相变的模拟及其可视化

汤子凡1,李向华1

(1. 云南大学 物理与天文学院, 云南 昆明 650504)

摘要:本文主要利用 Metropolis 算法和 Wolff 算法模拟二维 Ising 模型的顺磁-铁磁相变,计算了模型的磁化强度、能量和比热随温度的变化曲线。对比两个算法的模拟结果,发现 Wolff 算法精度和收敛速度比 Metropolis 算法更佳。在体系尺寸变大时,Wolff 算法可以牺牲速度提高精度,而 Metropolis 则不能。Wolff 算法的多粒子翻转策略使其演化效率更高。

关键词: Ising 模型; Monte Carlo 模拟; Wolff 算法; Metropolis 算法

中图分类号: O 4-1 文献标识码: A 文章编号: 1000-0712 XXXXXX

【DOI】 10.16854/j.cnki.1000-0712. XXXXXX

相,被用来称作物质的一种存在形式,而物质可以从一种存在形式变化到另一种显著不同的存在形式,称为相变.相变分为经典相变和量子相变.常见的相变都是经典相变,是由热力学参量发生变化导致的,例如随外界压强和温度的变化,水会发生固-液-气相变.而量子相变则是通过改变掺杂、外磁场和外电场等参数影响物质.量子相变多在零温下才能观测到,因为低温才能抑制物质分子的热涨落.

对经典相变研究已经较为成熟. 磁性物质的顺 磁-铁磁相变颇具代表性, 其开端可以追溯到 19 世 纪末, P.Curie 发现当磁石加热到一定温度时, 原来 的磁性就会消失, 其温度被命名为材料的 Curie 里 温度. 后来, Wilhelm Lenz 在 1920 年提出了一种描 述铁磁性物质的内部的原子自旋状态及其与宏观 磁矩的关系的模型. 1924 年, Lenz 的学生 Ising 求 解了该模型, 发现这种模型不会发生相变[1], 这模型 被后人称为一维伊辛模型,是最简单的统计力学模 型之一. 20 世纪 30-40 年代, Bragg 等使用平均场近 似理论对二维 Ising 点阵模型进行了研究^{[2][3]}. 1933 年, Ehrenfest 提出了相变的分类标准, 一级相变即相 变点附近体系的热力学函数连续, 但对温度的一阶 导数不连续或发散; 二级相变即热力学函数对温度 的一阶导数连续, 二阶导数不连续或者发散[4]. 1937 年, Landau 建立了描述二级相变的对称性破缺理 论[5]. 在这理论框架下, 磁化强度被认为是 Ising 模 型的序参量. 高温下, 每个格点的自旋磁矩由于热运 动而具有指向无序性,这时宏观磁矩没有任何方向特殊性.但在低温下,由于自旋取同向时体系的能量最低,所以自旋之间的相互作用使宏观磁矩具有了某个空间方向的指向(例如+1),并且体系不能自发地从该指向跃变到另一个指向(例如+1到-1),所以序参量的空间对称性被打破了.

1944年 Onsager 严格求解了二维 (2D) Ising 模型在没有外磁场时的解析解,即 Onsager 解^[6],当温度大于临界温度时,体系呈现高温顺磁性,反之呈现低温铁磁性,其能量的二阶导数(即比热的一阶导数)不连续,是二级相变.自此之后,研究三维伊辛模型中的相变临界点和相的分类,成为统计物理中一项非常重要的任务,但多年的研究一直没有取得突破性进展.

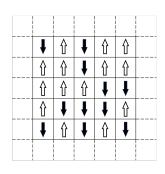
统计物理所研究的对象是微观的、具有阿伏伽德罗常数量级 (~ 10²³ 个) 的系统,如此多的粒子,自然无法用经典力学的方式求解每一个粒子的运动方程,所以系综理论被建立了起来.另一方面,随着计算机的发展,人们自然想通过计算机模拟粒子的行为,以此验证 2D Ising 模型以及给出 3D Ising模型的大致图景.但是,在计算机模拟中,如果想要通过较少量的粒子体系展现大量粒子的行为,概率论必须介入.所以,统计物理所研究的模型天然是Monte-Carlo 方法 (MC) 大显身手的舞台.本文主要利用 Metropolis 算法[7] 和 Wolff 算法[8] 求解无外场下的 2D Ising 模型,并将二者的结果对比分析.

收稿日期: 2023-6-25; **修改日期**: 2023-6-25 **基金项目**: XXXXXX 基金 (xxxxxxxx) 资助

作者简介: 汤子凡(1999—), 男, 云南昆明人, 云南大学物理系本科生. (第一作者)

通信作者: 李向华, E-mail: xhli@ynu.edu.cn

1 无外场下的 2D Ising 模型



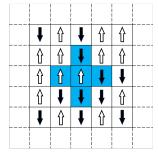


图 1 Ising 模型示意图

图 2 Von Newmann 邻居

2D Ising 模型是描述磁性系统相变的简化模型. 如图 1所示, 设体系有 N 个周期性排列的粒子(或格点), 每个格点的自旋 s_i 只有两个取向: 向上 (定为+1) 或向下 (定为-1). 理论上, 每个粒子自旋会受到该系统中所有粒子自旋的共同影响, 随距离增加, 相互影响逐渐降低. 简单起见, 假设在二维情形下, 每个粒子只受到其 Von Neumann 邻居即上下左右四个格点的影响^[9](见图 2). 再假设每对粒子的相互作用能为 -J(只讨论铁磁系统, J>0), 则写出该系统的 Hamilton 量为

$$H = -J \sum_{\langle i,j \rangle} s_i s_j \tag{1}$$

其中 < i, j > 表示互为近邻. 由于自旋同向时系统能量最低,所以当 $s_i \cdot s_j > 0$ 时, H > 0, 反之小于零. 对系统所有格点的(正则)配分函数求和即是体系的配分函数、 $^{[10]}$

$$Z_N = \sum_{s_1, s_2} \sum_{s_N} \cdots \sum_{s_N} e^{-H/kT} = \sum_{s_i} e^{-H/kT},$$
 (2)

其中 $\{s_i\}$ 代表体系某一组自旋配置,对应于系统的一个可能的 Hamilton 量. 磁化强度写为

$$\bar{M} = N\mu\bar{s},$$
 (3)

, 其中 \bar{s} 是体系的自旋平均值,

$$\bar{s} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} s_i \tag{4}$$

可见磁化强度正比于体系的自旋平均值. 简单起见,本文将序参量选为 *s*.

Onsager 给出的精确解是自旋为[6]

$$\bar{s} = \begin{cases} 0, & T > T_c \\ [1 - \sinh(2\beta J)^{-4}]^{1/8}, & T \le T_c \end{cases}$$
 (5)

能量为

$$\bar{E} = -J\cot(2\beta J) \times \left[1 + \frac{2}{\pi}A \cdot B(\lambda)\right].$$
 (6)

其中

$$\begin{cases}
A \equiv 2 \tanh(2\beta J)^2 - 1 \\
B(\lambda) \equiv \int_0^{\pi/2} \frac{d\phi}{\sqrt{1 - \lambda^2 \sin \phi^2}} \\
\lambda \equiv \frac{2 \sinh(2\beta J)}{\cosh(2\beta J)^2}
\end{cases}$$
(7)

 \bar{s} 和 \bar{E} 随温度 T 的变化曲线绘制在了图 4,图 11等图中.

2 方法

在上一节中提到的 N 个格点的自旋系统, 其所有可能的自旋配置有 2^N 种, 想要计算所有的情况是不可能的. 更重要的是, 按照配分函数表达式, 随着状态能量的升高, 某一状态 μ 实际出现的概率 $p_{\mu} = e^{-E/kT}$ 是指数衰减的. 所以, 应该按照不同状态出现的概率来确定我们的抽样密度.

2.1 Metropolis 算法 (Single-Spin-Flip Dynamics)

Metropolis 算法模拟 Ising 模型相变的过程如下[11]

1. 在给定温度下, 随机给定一套初始自旋配置

$$\{s_i\} \equiv s_1, s_2 \cdots, s_N \tag{8}$$

2. 利用随机数, 随机选择一个格点, 计算翻转这 个格点带来的体系总能量变化

$$\Delta E = E_{\text{final}} - E_{\text{initial}}$$

$$= \left(-J \left(-\sigma_m \right) \sum_n \sigma_n \right) - \left(-J \sigma_m \sum_n \sigma_n \right)$$

$$= 2J \sigma_m \sum_n \sigma_n$$
(9)

- 3. 如果能量差 $\Delta E < 0$,说明翻转该自旋将造成能量降低,那么翻转该格点自旋;如果能量差大于 0,以接受概率 $A = e^{-\Delta E/kT} \in [0,1]$ 接受该自旋翻转,即产生一个随机数 r,如果 $r \leq A$,则接受,反之则不接受;
- 4. 重复第2,3 步足够长(称为 Markov 链长), 然后得到体系自旋在该温度下的最终配置.

5. 改变温度, 重复第24步.

需要注意的是,这循环有两层,最外一层改变环境温度,内部层在改变抽样格点.尽管微观上讲,具体的某个格点的自旋每次采样时可能会继续变化,但是宏观热力学量(如能量和自旋平均值)最终将收敛到一个固定值.随机采样并模拟 Ising 模拟演化的过程实际上是一个 Markov 过程. Markov 过程要求满足两点[12]

- 1. 各态历经(Ergodicity): 假设时间足够长, 无 论从哪一个状态出发, 都有概率演化到系统其 他所有状态. 事实上这是系综理论的最基本假 设, Ising 模型的演化过程自然满足该条件.
- 2. 细致平衡(Detailed Balance): 对于一个态 ν , 其出现的概率 p_{ν} 和其演化为另一态 ν 的概率 $P(\nu \to \mu)$ 的乘积,等于态 μ 出现的概率乘以 其演化为态 ν 的概率 $P_{\mu \to \nu}$,即

$$p_{\mu}P(\mu \to \nu) = p_{\nu}P(\nu \to \mu) \tag{10}$$

代入 p_{μ}, p_{ν} 的表达式, 得

$$\frac{P(\mu \to \nu)}{P(\nu \to \mu)} = \frac{p_{\nu}}{p_{\mu}} = e^{-\beta(E_{\nu} - E_{\mu})}$$
(11)

而演化概率 $P_{\mu\to\nu}$ 又拆分成两部分: 选择概率 $g_{\mu\to\nu}$ 和接受概率 $A(\mu\to\nu)$.

$$P(\mu \to \nu) = g(\mu \to \nu) A(\mu \to \nu) \tag{12}$$

在 Metropolis 算法中, 选择其他任一个(自旋格点相差正好为 ± 1)状态的概率 g 被简单的定为相等, 即

$$g(\mu \to \nu) = \frac{1}{N}.\tag{13}$$

联立上式,可得

$$\frac{P(\mu \to \nu)}{P(\nu \to \mu)} = \frac{g(\mu \to \nu)A(\mu \to \nu)}{g(\nu \to \mu)A(\nu \to \mu)}$$

$$= \frac{A(\mu \to \nu)}{A(\nu \to \mu)}$$

$$= e^{-\beta(E_{\nu} - E_{\mu})}$$
(14)

理论上,可以任取 A 的值. 但 Metropolis 给出较优的 取值为

$$A(\mu \to \nu) = \begin{cases} e^{-\beta(E_{\nu} - E_{\mu})} &, \text{如果} E_{\nu} - E_{\mu} > 0 \\ 1 &, \text{其它} \end{cases}$$

即如果 $\Delta E = E_{\nu} - E_{\mu} > 0$, 则以概率 $e^{-\beta \Delta E}$ 翻转. 如果 $\Delta < 0$, 则 $A(\mu \to \nu) = e^{-\beta \Delta E} > 1$, 由于概率 不可能大于 1, 所以取为 1. 这被称为 Metropolis 接 受准则. 这样取的原因是, 在该准则下每个格点的翻 转概率要更大多, 更高的翻转概率意味着更高的演 化效率.

由于 Metropolis 算法每次只考虑单个粒子的翻转与否, 所以这种算法也被称为"单粒子翻转算法", 其缺点是

- 1. 这算法收敛的相当慢, 需要更长的 Markov 链.
- 由于每次只翻转一个粒子,会出现某一个态无论翻转哪一个自旋都会抬高能量,即容易掉人亚稳态并难以跳出来,这在机器学习里被称为学习率太低而陷入局部最优解.

2.2 Wolff 算法 (Cluster-Flip Dynamics)

由于单粒子翻转算法的缺点,人们在 Metropolis 算法的基础上加以改进,得到了多粒子翻转算法. 其中 Wolff 算法的接受度最高,其和 Metropolis 算法 的区别在于每次考虑是否翻转时,选择一个初始格点(称为种子),然后再考虑是否将周围的同自旋格点加入(称为簇的生长). 设翻转前为 μ 态,翻转后为 ν 态. 在 μ 态时,将同自旋的格点加入该簇的概率为 $P_{\rm add}$. 那么当簇形成后 (设簇含 c 个格点),周围那些自旋同向但未被加入的格点 (设有 m 个)的概率为 $(1-P_{\rm add})^m$. 反之,当该簇翻转形成 ν 态后,(对于同一个种子)同一个簇形成后,未加入同向格点(设有 n 个)的概率是 $(1-P_{\rm add})^n$. 那么选择概率为

$$g_{\mu \to \nu} = (P_{\text{add}})^c (1 - P_{add})^m,$$
 (16)

$$g_{\nu \to \mu} = (P_{\text{add}})^c (1 - P_{add})^n.$$
 (17)

由细致平衡条件

$$\frac{P(\mu \to \nu)}{P(\nu \to \mu)} = \frac{g(\mu \to \nu)A(\mu \to \nu)}{g(\nu \to \mu)A(\nu \to \mu)}$$

$$= (1 - P_{\text{add}})^{m-n} \frac{A(\mu \to \nu)}{A(\nu \to \mu)}$$

$$= e^{-\beta(E_{\nu} - E_{\mu})}$$
(18)

从 $\mu \to \nu$, 能量增加了 +2Jm, 从 $\nu \to \mu$ 能量改变了 -2Jn. 所以 $\Delta E = E_{\nu} - E_{\mu} = 2J(m-n)$, 上式

成为

$$\frac{A(\mu \to \nu)}{A(\nu \to \mu)} = \left[e^{2\beta J} \left(1 - P_{\text{add}} \right) \right]^{n-m} \tag{19}$$

为简化结果, Wolff 今

$$P_{\text{add}} = 1 - e^{-2\beta J} \tag{20}$$

这样, $A(\nu \to \mu) = A(\mu \to \nu) = 1$, 即每次只要选定了种子, 一定会有格点被翻转. 这一过程的示意图见图 3.

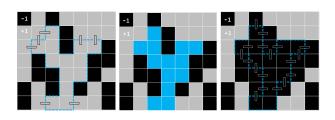


图 3 Wolff 算法的簇生长示意图.

灰色: 自旋为 +1, 黑色: 自旋为 -1. 在最左图中, 蓝色线代表某个簇的生长结果, 可见有 7个点没有被加入簇. 在右图中, 同样的簇则有 18 个点未被加入, 同自旋之间的带表示"键". 当簇翻转时键将被破坏, 释放能量, 能量差为

$$\Delta E = 2J(7 - 18) = -22J.$$

可见, Wolff 算法不仅翻转的接受概率要比 Metropolis 更高, 而且翻转是以簇为单位进行的, 这 大大提高了计算机模拟的演化效率. Wolff 算法的 一般步骤如下^[13]

- 1. 在给定温度下, 随机给定一套初始自旋配置;
- 2. 随机选取种子;
- 3. 令簇生长: 考虑种子的所有近邻, 以概率为 $P_{add} = 1 e^{2\beta J}$ 加入簇.
- 4. 对新加入的格点, 重复第 3 步, 直到没有新的格点加入, 此时簇停止了生长.
- 5. 翻转簇.
- 6. 重复第 2-4 步足够长.
- 7. 改变温度, 重复第 2-6 步.

3 结果与分析

在 MATLAB 上编写 Metropolis 算法和 Wolff 算法模拟 2D Ising 模型随温度变化的演化, 计算其序 参量 \bar{s} 、能量 E 和比热 C_V .

3.1 序参量

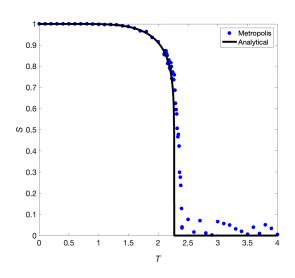


图 4 Metropolis 算法, $\bar{s}-T$ 曲线图. 体系大小 L=100, Markov 链长 $l_{\rm M}=500$ k, 用时 t=159s.

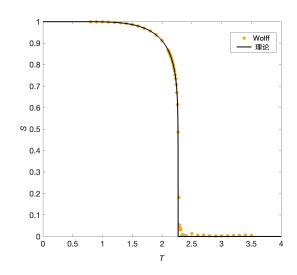
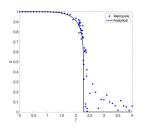


图 5 Wolff 算法, $\bar{s}-T$ 曲线图. 体系大小 L=400, 取样次数 $l_{\rm W}=1000$, 用时 t=20 小时

模拟结果较好的是图 4和图 5,参数见图注. Metropolis 算法在温度高于临界点 $T_c=2.2692$ 后的模拟精度十分糟糕,对比可知, Wolff 算法有着更高的精度. 事实上,对于 Wolff 算法,增加体系的尺寸可以显著提高精度(图 8,图 9). 而 Metropolis 算法若增加尺寸则误差越来越大, L=40,400 的模拟见图 6和图 7. 理论上, Ising 模型没有边界,是无限大的体系,所以对于计算机模拟,增大尺寸应该得到更好的模拟精度,对 Wolff 算法来说确实如此,但是Metropolis 算法却不是. 这说明 Metropolis 的单粒子

翻转策略在大尺寸下演化效率确实有限, 无法穷尽 所有的可能状态, 所以计算统计值会出现误差.



第X期

图 6 Metropolis, L=40, l = 500k

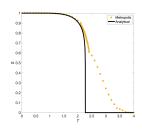


图 7 Metropolis, L=400, $l_{\rm M}=500{\rm k}$

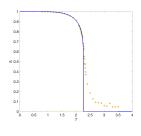


图 8 Wolff, L = 40, $l_{\rm W} = 1000$, t = 109s, 高于 临界点的值偏高

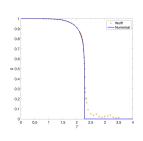


图 9 Wolff, L = 100, $l_{\rm W} = 1000$, t = 609s, 比 L = 40 时误差低

在小尺寸下 Metropolis 算法和 Wolff 算法结果 都比较糟糕,不同之处在于 Metropolis 是杂乱的随机误差,是没有统计到尽可能多的状态造成的;而 Wolff 算法的系统误差,是体系尺寸太小造成的,增加尺寸会提高精度.

3.2 能量与比热

其他热力学参量,例如平均能量、比热如图 10,图 11所示. Metropolis 算法对能量的模拟有小幅度误差,这误差体现在对能量求导后被放大. 相比之下,Wolff 算法的精度要好很多. 从比热的变化曲线来看,能量对温度的一阶导数连续,但是在 $T=T_c$ 处,比热的二阶导数显然不连续,这也验证了 Ising模型的顺磁-铁磁相变属于二级相变.

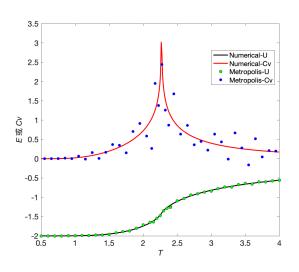


图 10 Metropolis E/C_V-T 曲线. $L=100,l_m=500$ k, t=108s, 能量的小误差反映在比热上被放大

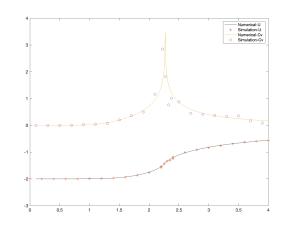


图 11 Wolff $E/C_V - T$ 曲线. $L = 400, l_M = 1000, t = 20h$

3.3 远离临界点时的收敛速度

以自旋平均值 \bar{s} 为例,对比二者在 $T=1(\mathbb{B}\ 12,\mathbb{B}\ 13)$ 和T=3(见图 14,图 15)的收敛情况,不难发现同样的体系尺寸下 Metropolis 算法都需要比 Wolff 算法更多的迭代次数才收敛(注意 Metropolis 收敛曲线的横坐标单位是 10^5),Metropolis 用时也长于 Wolff. 在L=400时,曾尝试使用 Metropolis 算法迭代更多次数,二百五十六万步时仍然不收敛. 这些结果有力地说明粒子的多次翻转不等效于多粒子(簇)的单次翻转,又一次证明了 Wolff 算法的多粒子翻转策略演化效率远胜于单粒子翻转.

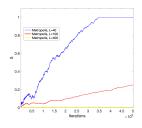


图 12 Metropolis 收敛曲线. T = 1, L = 100, t = 44s

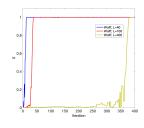


图 13 Wolff 收敛曲线. T = 1, L = 400, t=76s

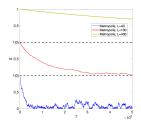


图 14 Metropolis 收敛曲线. T = 3, L = 100, t = 46s

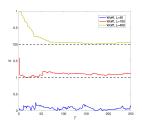


图 15 Wolff 收敛曲线. T = 3, L = 400, t = 0.9s

3.4 临界点附近的稳定度

Wolff 算法在大尺寸时耗时最多的是在临界点附近,由于 Metropolis 算法在临界点附近的模拟结果误差大于 Wolff 算法,故对比二者所用时间没有意义,但可以对比二者在 T=2.26 时候的自旋平均值(理论值为 $\bar{s}=0.6134$). 分别在 L=100 和 400时进行模拟(这是两个算法表现最佳的尺寸大小),计算自旋均值,结果如表 1所示. 显然,Wolff 算法的误差更小,稳定程度远高于 Metropolis 算法.

4 结论与展望

从模拟结果来看, Wolff 算法精度远大于 Metropolis 算法, 如果尺寸趋于无穷, Wolff 算法可以模拟无限趋近于理想的 2D Ising 模型的演化行为, 但 Metropolis 算法误差却会随尺寸增大而增大. 所以, Metropolis 算法只能在小尺寸下给出近似结果, 精确模拟需要用 Wolff 算法.

在远离临界温度时, Wolff算法的收敛速度远快于 Metropolis, 并且可以在有限步数内使大尺寸体系收敛, Metropolis 算法则可能不收敛.

在临界温度附近, Wolff算法可以模拟格点尽可能多的自旋配置情况, 从而给出一个稳定的序参量值, 虽然所用时间非常长但误差小. 而 Metropolis 算

法虽然时间占优,但稳定性差、误差大.这些结论都说明,不论是从收敛速度还是计算精度上,Wolff算法都更胜一筹,Wolff算法的多粒子翻转策略演化效率远胜于单粒子翻转.

利用 Monte Carol 方法生成的各个温度下的格点自旋配置,可以作为机器学习模型中的训练数据,然后训练模型可以自动识别 Ising 模型处于哪种相.^{[14][15]} 这在无法快速用常规方法区分相的相变过程中非常有用.

参考文献

- [1] Ising E. Beitrag zur theorie des ferromagnetismus[J]. Z. physik, 1925, 31: 253.
- [2] Bragg W L, Williams E J. The effect of thermal agitation on atomic arrangement in alloys[J]. Proceedings of the Royal Society of London. Series A, Containing Papers of a Mathematical and Physical Character, 1934, 145(855): 699-730.
- [3] Peierls R. On ising's model of ferromagnetism[C]// Mathematical Proceedings of the Cambridge Philosophical Society: volume 32. Cambridge University Press, 1936: 477-481.
- [4] Ehrenfest P. Phasenumwandlungen im ueblichen und erweiterten sinn, classifiziert nach den entsprechenden singularitaeten des thermodynamischen potentiales[M]. NV Noord-Hollandsche Uitgevers Maatschappij, 1933.
- [5] Landau L D. On the theory of phase transitions. i.[J]. Zh. Eksp. Teor. Fiz., 1937, 11: 19.
- [6] Onsager L. A two-dimensional model with an orderdisorder transition (crystal statistics i)[J]. Phys. Rev, 1944, 65(3-4): 117-149.
- [7] Metropolis N, Rosenbluth A W, Rosenbluth M N, et al. Equation of state calculations by fast computing machines [J]. The journal of chemical physics, 1953, 21(6): 1087-1092.
- [8] Wolff U. Collective monte carlo updating for spin systems[J/OL]. Phys. Rev. Lett., 1989, 62: 361-364. https://link.aps.org/doi/10.1103/PhysRevLett.62.361.
- [9] 李晓寒. 二维 lsing 模型重正化群方法及数值模拟分析 [D]. 重庆: 重庆大学数理学院, 2005.
- [10] 林宗涵. 热力学与统计物理学[M]. 北京大学出版社, 2007: 465-466.
- [11] Newman M E, Barkema G T. Monte carlo methods in statistical physics[M]. Clarendon Press, 1999: 46-49.

- [12] Newman M E, Barkema G T. Monte carlo methods in statistical physics[M]. Clarendon Press, 1999: 35-42.
- [13] Newman M E, Barkema G T. Monte carlo methods in statistical physics[M]. Clarendon Press, 1999: 91-96.
- [14] Carrasquilla J, Melko R G. Machine learning phases of matter[J]. Nature Physics, 2017, 13(5): 431-434.
- [15] Dong X Y, Pollmann F, Zhang X F, et al. Machine learning of quantum phase transitions[J]. Physical Review B, 2019, 99(12): 121104.

表 1 $T_c = 2.26$ 下两种算法的误差对比

	77 0 17773712770722.470							
	1	2	3	4	5	平均值	标准差	相对误差
Metropolis	0.7843	0.7469	0.7412	0.7776	0.7719	0.7644	0.0192	0.31%
Wolff	0.6120	0.6207	0.6161	0.6159	0.6119	0.6153	0.0036	24.6%

Simulation of phase transition and its visualization

TANG Zi-fan, LI Xiang-hua

(College of Physics and Astronomy, Yunnan University, Kunming 650504, China)

Abstract: The Metropolis Algorithm and Wolff Algorithm are used to simulate the paramagnetic-ferromagnetic phase transition of Ising Model. Spin, energy and specific heat capacity vs. temperature are calculated. Compare the result, Wolff Algorithm is considered to have a faster convergence speed and a better precision than the Metropolis Algorithm. The precision of Wolff Algorithm could be improved by enlarge the size of the system, but Metropolis could not do so. Wolff Algorithm's cluster-flip strategy give the simulation a higher efficiency.

Key words: Ising Model; Monte Carlo simulation; Wolff Algorithm; Metropolis Algorithm