a_{N-1}(x_i) - y_i)$$

#### Функции потерь: классификация

- $\triangleright$  Логистическая:  $L(y,z) = \log(1 + \exp(-yz))$
- > Тогда задача поиска базового алгоритма:

$$b_N = \operatorname*{arg\,min}_{b \in \mathcal{A}} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b(x_i) - \frac{y_i}{1 + \exp(y_i a_{N-1}(x_i))} \right)^2$$