Reti di calcolatori VR443470 gennaio 2023

Indice

1 Introduzione															
2	ISP, TCP/IP, commutazione dei pacchetti e ritardi 2.1 ISP	6 6 7 8 9													
3	Tecnica di load balancing, Throughput e collo di bottiglia 3.1 Tecnica di load balancing														
4	Architettura a livelli e incapsulamento 4.1 Architettura a livelli	12 12 13													
5	Indirizzi IP5.1 Indirizzi IP5.2 Maschera e blocco CIDR5.3 Esercizio di traduzione e numero host	14 14 14 15													
6	Indirizzi IP privati 6.1 Indirizzi IP privati	16 16													
7	Socket e protocolli a livello di trasporto: TCP e UDP 7.1 Socket	18 18 19 19 20 21 22 23													
8	Protocollo HTTP 8.1 Protocollo HTTP	24 24 24 25 26 27 27													
	8.3.2 Messaggio di risposta HTTP	28 29 29													

9	DNS		30
	9.1 9.2 9.3	DNS	30 31 32
10		ta elettronica SMTP e livello di trasporto	34
		Posta elettronica	34
			35
	10.5	Livello di trasporto	36 36
		10.3.2 Protocolli usati	36
		10.3.3 Struttura dei segmenti nei protocolli	37
		10.0.0 Surduvdra der segmentr her protocom	01
11		di connessione TCP, RTO e RTT	41
		Fasi di connessione TCP	41
		Caso di perdita: RTO e calcolo RTT	43
	11.3	Esame - Blocco CIDR, subnetting e broadcast	44
12	Con	trollo di flusso (TCP), finestra e ripetizione selettiva	46
	12.1	Controllo di flusso (TCP)	46
	12.2	Ripetizione selettiva	48
13	ΔΙσσ	pritmo di controllo di congestione di TCP	49
10		Slow start	50
		Congestion avoidance	51
		Fast recovery	51
11	Dott	tamilia dell'almenitura di controlla di connectiona di TCD	52
14		taglio dell'algoritmo di controllo di congestione di TCP Algoritmo	52 52
		Sintesi algoritmo	$\frac{52}{54}$
		Esempio di congestione	55
		Esercizio sul controllo della congestione TCP	57
		14.4.1 Esercizio 1	57
		14.4.2 Esercizio 2	59
	_		
15		tocollo IP	61
		Definizione	
	15.2	Formato dei datagrammi (IPv4)	62
16	Fran	nmentazione dei datagrammi IPv4	65
		Definizione	65
	16.2	Fasi della frammentazione	65
	16.3	Esercizio sul controllo della congestione TCP $\ \ldots \ \ldots \ \ldots$	66
17	Δlσc	pritmi di instradamento	69
Τ,	_	Approccio al problema	69
		Algoritmi di instradamento	71
		Esercizio sul controllo della congestione TCP	7:

18	3 Algoritmo di instradamento						d	decentralizzato:								:	$distance ext{-}vector$										7 5		
	18.1	Definizione																										75	5
	18.2	Applicazion	е.																									75	5
	18.3	Esempio																										76	3

1 Introduzione

Internet è una rete di calcolatori che interconnette miliardi di dispositivi di calcolo in tutto il mondo. Gli strumenti in una rete, per esempio cellulari o computer, vengono chiamati host (ospiti) o sistemi periferici (end system). Essi sono connessi tra di loro tramite una rete di collegamenti (communication link) e commutatori di pacchetti (packet switch). I collegamenti possono essere di vario tipo: cavi coassiali, fili di rame, fibre ottiche e onde elettromagnetiche.

Ogni collegamento detiene una sua **velocità di trasmissione** (*transmission rate*), ovvero la velocità di trasmissione dei dati. L'**unità di misura** è il bit per secondo (bit/secondo, bps).

L'insieme delle informazioni, o dati, che vengono inviati o ricevuti prendono il nome di **pacchetto**. L'**obbiettivo** di un commutatore di pacchetti è quello di ricevere un pacchetto che arriva da un collegamento in ingresso e di ritrasmetterlo su un collegamento d'uscita. I due <u>principali commutatori</u> di internet sono: router e i commutatori a livello di collegamento (*link-layer switch*). La sequenza di collegamenti e di commutatori di pacchetto attraversata dal singolo pacchetto è nota come **percorso** o **cammino** (route o path).

Quindi, in sintesi, le definizioni più rilevanti sono:

- ▼ Internet. Rete di calcolatori che interconnette i dispositivi di calcolo di tutto il mondo.
- ➡ Host (o sistemi periferici). Strumenti in una rete, per esempio computer.
- Rete di collegamenti (communication link) e commutatori di pacchetto (packet switch). Collega vari host, per esempio cavi coassiali o fili di rame.
- ▼ Velocità di trasmissione (transmission rate). È la velocità di trasmissione dei dati e solitamente la sua unità di misura è il bit per secondo, cioè bps.
- **▼ Pacchetto.** Insieme delle informazioni che vengono inviate e ricevute.
- Obbiettivo commutatore di pacchetti. Ricevere un pacchetto proveniente da un collegamento in ingresso e ritrasmetterlo su un collegamento d'uscita. Per esempio i router.
- ➡ Percorso (route) o cammino (path). Sequenza di collegamenti e di commutatori di pacchetto attraversata dal singolo pacchetto.

2 ISP, TCP/IP, commutazione dei pacchetti e ritardi

2.1 ISP

I sistemi periferici accedono ad Internet tramite un servizio chiamato Internet Service Provider (ISP). Con provider si intende un insieme di commutatori di pacchetto e di collegamenti. Gli obbiettivi degli ISP è fornire ai sistemi periferici svariati tipi di accesso alla rete, come quello residenziale a larga banda (e.g. DSL), quello in rete locale ad alta velocità, quello senza fili (wireless) e in mobilità.

Esistono 3 tipi di livelli di ISP:

```
Livello 1. Internazionale (Telecom, TIM, ...);
```

Livello 2. *Nazionale* (Fastweb);

Livello 3. Locale (solitamente per professionisti).

Più è basso il livello, più gli ISP sono costituiti da *router* ad alta velocità interconnessi tipicamente tramite fibra ottica.

2.2 TCP/IP

I sistemi periferici, i commutatori di pacchetto e altre parti di Internet fanno uso di **protocolli** che controllano l'invio e la ricezione di informazioni all'interno della rete. Esistono **due principali protocolli** Internet: *Transmission Control Protocol* (TCP) e *Internet Protocol* (IP). In particolare, l'IP specifica il formato dei pacchetti scambiati tra router e sistemi periferici. Generalmente ci si riferisce a questi due protocolli tramite il nome collettivo TCP/IP.

2.3 Commutazione dei pacchetti

Esistono due diversi approcci per spostare quantità di dati all'interno di una rete: la commutazione di circuito e la commutazione di pacchetto.

Commutazione di circuito

Nella **commutazione di circuito** le risorse richieste lungo un percorso (buffer e velocità di trasmissione sui collegamenti) sono **riservate** per l'intera durata della sessione di comunicazione.

Vantaggi:

✓ Velocità costante durante il collegamento poiché le risorse sono riservate e non condivise. Questo si traduce in un ritardo contenuto.

Svantaggi:

- X Spreco di risorse poiché i circuiti sono inattivi durante i periodi di silenzio, ovvero nei periodi in cui non c'è comunicazione;
- X Complicazioni nello stabilire circuiti e nel riservare larghezza di banda end-to-end.

In questo contesto, i ritardi possono essere causati solamente per tre motivi: (1) a causa dell'instaurazione del circuito, (2) a causa della distanza tra sorgente e destinazione, (3) a causa della trasmissione vera e propria.

Commutazione di pacchetto

Nella **commutazione di pacchetto** la sorgente divide i messaggi in parti più piccole, ovvero in **pacchetti** assegnando a ciascuno un'intestazione. I pacchetti viaggiano attraverso collegamenti e commutatori di pacchetto dalla sorgente alla destinazione.

Vantaggi:

✓ Ottimizzazione delle risorse poiché c'è una condivisione di esse nei momenti di inattività.

Svantaggi:

- X Possibile perdita di pacchetti nel caso in cui un buffer di un nodo sia saturo. Questo comporta un buffer overflow e una conseguente perdita;
- X Ritardo dovuto a store and forward e numero di nodi intermedi. A causa dello store and forward, ogni nodo deve attendere di ricevere l'intero pacchetto prima di ritrasmetterlo. Inoltre, con l'aumentare dei nodi intermedi, il ritardo aumenta. (approfondimento store and forward)

2.4 Tipologie di ritardi

Esistono diverse tipologie di ritardo perché quando un pacchetto parte da un host (sorgente), passa attraverso una serie di router e conclude il viaggio in un altro host (destinazione). Questo comporta un ritardo in ciascun nodo (host o router). I principali ritardi sono: ritardo di elaborazione, ritardo di accodamento, ritardo di trasmissione e ritardo di propagazione. L'insieme di questi ritardi è chiamato ritardo totale di nodo (nodal delay).

Ritardo di elaborazione

Il tempo richiesto per esaminare l'intestazione del pacchetto e per determinare dove dirigerlo fa parte del **ritardo di elaborazione** (processing delay). Per dirigere si intende il tempo che impiega il router a determinare la sua parte di uscita.

Ritardo di accodamento

Una volta in coda, il pacchetto subisce un **ritardo di accodamento** (queuing delay) mentre attende la trasmissione sul collegamento. La lunghezza di tale ritardo dipenderà dal numero di pacchetto precedentemente arrivati, accodati e in attesa di trasmissione sullo stesso collegamento. In altre parole, è il tempo speso nel buffer prima che il pacchetto venga ritrasmesso.

Ritardo di trasmissione

Data L la lunghezza del pacchetto, in bit, e R bps la velocità di trasmissione del collegamento dal router A al router B, il **ritardo di trasmissione** (transmission delay) sarà $L \div R$. Questo è il tempo richiesto per trasmettere tutti i bit del pacchetto sul collegamento.

Più semplicemente, dipende dalla velocità di trasmissione e dalla dimensione del pacchetto ed è possibile sintetizzarlo con la formula:

$$t_{\rm trasm} = \frac{{\rm dim_pacchetto}}{{\rm velocit\`a_trasmissione}}$$

Ritardo di propagazione

Una volta immesso sul collegamento, un bit deve propagarsi fino al *router* B. Il tempo impiegato è il **ritardo di propagazione** (*propagation delay*). In altre parole è il tempo impiegato per percorrere la distanza verso il *router* successivo.

Strumenti di misurazione

Esistono diversi strumenti per misurare il ritardo:

- **PING.** Dato un indirizzo di destinazione, il calcolatore manda una serie di messaggi e misura il tempo che intercorre tra l'invio e la ricezione della risposta, chiamato anche *Rount Trip Time* (RTT).
- TRACEROUTE. Misura il Round Trip Time tra la sorgente e tutti gli apparati di rete intermedi.

2.5 Sintesi

- → Internet Service Provider (ISP). Strumento utilizzato dai sistemi periferici per accedere ad Internet.
- → *Provider*. Insieme di commutatori di pacchetto e di collegamenti, solitamente è un'azienda che fornisce servizi.
- → <u>Obbiettivi</u> **ISP.** Fornire vari tipi di accesso alla rete ai dispositivi che si collegano (e.g. DSL, *wireless*, ecc.).
- → Tipi di ISP:
 - **Livello 1.** Internazionale (Telecom, TIM, ...);
 - **Livello 2.** *Nazionale* (Fastweb);
 - Livello 3. Locale (solitamente per professionisti).
- → **Definizione TCP/IP.** Protocolli più famosi utilizzati dai sistemi periferici, i commutatori di pacchetto e altre parti di Internet. N.B. il protocollo IP specifica il formato dei pacchetti scambiati tra *router* e sistemi periferici.
- → Definizione commutazione di circuito. Le risorse sono <u>riservate</u> per l'intera comunicazione.
 - Vantaggio commutazione di circuito. Velocità costante grazie ad un canale dedicato e quindi ritardo contenuto.
 - Svantaggio commutazione di circuito. Spreco di risorse in caso di silenzi durante la comunicazione.
 - Causa dei ritardi nella commutazione di circuito. I motivi possono essere tre:
 - I Instaurazione del circuito:
 - II Distanza tra sorgente e destinazione;
 - III Trasmissione vera e propria della comunicazione.
- → **Definizione commutazione di pacchetto.** La sorgente divide i messaggi in parti più piccole chiamate **pacchetti**.
 - Vantaggio commutazione di pacchetto. Ottimizzazione delle risorse poiché c'è una condivisione durante l'inattività.
 - Svantaggi commutazione di circuito. Eventuale perdita di pacchetti nel caso in cui un nodo intermedio abbia il buffer saturo (generazione di buffer overflow); ritardo causato da store and forward poiché ogni pacchetto per essere inoltrato deve essere completamente trasmesso; all'aumentare dei nodi intermedi, il ritardo aumenta.
- → Ritardo di elaborazione (*processing delay*). Tempo impiegato dal *router* per esaminare l'intestazione del pacchetto e determinare l'uscita.
- → Ritardo di accodamento (queuing delay). Tempo impiegato dal pacchetto all'interno della coda del buffer del router.

- → Ritardo di trasmissione (*transmission delay*). Tempo che dipende dal rapporto tra la dimensione del pacchetto e la velocità di trasmissione.
- → Ritardo di propagazione (*propagation delay*). Tempo impiegato per percorrere la distanza verso il *router* successivo.
- → Strumenti per la misurazione del ritardo. I due strumenti sono "PING" e "TRACEROUTE". La differenza è che PING misura il RTT tra sorgente e destinazione, mentre il TRACEROUTE misura il RTT tra sorgente e ogni nodo intermedio.

3 Tecnica di load balancing, Throughput e collo di bottiglia

3.1 Tecnica di load balancing

Nel momento in cui il **mittente** (sorgente) calcola il **percorso migliore** per inviare i suoi dati al destinatario, può accadere che **trovi due o più strade identiche**. Con quest'ultimo termine si intende che i percorsi con il costo minimo, e quindi i più efficienti, siano due o più. In questo caso, viene applicata la tecnica di load balancing.

La tecnica di <u>load balancing</u> prevede di suddividere il carico dei pacchetti in tutti i percorsi migliori trovati. In questo modo, la comunicazione non avrà un unico percorso sovraccaricato, ma il carico sarà diviso tra più percorsi.

3.2 Throughput

Un'altra misura che influisce sulle prestazioni in una rete di calcolatori è il throughput *end-to-end*. Esistono **due tipi di throughput**:

- Throughput <u>istantaneo</u>, in ogni istante di tempo p, è la velocità (misurata in bit per secondo, bps) alla quale il destinatario B sta ricevendo il file.
- Throughput medio è dato da una formula specifica. Se l'oggetto da inviare è formato da F bit e il trasferimento richiede T secondi affinché il destinatario B riceva tutti gli F bit, allora il throughput medio del trasferimento dell'oggetto da inviare è di

$$\frac{F}{T}$$
 bit per secondo

3.3 Collo di bottiglia

Quindi, la connessione end-to-end presenta criticità nel momento in cui più dispositivi dividono la strada tra sorgente e destinazione. Si parla, infatti, di collo di bottiglia (bottleneck link), nel momento in cui la velocità di trasferimento viene diminuita a causa di un canale più piccolo o a causa di un dispositivo con banda minore.

4 Architettura a livelli e incapsulamento

4.1 Architettura a livelli

Un'architettura a livelli consente di manipolare una parte specifica e ben definita di un sistema articolato e complesso.

Questa struttura è data dal fatto che fin quando ciascun **livello** (*layer*, o strato) fornisce lo stesso servizio allo strato superiore e utilizza gli stessi servizi dello stato inferiore, la parte rimanente del sistema rimane invariata al variare dell'implementazione a quel livello.

I **servizi** vengono offerti da un determinato livello a quello superiore, ovvero si tratta del **modello di servizio** (*service model*) di un livello. Più in generale, **ogni livello fornisce il suo servizio** effettuando determinate azioni all'interno del livello stesso e utilizzando i servizi del livello immediatamente inferiore.

Nel caso di sistemi grandi e complessi, che vengono costantemente aggiornati, la capacità di cambiare l'implementazione di un servizio senza coinvolgere altre componenti del sistema costituisce un ulteriore importante vantaggio legato alla stratificazione. Quindi, i pro e i contro di questa architettura sono:

• Vantaggio

 Il sistema è strutturato e dunque permette il trattamento dei componenti senza stravolgere l'intera architettura o struttura.

Svantaggi

- Possibilità di duplicazione delle funzionalità tra due o più livelli, ovvero che un livello cloni le caratteristiche del livello inferiore;
- Possibilità che la funzionalità presente ad un livello possa richiedere informazioni presenti solo ad un altro livello.

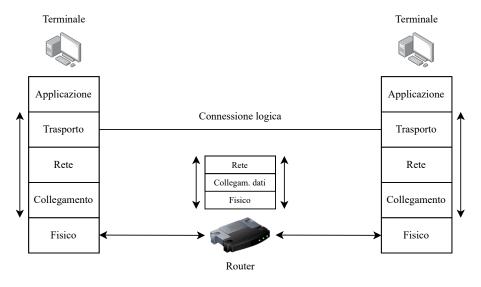
Ogni livello ha un **protocollo** e l'insieme dei protocolli vengono definiti **pila di protocolli** (*protocol stack*). La pila di protocolli di Internet consiste di cinque livelli:

- 1. Fisico
- 2. Collegamento
- 3. Rete
- 4. Trasporto
- 5. Applicazione

Un **protocollo** definisce il formato e l'ordine dei messaggi scambiati tra due o più entità in comunicazione, così come le azioni intraprese in fase di trasmissione e/o ricezione di un messaggio o di un altro evento.

4.2 Incapsulamento

L'incapsulamento (o imbustamento) è un modus operandi applicato nel momento in cui si deve inviare un messaggio.



Connessione fisica

La comunicazione avviene nel seguente modo:

- 1. Parte nel <u>livello di applicazione</u> del host mittente il quale crea un messaggio a <u>livello di applicazione</u> (application-layer message) concatenando informazioni aggiuntive, o meglio le informazioni di intestazione. Alla fine del processo di creazione, il messaggio viene passato al livello inferiore, quello di trasporto;
- 2. A <u>livello di trasporto</u> vengono aggiunte altre informazioni di intestazione. Le intestazioni di applicazione e trasporto formano il **segmento a** livello di trasporto (transport-layer segment) che incapsula il messaggio a livello di applicazione. Infine, il livello di trasporto passa il messaggio al livello di rete;
- 3. A <u>livello di rete</u> vengono aggiunte informazioni come gli indirizzi dei sistemi periferici di sorgente e di destinazione. Facendo così viene creato un **datagramma a livello di rete** (network-layer datagram). Infine, il messaggio viene passato al livello collegamento (link);
- 4. A <u>livello di collegamento</u> le informazioni aggiuntive creano un **frame** a <u>livello di collegamento</u> (*link-layer frame*);
- A <u>livello fisico</u> vengono inviati i dati al router e qui termina l'incapsulamento.

Per cui ad ogni livello, il pacchetto ha due tipi di campi: l'intestazione e **payload** (il carico utile trasportato). Il payload è tipicamente un pacchetto proveniente dal livello superiore.

5 Indirizzi IP

5.1 Indirizzi IP

Un indirizzo IP consente di rendere **identificativo** e **univoco** un host all'interno della rete. Gli indirizzi IP vengono **rappresentati** con 32 bit e utilizzando una **notazione decimale puntata**. Prendendo in considerazione l'architettura di rete spiegata nel capitolo precedente, l'IP si posiziona al livello di rete, nel quale viene aggiunto al messaggio da inviare.

La notazione decimale puntata è una rappresentazione degli indirizzi IP che facilita la lettura. Il modus operandi per ottenere tale notazione è il seguente:

- 1. Dividere i bit in 4 gruppi, ovvero 8 bit per ciascun gruppo;
- 2. Traduzione di ogni gruppo da binario a decimale;
- 3. Divisione di ogni gruppo da un punto.

Negli indirizzi IP è importante dividere il prefisso dal suffisso poiché ogni parte ha un significato diverso:

- Prefisso, identifica una rete all'interno di Internet;
- Suffisso, identifica un host all'interno della rete.

Non esiste un numero specifico di indirizzi IP per il prefisso e per il suffisso. Questo perché dipendono entrambi dalla grandezza della rete; più è grande la rete e meno bit ha di prefisso.

Un esempio: 157.27.12.63/16, dove 157.27 identifica il prefisso e 12.63 il suffisso.

5.2 Maschera e blocco CIDR

Per identificare il numero di bit presenti nel prefisso, il calcolatore utilizza una sequenza di 32 bit in cui i bit del prefisso sono posti tutti a uno e i restanti a zero. Questo metodo si chiama maschera e un esempio di maschera 16 (notazione: /16):

Che rappresenta l'indirizzo: 255.255.0.0

Per cui si può affermare che la maschera **identifica** la grandezza della rete. Pensandoci, più è grande la maschera e più piccola è la rete visto che c'è una stretta relazione con il prefisso di un indirizzo IP.

Un **blocco CIDR** (*Classless Inter-Domain Routing*) è un intervallo di indirizzi IP che sono disponibili nella propria rete.

5.3 Esercizio di traduzione e numero host

Dato il seguente indirizzo in notazione binaria:

Si rappresenta in notazione decimale puntata.

Per **prima cosa** si esegue la traduzione di ogni gruppo da binario a decimale:

- $11100111 \longrightarrow 2^7 \cdot 1 + 2^6 \cdot 1 + 2^5 \cdot 1 + 2^4 \cdot 0 + 2^3 \cdot 0 + 2^2 \cdot 1 + 2^1 \cdot 1 + 2^0 \cdot 1 = 231$
- $11011011 \longrightarrow 2^7 \cdot 1 + 2^6 \cdot 1 + 2^5 \cdot 0 + 2^4 \cdot 1 + 2^3 \cdot 1 + 2^2 \cdot 0 + 2^1 \cdot 1 + 2^0 \cdot 1 = 219$
- $10001011 \longrightarrow 2^7 \cdot 1 + 2^6 \cdot 0 + 2^5 \cdot 0 + 2^4 \cdot 0 + 2^3 \cdot 1 + 2^2 \cdot 0 + 2^1 \cdot 1 + 2^0 \cdot 1 = 139$
- $01101111 \longrightarrow 2^7 \cdot 0 + 2^6 \cdot 1 + 2^5 \cdot 1 + 2^4 \cdot 0 + 2^3 \cdot 1 + 2^2 \cdot 1 + 2^1 \cdot 1 + 2^0 \cdot 1 = 111$

E infine si riscrive la notazione in notazione decimale puntata:

231.219.139.111

Adesso viene eseguita la conversione binaria della notazione decimale puntata del seguente indirizzo:

Per **prima cosa** si esegue la traduzione di ogni gruppo. La traduzione non è banale, difatti si prenderà ciascun gruppo, si dividerà per due e nella colonna di destra verranno scritti i riporti. Infine, il numero binario sarà scritto dal numero di riporto del numero più basso, fino al numero più alto:

$$\begin{array}{c|cccc} 221 \div 2 & 1 \\ 110 \div 2 & 0 \\ 55 \div 2 & 1 \\ 27 \div 2 & 1 \\ 13 \div 2 & 1 \\ 6 \div 2 & 0 \\ 3 \div 2 & 1 \\ 1 \div 2 & 1 \end{array}$$

E così via. Unica accortezza da **ricordare** che se il numero di bit fosse meno di 8, si aggiungono zeri nella parte più significativa.

Dopo alcuni calcoli l'indirizzo IP in binario è:

$$11011101 \quad 00100010 \quad 11111111 \quad 01010010$$

Una rete con un suffisso di /20, quanti host contiene? Dato un indirizzo IP da 32 bit, se il suffisso ha 20 bit, allora: $2^{32} \div 2^{20} = 2^{12}$. Una rete con un suffisso di 20 bit, avrà un prefisso di 12 bit, ovvero $2^{12} \longrightarrow 4096$ indirizzi.

6 Indirizzi IP privati

6.1 Indirizzi IP privati

Gli indirizzi IP riservati sono indirizzi IP che non possono essere assegnati a nessun host. In particolare, sono:

- Indirizzo di rete: tutti i bit del suffisso sono posti a zero;
- Indirizzo di Direct Broadcast: tutti i bit del suffisso sono posti a uno;
- Indirizzo con tutti i bit a zero;
- Indirizzo con tutti i bit a uno;

6.2 Esercizio subnetting, creazione sottoreti partendo da un blocco di indirizzi

La tecnica di *subnetting* consiste nel suddividere una rete in più rete, chiamate sottoreti. L'esercizio fornisce un indirizzo IP:

```
180.190.0.0/16
```

E l'obbiettivo è quello di creare due sottoreti di grandezza identica.

Per **prima cosa** si deve effettuare la conversione da notazione decimale puntata a notazione binaria:

```
10110100 101111110 00000000 000000000
```

A questo punto è possibile creare due sottoreti come richiesto dall'esercizio.

Per farlo si identifica il primo bit utile nell'indirizzo binario. Esso è possibile trovarlo escludendo il prefisso (/16). Quindi, si conta dal bit più significativo 16 bit, escluso sé stesso, arrivando al bit numero 17, ovvero il più significativo del terzo gruppo:

```
10110100 101111110 x00000000 000000000
```

Al posto della \boldsymbol{x} verrà sostituito lo zero per creare la prima rete e l'uno per creare la seconda rete. Gli indirizzi saranno:

Ind. bin. della **prima rete**: 10110100 101111110 **0**00000000 000000000 Ind. bin. della **seconda rete**: 10110100 10111110 **1**0000000 000000000

Il **prefisso** delle sottoreti sarà aumentato di un solo bit, per cui saranno /17.

La traduzione in decimale sarà:

• **Prima rete:** 180.190.0.0/17

• Seconda rete: 180.190.128.0/17

La ${\bf maschera}$ delle sottoreti sarà formata da 17 bit posti a 1 partendo dal più significativo:

E la **traduzione della maschera** in notazione decimale puntata sarà:

255.255.128.0

Infine, la dimensione dei blocchi di rete:

 $\textbf{Pre-subnetting}: \quad 2^{32} \div 2^{16} = 2^{16} \quad \longrightarrow \quad 65'536 \text{ indirizzi}$

Post-subnetting: $2^{32} \div 2^{17} = 2^{15} \longrightarrow 32'768$ indirizzi

7 Socket e protocolli a livello di trasporto: TCP e UDP

7.1 Socket

I sistemi periferici collegati a Internet forniscono un'**interfaccia socket** (socket interface), che specifica come un programma eseguito su un sistema periferico possa chiedere a Internet di recapitare dati a un programma eseguito su un altro sistema periferico.

In altre parole, l'interfaccia socket è un insieme di regole che il programma mittente deve seguire in modo che i dati siano recapitati al programma di destinazione.

È importante anche sapere l'esistenza delle **API** (Application Programmin Interface) tra l'applicazione e la rete, poiché l'interfaccia socket non è altro che un'interfaccia di programmazione con cui le applicazioni di rete vengono costruite

Infine, esistono due tipi di processi:

- Il client, ovvero colui che avvia la comunicazione e ha un IP dinamico;
- Il server, ovvero colui che attende di essere contattato per iniziare la sessione e ha un IP statico.

7.2 Protocolli nel livello di trasporto

Dopo il livello applicativo, si trova il livello di trasporto. Esso può utilizzare due possibili **protocolli** nelle reti TCP/IP: **TCP** e **UDP**.

7.2.1 Protocollo TCP

Il protocollo TCP prevede la fornitura di un servizio **orientato alla connes**sione (Connection oriented communication) e il **trasporto affidabile dei dati**.

Le caratteristiche di questo protocollo sono:

- Servizio orientato alla connessione. Questa caratteristica deriva dal fatto che vengono scambiate delle informazioni di controllo prima che i messaggi veri e propri vengano processati dal livello applicativo. Questo scambio di messaggi prende il nome di handshaking.

 Successivamente, se tutto è andato a buon fine, si instaura una connessione TCP tra le socket dei due processi. La connessione viene chiamata full-duplex ovvero i due processi possono scambiarsi i messaggi contemporaneamente sulla connessione. Infine, per terminare la connessione, il mittente e il destinatario si scambiano alcuni messaggi.
- Servizio di trasferimento affidabile. Il protocollo è affidabile poiché i vari controlli effettuati permettono di:
 - Non perdere dati;
 - Inviarli nel giusto ordine;
 - Evitare duplicazioni.

Inoltre, questo protocollo implementa un meccanismo di **controllo della congestione**. Nel caso in cui si manifestasse, eseguirebbe una "strozzatura" del processo d'invio.

Infine, il protocollo negli ultimi anni implementa anche il secure sockets layer (SSL). Ovvero un servizio aggiuntivo che consente la cifratura dei messaggi. Attenzione che questo servizio deve essere attivo sia lato client che lato server, altrimenti si rischia che una delle due parti non possa decifrare il messaggio ricevuto.

7.2.2 Protocollo UDP

Al contrario del protocollo TCP, UDP è un protocollo di trasporto **leggero**, **rapido** e **minimalista**. Esso **non** necessita di connessione, per cui non esegue alcun handshaking e di conseguenza **non** fornisce neanche un **trasferimento** dati affidabile.

Per cui, quando processo invia un messaggio tramite un socket, UDP **non garantisce la consegna del messaggio**. Inoltre, i messaggi potrebbero giungere a destinazione non in ordine.

La rapidità del protocollo è dovuta anche al fatto che i pacchetti vengono inviati direttamente senza utilizzare un sistema di controllo della congestione. Tuttavia, il reale throughput end-to-end potrà essere inferiore a causa della banda limitata dei collegamenti coinvolti o a causa della congestione. Si ricorda che con il termine throughput ci si riferisce al tasso con quale il processo mittente può inviare i bit al processo ricevente.

• Vantaggi

- <u>Leggero</u> poiché non ha bisogno di controllare che la connessione sia instaurata, ovvero il fenomeno di handshaking viene eliminato;
- Rapido poiché non esiste nessun sistema di controllo della congestione, per cui i pacchetti vengono mandati uno dopo l'altro. Talvolta il throughput potrebbe essere minore a causa di eventuali colli di bottiglia:
- Minimalista poiché non implementa tecniche particolari come detto in precedenza.

• Svantaggi

- Nessuna affidabilità a causa della mancanza del fenomeno di handshaking. Quindi, nessuna garanzia di consegna del messaggio;
- Alta probabilità di congestione dovuta alla mancanza di controllo di essa. Quindi, il buffer potrebbe riempirsi rapidamente;
- Messaggi non in ordine.

7.3 Esercizio sull'indirizzamento

Dato il seguente IP:

Determinare l'indirizzo di rete.

Il **primo passo** è la traduzione dell'IP da notazione decimale puntata a notazione binaria:

 $140_{10} \quad \longrightarrow \quad 10001100$

 $120_{10} \longrightarrow 01111000$

 $84_{10} \quad \longrightarrow \quad 01010100$

 $20_{10} \longrightarrow 00010100$

Scrivendo l'indirizzo esteso:

 $10001100 \quad 01111000 \quad 01010100 \quad 00010100$

Il **secondo passo** è l'azzeramento del suffisso (bits in rosso) dato che l'indirizzo di rete ha il prefisso non nullo e il suffisso con tutti i bit a zero. Il prefisso viene dato dall' esercizio, ovvero /20:

10001100 01111000 01010000 00000000

Il **terzo** e ultimo **passo** è la conversione in decimale e scrivere l'indirizzo di rete in notazione decimale puntata:

 $10001100_2 \longrightarrow 140_{10}$

 $01111000_2 \longrightarrow 120_{10}$

 $01010000_2 \longrightarrow 80_{10}$

 $00000000_2 \longrightarrow 0_{10}$

E l'indirizzo di rete sarà:

140.120.80.0/20

7.4 Esercizio subnetting - Avanzato

Date 3 reti LAN, viene assegnato il blocco di rete 165.5.1.0/24. Creare 3 sottoreti per ogni rete LAN in modo da avere lo stesso numero di host.

Il **primo passo** è la classica traduzione in binaria. Si deve tradurre l'indirizzo da notazione decimale puntata a binario:

```
\begin{array}{cccc} 165_{10} & \longrightarrow & 10100101_2 \\ 5_{10} & \longrightarrow & 00000101_2 \\ 1_{10} & \longrightarrow & 00000001_2 \\ 0_{10} & \longrightarrow & 00000000_2 \end{array}
```

Il **secondo passo** è quello di creare delle sottoreti. Per farlo si deve prendere in considerazione il suffisso. Prima di tutto, si scrive l'indirizzo in notazione binaria:

```
10100101 00000101 00000001 00000000
```

La creazione di 3 sottoreti prevede almeno due bit. Difatti, se venisse scelto un bit, si potrebbe creare al massimo 2 sottoreti. Per cui, dall'indirizzo in notazione binaria, si riservano (x in rosso) due bit nel suffisso per creare le sottoreti:

```
10100101 \quad 00000101 \quad 00000001 \quad xx0000000
```

Riservando questi due bit, adesso si sono create quattro sottoreti:

```
LAN1. 10100101 00000101 00000001 000000000 
LAN2. 10100101 00000101 00000001 010000000 
LAN3. 10100101 00000101 00000001 100000000 
LAN4. 10100101 00000101 000000001 110000000
```

La prima sottorete è assegnata alla LAN1, la seconda alla LAN2, la terza alla LAN3 e la quarta è considerata libera. Essa potrà essere utilizzata in futuro.

Il **terzo passo** è calcolare il nuovo prefisso delle sottoreti. Ogni sottorete è formata dal prefisso della rete originaria (/24), più due bit che sono serviti per creare le 3 reti. Quindi, il nuovo prefisso delle 3 reti è diventato /26.

Infine, il **quarto passo** è la scrittura in notazione decimale puntata delle tre reti e il calcolo degli indirizzi disponibili.

La conversione è semplice e si omettono i passaggi e le spiegazioni:

```
LAN1. 165.5.1.0/26
LAN2. 165.5.1.64/26
LAN3. 165.5.1.128/26
LAN4. 165.5.1.192/26
```

E la rete è passata da avere $(2^{32} \div 2^{24} = 2^8)$ 256 indirizzi disponibili a $(2^{32} \div 2^{26} = 2^6)$ 64 indirizzi.

7.4.1 Domanda bonus

Se la LAN1 avesse dovuto avere il doppio degli indirizzi rispetto alla LAN2 e alla LAN3, l'esercizio come si sarebbe svolto?

In questo caso specifico, partendo dal **passo numero due**, ovvero alla creazione delle sottoreti, si sarebbe proceduti in maniera diversa.

Invece di prendere due bit, si prende un solo bit che ci permette di creare due sottoreti: nella prima sottorete si assegna la LAN1 e nella seconda sottorete si assegnano LAN2 e LAN3.

```
10100101 00000101 00000001 x00000000
```

Creando le due sottoreti:

```
10100101 00000101 00000001 000000000 10100101 00000101 00000001 100000000
```

Il **terzo passo** è quello di creare le due sottoreti all'interno del secondo indirizzo. Due sottoreti necessitano di due bit, per cui la divisione sarà:

```
LAN2. 10100101 00000101 00000001 100000000 
LAN3. 10100101 00000101 00000001 11000000
```

Infine, il **quarto passo** è quello di calcolare la maschera delle reti, riscrivere gli indirizzi in notazione decimale puntata e calcolare il numero di indirizzi possibili.

La maschera per la LAN1 è aumentata di 1 dalla rete di partenza, per cui /25. Mentre per la LAN2 e LAN3 è aumentata di 2 bit, ovvero /26.

La scrittura in notazione decimale puntata sarà:

```
LAN1. 165.5.1.0/25 LAN2. 165.1.128/26 LAN3. 165.1.192/26
```

E il numero di indirizzi della LAN1 saranno $(2^{32} \div 2^{25} = 2^7)$ 128, mentre quelli della LAN2 e della LAN3 rimarranno a 64 indirizzi.

8 Protocollo HTTP

8.1 Protocollo HTTP

HTTP (*Hypertext Transfer Protocol*), protocollo a livello di applicazione del Web, costituisce il cuore del Web. Questo **protocollo** è implementato nei programmi in esecuzione su sistemi periferici diversi che comunicano tra loro scambiandosi messaggi HTTP.

Una **pagina web** (*web page*), detta anche documento, è costituita da oggetti. Un **oggetto** è semplicemente un file indirizzabile tramite un URL. La maggioranza delle pagine web consiste di un **file HTML principale** e diversi oggetti referenziati da esso.

Un **browser web** implementa il lato *client* di HTTP, ovvero l'utente stesso. Mentre il **web server** implementa il lato server di HTTP, ospita oggetti web, indirizzabili tramite URL.

HTTP utilizza il protocollo **TCP come protocollo di trasporto**. Il client HTTP per prima cosa inizia una connessione TCP con il server. Una volta stabilita, i processi client e server accedono a TCP attraverso le proprie socket.

Dato che i server HTTP non mantengono informazioni sui client, HTTP è classificato come **protocollo senza memoria di stato** (*stateless protocol*). Un **web server** è **sempre attivo**, ha un indirizzo IP fisso e risponde potenzialmente alle richieste provenienti da milioni di diversi browser.

8.2 HTTP con connessioni (non) persistenti

Sia i client che i server possono avere due diverse configurazioni: le connessioni persistenti e le connessioni non persistenti. Prima di iniziare la spiegazione, si introduce il concetto di round-trip time (RTT), che rappresenta il tempo impiegato da un pacchetto per viaggiare dal client al server e poi tornare al client. Esso include i ritardi di propagazione, di accodamento nei router e nei commutatori intermedi nonché di elaborazione del pacchetto.

8.2.1 Connessioni non persistenti

Per spiegare le connessioni non persistenti, si faccia riferimento ad un esempio in cui c'è il trasferimento di una pagina web dal server al client. Si supponga che la pagina consista di un file HTML principale e di 10 immagini, e tutti gli oggetti risiedano sullo stesso server.

- 1. Il processo client HTTP inizializza una connessione di tipo TCP con il server sulla porta 80, ovvero la porta di default per HTTP.
- 2. Il client HTTP, tramite la socket, invia al server un messaggio di richiesta del file principale.
- 3. Il processo server HTTP riceve il messaggio di richiesta attraverso la socket, recupera l'oggetto richiesto dalla propria memoria, lo incapsula in un messaggio di risposta che viene inviato al client attraverso la socket.
- 4. Il processo server HTTP comunica a TCP di concludere la connessione. Tuttavia, il protocollo TCP garantisce la consegna del messaggio, per cui non termina la connessione finché il client non ha ricevuto l'intero messaggio.
- 5. Il client HTTP riceve il messaggio di risposta. La connessione TCP termina a questo punto e il messaggio ricevuto indica che l'oggetto incapsulato è un file HTML. Il client estrae il file del messaggio di risposta, esamina il file HTML e trova i riferimenti ai 10 oggetti.
- Infine, vengono ripetuti tutti i primi quattro passi per ciascuno degli oggetti referenziati.

Si conclude che l'utilizzo di connessione non persistenti, consente di chiudere ogni connessione aperta dopo l'invio dell'oggetto da parte del server e dopo aver ricevuto una conferma dal client.

Nell'esempio vengono create 11 connessioni TCP, una per ogni oggetto richiesto.

Come si può notare, queste connessioni presentano alcuni limiti:

- 1. Per ogni oggetto richiesto occorre stabilire e mantenere una nuova connessione.
- Per ogni connessione si deve allocare buffer e mantenere variabili TCP sia nel client che nel server.
- 3. Ciascun oggetto subisce un ritardo di consegna di due RTT: uno per stabilire la connessione TCP e uno per richiedere e ricevere un oggetto.

Questi limiti richiedono un grande onere sul web server che deve aprire nuove connessioni ogni qualvolta ci deve essere uno scambio di dati. Il grande onere riguarda soprattutto il momento in cui il server riceve centinaia di richieste da parte dei client.

8.2.2 Connessioni persistenti

La particolarità delle connessioni persistenti è la possibilità da parte del server di lasciare aperta la connessione TCP dopo l'invio di una risposta. Così facendo, le richieste/risposte future da parte degli stessi client e server potranno essere trasmesse sulla stessa connessione.

Difatti, il server può inviare un'intera pagina web **sfruttando** solamente **una connessione** TCP permanente, oppure inviare più pagine web allo stesso client.

Le **richieste** possono essere effettuate **una dopo l'altra senza attendere** le risposte delle eventuali richieste pendenti (*pipelining*).

In generale, il server HTTP **chiude la connessione** quando essa rimane inattiva per un lasso di tempo arbitrario.

8.3 Formato dei messaggi HTTP

Esistono due tipi di formati di questo protocollo: il messaggio di richiesta HTTP e messaggio di risposta HTTP.

8.3.1 Messaggio di richiesta HTTP

I messaggi di richiesta possono avere un numero indefinito di righe, anche una sola.

Ogni riga alla fine ha un carattere di ritorno a capo (carriage return) e un carattere di nuova linea (line feed).

L'ultima riga è seguita da una coppia di caratteri di ritorno a capo e nuova linea aggiuntivi.

In generale, la **prima riga** è la **riga di richiesta** (request line) e quelle successive si chiamano **righe di intestazione** (header lines).

La **riga di richiesta** è formata da tre campi:

- Campo metodo (GET, POST, HEAD, PUT, DELETE)
- Campo URL
- Campo versione HTTP

Le **righe di intestazione** possono essere di molti tipi. La riga **Host** specifica l'host su cui risiede l'oggetto, la riga **Connection** indica se il server deve effettuare una connessione di tipo persistente o non persistente, la riga **User-agent** specifica il tipo di browser che sta effettuando la richiesta al server e, infine, la riga **Accept-language** indica se l'utente preferisce ricevere una versione dell'oggetto nella lingua specificata; in caso di mancanza, il server provvederà a fornire la versione di default.

8.3.2 Messaggio di risposta HTTP

Nei messaggi di risposta ci sono tre sezioni importanti: una riga di stato iniziale, le righe di intestazione e il corpo.

La **riga di stato iniziale** presenta tre campi:

- Versione del protocollo
- Codice di stato
- Messaggio di stato (approfondimento alla fine di questo paragrafo)

Le righe di intestazione possono essere di tipo Connection per comunicare al client la gestione della connessione, per esempio "Connection: close" per indicare l'intenzione di chiudere la connessione TCP dopo l'invio del messaggio; di tipo Date per indicare l'ora e la data di creazione e invio, da parte del server, della risposta HTTP; di tipo Server per indicare che il messaggio è stato generato da un determinato tipo di web server, simile alla riga "Useragent" nel messaggio di richiesta; di tipo Last-Modified per indicare l'istante e la data in cui l'oggetto è stato creato o modificato per l'ultima volta; di tipo Content-Length per indicare il numero di byte dell'oggetto inviato; di tipo Content-Type per indicare il tipo di oggetto specificato nel corpo.

Le **righe di corpo** sono il fulcro del messaggio. Esse contengono l'oggetto richiesto.

Nella **riga di stato iniziale**, i due campi **codice** e **messaggio di stato** indicano operazioni importanti. Qui di seguito si elencano i codici con i relativi messaggi, sono riportati solo i più importanti:

- 200 OK: la richiesta ha avuto successo e in risposta si invia l'informazione.
- 301 Moved Permanently: l'oggetto richiesto è stato trasferito in modo permanente; il nuovo URL viene specificato nell'intestazione, campo Location, del messaggio di risposta.
- 400 Bad Request: codice di errore generico che indica che la richiesta non è stata compresa dal server.
- 404 Not Found: il documento richiesto non esiste sul server.
- 505 HTTP Version Not Supported: il server non dispone della versione di protocollo HTTP richiesta.

8.4 Cookie

I *cookie* è un meccanismo utilizzato dal server per sapere se ha interagito precedentemente con un determinato client.

La **prima volta** che il *client* interagisce con un *server*, inviando una richiesta GET, il server crea un identificativo (codice) associato all'utente (e.g. 1234).

Il server **risponde** con una richiesta REPLY HTTP, impostando nell'intestazione il valore **set-cookie** al valore impostato al passaggio prima. Alla ricezione della risposta, il *client* memorizza l'indirizzo della pagina usato per fare la prima richiesta GET e il codice fornito dal server (set-cookie).

Dopo una serie di interazioni, quando il *client* effettuerà di nuovo una richiesta GET al server specifico, esso dovrà indicare come codice *cookie*, il codice salvato la prima volta. Invece, il server controllerà la storia associata all'utente con il codice fornito e restituisce una risposta specifica all'utente.

8.5 Cache di rete

La cache di rete intercetta i messaggi e memorizza le risposte. I vantaggi riguardano principalmente la velocità. Il suo funzionamento è il seguente:

- 1. Invio della richiesta di un determinato dato da parte del *client*;
- 2. Cache di rete intercetta il messaggio e controlla se ha il dato richiesto:

• Se il dato è presente:

- (a) La cache di rete invia una richiesta di tipo GET condizionale per verificare che il contenuto del dato richiesto non sia stato modificato nel server (campo nell'intestazione: if-modified-since);
- (b) Il server risponde inviando un messaggio con scritto nell'intestazione not modified;
- (c) Cache di rete invia direttamente il dato al client diminuendo il tempo d'attesa del mittente (lo scambio di messaggi piccoli tra cache di rete e server è rapido!).

• Se il dato <u>non</u> è presente:

- (a) La cache di rete invia una richiesta di tipo **GET condizionale** per verificare che il contenuto del dato richiesto non sia stato modificato nel server (campo nell'intestazione: *if-modified-since*);
- (b) Il server di destinazione risponde inviando i dati richiesti (operazione lenta);
- (c) La cache di rete intercetta la risposta salvando una copia dei dati al suo interno. La risposta non viene bloccata, quindi arriva anche al client,

9 DNS

9.1 DNS

Gli host Internet possono essere identificati in vari modi. I **nomi degli host** (hostname), per esempio www.facebook.com o www.google.com, risultano abbastanza appropriati per l'uomo, ma forniscono ben poca informazione sulla loro collocazione all'interno di Internet. Per cui, i nomi vengono utilizzati dagli utenti finali, mentre i calcolatori utilizzando gli **indirizzi IP** degli host.

Gli utenti finali inseriscono i nomi degli host e il calcolatore riesce a ottenere l'indirizzo IP grazie ad un servizio in grado di tradurre i nomi in indirizzi IP. Il suo nome è **Domain Name System** (DNS).

Il DNS è un database distribuito implementato in una gerarchia di DNS server e un protocollo a livello di applicazione che consente agli host di interrogare il database. Generalmente i DNS server sono macchine UNIX che eseguono un software chiamato BIND (Berkeley Internet name domain). Il protocollo DNS utilizza UDP e la porta 53.

Nel dettaglio quello che succede nel momento in cui un utente digita un host name:

- 1. La macchina utente (client) esegue l'applicazione DNS;
- 2. Il browser estrae il nome del host dall'URL inserito e lo passa all'applicazione DNS;
- 3. L'applicazione DNS esegue una interrogazione (query), sul database di una DNS server, contenente l'hostname;
- 4. L'applicazione DNS prima o poi riceve una risposta che include l'indirizzo IP corrispondente al host dell'hostname fornito;
- Una volta ricevuto l'indirizzo IP dal DNS, il browser può dare inizio a una connessione di tipo TCP verso il processo server HTTP collegato alla porta 80 di quell'indirizzo IP.

9.2 Approfondimento sul database distribuito e gerarchico

Il DNS utilizza un grande numero di server, organizzati in maniera gerarchica e distribuiti nel mondo. Nessun DNS server ha le corrispondenze per tutti gli host in Internet, che sono invece distribuite tra tutti i DNS server.

Esistono tre classi di DNS server:

- Root server. In Internet esistono 400 root server circa, dislocati in tutto il mondo. Essi sono gestiti da 13 diverse organizzazioni. I root server forniscono gli indirizzi IP dei server TLD.
- Top-level domain (TLD) server. Questi server si occupano dei domini di primo livello quali *com*, *org*, *net*, *edu* e *gov*, e di tutti i domini di primo livello relativi ai vari paesi, come *uk*, *fr*, *ca* e *jp*. Per esempio, l'azienda "Verisign Global Registry Services" gestisce i TLD server per il dominio com

I server TLD forniscono gli indirizzi IP dei server autoritativi.

• Server autoritativi. Ogni organizzazione dotata di host pubblicamente accessibili tramite Internet (quali web server e e-mail server) deve fornire record DNS pubblicamente accessibili che associno i nomi di tali host a indirizzi IP. Il DNS server autoritativo dell'organizzazione ospita questi record.

Un'organizzazione può scegliere di implementare il proprio server autoritativo oppure di pagare un fornitore di servizi per ospitare questi record su un suo server.

Un **esempio** riepilogativo può essere del tipo: si supponga che un client DNS voglia determinare l'indirizzo IP relativo all'hostname www.amazon.com.

Per fare ciò, il client dapprima contatta uno dei root server che gli restituisce uno o più indirizzi IP relativi al server TLD per il dominio com (dominio gestito dall'azienda Verisign Global Registry Services).

Per cui, contatta uno di questi server TLD che gli restituisce uno o più indirizzi IP del server autoritativo per amazon.com.

Infine, contatta uno dei server autoritativi per amazon.com che gli restituisce l'indirizzo IP dell'hostname www.amazon.com.

9.3 Esercizio - Determinare CIDR e creare subnetting con condizioni

Si consideri la seguente rete formata da 5 sottoreti. Due indirizzi sono già assegnati alla rete:

```
101.75.79.255 101.75.80.0
```

Determinare il blocco CIDR più piccolo che contiene tali indirizzi. Per "più piccolo" si intende con numero minore di indirizzi.

Una volta trovato il blocco CIDR, creare 5 sottoreti con i seguenti vincoli:

- LAN1: Deve avere un prefisso di /21
- LAN2: Deve ospitare fino a 1000 host
- LAN3: Deve avere un prefisso di /23
- LAN4: Deve ospitare fino a 400 host
- LAN5: Deve avere la metà degli indirizzi a disposizione del blocco di partenza

Inizialmente si traducono gli indirizzi che si hanno in binario:

Per calcolare il prefisso basta prendere in considerazione i bit identici nei due indirizzi. Il conteggio prosegue finché non si trova un bit che differisce. Per cui, in questo esercizio il bit numero 20 differisce, infatti nel primo indirizzo è 0, mentre nel secondo è 1. In conclusione, il prefisso è /19. Ponendo i restanti $(2^{32} \div 2^{19} = 2^{13})$ 13 bit a zero, si ottiene l'indirizzo di rete:

Che avrà a disposizione 2^{13} indirizzi, ovvero 8192 il quale rappresenta il **blocco** CIDR.

Adesso inizia il calcolo dei vari indirizzi delle LAN. La LAN numero 5 deve avere la metà degli indirizzi disponibili messi a disposizione dalla rete di partenza, ovvero quella appena trovata. Per cui si creano le prime sottoreti (subnetting) assegnandone una alla LAN5 che avrà per cui il prefisso maggiorato di un bit e un numero di indirizzi disponibili pari a: $2^{32} \div 2^{20} = 2^{12} \rightarrow 4096$.

Quindi si creano le due sottoreti:

E si afferma che l'indirizzo 101.75.64.0/20 è assegnato alla LAN5.

Dal secondo indirizzo si creano altre sottoreti per soddisfare il criterio della prima LAN:

E si afferma che l'indirizzo 101.75.80.0/21 è assegnato alla LAN1.

A questo punto si può notare che la seconda LAN richiede almeno 1000 host. Per soddisfare questa richiesta si può fare un calcolo rapido e confermare il fatto che se venissero create altre sottoreti dall'indirizzo disponibile qui sopra (101.75.88.0/21), si verrebbe a creare una rete con un prefisso di 22, un suffisso di 32-22=10 bit, ovvero $2^{10}=1024$ indirizzi. Quindi:

E si afferma che l'indirizzo 101.75.88.0/22 è assegnato alla LAN2.

Infine, costruendo altre due sottoreti dall'indirizzo disponibile si troverebbe il nuovo indirizzo disponibile per la rete LAN numero 3 e 4. La numero 3 sarebbe rispettata perché il prefisso passerebbe da 22 a 23, mentre la numero 4 avrebbe 32-23=9 bit di suffisso, ovvero $2^9=512$ indirizzi disponibili. Per concludere quindi:

E si afferma che l'indirizzo 101.75.92.0/23 è assegnato alla LAN3, mentre l'indirizzo 101.75.94.0/23 è assegnato alla LAN4.

10 Posta elettronica SMTP e livello di trasporto

10.1 Posta elettronica

L'e-mail rappresenta un mezzo di comunicazione asincrono: le persone inviano e leggono messaggi nel momento per loro più opportuno, senza doversi coordinare con altri utenti. I grandi vantaggi della posta elettronica sono la velocità, la facilità di distribuzione e il prezzo, ovvero gratuito.

In questo argomento ci sono tre **componenti principali**:

- User agent (o agenti utente) che sono per esempio Microsoft Outlook e Apple Mail, i quali consentono agli utenti di leggere, rispondere, inoltrare, salvare e comporre i messaggi.
- 2. Server di posta (o mail server) costituiscono la parte centrale dell'infrastruttura del servizio di posta elettronica. Ciascun destinatario ha una casella di posta (mailbox) collocata in un mail server.
 Può capitare che una volta inviato il messaggio, il server non possa consegnare la posta. In tal caso esso la trattiene in una coda di messaggi e cerca di trasferirla in un secondo momento. In caso di mancata consegna dopo alcuni giorni dall'invio del messaggio, il server rimuove il messaggio
- 3. **Protocollo SMTP** (Simple Mail Transfer Protocol) rappresenta il principale protocollo a livello di applicazione per la posta elettronica su Internet. Utilizza TCP, quindi viene considerato un servizio di trasferimento dati affidabile.

e avvisa il mittente con un messaggio di posta elettronica.

Questo protocollo viene eseguito sia lato client, quando è in esecuzione sul server di posta del mittente, sia lato server, quando è in esecuzione sul server del destinatario.

10.2 Protocollo SMTP

Il protocollo SMTP si occupa di trasferire i messaggi dal mail server del mittente a quello del destinatario. Nonostante la sua fama, SMTP rappresenta una tecnologia ereditata con caratteristiche "arcaiche".

Per esempio, il corpo dei messaggi di posta li tratta come semplice codice ASCII a 7 bit. Questa restrizione aveva senso nei primi anni '80, quando la capacità trasmissiva era scarsa e nessuno inviava per posta elettronica grandi allegati quali immagini, audio o video, ma oggi la restrizione all'ASCII a 7 bit è piuttosto penalizzante, in quanto richiede che i dati multimediali binari vengano codificati in ASCII prima di essere inviati e che il messaggio venga nuovamente decodificato in binario dopo il trasporto.

Il protocollo SMTP è uno dei protagonisti principali nella comunicazione tra client e server. Per esempio, supponiamo che Alice voglia inviare a Bob un semplice messaggio ASCII:

- 1. Alice invoca il proprio *user agent* per la posta elettronica, fornisce l'indirizzo di posta di Bob, compone il messaggio e dà istruzione allo *user agent* di inviarlo.
- 2. Lo *user agent* di Alice invia il messaggio al suo *mail server*, il quale colloca esso in una coda di messaggi.
- 3. Il lato client di SMTP, eseguito sul server del mittente (Alice), vede il messaggio nella coda dei messaggi e apre una connessione TCP verso un server SMTP in esecuzione sul mail server del destinatario (Bob).
- 4. Dopo un *handshaking* SMTP, il client SMTP invia il messaggio di Alice sulla connessione TCP.
- 5. Il *mail server* di Bob, il lato server di SMTP riceve il messaggio, che viene posizionato nel *mail server* della casella postale di Bob.
- 6. Bob, quando ritiene opportuno, invoca il proprio user agent per leggere il messaggio.

Si noti che solitamente SMTP non usa mail server intermedi. Ovvero, se il server del mittente si trova a Hong Kong e quello del destinatario a St. Louis, la connessione TCP ha luogo direttamente tra le due città. In particolare, se il mail server del destinatario è spento, il messaggio rimane nel mail server del mittente e attende un nuovo tentativo. Questo è il significato dell'affermazione "il messaggio non viene posizionato in alcun mail server intermedio".

Nell'esempio si è visto come il *client* SMTP (in esecuzione sul *mail server* del mittente) fa stabilire a TCP una **connessione sulla porta 25** verso il server SMTP (in esecuzione sul *mail server* del destinatario).

Una volta stabilita la connessione, il server e il client effettuano una qualche forma di handshaking a livello applicativo, ovvero il client inizialmente invia prima l'e-mail del mittente e solo dopo aver ricevuto un messaggio di avvenuta ricezione invia il secondo messaggio contenente l'e-mail del destinatario.

Dopo l'handshaking, il client invia il messaggio e ripete il processo sulla stessa connessione TCP se ha altri messaggi da inviare al server, altrimenti ordina a TCP di chiudere la connessione.

10.3 Livello di trasporto

10.3.1 Definizione

Un protocollo a livello di trasporto mette a disposizione una comunicazione logica tra processi applicativi di host differenti.

Per comunicazione logica si intende che tutto procede come se gli host che eseguono i processi fossero direttamente connessi. In realtà, gli host si possono trovare agli antipodi del pianeta ed essere connessi da numerosi router e da svariati tipi di collegamenti. Infatti, i processi applicativi usano la comunicazione logica fornita dal livello di trasporto per scambiare messaggi, senza preoccuparsi dei dettagli dell'infrastruttura fisica utilizzata per trasportarli.

Il compito del livello di trasporto è il seguente:

• Lato mittente:

- a) Il livello di trasporto **converte i messaggi** che riceve da un processo applicativo in pacchetti a livello di trasporto, noti secondo la terminologia Internet come **segmenti** (transport-layer segment);
- b) Successivamente il livello di trasporto passa il segmento al livello di rete, dove viene incapsulato all'interno di un pacchetto a livello di rete (si chiamerà datagramma);
- c) Infine, il livello di rete lo invia a destinazione.

• Lato destinatario:

- a) Il livello di rete **estrae il segmento** dal datagramma e lo passa al livello superiore, quello di trasporto;
- b) Il livello di trasporto **elabora il segmento** ricevuto, rendendo disponibili all'applicazione destinataria i dati del segmento.

10.3.2 Protocolli usati

I protocolli utilizzati a livello di trasporto sono i due modelli già visti in passato: **UDP** (*user datagram protocol*, capitolo 7.2.2), che fornisce un servizio non affidabile e non orientato alla connessione, e **TCP** (*transmission control protocol*, capitolo 7.2.1), che offre un servizio affidabile e orientato alla connessione.

10.3.3 Struttura dei segmenti nei protocolli

Al livello di trasporto i due protocolli hanno due strutture diverse.

Protocollo UDP

Nel protocollo UDP l'intestazione presenza solo quattro campi di due byte ciascuno, ovvero **16 bit ciascun campo**. L'intestazione occupa 8 byte.

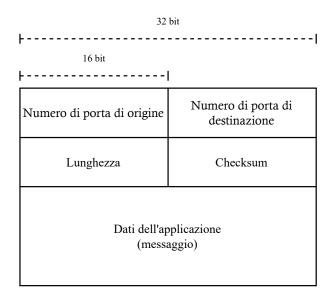


Figura 1: Struttura segmento nel protocollo UDP.

I **numeri di porta** consentono all'host di destinazione di trasferire i dati applicativi al processo corretto.

Il **campo lunghezza** specifica il numero di byte del segmento UDP (intestazione più dati). Un valore esplicito di lunghezza è necessario perché la grandezza del campo dati può essere diversa tra un segmento e quello successivo.

L'host ricevente utilizza il **checksum** per verificare se sono avvenuti errori nel segmento.

Protocollo TCP

Nel protocollo TCP il segmento è formato da campi intestazione e di un campo contenente un blocco di dati proveniente dall'applicazione. I campi intestazione formano in totale 20 byte, ovvero 12 in più rispetto a UDP.

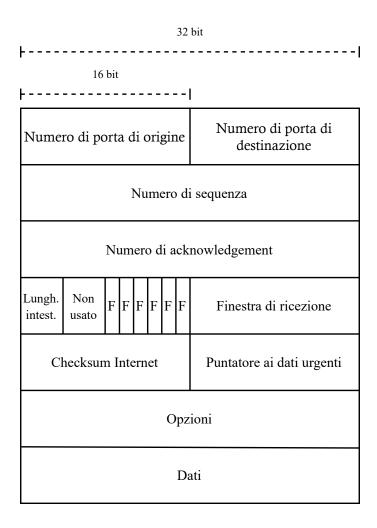


Figura 2: Struttura segmento nel protocollo TCP.

L'intestazione include:

- Numeri di porta di origine e di destinazione, utilizzati per il multi-plexing (processo di costruzione del messaggio) e demultiplexing (processo di scomposizione del messaggio).
- Il campo <u>numero di sequenza</u> (sequence number) e il campo <u>numero di acknowledgement</u> (acknowledgment number), entrambi di 32 bit, vengono utilizzati dal mittente e dal destinatario TCP per implementare il trasferimento dati affidabile.

- Il campo <u>lunghezza dell'intestazione</u> (header length), di 4 bit, specifica la lunghezza dell'intestazione TCP in multipli di 32 bit. L'intestazione TCP ha lunghezza variabile a causa del tempo delle opzioni TCP. Generalmente, il campo delle opzioni è vuoto e, pertanto, la lunghezza consueta è di 20 byte.
- $\bullet\,$ Il campo flag (indicato con le lettere F nella figura) è di 6 bit:
 - ACK viene usato per indicare che il valore trasportato nel campo di acknowledgement è valido, ovvero il segmento contiene un acknowledgement per un segmento che è stato ricevuto con successo.
 - RST, SYN, FIN vengono utilizzati per impostare e chiudere la connessione.
 - CWR, ECE sono usati nel controllo di congestione esplicito.
 - PSH se ha il valore 1 vuol dire che il destinatario dovrebbe inviare immediatamente i dati al livello superiore.
 - URG indica che il segmento presenta dati che sono stati marcati "urgenti" dal livello superiore (solo il mittente ha questa possibilità).
- Il campo <u>finestra di ricezione</u> (receive window), di 16 bit, viene utilizzato per il controllo di flusso, ovvero per indicare il numero di byte che il destinatario è disposto ad accettare.
- Il campo <u>checksum</u> di 16 bit è utilizzato per rilevare errori sui bit in un pacchetto trasmesso.
- Il campo **puntatore ai dati urgenti** è di 16 bit. Quando ci sono dati urgenti, TCP deve informare l'entità destinataria al livello superiore e passarle un puntatore alla fine dei dati urgenti.
- Il campo <u>opzioni</u> (*options*) è facoltativo e di lunghezza variabile. Viene utilizzato quando mittente e destinatario negoziano la dimensione massima del segmento (*Maximum Segment Size*) o come fattore di scala per la finestra nelle reti ad alta velocità.

Cos'è MSS?

La massima quantità di dati prelevabili e posizionabili in un segmento viene limitata dalla dimensione massima di segmento (MSS, maximum segment size). Questo valore viene generalmente impostato determinando prima la lunghezza del frame più grande che può essere inviato a livello di collegamento dall'host mittente locale, ovvero la cosiddetta unità trasmissiva massima (MTU, maximum transmission unit).

I campi presenti all'interno del TCP hanno delle porte. I numeri di porta sono di 16 bit e vanno da 0 a 65535, quelli che vanno da 0 a 1023 sono chiamati numeri di porta noti (well-know port number) e sono riservati per essere usati da protocolli applicativi ben noti quali HTTP (porta 80) e FTP (porta 21). (l'elenco dei numeri di porta noti è fornito nell'RFC 1700, la sua versione aggiornata si trova al link: iana.org)

Il numero di sequenza per un segmento è il numero nel flusso di byte del primo byte di segmento. Per esempio, supponiamo che un processo nell'Host A voglia inviare un flusso di dati a un processo sull'Host B su una connessione TCP. TCP sull'Host A numera implicitamente ogni byte del flusso di dati. Ipotizziamo che il flusso di dati consista in un file da 500'000 byte, che la MSS valga 1000 byte e che il primo byte del flusso sia numerato con 0. TCP costruisce 500 segmenti per questo flusso di dati $(500'000 \div 1000)$. Al primo segmento viene assegnato numero di sequenza 0, al secondo 1000, al terzo 2000 e così via. Ogni numero di sequenza viene inserito nel campo numero di sequenza dell'intestazione del segmento TCP appropriato. Il numero di acknowledgement che l'Host A scrive nei propri segmenti è il numero di sequenza del byte successivo che l'Host A attende dall'Host B. Facciamo alcuni esempi.

Supponiamo che l'Host A abbia ricevuto da B tutti i byte numerati da 0 a 535 e che A stia per mandare un segmento all'Host B. L'Host A è in attesa del byte 536 e dei successivi byte nel flusso di dati di B. pertanto, l'Host A scrive 536 nel campo del numero di acknowledgement del segmento che spedisce a B.

Un ulteriore esempio. Supponiamo che l'Host A abbia ricevuto un segmento dall'Host B contenente i byte da 0 a 535 e un altro segmento contenente i byte da 900 a 1000. Per qualche motivo l'Host A non ha ancora ricevuto i byte da 536 a 899. In questo esempio, l'Host A sta ancora attendendo il byte 536 (e i successivi) per ricreare il flusso di dati di B. perciò il prossimo segmento di A destinato a B conterrà 536 nel campo del numero di acknowledgement. Dato che TCP effettua l'acknowledgement solo dei byte fino al primo byte mancante nel flusso, si dice che tale protocollo offre acknowledgement cumulativi (cumulative acknowledgement).

11 Fasi di connessione TCP, RTO e RTT

11.1 Fasi di connessione TCP

In questo capitolo si vedranno tre scenari: l'instaurazione di una connessione TCP, quindi la fase iniziale, la chiusura di una connessione TCP, quindi la fase finale, e la perdita di un pacchetto.

Nella fase iniziale (handshake a tre vie), ovvero nella fase di instaurazione della comunicazione, c'è uno scambio di messaggi:

1. [Segmento SYN] TCP lato client invia uno speciale segmento al TCP del server.

Tale segmento è privo di dati, quindi è in assenza del campo **Dati**. Esso contiene solamente il bit **SYN** a 1 e un **numero di sequenza iniziale** (*client initial sequence number*). Quest'ultimo valore viene generato casualmente dal client e posto nel campo **numero di sequenza** (*sequence number*).

Infine, viene incapsulato in un datagramma IP e inviato al server.

2. [Segmento SYNACK] Una volta che il datagramma IP arriva all'host server (ipotizzando che arrivi), il server estrae il segmento dal datagramma, alloca i buffer e le variabili TCP alla connessione e invia un segmento di connessione approvata al client TCP.

Il segmento è privo di dati, quindi anch'esso è in **assenza** del campo **Dati**. Esso contiene il campo **SYN** a 1, il campo **ACK** e un **numero di sequenza iniziale** (server initial sequence number).

 ${f SYN}$ indica che il segmento è ancora nella fase iniziale.

Numero di acknowledgement acquisisce il valore del *client initial sequence number* incrementandolo di 1.

Nel campo **numero di sequenza** viene inserito il numero di sequenza iniziale generato casualmente dal server (server initial sequence number).

 [Segmento ACK] All'arrivo del segmento SYNACK, anche il client alloca buffer e variabili alla connessione. L'host client invia quindi al server un altro segmento in risposta al segmento di connessione approvata dal server.

Il segmento questa volta **può** contenere informazioni che vanno dal client verso il server.

Esso contiene solamente il campo **numero di acknowledgement** con valore server initial sequence number incrementato di 1.

Il bit SYN è posto a zero poiché la connessione è stata stabilita.

Una volta completati i tre passi, gli host client e server possono scambiarsi segmenti contenenti i dati con bit **SYN** a zero.

Nella **fase finale**, ovvero nella fase di conclusione e chiusura della connessione, supponendo che il client voglia chiudere la connessione, i messaggi sono:

- Il processo applicativo client invia un comando di chiusura, che forza il client TCP a inviare un segmento TCP speciale al processo server. L'intestazione presenta solo il campo FIN ad 1.
- 2. Quando il server riceve il segmento di chiusura, risponde inviando un acknowledgement al client. Quindi il server invia un vero e proprio segmento di shutdown.
 - Ancora una volta, l'intestazione presenta solamente il campo FIN ad 1.
- 3. Infine, come accade nella fase iniziale, il client conclude la fase finale inviando un ultimo messaggio di acknowledgement come risposta.

Alla fine di questo scambio, tutte le risorse degli host risultano deallocate.

11.2 Caso di perdita: RTO e calcolo RTT

Prima di parlare del caso in cui un pacchetto viene perso nella connessione di tipo TCP, è doveroso introdurre l'indice RTO e RTT.

L'indice RTT (Round Trip Time) è la quantità di tempo che intercorre tra l'istante di invio del segmento (ossia quando viene passato a IP) e quello di ricezione dell'acknowledgement del segmento.

Invece di misurare per ogni segmento il suo RTT, il protocollo TCP valuta il round trip time solo per uno dei segmenti trasmessi e per cui non si è ancora ricevuto acknowledgement. Questo comporta la misurazione di un nuovo valore a ogni RTT, circa.

Ovviamente, tali valori variano a seconda del segmento, a seconda della congestione nei router e a seconda del carico sui sistemi periferici. A causa di questa fluttuazione, ogni valore RTT può essere atipico. Per effettuare una stima naturale, si calcola una media di valori del RTT, ovvero *Estimated* RTT. Tale valore è una media ponderata dei valori del RTT ed attribuisce maggiore importanza ai valori recenti rispetto a quelli vecchi. Tuttavia, è del tutto normale questa valutazione poiché i primi riflettono meglio la congestione attuale della rete.

L'indice RTO (*Retrasmission Time-Out*) è il tempo di ritrasmissione di un pacchetto. All'invio di un pacchetto, parte un timer che indica il range di tempo in cui il server deve rispondere. Nel caso in cui il server non riesca a rispondere entro questo intervallo, viene inviato nuovamente lo stesso pacchetto al server.

Questo indice viene impostato prendendo il *Estimated* RTT e aggiungendo un certo margine che dovrebbe essere grande quando c'è molta fluttuazione dei valori RTT e piccolo in caso contrario. Inizialmente il valore è pari a 1 secondo.

In caso di perdita, TCP ritrasmette il segmento con il più basso numero di sequenza che non abbia ancora ricevuto acknowledgement. Tuttavia, ogni volta che questo si verifica, TCP imposta il successivo RTO al doppio del valore precedente. In caso di perdite continue, RTO continua a raddoppiare.

Uno dei casi in cui RTO aumenta è dovuto al fatto che la rete potrebbe essere congestionata, ovvero troppi pacchetti arrivano presso una (o più) code dei router nel percorso tra l'origine e la destinazione, provocando l'eliminazione dei pacchetti e/o lunghi ritardi di accodamento.

11.3 Esame - Blocco CIDR, subnetting e broadcast

Tema d'esame - 05/07/2013, esercizio 2

Si determini il blocco CIDR più piccolo della rete sapendo che si devono creare 3 reti LAN con i seguenti vincoli:

- LAN1 con 300 host
- LAN2 con 40 host
- LAN3 con 90 host

Sapendo che l'indirizzo di broadcast della LAN3 è: 148.12.79.255.

Prima di tutto, si ricorda che l'indirizzo broadcast è un indirizzo in cui il suffisso, nella forma binaria, è formato da soli bit posti a 1.

Il **primo passo** degli esercizi con il blocco CIDR e il *subnetting* è stabilire il numero di bit da assegnare a ciascuna rete seguendo i vincoli imposti:

- LAN1 necessita di 300 host e l'unica potenza del 2 che copre tale numero è $2^9 = 512$;
- LAN2 necessita di 40 host e l'unica potenza del 2 che copre tale numero è $2^6 = 64$:
- LAN3 necessita di 90 host e l'unica potenza del 2 che copre tale numero è $2^7 = 128$.

La somma dei risultati delle potenze, ovvero il numero di indirizzi che dovrà almeno avere questa rete è:

$$512 + 64 + 128 = 704$$

L'unica potenza del 2 che riesce a coprire tale valore è 2^{10} . Per cui servono 10 bit di suffisso per ricoprire almeno 704 host.

Grazie a questo dato si può ricavare il prefisso di rete: $2^{32} \div 2^{10} = 2^{22}$. A questo punto ci sono tutti i dati per costruire l'indirizzo di rete partendo dall'unico indirizzo derivato da esso, ovvero l'indirizzo di broadcast.

Si effettua la traduzione dell'indirizzo di broadcast (148.12.79.255) in binario:

Sapendo che i primi 22 bit sono di prefisso, poniamo i restanti bit di suffisso a zero e otteniamo il blocco di rete CIDR più piccolo:

Convertendo nuovamente l'indirizzo in notazione decimale puntata, il **blocco** CIDR più piccolo è: 148.12.76.0/22.

Per trovare le 3 LAN si procede con la creazione di sottoreti partendo dall'indirizzo di rete appena trovato e aumentando il prefisso:

```
10010100.00001100.01001100.00000000/23
10010100.00001100.01001110.00000000/23
```

Il primo indirizzo trovato si può subito assegnare alla LAN1 che richiedeva almeno 300 host e con un indirizzo del genere ne vengono messi a disposizione massimo (2⁹) 512. Quindi, l'indirizzo della **LAN1 in notazione decimale** puntata: 148.12.76.0/23.

Con il secondo indirizzo si costruiscono nuovamente altre due sottoreti per cercare di rispettare i vincoli imposti:

```
10010100.00001100.01001110.00000000/24
10010100.00001100.01001111.00000000/24
```

Gli indirizzi trovati non soddisfano nessun vincolo. Precisamente entrambi potrebbero contenere sia la LAN numero 2 e 3, ma non sarebbero ottimizzate perché con il suffisso di 7 bit si avrebbero 128 indirizzi contro gli 8 bit con 256 indirizzi.

Per cui, si utilizza il primo indirizzo per suddividere ancora la rete e il secondo indirizzo si lascia libero per operazioni future. Quindi, un'altra suddivisione utilizzando solamente il primo indirizzo porterebbe a:

```
10010100.00001100.01001110.00000000/25
10010100.00001100.01001110.10000000/25
```

Il primo indirizzo soddisfa il vincolo imposto dalla terza LAN, per cui scrivendo l'indirizzo della **LAN3 in notazione decimale puntata**: 148.12.78.0/25.

Per l'ultima LAN serve creare un'altra sottorete partendo dal secondo indirizzo, quindi:

```
10010100.00001100.01001110.10000000/26
10010100.00001100.01001110.11000000/26
```

Il primo indirizzo rispetta i vincoli imposti dalla seconda LAN, per cui scrivendo l'indirizzo della **LAN2 in notazione decimale puntata**: 148.12.78.128/26. Infine, il secondo indirizzo rimane libero per il futuro.

12 Controllo di flusso (TCP), finestra e ripetizione selettiva

12.1 Controllo di flusso (TCP)

In una comunicazione con connessione di tipo TCP, gli host posseggono un buffer (registro temporaneo, chiamato anche buffer di ricezione) in cui vengono salvati i byte corretti e in sequenza. Ovviamente tale registro ha una capienza limitata e l'applicazione mittente potrebbe mandare in overflow il buffer di ricezione del destinatario inviando molti dati troppo rapidamente.

Per risolvere l'overflow del buffer di ricezione, il protocollo TCP offre un servizio di controllo di flusso (flow-control service). Esso è un servizio di confronto sulla velocità poiché paragona la frequenza di invio del mittente con quella di lettura dell'applicazione ricevente.

Attenzione! Flusso vs Congestione

Esiste una sostanziale differenza tra il controllo di flusso e il controllo di congestione.

Nel **controllo di flusso**, il protocollo evita che il buffer di ricezione del destinatario vada in overflow.

Nel **controllo di congestione** (congestion control), il protocollo evita che ci siano carichi troppi elevati e code troppo consistenti sui buffer, causa principale di rallentamenti nella rete.

TCP garantisce il controllo di flusso grazie all'obbligo di mantenimento di una variabile chiamata finestra di ricezione (receive window) gestita dal mittente. Essa fornisce al mittente un'indicazione dello spazio libero disponibile nel buffer del destinatario. Per approfondire l'argomento e vedere la sua applicazione, nella prossima pagina verrà effettuato un esempio di trasferimento di file.

Esempio

Supponiamo che l'Host A stia inviando un file di grandi dimensioni all'Host B su una connessione di tipo TCP, quindi affidabile e con controllo di flusso.

TCP obbliga l'Host B ad allocare un **buffer di ricezione** per la connessione, la dimensione di tale buffer sarà denotata con **RcvBuffer** (*Receive Buffer*) ed ogni tanto il processo applicativo dell'Host B legge dal buffer.

Si definiscono le seguenti variabili:

- LastByteRead: numero dell'ultimo byte, nel flusso di dati, che il processo applicativo in B ha letto dal buffer.
- LastByteRcvd: numero dell'ultimo byte, nel flusso di dati, che proviene dalla rete e che è stato copiato nel buffer di ricezione di B.

Dato che il protocollo TCP evita che il buffer allocato vada in overflow, si può affermare con certezza la seguente disuguaglianza:

$$LastByteRcvd-LastByteRead \leq RcvBuffer$$

La finestra di ricezione, indicata con **rwnd**, viene impostata alla quantità di spazio disponibile nel buffer, ovvero:

$$rwnd = RcvBuffer - [LastByteRcvd - LastByteRead]$$

Dato che lo spazio disponibile varia col tempo, rwnd è dinamica.

Adesso che sono state definite le basi, come viene usata la variabile rwnd per offrire il servizio di controllo di flusso?

L'Host B comunica all'Host A quanto spazio disponibile è presente nel buffer della connessione, scrivendo il valore corrente di rwnd nel campo apposito dei segmenti che manda ad A. L'Host B inizializza rwnd con il valore RcvBuffer e, ovviamente, deve tenere traccia di variabili specifiche per ogni connessione.

A sua volta, l'Host A tiene traccia di due variabili, LastByteSent e LastByteAcked, il cui significato è rispettivamente "ultimo byte mandato" e "ultimo byte per cui si è ricevuto acknowledgement".

Si noti che la differenza tra i valori di queste due variabili esprime la quantità di dati spediti da A per cui non si è ancora ricevuto un acknowledgement. Mantenendo la quantità di dati senza acknowledgement sotto il valore di rwnd, si garantisce che l'Host A non mandi in overflow il buffer di ricezione dell'Host B. Quindi, l'Host A si assicura che per tutta la durata della connessione sia rispettata la disuguaglianza:

 $LastByteSent-LastByteAcked \leq rwnd$

Tuttavia, questo esempio presenta un problema. Si supponga che l'Host B si riempia, quindi con rwnd uguale a zero, notifichi l'Host A e, infine, non abbia più nulla da inviare ad A. Quello che succede è che TCP non invia nuovi segmenti con nuovi valori di rwnd poiché l'Host B non ha più dati da inviare o acknowledgement da mandare. Questo comporta che l'Host A non venga notificato nel momento in cui l'Host B svuoti il buffer. Quindi, si crea un'inabilitazione dell'Host A!

Per **risolvere tale problema** basta che l'Host A continui a inviare periodicamente segmenti con un byte di dati quando la finestra di ricezione di B è zero. Il destinatario, ovvero l'Host B, risponderà a questi segmenti con un acknowledgement. Prima o poi il buffer inizierà a svuotarsi e i riscontri conteranno un valore non nullo per **rwnd**.

In sintesi, c'è un continuo scambi di messaggi per controllare che la finestra sia sempre uguale a zero.

12.2 Ripetizione selettiva

I protocolli a ripetizione selettiva (SR, selection-repeat protocol) evitano le ritrasmissioni non necessarie facendo ritrasmettere al mittente solo quei pacchetti su cui esistono sospetti di errore, ovvero smarrimento o alterazione.

Questo protocollo **obbliga** il destinatario ad inviare acknowledgement specifici per i pacchetti ricevuti in modo corretto.

Per esempio, se un segmento non ricevesse l'acknowledgement relativo dal destinatario, allo scadere del RTO (*Retrasmission Time-Out*) entrerebbe in gioco il protocollo di ripetizione selettiva, il quale invierebbe al destinatario solamente quel pacchetto che non ha ricevuto il suo acknowledgement.

13 Algoritmo di controllo di congestione di TCP

Generalmente TCP capisce quando aumentare e diminuire la velocità di trasmissione dei dati da parte del mittente grazie ad alcune linee guida:

- Un segmento perso implica congestione, quindi i tassi di trasmissione del mittente TCP dovrebbero essere decrementati quando un segmento viene perso.
- Un acknowledgement indica che la rete sta consegnando i segmenti del mittente al ricevente e quindi il tasso di trasmissione del mittente può essere aumentato quando arriva un acknowledgement non duplicato.
- Rilevamento della larghezza di banda tramite alcune tecniche.

Nonostante tali linee guida, esiste un **algoritmo di congestione di TCP** per controllare la congestione. Esso presenta tre componenti o fasi principali: **slow start**, **congestion avoidance** e **fast recovery**. I primi due componenti sono obbligatori di TCP e differiscono nel modo in cui aumentano la grandezza di cwnd¹ in risposta agli acknowledgement ricevuti. Al contrario, la **fast recovery** è suggerita, ma non obbligatoria, per i mittenti TCP.

¹ congestion window, finestra di congestione, ovvero la finestra di dati trasmessi e non ancora riscontrati dal mittente poiché risposta acknowledgement mancante

13.1 Slow start

Quando si stabilisce una connessione TCP, il valore di cwnd viene in genere inizializzato a 1 MSS (*Maximum Segment Size*). Questo comporta una velocità di invio iniziale di circa MSS/RTT.

Per esempio, se MSS = 500 Byte e RTT = 200 ms, la velocità iniziale è solo di circa 20 kbps. Tuttavia, la banda disponibile inizialmente potrebbe essere molto più grande. Per questo motivo, durante la fase iniziale, il valore della *congestion window* (cwnd) parte da 1 MSS e si incrementa di 1 MSS ogni volta che un segmento trasmesso riceve un acknowledgement (detta *slow start* per l'inizio adagio).

Per esempio, nel momento di scambio di dati tra due host dopo l'handshaking, accade che:

- 1. Il mittente invia il **primo segmento** nella rete e attende un riscontro:
 - a. Se il mittente riceve un acknowledgement del segmento, quindi senza avere nessuna perdita, esso incrementa la finestra di congestione di 1 MSS.

Adesso il mittente ne potrà inviare due di segmenti poiché la sua cwnd sarà di 2 MSS.

Assumendo che vengano inviati i due segmenti e si ricevano i due acknowledgement rispettivi, il destinatario, come risposta, comunica la grandezza della cwnd a 4 poiché per ogni segmento ricevuto correttamente ha incrementato la finestra di 1.

E così via.

b. Se il mittente non riceve un acknowledgement del segmento appena inviato, si manifesta un evento di **perdita** (e quindi di congestione). In questo caso, il mittente pone il valore della **cwnd** pari a 1 e inizia nuovamente il processo di *slow start* (punto a).

Oltre ad iniziare da capo, **modifica il valore della variabile ssth- resh** (*slow start threshold*, in italiano "soglia di *slow start*") a **cwnd** ÷
2: ovvero metà del valore che aveva la finestra di congestione quando è stata rilevata una perdita, o meglio una congestione.

La conseguenza dell'evento "1.a", cioè senza perdita, ha come effetto il raddoppio della velocità trasmissiva a ogni RTT. È possibile affermare che nel protocollo TCP, la velocità di trasmissione parte lentamente, ma cresce in modo esponenziale durante la fase di slow start.

La fase di *slow start* può **terminare** con una perdita: come spiegato al punto b, oppure quando il valore della **cwnd** raggiunge o supera il valore della **ssthresh**. Il motivo è dovuto al fatto che **ssthresh** è il limite e il suo superamento aumenta le probabilità di congestione, ovvero di perdita.

Una volta terminata la $slow\ start,\ TCP$ entra nella fase di $congestion\ avoidance.$

13.2Congestion avoidance

Quando TCP entra nello stato di *congestion avoidance* adotta un approccio più conservativo. Invece di raddoppiare il valore di cwnd ogni RTT come nello slow start, l'aumento della cwnd avviene di 1 MSS ogni RTT.

L'aumento può avvenire tramite il seguente metodo (più comune). Il mittente incrementa la propria **cwnd** di $MSS \times \left(\frac{MSS}{\mathsf{cwnd}}\right)$ byte ogni qualvolta riceva un nuovo acknowledgement.

Per esempio, supponendo che MSS vale 1'460 byte e cwnd 14'600 byte, allora in un RTT vengono spediti dieci segmenti. Questo calcolo è possibile eseguirlo mentalmente poiché se i dati da trasmettere devono essere 14'600, ma ogni segmento può avere al massimo una grandezza di 1'460, allora considerando un segmento come 1'460 byte, si dovranno inviare 10 segmenti per avere il pacchetto completo.

In questo esempio, la cwnd aumenterà di 1/10 della MSS ogni qualvolta riceverà 1 acknowledgement di un segmento inviato. Quindi una volta ricevuti tutti i 10 acknowledgement dei 10 segmenti inviati, la cwnd sarà aumentata di 1 MSS, ovvero di 1460 byte.

Al contrario, la fase di incremento si interrompe quando si esaurisce il tempo del RTO (Retrasmission Time-Out). Il comportamento successivo all'interruzione è identico a quello dello slow start:

- Il valore di cwnd è posto uguale a 1 MSS;
- Il valore di ssthresh viene impostato alla metà del valore di cwnd al momento del time-out.

Infine, TCP entra nella fase di fast recovery.

13.3 Fast recovery

Una volta terminato il periodo di attesa del RTO si passa dallo stato di *fast* recovery a quello di slow start dopo avere effettuato le stesse azioni presenti sia in slow start che in conqestion avoidance. Queste azioni sono: il valore di cwnd posto a 1 MSS e il valore di ssthresh è impostato a metà del valore di cwnd nel momento in cui si è riscontrato l'evento di perdita.

Attenzione! Questo metodo non è obbligatorio, viene solo raccomandato. Una prima versione di TCP, nota come TCP Tahoe, portava la finestra di congestione a 1 MSS ed entrava nella fase di slow start dopo qualsiasi tipo di evento di perdita. La versione più recente, TCP Reno, adotta invece fast recovery.

14 Dettaglio dell'algoritmo di controllo di congestione di TCP

14.1 Algoritmo

Nello scorso capitolo è stato introdotto l'algoritmo di controllo di congestione del protocollo TCP. Al contrario, in questo capitolo l'algoritmo verrà approfondito e utilizzato per svolgere esercizi.

Prima di iniziare la descrizione dell'algoritmo, è necessario tenere in **conside**razione quattro variabili:

- **CWND** (*Congestion Window*), ovvero la dimensione della finestra della trasmissione.
- RTO (*Retrasmission Time-Out*), calcolato dinamicamente, è il tempo che intercorre dall'invio del segmento al momento in cui il protocollo realizza che c'è un evento di congestione (paragrafo 11.2).
- RCV WND (Receive Window), ovvero la dimensione massima della finestra di ricezione.
- **SSTHRESH** (*Slow Start Threshold*), ovvero la soglia per capire se utilizzare l'algoritmo *slow start* o passare all'algoritmo *congestione avoidance*.

E nella fase di **inizializzazione**:

- CWND = 1;
- RCV WND = comunicato dalla destinazione la quale inserisce il valore di tale finestra nel header TCP, precisamente il campo window;
- SSTHRESH = RCV WND oppure $RCV WND \div 2$.

Ora che sono state effettuate delle doverose spiegazioni delle variabili necessarie e sono state inizializzate, è possibile descrivere l'algoritmo di controllo della congestione:

- Effettuare la numerazione dei segmenti finché non si raggiunge la dimensione delle CWND (congestion window) ed inviare i segmenti al destinatario;
- Quando arrivano tutti i riscontri relativi ai segmenti inviati al punto precedente, si controlla se il valore della CWND è minore al valore del limite, ovvero della SSTHRESH:
 - (a) Se CWND è minore della SSTHRESH allora si avvia la fase di *slow* start e la CWND diventa uguale al valore **minimo** tra:
 - i. $\mathsf{CWND}_{old} + \mathsf{numero}$ di ACK ricevuti
 - ii. SSTHRESH
 - iii. RCV WND
 - (b) Se CWND è maggiore della SSTHRESH allora si avvia la fase di congestion avoidance e il valore della CWND diventa uguale al valore minimo tra:
 - i. $\mathsf{CWND}_{old} + \frac{\mathsf{numero}\ \mathsf{di}\ \mathsf{ACK}\ \mathsf{ricevuti}}{\mathsf{CWND}_{old}}$
 - ii. RCV WND
- 3. Al contrario, in caso di **mancanza di un riscontro** di un segmento inviato al punto uno:
 - (a) Si aspetta la fine del tempo di time-out scandito dal RTO;
 - (b) Una volta finito il tempo della RTO, la SSTHRESH acquisisce il valore della CWND diviso 2 al momento esatto della perdita;
 - (c) Il nuovo valore della CWND assumerà un valore diverso a seconda dell'algoritmo applicato:
 - i. Con la versione **TCP Tahoe**, ovvero la meno recente e quella utilizzata durante il corso, il nuovo valore sarà:

$$CWND = 1$$

ii. Con la versione **TCP Reno**, ovvero la più recente che utilizza la *fast recovery*:

$$CWND = SSTHRESH$$

(d) Una volta cambiati i valori necessari, i segmenti vengono ritrasmessi e il nuovo valore RTO diventa il valore precedente moltiplicato per due:

$$\mathsf{RTO}_{new} = \mathsf{RTO} \times 2$$

(e) Infine, si torna al punto a.

14.2 Sintesi algoritmo

Data l'eventuale difficoltà nel leggere lo schema, si lascia qui di seguito un diagramma di flusso:

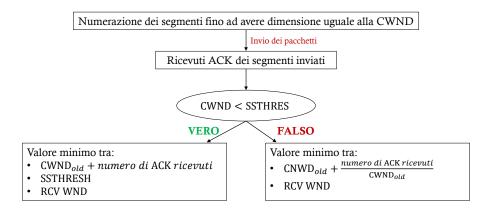


Figura 3: Algoritmo di congestione del protocollo TCP.

E uno aggiuntivo che si riferisce alle scelte da applicare nel momento in cui vengano persi dei segmenti:

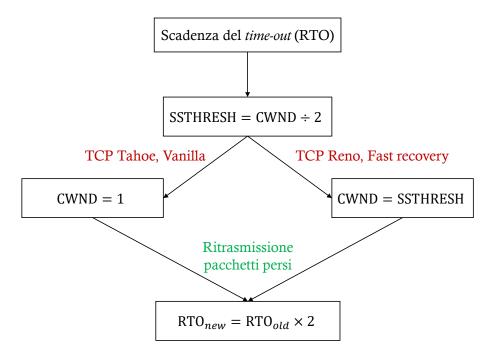


Figura 4: Algoritmo di congestione del protocollo TCP in caso di perdita.

14.3 Esempio di congestione

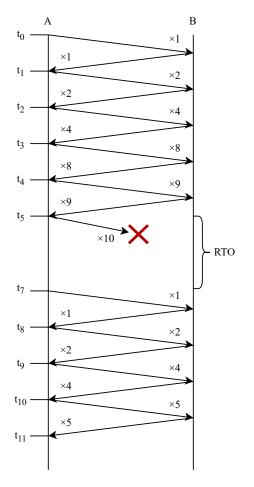
In questo esempio, si simula l'invio di una serie di pacchetti per studiare lo *slow start* e la *congestion avoidance*. Il mittente A invia dei segmenti al destinatario B; il protocollo TCP inizia con l'algoritmo *slow start*. La RCV WND viene posta e rimane a 16 durante tutto l'esempio, mentre la SSTHRESH parte con il valore 8.

Al tempo t_0 viene inviato il primo segmento dato che la CWND è posta a 1.

All'arrivo del primo ACK, tempo t_1 , l'algoritmo confronta i valori della CWND e della SSTH-RESH: la prima è minore della seconda poiché 1 < 8; per cui si confrontano i tre valori scegliendo il minore. Tra 2 (CWND +#ack ricevuti), 8 (SSTHRESH) e 16 (RCV WND), il valore più picco-Quest'ultimo valore dilo è 2. venterà il nuovo valore della congestion window: CWND_{new} 2.

Al tempo t_2 , vengono inviati due segmenti e il processo spiegato precedentemente si ripete.

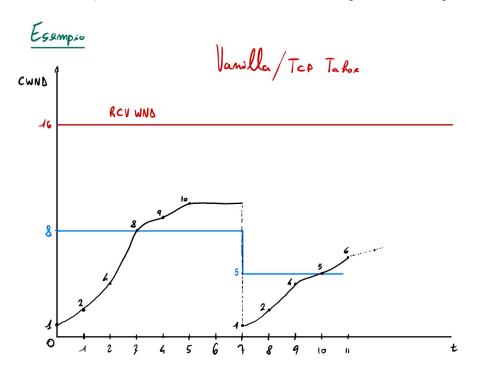
Il cambiamento degno di nota è al tempo t_4 quando la CWND passa dal valore 8 al valore 9. Questo accade poiché al tempo t_4 la CWND è uguale alla SSTHRESH e, seguendo l'algoritmo, si dovrà quindi scegliere il valore minimo tra: 9 $\left(\frac{\text{CWND}_{old} + (\#\text{ack ricevuti})}{\text{CWND}_{old}}\right)$ e 16 (RCV WND). Il valore minimo è 9, la CWND_{new} diventa 9 e vengono trasmessi i segmenti.



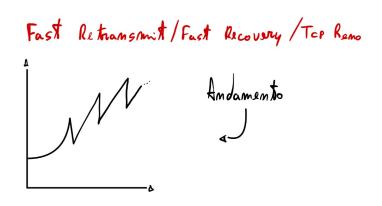
Un'altra osservazione doverosa è quello che succede al tempo t_5 . Il TCP rileva una perdita poiché alla fine del RTO non sono stati ancora ricevuti gli ACK. In quel momento entra in gioco la fase di "mancanza di riscontro", ovvero: il valore della SSTHRES diventa il valore della CWND, al momento della perdita, diviso 2; la CWND_{new} diventa pari a 1 (uso del TCP Tahoe o Vanilla); RTO dei pacchetti ritrasmessi diventa RTO \times 2.

Infine, al tempo t_7 si inizia nuovamente con lo slow start.

Qui di seguito si lascia lo schema utilizzato anche per la risoluzione degli esercizi di questo tipo. Esso presenta sull'asse delle ordinate (y) il valore della CWND, mentre sull'asse delle ascisse (x) il tempo. Con la linea blu viene rappresentato lo SSTHRESH, mentre con il rosso la RCV WND costante per tutto l'esempio.



È interessante notare la differenza nel caso in cui si utilizzi la versione di TCP Reno, ovvero la più recente. Essa utilizza la *Fast Recovery*, una tecnica spiegata nel capitolo precedente. L'andamento è molto variabile e qui di seguito si rappresenta con un grafico approssimativo.



14.4 Esercizio sul controllo della congestione TCP

14.4.1 Esercizio 1

L'applicazione A deve trasferire all'applicazione B 96'000 Byte. La connessione è già stata instaurata. I dati disponibili sono:

- MSS = 1'000 Byte
- RCV WND = 32'000 Byte costante
- SSTHRESH = RCV WND $\div 2$
- RTT = 0,50 secondi costante
- \bullet RTO = RTT × 2 e raddoppia in caso di perdite sequenziali

Infine, negli intervalli aperti 3 - 3.5 e 7 - 7.5 è presente un down di rete.

Il **primo passo** per risolvere l'esercizio è la numerazione dei segmenti. Per farlo basta prendere il numero dei Byte da trasferire e dividere il valore per la MSS:

Numero di segmenti da inviare $\longrightarrow 96'000 \div 1'000 = 96$ segmenti

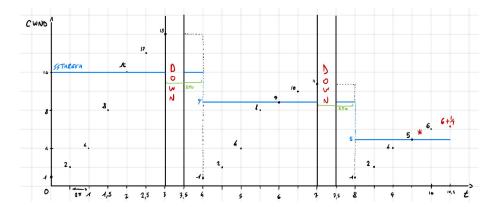
Prima di passare al secondo passaggio e osservare il numero di segmenti da inviare, è necessario ottenere il valore della RCV WND (finestra massima di ricezione) per avere conseguentemente anche la CWND. Essa è possibile calcolarla facendo una semplice divisione tra il numero di Byte della RCV WND e della MSS:

RCV WND
$$\longrightarrow 32'000 \div 1'000 = 32 \text{ segmenti}$$

E la SSTHRESH, come scritto nei dati del testo dell'esercizio, è ottenibile dividendo per due la *receive window*:

SSTHRESH $\longrightarrow 32 \div 2 = 16$ segmenti

Il **secondo passo** necessita di uno schema. Esso ha nell'asse delle ascisse (x) il tempo e nell'asse delle ordinate (y) la CWND.



All'inizio i pacchetti trasmessi seguono l'algoritmo slow start e c'è poco da dire. La somma dinamica, ovvero la somma dei segmenti inviati con successo necessaria per capire quando concludere la connessione, al tempo $t_{1,5}$: 1+2+4+8=15.

Successivamente la CWND diventa come la SSTHRESH e l'avanzata diventa più cauta, notabile all'aumento di 1 valore per volta dal tempo t_2 fino al tempo t_3 .

A questo punto, l'**evento down** non permette ai 18 segmenti di giungere correttamente a destinazione. Il protocollo TCP, alla fine del RTO entra nella fase di recupero del segmento perso: la SSTHRESH viene posta a 9 (CWND \div 2 \rightarrow 18 \div 2), la nuova CWND_{new} = 1 e il nuovo RTO_{new} = RTO \times 2. Dato che l'RTO è ad 1 perché 0, 5 · (RTT) \times 2, all'incirca al tempo t_4 riparte la fase di slow start.

Attenzione! Nella somma dinamica, i 18 *segmenti* persi non vengono contati e quindi il risultato fino al tempo t_3 è 1 + 2 + 4 + 8 + 16 + 17 + 18 = 48.

Questo evento di down si ripete anche al tempo t_7 .

L'ultimo passo è la fase di chiusura della connessione. Al tempo t_{10} la CWND viene posta a 6 come impone l'algoritmo. Effettuando la somma dinamica si ha come risultato:

$$1+2+4+8+16+17+1+2+4+8+9+10+1+2+4+5=94$$

Se i segmenti inviati sono 94, ne servono 2 per giungere a 96, ovvero all'obbiettivo dell'esercizio. Quindi, al tempo t_{10} vengono inviati 2 segmenti nonostante la grandezza della CWND è posta a 6. A questo punto, una volta ricevuti gli ultimi ACK dei segmenti inviati, al tempo $t_{10,5}$ (dopo mezzo secondo perché RTT è di 0,50 secondi) è possibile chiudere la connessione.

La chiusura avviene dunque al tempo $t_{10,5}$ con l'aggiornamento della CWND: la CWND è maggiore della SSTHRESH, il valore minimo da scegliere sarà $\frac{\text{CWND}_{old} + (\#ack \ ricevuti)}{\text{CWND}_{old}}$ (e non la RCV WND), ovvero $6 + \frac{2}{6}$. Solo dopo aver aggiornato la CWND, la connessione si può dire conclusa.

14.4.2 Esercizio 2

L'applicazione A trasferisce 46'500 Byte all'applicazione B. I dati sono:

- MSS = 1'500 Byte
- RCV WND = 24'000 Byte costante
- $\bullet \; \mathsf{SSTHRESH}_{iniziale} = \mathsf{RCV} \; \mathsf{WND}_{iniziale} \div 2 \\$
- RTT = 0,50 secondi costante
- \bullet RTO = RTT × 2 e raddoppia in caso di perdite consecutive

Infine, gli eventi che si manifestano sono due down di rete al tempo 1,5-3,5 e 7-7,5.

Il **primo passo** è l'enumerazione dei segmenti da inviare:

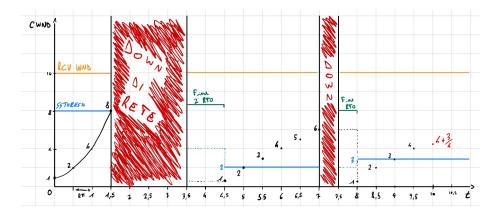
dati da inviare
$$\div MSS = 46'500 \div 1'500 = 31$$
 segmenti

E il calcolo della **SSTHRESH** partendo dalla RCV WND:

RCV WND = $24'000 \div 1'500 = 16$ segmenti

SSTHRESH = RCV WND $\div 2 = 16 \div 2 = 8$ segmenti

E adesso si lascia qui di seguito il grafico contenente l'andamento della CWND e del resto:



Ci sono solo due osservazioni importanti degne di nota. La <u>prima</u> riguarda il primo down di rete. Al tempo $t_{2,5}$, il TCP del mittente A non riceve i riscontri dei segmenti inviati e viene dunque dimezzata la SSTHRESH (CWND \div 2), la CWND riparte da 1 e RTO diventa il doppio, quindi da 1 passa a 2. La parte interessante è questa: alla fine del secondo RTO (tempo $t_{4,5}$), il TCP del mittente non ha ancora ricevuto i pacchetti, per cui dovrebbe diminuire di nuovo la SSTHRESH dividendo la CWND per due. Tuttavia, dato che la CWND è al valore minimo, non avrebbe senso portare la SSTHRESH a 0,5, per cui si imposta il **valore minimo** della SSTHRESH che corrisponde a 2.

A questo punto inizia l'algoritmo di slow start e l'invio dei pacchetti.

La <u>seconda osservazione</u> riguarda la chiusura della connessione che non necessita di commenti particolari ma di una piccola precisazione per comprendere meglio. Al tempo $t_{9,5}$ vengono inviati 3 segmenti nonostante la CWND sia di 4. Questo accade poiché ne mancavano soltanto 3 al conteggio finale.

15 Protocollo IP

15.1 Definizione

A livello di rete esiste un altro protocollo, chiamato protocollo IP (Internet Protocol). Esso fornisce una comunicazione logica tra gli host.

Il protocollo IP non fornisce **nessuna garanzia di consegna del messaggio** e per questo motivo il servizio viene chiamato *best-effort delivery service*, o abbreviato in *best-effort* (tradotto in "massimo sforzo"). In partole povere, il protocollo IP si impegna a finché il messaggio venga consegnato, ma non offre garanzie sulla buona riuscita. Quindi **non vengono garantiti**:

- Consegna dei segmenti;
- Rispetto dell'ordine originario;
- Integrità dei dati all'interno dei segmenti.

Per cui, si conclude che il **protocollo IP** è un **servizio** *non* **affidabile**. Nonostante l'inaffidabilità del protocollo, quest'ultimo ha una motivazione solida per essere tale: il protocollo di trasporto, TCP o UDP, si occupa dell'affidabilità. Per cui sarebbe ridondante avere due livelli che si preoccupano di questa caratteristica.

15.2 Formato dei datagrammi (IPv4)

Come detto nei capitoli precedenti, il pacchetto a livello di rete viene chiamato datagramma. Il formato dei datagrammi IPv4 è mostrato qui di seguito:

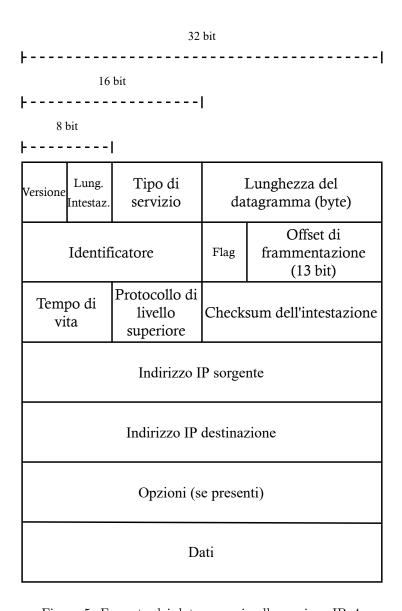


Figura 5: Formato dei datagrammi nella versione IPv4.

L'intestazione (header) è formato da 20 byte (escluso "Opzioni") e include:

- [4 bit] <u>Numero di versione</u> (version). Questo campo specifica la versione del protocollo IP del datagramma, consentendo al router la corretta interpretazione del datagramma. È importante la sua presenza poiché esistono un po' di versioni del protocollo IP, la più famosa è IPv4 (attualmente la più usata) e IPv6 (ancora semi-inutilizzata).
- [4 bit] Lunghezza dell'intestazione (header length). Il campo "Opzioni" può contenere un numero non definito a priori di informazioni. Questo campo indica dove iniziano effettivamente i dati del datagramma. Nel caso in cui "Opzioni" non fosse presente, come nella maggior parte dei casi, l'intestazione avrà una lunghezza di 20 byte.
- [8 bit] <u>Tipo di servizio</u> (type of service, TOS). Questo campo indica i diversi tipi di datagrammi. Per esempio, datagrammi in tempo reale (usati nella telefonia), datagrammi da altro traffico (per esempio, FTP).
- [16 bit] <u>Lunghezza del datagramma</u> (total length, TL). Rappresenta la lunghezza totale del datagramma, quindi intestazione più dati, misurata in byte. Dato che la massima lunghezza di questo campo è 16 bit, la massima dimensione dei datagrammi IP è 65′535 byte.
- [16 bit, 3 bit, 13 bit] <u>Identificatore</u>, <u>flag</u>, <u>offset di frammentazione</u> (*identification*, *flag*, *fragment offset*). Questi tre campi vengono impiegati nella frammentazione (trattato nei prossimi capitoli). Attenzione! La versione IPv6 non consente frammentazione sui router.
- [8 bit] Tempo di vita (time-to-live, TLL). Questo campo è incluso poiché ha l'obbiettivo di assicurare che i datagrammi non restino in circolazione per sempre nella rete a causa, per esempio, di un instradamento ciclico. Per evitare ciò, viene decrementato il tempo di vita di un'unità ogni volta che il datagramma è elaborato da un router; quando viene raggiunto il valore 0, il datagramma viene scartato.
- [8 bit] <u>Protocollo</u> (protocol). Questo campo viene utilizzato solitamente dal destinatario ed indica lo specifico protocollo a livello di trasporto al quale vanno passati i dati del datagramma. Per esempio, il valore 6 indica che i dati sono destinati a TCP, mentre il valore 17 indica che i dati sono destinati a UDP. In altre parole, il numero di protocollo è l'anello di collegamento tra i livelli di rete e di trasporto, mentre il numero di porta è il "collante" che lega i livelli di trasporto e di applicazione.
- [16 bit] <u>Checksum dell'intestazione</u> (header checksum). Il checksum viene calcolato dal mittente, ricalcolato e aggiornato ad ogni router (come anche il campo TTL e i campi "Opzione") e ricalcolato dal destinatario per verificare che non si siano manifestati errori. Il calcolo viene effettuato tramite alcuni algoritmi.
- [32 bit, 32 bit] <u>Indirizzo IP sorgente e destinazione</u> (source address, destination address). L'indirizzo IP sorgente e destinazione vengono inseriti dal mittente nel momento in cui viene creato il datagramma.

- [undefined bit] Opzioni (option). I bit di opzioni formano più campi e variano a seconda delle necessità. L'obbiettivo è quello di estendere l'intestazione IP, tuttavia questo insieme di campi crea svariati problemi. A causa dei seguenti ostacoli, nella nuova versione IPv6 si è deciso di rimuoverlo:
 - A causa della lunghezza variabile non è possibile determinare a priori dove comincerà il campo dati;
 - Nel caso in cui il datagramma abbia bisogno di elaborare i campi opzioni, il tempo necessario per questa operazione su un router può variare in modo significativo.

Invece, il campo dati (payload) contiene il segmento a livello di trasporto (TCP o UDP) da consegnare alla destinazione. Tuttavia, può trasportare anche altri tipi di dati, quali i messaggi ICMP (Internet Control Message Protocol).

16 Frammentazione dei datagrammi IPv4

16.1 Definizione

Non tutti i protocolli possono trasportare pacchetti della stessa dimensione a livello di rete. Per esempio, i frame Ethernet possono trasportare fino a 1500 byte di dati, mentre i frame di alcuni collegamenti su grandi distanze non possono trasportare più di 576 byte.

Per usare una terminologia corretta, si definisce unità massima di trasmissione (MTU, maximum transmission unit) la massima quantità di dati che un frame a livello di collegamento può trasportare. La MTU può essere diversa a seconda della tratta, o percorso, che percorrono i frame e dunque diventa un limite legato ai differenti protocolli utilizzati a livello di collegamento.

La soluzione a questo limite è la tecnica della **frammentazione dei pacchetti**. Quindi, frammentare letteralmente i dati del datagramma IP in due o più datagrammi IP più piccoli, chiamati **frammenti**, e quindi trasferiti sul collegamento di uscita.

16.2 Fasi della frammentazione

Le fasi della frammentazione sono 5:

- I. <u>Creazione datagramma</u>. Durante la creazione, l'host contrassegna il datagramma con un numero identificativo e con gli indirizzi di sorgente e destinazione.
- II. Frammentazione datagramma. Il router frammenta il datagramma, contrassegna i frammenti con gli indirizzi di sorgente e di destinazione e con l'identificatore numerico del datagramma originario.
- III. Ricezione datagrammi. Una volta che il destinatario riceve una serie di datagrammi dello stesso host mittente, può esaminare gli identificatori per individuare i frammenti di uno stesso datagramma.
- IV. Flag di terminazione. Per far sì che il destinatario riesca a riassemblare i frammenti, si utilizza il campo flag M per indicare con 0 l'ultimo frammento di un frame e 1 un frammento intermedio di un frame.
- V. <u>Campo di offset</u>. Il campo di offset viene utilizzato per specificare l'esatto ordine che i frammenti avevano originariamente all'interno del datagramma IP e per determinare se un frammento è stato perduto.

Quindi, i campi utilizzati durante la frammentazione sono: Identificatore (*Identification*), Offset di frammentazione (*Fragment Offset*) e Flag M. Il primo è un numero progressivo dato dalla sorgente ad ogni pacchetto, il secondo identifica la posizione del pacchetto rispetto a quello originale (di default il valore è 000 e solitamente viene diviso per 8) e l'ultimo, come dice il punto 4, indicare se il frammento è l'ultimo o l'intermedio.

16.3 Esercizio sul controllo della congestione TCP

L'applicazione A deve trasferire all'applicazione B 104'000 Byte. La connessione è già stata instaurata. I dati disponibili sono:

- MSS = 1'200 Byte
- RCV WND = 24'000 Byte costante
- SSTHRESH = RCV WND
- RTT = 0,50 secondi costante
- \bullet RTO = RTT × 2 e raddoppia in caso di ritrasmissioni

Infine, negli intervalli 3.5-4 e 6.5-10.5 è presente un down di rete.

Il **primo passo** per risolvere l'esercizio è la numerazione dei segmenti da inviare. Per farlo basta prendere il numero dei Byte da trasferire e dividere il valore per la MSS:

Numero di segmenti da inviare $\rightarrow 104'000 \div 1'200 = 87$ segmenti

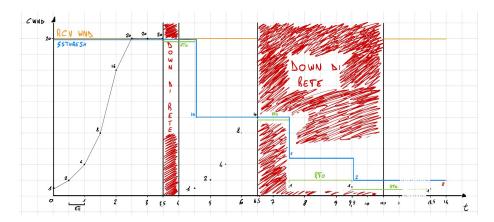
Prima di passare al secondo passaggio e osservare il numero di segmenti da inviare, è necessario ottenere il valore della RCV WND (finestra massima di ricezione) per avere conseguentemente anche la CWND. Essa è possibile calcolarla facendo una semplice divisione tra il numero di Byte della RCV WND e della MSS:

RCV WND
$$\to 24'000 \div 1'200 = 20 \ segmenti$$

E la SSTHRESH, come scritto nei dati del testo dell'esercizio, è uguale alla receive window:

 $SSTHRESH \rightarrow 20 \ segmenti$

Il **secondo passo** necessita di uno schema. Esso ha nell'asse delle ascisse (x) il tempo e nell'asse delle ordinate (y) la CWND.



All'inizio i pacchetti trasmessi seguono l'algoritmo slow start e c'è poco da dire. La somma dinamica, ovvero la somma dei segmenti inviati con successo, è necessaria per capire quando concludere la connessione. Al tempo t_2 la situazione è la seguente: $t_2: 1+2+4+8+16=31$.

Successivamente la CWND diventa come la SSTHRESH e la RCVWND, quindi fermo al valore 20 dal tempo 2,5 al tempo 3,5 (tempo in cui si manifesta il down di rete tra l'altro).

A questo punto, l'**evento down** non consente ai 20 segmenti di giungere correttamente a destinazione. Il protocollo TCP, alla fine del RTO entra nella fase di recupero del segmento perso: la SSTHRESH viene posta a 10 (CWND \div 2 \rightarrow 20 \div 2), la nuova CWND_{new} = 1 e il nuovo RTO_{new} = RTO \times 2. Dato che l'RTO è ad 1 poiché $0, 5 \cdot (\mathsf{RTT}) \cdot 2$, all'incirca al tempo $t_{4,5}$ riparte la fase di slow start.

Attenzione! Nella somma dinamica, i 20 segmenti persi non vengono contati e quindi il risultato fino al tempo $t_{3,5}$ è 1+2+4+8+16+20+20+20=71.

Questo evento di down si ripete anche al tempo $t_{6,5}$. In questo caso, l'RTO scade e il mittente ritenta un nuovo tentativo impostando la nuova $\mathsf{CWND}_{new} = 1$, la $\mathsf{SSTHRESH}$ alla metà, cioè 5, e il nuovo $\mathsf{RTO}_{new} = \mathsf{RTO} \times 2$, cioè $\mathsf{RTO}_{new} = 1 \times 2 = 2$. Ancora una volta, il mittente non riesce a consegnare il $\mathsf{pacchetto}$, per cui: la CWND diminuisce nuovamente ma dato che era a 1, rimane tale $\mathsf{CWND}_{new} = 1$; la $\mathsf{SSTHRESH}$ diminuisce della metà $5 \div 2 = 2, 5$ (ignorando il resto nella divisione, quindi si considera sempre l'approssimazione per difetto). Infine, viene eseguito un altro tentativo, ma a questo punto l'RTO è talmente ampio che per vedere un nuovo tentativo è necessario andare al tempo $t_{13,5}$, ovvero la fine del RTO.

L'ultimo passo è la fase di chiusura della connessione. Al tempo $t_{13,5}$ viene inviato l'ultimo segmento che viene confermato con il relativo ACK al tempo 14:

$$1 + 2 + 4 + 8 + 16 + 20 + 20 + 1 + 2 + 4 + 8 + 1 = 87$$

La chiusura avviene dunque al tempo 14 con l'aggiornamento della CWND: la CWND è maggiore della SSTHRESH, il valore minimo da scegliere sarà dunque $\mathsf{CWND}_{old} + \frac{(\# \mathrm{ack} \ \mathrm{ricevuti})}{\mathsf{CWND}_{old}}$ (e non la RCV WND), ovvero 1+1. Solo dopo aver aggiornato la CWND, la connessione si può dire conclusa.

17 Algoritmi di instradamento

17.1 Approccio al problema

A livello di rete esistono **due possibili** approcci per affrontare il problema dell'instradamento:

- 1. Controllo locale. Come si vede in figura 17.1, l'algoritmo di instradamento viene eseguito su ogni singolo router, all'interno del quale vengono effettuate sia le funzioni di inoltro (piano dei dati, data plane) che quelle di instradamento (piano di controllo, control plane). Ogni router ha una componente di instradamento che comunica con le componenti di instradamento degli altri router per calcolare la propria tabella di inoltro. Questo approccio di controllo locale per router è stato usato in internet per decenni.
- 2. Controllo logicamente centralizzato. Come si vede nella figura 17.1, il controller logicamente centralizzato (logically centralized routing controller) calcola e distribuisce le tabelle di inoltro che devono essere utilizzate da ogni router.

<u>Attenzione!</u> Al contrario degli algoritmi di instradamento, gli agenti di controllo non interagiscono direttamente tra di loro e non partecipano attivamente all'elaborazione della tabella di inoltro.

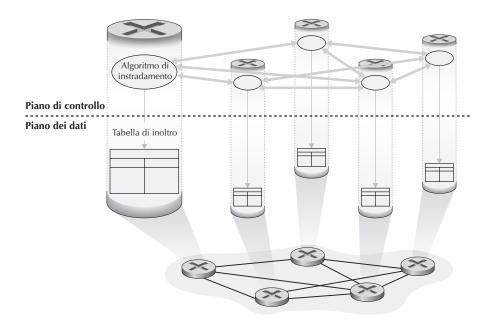
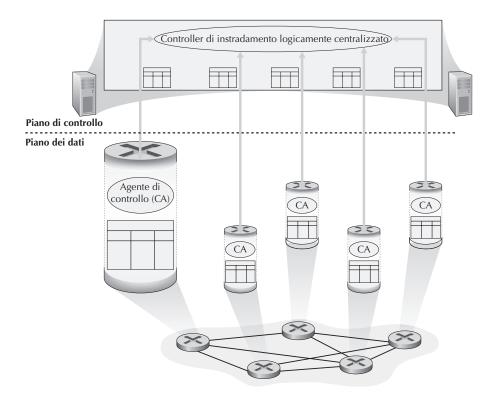


Figura 6: Controllo locale.



 ${\bf Figura~7:~Controllo~logicamente~centralizzato.}$

17.2 Algoritmi di instradamento

Gli algoritmi di instradamento (routing algorithm), il cui scopo è determinare i percorsi, o cammini, tra le sorgenti e i destinatari, attraverso la rete di router. Il percorso migliore è quello che ha costo minimo, anche se esistono delle problematiche di interesse concreto quali la policy (per esempio il router x, appartenente all'organizzazione Y, non debba inoltrare pacchetti che abbiano come sorgente la rete appartenente all'organizzazione Z).

Per formulare i problemi di instradamento si utilizza un grafo G = (N, E) in cui N rappresentano i nodi ed E rappresentano gli archi (edge). Ciascun arco collega una coppia di nodi di N. La formulazione prevede:

- I **nodi** del grafo rappresentano i *router* che prendono decisioni sull'inoltro dei pacchetti;
- Gli archi che connettono i nodi rappresentano i collegamenti fisici tra i router.

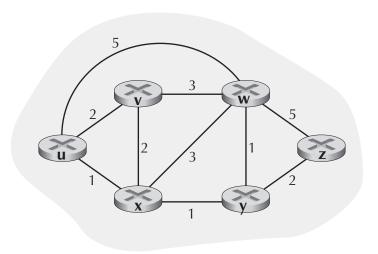


Figura 8: Esempio di grafo.

Le sue **proprietà** sono:

- Ad ogni arco viene associato un valore che indica il costo. Quest'ultimo può riflettere la lunghezza fisica del collegamento corrispondente, la velocità del collegamento oppure il suo prezzo;
- Si considerano solo **grafi non orientati**, ovvero con archi bidirezionali;
- Un nodo y viene detto adiacente o vicino a un altro nodo x se (x,y) è un arco in E.

Le **notazioni** utilizzate sono:

- Per ogni arco (x, y) tra i nodi $x \in y$ si denota con c(x, y);
- Se la coppia (x,y) non appartiene a E, si denota con $c(x,y) = +\infty$;
- Un **percorso** in un grafo G = (N, E) è una sequenza di nodi (x_1, x_2, \dots, x_n) tali che ciascuna delle coppie $(x_1, x_2), (x_2, x_3), \dots, (x_{p-1}, x_p)$ sia un arco appartenente a E.

In generale, gli algoritmi di instradamento sono classificati in due categorie:

- Algoritmo di instradamento <u>centralizzato</u> calcola il percorso a costo minimo tra una sorgente e una destinazione avendo una conoscenza globale e completa della rete.
 - In altre parole, l'algoritmo riceve in ingresso tutti i collegamenti tra i nodi e i loro costi. Gli algoritmi con informazioni di stato globali sono detti anche **algoritmi** *link-state* (LS, o con stato del collegamento), dato che l'algoritmo deve essere conscio del costo di ciascun collegamento della rete;
- Algoritmo di instradamento <u>decentralizzato</u>, il percorso a costo minimo viene calcolato in modo distribuito e iterativo. Nessun nodo possiede informazioni complete sul costo di tutti i collegamenti di rete. In questo caso viene studiato l'algoritmo distance-vector (DV, o con vettore delle distanze), poiché ogni nodo elabora un vettore di stima dei costi (distanze) verso tutti gli altri nodi n-ella rete.

C'è un ulteriore criterio di classificazione:

- Algoritmi di instradamento <u>statici</u> i percorsi vengono cambiati molto raramente, spesso come risultato di un intervento umano (per esempio, la modifica manuale di una tabella di inoltro di un router);
- Algoritmi di instradamento <u>dinamici</u> determinano gli instradamenti al variare del volume di traffico o della topologia della rete.

Un ultimo metodo di classificazione riguardo la sensibilità al carico della rete:

- Algoritmo <u>sensibile al carico</u> (*load-sensitive*) i costi dei collegamenti variano dinamicamente per riflettere il livello corrente di congestione;
- Algoritmo <u>insensibile al carico</u> (load-insensitive) il costo di un collegamento non riflette esplicitamente il suo attuale (o recente) livello di congestione, per cui non tiene conto di questa sensibilità. Gli algoritmi di instradamento attuali di Internet funzionano in tale modo.

Infine, esistono due tipi di consegne: diretta, se i due host appartengono alla stessa rete, indiretta. Nel primo caso l'host mittente controlla la propria maschera e i bit del suo prefisso con quello del destinatario. Nel caso in cui sono uguali, allora l'host di destinazione si trova nella stessa rete. Per la consegna indiretta, semplicemente l'host consegna il pacchetto al router.

17.3 Esercizio sul controllo della congestione TCP

L'applicazione A deve trasferire all'applicazione B 104'000 Byte. La connessione è già stata instaurata. I dati disponibili sono:

- MSS = 1'200 Byte
- RCV WND = 9'600 Byte costante
- SSTHRESH = RCV WND iniziale
- RTT = 1 secondo costante
- $\bullet\ \mathsf{RTO} = \mathsf{RTT} \times 2$ e raddoppia in caso di perdite consecutive

Infine, nell'intervallo aperto 11.5-12.5 è presente un down di rete. Inoltre:

- A partire da $t_A > 4.0$ la destinazione annuncia una RCV WND = 14'400 Byte;
- A partire da $t_B > 9.0$ la destinazione annuncia una RCV WND = 7'200 Byte.

Il **primo passo** per risolvere l'esercizio è la numerazione dei segmenti. Per farlo basta prendere il numero dei Byte da trasferire e dividere il valore per la MSS:

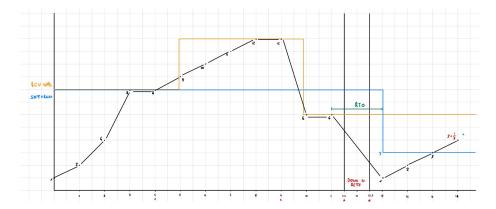
```
Numero di segmenti da inviare \rightarrow 104'400 \div 1'200 = 87 segmenti
```

Prima di passare al secondo passaggio e osservare il numero di segmenti da inviare, è necessario ottenere il valore della RCV WND (finestra massima di ricezione) per avere conseguentemente anche la CWND. Essa è possibile calcolarla facendo una semplice divisione tra il numero di Byte della RCV WND e della MSS:

E la SSTHRESH, come scritto nei dati del testo dell'esercizio, è uguale alla receive window:

SSTHRESH $\rightarrow 8$ segmenti

Il **secondo passo** necessita di uno schema. Esso ha nell'asse delle ascisse (x) il tempo e nell'asse delle ordinate (y) la CWND.



L'unica osservazione degna di nota riguarda il cambio di RCV WND durante l'invio di pacchetti. Infatti, al tempo t_4 la destinazione cambia la RCV WND da 8 a 12. Questo cambiamento ha effetto solamente una volta ricevuti gli ACK del pacchetto inviato al tempo t_4 . In altre parole, al tempo t_4 vengono inviati i pacchetti (8) e al tempo t_5 la sorgente viene a conoscenza del cambiamento della RCV WND. A questo punto, seguendo l'algoritmo, i pacchetti da inviare aumentano di 1 nel tempo finché a t_8 non raggiungono il massimo.

Ancora una volta, al tempo t_9 avviene una diminuzione della RCV WND, il mittente si adegua di conseguenza al momento della ricezione dei pacchetti (12) inviati.

Il **down** di rete provoca una perdita di pacchetti e la SSTHRESH diventa la metà della CWND precedente, ovvero 6, diventando quindi 3.

Infine, la chiusura avviene in modo classico, ovvero:

$$\mathsf{CWND}_{old} + \frac{\# \mathrm{ack\ ricevuti}}{\mathsf{CWND}_{old}} = 3 + \frac{1}{3}$$

Il conteggio progressivo:

$$1 + 2 + 4 + 8 + 8 + 9 + 10 + 11 + 12 + 12 + 6 + 6 + 1 + 2 + 3 = 87$$

18 Algoritmo di instradamento decentralizzato: distance-vector

18.1 Definizione

L'algoritmo *distance-vector* è iterativo, asincrono e distributivo:

- **Distribuito**. Ciascun nodo riceve parte dell'informazione da uno o più dei suoi vicini direttamente connessi, a cui, dopo aver effettuato il calcolo, restituisce i risultati.
- Iterativo. Questo processo si ripete fino a quando non avviene ulteriore scambio informativo tra vicini.
- Asincrono. Non richiede che tutti i nodi operino al passo con gli altri.
- (bonus) Auto-terminante. Non c'è alcun segnale che il calcolo debba fermarsi, semplicemente si blocca.

Aspetto interessante, i **costi minimi** sono correlati dalla nota **formula di** Bellman-Ford:

$$d_{x}(y) = \min_{v} \left\{ c(x, v) + d_{v}(y) \right\}$$

In cui \min_{v} riguarda tutti i vicini di x.

18.2 Applicazione

Per applicare l'algoritmo, viene utilizzata una tabella chiamata tabella di routing in cui vengono mostrate per ogni destinazione: il prossimo salto (next hop) e il costo di raggiungimento della destinazione. Inizialmente, per ogni desti-

Destinazione	Prossimo salto (next hop)	Costo
\overline{k}	R_a	D(i,k)
w	R_c	$D\left(i,w\right)$

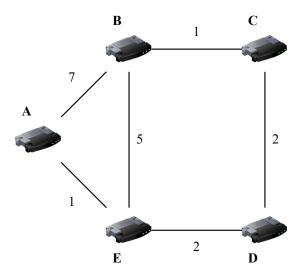
nazione se si tratta di un vicino diretto, si utilizza la notazione $D\left(i,v\right)=c\left(i,v\right)$, altrimenti si utilizza la notazione $D\left(i,v\right)=\infty$.

Periodicamente si effettuano cronologicamente queste due operazioni:

- 1. Il nodo manda ai propri vicini il risultato dell'applicazione dell'algoritmo Distance Vector;
- 2. Grazie ai risultati ottenuti dai vicini al punto precedente, viene aggiornata la tabella di *routing*.

18.3 Esempio

Dato il seguente grafo:



Si costruiscono le tabelle di routing del nodo A,E e B.

Destinazione	Prossimo salto (next hop)	Costo
\overline{A}	_	0
B	B	7
C	_	∞
D	_	∞
E	E	1

Tabella 1: Tabella di routing del nodo A.

Destinazione	Prossimo salto (next hop)	Costo
A	A	1
B	B	5
C	_	∞
D	D	2
E	_	0

Tabella 2: Tabella di routing del nodo ${\cal E}.$

Destinazione	Prossimo salto (next hop)	Costo
\overline{A}	A	7
B	_	0
C	C	1
D	_	∞
E	E	5

Tabella 3: Tabella di routing del nodo B.

Nel momento in cui il nodo A riceve il $distance\ vector\ da\ B$:

$$\begin{split} D\left(A,B\right) &= costo\left(A,\frac{B}{E}\right) + distanza\left(\frac{B}{E},B\right) \\ \text{Considerando } B &\longrightarrow C\left(A,B\right) + D\left(B,B\right) = 7 + 0 = 7 \\ \text{Considerando } E &\longrightarrow C\left(A,E\right) + D\left(E,B\right) = 1 + \infty = \infty \end{split}$$

L'equazione scritta viene tradotta nel seguente modo: la distanza dal nodo A al nodo B è data dal costo da A verso il nodo B o il nodo E, più la distanza che è stata comunicata dal nodo B o dal nodo E, verso B. Quindi, sotto l'equazione vengono scritte le casistiche in cui si consideri B o E.

Una volta comunicato il distance vector ed eseguiti i calcoli, il nodo A aggiorna la sua tabella di routing inserendo il valore più piccolo. Quindi, in questo caso, 6 inserendolo nella riga corrispondente a B con relativo next hop uguale a E.

Nel momento in cui il nodo A riceve il $distance\ vector\ da\ C$:

$$\begin{split} D\left(A,C\right) &= costo\left(A,\frac{B}{E}\right) + distanza\left(\frac{B}{E},C\right) \\ \text{Considerando } B &\longrightarrow C\left(A,B\right) + D\left(B,C\right) = 7 + 1 = 8 \\ \text{Considerando } E &\longrightarrow C\left(A,E\right) + D\left(E,C\right) = 1 + \infty = \infty \end{split}$$

In questo caso, il nodo A aggiornerà la sua tabella di *routing* con il valore 8 (minimo), inserendolo nella riga corrispondente alla destinazione C e relativo next hop pari a B.