Moment d'inertie et matrice de rotation

Soit la pièce cylindrique représentée sur la figure ci-dessous. L'origine du système d'axes coïncide avec le centre de masse de la pièce. Le point A de coordonnées : A(0, 10, 10) est situé sur son arête supérieure.

On donne pour la pièce :

• Masse volumique : $\rho = 2000 \text{ kg/m}^3$

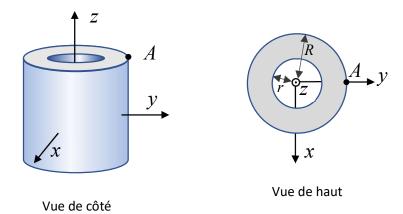
• Hauteur h = 20 cm

Rayon interne : r = 5 cm
Rayon externe R = 10 cm.

a) Déterminer la matrice moment d'inertie $I_{\mathcal{C}}$ de la pièce par rapport à son centre de masse.

b) On fait subir à la pièce une rotation autour de son centre de masse de façon à ce que le point *A* se retrouve sur l'axe *oz*. Déterminer la matrice *R* de cette rotation.

c) Déterminer le moment d'inertie de la pièce après avoir subi la rotation.



Solution:

a) Déterminer la matrice moment d'inertie I_C de la pièce par rapport à son centre de masse. La pièce peut être vue comme un cylindre plein de rayon R et de hauteur h auquel on enlève un cylindre plein de rayon r et de hauteur h. La matrice moment d'inertie est donc :

$$I_{c} = m_{R} \begin{pmatrix} \frac{R^{2}}{4} + \frac{h^{2}}{12} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{R^{2}}{4} + \frac{h^{2}}{12} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{R^{2}}{2} \end{pmatrix} - m_{r} \begin{pmatrix} \frac{r^{2}}{4} + \frac{h^{2}}{12} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{r^{2}}{4} + \frac{h^{2}}{12} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{r^{2}}{2} \end{pmatrix}$$

avec $m_R = \rho(\pi R^2 h) = 4\pi \text{ kg et } m_r = \rho(\pi r^2 h) = \pi \text{ kg}$

$$\Rightarrow I_c = \begin{pmatrix} 0.06086 & 0 & 0\\ 0 & 0.06086 & 0\\ 0 & 0 & 0.05890 \end{pmatrix}$$

b) On fait subir à la pièce une rotation autour de son centre de masse de façon à ce que le point A se retrouve sur l'axe oz. Déterminer la matrice **R** de cette rotation.

Pour ramener le point A sur l'axe oz il faut lui subir une rotation autour de l'axe ox d'un angle $\theta = \arctan\left(\frac{A_y}{A_z}\right) = \pi/4$.

La matrice de rotation est donc :

$$\Rightarrow \mathbf{R} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ 0 & \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

c) Déterminer le moment d'inertie M' de la pièce après avoir subi la rotation.

$$\mathbf{M}' = \mathbf{R} \mathbf{M} \mathbf{R}^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.06086 & 0 & 0 \\ 0 & 0.06086 & 0 \\ 0 & 0 & 0.05890 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$
$$\mathbf{M}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.06086 & 0 & 0 \\ 0 & 0.04303 & 0.04303 \\ 0 & -0.04165 & 0.04165 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{M}' = \begin{pmatrix} 0.06086 & 0 & 0 \\ 0 & 0.05988 & 0.000976 \\ 0 & 0.000976 & 0.05988 \end{pmatrix}$$