## Зміст

4	Скі	нченно-автоматні мови і праволінійні граматики	1
	4.1	Скінченно-автоматні мови	1
		4.1.1 Базові мови	1
		4.1.2 Операції над мовами	2
	4.2	Скінченні автомати та праволінійні граматики	3
		4.2.1 Класифікація граматик Хомського	4
		4.2.2 Мова породжена граматикою	4
		4.2.3 Праволінійна граматика $\sim$ скінченний автомат	5
	4.3	Контрольні запитання	6

# 4 Скінченно-автоматні мови і праволінійні граматики

### 4.1 Скінченно-автоматні мови

Ознайомившись з деякими результатами теорії скінчених автоматів, спробуємо з'ясувати, які мови (множини слів) є скінчено-автоматними.

#### 4.1.1 Базові мови

**Твердження:** Скінчено автоматними є наступні множини:

- 1. порожня словарна множина  $\varnothing$ ;
- 2. словарна множина, що складається з одного  $\varepsilon$ -слова  $\{\varepsilon\}$ ;
- 3. множина  $\{a\}, a \in \Sigma$ .

**Доведення:** в кожному випадку нам доведеться конструктивно побудувати відповідний скінчений автомат:

- 1. Довільний скінчений автомат з пустою множиною заключних станів (а мінімальний з пустою множиною станів) допускає  $\emptyset$ ;
- 2. Розглянемо автомат  $M=\langle\{q_0\},\Sigma,q_0,\delta,\{q_0\}\rangle$ , у якому  $\delta$  не визначено ні для яких  $a\in\Sigma$ . Тоді  $L(M)=\{\varepsilon\}$ .
- 3. Розглянемо автомат  $M = \langle \{q_0, q_1\}, \Sigma, q_0, \delta, \{q_1\} \rangle$ , у якому функція  $\delta$  визначена лише для пари  $(q_0, a)$ , а саме:  $\delta(q_0, a) = \{q_1\}$ . Тоді  $L(M) = \{a\}$ .

### 4.1.2 Операції над мовами

**Твердження:** Якщо  $M_1 = \langle Q_1, \Sigma, q_0^1, \delta_1, F_1 \rangle$  та  $M_2 = \langle Q_2, \Sigma, q_0^2, \delta_2, F_2 \rangle$ , що визначають відповідно мови  $L(M_1)$  та  $L(M_2)$ , то скінченно-автоматними мовами будуть:

- 1.  $L(M_1) \cup L(M_2) = \{ w \mid q \in L(M_1) \text{ or } q \in L(M_2) \};$
- 2.  $L(M_1) \cdot L(M_2) = \{ w = xy \mid x \in L(M_1), y \in L(M_2) \};$
- 3.  $L(M_1)^* = \{\varepsilon\} \cup L(M_1) \cup L(M_1)^2 \cup L(M_1)^3 \cup \dots$

**Доведення:** в кожному випадку нам доведеться конструктивно побудувати відповідний скінчений автомат:

- 1. Побудуємо автомат  $M=\langle Q, \Sigma, q_0, \delta, F \rangle$  такий, що  $L(M)=L(M_1)\cup L(M_2)$ :
  - $Q = Q_1 \cup Q_2 \cup \{q_0\}$ , де  $q_0$  новий стан  $(q_0 \notin Q_1 \cup Q_2)$ ;
  - ullet Функцію  $\delta$  визначимо таким чином:

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \delta_1(q, a), & q \in Q_1, \\ \delta_2(q, a), & q \in Q_2, \\ \delta_1(q_0^1, a) \cup \delta_2(q_0^2, a), & q = q_0. \end{cases}$$

• Множина заключних станів:

$$F = \begin{cases} F_1 \cup F_2, & \text{if } \varepsilon \notin L_1 \cup L_2, \\ F_1 \cup F_2 \cup \{q_0\}, & \text{otherwise.} \end{cases}$$

Побудований таким чином автомат взагалі кажучи недетермінований.

Індукцією по i показуємо, що  $(q_0, w) \models^i (q, \varepsilon)$  тоді і тільки тоді, коли  $(q_0^1, w) \models^i (q, \varepsilon), q \in F_1$  або  $(q_0^2, w) \models^i (q, \varepsilon), q \in F_2$ .

- 2. Побудуємо автомат  $M=\langle Q, \Sigma, q_0, \delta, F \rangle$  такий, що  $L(M)=L(M_1)\cdot L(M_2)$ :
  - $\bullet \ Q = Q_1 \cup Q_2;$
  - $q_0 = q_0^1$ ;

• Функцію  $\delta$  визначимо таким чином:

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \delta_1(q, a), & q \in Q_1 \setminus F_1, \\ \delta_2(q, a), & q \in Q_2, \\ \delta_1(q, a) \cup \delta_2(q_0^2, a), & q \in F_1. \end{cases}$$

• Множина заключних станів:

$$F = \begin{cases} F_2, & \text{if } \varepsilon \notin L_2, \\ F_1 \cup F_2, & \text{otherwise.} \end{cases}$$

- 3. Побудуємо автомат  $M=\langle Q, \Sigma, q_0, \delta, F \rangle$  такий, що  $L(M)=L(M_1)^\star$ :
  - $Q = Q_1 \cup \{q_0\}$ , де  $q_0$  новий стан  $(q_0 \notin Q_1)$ ;
  - ullet Функцію  $\delta$  визначимо таким чином:

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \delta_1(q, a), & q \in Q_1 \setminus F_1, \\ \delta_1(q_0^1, a), & q = q_0, \\ \delta_1(q, a) \cup \delta_1(q_0^1, a), & q \in F_1. \end{cases}$$

• Множина заключних станів  $F = F_1 \cup \{q_0\}.$ 

# 4.2 Скінченні автомати та праволінійні граматики

 $\Pi$ ороджуюча граматика G — це четвірка

$$G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$$
,

де:

- N- скінченна множина допоміжний алфавіт (нетермінали);
- Σ скінченна множина основний алфавіт (термінали);
- Р скінченна множина правил вигляду

$$\alpha \mapsto \beta$$
,  $\alpha \in (N \cup \Sigma)^* \times N \times (N \cup \Sigma)^*$ ,  $\beta \in (N \cup \Sigma)$ .

• S — виділений нетермінал (аксіома).

### 4.2.1 Класифікація граматик Хомського

В залежності від структури правил граматики діляться на чотири типи:

• Тип 0: граматики загального вигляду, коли правила не мають обмежень, тобто

$$\alpha \mapsto \beta$$
,  $\alpha \in (N \cup \Sigma)^* \times N \times (N \cup \Sigma)^*$ ,  $\beta \in (N \cup \Sigma)$ .

• Тип 1: граматики, що не укорочуються, коли обмеження на правила мінімальні, а саме:

$$\alpha \mapsto \beta$$
,  $\alpha \in (N \cup \Sigma)^* \times N \times (N \cup \Sigma)^*$ ,  $\beta \in (N \cup \Sigma)$ ,  $|\alpha| \leq |\beta|$ .

• Тип 2: контекстно-вільні граматики, коли правила в схемі P мають вигляд:

$$A_i \mapsto \beta, \quad A_i \in N, \quad \beta \in (N \cup \Sigma)^*.$$

• Тип 3: скінченно-автоматні граматики, коли правила в схемі P мають вигляд:

$$A_i \mapsto wA_i, \quad A_i \mapsto w, \quad Ai \mapsto A_iw,$$

де 
$$A_i, A_i \in N, w \in \Sigma^*$$
.

В класі скінченно-автоматних граматик виділимо так звані *праволі*нійні граматики — це граматики, які в схемі Р мають правила вигляду:

$$A_i \mapsto wA_j, \quad A_i \mapsto w,$$

де 
$$A_i, A_i \in N, w \in \Sigma^*$$
.

Нескладно довести, що клас праволінійних граматик співпадає з класом граматик типу 3.

### 4.2.2 Мова породжена граматикою

Ланцюжок  $w_1$  безпосередньо виводиться з ланцюжка w (позначається  $w \Rightarrow w_1$ ), якщо  $w = x\alpha y$ ,  $w_1 = x\beta y$  та в схемі P граматики G є правило виду  $\alpha \mapsto \beta$ . Оскільки поняття "безпосередньо виводиться" розглядається на парах ланцюжків, то в подальшому символ  $\Rightarrow$  буде трактуватися як бінарне вдіношення.

Ланцюжок  $w_1$  виводиться з ланцюжка w (позначається  $w \Rightarrow^* w_1$ ), якщо існує скінчена послідовність виду  $w \Rightarrow w_1' \Rightarrow w_2' \Rightarrow \ldots \Rightarrow w_n' \Rightarrow w_1$ .

Або кажуть, що бінарне відношення  $\Rightarrow^*$  — це рефлексивно-транзитивне замикання бінарного відношення  $\Rightarrow$ .

Мова, яку породжує граматика G (позначається L(G)) — це множина термінальних ланцюжків:

$$L(G) = \{ w \mid S \Rightarrow^{\star} w, w \in \Sigma^{\star} \}.$$

### 4.2.3 Праволінійна граматика $\sim$ скінченний автомат

**Теорема.** Клас мов, що породжуються праволінійними граматиками, співпадає з класом мов, які розпізнаються скінченими автоматами.

**Доведення.** Спочатку покажемо, що для довільної праволінійної граматики G можна побудувати скінчений автомат M, такий що L(M) = L(G).

Розглянемо правила праволінійної граматики. Вони бувають двох типів:  $A_i \mapsto w A_i$ , і  $A_i \mapsto w$ .

На основі правил граматики G побудуємо схему  $P_1$  нової граматики, яка буде еквівалентною початковій, а саме:

• правила виду  $A_i \mapsto a_1 a_2 \dots a_p A_j$  замінимо послідовністю правил

$$A_i \mapsto a_1 B_1,$$

$$B_1 \mapsto a_2 B_2,$$

$$\dots$$

$$B_{p-1} \mapsto a_p A_j.$$

• правила виду  $A_i \mapsto a_1 a_2 \dots a_p$  замінимо послідовністю правил

$$A_{i} \mapsto a_{1}B_{1},$$

$$B_{1} \mapsto a_{2}B_{2},$$

$$\dots$$

$$B_{p-1} \mapsto a_{p}B_{p},$$

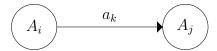
$$B_{p} \mapsto \varepsilon.$$

де  $B_1, B_2, \ldots$  — це нові нетермінали граматики  $G_1$ .

Очевидно, що граматика  $G_1$  ьуде еквівалентна граматиці G.

Далі, на основі граматики  $G_1$  побудуємо скінчений автомат M, таким чином:

- як імена станів автомата візьмемо нетермінали граматики  $G_1$ ;
- початковий стан автомата позначається аксіомою S;
- функція  $\delta$  визначається діаграмою переходів, яка будується на основі правил вигляду  $A_i \mapsto a_k A_i$ :



• множина F заключних станів скінченого автомата визначається так:  $F = \{A_i \mid A_i \mapsto \varepsilon\}.$ 

Індукцією по довжині вхідного слова покажемо, що якщо  $S \Rightarrow^{n+1} w$ , то  $(q_0, w) \models^n (q, \varepsilon)$ :

- База: i = 0:  $S \Rightarrow \varepsilon$ , тоді  $(q_0, \varepsilon) \models^0 (q_0, \varepsilon)$ .
- Перехід: нехай |w| = i + 1, тобто  $w = aw_1$ . Тоді  $S \Rightarrow aA_p \Rightarrow^i aw_1$  та  $(q_0, aw_1) \models (q_i, w_1) \models^{i-1} (q, \varepsilon)$ , де  $q \in F$ .

Доведення навпаки є очевидним.

### 4.3 Контрольні запитання

- 1. Які три базові скінченно-автоматні мови ви знаєте?
- 2. Доведіть, що мови з попереднього питання справді  $\epsilon$  скінченно-автоматними.
- 3. Які три операції над скінченно-автоматними мовами ви знаєте?
- 4. Доведіть, що результати операцій з попереднього питання справді є скінченно-автоматними.
- 5. Що таке породжуюча граматика?
- 6. Які чотири типи граматик за Хомським ви знаєте?
- 7. Що таке праволінійна граматика?
- 8. Дайте визначення безпосереднього виведення, виведення, породженої граматикою мови.
- 9. Доведіть, що скінченний автомат це майже праволінійна грамати-