## Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики



#### **УЧЕБНЫЙ ЦЕНТР ОБЩЕЙ ФИЗИКИ ФТФ**

Группа N3149	К работе допущен
Студент Синюта Анастасия Анатольевна	а <sub>.</sub> Работа выполнена
Преподаватель Иванов Виктор Юрьевич	Отчет принят

# Рабочий протокол и отчет по лабораторной работе № 1.02

### Изучение скольжения тележки по наклонной плоскости

- 1. Цель работы.
  - 1. Экспериментальная проверка равноускоренности движения тележки по наклонной плоскости.
  - 2. Определение величины ускорения свободного падения g.
- 2. Задачи, решаемые при выполнении работы.
  - 1. Измерение времени движения тележки по рельсу с фиксированным углом наклона.
  - 2. Измерение времени движения тележки по рельсу при разных углах наклона рельса к горизонту.
  - 3. Построение графиков зависимости ускорения тележки от угла наклона
- 3. Объект исследования.

Тележка на рельсе.

- Метод экспериментального исследования.
   Многократные прямые измерения ускорения тележки. Обработка и анализ полученных результатов.
- 5. Рабочие формулы и исходные данные.

Формула нахождения коэффициента а и его СКО:

$$a = rac{\sum\limits_{i=1}^{N} Z_i Y_i}{\sum\limits_{i=1}^{N} Z_i^2}; \quad \sigma_a = \sqrt{rac{\sum\limits_{i=1}^{N} \left(Y_i - a Z_i\right)^2}{\left(N - 1\right)\sum\limits_{i=1}^{N} Z_i^2}},$$

Абсолютная погрешность коэффициента а:

$$\Delta_a = 2\sigma_a$$

Относительная погрешность ускорения:

$$\varepsilon_a = \frac{\Delta a}{a} \cdot 100\%$$

Синус угла наклона рельса к горизонту:

$$\sin \alpha = \frac{(h_0 - h) - (h'_0 - h')}{x' - x}$$

Ускорение и его погрешность:

$$\langle a \rangle = \frac{2(x_2 - x_1)}{\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2}$$

$$\Delta a = \langle a \rangle \cdot \sqrt{\frac{(\Delta x_{\text{M2}})^2 + (\Delta x_{\text{M1}})^2}{(x_2 - x_1)^2} + 4 \cdot \frac{(\langle t_1 \rangle \Delta t_1)^2 + (\langle t_2 \rangle \Delta t_2)^2}{\left(\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2\right)^2}}$$

Коэффициенты линейной зависимости:

$$B \equiv g = \frac{\sum\limits_{i=1}^{N} a_i \sin \alpha_i - \frac{1}{N} \sum\limits_{i=1}^{N} a_i \sum\limits_{i=1}^{N} \sin \alpha_i}{\sum\limits_{i=1}^{N} \sin \alpha_i^2 - \frac{1}{N} \left(\sum\limits_{i=1}^{N} \sin \alpha_i\right)^2};$$

$$A = \frac{1}{N} \left( \sum_{i=1}^{N} a_i - B \sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i \right).$$

#### 6. Измерительные приборы.

Таблица 1: Измерительные приборы

Наименование	Предел измерений	Цена деления	Класс точности	$\Delta_{\scriptscriptstyle M}$
Линейка на рельсе	1,3 м	1 см/дел	_	5 мм
Линейка на угольнике	250 мм	1 мм/дел	_	0,5 мм
ПКЦ-3 в режиме секундомера	100 c	0,1 c	_	0,1 c

#### 7. Схема установки (перечень схем, которые составляют Приложение 1).

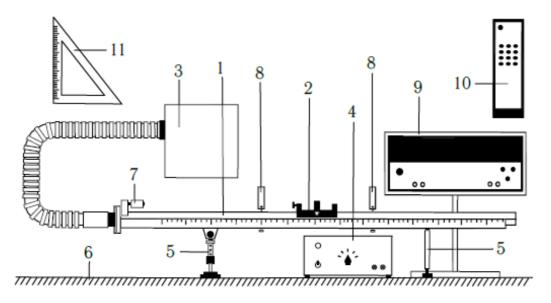


РИС. 2. Общий вид экспериментальной установки

- 1. Рельс с сантиметровой шкалой на лицевой стороне
- 2. Тележка
- 3. Воздушный насос
- 4. Источник питания насоса ВС 4-12
- 5. Опоры рельса
- 6. Опорная плоскость (поверхность стола)
- 7. Фиксирующий электромагнит
- 8. Оптические ворота
- 9. Цифровой измерительный прибор ПКЦ-3
- 10. Пульт дистанционного управления прибором ПКЦ-3
- 11. Линейка угольник
- 8. Результаты прямых измерений и их обработки (таблицы, примеры расчетов).

Таблица 2							
x, mm	x', mm	h0, мм	h0′, мм				
220	1000	230	-				
220 ± 5							
$\Delta x = \Delta x' = 5$ mm, $\Delta h0 = \Delta h' 0 = 0.5$ mm							

	<b>Таблица 3</b> : Результаты прямых измерений (Задание 1)							
' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' '				Рассчитанные величины				
Nº	х1, м	х2, м	<i>t</i> 1, c	t2, c	Y = x2 - x1, M	$Z = (t2^2 - t1^2)/2, c^2$		
1	0,15	0,40	1,7	3,0	0,25	3,055		
2	0,15	0,50	1,8	3,6	0,35	4,860		
3	0,15	0,70	1,8	4,0	0,55	6,380		
4	0,15	0,90	1,7	<b>4,</b> 5	0,75	8,680		
5	0,15	1,10	1,9	5,2	0,95	11,715		

Таблі	Таблица 4: Результаты прямых измерений (Задание 2)						
№ПЛ	h, mm	h', мм	Nº	<i>t</i> 1, c	t2, c		
			1	1,6	4,6		
			2	1,6	4,6		
1	240	230	3	1,7	4,7		
			4	1,9	4,8		
			5	1,7	4,7		
			1	1,2			
			2	1,3	3,3		
2	250	230	3	1,2			
			4	1,2	3,2		
			5	1,2	3,2		
			1	1,0	2,7		
			2	0,9	2,6		
3	260	230	3	1,0	2,7		
			4	1,0	2,7		
			5	1,0	2,7		
			1	0,7	2,7 2,2		
			2	0,7	2,2		
4	270	230	3	0,8	2,3		
			4	0,9	2,4		
			5	0,8	2,3		
			1	0,6	2,4 2,3 1,9 1,9		
			2	0,6	1,9		
5	280	230	3	0,6			
			4	0,7	2,0		
			5	0,7	2,0		

 $N_{\Pi \Pi}$  - количество пластин

h - высота на координате x=0.22 м

h' - высота на координате  $x'=1{,}00$  м

#### 9. Расчет результатов косвенных измерений (таблицы, примеры расчетов).

Коэффициент а и его среднеквадратическое отклонение (СКО) (Задание 1.3):

a = 0.082

 $\sigma$ a = 0,002

Таблица 5 - Задание 2 (п. 1-4):

Таблица 5: Результаты расчетов (Задание 2)											
NПЛ	$\sin \alpha$	$\langle t1 \rangle \pm \Delta t1$ , c	$\langle t2 \rangle \pm \Delta t2$ , c	$\langle a \rangle \pm \Delta a$ , m/c^2	⟨ <i>t</i> 1⟩		⟨ <i>t</i> 2⟩	Δt1	Δt2	$\langle a \rangle$	Δа
	0,01	1,70 ± 0,76	4,68 ± 2,09	0,03 ± 0,028		1,70	4,68	0,76	2,09	0,03	0,028
	0,02	1,22 ± 0,55	3,22 ± 1,44	0,08 ± 0,085		1,22	3,22	0,55	1,44	0,08	0,085
	0,03	0,98 ± 0,44	2,68 ± 1,20	0,18 ± 0,186		0,98	2,68	0,44	1,20	0,18	0,186
	0,05	0,78 ± 0,35	2,28 ± 1,02	0,33 ± 0,335		0,78	2,28	0,35	1,02	0,33	0,335
	0,06	4 0,64 ± 0,29	1,94 ± 0,87	0,57 ± 0,574		0,64	1,94	0,29	0,87	0,57	0,574

 $N_{\Pi \Pi}$  - количество пластин

$$\langle t_{1,2} \rangle = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} t_{1_i,2_i}$$

$$\sin \alpha = \frac{(h_0 - h) - (h'_0 - h')}{x' - x} \quad \langle a \rangle = \frac{2(x_2 - x_1)}{\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2} \quad \Delta a = \langle a \rangle \cdot \sqrt{\frac{(\Delta x_{\text{H}2})^2 + (\Delta x_{\text{H}1})^2}{(x_2 - x_1)^2} + 4 \cdot \frac{(\langle t_1 \rangle \Delta t_1)^2 + (\langle t_2 \rangle \Delta t_2)^2}{\left(\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2\right)^2}}$$

Коэффициенты линейной зависимости А и В (Задание 2.5):

$$A = -0.16346$$

СКО для ускорение свободного падения (Задание 2.6): СКО для ускорение свободного падения (Задание 2.6):  $\sigma g = 1,63578$ 

Задание 2.6							
<i>σ</i> g =	1,63578	d1 =	0,05693				
СУММ( <i>d</i> i^2) =	0,01319	d2 =	-0,0234				
D =	0,00164	d3 =	-0,0582				
<b>∆</b> <i>g</i> =	3,27157	d4 =	-0,0411				
εg =	32%	d5 =	0,06578				
$\sigma_g = \sqrt{\frac{\sum\limits_{i=1}^N d_i^2}{D(N-2)}}.$ $d_i = a_i - (A + B\sin\alpha_i), \qquad D = \sum\limits_{i=1}^N \sin\alpha_i^2 - \frac{1}{N} \left(\sum\limits_{i=1}^N \sin\alpha_i\right)^2$							
$\Delta g = 2\sigma_g,$ $\varepsilon_g = \frac{\Delta g}{g} \cdot 100\%.$							

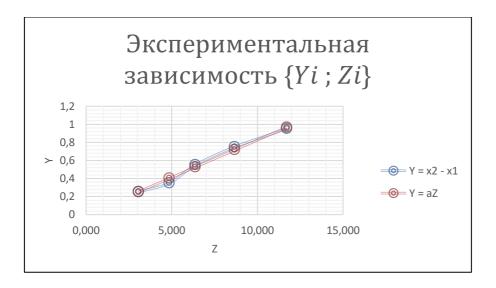
10. Расчет погрешностей измерений (для прямых и косвенных измерений).

Абсолютная погрешность коэффициента для доверительной вероятности  $\alpha$  = 0,90 (Задание 2.6):  $\Delta g = 3,27157$ 

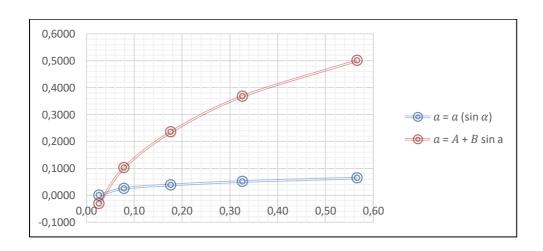
Относительная погрешность (Задание 2.6):  $\varepsilon g = 32\%$ 

11. Графики (перечень графиков, которые составляют Приложение 2).

Задание 1.2, 1.4:



Задание 2.8 - 2.9:



#### 12. Окончательные результаты.

- Экспериментально проверили равноускоренность движения тележки по наклонной плоскости.
- Вычислили ускорение свободного падения тележки.

$$g = 10,36111$$

13. Выводы и анализ результатов работы.

$$g$$
 = 10,36111  $\Delta g$  = 2 $\sigma$ g= 3,27157  $\epsilon$ g= 32%  $|g$ 9ксп -  $g$ табл $|$  = 0,5611

- 14. Дополнительные задания.
- 15. Выполнение дополнительных заданий.
- 16. Замечания преподавателя (*исправления*, *вызванные замечаниямипреподавателя*, *также помещают в этот пункт*).

Примечание:

- 1. Пункты 1-13 Протокола-отчета обязательны для заполнения.
- 2. Необходимые исправления выполняют непосредственно в протоколе-отчете.
- 3. Для построения графиков используют
- только миллиметровую бумагу.
- 4. Приложения 1 и 2 вкладывают в бланк протокола-отчета.