Lab 2

October 6, 2025

1 Esercitazione 2

Nota: Se ci sono dei parametri e non vi dico quanto valgono, potete usare qualsiasi valore voi vogliate

1.1 Importance Sampling

Assumete di avere

$$X \sim TN(\mu, \sigma^2, l, u)$$

dove $TN(\mu, \sigma^2, l, u)$ è una normale troncata, definita in [l, u] con l < u, i.e., $X \in [l, u]$, con densità

$$f(x) = \frac{\phi(x|\mu,\sigma^2)}{\Phi(u|\mu,\sigma^2) - \Phi(l|\mu,\sigma^2)}$$

dove

$$\phi(x|\mu,\sigma^2)$$

è la densità di una normale di media μ e varianza σ^2 valutata in x, e

$$\Phi(y|\mu,\sigma^2)$$

e la cumulata di una normale di media μ e varianza σ^2 valutata in y.

- 1. Scrivete una funzione che ne calcoli la densità, e poi mostratela graficamene
- 2. Usate Monte Carlo per valutare se la densità integra a 1
- 3. Utilizzate l'importance sampling per stimare il valore atteso di X, usando come densità "g()" un uniforme.
- 4. Utilizzate l'importance sampling per stimare il valore atteso di X, usando come densità "g()" una beta scalata con opportuni parametri.

La beta scalata è la distribuzione di una variabile Z = (u - l)Y + l, con $Y \sim B(a, b)$

1.2 Accept-Reject Sampling

Assumete la stessa distribuzione del punto precedente

$$X \sim TN(\mu, \sigma^2, l, u)$$

- 1. campionate dalla normale troncata usando l'algoritmo accept-reject. Disegnate i campioni accettati di un colore diverso di quelli rifiutati
- 2. verificare che i campioni seguono la distribuzione giusta
- 3. verificate quale è il valore del rate d'accettazione e che corrisponda a quello vero

1.3 Marginale e congiunta

Assumiamo

$$\mathbf{X} = \begin{pmatrix} \mathbf{X}^A \\ \mathbf{X}^B \end{pmatrix} \sim N \left(\begin{pmatrix} \boldsymbol{\mu}_A \\ \boldsymbol{\mu}_B \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \boldsymbol{\Sigma}_A & \boldsymbol{\Sigma}_{AB} \\ \boldsymbol{\Sigma}_{BA} & \boldsymbol{\Sigma}_B \end{pmatrix} \right)$$

dove \mathbf{X}^A e \mathbf{X}^B sono vettori di dimensione 2. Definiamo

$$\mu = \begin{pmatrix} \mu_A \\ \mu_B \end{pmatrix} \qquad \Sigma = \begin{pmatrix} \Sigma_A & \Sigma_{AB} \\ \Sigma_{BA} & \Sigma_B \end{pmatrix}$$

Sappiamo che

$$\mathbf{X}^A | \mathbf{X}^B \sim N_2(\mathbf{M}, \mathbf{V})$$

con

$$\mathbf{M} = \boldsymbol{\mu}_A + \boldsymbol{\Sigma}_{AB}\boldsymbol{\Sigma}_B^{-1}(\mathbf{X}^B - \boldsymbol{\mu}_B)$$

 \mathbf{e}

$$\mathbf{V} = \Sigma_A - \Sigma_{AB} \Sigma_B^{-1} \Sigma_{BA}$$

- 1. Simulare n campioni dalla normale multivariata
- 2. Simulare n campioni dalla marginale di $\mu_{\scriptscriptstyle A}$
- 3. Simulare n campioni dalla normale multivariata simulando prima campioni dalla marginale di \mathbf{X}_B e poi dalla condizionata di $\mathbf{X}_A|\mathbf{X}_B$
- 4. Far vedere che per tutte e 3 i punti precedenti i campioni di \mathbf{X}_A provengono sempre dalla marginale

1.3.1 P.S.1

Per il punto 4 potete 1. usare la funzione smoothScatter (che è la stima di densità per una coppia di variabili), 2. oppure far vedere che la probabilità che $\mathbf{X}^A \in \mathbf{A}$ sia simile per i 3 metodi

$$P(X \in \mathbf{A}) = \int_{\mathbb{R}^2} 1_{\mathbf{A}}(x) f(x) dx$$

3. oppure calcolare la comulata

$$P(X \in (-\inf, b] \times (-\inf, d])$$

in un set di valori b e d equispaziati e usare il comando image

1.3.2 P.S.2

Mentre per μ potete prendere i valori che volete, Σ va scelta con cura visto che è una matrice simmetrica e definita positiva. Potete ottenrere una Σ valida definendo una matrice

 \mathbf{D}

di dimensione 4 a rango pieno, e

$$\Sigma = \mathbf{D}\mathbf{D}^T$$

Oppure potete ottenere un campione da una $IW(\nu, \Psi)$ (Inverse Wishart) che è una distribuzione per matrici di covarianza usando il pacchecctto MCMCpack e la funzione riwish. Nell'inverse wishart $\nu \geq 4$ (dimensione di Σ) e Ψ è una matrice delle stesse dimensioni di Σ definita positiva (potete usare l'indentità)

1.3.3 P.S.3

se

$$\Sigma^* = \mathbf{C}\mathbf{C}^T$$

e

$$\mathbf{Y} \sim N_d(\mathbf{0}_d, \mathbf{I}_d)$$

allora

$$\mu^* + \mathbf{CY} \sim N_d(\mu^*, \Sigma^*)$$

1.4 Inversa Generalizzata e Discretizzazioni di variabili continue

Definite

$$c = \frac{1}{m}$$

e assumete di avere un variabile

$$X \in \left\{\frac{0}{m} + \frac{c}{2}, \frac{1}{m} + \frac{c}{2}, \frac{2}{m} + \frac{c}{2}, \dots, \frac{m-1}{m} + \frac{c}{2}\right\} \equiv \mathcal{X}$$

discreta, che assume quindi m possibili valori. Definiamo la probabilità di X come

$$P\left(X = \frac{j}{m} + \frac{c}{2}\right) \propto f_{beta}\left(\frac{j}{m} + \frac{c}{2}|a, b\right)c$$

dove

$$f_{beta}\left(\frac{j}{m} + \frac{c}{2}|a,b\right)$$

è la densità di una beta di parametro (a,b) calcolata in $\frac{j}{m} + \frac{c}{2}$. Visto che le probabilità devono sommare a uno, devo avere per forza che

$$P\left(X = \frac{j}{m} + \frac{c}{2}\right) = \frac{f_{beta}\left(\frac{j}{m} + \frac{c}{2}|a, b\right)}{\sum_{b=0}^{m-1} f_{beta}\left(\frac{h}{m} + \frac{c}{2}|a, b\right)}$$

Queto è un modo per discretizzare uan variabile continua. Potete vedere più nel dettaglio cosa stiamo facendo nella figura sottostante in cui

- 1. La linea nera è la densità di una beta
- 2. I punti rossi sono i valori di $\mathcal X$
- 3. L'area di ogni rettangolo è f(x) calcolata nel punto rosso associato.

Provate ad aumentare m e vedrete che la versione discreta è simile alla continua

[13]: # DISCRETIZZAZIONE DI UNA VARIABILE CONTINUA BETA

Questo codice mostra come discretizzare una distribuzione Beta continua

Parametri della distribuzione Beta
a = 3 # Primo parametro della Beta
b = 10 # Secondo parametro della Beta

Configurazione grafico: 2x2 subplot per confrontare diversi valori di m
par(mfrow=c(2,2))

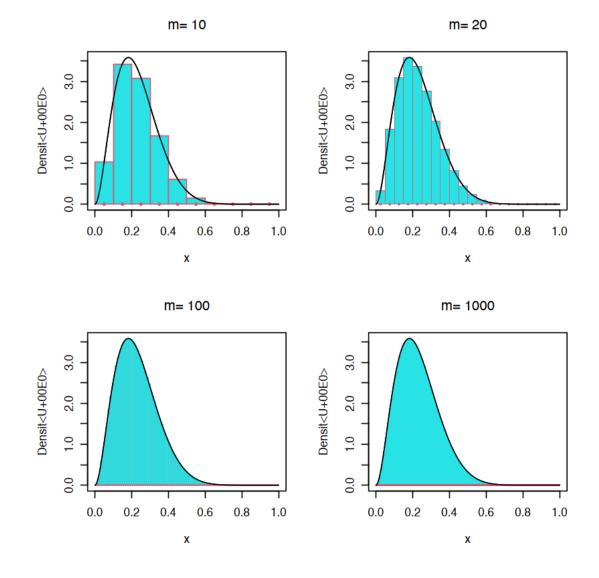
```
# Loop per diversi livelli di discretizzazione
for(m in c(10,20,100,1000))
    # PASSO 1: Definizione della griglia discreta
    c = 1/m
                                      # Larghezza di ogni intervallo di
 ⇒discretizzazione
    xdom = c(0:(m-1))/m + c/2 # Punti centrali degli intervalli discreti
                                      # Formula: j/m + c/2 per j = 0,1,...,m-1
    # PASSO 2: Calcolo degli estremi degli intervalli
   x_start = xdom - c/2 # Estremi sinistri: [j/m, (j+1)/m)

x_end = xdom + c/2 # Estremi destri: [j/m, (j+1)/m)
    # PASSO 3: Calcolo delle probabilità discrete
   prob_x = dbeta(xdom, a, b) # Valuto la densità Beta nei punti centrali
    prob_x = prob_x/sum(prob_x) # Normalizzo per ottenere probabilità_
 \rightarrow discrete
                                      \# P(X = xdom[j]) = f_beta(xdom[j]) / \Sigma_{\square}
 \hookrightarrow f_beta(xdom[k])
    # PASSO 4: Calcolo altezze per visualizzazione
    altezza = prob_x/c
                                     # Altezza = probabilità / larghezza
 \rightarrow interval
                                      # Questo garantisce che area = probabilità
    # PASSO 5: Creazione della sequenza fine per la densità continua
    xseq = seq(0, 1, by = 0.001) # Griglia fine per plot continuo
    # PASSO 6: Visualizzazione grafica
    # Densità Beta continua (linea nera)
    plot(xseq, dbeta(xseq,a,b), type="l", main=paste("m=", m), lwd=1,
         xlab="x", ylab="Densità", ylim=c(0, max(dbeta(xseq,a,b))))
    # Rettangoli per la distribuzione discreta (viola con bordo rosso)
    rect(x_start, rep(0, m), x_end, altezza,
         border=2, # Bordo rosso
                            # Riempimento viola
         col=5,
                       # Spessore bordo proporzionale a larghezza<sub>u</sub>
         lwd= c*10)
 \rightarrow intervallo
    # Punti centrali della discretizzazione (punti rossi)
    points(xdom, rep(0, m),
                      # Simbolo punto pieno
# Dimensione proporzionale a larghezza intervallo
           pch=20,
           cex= c*5,
           col=2)
                            # Colore rosso
```

```
# Ridisegno la densità continua sopra i rettangoli
lines(xseq, dbeta(xseq,a,b), col=1, lwd=1)

# Ripristino layout grafico normale
par(mfrow=c(1,1))

# INTERPRETAZIONE:
# - Linea nera: densità Beta(a,b) continua
# - Rettangoli viola: approssimazione discreta con m intervalli
# - Punti rossi: punti centrali xdom dove valutiamo la densità
# - Area di ogni rettangolo = P(X = xdom[j]) nella versione discreta
# - All'aumentare di m, la discretizzazione approssima meglio la distribuzione
continua
```



- 1. Disegnate la cumulata della beta, e della X (stima) nello stesso grafico (provate diversi valori di m, per esempio m = 10, m = 50, m = 1000) e notate le differenze.
- 2. Usando il metodo dell'uniforme e l'inversa generalizzata, simulate dalla distribuzione di X, con m piccolo (e.g m=5), e verificate, tramite monte carlo, che il valore di

$$P\left(X \le \frac{j}{m} + \frac{c}{2}\right)$$

sia effettivamente

$$\sum_{l=0}^{j} \left(\frac{f_{beta}\left(\frac{l}{m} + \frac{c}{2}|a,b\right)}{\sum_{h=0}^{m-1} f_{beta}\left(\frac{h}{m} + \frac{c}{2}|a,b\right)} \right)$$

- 3. fate la stessa cosa del punto 2, ma simulate usando direttamente la distribuzione di X
- 4. Per $m=5,\ m=50$ e m=1000 calcolare il quantile a livello 0.1, 0.2, 0.3, ..., 0.8, 0.9, e confrontateli con quelli della beta agli stessi livelli

Per il punto 2, dovete calcolare con monte carlo

$$\int_{\mathcal{X}} 1_{(-\infty,\frac{j}{m}+\frac{c}{2}]}(x) f(x) d\lambda(x)$$

e confrontarlo con $P\left(X \leq \frac{j}{m}\right)$ per tutti i valori di j ammissibili. I campioni da f(x) devono essere ottenuti con il metodo dell'inversa generalizzata