MTH1102D Calcul II

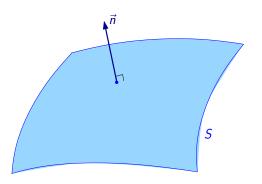
Chapitre 10, section 2: Les intégrales de surface

Orientation d'une surface

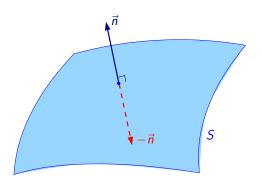
Introduction

- Vecteur normal à une surface.
- Orientation d'une surface.

Un vecteur \vec{n} est normal à la surface S en un point donné s'il est perpendiculaire au plan tangent de S en ce point.



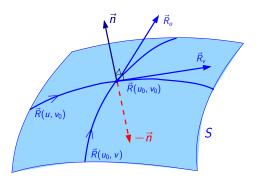
Si S admet un plan tangent en un point alors il existe deux vecteurs normaux unitaires en ce point, qui ont des sens opposés.



Si S est paramétrée par $\vec{R}(u,v)$ alors

$$\vec{n} = \frac{\vec{R}_u(u_0, v_0) \times \vec{R}_v(u_0, v_0)}{||\vec{R}_u(u_0, v_0) \times \vec{R}_v(u_0, v_0)||}$$

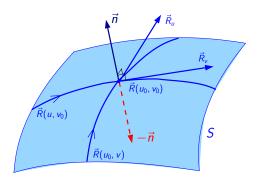
est un vecteur unitaire normal à S en $\vec{R}(u_0, v_0)$.



Si S est paramétrée par $\vec{R}(u, v)$ alors

$$\vec{n} = \frac{\vec{R}_u \times \vec{R}_v}{||\vec{R}_u \times \vec{R}_v||}$$

est un vecteur unitaire normal à S.



Définition

Une surface paramétrée S est *lisse* si $\vec{R}_u \times \vec{R}_v$ existe et est non nul en chaque point de S.

Définition

Une surface S est *orientable* s'il est possible de choisir un vecteur normal unitaire \vec{n} en chaque point de S de telle sorte que \vec{n} varie continûment.

- Une surface orientable possède deux orientations, correspondant au choix de \vec{n} ou $-\vec{n}$.
- Une fois que l'orientation a été choisie, la surface est orientée.

Il existe des surfaces *non-orientables*, comme par exemple le ruban de Moebius.





Définition

Une surface est *fermée* si elle est la frontière d'un solide de volume fini dans l'espace.

- Une surface fermée divise l'espace en deux parties : son *intérieur*, de volume fini, et son *extérieur*.
- L'orientation par défaut d'une surface fermée est donnée par un vecteur normal pointant vers l'extérieur.

Résumé

- Vecteur normal à une surface.
- Calcul du vecteur normal unitaire d'une surface paramétrée.
- Orientation d'une surface.
- Orientation par défaut d'une surface fermée.