

Trabalho 1 - Implementação de Algoritmos de Busca

Instruções

- Apresentação do código em sala de aula no dia 20.06
- Algum integrante do grupo deve enviar o código do trabalho e um relatório contendo as respostas para as perguntas (quando cabível) para o email alinepaes@ic.uff.br, até o dia 19.06-20hrs. Assunto: trabalho1-IA, constando os nomes dos integrantes do grupo
- Cada integrante do grupo deve enviar um relatório para o mesmo email acima (assunto: trabalho1-IA-relatorio-de-XXXX), constando sua porcentagem de participação no trabalho e a porcentagem de participação dos demais integrantes do grupo. Exemplo (supondo grupo de 3): se você fez metade do trabalho e cada um dos seus colegas contribuiu com 25%, reporte qual foi a sua contribuição correspondente aos 50% e no que seus colegas contribuíram com 25% cada.

Parte 1 (1.5 pts)

Escreva um programa que recebe como entrada duas páginas web e encontra um caminho de links de uma para a outra. Sua implementação deve considerar qual é a estratégia de busca mais adequada para esse caso e implementar somente ela.

Parte 2: original de School of Computer Science / Carnegie Mellon University / USA, projeto desenvolvido originalmente no [Pacman Project](#), Universidade de Berkeley.

Introdução

- O objetivo do trabalho será programar algoritmos de busca aplicados ao cenário do Pacman. O Pacman deve encontrar caminhos no labirinto, tanto para chegar a um destino quando para coletar comida eficientemente. O código do trabalho contém vários arquivos Python, alguns devem ser modificados e outros que pode ser ignorados. O código está indo junto com este texto, no arquivo compactado.

- Arquivos que devem ser editados:

[search.py](#) - onde ficam os algoritmos de busca

[searchAgents.py](#) - Contém a classe searchAgent, que implementa um agente (um objeto que interage com o mundo) e faz seu planejamento de acordo com uma função de busca. SearchAgent primeiro usa uma função de busca para encontrar uma sequência de ações que levem ao estado objetivo, e depois executa as ações uma por vez.

- Arquivos que você pode querer olhar

pacman.py - O arquivo principal que roda os jogos de Pacman. Esse arquivo descreve o tipo GameState, que será usado nesse trabalho.

game.py - A lógica por trás do mundo do Pacman. Este arquivo descreve vários tipos auxiliares como AgentState, Agent, Direction e Grid.

util.py - Estruturas de dados úteis para implementar algoritmos de busca.

- Os demais arquivos correspondem a parte gráfica, interfaces de controle a partir do teclado e outros, que você pode ignorar.

Bem vindo ao Pacman

- Depois de baixar o código, descompactá-lo e entrar no diretório *search*, você pode jogar um jogo de Pacman digitando a seguinte linha de comando:

python pacman.py

OBS: se aparecerem erros relativos a biblioteca TK, veja [aqui](#) como instalá-la.

- Todos os comandos para jogar no Pacman estão no arquivo *commands.txt*. Por exemplo, o Pacman sempre vai para oeste com o comando:

python pacman.py --layout testMaze --pacman GoWestAgent

- Todas as opções do ambiente podem ser vistas ao digitar:

python pacman.py -h

- Por exemplo, você pode trocar o layout do agente com o comando:

python pacman.py --layout tinyMaze --pacman GoWestAgent

Encontrando comida em um ponto fixo usando algoritmos de busca

- No arquivo *searchAgents.py*, você encontrará o programa de um agente de busca (SearchAgent), que planeja um caminho no mundo do Pacman e executa o caminho passo-a-passo. Os algoritmos de busca para planejar o caminho não estão implementados -- that's your job!. Primeiro, teste se o agente de busca está funcionando corretamente, executando:

python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent -a fn=tinyMazeSearch

O comando acima faz o agente SearchAgent usar o algoritmo de busca tinyMazeSearch, que está implementado em *search.py*. O Pacman deve navegar o labirinto corretamente.

- Agora chegou a hora de implementar os seus algoritmos de busca para o Pacman! Os pseudocódigos dos algoritmos de busca estão no livro-texto e nos slides de aula. Lembre-se

que um nó da busca deve conter não só o estado mas também toda a informação necessária para reconstruir o caminho até aquele estado.

- *Importante:* Todas as funções de busca devem retornar uma lista de *ações* que irão levar o agente do início até o objetivo. Essas ações devem ser legais (direções válidas, sem passar pelas paredes).
- *Dica:* Os algoritmos de busca são muito similares. Os algoritmos de busca em profundidade, busca em largura, busca de custo uniforme e A* diferem somente na ordem em que os nós são retirados da fronteira. Então o ideal é tentar implementar a busca em largura corretamente e depois será mais fácil implementar as outras. Uma possível implementação é criar um algoritmo de busca genérico que possa ser configurado com uma estratégia para retirar nós da fronteira. (Mas não é necessário implementar dessa forma). Verifique o código dos tipos Stack (pilha), Queue (fila) e PriorityQueue (fila com prioridade) que estão no arquivo util.py.

Passo 1 (1.5 pts) Implemente o algoritmo de busca em profundidade (DFS) na função *depthFirstSearch* do arquivo *search.py*. Para que a busca seja *completa*, implemente a versão *graphSearch*, para não expandir estados repetidos. Teste seu código executando:

```
python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent
```

```
python pacman.py -l mediumMaze -p SearchAgent
```

```
python pacman.py -l bigMaze -z .5 -p SearchAgent
```

A saída do Pacman mostrará os estados explorados e a ordem em que eles foram explorados (vermelho mais forte significa que o estado foi explorado antes). **Responda:**

A ordem de exploração foi de acordo com o esperado? O Pacman realmente passa por todos os estados explorados no seu caminho para o objetivo? Essa é uma solução ótima? Senão, o que a busca em profundidade está fazendo de errado? Existe alguma diferença no tamanho retornado se os estados sucessores forem colocados na pilha na ordem dada pela função *getSuccessors* ou na ordem reversa?

Passo 2 (1 pt) Implemente o algoritmo de busca em largura (BFS), versão *graphSearch* na função *breadthFirstSearch* do arquivo *search.py*. Teste seu código executando:

```
python pacman.py -l mediumMaze -p SearchAgent -a fn=bfs
```

```
python pacman.py -l bigMaze -p SearchAgent -a fn=bfs -z .5
```

Dica: Se o Pacman se mover muito lentamente, tente a opção `--frameTime 0`. **Responda:**

A busca BFS encontra a solução ótima? Senão, verifique a sua implementação.

Variando a função de custo

A busca BFS vai encontrar o caminho com o menor número de ações até o objetivo. Porém, podemos querer encontrar caminhos que sejam melhores de acordo com outros critérios. Considere o labirinto *mediumDottedMaze* e o labirinto *mediumScaryMaze*. Mudando a função de custo, podemos encorajar o Pacman a encontrar caminhos diferentes. Por exemplo, podemos ter custos maiores para passar por

áreas com fantasmas e custos menores para passar em áreas com comida. O Pacman racional deve poder ajustar o seu comportamento de acordo com essas possibilidades.

Passo 3 (2 pts) Implemente o algoritmo de busca de custo uniforme (versão dada em sala de aula e na 3a edição do livro texto) na função *uniformCostSearch* do arquivo *search.py*. Teste seu código executando os comandos a seguir, onde as diferentes funções de custo são dadas:

```
python pacman.py -l mediumMaze -p SearchAgent -a fn=ucs
python pacman.py -l mediumDottedMaze -p StayEastSearchAgent
python pacman.py -l mediumScaryMaze -p StayWestSearchAgent
```

Busca A*

Passo 4 (2 pts) Implemente a busca A*, de acordo com o livro-texto, na função *aStarSearch* do arquivo *search.py*. A busca A* recebe uma heurística como parâmetro. Heurísticas nessa implementação têm dois parâmetros: um estado do problema de busca (o parâmetro principal), e o próprio problema. A heurística implementada na função *nullHeuristic* do arquivo *search.py* é um exemplo trivial. Teste sua implementação de A* usando a heurística de distância Manhattan (implementada na função *manhattanHeuristic* do arquivo *searchAgents.py*).

```
python pacman.py -l bigMaze -z .5 -p SearchAgent -a
fn=astar,heuristic=manhattanHeuristic
```

Responda:

Qual a diferença no tempo para encontrar uma solução e nos estados explorados da busca de custo uniforme e na A*?

Busca subótima

Algumas vezes, mesmo que a busca A* tenha uma boa heurística, encontrar a solução ótima é um problema difícil. Nesses casos, ainda podemos encontrar um caminho razoavelmente bom, rapidamente. Você implementará um agente que sempre come a comida que está mais perto, o *ClosestDotSearchAgent*, que deverá estar em *searchAgents.py*. A função chave, que encontra a comida mas próxima, está faltando -- **that's also your job**.

Passo 5 (2 pts)

Implemente a função *findPathToClosestDot* em *searchAgents.py*. O agente resolve este labirinto de forma subótima em menos de 1 segundo. Teste com

```
python pacman.py -l bigSearch -p ClosestDotSearchAgent -z .5
```