

**Nama: Andi Cleopatra Maryam Jamila**

**Nim: 1103213071**

## **Script Week 8**

### **Pengantar:**

**ROS** atau **Robot Operating System** adalah kerangka kerja (framework) untuk pengembangan aplikasi robotika yang menyediakan berbagai tools, library, dan konvensi standar untuk membangun, mensimulasikan, dan mengontrol sistem robot. Meskipun namanya mengandung kata "operating system," ROS sebenarnya bukan sistem operasi penuh seperti Windows atau Linux, tetapi berjalan di atas sistem operasi (biasanya Linux, seperti Ubuntu).

### **Persiapan:**

Sebelum kita menjalankan simulasi diharapkan untuk menginstal ROS dan Ubuntu terlebih dahulu setelah semuanya sudah terinstal masuk ke ubuntu kalian untuk menjalankan.

### **Implementasikan:**

Langkah pertama saat sudah masuk ke ubuntu pastikan ubuntu yg kalian pakai yang ada LTS nya, setelah itu masukan **sudo apt update** kemudian **sudo apt install ros-melodic-desktop-full**, setelah selesai seperti ini masukkan code **echo "source /opt/ros/melodic/setup.bash" >> ~/.bashrc** kemudian masukkan code **source ~/.bashrc**. Ros kalian sudah berhasil terinstall.

### **Kesimpulan:**

Sebagai Kesimpulan dari video ini ROS adalah alat penting untuk pengembangan robot modern, baik untuk penelitian, pendidikan, maupun aplikasi industry, semoga setelah menonton video tutorial ini dapat menambah pemahaman kepada kalian semua.