Soluzioni scheda 1

 $\ensuremath{\mathrm{VR}443470}$ - Andrea Valentini $\ensuremath{\mathrm{marzo~2023}}$

Indice

1	Solu	uzione esercizio	1														3
	1.1	Soluzione a		 													3
	1.2	Soluzione b		 													3
	1.3	Soluzione c		 													3
	1.4	Soluzione d															4
2	Solı	uzione esercizio	2														5
	2.1	Soluzione a															5
	2.2	Soluzione b		 													7
	2.3	Soluzione c															8
	2.4																
3	Solı	uzione esercizio	3														14
	3.1	Soluzione a															14
	3.2	Soluzione b															14
	3.3	Soluzione c															15
4	Solı	uzione esercizio	4														17
5	Solı	uzione esercizio	5														18

Si considerino le seguenti matrici su \mathbb{C} :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 3i \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -2 & -2 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1+i & 2 \end{pmatrix}$$

1.1 Soluzione a

Si determini la matrice risultante ottenibile eseguendo l'operazione (CD) A:

$$(CD) A = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1+i & 2 \end{pmatrix} \end{bmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 4+4i & 5 \\ -2-2i & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 4+9i & -\frac{3}{2}-4i \\ -2-4i & 1+2i \end{pmatrix}$$

1.2 Soluzione b

Si determini la matrice risultante ottenibile eseguendo l'operazione A^TB :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \longrightarrow A^T = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$A^T B = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 3i \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i & 3i \\ -\frac{1}{2} & -3i \end{pmatrix}$$

1.3 Soluzione c

Si determini la matrice risultante ottenibile eseguendo l'operazione $3A(B-D^T)$:

$$D = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1+i & 2 \end{pmatrix} \longrightarrow D^T = \begin{pmatrix} 0 & 1+i \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \longrightarrow -D^T = \begin{pmatrix} 0 & -1-i \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$3A \begin{pmatrix} B - D^T \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 3i \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1-i \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \end{bmatrix}$$

$$= 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ i & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1+2i \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 3i & \frac{3}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1+2i \\ 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 3+6i \\ 0 & -9-3i \end{pmatrix}$$

1.4 Soluzione d

Si determini la matrice risultante ottenibile eseguendo l'operazione $(4B-C)^T-DC$:

$$(4B - C)^{T} - DC = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 12i \\ -4 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \end{bmatrix}^{T} - \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1+i & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -2 & -2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -3 & -4+12i \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \end{bmatrix}^{T} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1+3i & 4i \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -3 & -2 \\ -4+12i & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1+3i & 4i \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -5 & -4 \\ -3+9i & 2-4i \end{pmatrix}$$

Si considerino le seguenti matrici su \mathbb{R} :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -4 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & -2 & 3 \\ 4 & 3 & 4 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

2.1 Soluzione a

Si utilizza l'algoritmo di Eliminazione di Gauss per determinare una forma ridotta di ognuna delle matrici elencate.

La forma ridotta della $\mathbf{matrice}\ \boldsymbol{A}$ è la seguente:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,2}} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{2,3}(3)} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 12 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_2(-1)} \left(\begin{array}{ccccc} 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 12 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{array} \right) \xrightarrow{E_3\left(\frac{1}{12}\right)} \left(\begin{array}{ccccc} 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

La forma ridotta della $\mathbf{matrice}\ \boldsymbol{B}$ è la seguente:

$$\xrightarrow{E_{4,2}(-1)} \begin{pmatrix}
1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{E_{3,1}(-1)} \begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

La forma ridotta della $\mathbf{matrice}\ C$ è la seguente:

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 & 1 \\
-4 & 0 & -2 \\
0 & 3 & 2 \\
2 & -2 & 3 \\
4 & 3 & 4
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{5,2}(1)}
\begin{pmatrix}
2 & 0 & 1 \\
0 & 3 & 2 \\
2 & -2 & 3 \\
0 & 3 & 2 \\
4 & 3 & 4
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{2,4}(-1)}
\begin{pmatrix}
2 & 0 & 1 \\
0 & 3 & 2 \\
2 & -2 & 3 \\
0 & 0 & 0 \\
4 & 0 & 2
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{1,5}(-2)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1\\ 0 & 3 & 2\\ 2 & -2 & 3\\ 0 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,3}(-1)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1\\ 0 & 3 & 2\\ 0 & 0 & \frac{10}{3}\\ 0 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{3}(\frac{3}{10})} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0\\ 0 & 3 & 2\\ 0 & 0 & 1\\ 0 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{3,2}(-2)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1}\left(\frac{1}{2}\right)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

La forma ridotta della $\mathbf{matrice}\ D$ è la seguente:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,3}(-1)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,2}\left(\frac{1}{2}\right)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & \frac{5}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{3,1}(-1)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1}(\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2.2 Soluzione b

Date le forme ridotte A', B', C', D' delle rispettive matrici A, B, C e D, il loro rango corrisponde al numero delle colonne dominanti, quindi:

$$A' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \operatorname{rk}(A) = 4$$

$$B' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \operatorname{rk}(B) = 4$$

$$C' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \operatorname{rk}(C) = 3$$

$$D' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \operatorname{rk}(D) = 3$$

2.3 Soluzione c

Si scrivano i sistemi lineari per cui le matrici indicate sopra sono le corrispondenti matrici aumentate, e si usi il Teorema di Rouché-Capelli per decidere se ognuno di questi sistemi ha o non ha soluzioni.

I sistemi lineari delle corrispondenti matrici aumentate sono:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{cases} -x_3 + 4x_4 = 0 \\ 2x_2 - 2x_4 = 0 \\ 3x_3 = 3 \\ 0 = 5 \end{cases}$$

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{cases} x_4 = 0 \\ x_3 + x_5 = 0 \\ x_2 + x_4 + x_6 = 0 \\ x_1 + x_3 + x_5 = 1 \end{cases}$$

$$C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -4 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & -2 & 3 \\ 4 & 3 & 4 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{cases} 2x_1 = 1 \\ -4x_1 = -2 \\ 3x_2 = 2 \\ 2x_1 - 2x_2 = 3 \\ 4x_1 + 3x_2 = 4 \end{cases}$$

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{cases} 2x_1 = 1 \\ -x_1 + 2x_2 = 2 \\ 2x_1 = 2 \end{cases}$$

Si applica il teorema di Rouché-Capelli per decidere se ogni sistema ha o non ha soluzioni.

Dimostrazione soluzioni matrice A. Considerando la matrice aumentata (A|b) con il rango pari a 4:

$$(A|b) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

Si esegue lo studio del rango della matrice incompleta A:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Si procede con l'Eliminazione di Gauss per ottenere la forma ridotta e infine si calcola il rango tramite le colonne dominanti:

$$\begin{pmatrix}
0 & 0 & -1 & 4 \\
0 & 2 & 0 & -2 \\
0 & 0 & 3 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{1,2}}
\begin{pmatrix}
0 & 2 & 0 & -2 \\
0 & 0 & 3 & 0 \\
0 & 0 & -1 & 4 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{2,3}(\frac{1}{3})}
\begin{pmatrix}
0 & 2 & 0 & -2 \\
0 & 0 & 3 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 4 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{3,1}\left(\frac{1}{2}\right)} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1}\left(\frac{1}{2}\right), E_{2}\left(\frac{1}{3}\right)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Le colonne dominanti sono 3, quindi il rango della matrice incompleta A è 3 (rk (A) = 3). Il teorema di Rouché-Capelli afferma che se:

$$\operatorname{rk}(A) < \operatorname{rk}(A|b)$$

Ovvero se il rango della matrice incompleta è minore del rango della matrice completa, allora il sistema è impossibile da risolvere, cioè non ammette soluzioni.

Dimostrazione soluzioni matrice B. Considerando la matrice aumentata (B|b) con il rango pari a 4:

$$(B|b) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si esegue lo studio del rango della matrice incompleta B:

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Si procede con l'Eliminazione di Gauss per ottenere la forma ridotta e infine si calcola il rango tramite le colonne dominanti:

Le colonne dominanti sono 4, quindi il rango della matrice incompleta $B \in 4$ (rk (B) = 4). Il teorema di Rouché-Capelli afferma che se:

$$\operatorname{rk}(B) = \operatorname{rk}(B|b)$$

Ovvero se il rango della matrice incompleta è uguale al rango della matrice completa, allora il sistema è compatibile, cioè ammette una o infinite soluzioni. In particolare, dato n come il numero di incognite, cioè 6, allora:

$$\operatorname{rk}(B) = \operatorname{rk}(B|b) < n \Longrightarrow 4 = 4 < 6 \checkmark$$

Il sistema ammette infinite soluzioni.

Dimostrazione soluzioni matrice C. Considerando la matrice aumentata (C|b) con il rango pari a 3:

$$(C|b) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -4 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & -2 & 3 \\ 4 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

Si esegue lo studio del rango della matrice incompleta C:

$$C = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -4 & 0 \\ 0 & 3 \\ 2 & -2 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

Si procede con l'Eliminazione di Gauss per ottenere la forma ridotta e infine si calcola il rango tramite le colonne dominanti:

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 \\
-4 & 0 \\
0 & 3 \\
2 & -2 \\
4 & 3
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{3,2},E_{3,5}(1)}
\xrightarrow{E_{2,5}(-1),E_{1,3}(2)}
\begin{pmatrix}
2 & 0 \\
0 & 3 \\
0 & 0 \\
2 & -2 \\
0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{1,4}(-1)}
\xrightarrow{E_{2,4}\left(\frac{2}{3}\right)}
\begin{pmatrix}
2 & 0 \\
0 & 3 \\
0 & 0 \\
0 & 0 \\
0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{E_{1}\left(\frac{1}{2}\right)}
\xrightarrow{E_{2}\left(\frac{1}{3}\right)}
\begin{pmatrix}
1 & 0 \\
0 & 1 \\
0 & 0 \\
0 & 0 \\
0 & 0
\end{pmatrix}$$

Le colonne dominanti sono 2, quindi il rango della matrice incompleta C è 2 (rk (C) = 2). Il teorema di Rouché-Capelli afferma che se:

$$\mathrm{rk}\left(C\right) < \mathrm{rk}\left(C|b\right)$$

Ovvero se il rango della matrice incompleta è minore del rango della matrice completa, allora il sistema è impossibile da risolvere, cioè non ammette soluzioni.

Dimostrazione soluzioni matrice D. Considerando la matrice aumentata (D|b) con il rango pari a 3:

$$(D|b) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1\\ -1 & 2 & 2\\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Si esegue lo studio del rango della matrice incompleta D:

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Si procede con l'Eliminazione di Gauss per ottenere la forma ridotta e infine si calcola il rango tramite le colonne dominanti:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,3}(-1)} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1}(\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Le colonne dominanti sono 2, quindi il rango della matrice incompleta D è 2 (rk (D) = 2). Il teorema di Rouché-Capelli afferma che se:

$$\operatorname{rk}(D) < \operatorname{rk}(D|b)$$

Ovvero se il rango della matrice incompleta è minore del rango della matrice completa, allora il sistema è impossibile da risolvere, cioè non ammette soluzioni.

2.4 Soluzione d

Si trovino tutte le soluzioni del sistema di equazioni lineari:

$$(D|b) = D \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Si scrive la matrice aumentata:

$$(D|b) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

E si esegue l'Eliminazione di Gauss per ottenere una forma ridotta:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ -1 & 2 & 2 & | & -1 \\ 2 & 0 & 2 & | & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{3,2}(\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 2 & 3 & | & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{3,2}(-3)} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & | & -1 \\ 0 & 2 & 0 & | & -\frac{11}{2} \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\frac{E_1\left(\frac{1}{2}\right)}{E_2\left(\frac{1}{2}\right)} \longleftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{11}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Il rango della matrice è pari al numero di colonne dominanti:

$$\operatorname{rk}(D|b) = 3$$

Il rango della matrice incompleta D è pari a 3 (calcolato nel paragrafo 2.2). Quindi, grazie al Teorema di Rouché-Capelli si ha:

$$\operatorname{rk}(D|b) = \operatorname{rk}(D) = n \Longrightarrow 3 = 3 = 3 \checkmark$$

Dove n rappresenta il numero di incognite. Quindi, il sistema ammette un'unica soluzione che è quella trovata grazie all'Eliminazione di Gauss:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & | & -\frac{11}{4} \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Longrightarrow \begin{cases} x_1 = -\frac{1}{2} \\ x_2 = -\frac{11}{4} \\ x_3 = 2 \end{cases}$$

Il vettore soluzione:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ -\frac{11}{4} \\ 2 \end{pmatrix}$$

Per ogni parametro t in \mathbb{R} si consideri la matrice:

$$A_t := \begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 2 & 2t & -1 & 3t+1 \\ 1 & -1 & -t & 2 \end{pmatrix}$$

3.1 Soluzione a

Si calcola il rango di A_t con t = -1. La matrice A_{-1} è:

$$A_{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -1 & -2 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

L'Eliminazione di Gauss porta alla seguente forma ridotta:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -1 & -2 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,3}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{2,3}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{1,3}(2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Il rango di A_{-1} è pari a 3 (numero delle colonne dominanti):

$$rk(A_{-1}) = 3$$

3.2 Soluzione b

Si calcola il rango di A_t per ogni valore di t:

$$A_t := \begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 2 & 2t & -1 & 3t+1 \\ 1 & -1 & -t & 2 \end{pmatrix}$$

Si applica l'Eliminazione di Gauss, che porta alla seguente forma ridotta:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 2 & 2t & -1 & 3t+1 \\ 1 & -1 & -t & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,2}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 0 & 0 & 1 & t+1 \\ 0 & -1-t & -t+1 & 2-t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{2,3}} \begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 0 & -1 - t & -t + 1 & 2 - t \\ 0 & 0 & 1 & t + 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{3,1}(1)} \begin{pmatrix} 1 & t & 0 & 2t + 1 \\ 0 & -1 - t & -t + 1 & 2 - t \\ 0 & 0 & 1 & t + 1 \end{pmatrix}$$

Il rango:

$$\operatorname{rk}(A_t) = \begin{cases} 3 & t = -1\\ 3 & t \neq -1 \end{cases}$$

Quindi il rango rimane a 3 per ogni valore di $t \in \mathbb{R}$.

3.3 Soluzione c

Supponiamo che la matrice A_t sia la matrice aumentata di un sistema lineare su \mathbb{R} . Per quali valori di t il sistema avrà soluzione?

Per rispondere a questa domanda, è possibile sfruttare il teorema di Rouché-Capelli. Quindi, data la matrice aumentata $(A_t|b)$ e il suo sistema corrispondente:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & -1 & t \\ 2 & 2t & -1 & 3t+1 \\ 1 & -1 & -t & 2 \end{pmatrix} \Longrightarrow \begin{cases} x_1 + tx_2 - x_3 = t \\ 2x_1 + 2tx_2 - x_3 = 3t+1 \\ x_1 - x_2 - tx_3 = 2 \end{cases}$$

La corrispondente matrice incompleta A_t sarà composta da:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & -1 \\ 2 & 2t & -1 \\ 1 & -1 & -t \end{pmatrix}$$

Si calcola il rango della matrice incompleta tramite l'Eliminazione di Gauss:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & -1 \\ 2 & 2t & -1 \\ 1 & -1 & -t \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{1,2}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & t & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 - t & 1 - t \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{2,3}} \begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -1 - t & 1 - t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Il rango della matrice incompleta:

$$\operatorname{rk}(A_t) = \begin{cases} 2 & t = -1\\ 3 & t \neq -1 \end{cases}$$

Quindi, grazie al teorema di Rouché-Capelli è possibile affermare che il sistema lineare:

$$\begin{cases} x_1 + tx_2 - x_3 = t \\ 2x_1 + 2tx_2 - x_3 = 3t + 1 \\ x_1 - x_2 - tx_3 = 2 \end{cases}$$

Avrà soluzione **solo** nel caso in cui t sia diverso da -1, altrimenti il sistema non avrà soluzioni e sarà impossibile da risolvere.

$$\begin{array}{lll} t = -1 & \Longrightarrow & \operatorname{rk}\left(A_{t}\right) = 2 & \Longrightarrow & \operatorname{rk}\left(A_{t}\right) < \operatorname{rk}\left(A_{t}|b\right) & \Longrightarrow & \not\exists \text{ soluzioni} \\ t \neq -1 & \Longrightarrow & \operatorname{rk}\left(A_{t}\right) = 3 & \Longrightarrow & \operatorname{rk}\left(A_{t}\right) = \operatorname{rk}\left(A_{t}|b\right) & \Longrightarrow & \exists \text{ soluzioni} \end{array}$$

In particolare, sempre utilizzando il teorema di Rouché-Capelli, dato che il numero di incognite è pari a 3 e il rango della matrice è 3, esiste un'unica soluzione. Per esempio, prendendo t=0 e sostituendo tale valore nella matrice $(A_t|b)$ con A_t ridotto:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & 0 & t \\ 0 & -1 - t & 1 - t & 3t + 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{sostituzione}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{sistema}} \begin{cases} x_1 = 0 \\ -x_2 + x_3 = 1 \\ x_3 = 2 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 1 \\ x_3 = 2 \end{cases}$$

L'unica soluzione del sistema sarà:

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \qquad \text{con } t \neq -1$$

Si risolva la seguente equazione nell'insieme di numeri complessi $x^4 + 1 = 0$:

$$x^4 + 1 = 0$$

$$x^4 = -1$$

$$x = \sqrt[4]{-1}$$

- \downarrow utilizzando la forma polare $r(\cos\theta + i\sin\theta)$
- $= \sqrt[4]{1\left(\cos\left(\pi\right) + i\sin\left(\pi\right)\right)}$
- $\downarrow \quad$ calcolo della n-esima radice usando $\sqrt[n]{r}\left(\cos\left(\frac{\theta+2k\pi}{n}\right)+i\sin\left(\frac{\theta+2k\pi}{n}\right)\right)$

$$= \sqrt[4]{1} \cdot \left(\cos\left(\frac{\pi + 2k\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi + 2k\pi}{4}\right)\right)$$

 $\downarrow \quad$ sostituzione dei valori 0, 1, 2, 3 al posto di k

$$=\begin{cases} x_1 = \sqrt[4]{1} \cdot \left(\cos\left(\frac{\pi + 2 \cdot 0 \cdot \pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi + 2 \cdot 0 \cdot \pi}{4}\right)\right) \\ x_2 = \sqrt[4]{1} \cdot \left(\cos\left(\frac{\pi + 2 \cdot 1 \cdot \pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi + 2 \cdot 1 \cdot \pi}{4}\right)\right) \\ x_3 = \sqrt[4]{1} \cdot \left(\cos\left(\frac{\pi + 2 \cdot 2 \cdot \pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi + 2 \cdot 2 \cdot \pi}{4}\right)\right) \\ x_4 = \sqrt[4]{1} \cdot \left(\cos\left(\frac{\pi + 2 \cdot 3 \cdot \pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi + 2 \cdot 3 \cdot \pi}{4}\right)\right) \end{cases}$$

↓ qualche calcolo algebrico e fine dell'esercizio

$$= \begin{cases} x_1 = \left(\cos\left(\frac{\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{4}\right)\right) \\ x_2 = \left(\cos\left(\frac{3\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{3\pi}{4}\right)\right) \\ x_3 = \left(\cos\left(\frac{5\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{5\pi}{4}\right)\right) \\ x_4 = \left(\cos\left(\frac{7\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{7\pi}{4}\right)\right) \end{cases}$$

Si mostri che la trasposta A^T e l'inversa A^{-1} coincidono per $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ per ogni θ .

La matrice trasposta:

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \longrightarrow A^T = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

La matrice inversa:

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$