

RELATÓRIO DO PROJETO DE PROJECT FACTORY

LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA

Professor Orientador: André Sabino

André Custódio, 20220112 André Mendes, 20220355 Steve Vilas, 20200856

15/02/2024

O relatório encontra-se em condições para ser apresentado

Ciclo de Formação 2022/2025 Ano Letivo 2024/2025



Agradecimentos

Agradecemos ao nosso Coordenador de Curso, Professor André Sabino, por nos ter providenciado e proporcionado um ensino de qualidade, puxando sempre por nós para dar o nosso melhor e tentarnos sempre ajudar. Agradecer também ao professor Nathan Campos, por ser um excelente professor, ensinar-nos a ser boas pessoas, bons programadores e estar sempre disponível para dar uma mãozinha.

Por fim, agradeço a todos os professores a disponibilidade e ajuda, que nos têm dado no nosso percurso escolar, sem os quais não o conseguiria concluir estes três anos com o sucesso que tivemos.



Índice

Agradecimentos	2
Índice	3
Índice de Imagens	5
Introdução	6
Capítulo I – Cronograma Inicial	7
Descrição do Cronograma	8
Capítulo II – Conceção do Projeto	9
Objetivos	9
Tecnologias	10
Framework	10
O que é um <i>framework</i> ?	10
Vantagens da <i>Framework</i>	10
API	11
Peças para o Arduíno	11
Linguagem de Programação	12
C#	12
JavaScript	12
C	12
Recursos Necessários para o Programa	13
Visual Studio Code	13
Visual Studio 2022	13
Arduíno IDE	14
Capítulo III – O Projeto	15
Projetos que nos inspiraram	15
ldeia 1	15
Ideia 2	16
Ideia do nosso projeto	17
Arquitetura do Programa	18
Planeamento do Projeto	19
Distribuição de Tarefas	19
Circuito Fletrónico	19



Recursos Utilizados	20
Ferramentas de Desenvolvimento:	22
Ferramentas para desenvolvimento de apresentação e relatório:	22
Aplicação/Site de Comunicação:	22
Bibliografia e Web Grafia	23



Índice de Imagens

Imagem 1 - Cronograma inicial	7
Imagem 2 - Imagem do Logo	9
Imagem 3 - Logo das linguagens de Programação	10
Imagem 4 - C#	12
Imagem 5 - JavaScript	12
Imagem 6 - C	12
Imagem 7 - IDE Visual Studio Code	13
Imagem 8 - IDE Visual Studio 2022	13
Imagem 9 - IDE Arduino IDE	14
Imagem 10 - Carro ideia 1	15
Imagem 11 - Ideia carro 2	16
Imagem 12 - Carro ideia 3	16
Imagem 13 - imagem de modelo	17
Imagem 14 - Ideia de Arquitetura 1	18
Imagem 15 - ideia de Arquitetura 2	18
Imagem 16 - Comparação de ProtoBuf e JSON	18
Imagem 17 - Circuito do nosso projeto, temporário	19
Imagem 18 - Visual Studio Code	20
Imagem 19 - Visual Studio 2022	20
Imagem 20 - Arduíno IDE	20
Imagem 21 - Microsoft Word	20
Imagem 22 - Microsoft Excel	21
Imagem 23 - Microsoft Power Point	21
Imagem 24 - Brave	21
Imagem 25 - Discord	21
Imagem 26 - GitHub	21



Introdução

A universidade IADE tem como principal objetivo ajudar e criar relações entre várias áreas de estudo para desenvolver as competências futuras para o mercado de trabalho. A universidade destaca-se pela continua colaboração entre cursos permitindo assim uma melhor interligação de conhecimentos.

O nosso curso, Engenharia informática, tem como principal objetivo formar profissionais capacitados para o desenvolvimento, implementação e gestão de sistemas computacionais complexos, que envolvem desde a programação e o *design* de *software* até a infraestrutura de redes e *hardware*.

Neste sexto semestre na disciplina de "Project Factory" foi proposta a tarefa académica de realizar um projeto em cento e vinte dias. Nestes cento e vinte dias serão necessários três reportes sendo o último deles o relatório final que irá ser avaliado. Este projeto contará também com a colaboração do curso de Licenciatura em Design, cuja participação será essencial para o sucesso da iniciativa. O primeiro briefing com os alunos de Design está agendado para a oitava semana do semestre, e sua colaboração será determinante no desenvolvimento visual e estético do projeto.

Os grupos do curso de Licenciatura em engenharia Informática estão encarregues da parte de hardware e software do projeto enquanto os grupos de design estão encarregues com o design do próprio projeto. No fim deste relatório iremos fazer uma reflecção sobre o percurso e o estado final do projeto apresentado juntamente com uma webgrafia.



Capítulo I – Cronograma Inicial

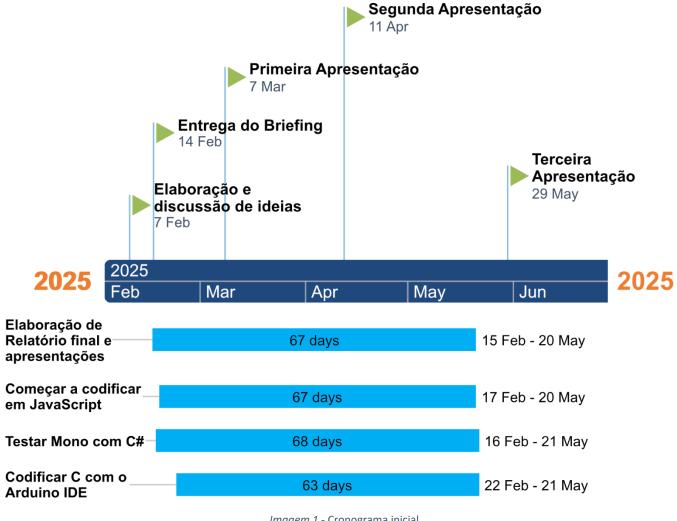


Imagem 1 - Cronograma inicial



Descrição do Cronograma

O desenvolvimento deste trabalho irá decorrer entre os dias 7 de fevereiro a 29 de maio de 2025.

Elaboração de Relatório final e apresentações começou no dia 15 de fevereiro a 20 de maio. A testagem de *Mono* com *C#* começou dia 16 de fevereiro a 21 de maio de 2025.

Começo da codificação em *Javascript* foi 17 de fevereiro a 20 de maio. A codificação *C* com o *Arduíno IDE* foi de 22 de fevereiro a 21 de maio de 2025.

Durante o desenvolvimento deste projeto irá haver três momentos de avaliação, o primeiro está agendado para 7 de março de 2025, a segunda avaliação está marcada para 11 de abril de 2025 e para a terminar a terceira e última avaliação está marcada para 29 de maio de 2025.



Capítulo II – Conceção do Projeto

Projecto: S.T.A.R

Descrição do Projeto: Surveillance & Tactical Autonomous Rover (Sistema Terrestre de Análise e Reconhecimento) ou o seu acrónimo S.T.A.R é um veículo com a capacidade de ajudar o homem em algumas tarefas difíceis ou impossíveis. Este veículo irá possibilitar ajudar meteorologistas em algumas atividades como, transporte de material para locais perigosos, medir temperatura do espaço, gravar o som do espaço, entre outras tarefas mais pequenas.

Estes valores irão estar todos recebidos pelo *ESP32* e visualizados numa *dashboard*.



Imagem 2 - Imagem do Logo

Objetivos

- Ambiente de utilização
 - Ouvir o que se passa no espaço;
 - o Transporte de material para locais perigosos;
 - Medir a temperatura do espaço;
 - Sensor de Fumo;
 - Reproduzir som;
 - Medir Humidade no espaço;
- Rapidez e fluidez
 - o Ser rápido e responsivo
 - Ter uma interface apelativa e intuitiva para os utilizadores, facilitando o uso de quem está a usar.



Tecnologias

O nosso projeto utiliza algumas *Framework* (.Net Framework e Express) e três linguagens de programação (*C#, JavaScript* e *C*).



Imagem 3 - Logo das linguagens de Programação

Framework

O que é um framework?

Um *framework* consiste numa abstração que une códigos entre vários projetos de *software*, fornecendo uma funcionalidade sem pormenores. Trata-se de um conjunto de classes que colaboram para realizar uma responsabilidade para um domínio de um subsistema da aplicação. Em vez de ser as bibliotecas a controlar é o *framework* quem dita o controlo da aplicação.

Vantagens da Framework

A *framework* é rápida no seu *debug*, na solução do projeto. A linguagem de programação ou o *Software Development Kit* evolui com ajuda da comunidade ou das empresas, tem uma grande auxílio em fóruns caso os programadores tenham dúvidas.

A comunidade quando deteta um problema de segurança é rapidamente atualizada e modificado esse problema.



API

Application Programing Interface ou API é um conjunto de protocolos, rotinas e ferramentas que permitem que múltiplos códigos Backend consigam aceder a mesma, independentemente da sua linguagem de programação. Podemos ter um codigo Javascript e C# que irão conseguir fazer o request sem qualquer problema, se tiver com os parâmetros certos!

É fácil de fazer manutenção e é segura, pois não existe uma exposição dos dados não desejados da Base de Dados. A *API* faz uma comunicação com a base de dados permitindo assim uma segurança maior e fiabilidade dos dados, não havendo inserção, modificação ou eliminação de dados. Os pedidos da *API* referem-se principalmente a usar o protocolo *HTTP* da maneira que foi pretendido usado os *requests GET*, *POST*, *PUT*, *DELETE*, *OPTIONS*, *PATCH* e *HEAD*.

Peças para o Arduíno

Para o nosso veículo estar bem estruturado e preparado para os desafios precisamos que ele não colida contra paredes, consiga subir obstáculos, virar, entre outros desafios. Para tal, iremos precisar de:

- Microphone Sensor;
- Temperature Sensor;
- Clock sensor;
- Sound Sensor;
- Flame Sensor;
- Lazer sensor;
- Common Calthode Led;
- Seven-Color Automatic Flashing LED;
- Passive Buzzer;
- Suporte de Bateria;
- Converter modulo Blinghe;
- Sensor de Humidade;
- 4 peças de Geared Motoro DC3V-12V;
- DC Motor Driver Board Drive;
- ➤ ESP32;
- BreadBoard;
- Active Buzzer;

Ao longo do tempo está lista poderá ser modificada. Mas para já irá ser esta a nossa lista de peças ligadas ao Arduíno necessárias.



Linguagem de Programação

C#

Microsoft em 2000 criou o *C*#, uma linguagem simples, moderna, orientada por objetos, flexível e versátil. É semelhante ao *C++* e *Java*, só em 2002 foi lançada para a comunidade.

As suas implementações mais utilizadas são .*Net Framework* que utiliza o *form (Framework)* e .*Net Core* que utiliza a linha de comandos. É uma linguagem utilizada em jogos, aplicações de clientes, aplicações webs, inteligência artificial e muitos mais.

A comunidade tem dado uma grande ajuda, na evolução da linguagem e na criação de bibliotecas, que auxiliam na codificação da aplicação.



Imagem 4 - C#

JavaScript

No meio de 1990, as páginas web eram estáticas e muitas limitações interativas. Devido a esse problema, a comunidade *Netscape* decidiram criar uma linguagem que mudasse a experiência dos clientes que naveguem na web. Brendan Eich aceitou o desafio e em 1995 criou o seu protótipo com DOM (Document Object Model) e chamou "Mocha", mas depois decidiu mudar para "LiveScript" e no fim ficou "JavaScript".

A linguagem foi inspirada em Java, AWK, HyperTalk, Scheme e Self.

A comunidade tem estado a evoluir a linguagem com correções, bibliotecas e implementações únicas, para ajudar outros programadores.

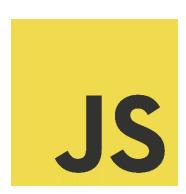


Imagem 5 - JavaScript

С

O Sr. Dennis MacAlistair Ritchie foi o criador da linguagem *C*, uma linguagem que tem suporte a *structured Programing*, *lexical variables* e recursão.

Originalmente a linguagem foi pensada para o desenvolvimento de sistemas operativos, incluindo o *Unix*. Atualmente a linguagem continua a ser usada, devido a ser uma linguagem de baixo nível, fazendo uma codificação próxima do hardware.



Imagem 6 - C



Recursos Necessários para o Programa

Visual Studio Code

Visual Studio Code é um editor de código fonte, possível usar em todos os sistemas operativos. O Visual Studio, contem extensões para ajudar o utilizador a programar ou a publicar o seu código, o exemplo é o GitLens que envia os projetos para o GitHub.

Foi desenvolvida pela *Microsoft* e foi programado com o *TypeScript*, *JavaScript* e *Css*.

Algumas linguagens dependem de alguns recursos, um deles é a depuração, processo que tenta encontrar erros, tanto no hardware ou software.

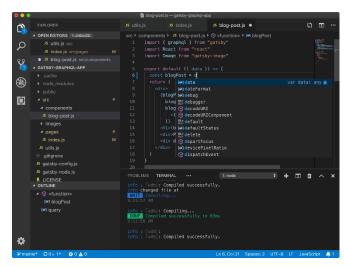


Imagem 7 - IDE Visual Studio Code

Visual Studio 2022

O *Visual Studio* 2022 é uma aplicação desenvolvida pela *Microsoft*, a sua primeira versão foi em 1997, *Visual Studio* 97. É uma *IDE*, ambiente de desenvolvimento integrado que auxilia na criação dos objetos e na sua localização.

A mesma contem *Visual Basic, C, C++, C#, F#, JavaScript, Python, Type Script* e outras mais. Este contem *templates .Net Framework, .Net Core, Asp .Net* e muitos mais.

O *Visual Studio* tem muitas boas vantagens, desde auxílio na codificação, rápido *debug* e possível colaboração de trabalho entre colegas.

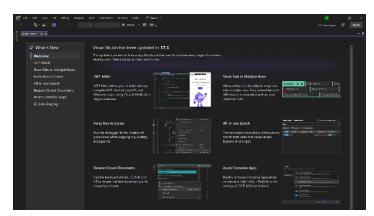


Imagem 8 - IDE Visual Studio 2022



Arduíno IDE

O Arduíno IDE (Integrated development environment) é um editor de codigo fonte, dedicada ao desenvolvimento. Este editor ajuda a enviar o codigo em flash para os arduíno que tiverem ligados ao computador do programador. Este editor foi feito pela Arduíno Software, disponibilizado aos clientes no ano 2021.

A mesma originalmente foi escrita em Java, C e C++, mas a versão mais atualizada (20 de fevereiro de 2024) está escrita em TypeScript, JavaScript e Go. A versão mais atual contem nova gestão de boards, nova gestão de bibliotecas, novo explorador de projetos, dark mode e suporte a 64 bits.

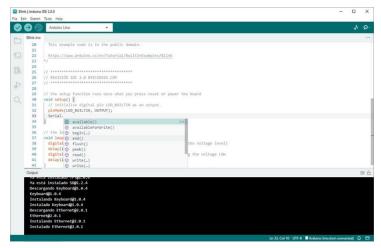


Imagem 9 - IDE Arduino IDE

Atualmente este *IDE* encontra-se disponibilizado para os vários sistemas operativos, como Windows, *Mac* e *Linux*.



Capítulo III – O Projeto

Projetos que nos inspiraram

Para sentir-nos inspirados e pensarmos na estruturar do nosso projeto, pesquisamos alguns trabalhos já existentes na internet e encontramos 3 projetos similares a nossa ideia. Componentes de *arduíno* que detetam valores e enviam para o *Software* do computador, com algumas ideias diferentes e alguns ajustes que o nosso projeto irá ter.

Ideia 1

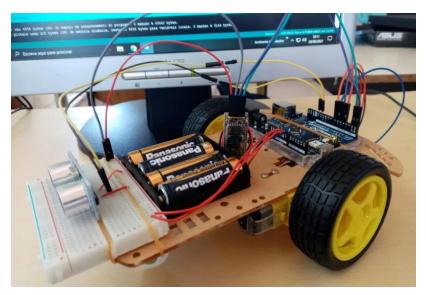


Imagem 10 - Carro ideia 1

Pequeno projeto realizado por um estudante do 12º ano do curso técnico de *GPSI* (Gestão e Programação de Sistemas Informáticos), que o estudante fez um veículo telecomandado com a adição de um maquinismo que faz parar, quando o veículo se encontra em risco de impacto frontal. Este projeto tem *Arduíno*, *Bluetooth*, *breadboard*, *chassis* robótico, *Driver Motores*, Suporte de pilhas 9V, cabos *jumper* e muito mais.

Este projeto irá ter uma arquitetura parecida a nossa, usar peças parecidas a nossa e também tem usa a mesma linguagem que a nossa (*C*).



Ideia 2

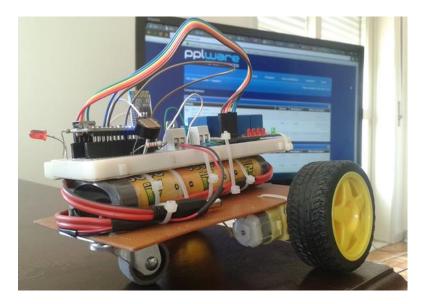


Imagem 11 - Ideia carro 2

O outro projeto que nos inspirou foi este do site *pplware*, que faz analise da temperatura e essa leitura é enviada para uma aplicação do telemóvel. Essa aplicação também tem uma funcionalidade adicional de controlar o carro.

As características deste veículo são *Arduino*, Base de 4 *relés*, *Breadboard*, Bateria 7.2V-2100mA, Roda livre, *LDR*, entre outros.

Ideia 3

O outro e último projeto que nos inspirou foi o robô da NASA. Apesar de o nosso projeto ser um "pouco mais amador" comparado ao da NASA, achamos interessante apresentar aqui algumas ideias desde linguagens, peças, programas, desafios, etc. Ambos os veículos, deslocam-se autonomamente ou manualmente e ambos recolhem dados meteorológico para ser analisado.

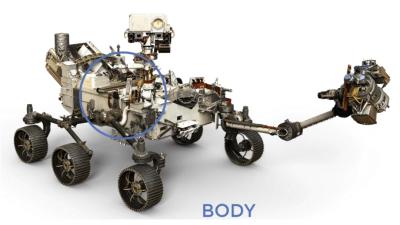


Imagem 12 - Carro ideia 3

Apesar de a NASA, ser uma empresa

grande e ter muito dinheiro, achamos sensato analisar detalhadamente os seus documentos e desafios, pois os "problemas" passados deles, podem ou poderão ser os nossos problemas de hoje, para ter sucesso na entrega deste projeto.

A *NASA* usa no seu robô *Python* para cálculo e simulação e juntamento tem *Assembly* incorporado para fácil controlo no robô evitando *glitches* e/ou erros.



Ideia do nosso projeto

A ideia do grupo é fazer um carro com uma boa estrutura para andar em todo o terreno e conseguir passar vários obstáculos e vários terrenos como por exemplo este veículo:

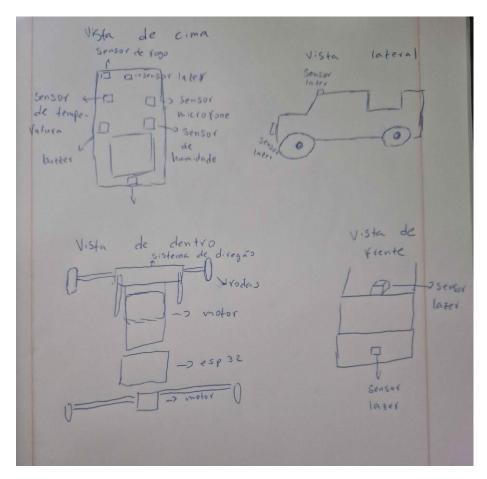


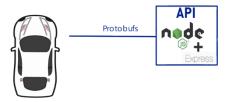
Imagem 13 - imagem de modelo

O veículo iria ter 2 sensores de distância para calcular a distância um em baixo e outro em cima, uma zona onde ligar o arduíno ao computador, sensor de calcular a temperatura do espaço, iremos ter um buffer para reproduzir som, sensor de humidade, irá ter sensor microfone para ouvir as frequências e iria haver uma caixa para transportar os objetos.

Como é obvio, está imagem não é o resultado final do carro pretendido, mas é uma pequena ideia do que poderá aparecer no nosso projeto final. Irá depender do orçamento, dificuldades que encontremos ao desenvolver o projeto PBL e ideia do grupo de designers.



Arquitetura do Programa



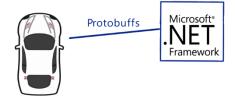


Imagem 14 - Ideia de Arquitetura 1

Imagem 15 - ideia de Arquitetura 2

Neste projeto existe dois tipos de arquitetura possíveis. Haver uma comunicação com o projeto em *C#* com a *framework* .*Net Framework* e usando a biblioteca *TPCCliente* para comunicar com o carro ou então em node.js com a framework *express* para simular uma *API*.

Em ambas as soluções iriam ser enviados os dados em formato *Protobufs*, novo data-format muito mais eficiente e melhor que o *json*. Devido a estarmos a falar de um hardware mais fraco, relativamente ao veículo, teríamos de então optar com esse formato.

Poderão ver abaixo a latência de um JSON em comparação com um ProtoBuf:

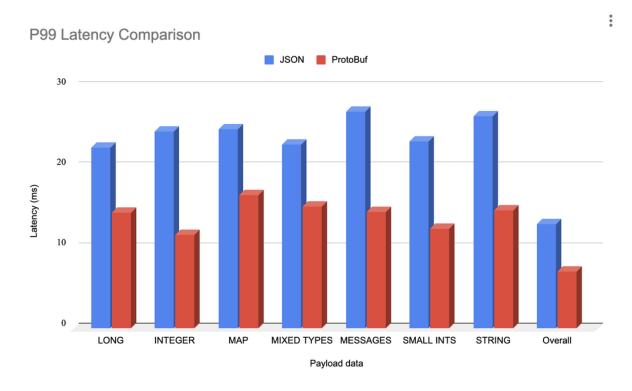


Imagem 16 - Comparação de ProtoBuf e JSON



Planeamento do Projeto

- Estudo do C#
- Estudo do C
- Criação da Aplicação:
 - o Implementação do Design da Aplicação
 - o Ligação ao Veículo via cabo ou wireless

Distribuição de Tarefas

A tarefa de trabalhar no C é o Steve Vilas, o André Mendes fica responsável pela parte do arduíno perceber como os componentes e o circuito funciona e o André Custódio fica responsável pela execução do codigo em C#.

Ambos os elementos ficam responsáveis pelo relatório e Planeamento semanal!

Circuito Eletrónico

Este é o nosso circuito temporário. Ao longo do tempo, será melhorado e aprimorado.

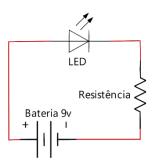
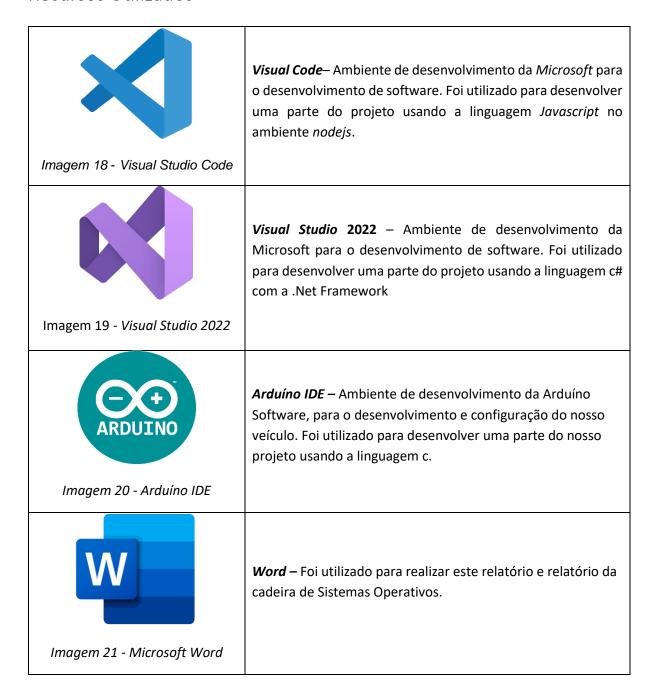


Imagem 17 - Circuito do nosso projeto, temporário



Recursos Utilizados









Ferramentas de Desenvolvimento:

- Visual Studio Code;
- Visual Studio 2022;
- > Arduíno IDE;

Browser:

- Brave;
- Opera;
- ➢ Google Chrome

Ferramentas para desenvolvimento de apresentação e relatório:

- ➤ Microsoft Office Power Point 365
- Microsoft Office Word 365;
- ➤ Microsoft Office Excel 365;
- > Office Timeline;
- Draw.io;

Aplicação/Site de Comunicação:

- Discord;
- ➤ Whatsapp;
- ➢ Git;
- GitHub;
- ➤ Gmail;

Bibliografia e Web Grafia

Projeto 1:

- https://www.instructables.com/Carro-Telecomandado-Arduino/

Projeto 2:

- https://pplware.sapo.pt/tutoriais/arduino-robot-controlado-por-movimentos-do-telemovel/

Projeto 3:

- $\underline{https://www.linkedin.com/pulse/what-programming-languages-does-nasa-use-analytics-insight-\underline{p5nrc}$
- https://science.nasa.gov/mission/mars-2020-perseverance/rover-components/