C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Algoritmica Grafurilor - Cursul 9

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru -

Cuprins

- C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms *
- Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Fluxuri intrețele Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C.
 - Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru G. Croitoru G. Croit
 - Schema generală a unui algoritm de tip preflux * C. Croitoru Graph
 - Algoritmul lui Ahuja & Orlins * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru -
 - Grash Algorithms * C. C. Coitoru G. ph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C.
 - Cuplaje în grafuri bipartite Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms *
 - C. Recunoașterea secvențelor digrafice ph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms
 - Conexiunea permitchii* C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph
 - Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph
- Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms * Exerciții pentru seminarul din săptămâna a 12-a oitoru Graph Algorithms
 - * C. Croitoru Graph Algorithms * C. Croitoru Graph Algorithms

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Definiție

Un $\operatorname{\mathbf{preflux}}$ în R=(G,s,t,c) este o funcție $x:E(G)\to\mathbb{R}$ astfel încât

(i)
$$0 \leqslant x_{ij} \leqslant c_{ij}, \forall ij \in E;$$

(ii)
$$\forall i
eq s, \ e_i = \sum_{ji \in E} x_{ji} - \sum_{ij \in E} x_{ij} \geqslant 0.$$

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C.

 e_i (pentru $i \in V \setminus \{s, t\}$) este numit excesul din nodul i. Dacă $i \in V \setminus \{s, t\}$ şi $e_i > 0$, atunci i este un nod activ. Dacă $ij \in E$, x_{ij} va fi numit fluxul de pe arcul ij.

Dacă în R nu există noduri active, atunci prefluxul x este un flux cu $v(x)=e_t.$

Ideea algoritmilor de tip preflux: un preflux iniţial în R este transformat prin modificarea fluxurilor de pe arce într-un flux cu proprietatea că nu există drumuri de creştere în R relativ la el.

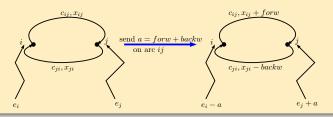
C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

G este reprezentat folosind liste de adiacență. Vom presupune că dacă $ij \in E$, atunci $ji \in E$ de asemeni (altfel, adăugăm arcul ji de capacitate 0). Astfel, G devine digraf simetric.

Dacă x este un preflux în R și $ij \in E$, atunci capacitatea reziduală a lui ij este

$$r_{ij}=c_{ij}-x_{ij}+x_{ji},$$

(reprezentând fluxul suplimentar care poate fi trimis de la nodul i la nodul j folosind arcele ij şi ji).



C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

În cele de urmează, a trimite flux de la i la j înseamnă creșterea fluxului pe arcul ij sau scăderea fluxului pe arcul ji.

Un A-drum în R relativ la prefluxul x, este un drum în G având toate arcele de capacitate reziduală strict pozitivă.

O funcție distanță în R relativ la prefluxul x este o funcție $d:V\to\mathbb{Z}_+$ a. î.

$$(D_1) \ \ d(t) = 0,$$

$$(D_2) \ \ orall ij \in E, r_{ij} > 0 \Rightarrow d(i) \leqslant d(j) + 1.$$

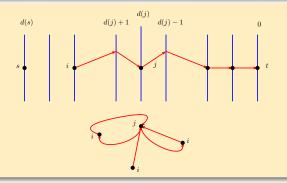
Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

Remarci

• Dacă P este an A-drum relativ la prefluxul x în R de la i la t, atunci $d(i) \leq length(P)$ (arcele lui P au capacități reziduale pozitive și apoi se aplică (D_2) în mod repetat). Urmează că $(\tau_i$ este lungimea minimă a unui A-drum de la i la t): $d(i) \leq \tau_i$.

Remarci

ullet Ca de obicei, notăm cu A(i) lista de adiacență a nodului i.



Definiție

Fie x un preflux în R și d o funcție distanță relativ la x. Un arc $ij \in E$ este numit admisibil dacă $r_{ij} > 0$ și d(i) = d(j) + 1.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

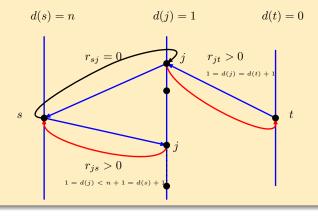
Dacă R este o rețea, considerăm următoarea procedură de inițializare, care construiește în $\mathcal{O}(m)$ un preflux x și o funcție distanță d relativ la x.

```
egin{aligned} & 	ext{procedure } initialization(); \ & 	ext{for } (ij \in E) 	ext{ do} \ & 	ext{if } (i=s) 	ext{ then} \ & x_{sj} \leftarrow c_{sj} \ & 	ext{else} \ & x_{ij} \leftarrow 0; \ & d[s] \leftarrow n; \ & d[t] \leftarrow 0; \ & 	ext{for } (i \in V - ackslash \{s,t\}) 	ext{ do} \ & d[i] \leftarrow 1; \end{aligned}
```

- Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Se observă că după execuția acestei proceduri, avem $r_{sj} = 0$, $\forall sj \in A(s)$. Astfel condiția (D_2) nu este not afectată de d(s) = n. Pentru toate arcele ij, (D_2) este îndeplinită:



```
C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *
```

Alegerea d(s) = n are semnificația: nu există A-drumuri de la s la t relativ la x (altfel, dacă P este un astfel de drum, lungimea lui trebuie să fie cel puţin d(s) = n, ceea ce este imposibil).

Dacă acesta va fi un invariant al algoritmilor de tip preflux, atunci când x va deveni un flux, va fi un flux maxim.

Considerăm următoarele două proceduri:

```
procedure push(i); // i este un nod diferit de s, t alege un arc admisibil ij \in A(i);
"trimite" \delta = \min \{s \in r_i\} (unităti de flux) de la i
```

"trimite" $\delta = \min\{e_i, r_{ij}\}$ (unități de flux) de la i la j;

Dacă $\delta = r_{ij}$ atunci avem o push/pompare saturată, altfel avem o pompare nesaturată.

```
egin{aligned} & \mathbf{procedure} \ \mathit{relabel}(i); \ / / \ i \ \mathrm{este} \ \mathrm{un} \ \mathrm{nod} \ \mathrm{diferit} \ \mathrm{de} \ s, t \ d[i] \leftarrow \min \left\{ d[j] + 1 \ : \ ij \in A(i) \ \mathrm{si} \ r_{ij} > 0 
ight\}; \end{aligned}
```

```
C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *
```

```
initialization;
while (∃ noduri active în R) do
  alege un nod activ i;
  if (∃ arce admisibile în A(i)) then
    push(i);
  else
    relabel(i);
```

Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru -

Lema 1

"d este funcție distanță relativ la prefluxul x" este un invariant al algoritmului de mai sus. La fiecare apel $relabel(i),\ d(i)$ crește.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Demonstrație. Am demonstrat deja că procedura de inițializare construiește un preflux x și o funcție distanță d relativ la x. Arătăm că dacă perechea (d, x) satisface (D_1) și (D_2) înaintea unei iterații while, atunci după această iterație cele două condiții sunt de asemeni satisfăcute.

Avem două cazuri, în funcție de care dintre procedurile push sau relabel este executată în iterația while curentă:

este apelată push(i): singura pereche care poate viola (D_2) este d(i) și d(j). Deoarece ij este admisibil, la apelul push(i) avem d(i) = d(j) + 1. După execuția push(i), arcul ji poate avea $r_{ji} > 0$ (fără a fi astfel înaintea apelului), dar condiția $d(j) \leq d(i) + 1$ este evident satisfăcută. este apelată relabel(i): actualizarea lui d(i) este astfel încât (D_2) este satisfăcută pentru fiecare arc ij cu $r_{ij} > 0$. Deoarece relabel(i) este apelată când d(i) < d(j) + 1, $\forall ij$ cu $r_{ij} > 0$, urmează că, după apel, d(i) crește (cu cel puțin 1). \square

Pentru a arăta că algoritmul se oprește, este necesar să arătăm că (în timpul execuției) dacă un nod i este activ atunci în lista lui de adiacență, A(i), există cel puțin un arc ij cu $r_{ij} > 0$. Aceasta demonstrează lema următoare.

Lema 2

Dacă i_0 este un x-nod activ în R, atunci există un i_0s A-drum relativ la x.

Demonstrație. Dacă x este un preflux în R, atunci x poate fi descompus în $x=x^1+x^2+\cdots+x^p$, unde fiecare x^k are proprietatea că mulţimea $A^k=\{ij:ij\in E,x_{ij}^k\neq 0\}$ este

- (a) multimea arcelor unui drum de la s la t, sau
- (b) mulțimea de arce ale unui drum de la s la un nod activ, sau
- (c) multimea arcelor unui circuit.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Mai mult, în cazurile (a) şi (c), x^k este un flux. (Demonstraţia este algoritmică: construim mai întâi mulţimile de tipul (a), apoi pe cele de tipul (c) şi (b); la fiecare pas, căutăm inversul unui drum de tip (a) sau (c) (sau (b)); prefluxul obţinut este scăzut din cel curent; deoarece excesele nodurilor sunt nenegative, construcţia poate fi realizată, ori de câte ori prefluxul curent este nenul; construcţia este finită, deoarece numărul de arce pe care fluxul curent este 0, creşte la fiecare pas.)

Deoarece i_0 este un nod activ în R relativ la x, cazul (b) va aparea pentru nodul i_0 (cazurile (a) şi (c) nu afectează excesul din nodul i_0). Arcele inverse de pe acest drum au capacitatea reziduală pozitivă (vezi imaginea de mai jos), astfel ele formează A-drumul cerut. \Box

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *



C. Civilora - Graph Argoridhio - C. Civilora - Graph Argoridhio - C. Civilora - Graph

Corolarul 1

 $\forall i \in V, d(i) < 2n.$

* C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Orapii 2 115011amii O. Oronora Orapii 2 115011amii

Demonstrație. Într-adevăr, dacă i nu a fost reetichetat, atunci d(i) = 1 < 2n. Altfel, înaintea apelului relabel(i), i este un nod activ, astfel din Lema 2, există un is-drum P cu $length(P) \leqslant n-1$. Din (D_2) , urmează că, după reetichetare , $d(i) \leqslant d(s) + n - 1 = 2n - 1$ (d(s) = n nu este modificat vreodată). \square

Corolarul 2

Numărul total de apeluri ale procedurii relabel nu este mai mare decât $2n^2$.

Demonstrație. Într-adevăr, există n-2 noduri care pot fi reetichetate. Fiecare dintre ele poate fi reetichetat de cel mult 2n-1 ori (din Lema 1, Corolarul de mai sus și distanța inițială d). \square

Corolarul 3

Numărul total de pompări saturate nu este mai mare decât nm.

Demonstrație. Într-adevăr, când un arc ij devine saturat, avem d(i) = d(j)+1. După aceea, algoritmul nu va mai trimite flux pe acest arc până când nu va trimite flux pe arcul ji, când vom avea $d'(j) = d'(i) + 1 \ge d(i) + 1 = d(j) + 2$.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Demonstrație (continuare). Astfel o modificare a acestui flux pe arcul ij nu va apărea până când d(j) nu va crește cu 2. Urmează că un arc nu poate deveni saturat de mai mult de n ori și (deoarece numărul total de arce este m), nu există mai mult de nm pompări saturate. \square

- Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

Lema 3

(Goldberg și Tarjan, 1986). Numărul total de pompări nesaturate nu este mai mare decât $2n^2m$.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

Demonstraţie. Omisă.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Lema 4

Algoritmul de tip preflux returnează un flux de valoare maximă în R.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Demonstrație. Din Lemele 1 și 3 și din Corolarul 3 al Lemei 2, algoritmul se oprește în cel mult $2n^2m$ iterații while. Deoarece d(s)=n nu se modifică niciodată, urmează că nu există vreun drum de creștere relativ la fluxul x obținut, astfel x este de valoare maximă: dacă P ar fi un drum de creștere (în digraful suport al lui G), atunci înlocuind de-a lungul lui P fiecare arc invers cu simetricul său se obține un A-drum de la s la t, deci $n=d(s)\leqslant d(t)+n-1=n-1$. \square

Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

În locul demonstrației Lemei 3, vom prezenta Algoritmul lui Ahuja & Orlin (1988) care utilizează o metodă de scalare - scaling method pentru a reduce numărul de pompări nesaturate de la $\mathcal{O}(n^2m)$ (Goldberg & Tarjan algoritm) la $\mathcal{O}(n^2 \log U)$.

- Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Să presupunem că
$$c_{ij} \in \mathbb{N}$$
 și $U = \max_{ij \in E} (1 + c_{ij})$. Fie $K = \lceil \log_2 U \rceil$.

Ideea algoritmului: Avem K+1 etape. În fiecare etapă p, cu p luând succesiv valorile $K, K-1, \ldots, 1, 0$, următoarele două condiții sunt îndeplinite:

- (a) la începutul etapei $p, e_i \leqslant 2^p, \forall i \in V \setminus \{s, t\}.$
- (b) în timpul etapei p, procedurile push-relabel sunt folosite pentru a elimina nodurile active, i, cu $e_i \in \{2^{p-1} + 1, \dots 2^p\}$.

Din definiția lui K, în prima etapă (p=K), condiția (a) este îndeplinită, și dacă condiția (b) va fi menținută de-a lungul execuției algoritmului, după K+1 etape, dacă se menține integralitatea exceselor de-a lungul algoritmului, atunci urmează că, după etapa K+1, excesul fiecărui nod $i \in V \setminus \{s,t\}$ este 0, deci avem un flux de valoare maximă.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Pentru a menţine (b) de-a lungul execuţiei algoritmului, schema generală a unui algoritm de tip preflux este adaptată după cum urmează:

- fiecare etapă p începe prin construirea listei L(p) a tuturor nodurilor $i_1, i_2, \ldots, i_{l(p)}$ cu excese $e_i > 2^{p-1}$, ordonate crescător după d (aceasta poate fi făcută cu hash-sorting în timpul O(n), deoarece $d(i) \in \{1, 2, \ldots, n-1\}$).
- nodul activ selectat pentru push-relabel în timpul etapei p va fi primul nod din L(p). Urmează că, dacă se face o pompare (push) pe un arc admisibil ij, atunci $e_i > 2^{p-1}$ şi $e_j \leqslant 2^{p-1}$ (deoarece d(j) = d(i) 1 şi i este primul nod din L(p)). Dacă δ , fluxul trimis de la i la j de către apelul push(i), este limitat la $\delta = \min(e_i, r_{ij}, 2^p e_j)$, atunci (deoarece $2^p e_j \geqslant 2^{p-1}$) urmează că o pompare nesaturată trimite cel puţin 2^{p-1} unităţi de flux.

După apelul push(i) excesul din nodul j (singurul pentru care excesul poate crește) va fi $e_j + \min(e_i, r_{ij}, 2^p - e_j) \leq e_j + 2^p - e_j \leq 2^p$, deci condiția (b) rămâne îndeplinită.

• etapa p este încheiată când lista L(p) devine vidă.

Pentru a determina în mod eficient un arc admisibil pentru o pompare (push), sau pentru a inspecta toate arcele care părăsesc un nod i în vederea reetichetării (relabel), vom organiza listele de adiacență A(i) după cum urmează:

- fiecare element din listă conține: nodul j, x_{ij} , r_{ij} , un pointer către elementul corespunzător lui i din lista de adiacență A(j) și un pointer către următorul element din lista A(i).
- lista are asociat un iterator pentru a-i înlesni parcurgerea.

Toate aceste liste sunt construite în O(m), înaintea apelului procedurii initialization.

```
initialization; K \leftarrow \lceil \log_2 U \rceil; \Delta \leftarrow 2^{K+1};
for (p = \overline{K, 0}) do
   construieşte L(p); \Delta \leftarrow \Delta/2;
   while (L(p) \neq \emptyset) do
      fie i primul nod din L(p);
      caută în A(i) primul arc admisibil sau până se ajunge la sfârșit;
      if (ij este arcul admisibil găsit) then
          \delta \leftarrow \min(e_i, r_{ii}, \Delta - e_i);
          e_i \leftarrow e_i - \delta; e_i \leftarrow e_i + \delta;
          "trimite" \delta unități de flux de la i la j;
         if (e_i \leq \Delta/2) then
             sterge i \dim L(p);
         if (e_i > \Delta/2) then
             adaugă j la începutul listei L(p);
      else
          calculează d[i] = \min \{d[j] + 1 : ij \in A(i) \text{ si } r_{ij} > 0\}
          repoziționează i în L(p);
          setează poziția curentă (a pointerului) la începutul listei A(i);
```

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Complexitatea timp a algoritmului este dominată de pompările nesaturate (ceea ce rămâne este de complexitate $\mathcal{O}(nm)$).

Lema 5

Numărul pompărilor nesaturate este cel mult $8n^2$ în fiecare etapă a scalării, astfel numărul total este $\mathcal{O}(n^2 \log U)$.

Demonstrație. Fie

$$F(p) = \sum_{i \in V, i
eq s, \, t} rac{e_i \cdot d(i)}{2^p}.$$

La începutul etapei $p, F(p) < \sum_{i \in V} \frac{2^p \cdot (2n)}{2^p} = 2n^2.$

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Dacă, în etapa p, se execută relabel(i), atunci nu există arce admisibile ij, şi d(i) creşte cu $h\geqslant 1$ unități. F(p) va creşte cu cel mult h. Deoarece, $\forall i,\ d(i)<2n$ urmează că F(p) va creşte (până la finalul etapei p) cel mult până la $4n^2$.

Dacă, în etapa p, se execută push(i), atunci aceasta trimite $\delta \geqslant 2^{p-1}$ pe arcul admisibil ij cu $r_{ij} > 0$ și d(i) = d(j) + 1. Astfel, după push, F(p) va avea valoarea $F'(p) = F(p) - \frac{\delta \cdot d(i)}{2^p} + \frac{\delta \cdot d(j)}{2^p} = F(p) - \frac{\delta}{2^p} \leqslant F(p) - \frac{2^{p-1}}{2^p} = F(p) - 1/2$.

Această descreștere nu poate apărea de mai mult de $8n^2$ (deoarece F(p) poate crește cel mult până la $4n^2$ și F(p) este nenegativ). Evident, numărul pompărilor nesaturate este dominat de acest număr de descreșteri ale lui F(p).

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

În concluzie:

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

Teoremă

(Ahuja-Orlin, 1988) Algoritm de tip preflux cu scalarea exceselor are complexitatea timp $\mathcal{O}(nm + n^2 \log U)$.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru -

Aplicații combinatoriale - Cuplaje în grafuri bipartite

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

A. Determinarea unui cuplaj de cardinal maxim și a unei mulțimi stabile de cardinal maxim într-un un graf bipartit.

Fie $G = (V_1, V_2; E)$ un graf bipartit cu n noduri şi m muchii.

- Considerăm rețeaua $R = (G_1, s, t, c)$, unde
 - $V(G_1) = \{s, t, \} \cup V_1 \cup V_2;$
 - $E(G_1) = E_1 \cup E_2 \cup E_3$, cu

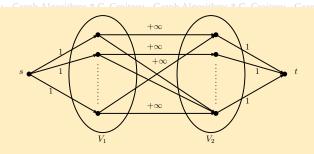
$$E_1 = \{sv_1 : v_1 \in V_1\}, E_2 = \{v_2t : v_2 \in V_2\},$$

$$E_3 = \{v_1v_2 : v_1 \in V_1, v_2 \in V_2\},$$

ullet $c: E(G_1)
ightarrow \mathbb{N}$ definită prin

$$c(e) = \left\{egin{array}{ll} 1, & ext{dacă } e \in E_1 \cup E_2 \ \infty, & ext{dacă } e \in E_3 \end{array}
ight.$$

Aplicații combinatoriale - Cuplaje în grafuri bipartite



Dacă $x=(x_{ij})$ este un flux întreg în R, atunci mulţimea $\{ij:i\in V_1, j\in V_2$ şi $x_{ij}=1\}$ coresponde unui cuplaj M^x în graful bipartit G, cu $|M^x|=v(x)$.

Reciproc, orice cuplaj $M \in \mathcal{M}_G$ corespunde unei mulţimi de arce neadiacente din G_1 ; dacă pe fiecare astfel de arc ij $(i \in V_1, j \in V_2)$ considerăm $x_{ij}^M = 1$ şi $x_{si}^M = x_{jt}^M = 1$, şi adăugăm $x^M(e) = 0$ pe restul arcelor, atunci fluxul întreg x^M satisface $v(x^M) = |M|$.

Aplicații combinatoriale - Cuplaje în grafuri bipartite

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Astfel, dacă rezolvăm problema fluxului maxim în R (începând cu fluxul nul), atunci obţinem în $\mathcal{O}(nm + n^2 \log n)$ un cuplaj de cardinal maxim în G.

Fie (S, T) secțiunea de capacitate minimă (obținută în $\mathcal{O}(m)$ dintr-un flux maxim determinat). Din Teorema de flux maxim- secțiune minimă, $c(S, T) = \nu(G)$.

Deoarece $\nu(G) < \infty$, luând $S_i = S \cap V_i$ și $T_i = T \cap V_i$ $(i = \overline{1,2})$, avem $|T_1| + |S_2| = \nu(G)$ și $X = S_1 \cup T_2$ este o mulțime stabilă în G (pentru a avea $c(S,T) < \infty$). Mai mult, $|X| = |V_1 \setminus T_1| + |V_2 \setminus S_2| = n - \nu(G)$. Urmează că X este o mulțime stabilă de cardinal maxim, deoarece $n - \nu(G) = \alpha(G)$) (din teorema lui König).

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Aplicații combinatoriale - Recunoașterea secvențelor digrafice

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

B. Recunoașterea secvențelor digrafice

Considerăm următoarea problemă:

Date
$$(d_i^+)_{i=\overline{1,n}}$$
 şi $(d_i^-)_{i=\overline{1,n}}$, există un digraf $G=(\{1,\ldots,n\},E)$ astfel încât $d_G^+(i)=d_i^+$ şi $d_G^-(i)=d_i^-$, $\forall i=\overline{1,n}$?

Condiții evident necesare pentru un răspuns afirmativ sunt:

$$d_i^+\in\mathbb{N}, 0\leqslant d_i^+\leqslant n-1$$
 şi $d_i^-\in\mathbb{N}, 0\leqslant d_i^-\leqslant n-1, orall i=\overline{1,n};$ $\sum_{i=1}^n d_i^+=\sum_{i=1}^n d_i^-=m$ (unde $m=|E|$).

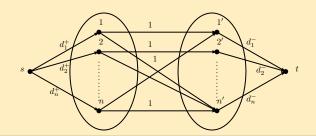
În aceste ipoteze considerăm rețeaua bipartită $R = (G_1, s, t, c)$.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Aplicații combinatoriale - Recunoașterea secvențelor digrafice

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

 G_1 este obținut din graful complet bipartit $K_{n,n}$ cu bipartiția $(\{1,2,\ldots,n\},\{1',2',\ldots,n'\})$, prin ștergerea mulțimii de muchii $\{11',22',\ldots,nn'\}$ și prin orientarea fiecărei muchii ij' $(\forall i\neq j\in\{1,2,\ldots,n\})$ de la i la j', și prin adăugarea a două noi noduri s,t, și a tuturor arcelor $si,i\in\{1,2,\ldots,n\}$ și $j't,j\in\{1,2,\ldots,n\}$. Funcția de capacitate: $c(si)=d_i^+,c(j't)=d_i^-,c(ij')=1,\forall i,j=\overline{1,n}$.



Aplicații combinatoriale - Recunoașterea secvențelor digrafice

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Dacă în R există un flux întreg, x, de valoare maximă m, atunci din flecare nod i vor pleca exact d_{ij}^+ arce, ij', pe care $x_{ij'}=1$, și in flecare nod j' vor intra exact d_i^- arce, ij', pe care $x_{ij'}=1$.

Digraful dorit, G, este construit luând $V(G)=\{1,2,\ldots,n\}$ și punând $ij\in E(G)$ dacă și numai dacă $x_{ij'}=1$.

Reciproc, dacă G există, atunci inversând construcția anterioară vom obține un flux întreg în R de valoare m (deci de valoare maximă).

Urmează că, recunoașterea secvențelor digrafice (și construirea digrafului, în cazul unui răspuns afirmativ) poate fi făcută în $\mathcal{O}(nm + n^2 \log n) = \mathcal{O}(n^3)$.

Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

C. Determinarea numărului de conexiune pe muchii a unui graf Fie G = (V, E) un graf. Pentru $s, t \in V, s \neq t$, notăm

- $p_e(s, t) = \text{numărul maxim de drumuri disjuncte pe muchii de la } s$ la t în G,
- $c_e(s,t) = \text{cardinalul minim al unei mulţimi de muchii astfel încât nu există drum de la <math>s$ la t în graful obţinut prin ştergerea ei din G.

* C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Teoremă

$$p_e(s,t)=c_e(s,t).$$

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Demonstrație. Fie G_1 digraful obținut din G prin înlocuirea fiecărei muchii printr-o pereche de arce simetrice. Fie $c: E(G_1) \to \mathbb{N}$ o funcție de capacitate definită prin c(e) = 1, $\forall e \in E(G_1)$.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Demonstrație (continuare). Fie x^0 un flux întreg de valoare maximă în $R = (G_1, s, t, c)$. Dacă există un circuit C în G_1 cu $x_{ij}^0 = 1$ pe toate arcele lui C, atunci putem pune fluxul 0 pe toate arcele lui C fără a modifica valoarea fluxului x_0 . Astfel, putem presupune că fluxul x^0 este aciclic și atunci x^0 poate fi scris ca o sumă de $v(x^0)$ fluxuri întregi x^k fiecare cu $v(x^k) = 1$.

Fiecare flux x^k corespunde unui drum de la s la t în G_1 (considerând arcele pe care fluxul nu este 0), care este un drum de la s la t şi în graful G.

Urmează că $v(x^0) = p_e(s,t)$, deoarece orice mulţime de drumuri disjuncte pe muchii de la s la t în G generează un flux 0-1 în R de valoare egală cu numărul acestor drumuri.

⁻ Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Proof (continuare). Fie (S, T) o secţiune de capacitate minimă în R; avem $c(S, T) = v(x^0)$, din Teorema flux maxim-secţiune minimă. Pe de altă parte, c(S, T) este numărul de arce cu o extremitate în S şi cealaltă în T (deoarece toate capacităţile arcelor sunt 1). Această mulţime de arce generează în G o mulţime de muchii de acelaşi cardinal astfel încât nu există vreun drum de la S to S în graful obţinut prin ştergerea ei din S.

Astfel am obținut o mulțime de $c(S,T)=v(x^0)=p_e(s,t)$ muchii în G care deconectează pe s de t prin ștergerea lor din G. Urmează că $c_e(s,t)\leqslant p_e(s,t)$. Deoarece inegalitatea $c_e(s,t)\geqslant p_e(s,t)$ este evidentă, teorema este demonstrată. \square

Dacă G este un graf conex, $\lambda(G)$, valoarea maximă alui $p \in \mathbb{N}$ pentru care G este p-muchie-conex, este

$$\min_{s,t\in V(G),s
eq t}c_e(s,t)$$
 (*)

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Urmează că, pentru a calcula $\lambda(G)$, este necesar să rezolvăm n(n-1)/2 probleme de flux maxim descrise mai sus. Acest număr poate fi redus dacăe observăm că, pentru o pereche fixată (s,t), dacă (S,T) este o secțiune de capacitate minimă, atunci

$$orall v \in S$$
 și $orall w \in T$ $c_e(v,w) \leqslant c(S,T)$ (**)

În particular, dacă (s, t) este perechea pentru care minimul din (*) se atinge, avem egalitate în (**).

Dacă fixăm un nod $s_0 \in V$ şi rezolvăm cele n-1 probleme de flux maxim luând $t_0 \in V \setminus \{s_0\}$ vom obţine o pereche (s_0, t_0) cu $c(s_0, t_0) = \lambda(G)$ (t_0) nu va fi în aceeaşi clasă a bipartiţiei cu s_0 în (S, T).

Concluzie: $\lambda(G)$ poate fi găsit în $\mathcal{O}(n \cdot (nm + n^2c)) = \mathcal{O}(n^2m)$.

- Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

D. Determinarea numărului de conexiune pe noduri a unui graf. Fie G = (V, E) un graf. C $s, t \in V, s \neq t$, dacă notăm

• p(s,t) = numărul maxim de drumuri intern disjuncte (pe noduri)

- de la s la t în G,
 c(s, t) = cardinalul minim al unei mulţimist-separatoare de noduri din G,
- atunci, Din teorema lui Menger, avem

$$p(s,t)=c(s,t)(***)$$

În plus, numărul de conexiune pe noduri, k(G), al grafului G (valoarea maximă a lui $p \in \mathbb{N}$ pentru care G este p-conex) este

$$k(G) = \left\{egin{array}{ll} n-1, & ext{dacă } G=K_n \ \min_{s,t\in V(G),s
eq t} c(s,t), & ext{dacă } G
eq K_n \end{array}
ight. (****)$$

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

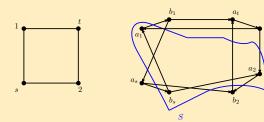
Arătăm că egalitatea (* * *) provine din Teorema flux maxim-secțiune minimă, aplicată unei rețele corespunzătoare.

Fie $G_1 = (V(G_1), E(G_1))$ digraful construit pornind de la G astfel:

- ullet $\forall v \in V$, adăugăm $a_v, b_v \in V(G_1)$ și $a_v b_v \in E(G_1)$;
- $\forall vw \in E$, adăugăm $b_v a_w$, $b_w a_v \in E(G_1)$.

- Otapit rugoriumis - C. Gronoru - Otapit rugoriumis - C. Gronoru - Otapit rugoriumis - C.

Exemplu



Mai definim $c: E(G_1) \to \mathbb{N}$ prin

$$c(e) = \left\{egin{array}{ll} 1, & ext{dacă}\ e = a_v\,b_v \ \infty, & ext{altfel} \end{array}
ight.$$

Considerăm rețeaua $R = (G_1, b_s, a_t, c)$.

Fie x^0 un flux întreg în R de valoare maximă. În nodurile $b_v(v \in V)$ intră exact câte un arc de capacitate 1 și din nodurile $a_v(v \in V)$ pleacă exact câte un arc de capacitate 1.

Urmează că (din legea de conservare a fluxului) că $x_{ij}^0 \in \{0,1\}$, $\forall ij \in E(G_1)$. Astfel x^0 poate fi descompus în $v(x^0)$ fluxuri x^k , fiecare de valoare 1, cu proprietatea că arcele pe care x_k este nenul corespond la $v(x^0)$ drumuri intern disjuncte din G.

Pe de altă parte, din orice mulţime de p st-drumuri intern disjuncte în G, putem construi p b_s a_t -drumuri intern disjuncte în G_1 , pe care se poate transporta o singură unitate de flux. Urmează că $v(x^0) = p(s,t)$.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Fie (S,T) be o secţiune de capacitate minimă în R astfel încât $v(x^0)=c(S,T)$. Deoarece $v(x^0)<\infty$, urmează că $\forall i\in S, \ \forall j\in T$ cu $ij\in E(G_1)$; avem $c(ij)<\infty$, deci c(ij)=1, adică $\exists u\in V$ astfel încât $i=a_u$ și $j=b_u$.

Astfel, secțiunea (S, T) coresponde unei mulțimi de noduri $A_0 \subseteq V$ astfel încât $c(S, T) = |A_0|$ și A_0 este o mulțime st-separatoare.

Pe de altă parte, pentru orice mulțime st-separatoare, A, avem $|A|\geqslant p(s,t)=v(x^0)$. Deci

$$c(s, t) = |A_0| = c(S, T) = v(x^0) = p(s, t).$$

Demonstrația de mai sus arată că, pentru a determina k(G) este suficient să determinăm minimul în (****) rezolvând $|E(\overline{G})|$ probleme de flux maxim, unde \overline{G} este complementul lui G.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Avem astfel un algoritm cu complexitatea timp

$$\mathcal{O}\left(\left(rac{n(n-1)}{2}-m
ight)(nm+n^2\log n)
ight).$$

O observație simplă ne oferă un algoritm mai eficient. Evident,

$$k(G)\leqslant \min_{v\in V}d_G(v)=rac{1}{n}\left(n\cdot \min_{v\in V}d_G(v)
ight)\leqslant rac{1}{n}\sum_{v\in V}d_G(v)=rac{2m}{n}.$$

Dacă A_0 este a mulţime separatoare în G cu $|A_0|=k(G)$, atunci $G\setminus A_0$ nu este conex şi există o partiţie of $V\setminus A_0$ (V', V'') astfel încât $\forall v'\in V'$ şi $\forall v''\in V''$ avem p(v',v'')=k(G).

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Urmează că rezolvând o problemă de flux maxim cu $s_0 \in V'$ și $t_0 \in V''$ obținem că $p(s_0, t_0) = \text{valoarea fluxului maxim} = k(G)$.

Putem determina o astfel de pereche după cum urmează: fie $l = \left\lceil \frac{2m}{n} \right\rceil + 1$, alegem l noduri arbitrare din V(G), și pentru fiecare astfel de nod rezolvăm toate problemele de flux maxim p(v, w), cu $vw \notin E$. Numărul acestor probleme este $\mathcal{O}(nl) = \mathcal{O}\left(n\left(\left(\frac{2m}{n}+1\right)\right) = \mathcal{O}(m)$. Astfel complexitatea timp a determinării lui k(G) este $\mathcal{O}(m(nm+n^2\log n))$.

* C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Exercițiul 1. Arătați că, utilizând un algoritm de flux maxim (într-o anumită rețea), se poate găsi, într-o matrice 0-1, o mulțime de cardinal maxim de elemente egale cu 0, în care oricare două elemente nu se află pe aceeași linie sau pe aceeași coloană.

- Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C.

Exercițiul 2. Fie S și T mulțimi nevide, disjuncte și finite. Se dă o funcție $a:S\cup T\to \mathbb{N}$. Să se decidă dacă există un graf bipartit G=(S,T;E) astfel încât $d_G(v)=a(v)$, pentru orice $v\in S\cup T$; dacă răspunsul este afirmativ trebuie returnate muchiile lui G (S și T sunt clasele bipartiției lui G). Arătați că această problemă poate fi rezolvată în timp polinomial ca o problemă de flux maxim într-o anumită rețea.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Exercițiul 3. Fiecare student dintr-o mulțime S de cardinal n > 0 subscrie la o submulțime de 4 cursuri opționale dintr-o mulțime C de cardinal k > 4. Descrieți un algoritm (de complexitate timp polinomială) care să determine (dacă există) o alocare a studenților către cursurile opțional din C astfel încât fiecare student să fie asignat la exact 3 cursuri (din cele 4 la care a subscris) și fiecare curs să aibă asignați cel mult $\lceil n/k \rceil$ studenți.

C. Cronoru - Graph Argonninis - C. Cronoru - Graph Argonninis - C. Cronoru - Graph Argonninis

Exercițiul 4.

- (a) Adevărat sau fals? Într-o rețea R=(G,s,t,c) cu capacități distincte există un singur flux maxim. De ce?
- (b) Descrieţi şi demonstraţi corectitudinea unui algoritm de complexitate (timp) polinomială care să decidă dacă într-o reţea dată există un singur flux maxim.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph

Exercițiul 5. O companie IT are n angajați P_1, P_2, \ldots, P_n care trebuie să lucreze la m proiecte L_1, L_2, \ldots, L_m . Pentru orice angajat P_i avem o listă \mathcal{L}_i a proiectelor la care poate lucra și s_i numărul de projecte din \mathcal{L}_i pe care le poate termina într-o săptămână $(s_i \leq |\mathcal{L}_i|)$. Fiecare proiect necesită cel puțin un angajat.

Cum se poate determina numărul minim de săptămâni necesare terminării tuturor proiectelor folosind fluxuri în rețele.

Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru

Exercițiul 6. Planul de evacuare de urgență al unei clădiri este descris ca un grid $n \times n$; frontierele celulelor sunt rutele de eavcuare către exteriorul clădirii (grid-ului). O instanță a problemei evacuării conține dimensiunea n a grid-ului și m puncte de plecare (colțurile celulelor).

⁻ Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms

Exercițiul 6 (continuare). Instanța primește un răspuns afirmativ dacă există m drumuri disjuncte către frontiera grid-ului plecând din cele m puncte de mai sus. Dacă drumurile acestea nu există, atunci instanța primește un răspun negativ.

Determinați o reprezentare a acestei problem a evacuării ca o problemă de flux într-o rețea. Descrieți un algoritm eficient pentru a recunoaște instanțele pozitive ale problemei (care este complexitatea timp a algoritmului?).

Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru -

Exercițiul 7. Fie G=(V,E) un graf cu n noduri $\{v_1,v_2,\ldots,v_n\}$ şi $c:E\to\mathbb{R}_+$ o funcție de capacitate pe muchiile lui G. O tăietură în G este o bipartiție (S,T) a lui V. Capacitatea unei tăieturi (S,T) este $c(S,T)=\sum_{e\in E,|e\cap S|=1}c(e)$.

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Exercițiul 7 (continuare). O tăietură minimă în G este o tăietură (S_0, T_0) astfel încât

$$c(S_0, T_0) = \min_{(S,T) \text{ tăietură în } G} c(S, T)$$

- (a) Arătaţi că se poate determina o tăietură minimă în timp polinomial rezolvând un număr polinomial de probleme de flux maxim în anumite reţele.
- (b) Pentru $G=C_n$ (circuit indus de ordin $n\geqslant 3$) cu toate capacitățile 1, arătați că există $\frac{n(n-1)}{2}$ tăieturi minime.

Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru -

C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms *

Exercițiul 8. Fie G=(V;E) un digraf și $w:V\to\mathbb{R}$ astfel ca $w(V)\cap\mathbb{R}_+$ și $w(V)\cap\mathbb{R}_-\neq\varnothing$. O submulțime $A\subseteq V$ se numește izolată în G dacă nu există nici un arc care iese din A. Ponderea unei submulțimi $A\subseteq V$ este $w(A)=\sum_{v\in A}w(v)$. Descrieți un algoritm de compexitate polinomială bazat pe un algoritm de flux maxim într-o anumită retea

polinomială bazat pe un algoritm de flux maxim într-o anumită rețea care să determine o submulțime izolată de pondere maximă în G.

C. Civiloru - Grapii Argoriumio - C. Civiloru - Grapii Argoriumio - C. Civiloru - Grapii

Exercițiul 9. Fie G=(S,T;E) un graf bipartit. Demonstrați teorema lui Hall (există un cuplaj în G care saturează toate nodurile din S dacă și numai dacă $(H) \ \forall \ A \subseteq S, |N_G(A)| \geqslant |A|)$ folosind teorema flux maxim - secțiune minimă pe o rețea particulară.

Graph Aigoriums * C. Cronoru - Graph Aigoriums * C. Cronoru - Graph Aigoriums * C. Cronoru

- Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms * C. Croitoru - Graph Algorithms