

Scienze Matematiche Fisiche e Naturali: Laurea magistrale in Informatica

CORSO DI PARALLEL COMPUTING

Relazione elaborati

Autore:
Andrea Moscatelli

Docente:
Marco Bertini

Anno accademico 2017-2018

Contents

1	Elaborato 1: SAD in JAVA										
	1.1	SAD - Sum of Absolute Differences	2								
	1.2	Approccio sequenziale e multithread	3								
	1.3	Analisi delle prestazioni e conclusioni	6								
2			10								
2		borato 2: Bigrammi e trigrammi in CUDA I bigrammi e i trigrammi									
2	$\frac{2.1}{2.2}$		10 12								

1 Elaborato 1: SAD in JAVA

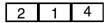
Il progetto in questione tratta l'argomento del *pattern recognition*, ovvero il riconoscimento di un certo andamento in una serie di valori.

Il linguaggio scelto per lo sviluppo di tale elaborato è JAVA ed i dati utilizzati (sia il pattern da riconoscere che il dataset analizzato) sono stati generati artificialmente con valori random, ricreando serie numeriche di tipo random walk.

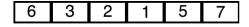
1.1 SAD - Sum of Absolute Differences

La tecnica utilizzata in questo elaborato per il riconoscimento di tale andamento è la SAD - Sum of Absolute Differences. Tale tecnica sfrutta le difference algebriche che ci sono fra il pattern ed ogni frammento dell'insieme di dati, selezionando il frammento che più "assomiglia" al pattern ricercato.

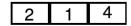
Ad esempio, se il pattern in questione è quello in figura

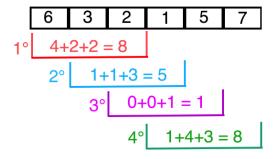


e il nostro insieme di valori (formato da una sola serie numerica) è il seguente



allora quello che otteremo con la tecnica SAD sarà





identificando il terzo frammento, ovvero quello col valore SAD più basso, come quello più somigliante al pattern cercato.

1.2 Approccio sequenziale e multithread

La prima implementazione dell'algoritmo prevede una semplice scansione sequenziale di tutto il dataset fatta da un singolo processo, che analizza, una ad una, tutte le serie numeriche memorizzando il miglior valore SAD trovato fino a quel momento.

Questo approccio molto intuitivo ha evidentemente lo svantaggio di non essere particolarmente veloce, ma analizzeremo le performance più in dettaglio in seguito.

Il secondo approccio è quello di scansionare il dataset e calcolare il SAD di ogni frammento in modo parallelo, suddividento il dataset in n parti uguali, dove n è il numero totali di processi.

Questo approccio è sicuramente più veloce ma prevede una fase di divisione del dataset e una fase di ricongiungimento dei risultati ottenuti da ogni singolo thread.

Prima di analizzare i risultati e le tempistiche ottenute vediamo in dettaglio quali sono state le scelte effettuate nell'implementazione di tale versione.

Per la generazione e gestione dei differenti threads ho scelto di usare un *Executor*, nello specifico un Executor a numero fisso di processi. Il vantaggio di un Executor è quello di mantenere separati la creazione e la gestione dei threads dal resto del programma e di limitare la creazione di un numero eccessivo di threads mantenendo quindi basso l'overhead dell'applicazione.

Normalmente un numero di processi pari al numero dei cores della macchina sulla quale stiamo facendo girare il nostro programma è già una buona soluzione, ma il numero dei threads creati è stato fatto variare per capire meglio il loro effettivo vantaggio.

Se n è il numero di threads, ogni thread gestisce $\frac{1}{n}$ del dataset calcolando il suo miglior valore SAD. Alla terminazione di ogni thread, quest'ultimi comunicano il loro miglior risultato aggiornando in maniera sincronizzata il migliore globale. Qui di seguito il codice in dettaglio della fase appena descritta.

```
* A good rule of thumb is to have approximately
             the same number of threads as
         * available cores.
13
         */
        int threadPoolSize = new Integer((int) (Runtime.
           getRuntime().availableProcessors() *
           numberOfThreadPerCore));
         * I create an executor with a fixed size to
            avoid the generation of an
         * excessive number of threads.
         */
19
        ExecutorService executor = Executors.
20
           newFixedThreadPool(threadPoolSize);
        /*
21
         * Each thread will take care of a portion of
22
            the whole matrix of series
23
        int seriesSlice = new Double(Math.ceil((float)
24
           series.length / (float) threadPoolSize)).
           intValue();
        PatternRecognitionResult bestSad = new
           PatternRecognitionResult(-1, -1, Float.
           MAX_VALUE);
        for (int i = 0; i < threadPoolSize; i++) {</pre>
           int startIndex = i * seriesSlice;
27
           int endIndex;
           if (i == threadPoolSize - 1) {
29
              endIndex = series.length - 1;
           } else {
31
              endIndex = Math.min((i + 1) * seriesSlice
                  - 1, series.length - 1);
           }
           executor.execute(new Runnable() {
35
              @Override
              public void run() {
37
                 PatternRecognitionResult bestLocalSad =
                      getBestSadSequential(series,
                     startIndex, endIndex);
                 /*
39
                   * Once the thread found its best local
                       SAD related to its portion of
                      series, in
                   * a synchronized manner, it will
41
                      update the general best SAD (if it'
```

```
s the
                     case).
                    */
43
                  synchronized (bestSad) {
                      if (bestLocalSad.getSadValue() <</pre>
45
                         bestSad.getSadValue()) {
                         bestSad.setPositionIndex(
46
                             bestLocalSad.getPositionIndex
                             ());
                         bestSad.setSeriesIndex(
                             bestLocalSad.getSeriesIndex())
                         bestSad.setSadValue(bestLocalSad.
48
                             getSadValue());
                     }
                  }
            });
        }
        executor.shutdown();
        try {
56
             * Manual barrier with timeout
58
            executor.awaitTermination(60, TimeUnit.
59
               SECONDS);
        } catch (InterruptedException e) {
            e.printStackTrace();
61
        }
62
63
        return bestSad;
64
     }
```

Per quanto riguarda il calcolo del miglior valore SAD, sia la versione sequenziale che quella parallela utilizzano lo stesso frammento di codice, ovvero scansionano in maniera sequenziale le serie numeriche a loro assegnate calcolando frammento per frammento il valore SAD. L'unica differenza fra i due approcci è il range di azione sul dataset: nel caso sequenziale il range è l'intero dataset che viene assegnato ad un unico processo mentre nel caso parallelo a ciascuno degli n threads verrà assegnato un range corrispondente ad un *n-esimo* del dataset.

```
the whole bunch of series generated
        @param startIndex
                    the first series to be analyzed
        @param endIndex
                    the last series to be analyzed
        Oreturn the best SAD calculated in the passed
11
         range, represented as a
                 {@link PatternRecognitionResult}.
13
     private PatternRecognitionResult
        getBestSadSequential(float[][] seriesToAnalize,
        int startIndex, int endIndex) {
        PatternRecognitionResult bestSad = new
           PatternRecognitionResult(-1, -1, Float.
           MAX_VALUE);
        for (int i = startIndex; i <= endIndex; i++) {</pre>
           for (int j = 0; j < seriesToAnalize[0].length</pre>
                - pattern.length; j++) {
              float sad = getSad(seriesToAnalize[i], j);
              if (sad < bestSad.getSadValue()) {</pre>
19
                  bestSad = new PatternRecognitionResult(
                     i, j, sad);
           }
        }
23
24
        return bestSad;
```

1.3 Analisi delle prestazioni e conclusioni

Per capire meglio i vantaggi e svantaggi dei due approcci ho avviato l'algoritmo su un Quad-Core 2,6 GHz Intel i7 variando sia il numero di threads per core che il numero di serie numeriche da analizzare.

```
private static int[] NUMBER_OF_SERIES = { 10000, 40
            000, 100000, 2000000, 5000000 };
private static int[] NUMBER_OF_THREAD_PER_CORE = {
            1, 5, 20, 50, 100 };

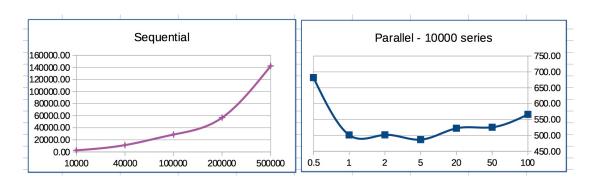
public static void main(String[] args) {

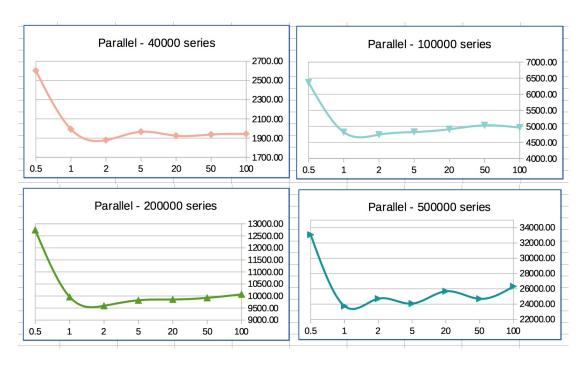
            long seed = (long) (Math.random() * 10000);
            System.out.println("SEED: " + seed);
            RANDOM.setSeed(seed);
```

```
Pair < Pattern Recognition Result, Long > []
           resultSequential = new Pair[NUMBER_OF_SERIES.
           length];
        Pair < PatternRecognitionResult, Long > [] []
           resultParallel = new Pair[NUMBER_OF_SERIES.
           length] [NUMBER_OF_THREAD_PER_CORE.length];
        int row = 0;
        for (int numberOfSeries : NUMBER_OF_SERIES) {
           int column = 0;
           System.out.println("\n\nNumber of series: " +
13
               numberOfSeries);
           PatternRecognitionMain patternRecognition =
              new PatternRecognitionMain(numberOfSeries)
           // Sequential method
           System.out.println("Sequential version
              ongoing....");
           long start = System.currentTimeMillis();
           // PatternRecognitionResult bestSad = new
18
              PatternRecognitionResult(0, 0, 0);
           PatternRecognitionResult bestSad =
19
              patternRecognition.getBestSadSequential(
              series);
           long end = System.currentTimeMillis();
           resultSequential[row] = new Pair <</pre>
21
              PatternRecognitionResult, Long>(bestSad,
              end - start);
22
           System.out.println("################
23
              SEQUENTIAL VERSION RESULT ############"
           printReport(start, bestSad, end);
24
           for (float numberOfThreadPerCore :
              NUMBER_OF_THREAD_PER_CORE) {
              System.out.println("\n\nNumber of series:
                  " + numberOfSeries + " - Number of
                 thread per core: "
                    + numberOfThreadPerCore);
              // Parallel method
              System.out.println("\nParallel version
31
                 ongoing....");
              long startP = System.currentTimeMillis();
32
              PatternRecognitionResult bestSadP =
```

```
patternRecognition.getBestSadParallel(
                 numberOfThreadPerCore);
              long endP = System.currentTimeMillis();
              System.out.println("################
36
                 PARALLEL VERSION RESULT
                  ###########;;
              printReport(startP, bestSadP, endP);
37
38
              resultParallel[row][column] = new Pair <</pre>
                 PatternRecognitionResult, Long>(
                 bestSadP, endP - startP);
              column++;
40
              if (!bestSad.equals(bestSadP)) {
41
                 System.out.println("!!!!!!! ERROR ON
                     CALCULATION OF SAD !!!!!!!!!!");
                 error = true;
43
              }
44
           }
           row++;
46
        }
        printFullReport(resultSequential, resultParallel
           );
     }
```

Per ogni combinazione ho ripetuto l'algoritmo 3 volte misurando il tempo trascorso. Quello che ho ottenuto sono i seguenti risultati:





Nel grafico "Sequential" viene messo in raffronto la durata dell'algoritmo in millisecondi (sull'asse Y) al variare del numero di serie numeriche (asse X) e come ci potevamo aspettare il rapporto fra queste due grandezze è piuttosto lineare.

Per quanto riguarda la versione parallela invece ho fatto variare non solo la quantità di serie numeriche ma anche il numero di thread per core: 0.5, 1, 2, 5, 20, 50 e 100.

Quello che si evince dai grafici è non solo una notevole diminuzione del tempo di esecuzione comparato alla versione sequenziale per svolgere lo stesso procedimento ma anche, per ognuna delle quantità, la versione più veloce la si ottiene con 1-2 threads per core, valore oltre il quale il benificio di una versione multi-threads sembra diventare ininfluente e l'overhead dei processi aumenta risultando quindi in performance peggiori.

In conclusione, come ci aspettavamo, sfruttare la potenza del multithreading è senza dubbio un approccio da considerare se vogliamo migliorare le prestazioni del nostro algoritmo, ma esagerare con la creazione di threads non porta nessun beneficio. Il numero ottimale di thread per la nostra applicazione è solitamente 1-2 threads per core.

2 Elaborato 2: Bigrammi e trigrammi in CUDA

Il secondo elaborato tratta l'analisi di bigrammi e trigrammi in un testo e più precisamente ne calcola le frequenze assolute partendo da un file di testo qualsiasi.

Il linguaggio scelto è CUDA (Compute Unified Device Architecture) ovvero un linguaggio propietario NVIDIA che permette di sfuttare la velocissima GPU delle schede NVIDIA per i nostri processi. Vedremo nelle prossime sezioni quali sono state le scelte implementative per affrontare tale argomento ed i risultati ottenuti.

2.1 I bigrammi e i trigrammi

Prima di descrivere in dettaglio il lavoro svolto, è opportuno definire cosa sono i bigrammi e i trigrammi.

I bigrammi sono una coppia di parole o lettere adiacenti all'interno di un testo, mentre i trigrammi sono triplette di lettere o parole. L'analisi di queste sequenze di grafemi viene utilizzato in diversi ambiti linguistico-scientifici ed in particolar modo nell'ambito della decriptazione di password o testi cifrati.

In questo elaborato mi sono concentrato su bigrammi e trigrammi di lettere ed il calcolo di tali sequenze è piuttosto semplice. Per capirlo meglio prendiamo un caso d'esempio.

Se dovessimo calcolare i bigrammi del testo "aabb bcc" otteremmo i risultati in tabella 1.

Bigramma	Frequenza
aa	1
ab	1
bb	2
bc	1
cc	1

Table 1: frequenze assolute di bigrammi nel testo "aabb bcc"

Mentre per un testo più articolato come questo:

"Nel mezzo del cammin di nostra vita mi ritrovai per una selva oscura che la diritta via era smarrita E quanto a dir qual era è cosa dura esta selva selvaggia ed aspra e forte che nel pensier rinnova la paura".

Quello che otteremmo sarebbe la tabella dei bigrammi nella figura seguente:

	A	В	C	D	E	F	G	Н	1	J	K	L	M	N	0	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z	
A	0	0	1	1	0	0	0	0	2	0	0	2	1	1	1	1	0	7	1	4	2	5	0	0	0	0	A
В	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	В
C	1	0	0	0	2	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	C
D	3	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	D
E	6	0	0	1	0	0	0	2	1	0	0	1	1	2	0	2	0	0	3	1	0	0	0	0	0	0	E
F	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	F
G	1	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	G
Н	0	0	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	Н
1	1	0	0	3	0	0	1	0	0	0	0	0	2	0	0	0	0	4	1	0	0	2	0	0	0	0	1
J	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	J
K	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	K
L	2	0	0	0	7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	L
M	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	M
N	1	0	0	0	2	0	0	0	3	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	N
0	1	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	2	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	1	0
P	1	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	P
Q	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	Q
R	1	0	0	0	4	0	0	0	3	0	0	0	0	0	1	1	0	2	0	2	3	0	0	0	0	0	R
S	5	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	S
T	0	0	0	0	0	0	0	0	4	0	0	0	0	1	0	0	0	1	2	1	0	0	0	0	0	0	T
U	1	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	2	1	0	0	0	0	0	0	0	0	U
V	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	3	0	0	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	V
W	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	W
X	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	X
Y	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	Y
Z	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	Z
	A	В	C	D	E	F	G	Н	1	J	K	L	M	N	0	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z	

Per quanto riguarda i trigrammi, il concetto è identico ma invece di coppie di lettere dobbiamo consierarne le triplette ottenendo quindi un cubo di frequenze.

2.2 CPU vs GPU

Per capire e quantificare un eventuale vantaggio su come gestire tale algoritmo, ho sviluppato questa applicazione in due versioni indipendenti: una versione che fa uso della CPU e l'altra della GPU.

La versione con la CPU, come si può vedere dal codice seguente, scansiona il testo lettera per lettera popolando una mappa di valori dove verranno conteggiate le frequenze di ogni singola sequenza (che sia bigramma o trigramma).

```
1 // this method finds the graphems (bigram or trigram)
     using the CPU
  __host__ void findGraphemsWithCPU(string line, std::
     map<std::string,int> &graphems) {
     int tail = FIND_BIGRAM? 1 : 2;
     for(int i = 0; i < line.length()-tail; i++) {</pre>
        string key = std::string() + line[i] + line[i+1
           ];
        if(!FIND_BIGRAM)
           key = key + line[i+2];
        std::map<std::string,int>::iterator it =
12
            graphems.find(key);
        if(it != graphems.end()){
13
           it->second++;
           graphems.insert(std::make_pair(key, 1));
18
     }
19
20
21 }
```

La versione che utilizza la GPU invece deve allocare sia sull'host che sul device lo spazio necessario a contenere i contatori di tutte le possibili combinazioni delle sequenze cercate, copiare il testo sul device e settare la grandezza della griglia e dei blocchi sul device.

```
1 // this method finds the graphems (bigram or trigram)
          using the GPU
2 __host__ int* methodWithGPU(std::string line){
```

```
// GRAPHEMS ARRAY
     int lengthGraphems = FIND_BIGRAM? 26*26 : 26*26*26;
     int *graphemsArrayDevice;
     int *graphemsArrayHost=(int*)calloc(lengthGraphems,
        sizeof(int));
     // allocate device memory
     CUDA_CHECK_RETURN (
           cudaMalloc((void ** )&graphemsArrayDevice,
                  sizeof(int) * lengthGraphems));
13
14
     // copy from host to device memory
     CUDA_CHECK_RETURN (
16
           cudaMemcpy(graphemsArrayDevice,
              graphemsArrayHost, lengthGraphems * sizeof
               (int),
                  cudaMemcpyHostToDevice));
18
        TEXT LINE
20
     int lengthLine = line.length();
21
     char *lineDevice;
        allocate device memory
     CUDA_CHECK_RETURN (
25
           cudaMalloc((void ** )&lineDevice,
26
                  sizeof(char) * lengthLine));
28
     // copy from host to device memory
     CUDA_CHECK_RETURN (
30
           cudaMemcpy(lineDevice, line.c_str(),
31
              lengthLine * sizeof(char),
                  cudaMemcpyHostToDevice));
33
     // execute kernel
35
     int totalthreadNumber = GRID_DIM * BLOCK_DIM;
36
     int sliceLength = ceil(float(lengthLine)/float(
        totalthreadNumber));
     findGraphemsWithGPU <<< GRID_DIM, BLOCK_DIM >>>(
        lineDevice, graphemsArrayDevice, sliceLength,
        lengthLine, FIND_BIGRAM);
39
     cudaDeviceSynchronize();
40
41
     // copy results from device memory to host
```

Il device avvierà quindi gli N processi, dove N è dato da

 $N = \text{dimensione griglia} \times \text{dimensione blocco}$

che in base al loro ID identificheranno la porzione di testo da analizzare in maniera parallela, aggiornando di volta volta in maniera sincronizzata i contatori delle sequenze trovate.

Una volta terminati gli N processi, si copia il risultato sull'host, si libera la memoria sul device e si procede, se richiesto, alla stampa delle sequenze.

```
1 __global__ void findGraphemsWithGPU(const char *line,
     int* graphemsArray, int sliceLength, int lineLength
     , bool findBigram) {
     int startPoint =
           blockDim.x * blockIdx.x +
           threadIdx.x;
     startPoint *= sliceLength;
     int endPoint = startPoint + sliceLength - 1;
     int tail = findBigram? 1 : 2;
     endPoint += tail;
     int index1;
13
     int index2;
     int index3;
     if((startPoint+tail) < lineLength ){</pre>
        index2 = getCharIndex(line[startPoint]);
        if(!findBigram) {
           index3 = getCharIndex(line[startPoint+1]);
19
        }
     }
21
```

```
23
     while((startPoint+tail) <= endPoint && (startPoint+</pre>
        tail) < lineLength){
        index1 = index2;
        if(findBigram) {
26
            index2 = getCharIndex(line[startPoint+tail]);
27
            atomicAdd(&graphemsArray[index1 * 26 + index2
28
                ], 1);
        }else{
            index2 = index3;
            index3 = getCharIndex(line[startPoint+tail]);
31
            atomicAdd(&graphemsArray[index1 * 26 * 26 +
               index2 * 26 + index3], 1);
        }
33
34
        startPoint++;
35
     }
36
     return;
38
39 }
```

2.3 Analisi della prestazioni e conclusioni

Per quanto riguarda l'analisi delle prestazioni ho avviato l'algoritmo su 3 tipi di file di differente dimensione:

- 100KB
- 2MB
- 7MB

variando sia la quantità di blocchi per griglia sia di processi per blocco, entrambi nel set di valori [1,2,4,8,16,32,128,256,512]. Per quanto riguarda l'analisi delle performance utilizzando la GPU quello che ho ottenuto è rappresentato nei grafici in figura 1, 2 e 3, mentre i risultati della versione che fa uso della CPU sono rappresentati in tabella 2 ovvero il risultato di una media di 10 ripetizioni.

Dimensione file	Tempo d'esecuzione (ms)
100KB	62.23
2MB	891.60
7MB	2261.67

Table 2: tempi di esecuzione della versione con CPU al variare della dimensione del file in analisi

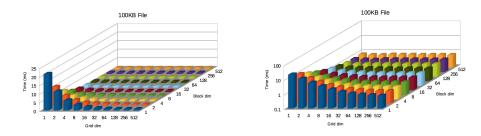


Figure 1: Risultato dell'analisi di un file di 100KB in scala normale (sinistra) e logaritmica (destra).

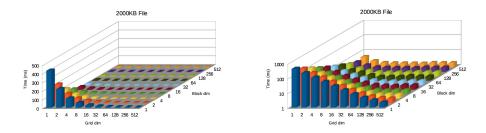


Figure 2: Risultato dell'analisi di un file di 2MB in scala normale (sinistra) e logaritmica (destra).

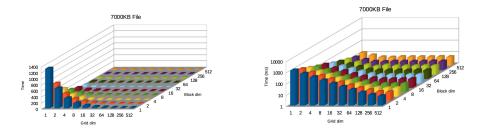


Figure 3: Risultato dell'analisi di un file di 7MB in scala normale (sinistra) e logaritmica (destra).

I risultati rappresentati in figura per la versione che fa uso della GPU sono stati ottenuti iterando l'algoritmo all'interno di un doppio ciclo for dedito a modificare la dimensione della griglia e dei blocchi utilizzati durante l'algoritmo. È necessario a questo punto specificare che la prima chiamata dell'algoritmo impiega notevolmente di più rispetto alle successive. Questo significa che "aprire la comunicazione" per la prima volta con la GPU della macchina sulla quale gira l'algoritmo ha un "costo" e questo costo sembra aggirarsi intorno ai **750**ms.

Alla luce di quanto ottenuto possiamo concludere che per quanto riguarda la

versione che utilizza la CPU, il tempo di esecuzione scala linearmente con la dimensione del testo trattato mentre per quanto riguarda la versione con la GPU, abbiamo performance migliori all'aumentare dei processi e dei blocchi creati che sembrano apportare un miglioramento in scala logaritmica. L'utilizzo della GPU e del linguaggio CUDA potrebbero però non essere sempre vantaggiosi, infatti per piccoli task aprire la comunicazione con la GPU risulterebbe di gran lunga più dispendioso dell'utilizzo della CPU. Per task più onerosi invece, il costo di inizializzazione ($\approx 750 \mathrm{ms}$) diventa sempre più ininfluente ed i guadagni apportati dal parallelismo diventano sempre più significativi.

In definitiva, come possiamo vedere dalla figura 4, sembrerebbe che, considerando anche il costo di inizializzazione per la comunicazione con la GPU, oltre una soglia di $\sim 1800 \text{KB}$ conviene sempre utilizzare quest'ultima, mentre per dimensioni più piccole, l'utilizzo della CPU ha prestazioni migliori.

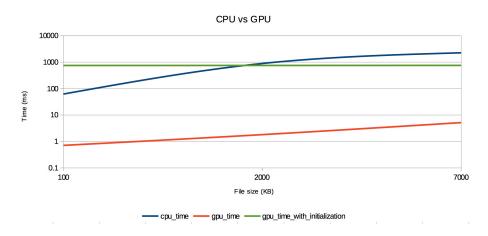


Figure 4: Prestazioni di CPU e GPU a confronto in relazione alla dimensione del file trattato