

# Introduzione ai modelli fisico-matematici formulati mediante PDE

PDE = Partial Differential Equation(s)  
Equazione/i alle derivate parziali

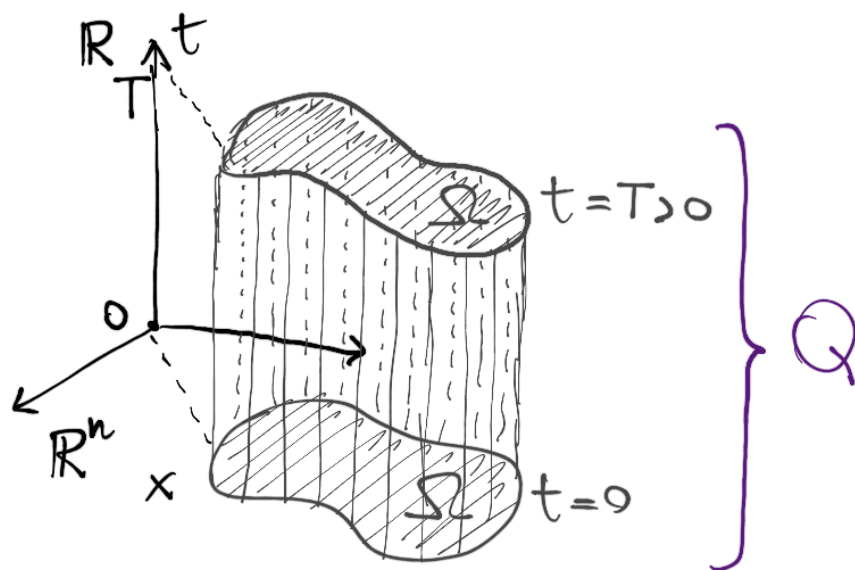
$Q \subseteq \mathbb{R}^{n+1}$  aperto dominio della PDE

$\hookrightarrow Q = \Omega \times (0, +\infty) \quad \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  dominio spaziale  
 $\quad \quad \quad (0, +\infty) \subset \mathbb{R}$  dominio temporale

$x \in \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$  variabile spaziale

$x = (x_1, \dots, x_n), \quad x_i \in \mathbb{R} \quad \forall i = 1, \dots, n$

$t \in (0, +\infty) \subset \mathbb{R}$  variabile temporale



Sia  $u: Q \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $u = u(x, t)$  con  $x \in \Omega, t \in (0, +\infty)$ .

Def. Una PDE definita in  $Q$  nell'incognita  $u$  è una relazione tra  $u$  e certe sue derivate della forma

$$F(\{D^\alpha u\}_\alpha, u, x, t) = 0 \quad \text{per } (x, t) \in Q.$$

Notazione Con il simbolo  $D^\alpha u$  intendiamo la seguente derivata parziale di  $u$ :

- $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_{n+1}) \in \mathbb{N}^{n+1}$ ,  $\alpha_i \in \mathbb{N} \quad \forall i = 1, \dots, n+1$  multi-indice
- $|\alpha| = \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i$  lunghezza del multi-indice

$$D^\alpha u = \frac{\partial^{|\alpha|} u}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \dots \partial x_n^{\alpha_n} \partial t^{\alpha_{n+1}}}$$

Esempio  $n=1$ ,  $Q \subseteq \mathbb{R}^2$ ,  $Q = \Omega \times (0, +\infty)$  con  $\Omega \subseteq \mathbb{R}$

$u = u(x, t)$  con  $x \in \Omega \subseteq \mathbb{R}$ ,  $t \in (0, +\infty) \subset \mathbb{R}$

$$\alpha = (1, 2) \rightarrow D^\alpha u = \frac{\partial^3 u}{\partial x \partial t^2}$$

$$\alpha = (0, 2) \rightarrow D^\alpha u = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\alpha = (1, 1) \rightarrow D^\alpha u = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t}$$

## Esempi di PDE

### 1) Equazione di Laplace

$$\Delta u = 0 \quad (*)$$

Per convenzione, si intende che le eventuali derivate temporali (di qualunque ordine) presenti nella PDE siano indicate esplicitamente. Di conseguenza, tutti gli operatori differenziali diversi da  $\frac{\partial^k}{\partial t^k}$  ( $k=1, 2, \dots$ ) si intendono agenti solo sulle variabili spaziali  $x$ .

Quindi l'equazione (\*) si intende come:

$$\Delta u = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2} = 0 \quad \text{per } x \in \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$$

e  $u$  può essere intesa come una funzione che dipende solo da  $x$ , cioè  $u = u(x): \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ .

## 2) Equazione di Poisson

$$\Delta u = -\underbrace{\frac{1}{\varepsilon}}_{\text{costante}} \underbrace{p(x)}_{\text{funzione assegnata}} \quad \text{in } \Omega \subseteq \mathbb{R}^n.$$

Possiamo scrivere:

$$\underbrace{\Delta u + \frac{1}{\varepsilon} p(x)} = 0 \quad x \in \Omega$$

$$F(\{D^\alpha u\}_\alpha, u, x) = 0$$

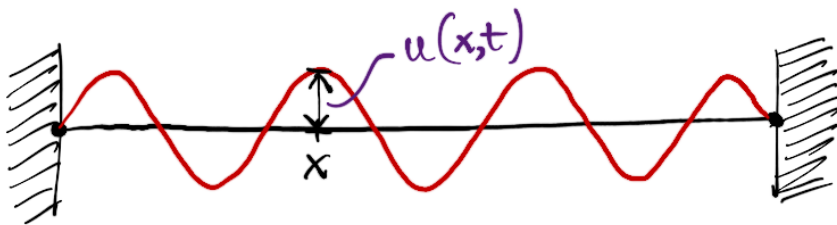
$$\downarrow$$
$$\left\{ \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}, \dots, \frac{\partial^2 u}{\partial x_n^2} \right\} \longrightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2} \quad (\text{notazione più compatta})$$

## 3) Equazione del calore

$$\underbrace{\partial_t u}_{\substack{\text{coefficiente} \\ \text{di diffusione} \\ \text{(costante)}}} - D \Delta u = \underbrace{f(x, t)}_{\substack{\text{funzione} \\ \text{assegnata}}} \quad \text{in } Q = \Omega \times (0, +\infty)$$

#### 4) Equazione delle onde

$$\partial_t^2 u - D \Delta u = f(x, t) \quad \text{in } Q = \Omega \times (0, +\infty)$$



#### 5) Equazione del trasporto

$$\partial_t u + a(x, t) \cdot \nabla u = 0 \quad \text{in } Q = \Omega \times (0, +\infty)$$

dove  $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$  è un vettore assegnato

$$\partial_t u + \sum_{i=1}^n a_i(x, t) \partial_{x_i} u = 0.$$

Def. Si chiama **ordine** di una PDE

$$F(\{D^\alpha u\}_\alpha, u, x, t) = 0$$

la massima lunghezza dei multi-indici  $\alpha$  che figurano in questa relazione.

## Esempi

1)  $\Delta u = 0$  secondo ordine

2)  $\Delta u = -\frac{1}{\epsilon} p(x)$  secondo ordine

3)  $\partial_t u - D\Delta u = f$  secondo ordine

- secondo ordine in spazio
- primo ordine in tempo

4)  $\partial_t^2 u - D\Delta u = f$  secondo ordine

- secondo ordine in spazio
- secondo ordine in tempo

5)  $\partial_t u + a \cdot \nabla u = 0$  primo ordine

- primo ordine in spazio
- primo ordine in tempo