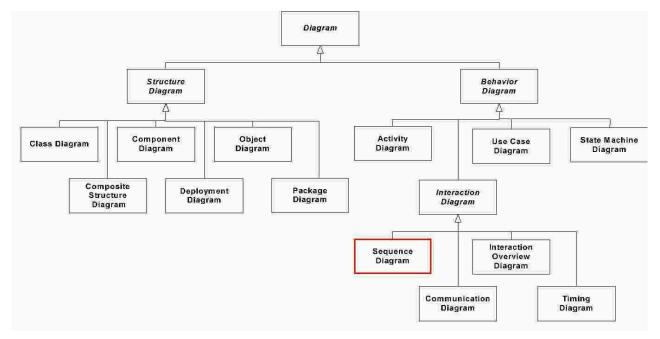
Indice

9 – Diagrammi di interazione	1
9.1 – Elementi dei diagrammi d'interazione	
9.2 – I diagrammi di sequenza	
9.3 – Messaggi	
9.4 – Stati	
9.5 – Realizzare i casi d'uso	
9.6 – Operatori	
9.7 – Conclusioni	

9 – Diagrammi di interazione

Nella visione d'insieme, i diagrammi di interazione si trovano:



I **diagrammi di interazione** sono diagrammi di comportamento che modellano le interazioni tra varie entità di un sistema.

Visualizzano lo **scambio di messaggi** tra entità nel tempo. Il loro **obbiettivo** è mostrare come un certo comportamento viene realizzato dalla collaborazione delle entità in gioco.

La parola chiave è **realizzare**: questi diagrammi mostrano la realizzazione di un comportamento offerto. In altri termini, mostrano il comportamento del sistema da una **prospettiva interna**.

Come altri diagrammi, possono avere diversi livelli di astrazione.

Gli elementi essenziali che per costruire un diagramma di sequenza sono due:

- 1. Un comportamento da realizzare trattato da un classificatore (classificatore di contesto), ad esempio un caso d'uso o un'operazione di una classe;
- 2. Una serie di elementi che realizzano il comportamento, ad esempio attori o istanze di classe.

Tuttavia, solitamente questi ingredienti provengono da diagrammi creati precedentemente.

Esistono **4 tipi di diagrammi di interazioni**. Vengono presentati per completezza, ma solo il primo (diagramma di sequenza) verrà studiato:

- **Diagramma di sequenza**: adatto a mostrare la sequenza temporale degli avvenimenti per ogni entità del diagramma.
- **Diagramma di comunicazione**: adatto a mostrare le relazioni strutturali e i collegamenti tra le entità e i messaggi che vi transitano.
- **Diagramma di interazione generale**: adatto a mostrare la costruzione di interazioni complesse a partire da interazioni più semplici.
- **Diagramma di temporizzazione**: adatto a mostrare l'evoluzione dell'interazione in tempo reale.

9.1 – Elementi dei diagrammi d'interazione

Nei diagrammi di interazione generalmente non compaiono direttamente classificatori come le classi. Al loro posto ci sono **due elementi**:

- Le **istanze** di classificatori, come oggetti, istanze di attori, ecc.
- Le **linee di vita** (*lifeline*) di classificatori (esprimono ruoli, non specifici oggetti).

La differenza tra istanze e linee di vita è molto sottile, ma in linea generale è preferibili usare le linee di vita.

Questi diagrammi includono i **messaggi**, elemento principale, ossia i segnali che si scambiano le istanze di classificatori e/o linee di vita.

9.2 – I diagrammi di sequenza

I diagrammi di sequenza evidenziano l'ordine temporale delle invocazioni dei metodi. Una linea verticale tratteggiata indica una sequenza temporale. Gli eventi hanno luogo nel loro ordine sulla linea e le distanze sono irrilevanti. Più linee di vita interagiscono per realizzare il comportamento offerto, scambiandosi messaggi.

9.3 – Messaggi

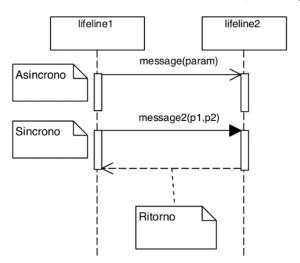
I **messaggi** rappresentano comunicazioni tra linee di vita: segnali, chiamate di operazioni, creazione e distruzione di oggetti.

Esistono sette tipi di messaggi:

- 1. Chiamata sincrona;
- 2. Chiamata asincrona;
- 3. Ritorno da chiamata;
- 4. Creazione;
- 5. Distruzione;
- 6. Messaggio trovato;
- 7. Messaggio perso.

Chiamata e ritorno da chiamata

Esistono due tipi di chiamata: sincrona e asincrona. Nell'immagine viene presentato un esempio e i rettangoli di attivazione, che indicano un focus di controllo, sono opzionali.



I messaggi **sincroni** fanno bloccare il mittente (chi li manda) fino al messaggio di ritorno del destinatario.

I messaggi **asincroni** consentono al mittente di continuare la sua esecuzione poiché esso non si aspetta un messaggio di ritorno.

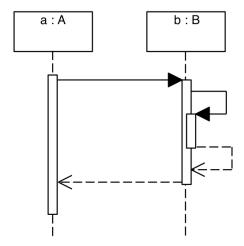
I **messaggi di ritorno** sono **opzionali** e generalmente inclusi solo quando non ostacolano la leggibilità del diagramma oppure per segnalare valori di ritorno.

La distinzione tra messaggi sincroni e asincroni in genere emerge in fase di progettazione.

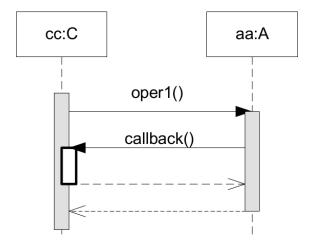
In fase di analisi, conviene indicare tutti i messaggi come sincroni (è il caso più vincolante) e includere il nome del messaggio. Nel caso in cui si desiderasse maggiore dettaglio, si potrebbe includere una lista di parametri tra parentesi e utilizzare guardie per verificare condizioni. Infine, si possono indicare i parametri formali, attuali, o entrambi. Per esempio:

$$getArea(shape = g)$$

Solitamente, le linee di vita possono mandare messaggi a sé stesse, per esempio con l'invocazione di operazioni private. Questa tecnica si chiama **attivazioni annidate**.



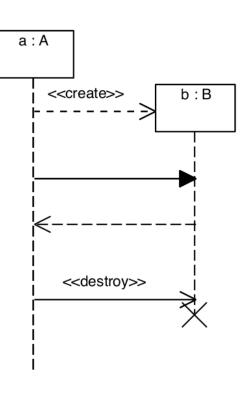
Le attivazioni annidate possono generare altre attivazioni sulla linea vita chiamante (esempio una *callback*).



Creazione e distruzione

Nel messaggio di creazione lo stereotipo può essere seguito dal nome di un'operazione e relativi parametri (costruttore). Questo diventa necessario nel caso si lavori con linguaggi di programmazione senza costruttori espliciti.

Molti linguaggi di programmazione Objected Oriented gestiscono la **distruzione** in modi diversi: esplicita o garbage collector. Durante la **fase di analisi** basta immaginare che dopo la distruzione l'oggetto non sia più accessibile.

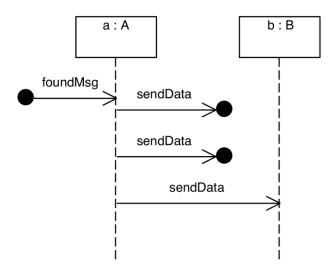


Messaggi trovati/persi

Questi tipi di messaggi vengono usati raramente in fase di analisi.

I **messaggi trovati** indicano situazioni in cui il mittente è sconosciuto al momento della ricezione, proviene dall'esterno del diagramma o i dettagli della provenienza non interessano.

I **messaggi persi** permettono di visualizzare il comportamento nel caso un messaggio non giunga a destinazione (situazione di errore).



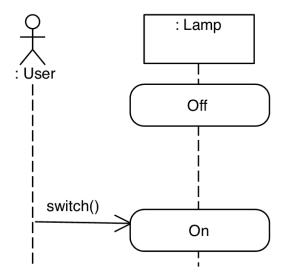
9.4 – Stati

Uno **stato** è definito come una condizione o situazione durante la vita di un oggetto in cui esso soddisfa una condizione, esegue un'attività o aspetta un evento.

Ogni oggetto in UML può avere una macchina a stati associata che ne descrive gli stati possibili.

I diagrammi di stato (in inglese "state machine diagram") sono i più adatti a rappresentare gli stati e loro transizioni, ma può essere conveniente mostrare alcuni cambiamenti di stato nei diagrammi di sequenza.

In generale, ci si limita agli stati principali all'oggetto mettendo in risalto i messaggi che provocano un cambiamento di stato.



In UML, gli stati si rappresentano con rettangoli arrotondati. I cambiamenti di stato sono generalmente la conseguenza di uno o più messaggi.

9.5 – Realizzare i casi d'uso

Le primitive introdotte nei paragrafi precedenti consentono di rappresentare sequenze di eventi senza **ramificazioni**. Tuttavia, per realizzare i casi d'uso è necessario poter descrivere sequenze più complesse.

Le sequenze degli eventi in un caso d'uso contengono parole chiave come if, then, else, for e while.

I diagrammi di sequenza permettono di tradurre questi costrutti ed inserirli nel diagramma.

Si ricorre dunque ai frammenti combinati.

Per **frammento combinato** si intende una sottoarea di un diagramma di sequenza che racchiude una parte dell'interazione e le modalità della sua esecuzione.

Gli elementi di un frammento combinato sono:

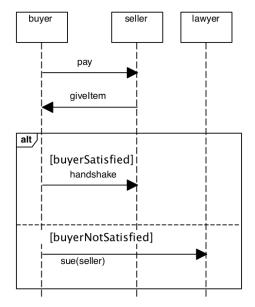
- Un **operatore**, che specifica come il frammento viene eseguito;
- Uno o più **operandi**, sottoaree del diagramma di sequenza che possono essere eseguite;
- Zero o più **condizioni di guardia**, espressioni che determinano quali operandi sono eseguiti.

La **sintassi** UML per un frammento combinato è la seguente:

- o Un **rettangolo con il nome** dell'**operatore** in alto a sinistra racchiuso nel simbolo di diagramma (rettangolo con angolo tagliato);
- o Gli **operandi** seguono come **strisce orizzontali** in sequenza, separati da linee tratteggiate;
- o La **guardia**, se presente, compare dopo l'operatore oppure nella parte alta di un operando tra **parentesi quadre**.

Il rettangolo del frammento combinato si estende orizzontalmente per includere le linee di vita interessate dall'interazione.

La guardia può includere qualunque tipo di condizione booleana. Per esempio:



9.6 – Operatori

L'operatore determina la semantica dell'esecuzione del frammento.

UML specifica parecchi **tipi di operatori**, ma solo alcuni sono usati frequentemente, ovvero quelli che corrispondono alle primitive di controllo del flusso definite dai linguaggi di programmazione.

I più utilizzati sono:

- **opt** corrisponde a if/then;
- alt corrisponde a case/select;
- **loop** corrisponde a for/while;
- **break** corrisponde a break.

Nel dettaglio "opt" accetta solo un operando, che viene eseguito se e esolo se la guardia è valutata "true".

Invece, "alt" accetta un qualunque numero di operandi e ne esegue al massimo uno. Il suo funzionamento nello specifico:

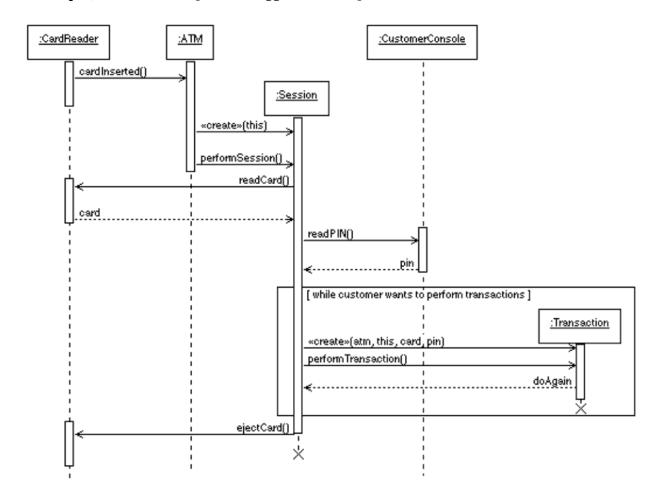
- 1. Esamina la lista a partire dal primo operando, valuta le guardi ed esegue solo il primo operando la cui guardia è vera;
- 2. L'operando opzionale [else] è eseguito se nessuna delle guardie è vera;
- 3. Le condizioni di guardia devono essere **mutualmente esclusive**; al massimo una può essere vera nello stesso istante, altrimenti il modello non è corretto.

L'operando "loop" può essere spiegato con un esempio:

loop *min, max*[condizione]

Viene eseguito l'operando min volte, e poi al massimo altre (max - min) volte mentre la condizione è vera. È possibile omettere i valori min e max. La condizione è molto flessibile poiché può essere espressa in linguaggio naturale e consente di ciclare su un insieme di oggetti.

Per esempio, la condizione [forEach oggetto in lista].



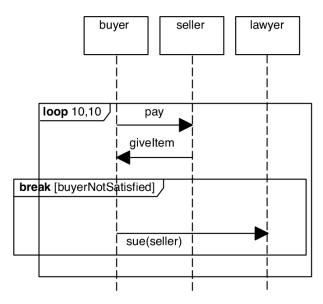
L'operatore **break** utilizzato singolarmente, viene adottato per terminare l'esecuzione del frammento di interazione corrente (spesso si tratta di un operatore **loop**).

Se break ha una condizione di guardia ed è:

- ✓ Vera, viene eseguito l'operando ma non il resto dell'interazione dopo il frammento **break**.
- ➤ Falsa, non viene eseguito l'operando e si continua normalmente.

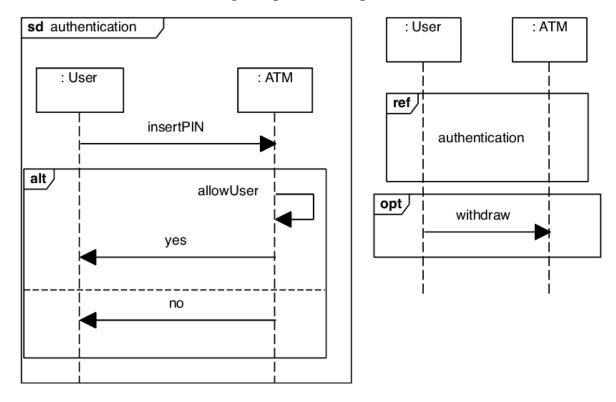
Se non c'è una guardia, la scelta tra continuare e saltare è non-deterministica.

Il frammento **break** deve essere globale rispetto a quello che interrompe: nella notazione UML, lo interseca ma si trova ad un livello di nesting superiore. Un esempio:



Esistono anche altri operatori: ref e gate.

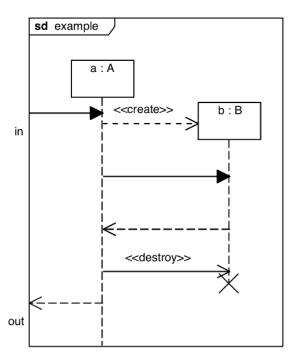
Per rendere i diagrammi di sequenza modulari su utilizza l'operatore **ref**. Esso contiene il nome di un'altra interazione che viene eseguita qui. Per esempio:



Invece, l'operatore **gate** è un qualunque punto sulla cornice esterna del diagramma, che può essere la fonte o la destinazione di una freccia. Essi vengono usati per modella la comunicazione delle linee di vita del diagramma con l'esterno.

I gate possono avere un nome e comparire qualunque numero di volte nello stesso diagramma o in diagrammi diversi.

Possono essere usati in combinazione con ref, forniscono l'interfaccia di collegamento tra l'interazione chiamante e quella chiamata (il frammento combinato può avere gli stessi gate a cui agganciare messaggi). Per esempio:



9.7 – Conclusioni

I digrammi di interazione vengono utilizzati per mostrare come varie entità collaborino nel fornire un comportamento desiderato, ad esempio un caso d'uso.

Possono essere usati sia in fase di analisi che in fase di progettazione.

Aiutano a scoprire e correggere inconsistenze nel comportamento desiderato (ad esempio una specifica scorretta del caso d'uso).

Spesso è **utile modellare** una situazione semplificata con un diagramma di comunicazione, per poi passare a uno di sequenza per i dettagli.