### Tema nr. 6

Date (n+1) puncte distincte,  $x_0, x_1, \ldots, x_n$   $(x_i \in \mathbb{R} \ \forall i, x_i \neq x_j, i \neq j)$  şi cele (n+1) valori ale unei funcții necunoscute f în aceste puncte,  $y_0 = f(x_0)$ ,  $y_1 = f(x_1), \ldots, y_n = f(x_n)$ :

să se aproximeze funcția f în  $\bar{x}$ ,  $f(\bar{x})$ , pentru un  $\bar{x}$  dat,  $\bar{x} \neq x_i$ ,  $i = 0, \dots, n$ :

- folosind aproximarea polinomială calculată cu metoda cele mai mici pătrate. Pentru calculul valorii polinomului obținut în punctul  $\bar{x}$  să se folosească schema lui Horner. Să se afișeze  $S_m(\bar{x})$  și  $|S_m(\bar{x}) f(\bar{x})|$ .
- folosind interpolarea trigonometrică. În acest caz se consideră că funcția f este periodică de perioadă  $2\pi$  iar nodurile de interpolare sunt în număr impar  $n=2m,\ 0\leq x_0< x_1<\cdots< x_{2m}< 2\pi$ . Să se afișeze  $T_n(\bar{x})$  și  $|T_n(\bar{x})-f(\bar{x})|$ .

Pentru rezolvarea sistemelor liniare implicate în implementarea metodelor de mai sus se poate folosi biblioteca utilizată la **Tema 2**.

Nodurile de interpolare  $\{x_i, i = 0, ..., n\}$  se vor genera astfel:  $x_0 \neq i$   $x_n$  se citesc de la tastatură sau dintr-un fișier astfel ca  $x_0 < x_n$ , iar  $x_i$  se generează aleator astfel ca  $x_i \in (x_0, x_n)$  și  $x_{i-1} < x_i$ ; valorile  $\{y_i, i = 0, ..., n\}$  se construiesc folosind o funcție f declarată în program (exemple de alegere a nodurilor  $x_0, x_n$  și a funcției f(x) se găsesc la sfârșitul acestui document),  $y_i = f(x_i), i = 0, ..., n$ ;

Bonus (10 pt): Să se facă graficul funcției f și al funcțiilor aproximative calculate  $S_m$  și  $T_n$ 

### Interpolare prin metoda celor mai mici pătrate

Fie  $a = x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$ . Dat  $\bar{x} \in [a, b]$  să se aproximeze  $f(\bar{x})$  cunoscând cele n + 1 valori  $y_i$  ale funcției f în nodurile de interpolare. Se caută un polinom de grad m:

$$S_m(x) = S_m(x; a_0, a_1, \dots, a_m) = a_m x^m + a_{m-1} x^{m-1} + \dots + a_1 x + a_0 = \sum_{k=0}^m a_k x^k$$

Coeficienții  $\{a_i; i = \overline{0, m}\}$  sunt soluția problemei de minimizare:

$$\min \left\{ \sum_{r=0}^{n} \left| S_m(x_r; a_0, a_1, \dots, a_m) - y_r \right|^2 ; \ a_0, a_1, \dots, a_m \in \mathbb{R} \right\}$$

și de asemenea, sunt soluția sistemului liniar:

$$Ba = f$$

$$B = (b_{ij})_{i,j=0,\dots,m} \in \mathbb{R}^{(m+1)\times(m+1)} \quad f = (f_i)_{i=0,\dots,m} \in \mathbb{R}^{m+1}$$

$$\sum_{j=0}^{m} \left(\sum_{k=0}^{n} x_k^{i+j}\right) a_j = \sum_{k=0}^{n} y_k x_k^i \quad , \quad i = 0,\dots,m$$

Acest sistem liniar se poate rezolva cu biblioteca numerică folosită la *Tema 2.* 

Valoarea funcției f în punctul  $\bar{x}$  se aproximează prin valoarea polinomului  $S_m$  în punctul  $\bar{x}$ :

$$f(\bar{x}) \approx S_m(\bar{x}; a_0, a_1, \dots, a_m)$$

Valoarea polinomului  $S_m(\bar{x})$  se va calcula folosind schema lui Horner.

# Schema lui Horner de calcul a valorii $P(x_0)$

Fie P un polinom de grad p:

$$P(x) = c_0 x^p + c_1 x^{p-1} + \dots + c_{p-1} x + c_p$$
,  $(c_0 \neq 0)$ 

Putem scrie polinomul P şi astfel:

$$P(x) = ((\cdots((c_0x + c_1)x + c_2)x + c_3)x + \cdots)x + c_{p-1})x + c_p$$

Ținând cont de această grupare a termenilor obținem un mod eficient de a calcula valoarea polinomului P într-un punct  $x_0 \in \mathbb{R}$  oarecare, procedeu numit  $metoda \ lui \ Horner$ :

$$\begin{array}{rcl}
 d_0 & = & c_0 \,, \\
 d_i & = & c_i + d_{i-1} x_0 \,, & i = \overline{1, p}
 \end{array} \tag{1}$$

În şirul de mai sus:

$$P(x_0) = d_p$$

iar ceilalți termeni calculați ( $d_i$ ,  $i=0,\ldots,p-1$ ), sunt coeficienții polinomului cât, Q, din împărțirea cu rest:

$$P(x) = (x - x_0)Q(x) + r ,$$

$$Q(x) = d_0x^{p-1} + d_1x^{p-2} \cdots + d_{p-2}x + d_{p-1} ,$$

$$r = d_p = P(x_0).$$

Pentru a calcula  $P(x_0)$   $(d_p)$  cu formulele (1) se poate folosi o singură valoare reală  $d \in \mathbb{R}$  și nu un vector  $d \in \mathbb{R}^p$ .

## Interpolare trigonometrică

Interpolarea trigonometrică se folosește pentru aproximarea funcțiilor periodice de perioadă T:

$$f(x+T) = f(x)$$
 ,  $\forall x$ .

Vom considera cazul  $T=2\pi$ . Presupunem că avem un număr impar de puncte de interpolare n=2m din intervalul  $[0,2\pi)$ :

$$0 \le x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n < 2\pi$$
.

Funcția f se aproximează ca o combinație liniară de funcții sin și cos astfel:

$$f(x) \approx T_n(x) = a_0 + \sum_{k=1}^m a_k \cos(kx) + \sum_{k=1}^m b_k \sin(kx).$$

Notăm cu:

$$\phi_0(x) = 1$$
 ,  $\phi_{2k-1}(x) = \sin(kx)$  ,  $\phi_{2k}(x) = \cos(kx)$  ,  $k = 1, \dots, m$ .

Coeficienții  $\{a_k; k=0,\ldots m\}$  și  $\{b_k; k=1,\ldots m\}$  se găsesc rezolvând sistemul liniar:

$$TX = Y$$
 ,  $X = (a_0, b_1, a_1, b_2, a_2, \dots, b_m, a_m)^T$ 

$$T = \begin{pmatrix} \phi_0(x_0) & \phi_1(x_0) & \phi_2(x_0) & \dots & \phi_{n-1}(x_0) & \phi_n(x_0) \\ \phi_0(x_1) & \phi_1(x_1) & \phi_2(x_1) & \dots & \phi_{n-1}(x_1) & \phi_n(x_1) \\ \phi_0(x_2) & \phi_1(x_2) & \phi_2(x_2) & \dots & \phi_{n-1}(x_2) & \phi_n(x_2) \\ \vdots & & & & & & \\ \phi_0(x_{n-1}) & \phi_1(x_{n-1}) & \phi_2(x_{n-1}) & \dots & \phi_{n-1}(x_{n-1}) & \phi_n(x_{n-1}) \\ \phi_0(x_n) & \phi_1(x_n) & \phi_2(x_n) & \dots & \phi_{n-1}(x_n) & \phi_n(x_n) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+1)\times(n+1)}$$

$$Y = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+1} \quad , \quad X = \begin{pmatrix} a_0 \\ b_1 \\ a_1 \\ \vdots \\ b_m \\ a_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2m+1}.$$

Rezolvarea acestui sistem liniar se poate face folosind biblioteca utilizată la **Tema 2**.

$$f(\bar{x}) \approx T_n(\bar{x}) = a_0 \phi_0(\bar{x}) + b_1 \phi_1(\bar{x}) + a_1 \phi_2(\bar{x}) + \dots + b_m \phi_{2m-1}(\bar{x}) + a_m \phi_{2m}(\bar{x}).$$

### Date de intrare - exemple

$$x_0 = a = 1$$
 ,  $x_n = b = 5$  ,  $f(x) = x^4 - 12x^3 + 30x^2 + 12$   
 $x_0 = 0$  ,  $x_n = \frac{31\pi}{16}$  ,  $f(x) = \sin(x) - \cos(x)$   
 $x_0 = 0$  ,  $x_n = \frac{31\pi}{16}$  ,  $f(x) = \sin(2x) + \sin(x) + \cos(3x)$   
 $x_0 = 0$  ,  $x_n = \frac{63\pi}{32}$  ,  $f(x) = \sin^2(x) - \cos^2(x)$