
Graphes II

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Implémentation

- Un graphe implémentant `Graph` sera formé de sommets auxquels seront associés à des entiers allant de 0 à $|V|-1$

```
import java.util.HashSet;

public interface Graph {
    void initialize(int V);
    int V(); // cardinal de l'ensemble des sommets
    int E(); // cardinal de l'ensemble des arcs
    void connect(int v1, int v2);
    HashSet<Integer> adj(int v); // liste d'adjacence
    String toString();
}
```

Implémentation

- UndirectedGraph est un graphe non orienté sans poids sur les arcs implémentant Graph

```
import java.security.InvalidParameterException;
import java.util.HashSet;

public class UndirectedGraph implements Graph{

    private HashSet<Integer>[] neighbors; // listes d'adjacences
    private int V, E; // cardinal de V et cardinal de E

    public UndirectedGraph(int V){
        initialize(V);
    }
}
```

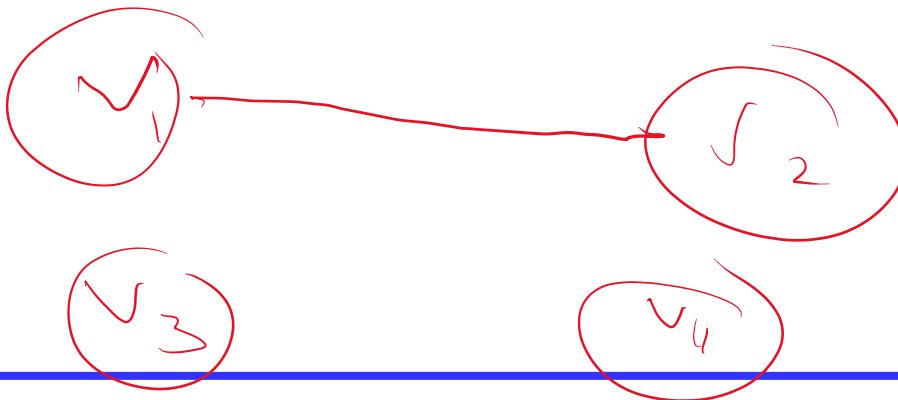
Implémentation

```
public void initialize(int V){  
    // check parameters  
    if(V < 0) throw new InvalidParameterException();  
  
    // initialize members  
    E = 0;  
    this.V = V;  
    neighbors = new HashSet[V];  
  
    for(int v=0; v<V; v++)  
        neighbors[v] = new HashSet<Integer>();  
}  
  
public int V(){return V;}  
public int E(){return E;}
```

Implémentation

- Un graphe non orienté créera deux arcs pour relier deux sommets

```
public void connect(int v1, int v2){  
    // check parameters  
    if(v1<0 || v1>=V) return;  
    if(v2<0 || v2>=V) return;  
    if( neighbors[v1].contains(v2) ) return;  
  
    // connect in both directions  
    neighbors[v1].add(v2);  
    neighbors[v2].add(v1);  
    E++;  
}
```

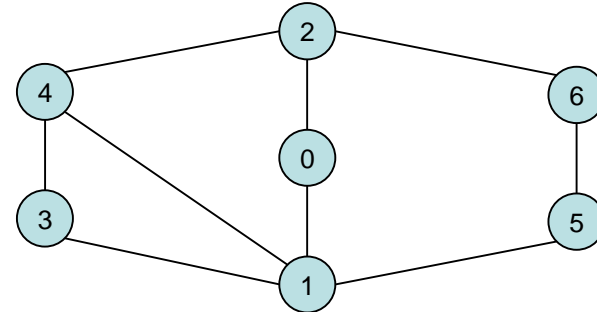


$$\begin{array}{r} E = 0 \\ \hline E = 1 \end{array}$$

Implémentation

- toString() nous servira à définir un graphe non orienté

```
public HashSet<Integer> adj(int v){  
    // check parameters  
    if(v<0 || v>=V) return null;  
    return neighbors[v];  
}  
  
public String toString(){  
    StringBuilder o = new StringBuilder();  
    String ln = System.getProperty("line.separator");  
    o.append(V + ln + E + ln);  
    for(int v=0; v<V; v++)  
        for(int w : neighbors[v])  
            o.append(v + "-" + w + ln);  
    return o.toString();  
}
```



7
9
0-1
0-2
1-0
1-3
1-4
1-5
2-0
2-4
2-6
3-1
3-4
4-1
4-2
4-3
5-1
5-6
6-2
6-5

Implémentation

- DirectedGraph est un graphe orienté sans poids sur les arcs implémentant Graph

```
import java.security.InvalidParameterException;
import java.util.HashSet;

public class DirectedGraph implements Graph{

    private HashSet<Integer>[] neighbors; // listes d'adjacences
    private int V, E; // cardinal de V et cardinal de E

    public DirectedGraph(int V){
        initialize(V);
    }
}
```

Implémentation

- Les méthodes `initialize(...)`, `V()` et `E()` sont identiques à celles de `UnirectedGraph`. `connect()` est également similaire, excepté qu'un seul arc est ajouté, il va de `v1` à `v2`

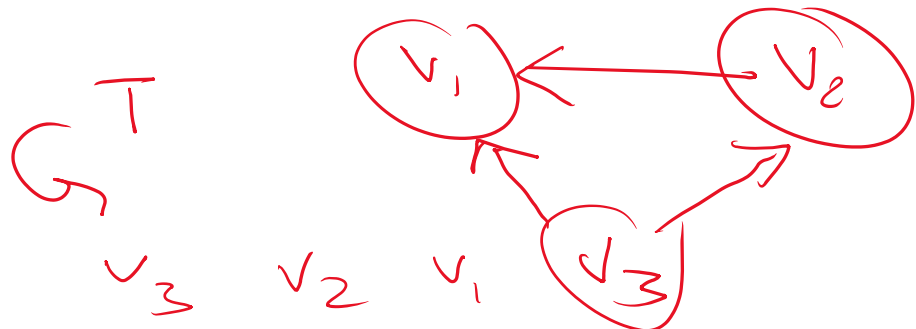
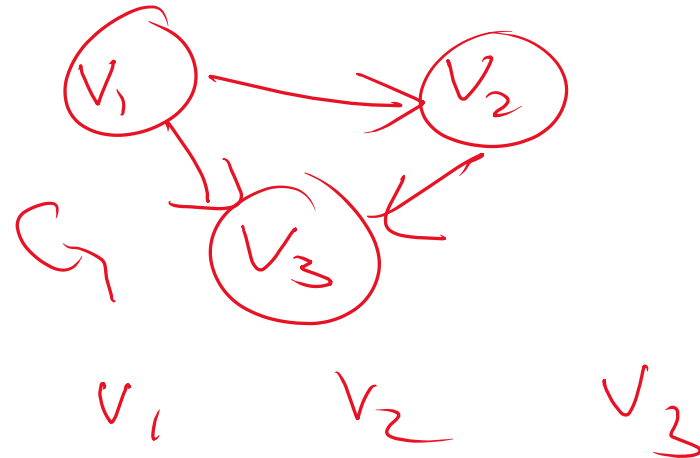
```
public void initialize(int V){...}  
public int V(){return V;}  
public int E(){return E;}  
  
public void connect(int v1, int v2){  
    // check parameters  
    if(v1<0 || v1>=V) return;  
    if(v2<0 || v2>=V) return;  
    if( neighbors[v1].contains(v2) ) return;  
  
    // connect edge from v1 to v2  
    neighbors[v1].add(v2); E++;  
}
```



Implémentation

- On ajoutera la méthode `transposed()` qui retourne un graphe orienté dont les arcs sont été inversés:

```
public DirectedGraph transposed(){  
    DirectedGraph T = new DirectedGraph(V);  
  
    for(int v=0; v<V; v++){  
        for(int w : neighbors[v]){  
            T.connect(w, v);  
        }  
    }  
    return T;  
}
```

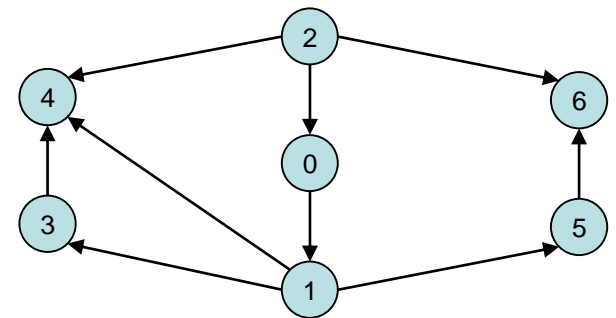


Implémentation

- toString() nous servira à définir un graphe orienté (notez ->)

```
public HashSet<Integer> adj(int v){  
    // check parameters  
    if(v<0 || v>=V) return null;  
    return neighbors[v];  
}  
  
public String toString(){  
    StringBuilder o = new StringBuilder();  
    String ln = System.getProperty("line.separator");  
    o.append(V + ln + E + ln);  
    for(int v=0; v<V; v++)  
        for(int w : neighbors[v])  
            o.append(v + "->" + w + ln);  
    return o.toString();  
}
```

7
9
0->1
1->3
1->4
1->5
2->0
2->4
2->6
3->4
5->6



Graphes II

-
1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. **Class Paths (BFS + DFS)**
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

BFS

niveaux

file

DFS

profondeur

récurive

Implémentation

- Paths implémente les parcours de graphe

```
import java.security.InvalidParameterException;
import java.util.LinkedList;
import java.util.Queue;
import java.util.Stack;

public class Paths {

    boolean[] dfsMarked, bfsMarked;
    int[] dfsParent, bfsParent;
    int s;
```

Implémentation

- Le constructeur de `Paths` appelle les deux parcours

```
public Paths(Graph G, int s){
    if(G == null || s < 0 || s >= G.V())
        throw new InvalidParameterException();
    this.s = s;

    // process bfs
    bfsMarked = new boolean[G.V()];
    bfsParent = new int[G.V()];
    bfs(G, s);

    // process dfs
    dfsMarked = new boolean[G.V()];
    dfsParent = new int[G.V()];
    dfs(G, s);
}
```

Implémentation

- BFS se fait au moyen d'une file:

```
private void bfs(Graph G, int s){
    Queue<Integer> q = new LinkedList<Integer>();

    // add source
    q.add(s); bfsMarked[s] = true;

    while( !q.isEmpty() ){
        // poll vertex and treat neighbors
        int v = q.poll();
        for(int w : G.adj(v)){
            if( !bfsMarked[w] ){
                q.add(w);
                bfsMarked[w] = true;
                bfsParent[w] = v;
            }
        }
    } // end while
}
```


Implémentation

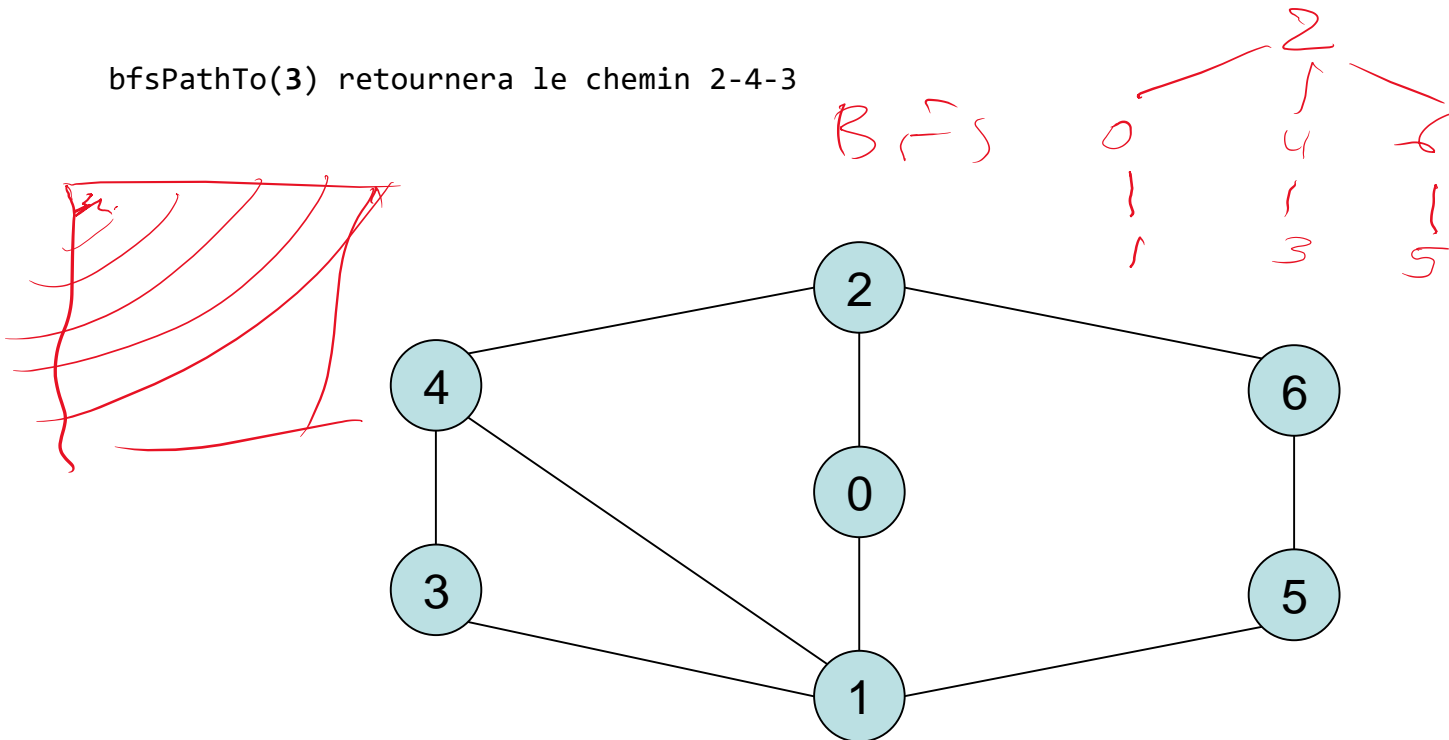
- On récupère le chemin BFS en empilant les parents depuis la destination jusqu'à la source:

```
public Stack<Integer> bfsPathTo(int v){  
    if( !bfsMarked[v] ) return null;  
  
    Stack<Integer> path = new Stack<Integer>();  
  
    for(int x = v; x != s; x = bfsParent[x])  
        path.push(x);  
    path.push(s);  
  
    return path;  
}
```

Implémentation

- Résultat sur le UndirectedGraph précédent ($s == 2$):

bfsPathTo(3) retournera le chemin 2-4-3



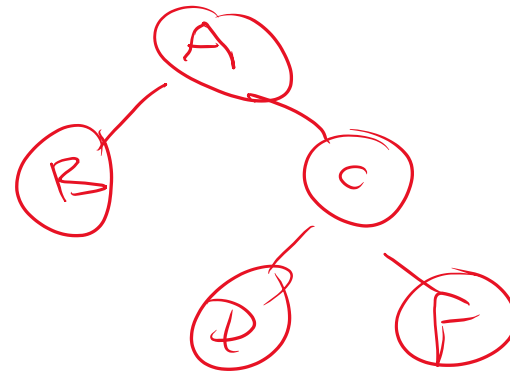
7
9
0-1
0-2
1-0
1-3
1-4
1-5
2-0
2-4
2-6
3-1
3-4
4-1
4-2
4-3
5-1
5-6
6-2
6-5

Implémentation

- DFS se fait de manière récursive:

```
private void dfs(Graph G, int v){  
    dfsMarked[v] = true;  
  
    for(int w : G.adj(v))  
        if( !dfsMarked[w] ){  
            dfs(G, w);  
            dfsParent[w] = v;  
        }  
}
```

~~LNR~~
LRN (Arbre)



B D F C A
✓ ✓ ✓ ✓ ✓

Implémentation

- On récupère le chemin DFS en empilant les parents depuis la destination jusqu'à la source:

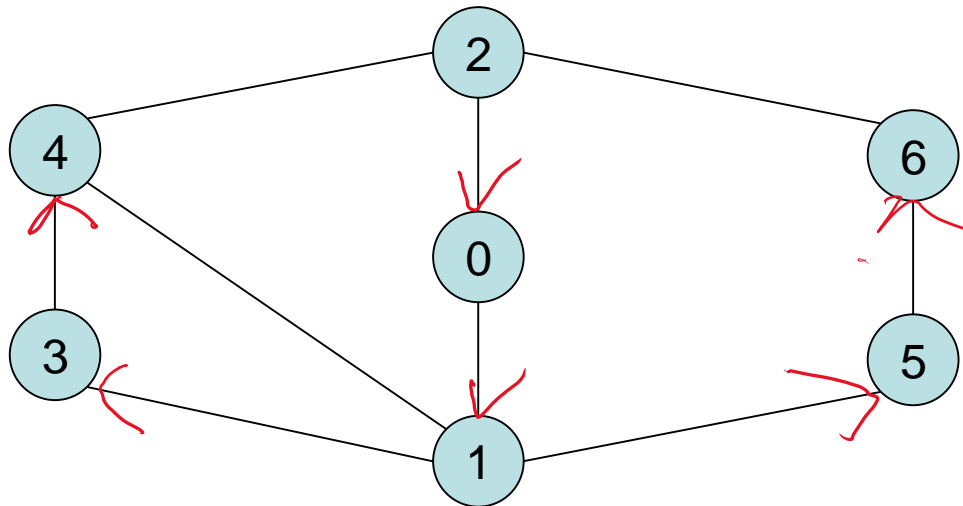
```
public Stack<Integer> dfsPathTo(int v){  
    if( !dfsMarked[v] ) return null;  
  
    Stack<Integer> path = new Stack<Integer>();  
  
    for(int x = v; x != s; x = dfsParent[x])  
        path.push(x);  
    path.push(s);  
  
    return path;  
}
```

Implémentation

- Résultat sur le UndirectedGraph précédent ($s == 2$):

`dfsPathTo(3)` retournera le chemin 2-0-1-3

	0	1	2	3	4	5	6
0	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓
1	2	0	-	1	3	1	5





7
9
0-1
0-2
1-0
1-3
1-4
1-5
2-0
2-4
2-6
3-1
3-4
4-1
4-2
4-3
5-1
5-6
6-2
6-5

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. **Ordre topologique (version DFS)**
 1. **Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse**
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

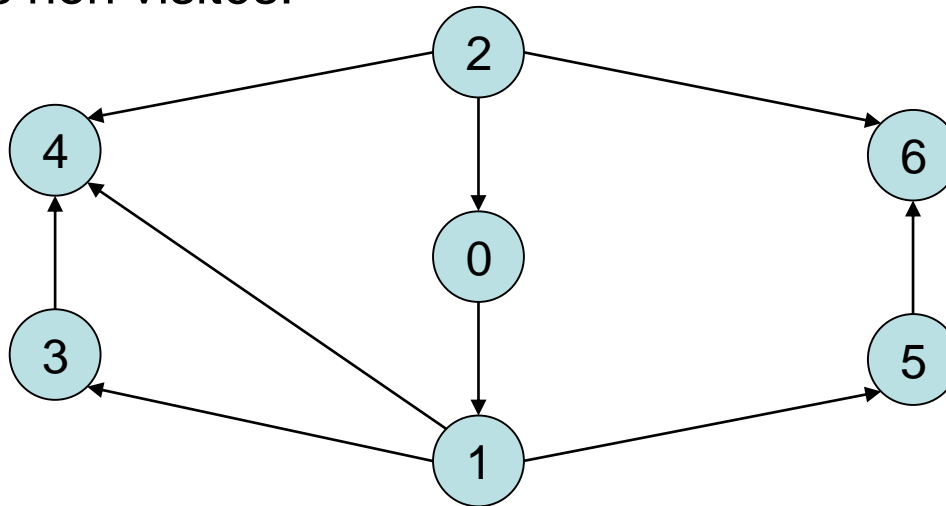
Ordre topologique II

Rappel:

- Nous avons vu au cours précédent un algorithme permettant de déterminer l'ordre topologique d'un graphe dirigé acyclique
- L'algorithme du cours précédent se basait sur une file
- Nous allons voir un nouvel algorithme pour déterminer l'ordre topologique qui se base sur le parcours DFS 
- Pour ce faire, nous allons définir le parcours DFS post-ordre 

Ordre topologique II

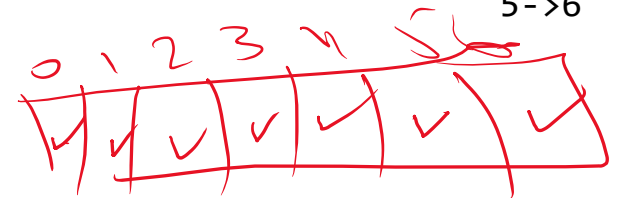
- Un parcours DFS post-ordre est le résultat d'un parcours en profondeur du graphe où un sommet est énuméré dès qu'il n'a plus de voisins non visités:



7
9
0 → 1
1 → 3
1 → 4
1 → 5
2 → 0
2 → 4
2 → 6
3 → 4
5 → 6

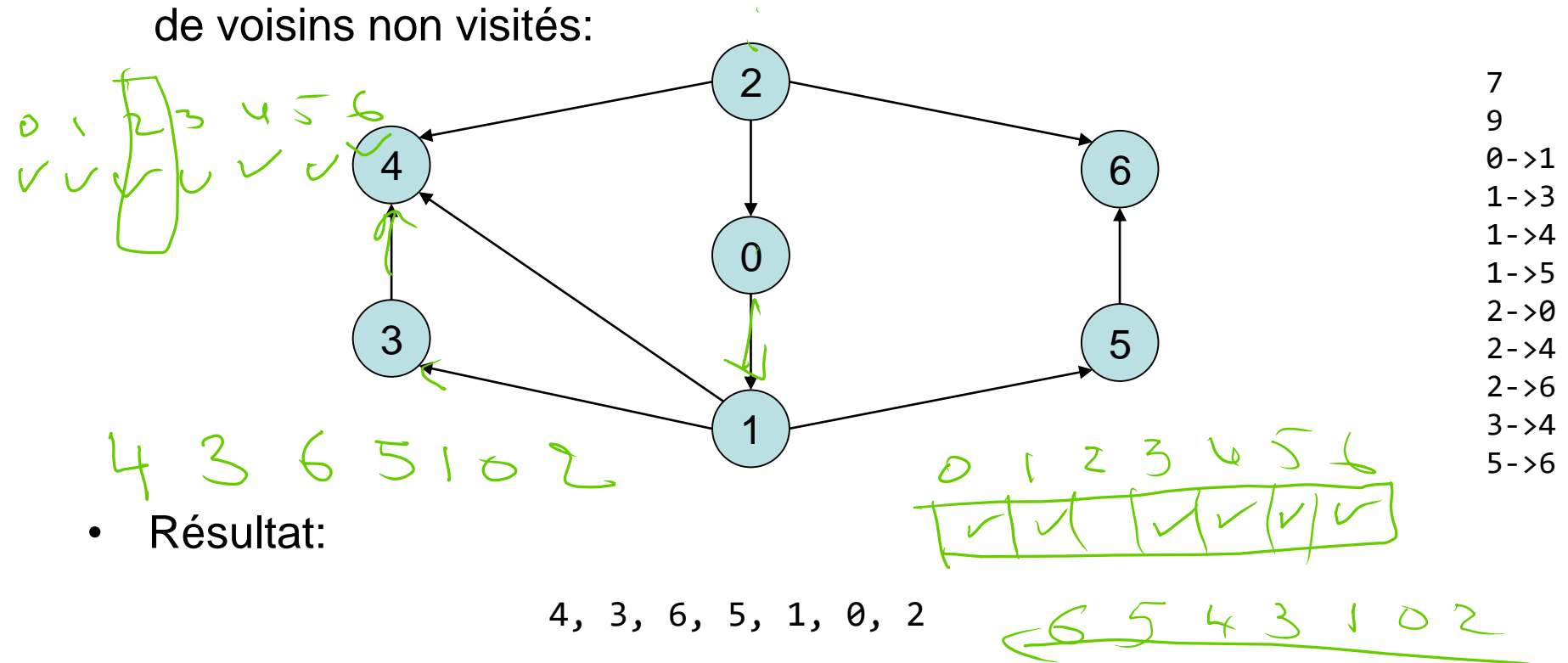
- Résultat:

4, 3, 6, 5, 1, 0, 2



Ordre topologique II

- Un parcours DFS post-ordre est le résultat d'un parcours en profondeur du graphe où un sommet est énuméré dès qu'il n'a plus de voisins non visités:

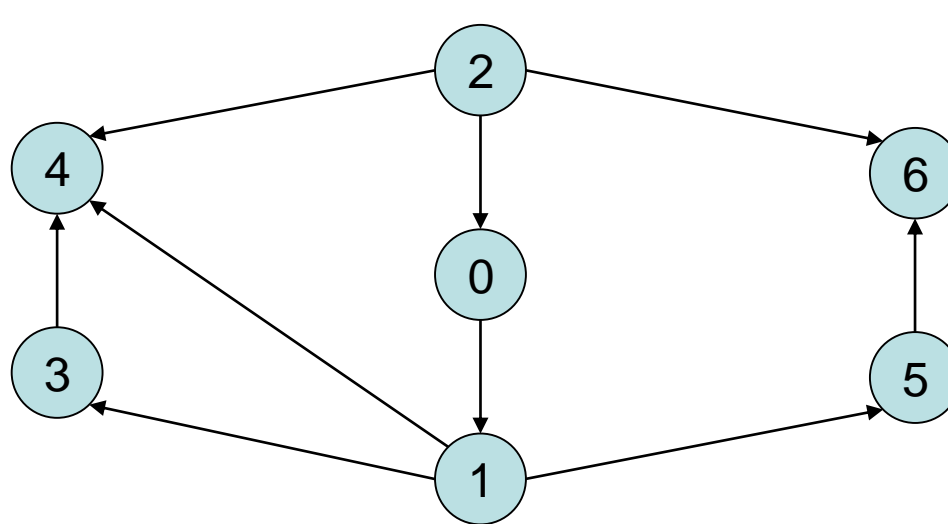


- Résultat:

4, 3, 6, 5, 1, 0, 2

Ordre topologique II

- Le parcours DFS post-ordre inverse est le résultat inverse du parcours DFS post-ordre:



7
9
0 → 1
1 → 3
1 → 4
1 → 5
2 → 0
2 → 4
2 → 6
3 → 4
5 → 6

- Résultat:

2, 0, 1, 5, 6, 3, 4

Ordre topologique II


- On modifie DFS comme suit:

```
// new Paths member, must be initialized in constructor
private Stack<Integer> reversePostOrderDfs;

private void dfs(Graph G, int v){
    dfsMarked[v] = true;

    for(int w : G.adj(v))
        if( !dfsMarked[w] ){
            dfs(G, w);
            dfsParent[w] = v;
        }

    // Stack vertex
    reversePostOrderDfs.push(v);
}
```



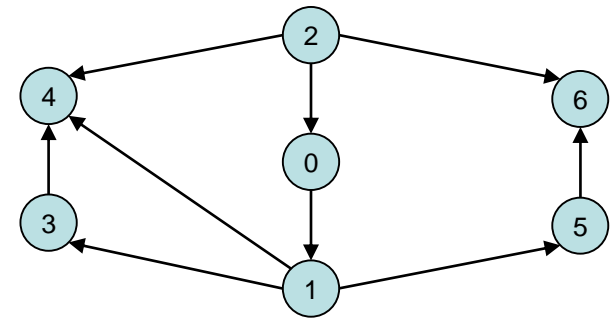
- L'ordre des nœuds du graphe obtenu d'un DFS post-ordre inverse est un ordre topologique:

Ordre topologique II

- Comparons avec l'algorithme vu au cours 10:

DFS Post-ordre 2, 0, 1, 5, 6, 3, 4

	Indegree						
0	1	0	-	-	-	-	-
1	1	1	0	-	-	-	-
2	0	-	-	-	-	-	-
3	1	1	1	0	-	-	-
4	3	2	2	1	0	-	-
5	1	1	1	0	-	-	-
6	2	1	1	4	1	0	-
Entre en file	2	0	1	3,5	4	6	-
Sort de file	2	0	1	3	5	4	6

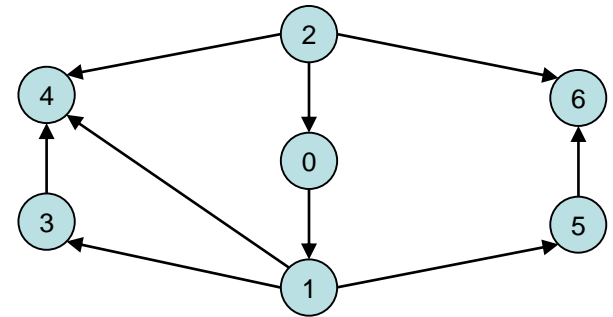


Ordre topologique II

- Comparons avec l'algorithme vu au cours 10:

DFS Post-ordre 2, 0, 1, 5, 6, 3, 4

	Indegree						
0	1	0	-	-	-	-	-
1	1	1	0	-	-	-	-
2	0	-	-	-	-	-	-
3	1	1	1	0	-	-	-
4	3	2	2	1	0	-	-
5	1	1	1	0	-	-	-
6	2	1	1	1	1	0	-
Entre en file	2	0	1	3, 5	4	6	-
Sort de file	2	0	1	3	5	4	6



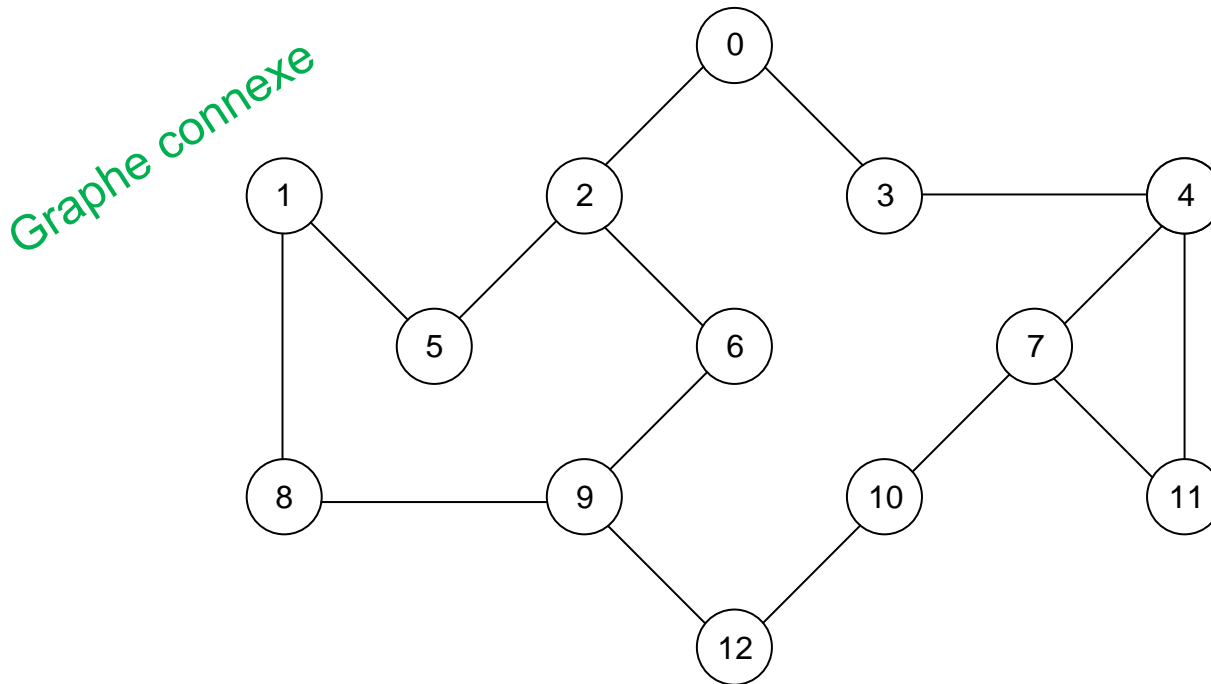
Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Composantes connexes

Rappel:

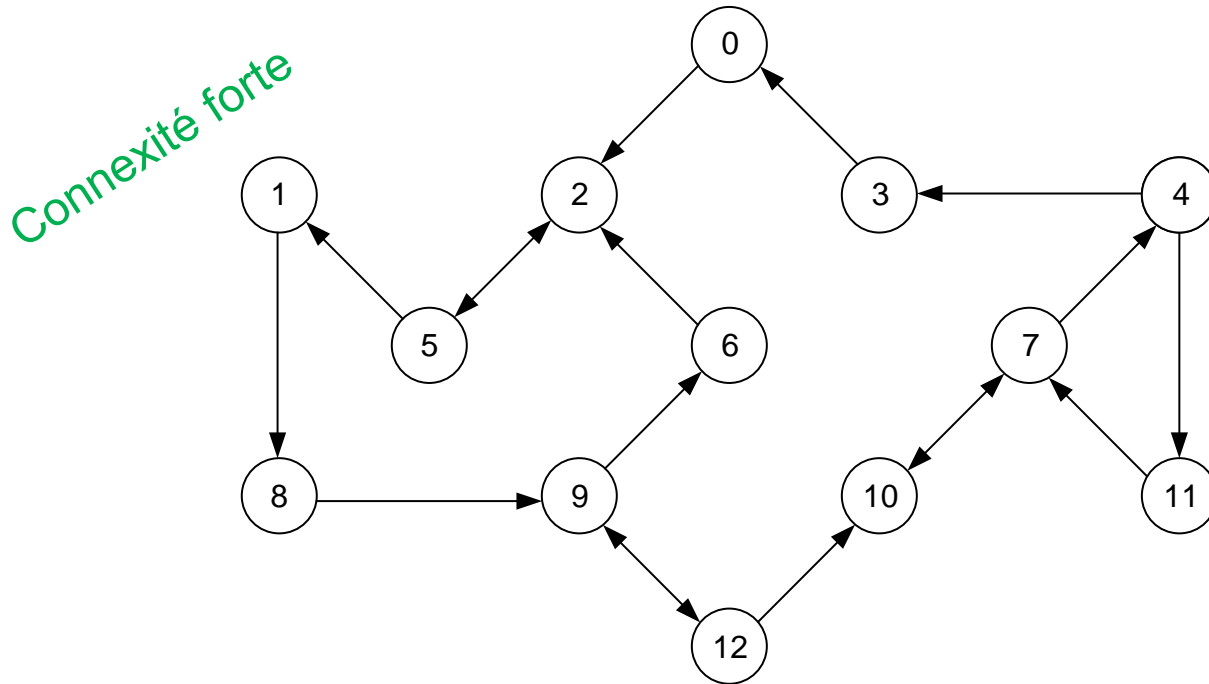
- Graphe connexe → un chemin pour chaque paire de nœuds



Composantes connexes

Rappel:

- Si un graphe orienté est connexe \rightarrow on dit qu'il a une connexité forte



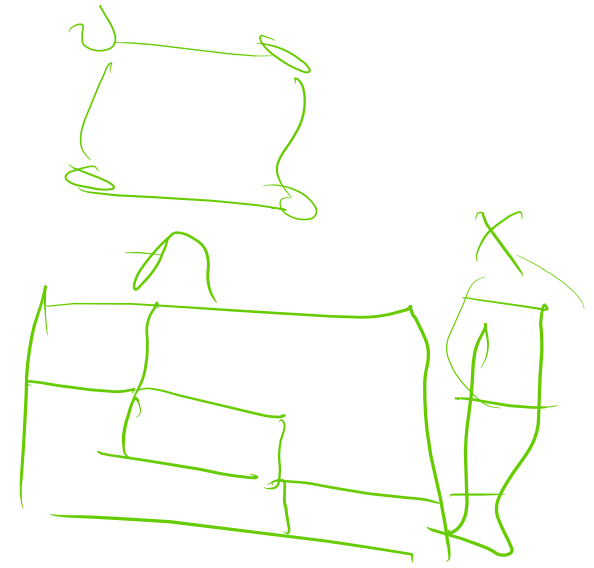
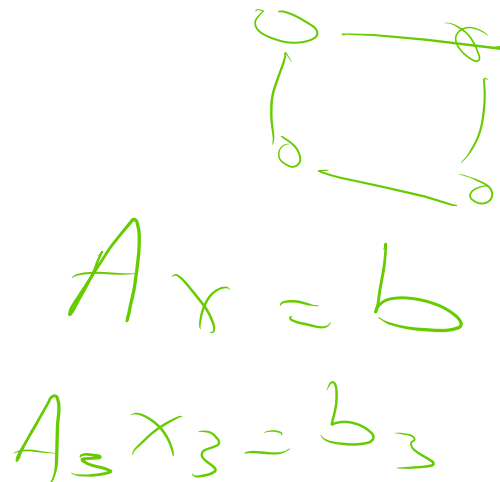
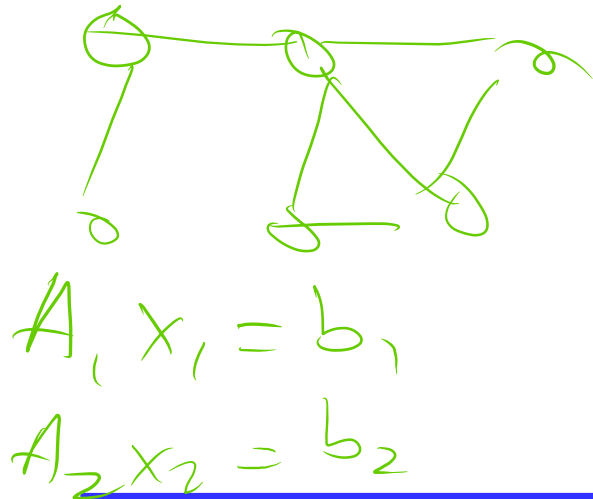
Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. **Composantes connexes (UG)**
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Composantes connexes

Objectif:

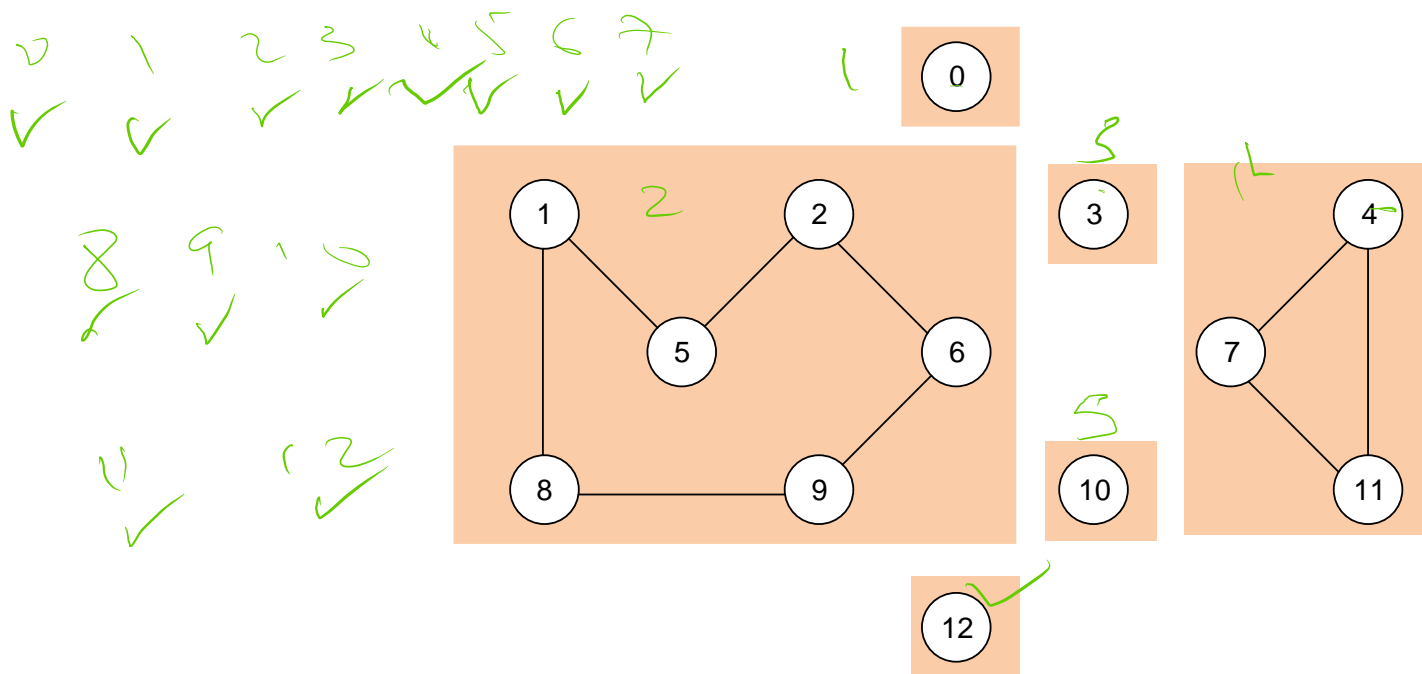
- Dans un graphe non orienté, identifier les composantes connexes.
Par définition, un graphe connexe ne possèdera qu'une seule composante connexe.



Composantes connexes

Exemples:

- Ce graphe non dirigé possède 6 composantes connexes



Composantes connexes

Solution:

- Il suffit d'exécuter un parcours DFS. À chaque interruption, on début une nouvelle composante connexe.

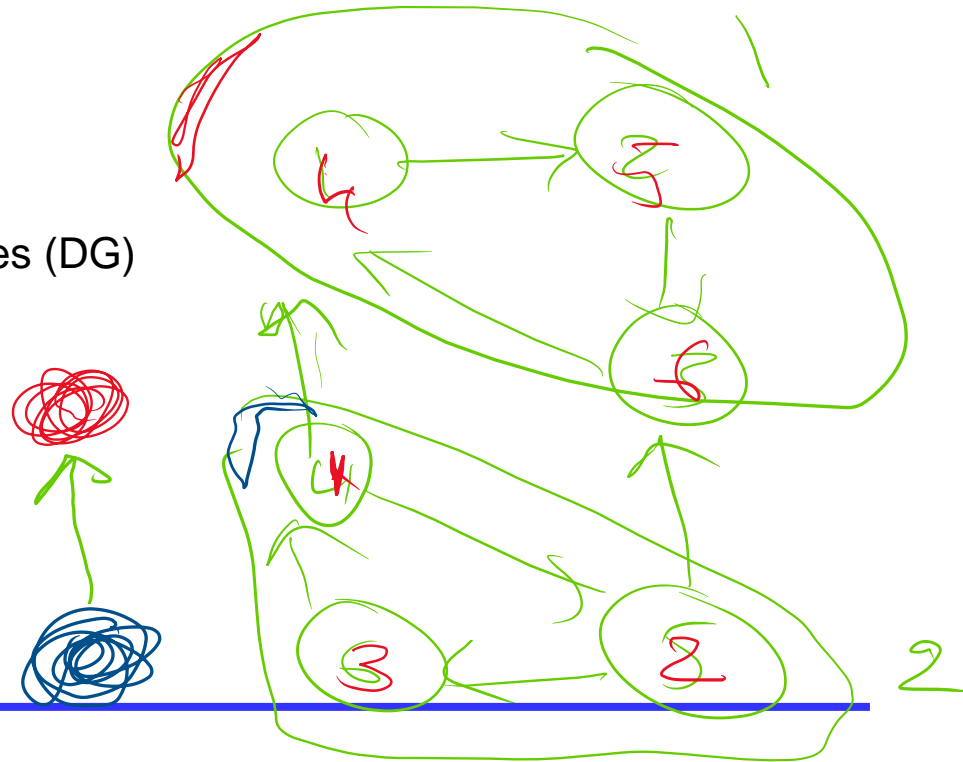
```
public class ConnectedComponents {  
    private boolean[] marked;  
    private int[] id;  
    private int count;  
  
    public ConnectedComponents(UndirectedGraph G){  
        if(G == null) throw new InvalidParameterException();  
  
        marked = new boolean[G.V()];  
        id      = new int[G.V()];  
  
        for(int v=0; v<G.V(); v++)  
            if( !marked[v] ){  
                dfs(v, G);  
                count++; // new component  
            }  
    }  
}
```

```
private void dfs(int v, Graph G){  
    marked[v] = true;  
  
    // identify component  
    id[v] = count;  
  
    for(int w : G.adj(v))  
        if(!marked[w])  
            dfs(w, G);  
}
```

1 2 3 4 5 6

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal



Composantes fortement connexes

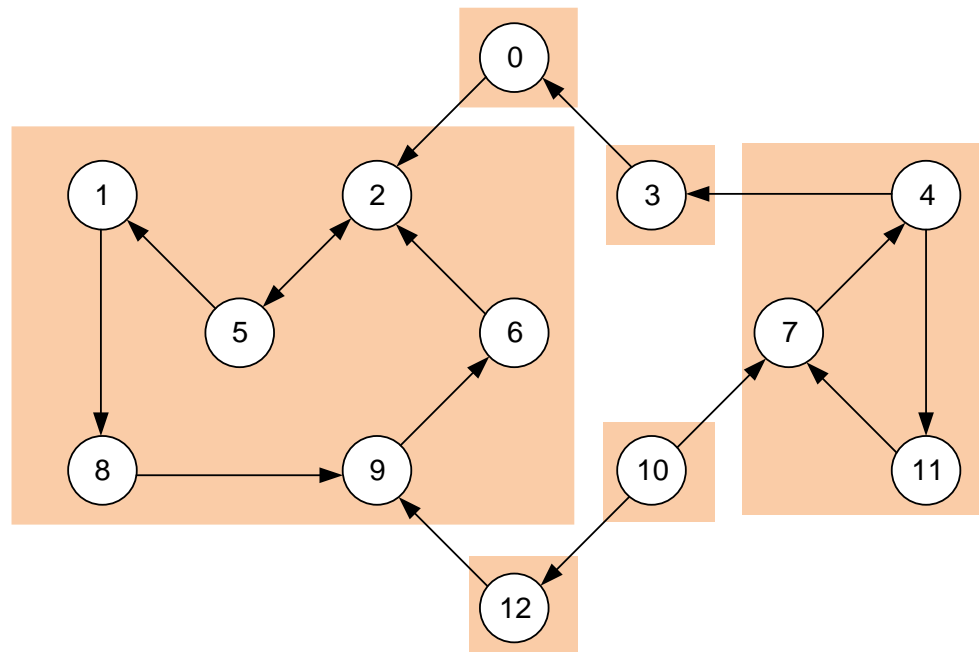
Objectif:

- Dans un graphe orienté, identifier les composantes fortement connexes. Par définition, un graphe orienté fortement connexe ne possèdera qu'une seule composante connexe.

Composantes fortement connexes

Exemples:

- Ce graphe orienté possède également 6 composantes fortement connexes



Composantes fortement connexes

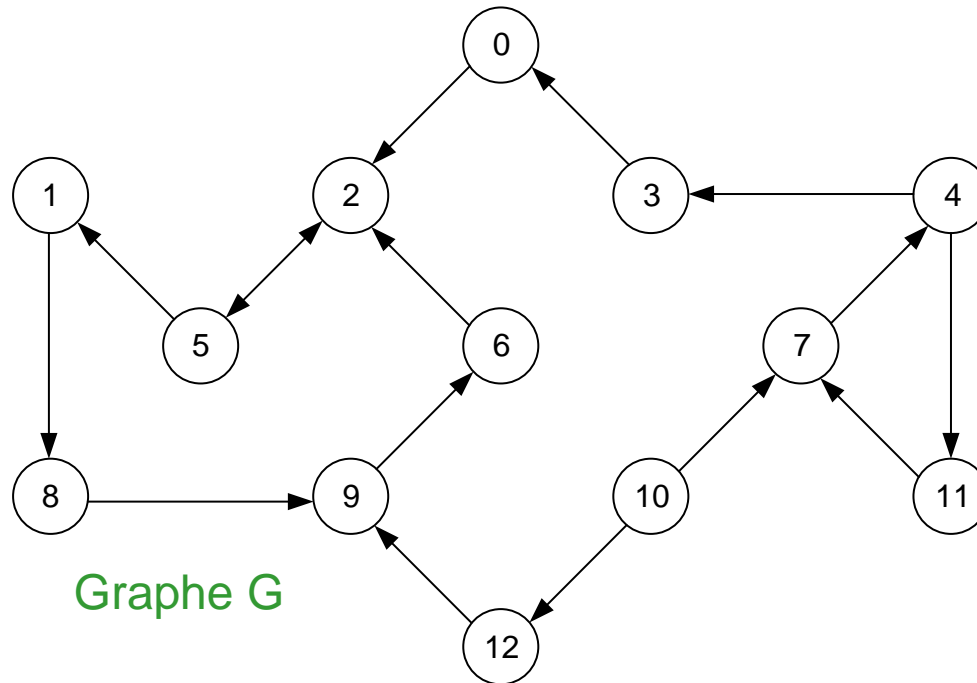
Solution:

- Évidemment, un parcours DFS ne suffit pas.
- On remarquera cependant que les composantes fortement connexes de G le sont également de G^T .
- Un algorithme se basant sur cette observation et dû à S. Rao Kosaraju permet de résoudre le problème



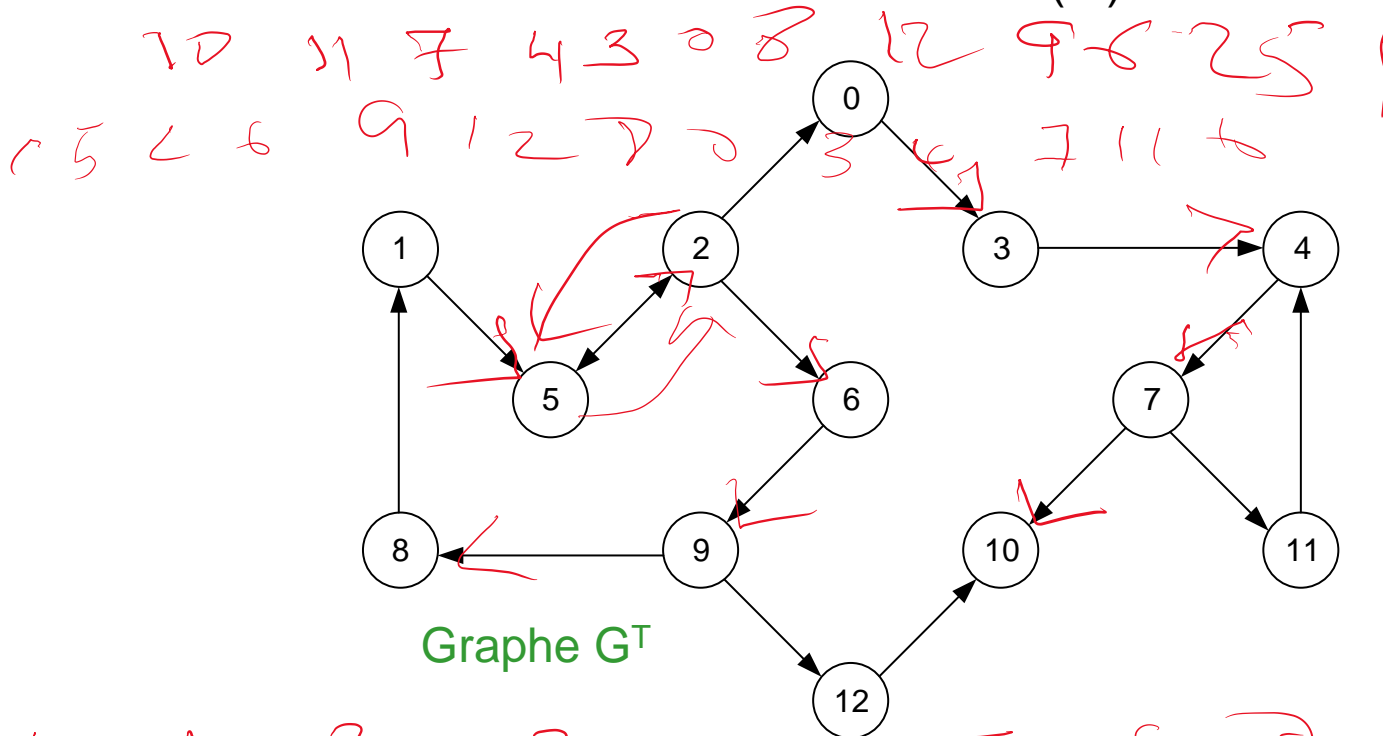
Composantes fortement connexes

1. Ordonner les nœuds du graphe obtenus d'un DFS post-ordre inverse de G^T
2. Parcourir G en DFS suivant l'ordre obtenu en (1.)



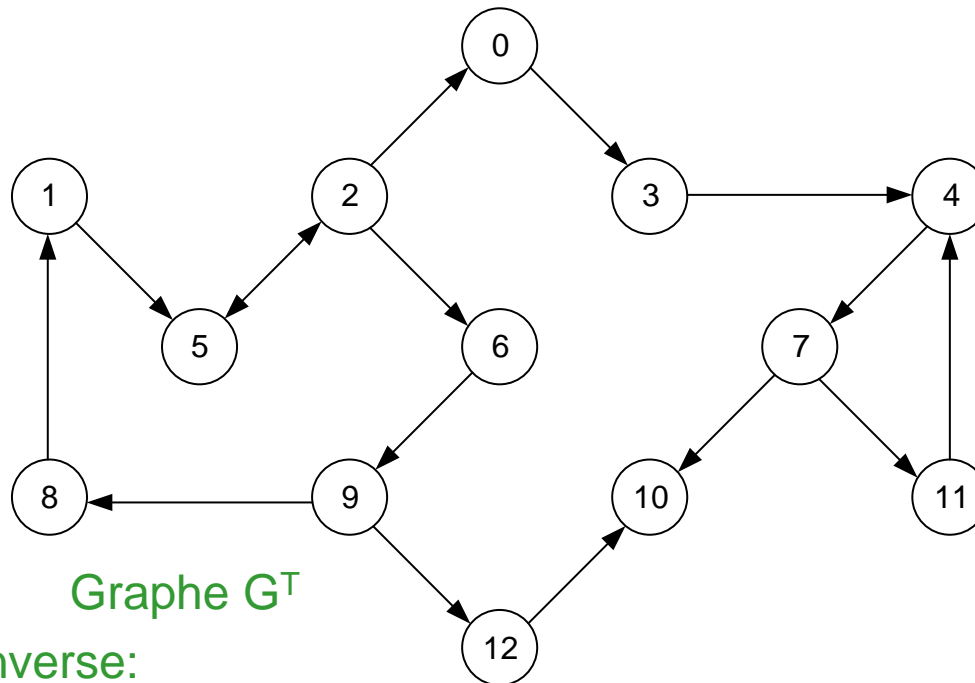
Composantes fortement connexes

1. Ordonner les nœuds du graphe obtenus d'un DFS post-ordre inverse de G^T
2. Parcourir G en DFS suivant l'ordre obtenu en (1.)



Composantes fortement connexes

1. Ordonner les nœuds du graphe obtenus d'un DFS post-ordre inverse de G^T
2. Parcourir G en DFS suivant l'ordre obtenu en (1.)

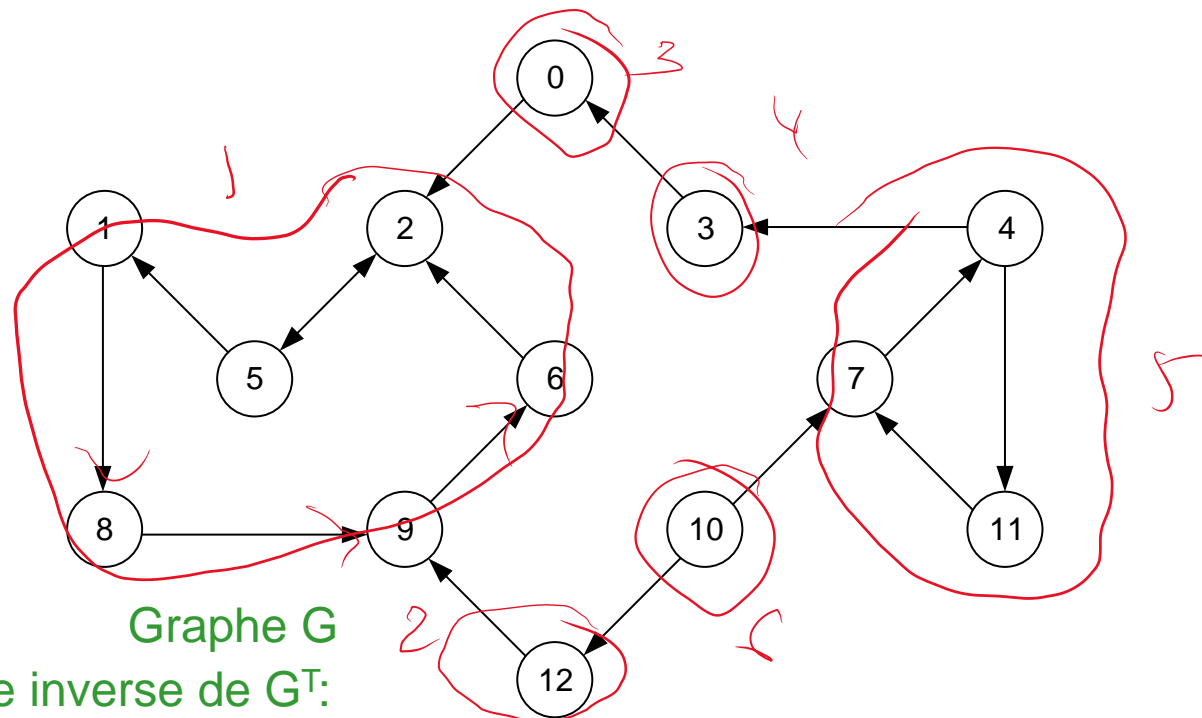


Post-ordre inverse:

1, 5, 2, 6, 9, 12, 8, 0, 3, 4, 7, 11, 10

Composantes fortement connexes

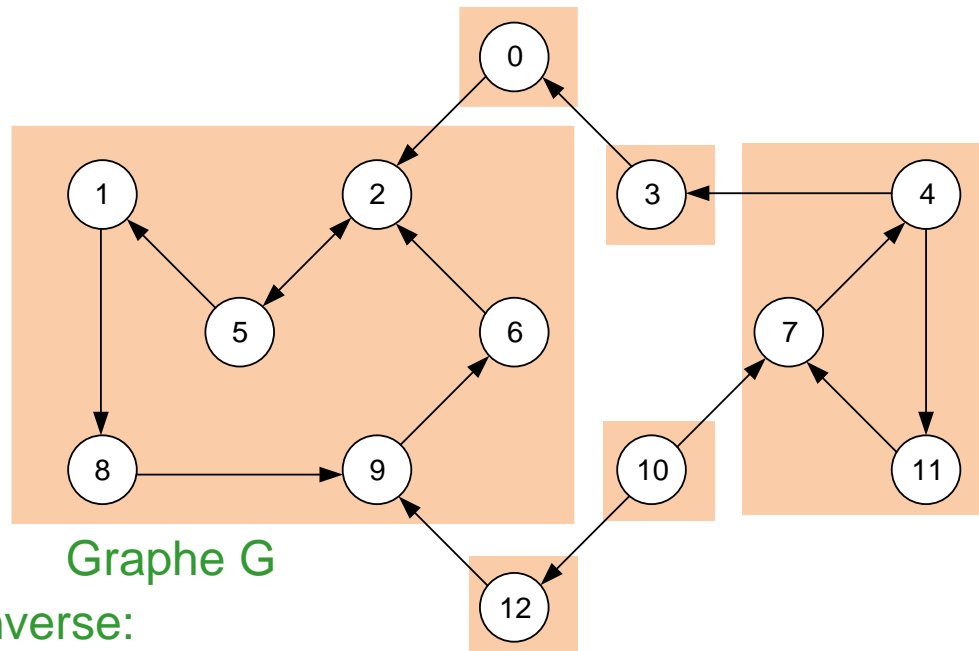
1. Ordonner les nœuds du graphe obtenus d'un DFS post-ordre inverse de G^T
2. **Parcourir G en DFS suivant l'ordre obtenu en (1.)**



1, 5, 2, 6, 9, 12, 8, 0, 3, 4, 7, 11, 10

Composantes fortement connexes

1. Ordonner les nœuds du graphe obtenus d'un DFS post-ordre inverse de G^T
2. Parcourir G en DFS suivant l'ordre obtenu en (1.)



1, 5, 2, 6, 9, 12, 8, 0, 3, 4, 7, 11, 10

Composantes fortement connexes

- Algorithme de KosarajuSharir.

```
public class StrongConnectedComponents {
    private boolean[] marked;
    private int[] id;
    private int count;

    public StrongConnectedComponents(DirectedGraph G){
        if(G == null) throw new InvalidParameterException();

        DepthFirstOrder dfo = new DepthFirstOrder(G.transposed());

        marked = new boolean[G.V()];
        id      = new int[G.V()];

        for( int v=0 : dfo.reversePost() )
            if( !marked[v] ){
                dfs(v, G);
                count++; // new component
            }
    }
```

```
private void dfs(int v, Graph G){
    marked[v] = true;

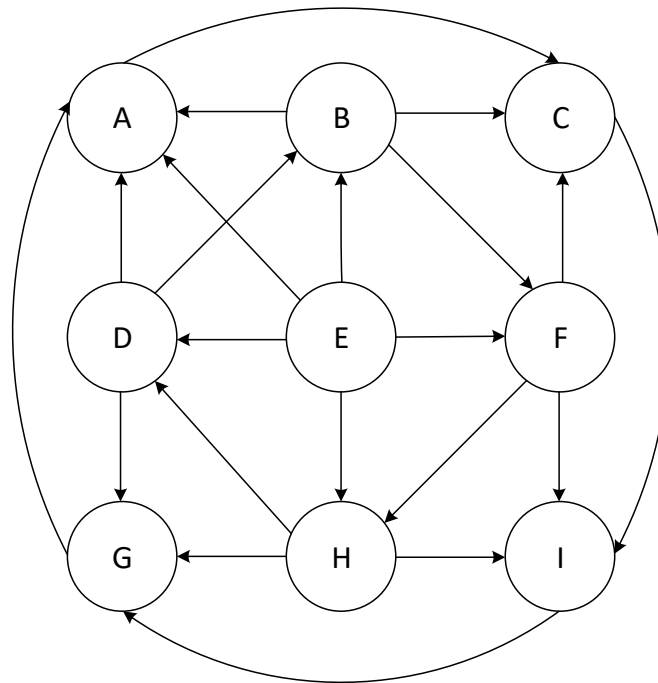
    // identify component
    id[v] = count;

    for(int w : G.adj(v))
        if(!marked[w])
            dfs(w, G);
}
```

Composantes fortement connexes

- Exemple

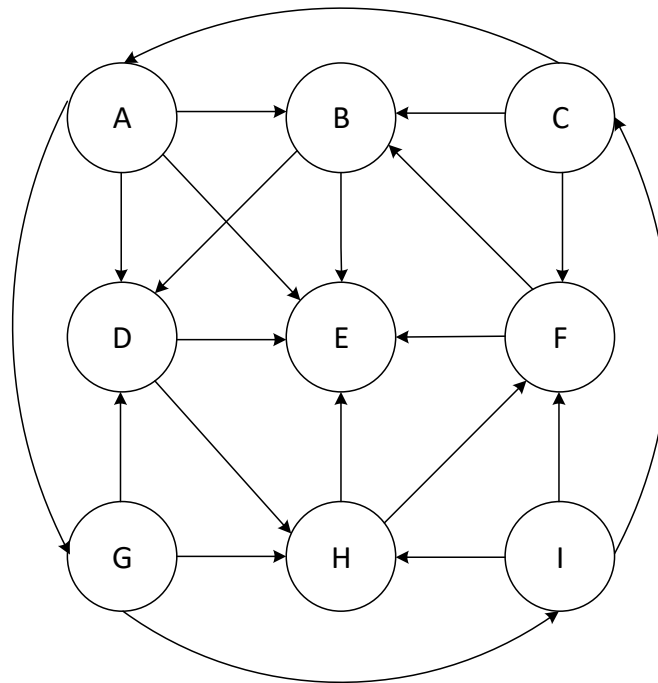
G



Composantes fortement connexes

- Exemple

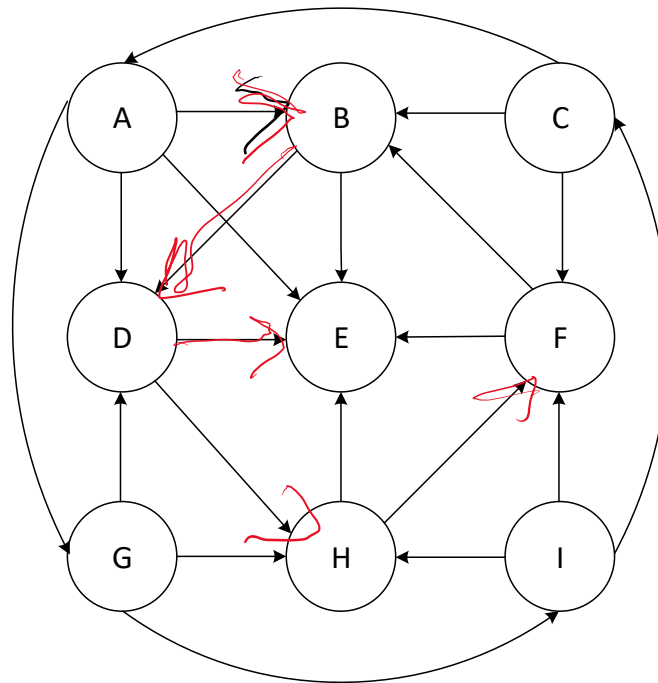
G^T



Composantes fortement connexes

- Exemple

G^T



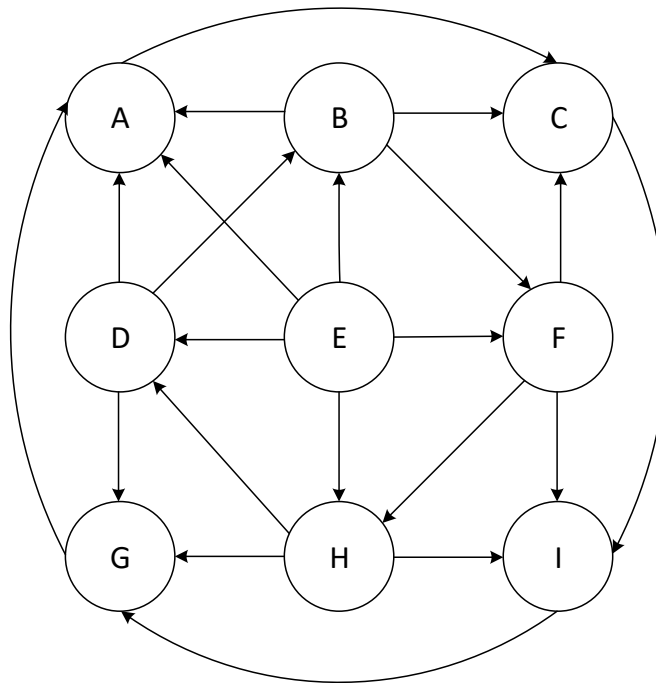
```
A B C D E F G H I
X X X X X X X X X
- A I B D H A D G
```

```
DFS P.O.: E F H D B C I G A
DFS P.O.I.: A G I C B D H F E
```

Composantes fortement connexes

- Exemple

G



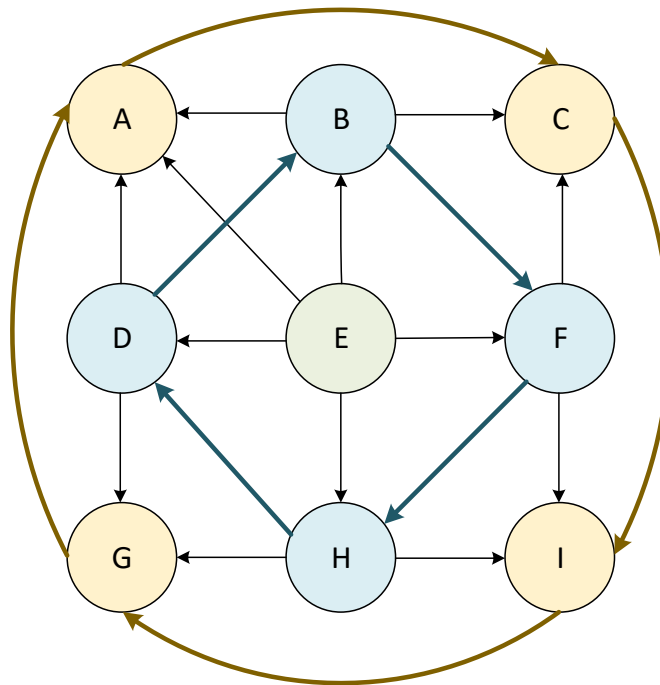
DFS P.O.I.: A G I C B D H F E

A	G	I	C	B	D	H	F	E
X	X	X	X	X	X	X	X	X
-	I	C	A	-	H	F	B	-
0	0	0	0	1	1	1	1	2

Composantes fortement connexes

- Exemple

G

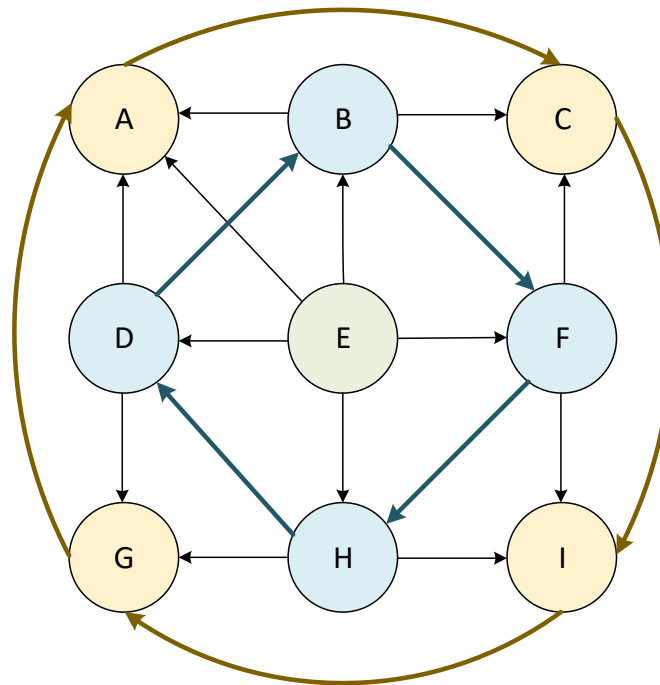
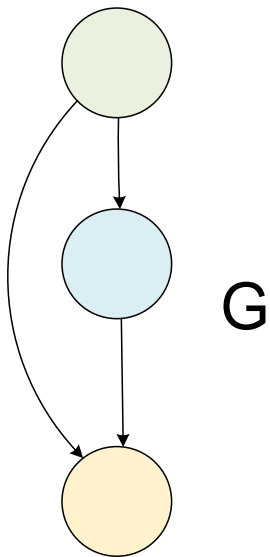


DFS P.O.I.: A G I C B D H F E

A	G	I	C	B	D	H	F	E
X	X	X	X	X	X	X	X	X
-	I	C	A	-	H	F	B	-
0	0	0	0	1	1	1	1	2

Composantes fortement connexes

- Exemple



DFS P.O.I.: A G I C B D H F E

A	G	I	C	B	D	H	F	E
X	X	X	X	X	X	X	X	X
-	I	C	A	-	H	F	B	-
0	0	0	0	1	1	1	1	2

DFS P.O.: E F H D B C I G A

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. **Arbre sous-tendant minimum**
 1. **Problématique**
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Arbre sous-tendant minimum

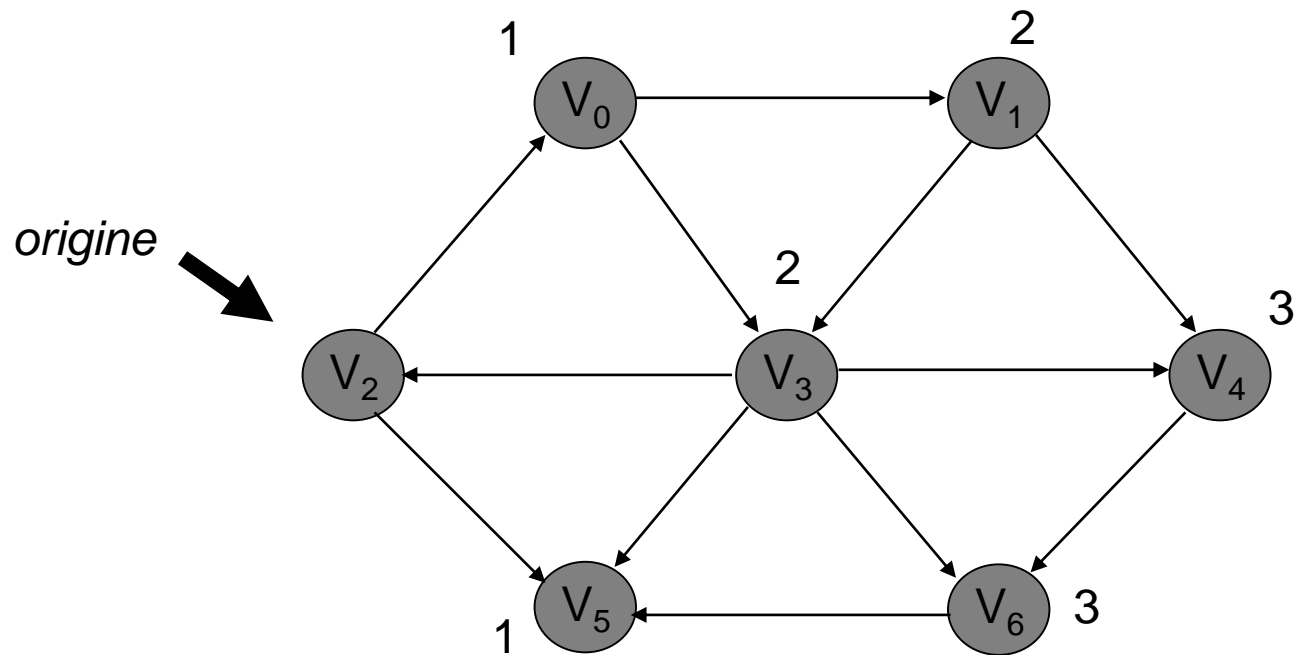
Problématique:

On cherche à relier toutes les sommets d'un graphe valué non orienté en ne retenant que certaines de ses arêtes, de sorte à réduire le coût total associé aux arêtes choisies.

Ce faisant, on définit un arbre sous-tendant le graphe. Cet arbre sous-tendant est dit minimum car le coût qui lui est associé est le plus bas sur l'ensemble des arbres sous-tendant ledit graphe.

Arbre sous-tendant minimum

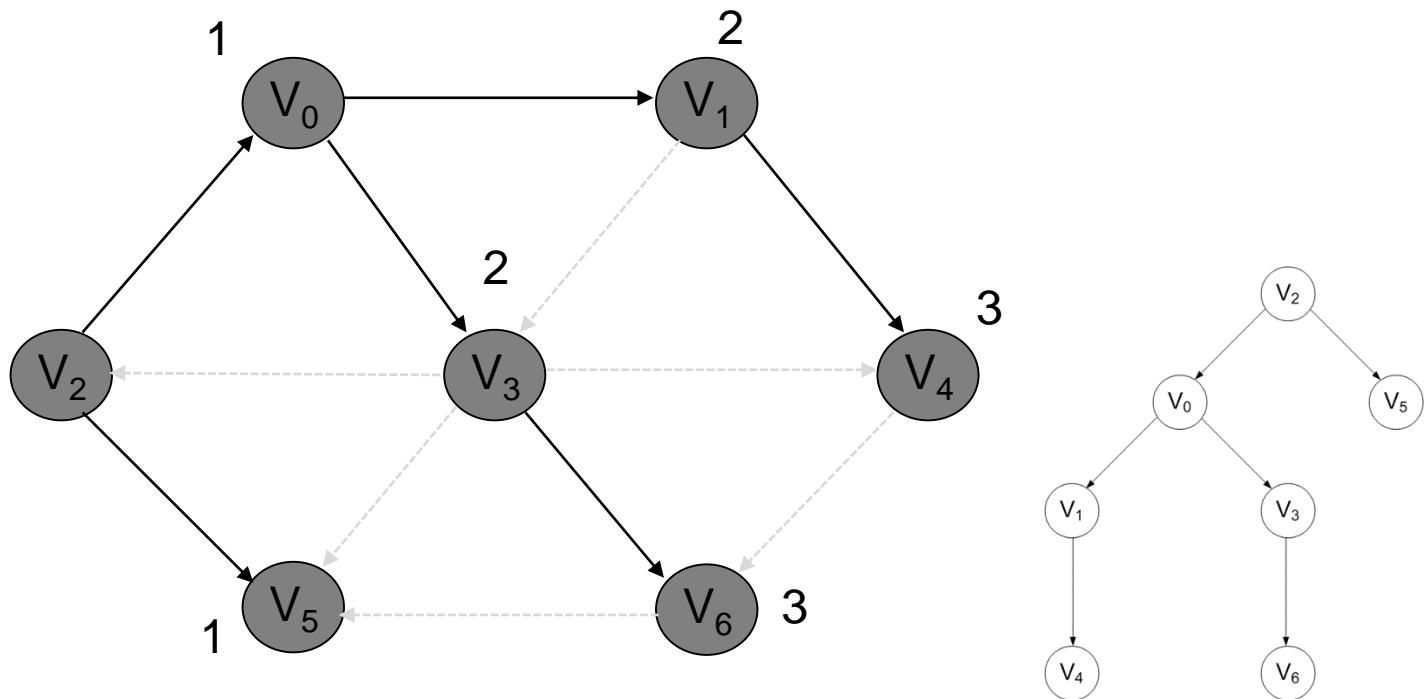
Rappel: Nous avons vu le rapprochement entre l'algorithme de chemin le plus court exécuté sur un graphe non valué:



File: vide

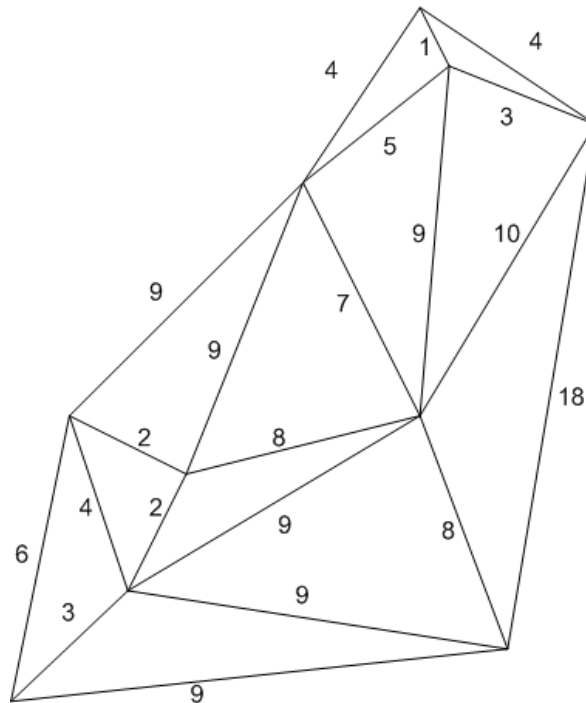
Arbre sous-tendant minimum

Le concept d'arbre sous-tendant d'un graphe n'est pas différent: il consiste à créer un arbre depuis un graphe en soustrayant certaines arêtes.



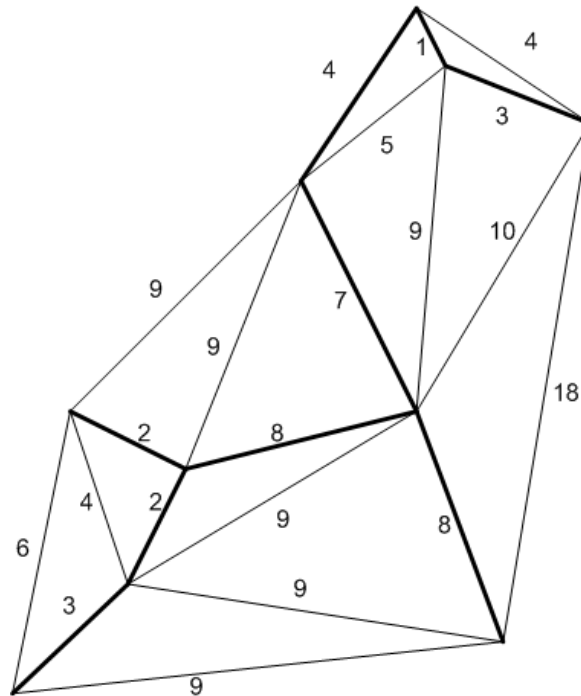
Arbre sous-tendant minimum

Le concept d'arbre sous-tendant **minimum** s'applique à un arbre valué non dirigé:



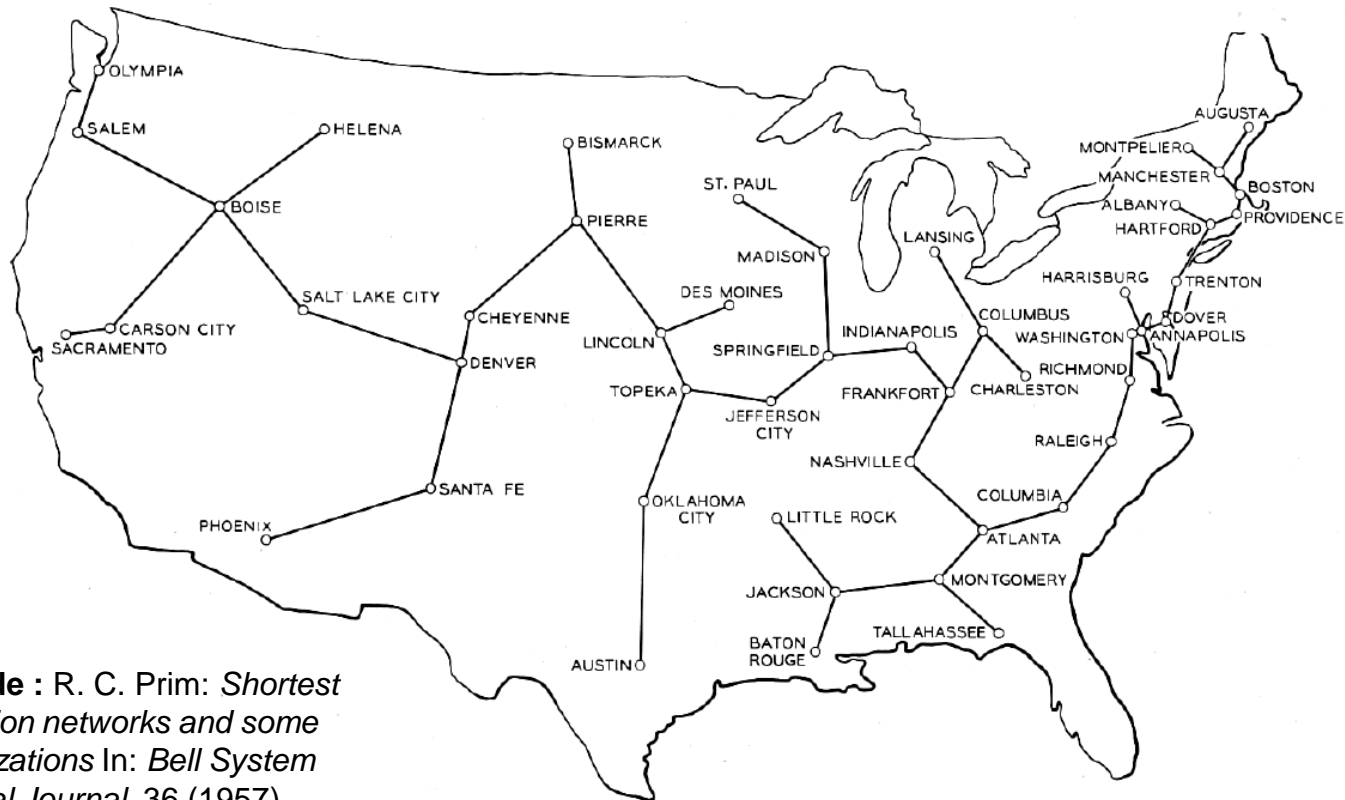
Arbre sous-tendant minimum

dont on veut **minimiser** le coût:



Arbre sous-tendant minimum

Cas type d'application – réseau de communication:



Extrait de : R. C. Prim: *Shortest connection networks and some generalizations* In: *Bell System Technical Journal*, 36 (1957), pp. 1389–1401

Fig. 1 — Example of a shortest connection network.

Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Algorithme de Prim

L'algorithme que nous allons voir est dû à Robert Prim.

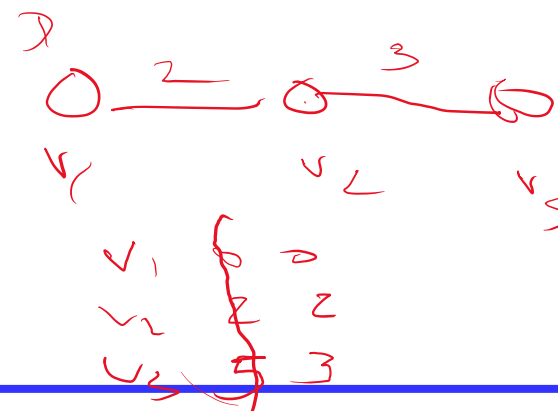
Ce dernier l'a publié en 1957. Il s'agit d'un algorithme **glouton**:
un choix optimal est réalisé étape par étape, jusqu'à obtenir la solution:

L'algorithme de Prim a le même comportement que Dijkstra, à quelques différences près.

On maintient les informations suivantes pour chaque nœud:

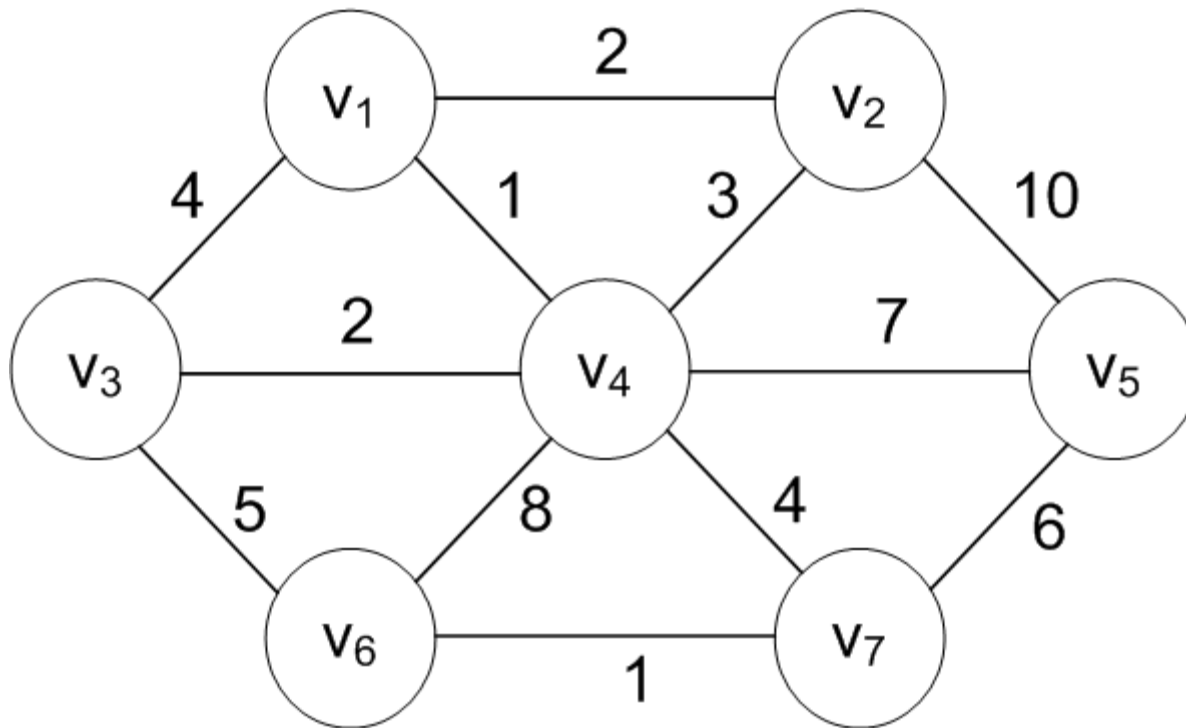
1. La distance de l'arête arrivant sur v depuis le sommet parent (d_v);
2. Un booléen informant si le sommet est connu
3. Le parent à date du sommet v (p_v)

Une file de priorité est également utilisée



Algorithme de Prim

Reprenons notre exemple:



Algorithme de Prim

Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V_1	∞	Faux	-
V_2	∞	Faux	-
V_3	∞	Faux	-
V_4	∞	Faux	-
V_5	∞	Faux	-
V_6	∞	Faux	-
V_7	∞	Faux	-

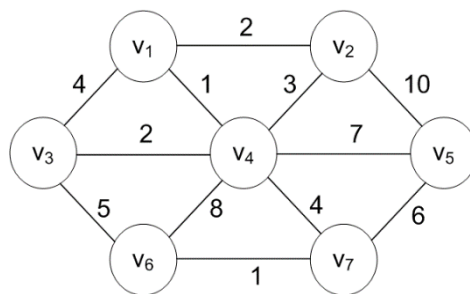


Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V_1	0	Vrai	-
V_2	2	Faux	V_1
V_3	4	Faux	V_1
V_4	1	Faux	V_1
V_5	∞	Faux	-
V_6	∞	Faux	-
V_7	∞	Faux	-

(V_4 , 1)
(V_2 , 2)
(V_3 , 4)

File de priorité

Entre (V_1 , 0)



File de priorité

Sort

(V_1 , 0)

Entrent

(V_2 , 2)

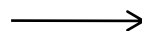
(V_3 , 4)

(V_4 , 1)

Algorithme de Prim

Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V ₁	0	Vrai	-
V ₂	2	Faux	V ₁
V₃	2	Faux	V₄
V ₄	1	Vrai	V ₁
V₅	7	Faux	V₄
V₆	8	Faux	V₄
V₇	4	Faux	V₄

(V₂, 2)
(V₃, 2)
(V₇, 4)
(V₅, 7)
(V₆, 8)



Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V ₁	0	Vrai	-
V ₂	2	Vrai	V ₁
V ₃	2	Faux	V ₄
V ₄	1	Vrai	V ₁
V ₅	7	Faux	V ₄
V ₆	8	Faux	V ₄
V ₇	4	Faux	V ₄

(V₃, 2)
(V₇, 4)
(V₅, 7)
(V₆, 8)

File de priorité

Sort

(V₄, 1)

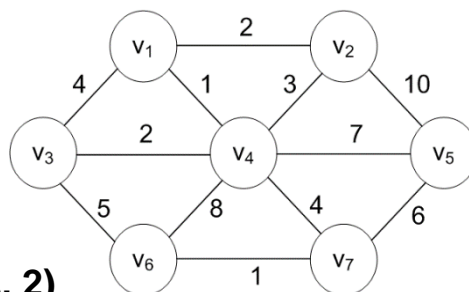
Entrent

(V₅, 7)

(V₆, 8)

(V₇, 4)

Inchangé (V₂, 2)
Change (V₃, 2)



File de priorité

Sort

(V₂, 2)

Inchangé (V₅, 7)

Algorithme de Prim

Nœuds	Distance	Connu?	Parent		Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V ₁	0	Vrai	-		V ₁	0	Vrai	-
V ₂	2	Vrai	V ₁		V ₂	2	Vrai	V ₁
V ₃	2	Vrai	V ₄		V ₃	2	Vrai	V ₄
V ₄	1	Vrai	V ₁	→	V ₄	1	Vrai	V ₁
V ₅	7	Faux	V ₄		V₅	6	Faux	V₇
V₆	5	Faux	V₃		V₆	1	Faux	V₇
V ₇	4	Faux	V ₄		V ₇	4	Vrai	V ₄

(V₇, 4)
(V₆, 5)
(V₅, 7)

(V₆, 1)
(V₅, 6)

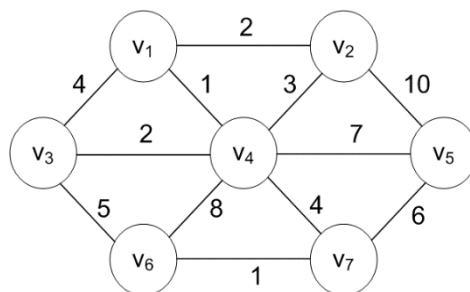
File de priorité

Sort

(V₃, 3)

Change

(V₆, 5)



File de priorité

Sort

(V₇, 4)

Change

(V₆, 1)

(V₅, 6)

Algorithme de Prim

(V₅, 6)

Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V ₁	0	Vrai	-
V ₂	2	Vrai	V ₁
V ₃	2	Vrai	V ₄
V ₄	1	Vrai	V ₁
V ₅	6	Faux	V ₇
V ₆	1	Vrai	V ₇
V ₇	4	Vrai	V ₄

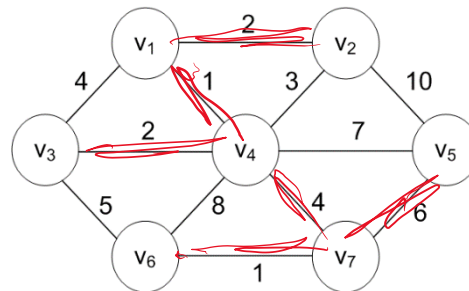


Nœuds	Distance	Connu?	Parent
V ₁	0	Vrai	-
V ₂	2	Vrai	V ₁
V ₃	2	Vrai	V ₄
V ₄	1	Vrai	V ₁
V ₅	6	Vrai	V ₇
V ₆	1	Vrai	V ₇
V ₇	4	Vrai	V ₄

File de priorité

Sort

(V₆, 1)



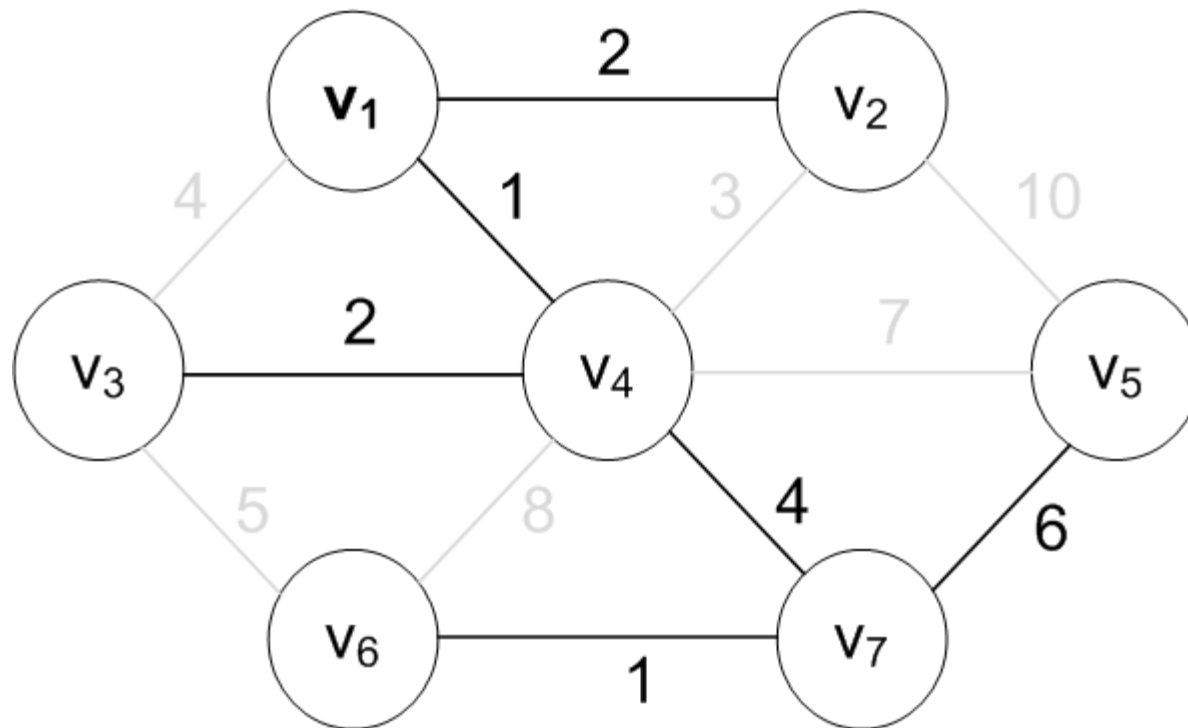
File de priorité

Sort

(V₅, 6)

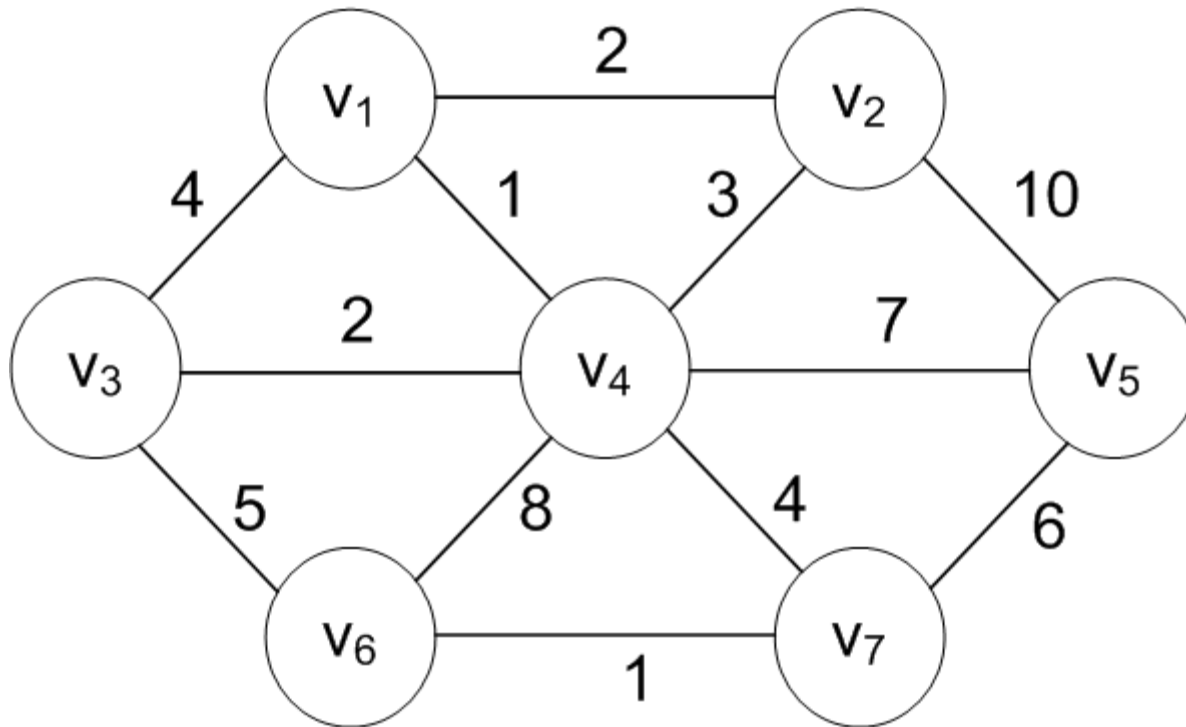
Algorithme de Prim

Et on parvient à la solution:



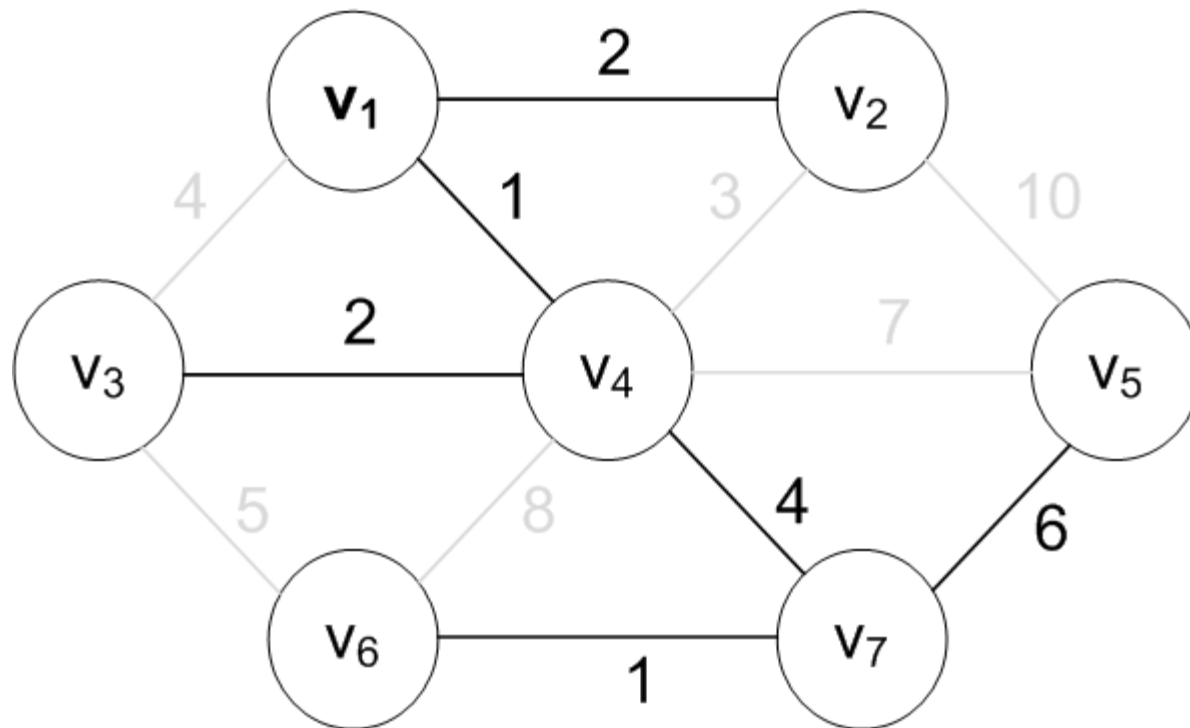
Algorithme de Prim

Quel résultat aurions-nous si on partait de v_5 ?



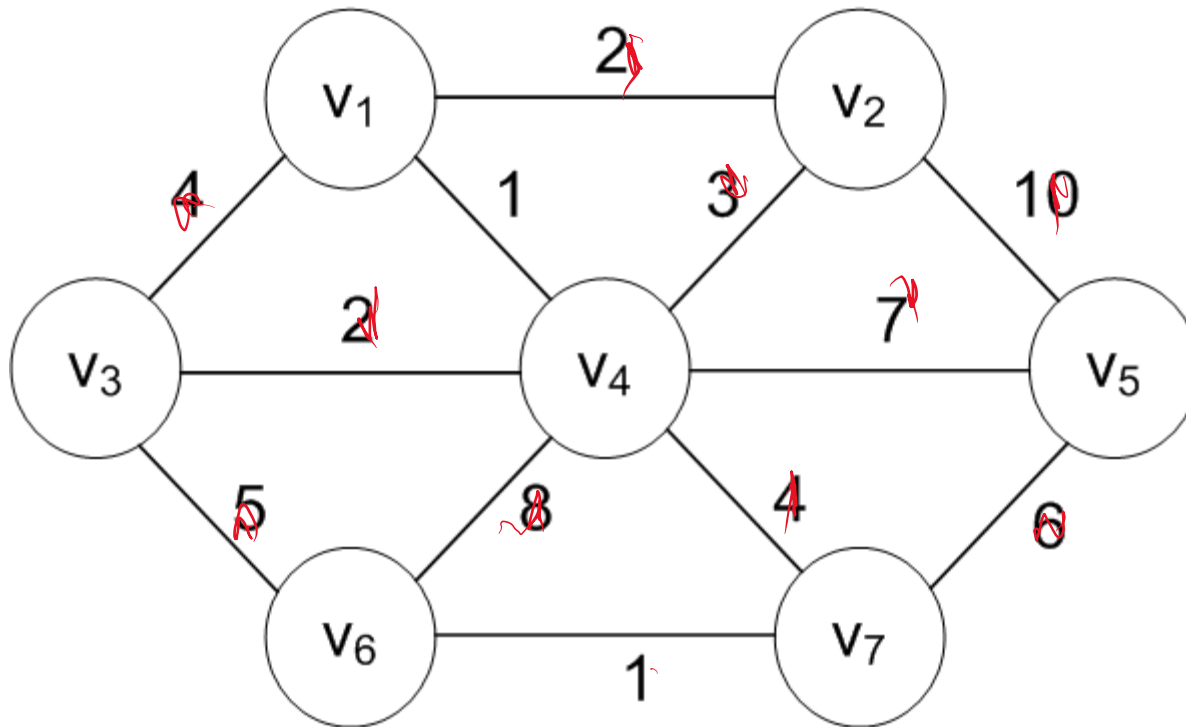
Algorithme de Prim

Et on parvient à la même solution:



Algorithme de Prim

Quel résultat aurions-nous si on partait de v_5 ?



Graphes II

1. Implementation
 1. Interface et classes de graphes orientés et non orientés
 2. Class Paths (BFS + DFS)
 2. Ordre topologique (version DFS)
 1. Parcours DFS post-ordre et post-ordre inverse
 2. Algorithme d'ordre topologique
 3. Composantes connexes
 1. Notion de connexité
 2. Composantes connexes (UG)
 3. Composantes fortement connexes (DG)
 4. Arbre sous-tendant minimum
 1. Problématique
 2. Algorithme de Prim
 3. Algorithme de Kruskal
-

Algorithme de Kruskal

Définition

L'algorithme de Kruskal permet de trouver l'arbre sous-tendant minimum d'un graphe et s'exprime comme suit:

1. Créer une forêt **F** à partir des sommets du graphe
2. Créer une collection **A** contenant tous les arcs du graphe

Tant que **A** n'est pas vide et que **F** contient plus d'un arbre
 Retirer de **A** l'arc le plus petit poids
 Si l'arc lie deux arbres différents dans **F**,
 Union des deux arbres

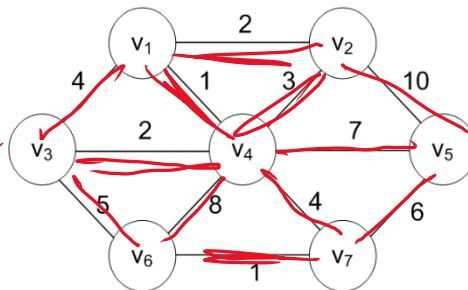
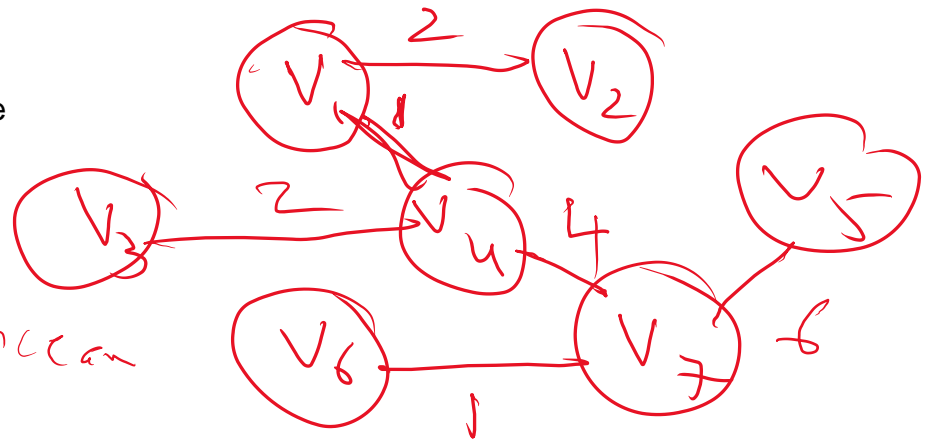
Algorithme de Kruskal

Définition

L'algorithme de Kruskal permet de trouver l'arbre sous-tendant minimum d'un graphe et s'exprime comme suit:

1. Créer une forêt **F** à partir des sommets du graphe
2. Créer une collection **A** contenant tous les arcs du graphe

Tant que **A** n'est pas vide et que **F** contient plus d'un arbre
Retirer de **A** l'arc le plus petit poids
Si l'arc lie deux arbres différents dans **F**,
Union des deux arbres

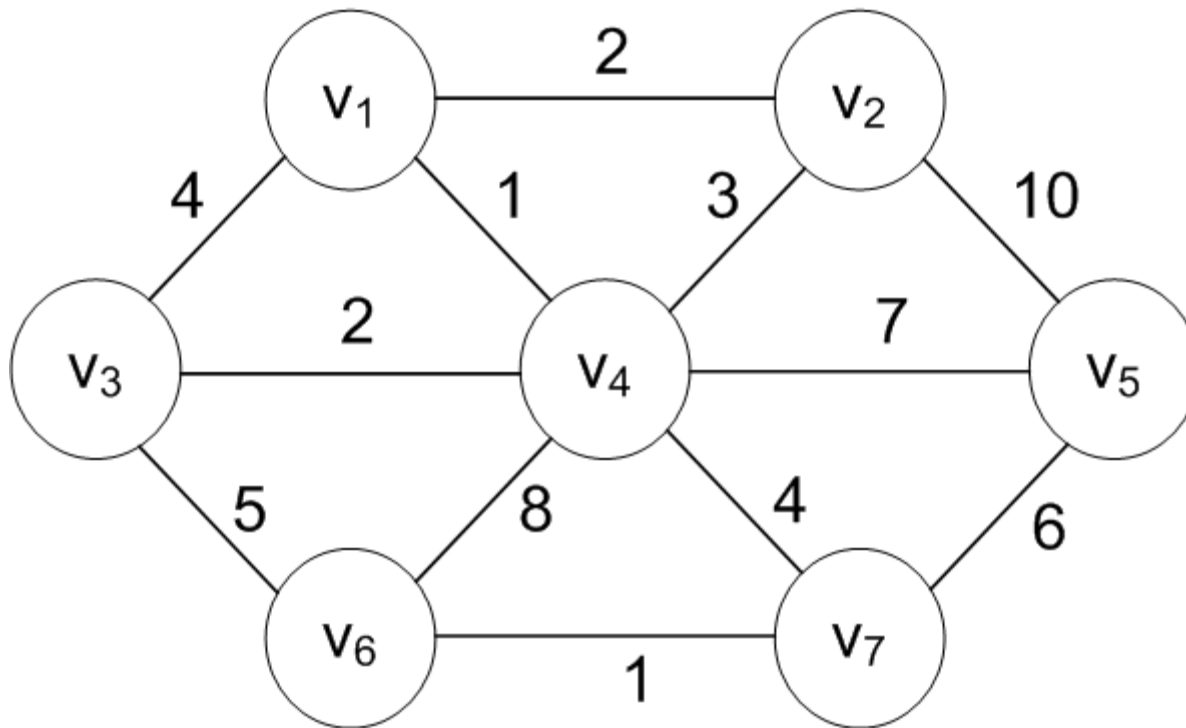


Handwritten notes showing the selection and rejection of edges according to Kruskal's algorithm:

$V_1 - V_4$ 1 ✓	$V_4 - V_7$ 4 ✓	$V_4 - V_5$ 7 ✗
$V_6 - V_7$ 1 ✓	$V_3 - V_6$ 5 ✗	$V_4 - V_6$ 8 ✗
$V_1 - V_2$ 2 ✓	$V_5 - V_7$ 6 ✓	$V_2 - V_5$ 10 ✗
$V_3 - V_4$ 2 ✓		
$V_2 - V_4$ 3 ✗		
$V_1 - V_3$ 4 ✗		

Algorithme de Kruskal

Considérons le graphe valué et non dirigé suivant, pour lequel on cherche l'arbre sous-tendant minimum:



Algorithme de Kruskal

On cherche à obtenir ceci:

