

# Уравнения в частных производных

1 6 октября 2014

## 1.1 Прямое произведение двух обобщённых функций

В прошлый раз мы с вами обсуждали теорему о конечном порядке сингулярности.

Нам понадобится ещё одно понятие: прямое произведение двух функций. Ещё иногда его называют тензорным произведением. Вот тут мы не про тензоры говорим, а про функции — это такой вырожденный тензор. В чём смысл прямого произведения: берёте функцию  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ , другую  $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{C}$ , перемножаете, получаете функцию  $m+n$  переменных.

Пусть  $f \in C^\infty(F)$ ,  $g \in C^\infty(G)$ , где  $F \subset \mathbb{R}^n$  — открытое непустое множество,  $G \subset \mathbb{R}^m$  — открытое непустое множество. Тогда просто построим вот такую вот функцию:

$$(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots, x_{n+m}) \mapsto f(x_1, \dots, x_n) \cdot g(x_{n+1}, \dots, x_{n+m}).$$

Называем её прямым произведением  $f$  и  $g$ . Как мы её обозначаем, чтобы показать, что это всё-таки что-то новое:  $fg$ ,  $f \cdot g$  или  $f \otimes g$ . Это  $F \times G \rightarrow \mathbb{C}$ .

Мы знаем, что  $C^\infty$  вкладывается в  $D'$ . Так что ничего нового не должно происходить. Будем понимать  $f \in C^\infty(F)$  и  $g \in C^\infty(G)$  как обобщённые функции из  $D'(F)$  и  $D'(G)$ . Что это означает? Возьмём прямое произведение  $fg \in C^\infty(F \times G)$  и применим к  $\varphi \in D(F \times G)$ .

$$(f(x)g(y), \varphi(x, y)) = \int_{F \times G} f(x)g(y)\varphi(x, y) dx dy = \int_F \int_G f(x)g(y)\varphi(x, y) dy dx = (f(x), (g(y), \varphi(x, y))).$$

Это на самом деле уже готовая формула для определения прямого произведения.

**Определение 1.1.** *Прямым произведением обобщённых функций  $f(x) \in D'(F)$  и  $g(y) \in D'(G)$  называется обобщённая функция  $f(x)g(y)$  (сохраняем символ аргумента, хотя понимаем, что это не бесконечно гладкие функции), такая, что*

$$\forall \varphi(x, y) \in D(F \times G) \quad (f(x)g(y), \varphi(x, y)) = (f(x), (g(y), \varphi(x, y))).$$

При каждом  $x$  сначала получаем  $(g(y), \varphi(x, y))$ . Понятно, что это бесконечно гладкая функция, понятно, что у неё гладкий носитель; по теореме из конца прошлой лекции знаем, что  $(g(y), \varphi(x, y)) \in D(F)$ . Непонятно, почему при этом получится непрерывная в сенсориальном смысле функция; линейность действительна, нет сомнений. Нужно же показать, что если  $\varphi_k \rightarrow \varphi$ , то всё вот это  $(f(x)g(y), \varphi_k(x, y)) \rightarrow (f(x)g(y), \varphi(x, y))$ . Не знаю, насколько для вас это очевидно, поэтому давайте на этом остановимся.

Итак, очевидно, что  $f(x)g(y)$  — линейная функция. Покажем, что  $f(x)g(y)$  непрерывный в  $D(F \times G)$  функционал. В самом деле, пусть  $\varphi_k(x, y) \rightarrow \varphi(x, y)$  в  $D(F \times G)$  при  $k \rightarrow \infty$ , то есть

$$(1) \text{ Существует компакт } H \subset F \times G: \forall k \in \mathbb{N} \quad \text{supp } \varphi_k \subset H;$$

$$(2) \forall m \quad \|\varphi_k - \varphi\|_{C^m(F \times G)} \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow \infty.$$

Тогда  $(g(y), \varphi_k(\cdot, y)) \rightarrow (g(y), \varphi(\cdot, y))$  в норме  $C^m(F)$  при  $k \rightarrow \infty$  для всех  $m \geq 0$ .

Другими словами, для любого мультииндекса  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  (я уже могу дифференцировать по параметру)

$$\partial_x^\alpha (g(y), \varphi_k(x, y)) \rightarrow \partial_x^\alpha (g(y), \varphi(x, y))$$

равномерно по  $x \in F$ .

Вот теперь можем дифференцировать по параметру. Имеем,

$$\partial_x^\alpha (g(y), \varphi_k(x, y)) = (g(y), \partial_x^\alpha \varphi_k(x, y)), \quad \partial_x^\alpha (g(y), \varphi(x, y)) = (g(y), \partial_x^\alpha \varphi(x, y)).$$

Ну а теперь возьмём разность.

$$\left| \partial_x^\alpha (g(y), \varphi_k(x, y)) - \partial_x^\alpha (g(y), \varphi(x, y)) \right| = \left| (g(y), \partial_x^\alpha \varphi_k(x, y) - \partial_x^\alpha \varphi(x, y)) \right|.$$

Дальше мы знаем, что носитель разности  $\partial_x^\alpha \varphi_k(x, y) - \partial_x^\alpha \varphi(x, y)$  лежит в некотором компакте. Поэтому я могу записать, что всё это равно

$$\left| (g(y), \eta(y) (\partial_x^\alpha \varphi_k(x, y) - \partial_x^\alpha \varphi(x, y))) \right|,$$

где  $\eta \in D(G)$  и при этом  $\eta \equiv 1$  в окрестности проекции  $H$  на  $G$ . Ничего не изменилось от такого домножения, но мне это даёт возможность написать следующее. Таким образом,

$$\left| \partial_x^\alpha (g(y), \varphi_k(x, y)) - \partial_x^\alpha (g(y), \varphi(x, y)) \right| = \left| (g(y)\eta(y), \partial_x^\alpha \varphi_k(x, y) - \partial_x^\alpha \varphi(x, y)) \right|,$$

где  $g(y)\eta(y)$  — обобщённая функция с компактным носителем. А раз так, то я могу написать, что всё это не превосходит

$$\leq A \|\partial_x^\alpha \varphi_k(x, \cdot) - \partial_x^\alpha \varphi(x, \cdot)\|_{C^N(G)} \leq A \|\varphi_k - \varphi\|_{C^{N+|\alpha|}(F \times G)} \rightarrow 0. \quad (k \rightarrow \infty.)$$

Дальше я должен показать, что есть компакт, где лежат все носители. Очевидно, что  $\text{supp}(g(y), \varphi_k(\cdot, y))$  есть подмножество проекции  $H$  на  $F$ .

Тем самым,  $(g(y), \varphi_k(\cdot, y)) \rightarrow (g(y), \varphi(\cdot, y))$  в  $D(F)$  при  $k \rightarrow \infty$ , поэтому ввиду непрерывности  $f(x)$  будем иметь

$$(f(x), (g(y), \varphi_k(x, y))) \rightarrow (f(x), (g(y), \varphi(x, y))),$$

то есть  $f(x)g(y)$  непрерывный функционал на  $D(F \times G)$ .

Всё очень просто. Надо только воспользоваться неравенством из компактности носителя.

## 1.2 Коммутативность прямого произведения обобщённых функций

Когда писали прямое произведение двух бесконечно гладких функций, воспользовались теоремой Фубини. Могли бы интегрировать в другом порядке и результат интегрирования не изменился. А для обобщённых функций порядок важен?

**Теорема 1.1.** Пусть  $f(x) \in D'(F)$ ,  $g(y) \in D'(G)$ , а  $\varphi \in D(F \times G)$ . Тогда

$$(f(x), (g(y), \varphi(x, y))) = (g(y), (f(x), \varphi(x, y))).$$

Вообще прямое произведение не коммутативно по своей природе. А у нас получилось коммутативное — частный случай. У нас в определении прямого произведения обобщённых функций есть некоторый произвол — вот о чём теорема.

**Доказательство.** Если бы  $\varphi(x, y) = \psi_1(x) \cdot \psi_2(y)$ , всё очевидно. А как в общем случае сделать? Любую функцию  $\varphi$  разложим, так сказать, в ряд. Любую функцию  $\varphi \in D(F \times G)$  можно разложить в ряд

$$\varphi(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(x) \varphi_k(y),$$

где  $\varphi_k \in D(F)$ ,  $\varphi_k \in D(G)$ ,  $k = 1, 2, \dots$

Так всегда можно сделать. Надо только понять как. Мне приходит в голову разложить в ряд Фурье, по каким-то экспонентам разложить. Коэффициенты очень быстро сходятся к нулю у бесконечно гладких функций. Мне нужна сходимост  $C^N(F \times G)$ . Коэффициенты убывают быстрее любой степени, получу всё как надо. Идея понятна, а сейчас я это напишу.

1. Разложим  $\varphi(x, y)$  в ряд Фурье

$$\varphi(x, y) = \sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} c_{sp} e^{isx} e^{ipy}.$$

Мы можем выбрать достаточно большой куб размерности  $m + n$ , которому будет принадлежать  $F \times G$ . Разнесём этот куб по  $\mathbb{R}^{m+n}$ , доопределив  $\varphi$  до периодической. Нам хочется, чтобы ребро куба было  $2\pi$ . Поэтому делаем такую приписку. Считаем без ограничения общности  $F \times G \subset (-\pi, \pi)^{n+m}$ .

Ввиду того, что  $\varphi$  бесконечно гладкая функция, будем иметь

$$\sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} |c_{sp}| (1 + |s| + |p|)^N < +\infty \quad \forall N \in \mathbb{N}.$$

2. Возьмём  $\eta \in D(F)$ <sup>1</sup>,  $\lambda \in D(G)$ , такие, что  $\eta \equiv 1$  на проекции  $\text{supp } \varphi$  на  $F$ ,  $\lambda \equiv 1$  на проекции  $\text{supp } \varphi$  на  $G$ . Тогда, очевидно, получим

$$\eta(x) \lambda(y) \varphi(x, y) \equiv \varphi(x, y).$$

<sup>1</sup>  $D$  и  $C_0^\infty$ , кстати, одно и то же.

При этом весь ряд можно написать вот так вот, смотрите (слева и справа умножили на бесконечно гладкую функцию)

$$\varphi(x, y) = \sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} c_{sp} e^{isx} \eta(x) e^{ipy} \lambda(y).$$

Заметим, что ряд  $\sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} c_{sp} e^{isx} e^{ipy}$  сходится к функции  $\varphi(x, y)$  в пространстве  $C^N(F \times G)$  для любого

$N$  ввиду бесконечной гладкости  $\varphi$ . Таким образом,  $\sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} c_{sp} e^{isx} \eta(x) e^{ipy} \lambda(y)$  сходится к  $\varphi \equiv \eta(x) \lambda(y) \varphi$  в

пространстве  $C^N(F \times G)$  для любого  $N$ . Ну и всё, сходимости у нас есть, какая нужна.

Тем самым вот этот вот ряд  $\sum_{\substack{s \in \mathbb{Z}^n \\ p \in \mathbb{Z}^m}} c_{sp} e^{isx} \eta(x) e^{ipy} \lambda(y)$  сходится к  $\varphi(x, y)$  в пространстве  $D(F \times G)$  (частичные суммы ряда образуют сходящуюся последовательность). Перенумеруем члены этого ряда. Получим

$$\varphi(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(x) \varphi_k(y), \quad \varphi_k(x) \equiv e^{isx} \eta(x) c_{sp}, \quad \psi_k(y) \equiv e^{ipy} \lambda(y).$$

Имеем

$$\left( f(x), \left( g(y), \sum_{k=1}^N \varphi_k \psi_k \right) \right) = \sum_{k=1}^N \left( f(x), \varphi_k(x) \right) \left( g(y), \psi_k(y) \right).$$

Аналогично

$$\left( g(y), \left( f(x), \sum_{k=1}^N \varphi_k \psi_k \right) \right) = \sum_{k=1}^N \left( g(y), \psi_k(y) \right) \left( f(x), \varphi_k(x) \right).$$

То есть для всех  $k$

$$\left( f(x), \left( g(y), \sum_{k=1}^N \varphi_k \psi_k \right) \right) = \left( g(y), \left( f(x), \sum_{k=1}^N \varphi_k \psi_k \right) \right).$$

Переходя к пределу при  $N \rightarrow \infty$  получим

$$\left( f(x), \left( g(y), \varphi(x, y) \right) \right) = \left( g(y), \left( f(x), \varphi(x, y) \right) \right).$$

■

**Упражнение 1.1.** Почему предел существует? (Из непрерывности прямого произведения.)

## 2 13 октября 2014

На чём мы остановились. Доказали теорему о конечном порядке сингулярности обобщённой функции с компактным носителем. Доказали коммутативность прямого произведения.

### 2.1 Свёртка обобщённой функции

Я напомним, что такое свёртка двух функций в пространстве  $L_1(\mathbb{R}^n)$ . Пусть  $f, g \in L_1(\mathbb{R}^n)$  (пока просто считайте, что это функции, интегрируемые по Риману). Что называется свёрткой?

$$f \star g(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \underbrace{f(x-y)}_{\xi} \underbrace{g(y)}_{x-\xi} dy = \int_{\mathbb{R}^n} g(x-\xi) f(\xi) d\xi.$$

Я всегда забываю  $x-y$  или  $y-x$ , но вот есть способ себя проверить:  $f \star g = g \star f$ .

Что замечательно в пространстве  $L_1$ ? Это свёрточная алгебра. Там естественно есть структура линейного пространства.

Давайте попробуем посчитать (есть такая теорема, называется Фубини)

$$\int_{\mathbb{R}^n} |f \star g(x)| dx = \int_{\mathbb{R}^n} dx \left| \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y) g(y) dy \right| \leq \int_{\mathbb{R}^n} dx \int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)| |g(y)| dy.$$

Как работают с интегралом Лебега. Рассматривают фундаментальные последовательности ступенчатых функций. Они сходятся к измеримым функциям. Норма определяется так: берёте интеграл Лебега от модуля

функции. Существует предел интегралов ступенчатых функций, этот предел называют интегралом Лебега. Что я хочу сказать: если функция интегрируема по Лебегу, то её модуль интегрируем, поэтому наш интеграл слева существует. И есть такая теорема, что модуль интеграла не превосходит интеграла модуля.

А что такое теорема Фубини: есть функция двух векторных переменных, тогда можно кратный интеграл считать как повторный. Что у нас получается:

$$= \int_{\mathbb{R}^n} dy |g(y)| \underbrace{\int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)| dx}_{\int_{\mathbb{R}^n} |f(\xi)| d\xi} = \int_{\mathbb{R}^n} |g(y)| dy \int_{\mathbb{R}^n} |f(\xi)| d\xi = \|f\|_{L_1(\mathbb{R}^n)} \|g\|_{L_1(\mathbb{R}^n)}.$$

Тем самым мы утверждаем, что

$$\|f \star g\|_{L_1(\mathbb{R}^n)} \leq \|f\|_{L_1(\mathbb{R}^n)} \|g\|_{L_1(\mathbb{R}^n)}.$$

И интеграл от свёртки поэтому существует. Мы сразу двух зайцев убили: из теоремы Фубини показали и что свёртка существует и что она суммируема.

Как поступать с обобщёнными функциями? Мы знаем, что  $L_1(\mathbb{R}^n)$  вкладывается в  $D'(\mathbb{R}^n)$ . Будем понимать  $f, g \in L_1(\mathbb{R}^n)$  как обобщённые функции из  $D'(\mathbb{R}^n)$ .

$$\begin{cases} f: \varphi \mapsto \int_{\mathbb{R}^n} f \varphi dx, & \varphi \in D(\mathbb{R}^n); \\ g: \varphi \mapsto \int_{\mathbb{R}^n} g \varphi dx, & \varphi \in D(\mathbb{R}^n); \end{cases}$$

При этом

$$f \star g: \varphi \mapsto \int_{\mathbb{R}^n} f \star g \varphi dx, \quad \varphi \in D(\mathbb{R}^n).$$

Что бы нам сделать, чтобы угадать определение для обобщённой функции? Делать какие-то замены.

$$\int_{\mathbb{R}^n} f \star g(x) \varphi(x) dx = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y) g(y) \varphi(x) dy dx = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(\xi) g(y) \varphi(\xi+y) dy d\xi.$$

Последнее похоже на действие прямого произведения на функцию, но это не так. Всё же  $\varphi(\xi+y) \in C^\infty(\mathbb{R}^{2n})$ , но не имеет компактного носителя. Действительно  $\text{supp } \varphi \subset [-A, A]$ , значит,  $-A \leq \xi+y \leq A$  — диагональная полоса, это не компактное множество.

Как нам, собственно говоря, выйти из положения? Введём понятие.

**Определение 2.1.** Компактным исчерпанием единицы в  $\mathbb{R}^m$  называется последовательность функций

$$\eta_k \in D(\mathbb{R}^m), \quad k = 1, 2, \dots,$$

таких, что выполнены два свойства:

- (1) Для любого компакта  $H \subset \mathbb{R}^m \quad \exists k_0: \forall k > k_0 \quad \eta_k|_H = 1$ ;
- (2)  $\forall s \quad \exists A: \forall k \quad \|\eta_k\|_{C^s(\mathbb{R}^n)} \leq A$ .

Естественный вопрос: существует ли хоть одна такая последовательность? Оказывается существует. Пусть  $\eta \in D(B_1)$ , такая, что  $\eta|_{B_{\frac{1}{2}}} = 1$ . Положим

$$\eta_k(x) = \eta\left(\frac{x}{k}\right), \quad k = 1, 2, \dots$$

Первое свойство, очевидно, выполнено. Второе:

$$\partial_x^\alpha \eta_k(x) = \frac{1}{k^{|\alpha|}} \partial_\xi^\alpha \eta(x) \Big|_{\xi=\frac{x}{k}}, \quad \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n), \quad |\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n.$$

А теперь мы готовы написать определение свёртки обобщённой функции.

**Определение 2.2.** Пусть  $f, g \in D'(\mathbb{R}^n)$ . Говорим, что существует свёртка  $f \star g$ , если  $\forall \varphi \in D(\mathbb{R}^n), \forall$  компактного исчерпания единицы  $\nu_k \in D(\mathbb{R}^{2n})$  существует предел

$$(f \star g, \varphi) = \lim_{k \rightarrow \infty} (f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x+y)).$$

Почему это хорошо? Почему, если  $f, g \in L_1(\mathbb{R}^n)$ , то получим то же самое? Какое выражение получится:

$$\int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(\xi) g(y) \eta_k(\xi, y) \varphi(\xi + y) dy d\xi.$$

На любом компакте к какому-то номеру последовательность стабилизируется. Поэтому можем применить теорему об ограниченной сходимости (это вы тоже скоро узнаете: все функции ограничены сверху, почти всюду функции сходятся к некоей, тогда интеграл последовательности будет сходиться к интегралу предела). Получится, что в пределе нужный интеграл и будет.

Так мы видим, что определение подходит. Оно не даёт ничего нового для  $L_1$ .

Есть вопросы к самому определению. Зависит ли предел от выбора компактного исчерпания?

**Упражнение 2.1.** *Покажите, что предел не зависит от компактного исчерпания.*

Это утверждение тривиально. По сути оно содержит в себе корректность определения свёртки. Сделаю вам одну подсказку. Есть два компактных исчерпания единицы  $\eta_k, \lambda_k$ . Перемешаю:  $\eta_1, \lambda_1, \eta_2, \lambda_2, \dots$

Есть вопрос ещё вот какой: почему в результате получится обобщённая функция? Предел есть, функция получается линейная относительно  $\varphi$ . Вопрос с непрерывностью. Если последовательность обобщённой функции сходится слабо, то предел — обобщённая функция. Мы это сейчас сформулируем без доказательства (можно прочитать у Шилова, оно громоздкое).

**Определение 2.3.** *Говорят, что последовательность обобщённых функций  $f_k \in D'(\Omega)$  слабо сходится к  $f: D(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ , если*

$$\forall \varphi \in D(\Omega) \quad (f_k, \varphi) \rightarrow (f, \varphi).$$

Можно придумать и другие сходимости, но естественной является именно слабая.

**Теорема 2.1** (о полноте  $D(\Omega)$  относительно слабой сходимости). *Пусть  $f_k \in D'(\Omega)$  слабо сходится к  $f: F(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$  при  $k \rightarrow \infty$ . Тогда  $f \in D'(\Omega)$ .*

Доказывать не будем. Доказательство, к сожалению, достаточно громоздкое. В Шилове доказательство, обратите внимание, страницах наверное на пяти. Меня извиняет, что Владимиров тоже так делает: даёт эту теорему без доказательства.

**Упражнение 2.2.** *Покажите, что  $\varphi \mapsto (f(x)g(y), \nu_k(x, y)\varphi(x + y))$  является линейным непрерывным функционалом в  $D(\mathbb{R}^n)$ .*

Решение писать не буду, потому что оно тривиально. Хотя первое тоже было тривиально.

Прямое произведение всегда существует, а вот свёртка существует не для всех пар функций. Можно даже пару из  $L_1^{loc}(\mathbb{R}^n)$  (суммируемые на каждом компакте) взять. Единицу с единицей мы не свернём.

Какие свойства есть у классической свёртки? Коммутативность. Это действительно так. Мы это сформулируем в виде теоремы небольшой.

**Теорема 2.2** (коммутативность свёртки). *Пусть  $f, g \in D'(\mathbb{R}^n)$ : существует свёртка  $f \star g$ . Тогда  $\exists$  свёртка  $g \star f = f \star g$ .*

**Доказательство.** Пусть  $\eta_k \in D(\mathbb{R}^{2n})$  — некоторое компактное исчерпание. Имеем

$$(f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)) = (f(x), (g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y))) = (g(y), (f(x), \eta_k(x, y)\varphi(x + y))).$$

■

## 3 20 октября 2014

### 3.1 Свёртка с обобщённой функцией, имеющей компактный носитель

Теперь такое утверждение будет. Что у нас получится, если одна из компонент свёртки имеет компактный носитель.

**Теорема 3.1.** *Пусть  $f, g \in D'(\mathbb{R}^n)$ , причём  $\text{supp } f$  — компакт. Тогда свёртка  $f \star g$  существует, причём*

$$\forall \varphi \in D(\mathbb{R}^n) \quad (f \star g, \varphi) = (f(x), (g(y), \varphi(x + y))) = (g(y), (f(x), \varphi(x + y))). \quad (1)$$

Обратите внимание, что самая правая часть формулы устроена каким образом: функцию  $f$  применяете к  $\varphi(x + y)$ . Если  $y$  фиксирована, то  $\varphi$  уже имеет компактный носитель, тут всё понятно. А то, что получается, является бесконечно гладкой функцией, но почему это будет с компактным носителем — вот в чём вопрос. Дальше  $g(y)$  применяем к бесконечно гладкой функции, а должны применять к функции с компактным носителем.

Как обобщённую функцию с компактным носителем доопределить на всё  $\mathbb{R}^n$ ? Находим  $\sigma \in D(\mathbb{R}^n)$ :  $\sigma = 1$  в окрестности  $\text{supp } f$ , и  $\forall \psi \in C^\infty(\mathbb{R}^n) \quad (f, \psi) := (f, \sigma\psi)$ . Тогда мы распространили  $f: C^\infty(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{C}$ . Корректно ли? Проверим

$$\forall \psi \in D(\mathbb{R}^n) \quad (f, \psi) = (f\sigma, \psi) = (f, \sigma\psi).$$

Если есть две такие  $\sigma_1, \sigma_2$ , то  $\sigma_1 - \sigma_2 = 0$  в окрестности носителя  $f$ . Значит, от выбора  $\sigma$  выражение не зависит.

Тогда почему в (1) проблем нет? Потому что у  $f$  компактный носитель и  $g(y)$  применяется к функции с компактным носителем.

**Доказательство.** Рассмотрим компактное исчерпание единицы  $\eta_k(x, y) \in D(\mathbb{R}^{2n})$ ,  $k = 1, 2, \dots$  Имеем

$$(f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)).$$

Вот если у неё предел есть, то свёртка существует. Предела нет — не существует. Напишем вот в таком виде

$$= (f(x), (g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)))$$

Вспомним, что  $f$  с компактным носителем, а  $\sigma$  равна единице в окрестности носителя  $f$

$$= (f(x)\sigma(x), (g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y))) =$$

По определению умножения обобщённой функции на бесконечно гладкую

$$= (f(x), \sigma(x)(g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y))) =$$

А дальше по линейности функционала  $g(y)$ .

$$= (f(x), (g(y)\eta_k(x, y) \underbrace{\sigma(x)\varphi(x + y)}_{\in D(\mathbb{R}^{2n})}))$$

Если  $x$  большое, то  $\sigma$  обнулится, если  $y$  большое, но  $x$  небольшое, то  $x + y$  большое, тогда  $\varphi$  обнулится. И всё это равняется вот такому вот выражению

$$= (f(x), (g(y), \sigma(x)\varphi(x + y))),$$

если  $k$  такое, что  $\eta_k|_{\text{supp } \sigma(x)\varphi(x+y)} = 1$ . Ввиду того, что  $\eta_k$  — компактное исчерпание единицы, для любого компакта нужное  $k$  найдётся. Предел существует просто потому, что стабилизировалась последовательность.

Таким образом,

$$\begin{aligned} \exists k_0: \forall k \geq k_0 \quad (f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)) &= (f(x), (g(y), \sigma(x)\varphi(x + y))) = \\ &= (f(x)\sigma(x), (g(y), \varphi(x + y))) = (f(x), (g(y), \varphi(x + y))), \end{aligned}$$

$$\text{поэтому } \lim_{k \rightarrow \infty} (f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)) = (f(x), (g(y), \varphi(x + y))).$$

А теперь надо показать, что второе равенство тоже имеет место. Ну понятно почему: очевидно, что

$$\begin{aligned} (f(x), (g(y), \varphi(x + y))) &= (f(x)\sigma(x), (g(y), \varphi(x + y))) = (f(x), (g(y), \sigma(x)\varphi(x + y))) \stackrel{1.1}{=} \\ &= (g(y), (f(x)\sigma(x), \varphi(x + y))) = (g(y), (f(x), \varphi(x + y))). \end{aligned}$$

■

В качестве примера мы возьмём  $\delta$ -функцию. У неё компактный носитель множество из одной точки. Пусть  $f \in D'(\mathbb{R}^n)$ . Тогда (напишем сперва ответ)

$$f(x) \star \delta(x) = f(x).$$

В самом деле,  $\forall \varphi \in D(\mathbb{R}^n)$  имеем

$$(f(x) \star \delta(x), \varphi(x)) = (f(x), (\delta(x), \varphi(x + y))) = (f(x), \varphi(x)).$$

Когда у обобщённой функции носитель компакт, её можно применять к любой бесконечно гладкой, не обязательно имеющей компактный носитель.

## 3.2 Дифференция свёртки

**Теорема 3.2.** Пусть  $f, g \in D'(\mathbb{R}^n)$ , такие, что существует свёртки  $f \star g$ . Тогда существуют свёртки  $\frac{\partial f}{\partial x_i} \star g$ ,  $f \star \frac{\partial g}{\partial x_i}$  и при этом

$$\frac{\partial}{\partial x_i}(f \star g) = \frac{\partial f}{\partial x_i} \star g = f \star \frac{\partial g}{\partial x_i}.$$

Есть такие студенты, которые скажут: вы тут описались, надо было плюс поставить. Нет, не описался.

Обратное, очевидно, неверно: не факт, что если есть свёртки  $\frac{\partial f}{\partial x_i} \star g$ ,  $f \star \frac{\partial g}{\partial x_i}$ , то существует  $f \star g$ . Простой пример: функции из  $L^1_{loc}$ .

**Доказательство.** Для начала напишу определение производной. Для любой  $\varphi \in D(\mathbb{R}^n)$ , для любого компактного исчерпания единицы  $\eta_k \in D(\mathbb{R}^{2n})$ ,  $k = 1, 2, \dots$

$$\left( \frac{\partial}{\partial x_i}(f \star g), \varphi \right) = - \left( f \star g, \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \right) = - \lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x)g(y), \eta_k(x, y) \frac{\partial}{\partial x_i} \varphi(x + y) \right).$$

Это с одной стороны. А теперь другую сторону равенства хотим переписать в таком же виде. Хотим показать, что существует предел

$$\left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \star g, \varphi \right) = \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i}(x)g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y) \right),$$

причём

$$- \lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x)g(y), \eta_k(x, y) \frac{\partial}{\partial x_i} \varphi(x + y) \right) = \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i}(x)g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y) \right).$$

Вот для этого разберёмся, в чём разница в выражениях под знаком предела. В самом деле

$$\begin{aligned} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i}(x)g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y) \right) &\stackrel{1.1}{=} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i}(x), (g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) = \\ &- \left( f(x), \frac{\partial}{\partial x_i} (g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) = - \left( f(x), \left( g(y), \frac{\partial}{\partial x_i} (\eta_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) \right) = \\ &- \left( f(x), \left( g(y), \frac{\partial \eta_k(x, y)}{\partial x_i} \varphi(x + y) \right) \right) - \left( f(x), \left( g(y), \eta_k(x, y) \frac{\partial \varphi(x + y)}{\partial x_i} \right) \right). \end{aligned}$$

Покажем, что предел от первого слагаемого есть ноль, то есть

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x), \left( g(y), \frac{\partial \eta_k(x, y)}{\partial x_i} \varphi(x + y) \right) \right). \quad (2)$$

Догадаться, чем воспользоваться очень непросто. Обычно начинают какие-то оценки писать, и ничего не получается. Нужно построить новое компактное исчерпание единицы. Положим  $\lambda_k(x, y) = \eta_k(x, y) + \frac{\partial \eta_k}{\partial x_i}(x, y)$ ,  $k = 1, 2, \dots$ . Очевидно, что  $\lambda_k(x, y)$  также будет компактным исчерпанием единицы. Предел о определении свёртки не зависит от выбора компактного исчерпание единицы

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x), (g(y), \lambda_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) = \lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x), (g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y)) \right).$$

Однако

$$\left( f(x), (g(y), \lambda_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) = \left( f(x), (g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y)) \right) + \left( f(x), \left( g(y), \frac{\partial \eta_k(x, y)}{\partial x_i} \varphi(x + y) \right) \right).$$

Откуда следует (2).

Ввиду (Я) соотношение (Ы) влечёт за собой (ЯЯ). Соотношение (ЯЯ) в свою очередь означает, что

$$\begin{aligned} \left( \frac{\partial}{\partial x_i}(f \star g), \varphi \right) &= - \left( f \star g, \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \right) = - \lim_{k \rightarrow \infty} \left( f(x)g(y), \eta_k(x, y) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(x + y) \right) = \\ &\lim_{k \rightarrow \infty} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i}(x)g(y), \eta_k(x, y) \varphi(x + y) \right) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \star g, \varphi \right). \end{aligned}$$

Другими словами, свёртка  $\frac{\partial f}{\partial x_i} \star g$  существует и при этом

$$\frac{\partial f \star g}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i} \star g.$$

Последнее ввиду коммутативности свёртки позволяет утверждать, что существует также  $f \star \frac{\partial g}{\partial x_i}$ , причём  $\frac{\partial(f \star g)}{\partial x_i} = f \star \frac{\partial g}{\partial x_i}$ . Что и требовалось доказать. ■

### 3.3 Теорема существования и теорема единственности

Пусть  $\mathcal{L} = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha \partial^\alpha$ ,  $a_\alpha \in \mathbb{C}$  — дифференциальный оператор с постоянными коэффициентами,  $\alpha = \alpha_1, \dots, \alpha_n$  — мультииндекс,  $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$ ,  $\partial^\alpha = \frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x^{\alpha_1} \dots \partial x^{\alpha_n}}$ .

**Определение 3.1.**  $\mathcal{E}(x) \in D'(\mathbb{R}^n)$  называется фундаментальным решением оператора  $\mathcal{L}$ , если  $\mathcal{L}\mathcal{E} = \delta(x)$ .

В качестве примера возьмём  $\mathcal{L} = \frac{d}{dx}$ . Тогда  $\mathcal{E}(x) = \theta(x) = \begin{cases} 1, & x > 0, \\ 0, & x < 0 \end{cases}$  — фундаментальное решение  $\mathcal{L}$ . В самом деле, имеем,  $\theta'(x) = \delta(x)$ .

У нас осталось пять минут. Ровно столько, сколько нужно, чтобы доказать две теоремы.

**Теорема 3.3.** Пусть  $f(x) \in D'(\mathbb{R}^n)$ , такая, что существует свёртка  $u = f \star \mathcal{E}$ , где  $\mathcal{E}(x)$  — фундаментальное решение оператора  $\mathcal{L}$ . Тогда  $\mathcal{L}u = f$ .

**Доказательство.** Имеем  $\mathcal{L}u = \mathcal{L}(f \star \mathcal{E}) = f \star \mathcal{L}\mathcal{E} = f \star \delta = f$ . Ведь у свёртки можно дифференцировать только одну компоненту. ■

**Теорема 3.4.** Пусть  $u \in D'(\mathbb{R}^n)$  — решение уравнения  $\mathcal{L}u = f$ , такое, что существует свёртка  $u \star \mathcal{E}$ , где  $\mathcal{E}$  — фундаментальное решение оператора  $\mathcal{L}$ . Тогда  $u = f \star \mathcal{E}$ .

**Доказательство.** Имеем  $\mathcal{L}(u \star \mathcal{E}) = u \star \mathcal{L}\mathcal{E} = u \star \delta = u$ . С другой стороны

$$\mathcal{L}(u \star \mathcal{E}) = \mathcal{L}u \star \mathcal{E} = f \star \mathcal{E} \Rightarrow u = f \star \mathcal{E}.$$

Я на две минуты вас обманул всего. ■

## 4 Задача Коши для обыкновенного дифференциального уравнения с постоянными коэффициентами

В качестве  $\mathcal{L}$  возьмём такой дифференциальный оператор

$$\mathcal{L} = \frac{d^m}{dx^m} + a_{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} + \dots + a_1 \frac{d}{dx} + a_0. \quad a_s \in \mathbb{C}, \quad s = 0, 1, \dots, m-1.$$

А задача Коши формулируется так:

$$\mathcal{L}w = f(x), \quad w(0) = w_0, \dots, w^{(n-1)}(0) = w_{n-1}, \quad w_s \in \mathbb{C}, \quad s = 0, 1, \dots, m-1.$$

Для простоты будем считать, что  $f(x) \in C^\infty(\mathbb{R})$ . Вы знаете из курса ОДУ, что у этой задачи имеется единственное решение. Коэффициенты не обязательно для этого должны быть постоянными, но для уравнения с постоянными коэффициентами существует единственное глобальное решение, определённое по всём  $\mathbb{R}$ .

Обозначим

$$\tilde{w}(x) = \begin{cases} w(x), & x > 0; \\ 0, & x < 0. \end{cases}; \quad \tilde{f}(x) = \begin{cases} f(x), & x > 0; \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$

И применим к  $\tilde{w}$  оператор  $\mathcal{L}$ . Если будете считать классическую производную, то поймёте, что в нуле это сделать нельзя. Но вы можете интерпретировать  $\tilde{w}(x)$  как обобщённую функцию, и, значит, её можно дифференцировать.

$$(\mathcal{L}\tilde{w}, \varphi) = (w, \mathcal{L}^* \varphi),$$

где  $\mathcal{L}^*$  — такой вспомогательный оператор. Как он устроен? Если вы берёте одну производную, минус вылезает:

$$\left( \frac{du}{dx}, \varphi \right) = - \left( u, \frac{d\varphi}{dx} \right)$$

Значит,  $\mathcal{L}^* = (-1)^m \frac{d^m}{dx^m} + (-1)^{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} + \dots + a_1 \frac{d}{dx} + a_0$ . Он называется формально сопряжённым оператором. Слово «формально» появляется, так как мы не задумываемся об области определения оператора, интересуемся лишь символической записью.

Так как  $\tilde{w} \in L_{1,loc}(\mathbb{R})$ , то

$$(\tilde{w}, \mathcal{L}^* \varphi) = \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{w} \mathcal{L}^* \varphi \, dx = \int_0^{\infty} w \mathcal{L}^* \varphi \, dx = \sum_{s=1}^m (-1)^s a_s \int_0^{\infty} w \varphi^{(s)} \, dx. \quad (3)$$



Здесь одна тонкость,  $s$  меняется от 0 до  $m$ , а старший коэффициент единица. Значит, положим  $a_m = 1$ .

Дальше я проделаю процедуру, называемую интегрированием по частям (учту ещё, что  $\varphi$  имеет компактный носитель, то есть на  $\infty$   $\varphi = 0$ )

$$\begin{aligned} \int_0^\infty w \varphi^{(s)} dx &= w \varphi^{s-1} \Big|_0^\infty - \int_0^\infty w' \varphi^{(s-1)} dx = -w(0) \varphi^{(s-1)}(0) - w' \varphi^{s-2} \Big|_0^\infty + \int_0^\infty w'' \varphi^{s-2} dx = \\ &= -w(0) \varphi^{(s-1)}(0) + w'(0) \varphi^{(s-2)}(0) + \dots + (-1)^s w^{(s-1)}(0) \varphi(0) + (-1)^s \int_0^\infty s^{(s)} \varphi dx. \end{aligned}$$

Теперь мы подставим всё в сумму (3) (учтём начальные условия  $w^{(p)}(0) = w_p \in \mathbb{C}$ )

$$\begin{aligned} (\tilde{w}, \mathcal{L}^* \varphi) &= \sum_{s=1}^m (-1)^s a_s \sum_{p=0}^{s-1} (-1)^{p+1} w^{(p)}(0) \varphi^{(s-p-1)}(0) + \underbrace{\int_0^\infty \sum_{s=0}^m (-1)^s a_s w^{(s)} \varphi dx}_{\mathcal{L}w=f} = \\ &= \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} (-1)^{s+p+1} a_s w_p \underbrace{\varphi^{(s-p-1)}(0)}_{(-1)^{s-p-1}(\delta^{(s-p-1)}(x), \varphi(x))} + \underbrace{\int_0^\infty f \varphi dx}_{(\tilde{f}, \varphi)} = \\ &= \left( \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p \delta^{(s-p-1)}(x) + \tilde{f}(x), \varphi(x) \right), \end{aligned}$$

откуда следует, что

$$\mathcal{L}\tilde{w} = \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p \delta^{(s-p-1)}(x) + \tilde{f}(x). \quad (4)$$

В качестве примера рассмотрим вот такое уравнение  $y'' + \omega^2 y = f(x)$  с начальными условиями  $y(0) = y_0$ ,  $y'(0) = y_1$  ( $\omega > 0$ ). Такое уравнение колебаний с правой частью. Положим

$$\tilde{y}(x) = \begin{cases} y(x), & x \geq 0, \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$

Тогда, используя (4), получим  $\tilde{y}'' + \omega^2 \tilde{y} = \delta(x)y_1 + \delta'(x)y_0 + \tilde{f}(x)$ .

У нас была задача Коши. А мы получили одно уравнение, в которое входит всё.

## 4.1 Фундаментальные решения обыкновенного оператора $\mathcal{L}$ с постоянными коэффициентами

**Теорема 4.1.** Пусть  $W$  — решение задачи Коши

$$\mathcal{L}w = 0, \quad w(0) = 0, \dots, w^{(m-2)}(0) = 0, \quad w^{(m-1)}(0) = 1.$$

Тогда  $\mathcal{E}(x) = \theta(x)W(x)$  — фундаментальное решение оператора  $\mathcal{L}$ , то есть  $\mathcal{L}\mathcal{E}(x) = \delta(x)$ .

**Доказательство.** Непосредственно следует из формулы (4). ■

В качестве примера возьмём оператор уже рассмотренного сегодня уравнения  $\mathcal{L} = \frac{d^2}{dx^2} + \omega^2$ ,  $\omega > 0$ . Рассмотрим задачу

$$w'' + \omega^2 w = 0, \quad w(0) = 0, \quad w'(0) = 1.$$

Решение, как мы давно знаем,  $W(x) = \frac{1}{\omega} \sin \omega x$ . Фундаментальное решение

$$\mathcal{E}(x) = \frac{\theta(x)}{\omega} \sin \omega x.$$

## 4.2 Свёрточная алгебра

Обозначим  $\mathcal{A} = \{f \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}) : \text{supp } f \subset [0, \infty)\}$ .

**Лемма 4.1.** Множество  $\mathcal{A}$  образует коммутативную алгебру с единицей относительно свёртки и операций сложения и умножения на скаляр.

**Доказательство.** Достаточно доказать, что  $\forall f, g \in \mathcal{A} \exists f \star g \in \mathcal{A}$ . Пусть  $\eta_k$  — компактное исчерпание единицы. Возьмём такое  $\tau \in C^\infty(\mathbb{R})$ , что  $\tau|_{(-\infty, -1]} = 0$ ,  $\tau|_{[-1/2, \infty)} = 1$ . Положим  $\tau_\varepsilon(x) = \tau\left(\frac{x}{\varepsilon}\right)$ . Воспользуемся определениями свёртки и умножения обобщённой функции на бесконечно гладкую:  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$

$$(f(x)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)) = (\tau_\varepsilon(x)f(x)\tau_\varepsilon(y)g(y), \eta_k(x, y)\varphi(x + y)) = (f(x)g(y), \underbrace{\eta_k(x, y)\tau_\varepsilon(x)\tau_\varepsilon(y)\varphi(x + y)}_{\in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)}) = \dots$$

Почему просто понять, что у аргумента компактный носитель? Пусть  $\text{supp } \varphi \subset [-A, A]$ . Тогда  $-A \leq x + y \leq A$ . Теперь  $\varphi$  умножается на две функции, у которых носитель луч. А так как  $\eta_k$  — компактное исчерпание единицы и существует предел это выражения (последовательность стабилизируется на компактном носителе произведения  $\tau_\varepsilon(x)\tau_\varepsilon(y)\varphi(x + y)$  с какого-то номера  $k$ ).

$$\dots = (f(x)g(y), \tau_\varepsilon(x)\tau_\varepsilon(y)\varphi(x + y))$$

для достаточно больших  $k$ .

Таким образом, свёртка  $f \star g$  существует, причём

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \forall \varepsilon > 0 \quad (f \star g, \varphi) = (f(x)g(y), \tau_\varepsilon(x)\tau_\varepsilon(y)\varphi(x + y)).$$

Осталось показать, что  $\text{supp } f \star g \subset [0, \infty)$ . Пусть  $\varphi \in \mathcal{D}((-\infty, 0))$ . Покажем, что  $(f \star g, \varphi) = 0$ . Для этого надо формулой воспользоваться.

$$\text{supp } \varphi \subset (-\infty, 0) \Rightarrow \exists \varepsilon > 0: \tau_\varepsilon(x)\tau_\varepsilon(y)\varphi(x + y) \equiv 0.$$

Что является единицей?  $\delta$ -функция. Все функции с ней сворачиваются и результат свёртки сама функция. ■

## 5 17 ноября 2014

Сейчас мы напишем формулу для нахождения решения задачи Коши. В прошлый раз мы взяли решение и обрезали его, оставив только положительные значения времени. Сейчас попробуем воспользоваться теоремой существования.

Как строить фундаментальные решения я уже говорил и даже пример привёл.

**Теорема 5.1.** Пусть  $w$  — решение задачи Коши

$$\begin{cases} \mathcal{L}w = f(x), \\ w(0) = w_0, \\ \dots\dots\dots \\ w^{(m-1)}(0) = w_{m-1}. \end{cases} \quad (5)$$

где

$$\mathcal{L} = \frac{d^m}{dx^m} + a_{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} + \dots + a_1 \frac{d}{dx} + a_0, \quad f \in C^\infty(\mathbb{R}), \quad a_s \in \mathbb{R}, \quad s = 0, 1, 2, \dots, m-1, \quad a_n = 1.$$

Тогда

$$w(x) = \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p W^{(s-p-1)}(x) + \int_0^x W(x-\xi) f(\xi) d\xi, \quad (6)$$

где  $W$  — решение задачи Коши вот такой

$$\begin{cases} \mathcal{L}W = 0, \\ W(0) = \dots = W^{(m-2)}(0) = 0, \\ W^{(m-1)}(0) = 1. \end{cases}$$

Вот такой формулой достаточно удобно пользоваться.

**Доказательство.** Решение существует по теореме существования и единственности. Пусть  $w$  — решение задачи Коши (5). Обозначим  $\tilde{w}(x) = \theta(x)w(x)$ , где

$$\theta(x) = \begin{cases} 1, & x \geq 0; \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$

И  $\tilde{f}(x) := \theta(x)f(x)$ .

$$\mathcal{L}\tilde{w} = \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p \delta^{(s-p-1)}(x) + \tilde{f}(x).$$

Тогда по теореме единственности будем иметь

$$\tilde{w}(x) = \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p \delta^{(s-p-1)}(x) \star \mathcal{E}(x) + f(x) \star \mathcal{E}(x),$$

где  $\mathcal{E}(x) = \theta(x)W(x)$  — фундаментальное решение оператора  $J$ .

Мы знаем, что у  $\delta$ -функции с любой обобщённой свёртка существует и равна

$$\delta^{(s-p-1)}(x) \star \mathcal{E}(x) = \left(\frac{d}{dx}\right)^{s-p-1} (\delta(x) \star \mathcal{E}(x)) = \left(\frac{d}{dx}\right)^{s-p-1} \mathcal{E}(x) = \theta(x)W^{(s-p-1)}(x),$$

так как  $\mathcal{E}(x), \mathcal{E}'(x), \dots, \mathcal{E}^{(m-2)}(x)$  абсолютно непрерывны. Для чего придуманы абсолютно непрерывные функции: это в точности те функции, для которых верна формула Ньютона—Лейбница.

Мы заметим вот что. Функции  $\tilde{f}$  и  $\mathcal{E}(x)$  локально интегрируемы по Лебегу. Значит, свёртку можно считать по классической формуле.

$$\tilde{f} \star \mathcal{E}(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \mathcal{E}(x - \xi) \tilde{f}(\xi) d\xi =$$

Теперь вспоминаем, что такое  $\mathcal{E}$ :

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \theta(x - \xi) W(x - \xi) \theta(\xi) f(\xi) d\xi = \theta(x) \int_x^{\infty} W(x - \xi) f(\xi) d\xi.$$

$\theta(x)$  для того, чтобы в отрицательных точках точно был ноль.

$$\tilde{w}(x) = \theta(x) \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} a_s w_p W^{(s-p-1)}(x) + \theta(x) \int_0^x W(x - \xi) f(\xi) d\xi.$$

Если  $x > 0$ , то последнее выражение совпадает с (6). А как с отрицательными? Покажем, что (6) имеет место и при  $x < 0$ . В задаче (5) сделаем замену переменных  $x \Rightarrow -x$ . Получим для  $v(x) = (-1)^m w(-x)$  следующую задачу Коши

$$\begin{cases} (-1)^m \mathcal{L}^* v = f(-x), \\ v^{(p)}(0) = (-1)^{p+m} w_p, \quad p = 0, 1, 2, \dots, m-1, \end{cases} \quad (7)$$

где  $\tilde{\mathcal{L}}^* = (-1)^m \frac{d^m}{dx^m} + (-1)^{m-1} a_{m-1} \frac{d^{m-1}}{dx^{m-1}} + \dots + a_1 \frac{d}{dx} + a_0$  — оператор, формально сопряжённый к  $\mathcal{L}$ . Откуда это берётся? Вот была задача для функции  $w$   $\mathcal{L}w = f(x)$ . Теперь мы рассмотрели новую функцию  $v(x)$ . Что можно написать:  $w(x) = (-1)^m v(-x)$ , подставляем в задачу, что получим (надо дифференцировать функцию  $v$ , а когда мы дифференцируем сложную функцию, возникает  $(-1)$  в той же степени, что и производная, а если применять оператор, формально сопряжённый, то все эти  $(-1)$  сокращаются)

$$(-1)^m \mathcal{L}^* v(x) = \sum_{s=1}^m (-1)^s a_s \frac{d^s}{dx^s} w(-x) =$$

Я должен  $s$  раз продифференцировать функцию  $\frac{d^s w(-x)}{dx^s} = (-1)^s \frac{d^s w(y)}{dy^s} \Big|_{y=-x}$

$$= \sum_{s=0}^m a_s \frac{d^s w(y)}{dy^s} \Big|_{y=-x} = f(-x).$$

Вот и получили уравнение. А как найти условие? Это ещё проще.

$$v^{(p)}(0) = (-1)^m \frac{d^p}{dx^p} w(-x) \Big|_{x=0} = (-1)^{m+p} w_p.$$

Собственно говоря, вот (7) и вытекает.

Очевидно, что функция  $V(x) = (-1)^{m-1}W(-x)$  (это  $W$  из (6)) будет решением задачи Коши

$$\begin{cases} (-1)^m \mathcal{L}^* V = 0, \\ v(0) = \dots = v^{m-2}(0) = 0, \\ v^{m-1}(0) = 1. \end{cases}$$

Таким образом, функция  $\theta(x)V(x)$  является фундаментальным решением оператора  $(-1)^m \mathcal{L}^*$ . Повторяя предыдущие рассуждения с заменой функции  $\tilde{w}(x)$  на  $\tilde{v}(x) = \theta(x)v(x)$  получим

$$\tilde{v}(x) = \theta(x) \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} (-1)^{s+p} a_s w_p V^{(s-p-1)}(x) + \theta(x) \int_0^x V(x-\xi) f(-\xi) d\xi.$$

При  $x > 0$  из последнего выражения находим

$$(-1)^m w(-x) = \sum_{s=1}^m \sum_{p=0}^{s-1} (-1)^{s+p} a_s w_p V^{s-p-1}(x) + \int_0^x (x-\xi) f(-\xi) d\xi.$$

Теперь надо перейти к  $W$ . Под интегралом сделаем замену  $\zeta = -\xi$  и получим (6) для отрицательных аргументов функции  $w$ . ■

## 5.1 Фундаментальное решение оператора Лапласа

**Теорема 5.2.** Пусть  $u \in C(\bar{\Omega}) \cap C^1(\Omega)$ , где  $\Omega$  — ограниченная область с кусочно гладкой границей. Тогда

$$\int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_i} dx = \int_{\partial\Omega} f \cos(\mathbf{v}, x_i) ds,$$

где  $\mathbf{v}$  — вектор единичной нормали к  $\partial\Omega$ , внешней по отношению к  $\Omega$ .

Эта формула называется формулой Грина.

**Доказательство.** В общей формуле Стокса (см. Диф. геом.)

$$\int_{\partial\Omega} \omega = \int_{\Omega} d\omega$$

положим  $\omega = (-1)^{i-1} f(x) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^{i-1} \wedge dx^{i+1} \wedge \dots \wedge dx^m$ . ■

Здесь происходит состыковка строгой математики и нестрогой. Если нужно что-то посчитать, нагляднее пользоваться косинусами. Если же надо что-то доказывать, то пользуемся дифференциальной геометрией.

Из этой теоремы есть замечательное следствие, а именно формула Грина интегрирования по частям

**Теорема 5.3.** Пусть  $f, g \in C(\bar{\Omega}) \cap C^1(\Omega)$ ,  $\Omega$  — ограниченная область с кусочно гладкой границей. Тогда

$$\int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_i} g dx = \int_{\partial\Omega} f g \cos(\mathbf{v}, x_i) ds - \int_{\Omega} f \frac{\partial g}{\partial x_i} dx,$$

где  $\mathbf{v}$  — вектор единичной нормали к  $\partial\Omega$ , внешней по отношению к области  $\Omega$ .

**Доказательство.** Берём в предыдущей теореме  $u = fg$ , получаем

$$\int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_i} dx + \int_{\Omega} f \frac{\partial g}{\partial x_i} dx = \int_{\partial\Omega} f g \cos(\mathbf{v}, x_i) ds.$$

■

## 6 24 ноября 2014

### 6.1 Фундаментальное решение оператора Лапласа

Доказали две вспомогательные леммы в прошлый раз, а теперь сформулируем теорему.

**Теорема 6.1.** Пусть

$$\mathcal{E}_n(x) = \begin{cases} -\frac{1}{(n-2)|S_1|} \cdot \frac{1}{|x|^{n-2}}, & n \geq 3; \\ \frac{1}{2\pi} \ln |x|, & n = 2. \end{cases}$$

Тогда  $\Delta \mathcal{E}_n(x) = \delta(x)$ , то есть  $\mathcal{E}_n(x)$  является фундаментальным решением оператора Лапласа (оператора  $\Delta = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2}{\partial x_i^2}$ ).

Оператор хорошо известен и в математике и в приложениях.

**Доказательство.** Пусть  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ . Тогда оператор Лапласа, применённый

$$(\Delta \mathcal{E}_n(x), \varphi(x)) = (\mathcal{E}_n(x), \Delta \varphi(x)) =$$

В случае  $n = 2$  особенность  $\ln|x|$  в нуле суммируема. Получаем там  $x \ln|x|$ , что в нуле стремится к нулю. В случае  $n \geq 3$  тоже получается величина, которая при  $x \rightarrow 0$  стремится к нулю. А значит, последнее выражение можно записать в виде интеграла

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \mathcal{E}_n(x) \Delta \varphi(x) dx =$$

А дальше хочется оператор Лапласа перебрасывать обратно только уже в классическом смысле. Для этого мы доказали теорему 5.3. Самое сложное в теореме — это условие  $C^1(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ .  $\varphi(x)$  — хорошая функция, бесконечно гладкая, а  $\mathcal{E}_n(x)$  — плохая, у неё особенность в нуле. И более того, область  $\mathbb{R}^n$  не является ограниченной, а в теореме требуется именно ограниченная. Поэтому мы поступим так.

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_{B_R \setminus \bar{B}_\varepsilon} \mathcal{E}_n(x) \Delta \varphi(x) dx.$$

Здесь  $R > 0$  — некоторое вещественное число, такое, что  $\text{supp } \varphi \subset B_R$ . Интеграл у нас хороший. Имеем

$$\int_{B_R \setminus \bar{B}_\varepsilon} \mathcal{E}_n(x) \Delta \varphi(x) dx = \int_{B_R \setminus \bar{B}_\varepsilon} \mathcal{E}_n(x) \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_i^2} dx = \sum_{i=1}^n \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \mathcal{E}_n(x) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_i^2}(x) dx =$$

Дальше применим ту теорему 5.3

$$\sum_{i=1}^n \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n(x) \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \cos(\nu, x_i) dS - \sum_{i=1}^n \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{\partial \mathcal{E}_n(x)}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} dx =$$

И ещё раз применяем теорему, а заодно делаем полезное преобразование в первом интеграле  $\sum_{i=1}^n \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \cos(\nu, x_i) = \frac{\partial \varphi}{\partial \nu}$ .

$$\begin{aligned} &= \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n(x) \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \cos(\nu, x_i)}_{\frac{\partial \varphi}{\partial \nu}} dS - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \cos(\nu, x_i)}_{\frac{\partial \varphi}{\partial \nu}} \varphi dS + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \Delta \mathcal{E}_n(x) \varphi(x) dx = \\ &= \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n(x) \frac{\partial \varphi}{\partial \nu} ds - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{\partial \mathcal{E}_n(x)}{\partial \nu} \varphi ds + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \Delta \mathcal{E}_n(x) \varphi(x) dx. \end{aligned}$$

Утверждается, что последнее слагаемое равно нулю. Покажем, что  $\Delta \mathcal{E}_n(x) = 0$  для всех  $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ . В самом деле, в многомерных полярных координатах оператор Лапласа имеет вида

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{n-1}{r} + \frac{1}{r^2} \Delta_{S_1},$$

где  $\Delta_{S_1}$  — оператор Лапласа—Бельтрами на единичной сфере (например,  $\Delta_{S_1} = \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$ , если  $n = 2$ ), который зависит только от угловых переменных.

Таким образом,

$$\Delta \mathcal{E}_n(x) = \begin{cases} \frac{(2-n)(1-n)}{(n-2)|S_1|} r^{-n} - \frac{(2-n)(n-1)}{(n-2)|S_1|} r^{-n} = 0, & n \geq 3; \\ -\frac{1}{2\pi} \frac{1}{r^2} + \frac{1}{2\pi} \frac{1}{r^2} = 0, & n = 2. \end{cases}$$

Отсюда что следует? От всей формулы остаётся два слагаемых. Это позволяет утверждать, что

$$(\Delta \mathcal{E}_n(x), \varphi(x)) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left( \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n \frac{\partial \varphi}{\partial \nu} dS - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{\partial \mathcal{E}_n}{\partial \nu} \varphi dS \right).$$

Несложно увидеть, что  $\text{supp } \varphi \subset B_R$ , то есть  $\varphi = 0$  в окрестности  $S_R$ . А  $\partial(B_R \setminus B_\varepsilon) = S_R \cup S_\varepsilon$ .

$$\left| \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n \frac{\partial \varphi}{\partial \nu} dS \right| \leq \int_{S_\varepsilon} |\mathcal{E}_n| \left| \frac{\partial \varphi}{\partial \nu} \right| dS \leq |\mathcal{E}_n|_{S_\varepsilon} \sup_{S_\varepsilon} |\nabla \varphi| |S_\varepsilon|, \quad (8)$$

где  $|S_\varepsilon|$  —  $(n-1)$ -мерный объём сферы  $S_\varepsilon$ .

$$|S_\varepsilon| \cdot |\mathcal{E}_n|_{S_\varepsilon} = \begin{cases} \frac{1}{(n-2)|S_1|} \frac{1}{\varepsilon^{n-2}} \cdot |S_1| \varepsilon^{n-1}, & n \geq 3; \\ \frac{1}{2\pi} |\ln \varepsilon| \varepsilon \cdot 2\pi \varepsilon, & n = 2. \end{cases}$$

Поэтому  $|S_\varepsilon| \cdot |\mathcal{E}_n|_{S_\varepsilon} \rightarrow 0$  при  $\varepsilon \rightarrow +0$ . И мы будем иметь

$$\left| \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \mathcal{E}_n(x) \frac{\partial \varphi}{\partial \nu}(x) dS \right| \rightarrow 0 \quad \varepsilon \rightarrow 0.$$

На что надо обратить было внимание:  $\sup_{S_\varepsilon} |\nabla \varphi| \leq \|\varphi\|_{C^1(\mathbb{R}^n)} < \infty$ . Ну и всё, устремляем правую часть неравенства (8) к нулю.

Посмотрим, как ведёт себя другой интеграл. Нам нужно сосчитать такую производную на сфере радиуса  $\varepsilon$  (нормаль направлена внутрь сферы, чтобы быть внешней по отношению к области). Нормаль коллинеарная радиусу, но производная по радиусу имеет другой знак. (Обратим внимание, что  $|S_1| = 2\pi$  для  $n = 2$ .)

$$\frac{\partial \mathcal{E}_n}{\partial \nu} \Big|_{S_\varepsilon} = -\frac{\partial}{\partial r} \begin{cases} \frac{1}{(n-2)|S_1|} \frac{1}{r^{n-2}} \Big|_{r=\varepsilon}, & n \geq 3; \\ \frac{1}{2\pi} \ln r \Big|_{r=\varepsilon}, & n = 2 \end{cases} = \frac{1}{|S_1| \varepsilon^{n-1}}$$

Там самым, аналогичное выражение для второго слагаемого

$$\int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{\partial \mathcal{E}_n}{\partial \nu} \varphi dS = \int_{S_\varepsilon} \frac{\partial \mathcal{E}_n}{\partial \nu} \varphi dS = \frac{1}{|S_\varepsilon|} \int_{S_\varepsilon} \varphi dS$$

К чему стремится последнее? Несложно увидеть, что к  $\varphi(0)$ , но как это строго доказать? В самом деле, напомним

$$\frac{1}{|S_\varepsilon|} \int_{S_\varepsilon} \varphi dS - \varphi(0) = \frac{1}{|S_\varepsilon|} \int_{S_\varepsilon} (\varphi(x) - \varphi(0)) dS.$$

Поэтому

$$\left| \frac{1}{|S_\varepsilon|} \int_{S_\varepsilon} \varphi dS - \varphi(0) \right| \leq \frac{1}{|S_\varepsilon|} \int_{S_\varepsilon} |\varphi(x) - \varphi(0)| dS \leq \sup_{x \in S_\varepsilon} |\varphi(x) - \varphi(0)|.$$

Все наши умозаключения позволяют прийти вот к такому вот выводу.

$$(\Delta \mathcal{E}_n(x), \varphi(x)) = \varphi(0)$$

или, иными словами, что и требовалось доказать. ■

## 6.2 Фундаментальное решение оператора теплопроводности

Громоздкие формулы запоминать не надо.

Есть некие методы получать фундаментальные решения. Методы достаточно громоздкие и требуется предварительная теория преобразований Фурье для обобщённой функции. Мы поэтому будем лишь смотреть на результаты.

**Теорема 6.2.** Пусть

$$\mathcal{E}(x, t) = \frac{\theta(t)}{(2a\sqrt{\pi t})^n} e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}},$$

где

$$\theta(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0; \\ 0, & t < 0. \end{cases}$$

Тогда

$$\mathcal{E}_t - a^2 \Delta \mathcal{E} = \delta(x, t),$$

то есть  $\mathcal{E}(x, t)$  является фундаментальным решением оператора теплопроводности  $\partial_t - a^2 \Delta$ .

Очень трудно угадать, что фундаментальное решение будет именно такое. Есть некая непростая процедура, которую кто-то когда-то проделал, например, лесница Ферма. Если её проделать для оператора теплопроводности, это займёт больше одного целого дня. Зная же результат, мы можем просто доказать.

**Доказательство.** Пусть  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^{n+1})$  (есть ещё переменная  $t$ ). Имеем

$$(\mathcal{E}_t - a^2 \Delta \mathcal{E}, \varphi) = (\mathcal{E}, -\varphi_t - a^2 \Delta \varphi) =$$

У нас  $\mathcal{E}$  локально суммируемая функция. Единственная проблема при  $t = 0$ . Знаменатель стремится к нулю, а в числителе стоит экспонента, которая тоже стремится к нулю и причём быстрее. Отсюда следует вот что, что наше выражение есть ничто иное, как интеграл

$$= \int_{\mathbb{R}^{n+1}} \mathcal{E}(-\varphi_t - a^2 \Delta \varphi) dx dt = - \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} (\varphi_t - a^2 \Delta \varphi) dx dt =$$

При перебрасывании производной по  $t$  возникает проблема в нуле, там особенность. Поэтому будем переходить к пределу по  $t$ , а по  $x$  будем брать интеграл по достаточно большому шару  $B_R$ .

$$= - \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_\varepsilon^\infty \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} (\varphi_t - a^2 \Delta \varphi) dx dt,$$

где  $\text{supp } \varphi \subset B_R \times \mathbb{R}$ . У нас тут два интеграла написано. Первый

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_\varepsilon^\infty \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi_t dx dt = \int_{B_R} \int_\varepsilon^\infty \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi_t dt dx = \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi \Big|_{t=\varepsilon}^\infty dx - \int_{B_R} \int_\varepsilon^\infty \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \right) \varphi dt dx.$$

В этом выражении меня пока интересует первое слагаемое. Сосчитаем его

$$\int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi \Big|_{t=\varepsilon}^\infty dx = - \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi(x, \varepsilon) dx$$

Попробуем выяснить, к чему это стремится, когда  $\varepsilon \rightarrow 0$ . Это мы сегодня уже не успеем.

Пок что для второго слагаемого напомним следующее выражение

$$\int_\varepsilon^\infty \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \Delta \varphi dx dt =$$

При каждом фиксированном  $t$   $\varphi = 0$  в окрестности  $B_R$ , поэтому

$$= \int_\varepsilon^\infty \Delta \left( \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi \right) \varphi dx dt.$$

Таким образом,

$$\int_\varepsilon^\infty \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} (\varphi_t + a^2 \Delta \varphi) dx dt = - \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi(x, \varepsilon) dx + \int_0^\varepsilon \int_{B_R} (\partial_t - a^2 \Delta) \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi dx dt.$$

В следующий раз перейдём к пределу и всё покажем. ■

## 7 Фундаментальное решение оператора теплопроводности

Мы доказывали, что вот такая вот формула

$$\mathcal{E}(x, t) = \frac{\theta(t)}{(2a\sqrt{\pi t})^n} e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}$$

является фундаментальным решением оператора теплопроводности  $\frac{\partial}{\partial t} - a^2 \Delta$ . Что мы с вами получили:

$$\int_{\varepsilon}^{\infty} \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} (\varphi_t + a^2 \Delta \varphi) dx dt = - \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi(x, \varepsilon) dx + \int_0^{\varepsilon} \int_{B_R} (\partial_t - a^2 \Delta) \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi dx dt.$$

Теперь надо посчитать, во что это всё превратится, когда мы  $\varepsilon$  устремим к нулю. Первое, что хочу заметить: последнее слагаемое при  $t > 0$

$$\int_0^{\varepsilon} \int_{B_R} (\partial_t - a^2 \Delta) \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \varphi dx dt = 0.$$

Непосредственным дифференцированием в этом можно убедиться. Если угодно, это будет упражнение на дом. Уж очень громоздкого выражения вы не получите.

В то же время под интегралом

$$\int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi(x, \varepsilon) dx$$

сделаю вот такую замену:  $y = \frac{x}{2a\sqrt{t}}$ ,  $dx = (2a\sqrt{t})^n dy$ . Как при этом преобразуется интеграл?

$$\int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 \varepsilon}}}{(2a\sqrt{\pi \varepsilon})^n} \varphi(x, \varepsilon) dx = \frac{1}{\pi^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-|y|^2} \varphi((2a\sqrt{\varepsilon})^n y, \varepsilon) dy$$

Что можно сказать про функцию  $\varphi$ ? Это функция из  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^{n+1})$ . Значения  $\varphi((2a\sqrt{\varepsilon})^n y, \varepsilon) \rightarrow \varphi(0)$  при  $\varepsilon \rightarrow 0$ . А вот к чему стремится по теореме Лебега об ограниченной сходимости всё выражение (есть мажоранта, ведь  $\varphi$  на компакте есть наибольшее значение)

$$\frac{1}{\pi^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-|y|^2} \varphi((2a\sqrt{\varepsilon})^n y, \varepsilon) dy \rightarrow \frac{1}{\pi^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-|y|^2} \varphi(0) dy = \frac{\varphi(0)}{\pi^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-|y|^2} dy = \varphi(0).$$

Таким образом (вспомним, с чего начиналось наше рассуждение)

$$(\Delta \mathcal{E}, \varphi) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{\infty} \int_{B_R} \frac{e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}}{(2a\sqrt{\pi t})^n} (\varphi_t + a^2 \Delta \varphi) = \varphi(0)$$

или, другими словами  $\Delta \mathcal{E} = \delta(x)$ .

## 8 Волновой оператор

Разберёмся сначала с одномерным случаем.

**Теорема 8.1.** Пусть  $\mathcal{E}(x, t) = \frac{1}{2a} \theta(at - |x|)$ , где  $\theta(x) = \begin{cases} 1, & x \geq 0; \\ 0, & x < 0. \end{cases}$  — эта-функция Хевисайда,  $a > 0$ . Тогда

$$(\partial_t^2 - a^2 \partial_x^2) \mathcal{E}(x, t) = \delta(x, t),$$

то есть  $\mathcal{E}(x, t)$  — фундаментальное решение одномерного волнового оператора  $\square_a = (\partial_t^2 - a^2 \partial_x^2)$ .

**Доказательство.** Сделаем так, как вы привыкли делать на семинаре. Разложим на множители.

$$\square_a = \partial_t^2 - a^2 \partial_x^2 = (\partial_t - a \partial_x)(\partial_t + a \partial_x).$$

Для тех, кому это в новинку, всегда можно рассмотреть алгебру, порождённую данными операторами  $\partial_t^2$  и  $\partial_x^2$  и тождественным (всевозможные линейные комбинации и композиции) и рассматривать умножение операторов, как композицию. Алгебра получается коммутативной.

Теперь хотим сделать линейную замену переменных, такую, что  $\partial_{\xi} = \partial_t + a \partial_x$ ,  $\partial_{\eta} = \partial_t - a \partial_x$ . Ищем  $x = x(\xi, \eta)$  и  $t = t(\xi, \eta)$ , такие, что

$$\frac{\partial}{\partial \xi} = \underbrace{\frac{\partial t}{\partial \xi}}_1 \frac{\partial}{\partial t} + \underbrace{\frac{\partial x}{\partial \xi}}_a \frac{\partial}{\partial x}, \quad \frac{\partial}{\partial \eta} = \underbrace{\frac{\partial t}{\partial \eta}}_1 \frac{\partial}{\partial t} + \underbrace{\frac{\partial x}{\partial \eta}}_{-a} \frac{\partial}{\partial x}$$



Здесь сомнений нет:  $x = a\xi - a_\eta$ ,  $t = \xi + \eta$ . Обратные выражения к ним

$$\xi = \frac{x + at}{2a}; \quad \eta = \frac{-x + at}{2a}; \quad \left\| \frac{\partial(\xi, \eta)}{\partial(x, t)} \right\| = \begin{pmatrix} \frac{1}{2a} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2a} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Во что превратится уравнения после такой замены?

$$\partial_\eta \partial_\xi \mathcal{E}(x(\xi, \eta), t(\xi, \eta)) = \delta(x(\xi, \eta), t(\xi, \eta)).$$

Уравнения достаточно простое получилось, я лишь хочу понять, что из себя представляет вот эта  $\delta$ . Согласно формуле замены переменных у обобщённой функции получим следующее

$$\left( \delta(x(\xi, \eta), t(\xi, \eta)), \psi(\xi, \eta) \right) = \left( \delta(x, t), \psi(\xi(x, t), \eta(x, t)) \left| \det \left\| \frac{\partial(\xi, \eta)}{\partial(x, t)} \right\| \right| \right) = \frac{1}{2a} \varphi(0),$$

то есть  $\delta(\xi(x, t), \eta(x, t)) = \frac{1}{2a} \delta(\xi, \eta) = \frac{1}{2a} \delta(\xi) \delta(\eta)$ . Тем самым будем иметь

$$\partial_\eta \partial_\xi \mathcal{E}(x(\xi, \eta), t(\xi, \eta)) = \frac{1}{2a} \delta(\xi) \delta(\eta).$$

Несложно увидеть, что функция

$$\mathcal{E}(x(\xi, \eta), t(\xi, \eta)) = \frac{1}{2a} \theta(\xi) \theta(\eta)$$

является решением последнего уравнения (разумно искать решение в виде прямого произведения, подставляем убеждаемся).

Осталось сделать обратную замену.

$$\mathcal{E}(x, t) = \frac{1}{2a} \theta \left( \frac{x + at}{2a} \right) \theta \left( \frac{-x + at}{2a} \right) =$$

должно быть  $x + at > 0$  и  $-x + at > 0$ . Это имеет место тогда и только тогда, когда  $|x| < at$ . Тогда имеем

$$= \frac{1}{2a} \theta(at - |x|)$$

Что и требовалось доказать. ■

Далее получим результат для трёхмерного случая, а из него уже получим для двумерного. Для двумерного вычисления очень громоздкие.

**Теорема 8.2.** Пусть  $\mathcal{E}(x, t) = \frac{\theta(t)}{4\pi a^2 t} \delta_{S_{at}}(x)$ ,  $x = (x_1, x_2, x_3)$ , где

$$(\delta_{S_r}, \varphi) = \int_{S_r} \varphi dS, \quad \varphi \in D(\mathbb{R}^3).$$

Тогда  $\square_a \mathcal{E}(x, t) = (\partial_t^2 - a^2 \Delta) \mathcal{E}(x, t) = \delta(x, t)$ , то есть  $\mathcal{E}(x, t)$  есть фундаментальное решение трёхмерного волнового оператора.

**Доказательство.** Пусть  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$  и честно её продифференцируем согласно определению. При перебрасывании производной чётного порядка знак не выносится.

$$(\square_a \mathcal{E}(x, t), \varphi) = (\mathcal{E}(x, t), \square_a \varphi) = \int_0^\infty \frac{dt}{4\pi a^2 t} \int_{S_{at}} \square_a \varphi dS =$$

Получили уже что-то похожее на цель, но не совсем. Обозначим  $r = at$ ,  $dt = dr/a$ . Я хочу воспользоваться формулой интегрирования с сферических координатах.

$$= \frac{1}{4\pi a^2} \int_0^\infty \frac{dr}{r} \int_{S_r} \square_a \varphi dS = \frac{1}{4\pi a^2} \int_0^\infty \frac{dr}{r} \int_{S_r} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} dS - \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty \frac{dr}{r} \int_{S_r} \Delta \varphi dS =$$

Теперь сделаем замену  $t$  на  $r$  в функции  $\varphi$ . Имеем  $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} a^2$ . Под интегралом по сфере всюду  $|x| = r$ ,

$$\frac{1}{4\pi} \int_0^\infty \frac{dr}{r} \int_{S_r} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} dS - \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty \frac{dr}{r} \int_{S_r} \Delta \varphi dS = \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\varphi_{rr}(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx - \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx$$

Дальше мы должны будем избавляться от  $r$ . ■

## 9 8 декабря 2014

Мы исследуем выражение  $\mathcal{E}_3(x, t) = \frac{\theta(t)}{4\pi a^2 t} \delta_{S_{at}}(x)$ ,  $x = (x_1, x_2, x_3)$ . Мы остановились на выражении

$$\frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx. \quad (9)$$

Мы используем формулу Грина

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial x_i} dx = \int_{\partial\Omega} u \cos(\nu, x_i) dS,$$

где  $\nu$  — вектор единичной нормали; из этой формулы Грина в своё время получалась формула интегрирования по частям.

$$\int_{\Omega} f \frac{\partial g}{\partial x_i} dx = \int_{\partial\Omega} f g \cos(\nu, x_i) dS - \int_{\Omega} f \frac{\partial g}{\partial x_i} dx.$$

Вот это (9) то же самое или нет? У нас не выполнены условия, будем применять формулу Грина в нашем случае для  $u = fg$  и доказывать интегрирование по частям для нашего случая отдельно.

$$\frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx = \frac{1}{4\pi} \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{\Delta_x \varphi(x, \frac{r}{a})}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx,$$

где  $R > 0$  настолько велико, чтобы  $\text{supp } \varphi \subset B_R \times \mathbb{R}$ . Такие  $R > 0$ , очевидно, существуют, так как  $\text{supp } \varphi$  — компакт. Дальше мы вот что с вами сделаем.

$$\int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{\Delta_x \varphi(x, \frac{r}{a})}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx = \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} \varphi(x, \frac{r}{a}) \Big|_{r=|x|} dx =$$

дальше выделим полную производную. Что вы при этом получите. Дифференцируете по  $x_i$  и дифференцируете по  $r$ , как сложную функцию

$$= \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \right) - \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial |x|}{\partial x_i} \right) dx =$$

Дальше я напишу короче. Идея простая: продифференцировали, подставили, продифференцировали, подставили.

$$\begin{aligned} &= \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \right) dx - \frac{1}{a} \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial \varphi_r}{\partial x_i}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} dx = \\ &= \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \cos(\nu, x_i) dS - \\ &\quad - \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial \varphi(x, r/a)}{\partial x_i} \Big|_{r=|x|} \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{1}{|x|} dx - \frac{1}{a} \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \sum_{i=1}^3 \frac{\partial \varphi_r}{\partial x_i}(x, r/a) \frac{\partial |x|}{\partial x_i} dx = \end{aligned}$$

Давайте запись подсократим. Ясно, что вместо сумм можно писать градиенты. Вектор нормали записывается по направляющим косинусам:  $\nu = (\cos(\nu, x_1), \cos(\nu, x_2), \cos(\nu, x_3))$ .

$$\begin{aligned} &= \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{1}{|x|} \frac{\partial \varphi(x, r/a)}{\partial \nu_x} \Big|_{r=|x|} dS - \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \nabla_x \varphi(x, r/|x|) \nabla \frac{1}{|x|} - \frac{1}{a} \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} dx - \\ &\quad - \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \nabla_x \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla |x| dx = \end{aligned}$$

Сделали то же, что и при интегрировании по частям делаем. Дальше нужно окончательно избавиться от производных  $\varphi$

$$\begin{aligned}
&= \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \frac{\partial \varphi(x, r/a)}{\partial \nu_x} \Big|_{r=|x|} - \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial}{\partial \nu} \frac{1}{|x|} dS + \\
&\quad + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla |x| \nabla \frac{1}{|x|} dx + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi(x, r/a) \Delta \frac{1}{|x|} dx - \\
&\quad - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{1}{|x|} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial |x|}{\partial \nu} dS + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \varphi_{rr}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla |x| \cdot \nabla |x| dx + \\
&\quad + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla \frac{1}{|x|} \cdot \nabla |x| dx + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \Delta |x| dx.
\end{aligned}$$

Всё, что написано, результат, который легко получить, проделав элементарную процедуру выделения полной производной под интегралом (как интегрирование по частям). Дорога прямая, она вас обязательно приведёт к ответу.

Я теперь должен досчитать все пределы до границы. Первое слагаемое, ясно, что стремится к нулю. Ещё один интеграл по поверхности тоже легко оценивается. Чтобы интеграл не пошёл в ноль, нужно подынтегральное выражение больше нуля.  $\frac{\partial |x|}{\partial \nu}$  однородный степени один. В другом слагаемом  $\Delta \frac{1}{|x|} = 0$ . Кроме того,  $\nabla |x| \cdot \nabla |x| = 1$ . Я это всё сосчитаю. Посмотрим слагаемые с интегралами по шаровому слою, содержащие в подынтегральном выражении первую производную

$$\int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla |x| \nabla \frac{1}{|x|} dx + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \nabla \frac{1}{|x|} \cdot \nabla |x| dx + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \Delta |x| dx.$$

Что и них подынтегральное выражение

$$\nabla |x| \nabla \frac{1}{|x|} + \nabla \frac{1}{|x|} \nabla |x| + \frac{\Delta |x|}{|x|}.$$

Я хочу показать, что это будет ноль. Попробуем убедиться, что это действительно так. Что такое модуль  $|x| = (\sum x_i^2)^{\frac{1}{2}}$ . Значит,

$$\frac{\partial |x|}{\partial x_i} = \frac{1}{2} 2x_i \left( \sum_{i=1}^3 x_i^2 \right)^{-\frac{1}{2}} = \frac{x_i}{|x|}.$$

Тогда

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{1}{|x|} = -\frac{1}{|x|^2} \frac{\partial |x|}{\partial x_i} = -\frac{1}{|x|^2} \frac{x_i}{|x|} = -\frac{x_i}{|x|^3}.$$

Удивительные вещи. Значит,  $\nabla |x| \nabla \frac{1}{|x|} = \sum_{i=1}^3 \frac{x_i^2}{|x|^4} = -\frac{1}{|x|^2}$ . Второе слагаемое, аналогично,  $\nabla \frac{1}{|x|} \nabla |x| = \frac{\Delta |x|}{|\Delta|}$ . Можно было проще поступит и посчитать в полярных координатах.

$$\Delta |x| = \left( \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} \right) r \Big|_{r=|x|} = \frac{2}{r} \Big|_{r=|x|} = 2 \frac{1}{x}.$$

В тогда конечном итоге мы получим  $\frac{\Delta |x|}{|x|} = \frac{2}{|x|^2}$ . Таким образом

$$\begin{aligned}
&\int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} = \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \frac{\partial \varphi(x, r/a)}{\partial \nu_x} \Big|_{r=|x|} - \\
&\quad - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \varphi(x, r/a) \frac{\partial}{\partial \nu} \frac{1}{|x|} dS - \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \frac{1}{|x|} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial |x|}{\partial \nu} dS + \int_{B_R \setminus B_\varepsilon} \frac{1}{|x|} \varphi_{rr}(x, r/a) \Big|_{r=|x|} dx
\end{aligned}$$

Мне надо  $\varepsilon$  устремить к нулю. Несложно увидеть, что

$$\left| \int_{(\partial(B_R \setminus B_\varepsilon))} \frac{1}{|x|} \frac{\partial \varphi(x, r/a)}{\partial \nu_x} \Big|_{r=|x|} dS \right| = \left| \frac{1}{\varepsilon} \int_{S_\varepsilon} \underbrace{\left| \frac{\partial \varphi, r/a}{\partial \nu_x} \right|_{r=|x|}}_{\leq \|\varphi\|_{C^1(\mathbb{R}^4)}} dS \right| \leq \frac{4\pi\varepsilon^2}{\varepsilon} \|\varphi\|_{C^1(\mathbb{R}^4)} \rightarrow 0 \quad (\varepsilon \rightarrow 0).$$

Аналогично,

$$\left| \int_{(\partial(B_R \setminus B_\varepsilon))} \frac{1}{|x|} \varphi_r(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial |x|}{\partial \nu} dS \right| = \frac{1}{\varepsilon} \int_{S_\varepsilon} |\varphi_r(x, r/a)|_{r=|x|} \cdot \left| \frac{\partial |x|}{\partial \nu} \right| dS \leq \frac{4\pi\varepsilon^2}{\varepsilon} \|\varphi\|_{C^1(\mathbb{R}^4)}$$

В то же время  $\frac{\partial}{\partial \nu} \frac{1}{|x|} = \frac{d}{dr} \frac{1}{r} \Big|_{r=|x|} = \frac{1}{|x|^2} = \frac{1}{\varepsilon^2}$ , если  $x \in S_3$ .

$$\begin{aligned} \int_{\partial(B_R \setminus B_\varepsilon)} \varphi(x, r/a) \Big|_{r=|x|} \frac{\partial}{\partial \nu} \frac{1}{|x|} dS &= \int_{S_\varepsilon} \varphi(x, \varepsilon/a) \frac{1}{\varepsilon^2} dS = \\ &= 4\pi\varphi(0) + \frac{1}{\varepsilon^2} \int_{S_\varepsilon} (\varphi(x, \varepsilon/a) - \varphi(0)) dS \rightarrow 4\pi\varphi(0) \end{aligned}$$

при  $\varepsilon \rightarrow 0+$ , так как

$$\frac{1}{\varepsilon^2} \int_{S_\varepsilon} |\varphi(x, \varepsilon/a) - \varphi(0)| dS \leq \frac{4\pi\varepsilon^2}{\varepsilon^2} \sup_{x \in S_\varepsilon} |\varphi(x, \varepsilon/a) - \varphi(0)| \rightarrow 0$$

при  $\varepsilon \rightarrow 0$  ввиду непрерывности  $\varphi$ .

Таким образом,

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0+} \int_{B_R \setminus B_D} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx = -4\pi\varphi(0) + \int_{B_r} \frac{1}{|x|} \varphi_{rr}(x, r/a) \Big|_{\varepsilon=|x|} dx.$$

И мы будем иметь

$$(\square_a \mathcal{E}_3(x, t), \varphi(x, t)) = \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\varphi_{rr}(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} x - \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\Delta_x \varphi(x, r/a)}{|x|} \Big|_{r=|x|} dx = \varphi(0).$$

То есть  $\square_a \mathcal{E}(x, t) = \delta(x, t)$ , что и требовалось доказать.

## 10 15 декабря

Есть такое свойство у обобщённой функции, определённой на  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^{n+1})$ , которая на самом деле зависит только от первых  $n$  переменных, то есть зависимость от  $x_{n+1}$  чисто формальная.

**Определение 10.1.** Говорим, что  $f(x) \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^{n+1})$  допускает продолжение  $f_0(x') \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$  на функции  $\varphi(x') \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ ,  $x = (x', x_{n+1})$ , если для любого компактного исчерпания единицы  $\eta_k \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ ,  $k = 1, 2, \dots$  имеет место соотношение

$$(f_0(x'), \varphi(x')) = \lim_{k \rightarrow \infty} (f(x), \varphi(x') \eta_k(x_{n+1})). \quad (10)$$

<++>

Сразу возникает вопрос о корректности определения. Вот возьмём мы другое компактное исчерпание единицы, вдруг получится другой предел. Требуется, понять, почему предел не зависит от компактного исчерпания единицы. Это будет в качестве упражнения.

**Упражнение 10.1.** Пусть для любого компактного исчерпания единицы существует предел в правой части (10). Докажите, что этот предел не зависит от выбора  $\eta_k$ ,  $k = 1, 2, \dots$

Приведу готовое решение в силу важности упражнения. Пусть  $\eta_l \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$  и  $\lambda_k \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ ,  $k = 1, 2, \dots$  — два компактных исчерпания единицы. Тогда  $\eta_1, \lambda_1, \eta_2, \lambda_2, \eta_3, \lambda_3, \dots$  — тоже компактное исчерпание единицы.

**Теорема 10.1.** Пусть  $\mathcal{L} = \sum_{q=1}^N \frac{\partial}{\partial x_{n+1}^q} \mathcal{L}_q + \mathcal{L}_0$ , где дифференциальный оператор

$$\mathcal{L}_0 = \sum_{|\alpha'| \leq m_0} a_{\alpha'} \partial^{\alpha'}, \quad \alpha' = (\alpha_1, \dots, \alpha_n), \quad \partial^{\alpha'} = \frac{\partial^{|\alpha'|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_n^{\alpha_n}}, \quad |\alpha'| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n,$$

и оператор

$$\mathcal{L}_q = \sum_{|\alpha| \leq m_q} a_q \partial^\alpha, \quad \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n, \alpha_{n+1}), \quad \partial^\alpha = \frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_{n+1}^{\alpha_{n+1}}}, \quad |\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_{n+1},$$

все числа  $a_{\alpha'}, a_\alpha \in \mathbb{C}$ .

Предположим, что  $\mathcal{L}u = f(x')\delta(x_{n+1})$  и при этом  $u(x)$  допускает продолжение  $u_0(x')$  на пространстве основных функций  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ , то есть

$$(u_0(x'), \varphi(x')) = \lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \varphi(x')\eta_k(x_{n+1}))$$

для любого компактного исчерпания единицы  $\eta_k \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ ,  $k = 1, \dots, n$ .

Тогда  $\mathcal{L}_0 u_0(x') = f(x')$ .

**Доказательство.** Пусть  $\varphi(x') \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$  и  $\eta_k(x_{n+1}) \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ ,  $k = 1, 2, \dots$  — компактное исчерпание единицы. Имеем

$$(\mathcal{L}u, \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})) = (f(x')\delta(x_{n+1}), \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})).$$

Несложно заметить, что такой вот предел

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow \infty} (f(x')\delta(x_{n+1}), \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})) &= \lim_{k \rightarrow \infty} (f(x'), \varphi(x'))(\delta(x_{n+1}), \eta_k(x_{n+1})) = \\ &= (f(x'), \varphi(x')) \lim_{k \rightarrow \infty} \eta_k(0) = (f(x'), \varphi(x')). \end{aligned}$$

С другой стороны посчитаем предел

$$(\mathcal{L}u, \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})) = (u(x), \mathcal{L}^*(\varphi(x')\eta_k(x_{n+1}))),$$

где  $\mathcal{L}^* = \sum_{q=1}^N (-1)^q \frac{\partial}{\partial x_n^q} \mathcal{L}_q^* + \mathcal{L}_0^*$  — формально сопряжённый оператор к  $\mathcal{L}$ , где

$$\mathcal{L}_q^* = \sum_{|\alpha| \leq m_q} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha \partial^\alpha, \quad q = 1, \dots, N, \quad \mathcal{L}_0^* = \sum_{|\alpha'| \leq m_0} (-1)^{|\alpha'|} a_{\alpha'} \partial^{\alpha'}.$$

Теперь мы можем продолжить формулу (что там за  $l_q$  и  $M$  нам совершенно не важно)

$$(\mathcal{L}u, \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})) = (u(x), \mathcal{L}^*(\varphi(x')\eta_k(x_{n+1}))) = \eta_k(x_{n+1}) \mathcal{L}_0^* \varphi(x') + \sum_{q=1}^M \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_n^q} \sum_{|\alpha'| \leq l_q} b_{\alpha'} \partial^{\alpha'} \varphi(x')$$

Здесь  $b_{\alpha'} \in \mathbb{C}$ , какие — совершенно не важно. Для удобства обозначим  $\varphi_q(x') = \sum_{|\alpha'| \leq l_q} b_{\alpha'} \partial^{\alpha'} \varphi(x')$ . Таким образом, получим

$$(\mathcal{L}u(x), \varphi(x')\eta_k(x_{n+1})) = (u(x), \eta_k(x_{n+1}) \mathcal{L}_0^* \varphi(x')) + \sum_{q=1}^M \left( u(x), \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_n^q} \varphi_q(x') \right).$$

При этом, очевидно, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \eta_k(x_{n+1}) \mathcal{L}_0^* \varphi(x')) = (u_0(x'), \mathcal{L}_0^* \varphi(x')) = (\mathcal{L}_0 u(x'), \varphi(x')),$$

равняется тому, чему нужно для нашего уравнения. В то же время для любого  $q = 1, 2, \dots, M$  имеем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left( u(x), \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_n^q} \varphi_q(x') \right) = 0.$$

Почему? Это в каком-то смысле у вас рассуждение уже встречалось, когда выписывали правило дифференцирования свёртки. Там для похожего предела надо было доказать, что предел равен нулю. В самом деле,

обозначим

$$\lambda_k(x_{n+1}) = \eta_k(x_{n+1}) + \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_n^q}, \quad k = 1, 2, \dots$$

Эти  $\lambda_k$  дадут компактное исчерпание единицы. Тем самым пределы от выражения на  $\eta_k$  и выражения на  $\lambda_k$  должны равняться одному и тому же.

$$(u_o(x'), \varphi(x')) = \lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \eta_k(x_{n+1}) \varphi_q(x')) = \lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \lambda_k(x_{n+1}) \varphi_q(x')).$$

Из этого равенства следует, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \overline{\eta_k(x_{n+1}) \varphi_q(x')}) = \lim_{k \rightarrow \infty} (u(x), \overline{\eta_k(x_{n+1})} \varphi_q(x')) + \lim_{k \rightarrow \infty} \left( u(x), \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_{n+1}^q} (x') \right).$$

Откуда следует, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left( u(x), \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_n^q} \varphi_q(x') \right) = 0.$$

Последнее влечёт за собой

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{q=1}^M \left( u(x), \frac{d^q \eta_k(x_{n+1})}{dx_{n+1}^q} \varphi_q(x') \right) = 0.$$

Поэтому будем иметь

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (\mathcal{L}u, \varphi(x') \eta_k(x_{n+1})) = (\mathcal{L}_0 u_0(x'), \varphi(x')).$$

Таким образом, получим

$$(\mathcal{L}_0 u_0(x'), \varphi(x')) = (f(x'), \varphi(x'))$$

или, другими словами,  $\mathcal{L}u_0(x') = f(x')$ , что и требовалось доказать. ■

Попробуем в качестве следствия получить фундаментальное решение оператора для  $n = 2$ .

## 10.1 Фундаментальное решение двумерного волнового оператора

**Теорема 10.2.** Пусть  $\mathcal{E}_2(x, t) = \frac{\varnothing(at - |x|)}{2\pi a \sqrt{a^2 t^2 - |x|^2}}$ , где  $x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ . Тогда

$$\square_a \mathcal{E}_2(x, t) = \delta(x, t), \quad \square_a = \frac{\partial^2}{\partial t^2} - a^2 \Delta, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_2^2}.$$

Другими словами,  $\mathcal{E}_2(x, t)$  является фундаментальным решением двумерного волнового оператора.

Мы с вами знаем фундаментальное решение трёхмерного.

**Доказательство.** Мы знаем, что обобщённая функция

$$\mathcal{E}_3(x, t) = \frac{\varnothing(t)}{4\pi a^2 t} \delta_{S_{at}}(x), \quad x = (x_1, x_2, x_3),$$

является фундаментальным решением трёхмерного волнового оператора, то есть

$$\frac{\partial^2 \mathcal{E}_3}{\partial t^2} + a^2 \left( \frac{\partial^2 \mathcal{E}_3}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \mathcal{E}_3}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2 \mathcal{E}_3}{\partial x_3^2} \right) = \underbrace{\delta(t) \delta(x') \delta(x_3)}_{\delta(x, t)}, \quad x' = (x_1, x_2).$$

Покажем, что  $\mathcal{E}_3(x, t)$  допускает продолжение на пространство  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^3)$ , причём это продолжение как раз есть функция  $\mathcal{E}_2(x', t)$ , то есть вот такое соотношение нужно доказать

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (\mathcal{E}_3(x, t), \eta_k(x_3) \varphi(x', t)) = (\mathcal{E}_2(x', t), \varphi(x', t)).$$

Действительно

$$(\mathcal{E}_3(x, t), \eta_k(x_3) \varphi(x', t)) = \left( \frac{\varnothing(t)}{4\pi a^2 t} \delta_{S_{at}}(x), \eta_k(x_3) \varphi(x', t) \right) = \frac{1}{4\pi a^2} \int_0^\infty \frac{dt}{t} \int_{|x|=at} \eta_k(x_3) \varphi(x', t) dS.$$

У нас  $t$  фиксировано, значит,  $\varphi$  зависит только от  $x'$ . Поэтому интеграл можно так устроить. Есть элемент поверхности сферы. Его можно спроецировать на сечение. Как будут связаны площади  $dS$  и  $dS'$  на  $x$  и  $x'$  соответственно?  $dx' = dS' = dS \cos(\nu, x_3)$ , где  $\nu$  — внешняя нормаль. Теперь надо сосчитать этот самый  $\cos(\nu, x_3)$ .

Нужно взять радиус  $at$  и  $\cos(\nu, x_3) = \frac{\sqrt{a^2t^2 - |x'|^2}}{at}$ . И теперь я могу написать, чему равно  $dS$

$$dS = \frac{at dS'}{\sqrt{a^2t^2 - |x'|^2}}.$$

Интегралы по верхней половинке сферы и по нижней одинаковы. Сосчитаем один и удвоим.

$$\begin{aligned} \frac{1}{4\pi a^2} \int_0^\infty \frac{dt}{t} \int_{|x|=at} \eta_k(x_3) \varphi(x', t) dS &= \frac{1}{2\pi a} \int_0^\infty dt \int_{|x'| \leq at} \frac{\eta_k(x_3) \varphi(x', t)}{\sqrt{a^2t^2 - |x'|^2}} dx' \rightarrow \\ &\rightarrow \frac{1}{2\pi a} \int_0^\infty dt \int_{|x'| \leq at} \frac{\varphi(x', t)}{\sqrt{a^2t^2 - |x'|^2}} dx' = (\mathcal{E}_2(x', t), \varphi(x', t)). \end{aligned}$$

по теореме Лебега об ограниченной сходимости. Доказательство завершается применением предыдущей теоремы. ■

## 11 Задача Коши для уравнения теплопроводности

Задача Коши для уравнения теплопроводности имеет вид

$$\begin{cases} u_t = a^2 \Delta u + f(x, t), & x \in \mathbb{R}^n, t > 0, a = \text{const} > 0; \\ u(x, 0) = u_0(x). \end{cases} \quad (11)$$

Мы будем понимать обобщённую задачу Коши, как в учебнике Владимирова, то есть решение из класса  $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ .

Но всё началось с классической задачи.

**Определение 11.1.** Обозначим за  $\mathfrak{M}$  множество измеримых функций  $f$ , таких, что во-первых,

$$\forall T > 0 \quad f \in \mathcal{L}_\infty(\mathbb{R}^n \times [0, T]),$$

и при этом  $f = 0$  почти всюду на промежутке  $\mathbb{R}^n \times (-\infty, 0)$

То есть множеством определения является  $\mathbb{R}^{n+1}$ , они существенно ограничены на любом ограниченном промежутке справа от нуля и эквивалентны нулевой функции на отрицательной полуоси по последнему аргументу.

Сколько нужно гладкостей для решения? Нужно дифференцировать по  $x$  и по  $t$ , и нужно выполнение равенства  $u(x, 0) = u_0(x)$ . Вроде бы этого достаточно. Но тут есть такая деталь. В тридцатые годы академик Тихонов заметил, что если рассмотреть задачу  $u_t = \Delta u$  и  $u(x, 0) = 0$ , то ноль очевидно решение. Но ведь есть и ещё решения нетривиальные. Физически эта ситуация абсурдна, ведь такая задача описывает нагревания бесконечно длинного стержня. Получается, что и без источника тепла стержень может нагреться. Тихонов обратил на это внимание. Как преодолеть эту ситуацию? Мы не будем ловить точность. Мы будем использовать класс  $\mathfrak{M}$ , его достаточно. Ещё, мы потребуем немножко уже класс дифференцирования.

**Определение 11.2.** Классическим решением задачи Коши 11 называется функция<sup>1</sup>

$$u \in M \cap C^2(\mathbb{R}^n \times (0, \infty)) \cap C(\mathbb{R}^n \times [0, \infty)),$$

такая что выполнено<sup>2</sup> (11).

Мы хотим доказывать существование и единственность решения. Это удобнее делать для обобщённых решений. Мы сначала всё для них сделаем, а потом покажем, как это связано с классическими решениями.

Пусть в (11)  $u \in C^{2,1}(\mathbb{R}^n \times (0, \infty)) \cap C(\mathbb{R}^n \times [0, \infty))$  (два раза дифференцируема по  $x$ , один раз по  $t$ ),  $f \in C(\mathbb{R}^n \times (0, \infty))$ ,  $u_0 \in C(\mathbb{R}^n)$ . Положим

$$\tilde{u}(x, t) = \begin{cases} u(x, t), & x \in \mathbb{R}^n, t \geq 0 \\ 0, & x \in \mathbb{R}^n, t < 0. \end{cases}$$

<sup>1</sup> По  $t$  избыточное требование на дифференцируемость. Но мы будем пользоваться такой устоявшейся постановкой. Здесь следует обратить внимание, что дифференцируемость требуется на открытом множестве.

<sup>2</sup> В классическом смысле дифференцирования, как вас учили на первом курсе.

И подставим  $\tilde{u}$  в уравнение, производя обобщённое дифференцирование. Для любого  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^{n+1})$  имеем

$$\begin{aligned}
(\tilde{u}_t - a^2 \Delta \tilde{u}, \varphi) &= (\tilde{u}, -\varphi_t - a^2 \Delta \varphi) = - \int_{\mathbb{R}^{n+1}} \tilde{u} \varphi_t dx dt - a^2 \int_{\mathbb{R}^{n+1}} \tilde{u} \Delta \varphi dx dt = \\
&= - \int_{\mathbb{R}^n} \int_0^\infty u \varphi_t dt dx - a^2 \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} u \Delta \varphi dx dt = \text{Формула у нас такая } \int_a^b h' g dt = f g|_a^b - \int_a^b f g' dt \\
&= \int_{\mathbb{R}^n} \left( u(x, 0) \varphi(x, 0) + \int_0^\infty u_t \varphi dt \right) dx - a^2 \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} \Delta u \varphi dx dt = \int_{\mathbb{R}^n} u_0(x) \varphi(x, 0) dx + \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} \underbrace{(u_t - a^2 \Delta u)}_{=f} \varphi dx dt = \\
&= \int_{\mathbb{R}^n} u_0(x) \varphi(x, 0) dx + \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} f(x, t) \varphi(x, t) dx dt =
\end{aligned}$$

запишем это через прямое произведение обобщённых функций  $u_0(x), \delta(t)$ .

$$= (u_0(x) \delta(t), \varphi(x, t)) + (\tilde{f}(x, t), \varphi(x, t))$$

где  $\tilde{f}$  — локально суммируемая функция, определённая формулой

$$\tilde{f}(x, t) = \begin{cases} f(x, t), & x \in \mathbb{R}^n, t \geq 0; \\ 0, & x \in \mathbb{R}^n, t < 0. \end{cases}$$

Таким образом,

$$\tilde{u}_t - a^2 \Delta \tilde{u} = \tilde{f}(x, t) + u_0(x) \delta(t). \quad (12)$$

Вот, что получается из классического решения. Теперь всё готово для того, чтобы дать определение обобщённого решения.

**Определение 11.3.** Обобщённым решением задачи Коши (11) называется функция  $\tilde{u} \in \mathfrak{M}$ , удовлетворяющая соотношению (12). При этом мы предполагаем, что  $\tilde{f} \in \mathfrak{M}$  и  $u_0 \in \mathcal{L}_\infty(\mathbb{R}^n)$ .

Найти решение уравнения (12) нам проще, чем решить задачу Коши. Там надо было искать определённый класс гладкости, смотреть, что выполнено начальное условие, ещё были другие требования. Здесь у нас только одно уравнение. Оказывается, что в таком классе решения, если существуют, то единственные. Спрашивается, при каких условиях? Вот при тех, которые мы написали

- $\tilde{u} \in \mathfrak{M}$ ;
- $\tilde{f} \in \mathfrak{M}$ ;
- $u_0 \in \mathcal{L}_\infty(\mathbb{R}^n)$ .

Как показать это? У нас метод один: взять фундаментальное решение, доказать, что существует свёртка. Сформулируем результат в виде теоремы.

**Теорема 11.1.** Пусть

- $\tilde{f} \in \mathfrak{M}$ ;
- $u_0 \in \mathcal{L}_\infty(\mathbb{R}^n)$ .

Тогда обобщённая задача Коши имеет, причём единственное, решение  $\tilde{u} \in \mathfrak{M}$ . Более того, мы можем написать даже формулу, которая позволяет сосчитать обобщённое решение: формула Пуассона

$$\tilde{u}(x, t) = \theta(t) \int_0^t \int_{\mathbb{R}^n} \frac{f(\xi, \tau)}{2a\sqrt{\pi(t-\tau)}} e^{-\frac{|x-\xi|^2}{4a^2(t-\tau)}} d\xi d\tau + \frac{\theta(t)}{(2a\sqrt{\pi t})^n} \int_{\mathbb{R}^n} u_0(\xi) e^{-\frac{|x-\xi|^2}{4a^2 t}} d\xi. \quad (13)$$

Обратите внимание, что все интегралы здесь корректно определены. В любой конечной полосе по  $t$  функции  $f$  ограничены, значит, первый интеграл сходится.

**Доказательство.** Покажем, что существует свёртка  $\tilde{u}$

$$\mathcal{E}(x, t) \star (\tilde{f}(x, t) + u_0(x) \delta(t)),$$

где

$$\mathcal{E}(x, t) = \frac{\theta(t)}{(2a\sqrt{\pi t})^n} e^{-\frac{|x|^2}{4a^2 t}}$$



есть фундаментальное решение уравнения (или, можно сказать, оператора) теплопроводности.

В самом деле, пусть  $\eta_k \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^{2n+2})$ ,  $k = 1, 2, \dots$  — компактное исчерпание единицы. Имеем  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^{n+1})$

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \mathcal{E}(x, t) (\tilde{f}(\xi, \tau) + \tilde{u}_0(\xi) \delta(\tau)), \varphi(x + \xi, t + \tau) \eta_k(x, t, \xi, \tau) \right) = \\ = \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \mathcal{E}(x, t) \tilde{f}(\xi, \tau), \varphi(x + \xi, t + \tau) \eta_k(x, t, \xi, \tau) \right) + \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \mathcal{E}(x, t) \tilde{u}_0(\xi) \delta(\tau), \varphi(x + \xi, t + \tau) \eta_k(x, t, \xi, \tau) \right). \end{aligned}$$

Заметим, что  $\tilde{f}$  локально суммируемая функция. Значит, следующую скобку можем заменить на интеграл.

$$\begin{aligned} \left( \mathcal{E}(x, t) \tilde{f}(\xi, \tau), \varphi(x + \xi, t + \tau) \eta_k(x, t, \xi, \tau) \right) = \\ = \int_0^\infty \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} \mathcal{E}(x, t) \tilde{f}(\xi, \tau) \underbrace{\varphi(x + \xi, t + \tau)}_{y, s} \eta_k(x, t, \xi, \tau) dx \xi dt d\tau = \\ x = y - \xi, t = s - \tau \text{ — простейшая линейная замена. Каждый модуль якобиана единица.} \\ = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} \int_0^\infty \int_0^\infty \mathcal{E}(y - \xi, s - \tau) \tilde{f}(\xi, \tau) \varphi(y, s) \eta_k(y - \xi, s - \tau, \xi, \tau) ds d\tau dy d\xi = \\ = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} \int_0^\infty \int_0^\infty \frac{\theta(s - \tau) e^{-\frac{|y - \xi|}{4a^2(s - \tau)}}}{(2a \sqrt{t} \pi(s - \tau))^n} \tilde{f}(\xi, \tau) \varphi(y, s) \eta_k(y - \xi, s - \tau, \xi, \tau) ds d\tau dy d\xi = \end{aligned}$$

Может ли  $s > \tau$ ? там мы интегрируем ноль

=

■