

## Содержание

1	Лекция 5 . . . . .	2
1.1	Интервальный статистический ряд . . . . .	2
1.2	Эмпирическая плотность . . . . .	2
1.3	Полигон частот . . . . .	3
1.4	Некоторые распределения, используемые в математической статистике . . . . .	3
1.4.1	Гамма-функция Эйлера . . . . .	3
1.4.2	Гамма-распределение . . . . .	4
1.4.3	Распределение Релея . . . . .	5
1.4.4	Распределение хи-квадрат . . . . .	5
1.4.5	Распределение Фишера . . . . .	6
2	Лекция 6 . . . . .	7
2.1	Переписать . . . . .	7
3	Лекция 7 . . . . .	8
3.1	Неравенство Рао-Крамера . . . . .	9
4	Лекция 8 . . . . .	12
4.1	Методы построения точечных оценок . . . . .	12
4.2	Метод моментов . . . . .	12
4.3	Метод максимального правдоподобия . . . . .	14
4.4	Интервальные оценки . . . . .	16
5	Лекция 9 . . . . .	17
5.1	Построение интервальных оценок . . . . .	17
5.2	Общий алгоритм построения интервальной оценки с использованием центральной статистики . . . . .	18
6	Лекция 10 . . . . .	21
6.1	Модуль 2. Проверка параметрических гипотез. Основные понятия . . . . .	21
6.2	Критерий Неймана-Пирсона проверки двух простых гипотез . . . . .	23

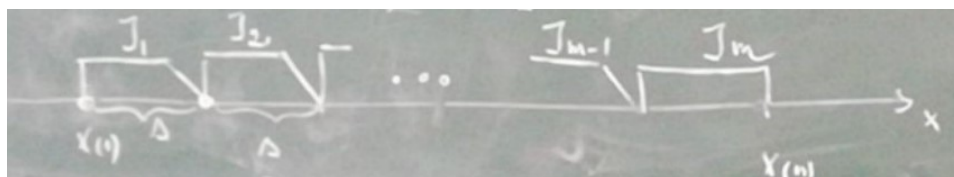
## 1 Лекция 5

### 1.1 Интервальный статистический ряд

Выше было понятие статистического ряда. Однако, если объем достаточно велик ( $n > 50$ ), то элементы выборки группируют в так называемый интервальный статистический ряд. Для этого отрезок  $J = [x_{(1)}, x_{(n)}]$  разбивают на  $m$  равновеликих промежутков. Ширина каждого из них  $\Delta = \frac{|J|}{m} = \frac{x_{(1)} - x_{(n)}}{n}$ . Данные промежутки строятся по следующему правилу:

$$J_i = [x_{(1)} + (i-1)\Delta; x_{(1)} + i\Delta], i = \overline{1, m-1}$$

$$J_m = [x_{(1)} + (m-1)\Delta; x_{(n)}]$$



Определение интервального статистического ряда, отвечающего выборке  $x$  называется таблица следующего вида:

$J_1$	$J_2$	$\dots$	$J_m$
$n_1$	$n_2$	$\dots$	$n_m$

$n_i$  - число элементов выборки  $\vec{x}$ , попавших в промежуток  $J_i, i = \overline{1, m}$

Замечание:

1)  $\sum_{i=1}^m n_i = n$

2) Для выбора  $m$  используют формулу:

$$m = [\log_2 n] + 2$$

или

$$m = [\log_2 n] + 1$$

### 1.2 Эмпирическая плотность

Пусть для данной выборки  $\vec{x}$  построен интервальный статистический ряд  $(J_i, n_i), i = \overline{1, m}$

Определение:

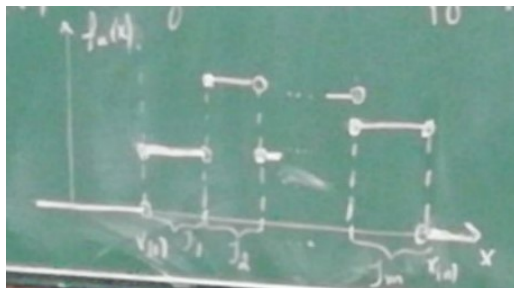
Эмпирической плотностью распределения соответствующей выборки  $\vec{x}$  называется функция:

$$f_n(x) = \begin{cases} \frac{n_i}{n \cdot \Delta}, & x \in J_i \\ 0 & \end{cases} \quad (1.1)$$

Замечание: 1) Очевидно, что  $\int_{-\infty}^{+\infty} f_n(x)dx = \int_{x_{(1)}}^{x_{(m)}} f_n(x)dx = \sum_{i=1}^m \frac{n_i}{n} \Delta = 1$

Таким образом эмпирическая плотность распределения удовлетворяет условию нормировки. Легко показать, что она обладает всеми свойствами функции плотности распределения.

2)  $f_n(x)$  является кусочно-постоянной функцией:



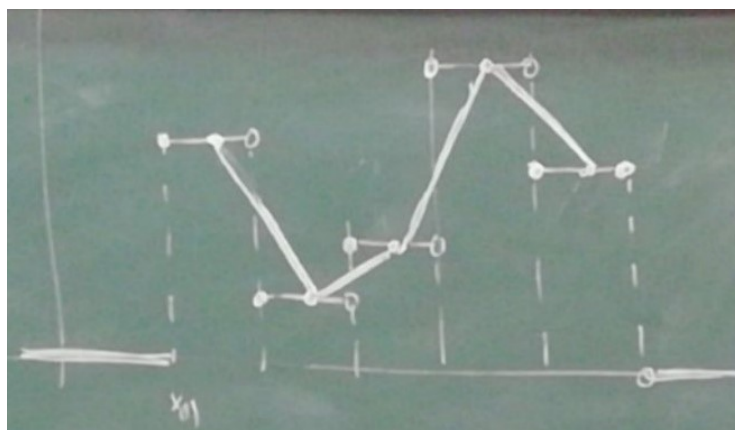
3) Функция  $f_n(x)$  является статистическим аналогом функции плотности распределения вероятности. Доказательство - аналогично доказанному выше результату для функции распределения.  $\hat{F}_n(x) \xrightarrow{P} F(x)$  на  $P$

$f_n(x)$  примерно равна  $f(x)$  при  $n \gg 1$ .

Определение - график эмпирической функции плотности называется гистограммой.

### 1.3 Полигон частот

Определение полигона частот - пусть для некоторой выборки  $\vec{x}$  построены гистограммы, по определению полигоном частот называется ломаная, звенья которой соединяют середины верхних сторон соседних прямоугольников гистограммы.



## 1.4 Некоторые распределения, используемые в математической статистике

### 1.4.1 Гамма-функция Эйлера

По определению гамма-функцией Эйлера называется выражение  $\Gamma : R^+ \rightarrow R$ , определённое правилом:

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$$

Замечание:

1) Интеграл является несобственным первого рода при  $x \geq 1$ ;

при  $x \in (0; 1)$  этот интеграл является несобственным и имеет следующие особенности: в  $t = 0$  - подынтегральная функция имеет разрыв второго рода, верхний предел равен бесконечности. Легко проверить, что данный интеграл сходится при  $x > 0$ , при остальных вещественных  $x$  он расходится.

Некоторые свойства гамма-функции:

1.  $\Gamma(x)$  - является бесконечное число раз дифференцируемой функцией, при этом её  $k$ -ая производная задаётся следующей формулой:

$$\Gamma^k(x) = \int_0^{+\infty} e^{-t} t^{x-1} (\ln t)^k dt$$

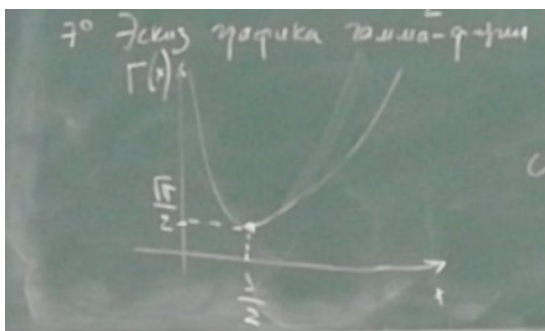
2.  $\Gamma(x+1) = x\Gamma(x), x > 0$

3.  $\Gamma(1) = 1$

4.  $\Gamma(n+1) = n!, n \in \mathbb{N}$ , по этой причине часто говорят, что гамма-функция является обобщением понятия факториала на вещественные числа.

5.  $\Gamma(\frac{1}{2}) = \sqrt{\pi}$ , вывод через интеграл Пуассона. 6.  $\Gamma(\frac{n+1}{2}) = \left| \text{по второму свойству} \right| = \frac{n-1}{2} \Gamma(\frac{n-1}{2}) = \dots = \frac{n-1}{2} \frac{n-2}{2} \dots \frac{1}{2} \Gamma(\frac{n-1}{2}) = \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \dots (n-1)}{2^n} \sqrt{\pi}$

7. Эскиз графика  $\Gamma(x)$



#### 1.4.2 Гамма-распределение

Определение: говорят, что случайная величина  $\xi$  имеет гамма-распределение, если её функция плотности распределения вероятности имеет вид:

$$f_{\xi}(x) = \begin{cases} \frac{\lambda^{\alpha}}{\Gamma(\alpha)} x^{\alpha-1} e^{-\lambda x}, & x > 0 \end{cases} \quad (1.2)$$

Обозначается как  $\xi \sim \Gamma(\lambda, \alpha)$

Замечание:

1) Экспоненциальное распределение:

$$f_{\xi}(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x}, & x > 0 \\ 0 & \end{cases} \quad (1.3)$$

$$Exp(\lambda) = \Gamma(\lambda, 1)$$

Теорема:

Пусть случайная величина  $\xi_1 \sim \Gamma(\lambda, \alpha_1)$ , а  $\xi_1$  и  $\xi_2$  - независимы. Тогда:  
 $\xi_1 + \xi_2 \sim \Gamma(\lambda, \alpha_1 + \alpha_2)$

Следствие:

Если случайные величины  $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$  независимы, причём  $\xi_i \sim \Gamma(\lambda, \alpha_i), i = \overline{1, n}$ , то:  
 $\xi_1 + \dots + \xi_n \sim \Gamma(\lambda, \alpha_1 + \dots + \alpha_n)$

#### 1.4.3 Распределение Релея

Пусть  $\xi \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$

Говорят, что случайная величина  $\xi$  имеет распределение Релея с параметром  $\sigma$ .

Замечание:

1) Несложно показать, что:

$$f_y(x) = \begin{cases} \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi x}} e^{\frac{-x}{2\sigma^2}}, & x > 0 \\ 0 & \end{cases} \quad (1.4)$$

2) Распределение Релея является частным случаем гамма-распределения для  $\lambda = \frac{1}{2\sigma^2}$  и  $\lambda = \frac{1}{2}$ , то есть  $\nu \sim \Gamma(\frac{1}{2\sigma^2}, \frac{1}{2})$

#### 1.4.4 Распределение хи-квадрат

Пусть:

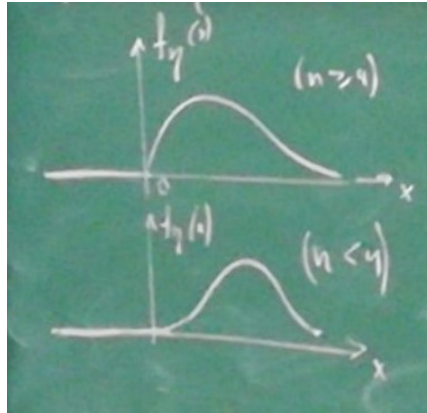
Если случайные величины  $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$  независимы,  $\xi_i \sim N(0, 1), i = \overline{1, n}$ ,  $\nu = \xi_1^2 + \dots + \xi_n^2$

Определение: в этом случае говорят, что случайная величина  $\nu$  имеет распределение хи-квадрат с  $n$  степенями свободы. Обозначается как  $\nu \sim \chi^2(n)$

Замечание:

1)  $\xi_i \sim N(0, 1) \Rightarrow \xi_i^2$  имеет распределение Релея с параметром  $\sigma = 1$ , то есть  $\xi_i^2 \sim \Gamma(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ . Так как случайные величины  $\xi_1, \dots, \xi_n$  - независимы с учётом свойства гамма-распределения:  
 $\nu = \xi_1^2 + \dots + \xi_n^2 \sim \Gamma(\frac{1}{2}, \frac{n}{2})$ , то  $\chi^2 = \Gamma(\frac{1}{2}, \frac{n}{2})$

- 2) Очевидно, что если независимые случайные величины  $\nu_1, \dots, \nu_m$  имеют распределения  $X^2(\nu_i, X^2(k_i), i, \overline{1, m})$ , то  $\nu_1 + \dots + \nu_m \sim X^2(k_1 + \dots + k_m)$
- 3) График функции плотности  $\nu \sim X^2(n)$



#### 1.4.5 Распределение Фишера

Пусть:

- 1)  $\xi_1, \xi_2$  - независимы 2)  $\xi_i \sim X^2(n_i), i = \overline{1, 2}$
- 3)  $\nu = \frac{n_1 \xi_1}{n_2 \xi_2}$

Определение: в этом случае говорят, что случайная величина  $\nu$  имеет распределение Фишера со степенями свободы  $n_1, n_2$ ,  $\nu \sim F(n_1, n_2)$

Замечания:

- 1) Можно показать, что:

$$f_\nu(x) = \begin{cases} C \frac{x^{\frac{n_1}{2}-1}}{(1+\frac{n_1 x}{n_2})^{\frac{n_1+n_2}{2}}}, & x > 0 \\ 0 & \end{cases} \quad (1.5)$$

$$C = \frac{(\frac{n_1}{n_2})^{\frac{n_1}{2}}}{B(\frac{n_1}{2}, \frac{n_2}{2})}$$

$B(x, y) = \int_0^1 t^{x-1} (1-t)^{y-1} dt$  - бета-функция Эйлера.

- 2) Если  $\nu \sim F(n_1, n_2)$ , то  $\frac{1}{\nu} \sim F(n_2, n_1)$

## 2 Лекция 6

### 2.1 Переписать

### 3 Лекция 7

По определению оценка  $\hat{\theta}$  называется эффективной оценкой параметра  $\theta$ , если:

- 1)  $\hat{\theta}$  является наименьшей оценкой для теты
- 2) оценка  $\hat{\theta}$  обладает наименьшей дисперсией среди всех несмещённых  $\theta$

Замечание: иногда говорят не об эффективной вообще точечной оценке, а об оценке, эффективной в некотором классе. Пусть  $\Theta$  - некоторый класс несмещённых оценок для параметра  $\theta$ .

По определению оценка  $\hat{\theta}$  называется эффективной в классе  $\Theta$ , если она имеет наименьшую дисперсию среди всех оценок этого класса, т.е. -  $(\forall \tilde{\theta})(D\hat{\theta} \leq D\tilde{\theta})$ .

Пример:

Пусть  $X$  - случайная величина, обладающая  $MX = m$  и  $DX = b^2$ . Покажем, что оценка  $\hat{m}_1(\vec{X}) = \overline{X}$  является эффективной оценкой для  $m$  и  $b$  в классе линейных оценок.

Решение:

- 1) Линейная оценка имеет вид:  $\hat{m}(\overline{X}) = \sum_{i=1}^n \lambda_i X_i = \lambda_1 X_1 + \dots + \lambda_n X_n (*)$

где  $\lambda_i \in R, i = \overline{1, n}$ , тогда матожидание линейной оценки (\*): а)  $M[\hat{m}] = \lambda_1 M X_1 + \dots + \lambda_n M X_n =$   
 $\left| X_i X_j, M X = m \right| = (\lambda_1 + \dots + \lambda_n) m$ . Так как оценка является несмещённой, то  $M[\hat{m}] = m \Rightarrow$   
 $\sum_{i=1}^n \lambda_i = 1$

- б) Дисперсия оценки (\*):

$D[\hat{m}] = \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 D X_i = \lambda^2 \sum_{i=1}^n \lambda_i^2$  - аналогично матожиданию.

- 2) Попробуем подобрать коэффициент  $\lambda_i, i = \overline{1, n}$ , и (\*) так, чтобы:

$$\begin{cases} D[\hat{m}] \rightarrow \min \\ \sum_{i=1}^n \lambda_i = 1 \end{cases} \quad (3.1)$$

Для этого нужно решить задачу условной оптимизации:

$$\begin{cases} \phi(\lambda_1 \dots \lambda_n) = \lambda_1^2 + \dots + \lambda_n^2 \rightarrow \min \\ \sum \lambda_i = 1 \end{cases} \quad (3.2)$$

Запишем функцию Лагранжа:

$$L(\lambda_1 \dots \lambda_n, \mu) = \lambda_1^2 + \dots + \lambda_n^2 - \mu \sum \lambda_i - \mu$$

$$\begin{cases} \frac{dL}{d\lambda_i} = 0 \\ \frac{dL}{d\mu} = 0 \end{cases} \quad (3.3)$$



Следовательно:

$$\begin{cases} \frac{dL}{d\lambda_i} = 2\lambda_i - \mu = 0 \\ \frac{dL}{d\mu} = -(\sum_{i=1}^n \lambda_i - 1) = 0 \end{cases} \quad (3.4)$$

Из  $n$  первых уравнений -  $\lambda_i = \frac{\mu}{2}, i = \overline{1, n}$

Покажем, что найденное решение соответствует точке условного минимума целевой функции, таким образом, подставляя  $\lambda_i$  в \* получаем искомую оценку с минимальной дисперсией в классе линейных оценок.

$$\hat{m}(\vec{X}) = \frac{1}{n}X_1 + \dots + \frac{1}{n}X_n = \bar{X}$$

Дисперсия этой оценки:

$$D[\hat{m}] = \sigma^2 \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 = \frac{\sigma^2}{n}$$

Теорема:

Теорема о единственности эффективной оценки:

Пусть  $\tilde{\theta}_1(\bar{X})$  и  $\tilde{\theta}_2(\bar{X})$  - эффективные оценки некоего параметра  $\theta$ , тогда  $\tilde{\theta}_1(\bar{X}) = \tilde{\theta}_2(\bar{X})$

### 3.1 Неравенство Рао-Крамера

Пусть  $X$  - случайная величина, закон распределения которой зависит от вектора  $\vec{\theta} = (\theta_1, \dots, \theta_n)$  параметров.

Пусть  $\vec{X} = (X_1, \dots, X_n)$  - случайная выборка из генеральной совокупности  $X$ .

Определение - функцией правдоподобия, отвечающей случайной выборке  $\vec{X}$  называется функция  $L(\vec{X}, \vec{\theta}) = p(X_1, \vec{\theta}) \dots p(X_n, \vec{\theta})$

где:

$$p(X_i, \vec{\theta}) = \begin{cases} f(X_i, \vec{\theta}), \text{ если } X - \text{непрерывная случайная величина} \\ P(X = X_i), \text{ если } X - \text{дискретная случайная величина} \end{cases} \quad (3.5)$$

Пусть  $r = 1$ , т.е.  $\vec{\theta} = (\theta_1) = (\theta)$

Определение - количество информации по Фишеру, содержащееся в случайной величине  $\vec{X}$ , называется числом  $I(\theta) = M[(\frac{d \ln L}{d \theta})^2]$

Теорема:

Неравенство Рао-Крамера:

Пусть рассматриваемая модель является регулярной,  $\hat{\theta}(\vec{X})$  - несмещённая оценка параметра  $\theta$ . Тогда:

$D[\hat{\theta}] \geq \frac{1}{I(\theta)}$  - неравенство Рао-Крамера.

Замечание:

1) При доказательстве теоремы Рао используются дифференциальные параметры под знаком интеграла:

$$\frac{d}{d\theta} \int_G \phi(\vec{X}, \theta) dx = \int_G \frac{d\phi(\vec{X}, \theta)}{d\theta} dx$$

Т.е. параметрические модели, для которых справедливо это равенство, будем называть регулярными.

2) Неравенство Рао даёт нижнюю границу для дисперсии для всех возможных оценок параметра  $\theta$ .

3) Величина  $e(\hat{\theta}) = \frac{1}{I(\theta)D(\hat{\theta})}$  называется показателем эффективности по Рао точечной оценки  $\hat{\theta}$   
 $0 \leq e(\hat{\theta}) \leq 1$

Очевидно, что оценка эффективная по Рао будет "просто" эффективной. Вопрос в том, для каких параметрических моделей существует эффективная по Рао оценка (то есть существует оценка, дисперсия которой равна  $\frac{1}{I(\theta)}$ ) мы оставим без рассмотрения.

4) В некоторых случаях вводят в рассмотрение величину  $I_0(\theta) = M[(\frac{dp(X, \theta)}{d\theta})^2]$

где  $p(X, \theta)$  имеет тот же смысл, что и функция правдоподобия.

Данную величину можно назвать количеством информации по Фишеру в одном испытании.

Для некоторых параметрических моделей справедливо:

$$I(\theta) = nI_0(\theta),$$

где  $n$  - объём случайной информации.

Пример:

Пусть  $X \sim N(m, \sigma^2)$ , где  $m$  - неизвестна,  $\sigma$  - известна. Докажем, что оценка  $\hat{m}_1(\vec{X}) = \bar{X}$  для  $m$  является эффективной по Рао.

1) Необходимо найти показатель эффективности оценки  $\hat{m}_1$ :

$e(\hat{m}) = \frac{1}{I(m)D(\hat{m})}$ , если данная величина равна 1, то оценка эффективна по Рао, иначе не является эффективной по Рао. 2)  $D[\hat{m}] = D[\bar{X}] = \dots = \frac{\sigma^2}{n}$

3)  $I(\hat{m}) = ?$

$I(\hat{m}) = M[(\frac{d \ln L}{d m})^2]$ , составим функцию  $L$  правдоподобия:

$$L(\bar{X}, m) = p(X_1, m) \cdot \dots \cdot p(X_n, m) = \frac{1}{(\sqrt{2\pi})^n \sigma^n} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum (x_i - m)^2}$$

Тогда:

$$\ln L(\bar{X}, m) = -\frac{n}{2} \ln 2\pi - n \ln \sigma - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (m - X_i)^2$$

$$\frac{d \ln L(\bar{X}, m)}{d m} = -\frac{2}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (m - X_i) = -\frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - m)$$

$$(\frac{d \ln L(\bar{X}, m)}{d m})^2 = \frac{1}{\sigma^4} [(X_1 - m) + \dots + (X_n - m)]^2$$

Т.о.:

$$I(m) = M[(\frac{d \ln L(\bar{X}, m)}{d m})^2] = \frac{1}{\sigma^4} [\sum_{i=1}^n M[(X_i - m)^2] + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} M[(X_i - m)(X_j - m)]] = \frac{1}{\sigma^4} [\sum_{i=1}^n \sigma^2 + 0] = \frac{1}{\sigma^4} n \sigma^2 = \frac{n}{\sigma^2}$$

4) Получаем  $e(\hat{m})$

## 4 Лекция 8

### 4.1 Методы построения точечных оценок

1. Метод моментов
2. Метод максимального правдоподобия.

### 4.2 Метод моментов

Пусть:

- 1)  $X$  - некий случайный вектор, распределение которого зависит от вектора  $\vec{\theta} = (\theta_1, \dots, \theta_n)$  неизвестных параметров.
- 2)  $\exists r$  первых моментов случайного вектора  $X$ , то есть  $\exists M[X^k], k = 1, \dots, r$

Тогда в методе моментов:

- 1) Вычисляются теоретические моменты 1-го, 2-го, ...,  $r$ -го порядков, зависящих от неизвестных параметров:

$m_k(\theta_1, \dots, \theta_r) = M[X^k], k = \overline{1, r}$  - теоретические моменты порядка  $k$

- 2) Теоретические моменты приравниваются к выборочным аналогам:

$$\begin{cases} m_1(\theta_1, \dots, \theta_r) = \hat{m}_1(\vec{X}) \\ \dots \\ m_r(\theta_1, \dots, \theta_r) = \hat{m}_r(\vec{X}) \end{cases} \quad (4.1)$$

Система уравнений (возможно, нелинейных), относительно неизвестных параметров  $\theta$ .

- 3) Решаем получившуюся систему:

$$\begin{cases} \theta_1 = \hat{\theta}_1(\vec{X}) \\ \dots \\ \theta_r = \hat{\theta}_r(\vec{X}) \end{cases} \quad (4.2)$$

Полученные зависимости используются в качестве точечных оценок для полуинтервалов.

Замечание:

Иногда некоторые уравнения системы из подпункта (2) удобнее записывать относительно центральных, а не начальных моментов. В этом случае  $k$ -е уравнение будет иметь вид:

$\hat{m}_k(\theta_1, \dots, \theta_r) = \hat{m}_k(\vec{X})$ , где:

$\hat{m}_k(\theta_1, \dots, \theta_r) = M[(X - MX)^k]$

$$\hat{m}_k(\vec{X}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^k$$

Пример: Пусть  $X \sim R[a, b]$ , где  $a, b$  - произвольные параметры. С помощью метода моментов построить точечные оценки для  $a, b$ .

1)

$$X \sim R[a, b] \Rightarrow f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & x \in [a, b] \\ 0, & \text{иначе} \end{cases} \quad (4.3)$$

Неизвестные параметры ( $a$  и  $b$ ), следовательно требуется два уравнения:

$$\begin{cases} m_1(a, b) = \hat{m}_1(\vec{X}) - \text{относительно начального момента 1-го порядка} \\ m_2(a, b) = \hat{m}_2(\vec{X}) - \text{относительно центрального момента второго порядка} \end{cases} \quad (4.4)$$

2) Найдём теоретические моменты:

$$\begin{aligned} m_1(a, b) &= MX = \frac{a+b}{2} \\ m_2(a, b) &= DX = \frac{(b-a)^2}{12} \end{aligned}$$

Запишем выборочные моменты:

$$\begin{aligned} \hat{m}_1(a, b) &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n nX_i = \bar{X} \\ \hat{m}_2(a, b) &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n n(X - \bar{X})^2 = \hat{\sigma}^2(\vec{X}) \end{aligned}$$

или

$$\hat{m}_2(a, b) = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n n(X - \bar{X})^2 = S^2(\vec{X})$$

Используем  $S^2$

3) Приходим к следующей системе уравнений:

$$\begin{cases} \bar{X} = \frac{a+b}{2} \\ S^2 = \frac{(b-a)^2}{12} \end{cases} \quad (4.5)$$

$a, b = ?$

Далее система решается стандартно

Замечание:

1) Поскольку выбранные моменты  $\hat{m}_k(\vec{X})$  и  $\hat{m}_k(\vec{X})$  являются состоятельными оценками соответствующих теоретических моментов, то можно показать, что в случае непрерывной зависимости решения системы из пункта (2) от  $\hat{m}_k$  (или от  $\hat{m}_k$ ) оценки параметров, полученные с использованием этого метода также являются состоятельными.

2) Так как выборочные моменты степени  $k$  при  $k \geq 2$  являются смещёнными оценками сво-

их теоретических аналогов, то и оценки параметров, полученные с помощью метода моментов также могут быть смещёнными.

### 4.3 Метод максимального правдоподобия

Пусть:

1)  $X$  - случайная величина, зависящая от вектора параметров  $\vec{\theta} = (\theta_1, \dots, \theta_r)$

Ранее было введено понятие функции правдоподобия случайной выборки  $X$ :

$$L(\vec{X}, \vec{\theta}) = p(X_1, \vec{\theta}) \cdot \dots \cdot p(X_n, \vec{\theta})$$

, где:

$$p(X_i, \vec{\theta}) = \begin{cases} f(X_i, \vec{\theta}), & \text{если } X \text{ - непрерывная случайная величина} \\ P(X = X_i), & \text{если } X \text{ - дискретная случайная величина} \end{cases} \quad (4.6)$$

Можно показать, что чем ближе значение вектора  $\vec{\theta}$  к теоретическому значению вектора тета, тем большие значения принимает функция правдоподобия  $L(\vec{x}, \vec{\theta})$

В методе максимального правдоподобия в качестве точечных оценок неизвестного параметра выступают значения, доставляющие максимальное значение функции правдоподобия. Для реализации метода необходимо решить задачу

$$L(\vec{X}, \vec{\theta}) \rightarrow \max_{\vec{\theta}} ( * )$$

тогда:

$$\vec{\theta}(\vec{X}) = \operatorname{argmax}_{\vec{\theta}} L(\vec{X}, \vec{\theta})$$

Замечание:

1) Для решения задачи ( \* ) можно использовать необходимые условия дифференциальной функции нескольких переменных:

$$\begin{cases} \frac{\delta L(\vec{X}, \vec{\theta})}{\delta \theta_1} = 0 \\ \frac{\delta L(\vec{X}, \vec{\theta})}{\delta \theta_2} = 0 \end{cases} \quad (4.7)$$

Данные уравнения называются уравнениями правдоподобия

2) Функция  $L$  является произведением  $n$  сомножителей и работать с ней не всегда удобно. Поэтому часто вместо задачи ( \* ) решают эквивалентную задачу ( \*\* ):

$$\ln L(\vec{X}, \vec{\theta}) \rightarrow \max_{\vec{\theta}}$$

т.е.:

$$\vec{\theta}(\vec{X}) = \operatorname{argmax}_{\vec{\theta}} \ln L(\vec{X}, \vec{\theta})$$

Данная замена эквивалентна, так как  $\ln$  - монотонная возрастающая функция.

Пример:

$X \sim R[a, b]$ ,  $a, b$  - неизвестные параметры, необходимо с помощью метода максимального правдоподобия построить точечные оценки параметров  $a$  и  $b$ .

Решение:

1)

$$X \sim R[a, b] \Rightarrow f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & x \in [a, b] \\ 0, & \text{иначе} \end{cases} \quad (4.8)$$

Выпишем функцию правдоподобия  $L(\vec{X}, a, b)$  = так как  $X$  - непрерывная случайная величина =  $f(X_1, a, b) \cdot \dots \cdot f(X_n, a, b) = \frac{1}{b-a} \cdot \frac{1}{b-a} \cdot \dots \cdot \frac{1}{b-a} = \frac{1}{(b-a)^n}$

2)  $\ln L = \ln \frac{1}{(b-a)^n} = -n \ln(b-a) \rightarrow \max_{a,b}$

Уравнения правдоподобия:

$$\begin{cases} \frac{\delta \ln L}{\delta a} = \frac{n}{b-a} = 0 \\ \frac{\delta \ln L}{\delta b} = -\frac{n}{b-a} = 0 \end{cases} \quad (4.9)$$

$n = 0$  - противоречие, возникло из-за того, что неверно записана формула для  $L$ .

Правильная запись формулы:

$$L(X, a, b) = \begin{cases} \frac{1}{(b-a)^n}, & \text{if } X(1) \geq a, X(n) \leq b \\ 0, & \text{иначе} \end{cases} \quad (4.10)$$

Вычисление  $\frac{\delta L(\vec{X}, a, b)}{\delta a}$ ,  $\frac{\delta L(\vec{X}, a, b)}{\delta b}$  затруднительно, так как  $a$  и  $b$  также зависят от области, в которой  $L > 0$

Попробуем в "в лоб" найти  $\max_{a,b} L(\vec{X}, a, b)$

а) если

$$\begin{cases} a \leq X_{(1)} \\ b \geq X_{(n)} \end{cases} \quad (4.11)$$

то  $L > 0$ , в противном случае  $L = 0$ . Так как  $L \rightarrow \max$ , то условия на  $a, b$  в любом случае должны быть верны

б) при вычислении условий на  $a, b$

$$L = \frac{1}{(b-a)^n}$$

Так как  $L \rightarrow \max$ , то  $b - a \rightarrow \min$

Тогда приближаем к подзадаче:

$$\begin{cases} b - a \rightarrow \min \\ a \leq X_{(1)} \\ b \geq X_{(n)} \end{cases} \quad (4.12)$$

Таким образом:

$$\begin{cases} \hat{a}(\vec{X}) = X_{(1)} \\ \hat{b}(\vec{X}) = X_{(n)} \end{cases} \quad (4.13)$$

#### 4.4 Интервальные оценки

Основные понятия:

1) Рассматривается вторая задача математической статистики.

Ранее для решения этой задачи использовались точечные оценки. Тогда принимались равенства  $\theta_j = \hat{\theta}_j(\vec{x}), j = \overline{1, k}$

Для некоторых статистик  $\hat{\theta}_1, \dots, \hat{\theta}_r$ . Недостатком данного подхода является то, что он выдаёт информацию о вероятностных характеристиках точности оценивания неизвестных параметров.

Кроме точечных оценок для решения второй задачи математической статистики используется другой подход. Для простоты будем считать, что у нас только один неизвестный параметр  $r = 1, \vec{\theta} = (\theta_1) = (\theta) = \theta$ .

Определение:

Интервальной оценкой параметра  $\theta$  уровня  $\gamma$  ( $\gamma$ -интервальной оценкой),  $\gamma \in (0; 1)$  называют пару интервальных статистик  $\underline{\theta}(\vec{X}), \bar{\theta}(\vec{X})$  таких, что:

$$P\{\theta \in (\underline{\theta}(\vec{X}), \bar{\theta}(\vec{X}))\} = \gamma$$



## 5 Лекция 9

Замечание:

1) Интервальная оценка является интервалом со случайными границами  $\underline{\theta}(\vec{X}), \bar{\theta}(\vec{X})$ , который покрывает неизвестное теоретическое значение параметра с вероятностью  $\gamma$ . 2) Вероятность совершить ошибку при построении интервальной оценки уровня  $\gamma$ :

$$1 - \gamma = P\{\theta \notin (\underline{\theta}(\vec{X}), \bar{\theta}(\vec{X}))\}$$

3) Вероятностной оценкой интервальной оценкой уровня  $\gamma$  является случайная величина  $l(\vec{X}) = \bar{\theta}(\vec{X}) - \underline{\theta}(\vec{X})$

4) Иногда удобно строить односторонние интервальные оценки.

Определение: нижней односторонней интервальной оценкой  $\gamma$ -доверительной границей для параметра  $\theta$  называют статистику  $\underline{\theta}$  такую, что  $P\{\theta > \underline{\theta}\} = \gamma$ , для верхней оценкой аналогично.

Определение:  $\gamma$ -доверительным интервалом (доверительным интервалом уровня  $\gamma$ ) для параметра  $\theta$  называют реализацию (выборочное значение) интервальной оценки уровня  $\gamma$  для этого параметра, т.е. интервал  $(\underline{\theta}(\vec{x}), \bar{\theta}(\vec{x}))$  с детерминированными границами.

Замечание: иногда там, где это не будет приводить к путанице, мы будем допускать вольность речи, не разделяя строго понятия интервала и интервальной оценки доверительного интервала.

### 5.1 Построение интервальных оценок

Пусть:

1)  $X$  - случайная величина, закон распределения которой известен с точностью до значения параметра  $\theta \in \mathcal{R}$

Требуется построить интервальную оценку уровня  $\gamma$  для параметра  $\theta$ .

Определение: по определению статистика  $g(\vec{X}, \theta)$  называется центральной, если закон её распределения не зависит от неизвестного параметра  $\theta$ .

Пример:

$X \sim N(\theta, \sigma^2)$ , где  $\theta$  - неизвестно,  $\sigma^2$  - известно.

Рассмотрим статистику  $g(\vec{X}, \theta) = \frac{\theta - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n}$ .

Покажем, что  $g$  - центральная статистика.

а)  $X_i \sim N(\theta, \sigma^2), i = 1, n \Rightarrow \bar{X} \sim N(\theta, \frac{\sigma^2}{n})$

Следовательно:  $g(\vec{X}, \theta) = \frac{\theta - \bar{X}}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \sim N(0, 1)$

б) найдём:

$$m_y = M[g(\vec{X}, \theta)] = M\left[\frac{\theta - \bar{X}}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}\right] = 0$$

$$\sigma_g^2 = D[g(\vec{X}, \theta)] = D\left[\frac{\theta\sqrt{n}}{\sigma} - \frac{\sqrt{n}\bar{X}}{\sigma}\right] = \frac{n}{\sigma^2} D\bar{X} = 1$$

т.е.  $g(\vec{X}, \theta) \sim N(0, 1)$  не зависит от  $\theta$

Следовательно  $g$  - центральная статистика.

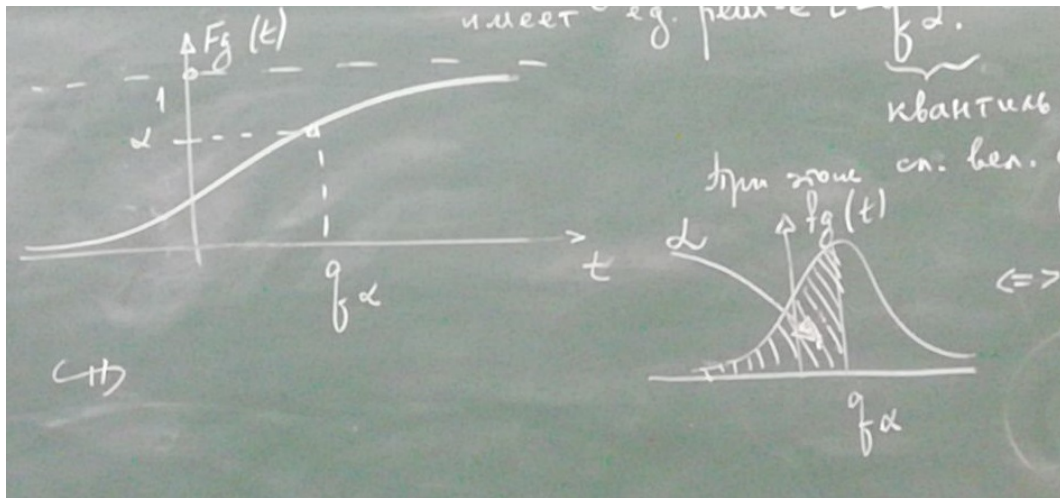
## 5.2 Общий алгоритм построения интервальной оценки с использованием центральной статистики

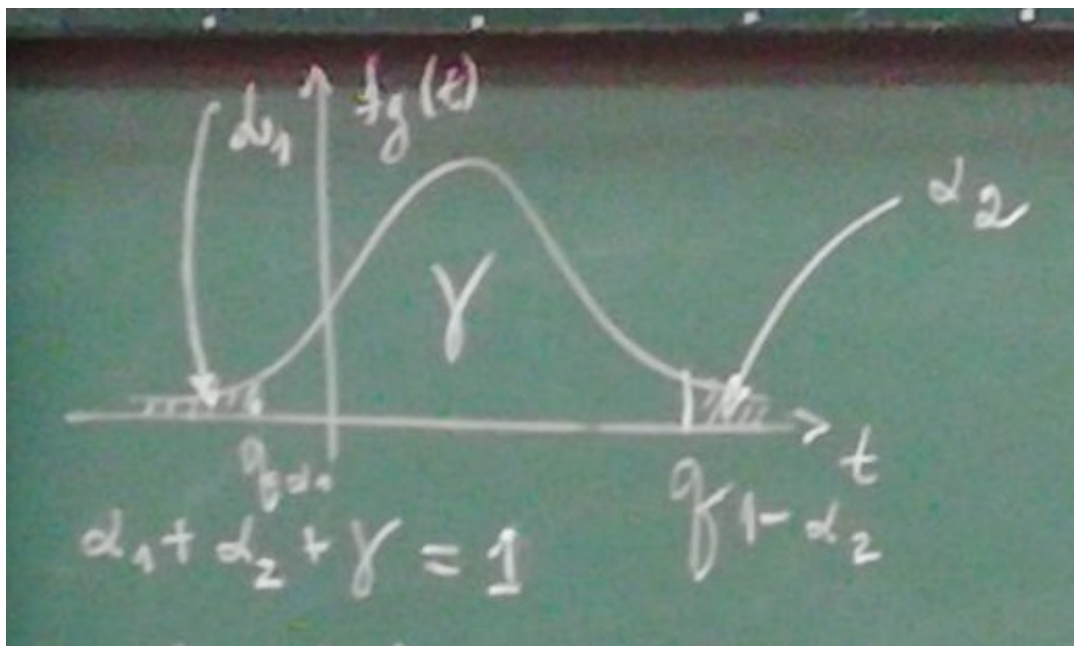
Пусть:

- 1)  $g(\vec{X}, \theta)$  - центральная статистика
- 2)  $g(\vec{X}, \theta)$  - как функция параметра  $\theta$  также является монотонно возрастающей
- 3)  $F_g(y)$  - является монотонно возрастающей
- 4) Выбраны некоторые значения  $\alpha_1, \alpha_2 > 0$  такие что  $\alpha_1 + \alpha_2 = 1 - \gamma$ , где  $\gamma$  - заданный уровень доверия.

Замечание:

из условия (3) сделаем вывод, что уравнение  $F_g(t) = \alpha$  для любого  $\alpha \in (0, 1)$  имеет единственное решение  $t = q_\alpha$  - квантиль уровня  $\alpha$  случайной величины  $g$   $P\{X < q_\alpha\} = \alpha$ .





Из свойств непрерывных случайных величин следует:  $P\{q_{\alpha_1} < g(\vec{X}, \theta) < q_{1-\alpha_2}\} = \gamma$

Запишем событие, стоящее под вероятностью в эквивалентном виде:

$$\{q_{\alpha_1} < g(\vec{X}, \theta) < q_{1-\alpha_2}\} \Leftrightarrow \{g^{-1}(\vec{X}, q_{\alpha_1}) < \theta < g^{-1}(\vec{X}, q_{1-\alpha_2})\}$$

Выражаем из двойного неравенства  $\theta$ , с учётом условия (2) знаки неравенств не изменяются.

Обозначим:

$$\underline{\theta}(\vec{X}) = g^{-1}(\vec{X}, q_{\alpha_1})$$

$$\bar{\theta}(\vec{X}) = g^{-1}(\vec{X}, q_{1-\alpha_2})$$

Так как события эквивалентны, то:

$$P\{\underline{\theta}(\vec{X}) < \theta < \bar{\theta}(\vec{X})\} = \gamma$$

Замечания:

1) Построенная оценка зависит от выбранных  $\alpha_1, \alpha_2$ , обычно используют  $\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{1-\gamma}{2}$ . Однако это не всегда так.

2) Если выбрать:

$$\alpha_1 = 1 - \gamma, \alpha_2 = 0, \text{ то } q_{1-\alpha_2} = +\infty \Rightarrow \underline{\theta}(\vec{X}) = g^{-1}(\vec{X}, q_{1-\gamma}), \bar{\theta}(\vec{X}) = +\infty$$

Т.е.  $\underline{\theta}(\vec{X})$  - нижняя гамма-доверительная граница для тэты.

3) Аналогично при  $\alpha_1 = 0, \alpha_2 = 1 - \gamma$

$$\underline{\theta}(\vec{X}) = -\infty$$

$$\bar{\theta}(\vec{X}) = g^{-1}(\vec{X}, q_\gamma)$$

Пример:

Пусть  $X \sim N(m, \sigma^2)$

где  $m$  - неизвестно,  $\sigma$  - неизвестно.

Построить гамма-доверительную интервальную оценку для  $m$

Решение:

1) Рассмотрим статистику  $g(\vec{X}, m) = \frac{m - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n} \sim N(0, 1)$

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{1-\gamma}{2}$$

Тогда:

$$P\left\{-u_{\frac{1+\gamma}{2}} < \frac{m - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n} < u_{\frac{1+\gamma}{2}}\right\} = \gamma$$

$$P\left\{\bar{X} - \frac{\sigma u_{\frac{1+\gamma}{2}}}{\sqrt{n}} < m < \bar{X} + \frac{\sigma u_{\frac{1+\gamma}{2}}}{\sqrt{n}}\right\} = \gamma$$

Замечание:

1) Мы использовали  $\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{1-\gamma}{2}$ . Однако решая эту систему для произвольных альфа больших нуля мы получили бы результаты:

$$\underline{m}(\vec{X}) = \bar{X} - \frac{\sigma u_{\alpha_1}}{\sqrt{n}}$$

$$\overline{m}(\vec{X}) = \bar{X} + \frac{\sigma u_{1-\alpha_2}}{\sqrt{n}}$$

В этом случае различные доверительные интервалы:

$$l(\vec{X}) = \overline{m}(\vec{X}) - \underline{m}(\vec{X}) = \frac{\sigma}{\sqrt{n}}(u_{1-\alpha_2} - u_{\alpha_1})$$

Очевидно, что  $l(\vec{X}) \rightarrow \min, \alpha_1 = \alpha_2$ , в любом случае в рассматриваемом примере размах является не случайной, а дискретной величиной.

2) Зависимость размаха доверительного интервала от параметров:

Чем больше  $n$ , тем меньше размах.

При  $\gamma \rightarrow 1, l \rightarrow +\infty$

Пример:

Пусть  $X \sim N(m, \sigma^2)$

где  $m$  - неизвестно,  $\sigma$  - неизвестно.

Построить гамма-доверительную интервальную оценку для  $m$

Решение:

1) Рассмотрим статистику  $g(\vec{X}, m) = \frac{m - \bar{X}}{S(\vec{X})} \sqrt{n}$  ?

2) Представим в виде:

$$g(\vec{X}, m) = \frac{\frac{m - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n}}{\frac{S(\vec{X})}{\sigma}} = \frac{\frac{m - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n}}{\sqrt{\frac{(n-1)S^2(\vec{X})}{\sigma^2}}} \sqrt{n-1}$$

$$\text{Пусть } \xi = \frac{m - \bar{X}}{\sigma} \sqrt{n}, \nu = \frac{(n-1)S^2(\vec{X})}{\sigma^2}$$

$$\text{Тогда } g(\vec{X}, m) = \frac{\xi}{\sqrt{\nu}} \sqrt{n-1}$$

$\xi \sim N(0, 1), \nu \sim \chi^2(n-1)$ ,  $\xi, \nu$  - независимы. 3) Таким образом  $g$  зависит от распределения Стюдента от  $(n-1)$

4) Выражаем интервал через  $m$  и  $S$  аналогично предыдущему примеру и таким образом получаем интервальные оценки.

## 6 Лекция 10

Пример:

Пусть  $X \sim N(m, \sigma^2)$ , где  $\sigma^2$  - неизвестная,  $m$  - неизвестная. Построить интервальные оценки.

Рассмотрим статистику:

$$g(\vec{X}, \sigma^2) = \frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{\sigma^2}$$

Можно показать, что  $g\tilde{X}^2(n-1)$ , т.о. принимаем  $\alpha_1 = \alpha_2 = \frac{1-\gamma}{2}$ , получаем:

$$P\{h_{\frac{1-\gamma}{2}} < g(\vec{X}, \sigma^2) < L_{\frac{1+\gamma}{2}}\} = \gamma$$

$$P\{h_{\frac{1-\gamma}{2}} < \frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{\sigma^2} < L_{\frac{1+\gamma}{2}}\} = \gamma$$

$$P\{\frac{1}{h_{\frac{1-\gamma}{2}}} > \frac{\sigma^2}{(n-1)\sigma^2(\vec{X})} > \frac{1}{L_{\frac{1+\gamma}{2}}}\} = \gamma$$

$$P\{\frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{h_{\frac{1+\gamma}{2}}} < \sigma^2 < \frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{h_{\frac{1-\gamma}{2}}}\} = \gamma$$

т.е.:

$$\underline{\sigma}^2(\vec{X}) = \frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{h_{\frac{1+\gamma}{2}}}$$

$$\bar{\sigma}^2(\vec{X}) = \frac{(n-1)\sigma^2(\vec{X})}{h_{\frac{1-\gamma}{2}}}$$

### 6.1 Модуль 2. Проверка параметрических гипотез. Основные понятия

Пусть  $X$  - случайная величина, закон распределения которой неизвестен, или известен не полностью. По определению статистической гипотезой называется любое утверждение о законе распределения случайной величины  $X$ .

Определение - статистическая гипотеза называется простой, если она однозначно определяет закон распределения случайной величины  $X$ , т.е. однозначно определяет функцию распределения случайной величины  $X$ .

Определение - статистическая гипотеза называется параметрической, если она является утверждением относительно значений неизвестного параметра, общий вид которого известен.

В противном случае гипотеза называется непараметрической.

Примеры:

1) Пусть известно, что случайная величина  $X$  имеет нормальное распределение. где параметры  $m$  и  $\sigma^2$  - неизвестны.

Рассмотрим гипотезу:

$H_1 = \{m = 0, \sigma^2 = 1\}$  - простая параметрическая гипотеза

$H_2 = \{m > 0, \sigma^2 = 1\}$  - сложная параметрическая

$H_3 = \{m = 1\}$  - сложная параметрическая

2) Пусть  $X$  - случайная величина, закон распределения которой неизвестен. Рассмотрим гипотезы:

$H_1 = \{X \tilde{N}(0,1)\}$  - простая непараметрическая гипотеза

$H_2 = \{X \tilde{N}(m, \sigma^2)\}$  - сложная непараметрическая

$H_3 = \{N(1, \sigma^2)\}$  - сложная непараметрическая

Задачу проверки гипотез обычно ставят следующим образом:

- 1) Выдвигают гипотезу  $H_0$ , которую называют основной
- 2) Затем выдвигают  $H_1$ , которую называют альтернативной или конкурирующей, при этом гипотезы  $H_0$  и  $H_1$  не пересекаются, но возможно их сумма не исчерпывает все возможные случаи
- 3) На основании выборки  $\vec{x} \in X$  принимают решение об истинности либо основной гипотезы, либо конкурирующей.

Определение - правило, в соответствии с которым принимается решение об истинности гипотез  $H_0, H_1$ , называется критерием проверки гипотез. Как правило критерий задают с использованием критического множества.  $W \subseteq X_n$ , при этом соответствующее правило имеет вид:

если  $\vec{x} \in W \Rightarrow$  отклонить  $H_0$ , принять  $H_1$

если  $\vec{x} \in X_n \setminus W \Rightarrow$  принять  $H_0$ , отклонить  $H_1$

Замечание:

- 1) Критерий полностью задаётся критическим множеством  $W$
- 2) Множество  $X_n \setminus W$  называется доверительным

При использовании любого критерия возможны ошибки двух видов:

- 1) Принять конкурирующую гипотезу при условии, что истинная основная:

$$\alpha = P\{\vec{X} \in W | H_0\}$$

- 2) Ошибка второго рода - принять основную гипотезу при истинности конкурирующей. Вероятность совершения этой ошибки:

$$\beta = P\{\vec{X} \in X_n \setminus W | H_1\}$$

Величину  $1 - \beta$  называют мощностью критерия.

Замечание:

Конечно, хотелось бы построить критерий так, чтобы вероятности совершения обеих этих ошибок были минимальны, однако это невозможно, поэтому при построении критерия обычно фиксируют уровень значимости (т.е.  $\alpha$ ) и максимизируют мощность. То есть минимизируют  $\beta$  при фиксированном  $\alpha$ .

## 6.2 Критерий Неймана-Пирсона проверки двух простых гипотез

Пусть  $X$  - случайная величина, общий вид закона распределения которой известен с точностью до неизвестного параметра  $\theta$ .

Рассмотрим задачу проверки двух простых гипотез:

$H_0 = \{\theta = \theta_0\}$  против  $H_1 = \{\theta = \theta_1\}$ , где  $\theta_0 \neq \theta_1$ .

Введём статистику:

$$\phi(\vec{X}) = \frac{L(\vec{X}, \theta_1)}{L(\vec{X}, \theta_0)}$$

где  $L$  - функция правдоподобия случайной величины  $X$ .

Определение - статистику  $\phi$  называют отношением правдоподобия.

Понятно, что чем больше значение  $\phi(\vec{x})$ , тем более предпочтительной будет гипотеза  $H_1$ , поэтому критическое множество в рассматриваемой задаче будет иметь вид:

$$W = \{\vec{x} \in X_n : \phi(\vec{x}) \geq C_\phi\}$$

для некоторой подходящей константы  $C_\phi$ , которая получается из уравнения:

$$P\{\phi(\vec{X}) \geq C_\phi | H_0\} = \alpha$$

Так как проверяется две простые гипотезы, то при выполнении условия  $C_\phi$  значение  $\beta$  вероятности совершит ошибку второго рода и будет отвергнуто однозначно.

Замечание - построенный критерий называется критерием Неймана-Пирсона для простых гипотез.

Замечание:

Если  $X$  - непрерывная случайная величина, то:

$$P = \{\vec{X} \in W | H_0\} = \int \dots \int_W f_{\vec{X}}(t_1, \dots, t_n, \theta_0) dt_1, \dots, dt_n, \theta = \theta_0, \text{ так как } H = H_0$$

Так как  $f_{\vec{X}}(t_1, \dots, t_n, \theta) = f_{X_1}(t_1, \dots, t_n, \theta) \cdot \dots \cdot f_{X_n}(t_1, \dots, t_n, \theta) = f(t_1, \theta) \cdot \dots \cdot f(t_n, \theta) =$  по определению функции правдоподобия  $= L(t_1, \dots, t_n, \theta)$

То:

$$P = \{\vec{X} \in W | H_0\} = \int \dots \int_W f_{\vec{X}}(t_1, \dots, t_n, \theta_0) dt_1, \dots, dt_n = \int \dots \int_W L(t_1, \dots, t_n) dt_1, \dots, dt_n = \alpha, \{(t_1, t_n) : \phi(t_1, \dots, t_n) \geq C_\phi\}$$

Пример:

Пусть  $X \sim N(m, \sigma^2)$ , где сигма - известна,  $m$  - неизвестна. Рассмотрим задачу проверки гипотезы:

$H_0 = \{m = m_0\}$  против  $H_1 = \{m = m_1\}$ , где  $m_1 > m_0$  (2 простые параметрические гипотезы),

используем критерий Неймана-Пирсона. Составим отношение правдоподобия:

$$\phi(\vec{X}) = \frac{L(\vec{X}, m_1)}{L(\vec{X}, m_0)}$$

Запишем  $L(\vec{X}, m) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma^n} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2}$

Тогда  $\phi(\vec{X}) = \frac{L(\vec{X}, m_1)}{L(\vec{X}, m_0)} = e^{-\frac{1}{2\sigma^2} [\sum_{i=1}^n (X_i - m_1)^2 - \sum_{i=1}^n (X_i - m_0)^2]} = \dots = e^{\frac{m_1 - m_0}{2\sigma^2} \sum 2X_i} \cdot e^{-\frac{m_1 - m_0}{2\sigma^2} \sum (m_0 + m_1)}$