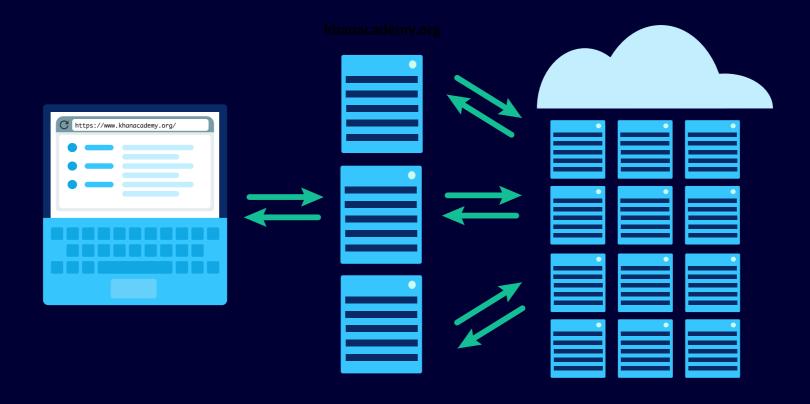
## Implementazione di due algoritmi di elezione distribuita



## Distributed Leader Election

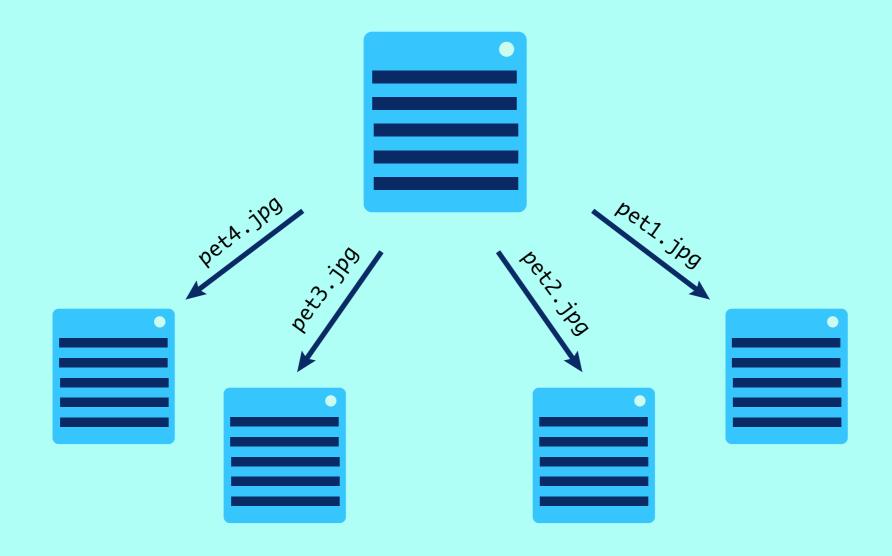
#### Agenda

Introduzione al concetto di leader in un sistema distribuito

Scelte progettuali

Presentazione degli algoritmi e della loro implementazione in Go

Accenni sulla progettazione effettuata in Docker

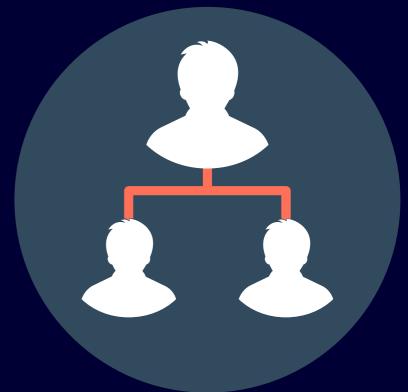


# Introduzione al concetto di leader in un sistema distribuito

#### Ruolo del leader in un sistema distribuito

All'interno di un sistema distribuito molti algoritmi necessitano la presenza di un processo "speciale" che ha la responsabilità di svolgere funzioni utili agli altri processi nel sistema

Questo processo definito come "speciale" prende il nome di **leader** o **coordinatore** 



#### Come viene scelto il processo leader?

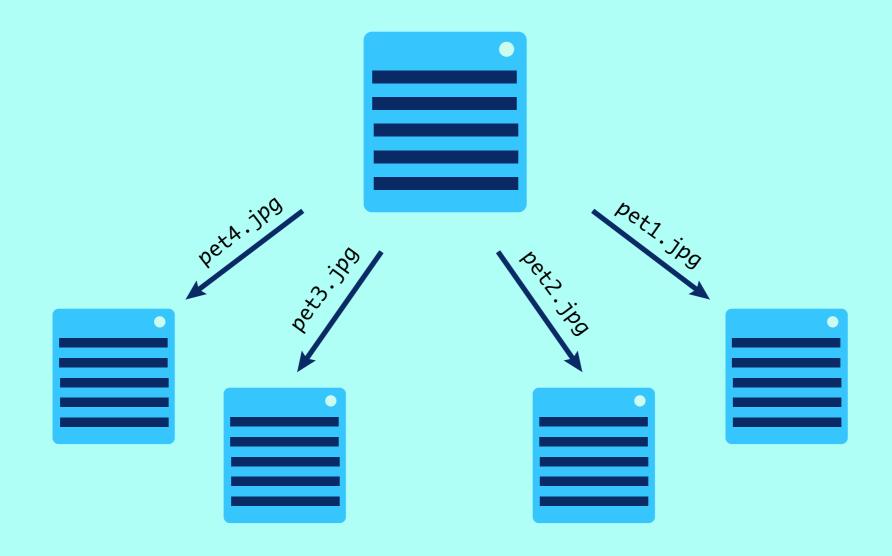
Come detto in precedenza, il ruolo del processo leader in un sistema distribuito è di fondamentale importanza

Ma se questo processo per un qualsiasi motivo si guastasse, cosa succederebbe?

In caso di guasto del leader, non appena un qualsiasi altro processo nel sistema rileva la sua inattività, inizierà una nuova elezione. Da ciò derivano i cosiddetti **algoritmi di elezione**, utilizzati per scegliere un nuovo processo leader

In seguito ne tratteremo due:

- Algoritmo Bully
- Algoritmo di Chang-Roberts



## Scelte progettuali

#### Assunzioni riguardanti il modello del sistema

Per lo sviluppo degli algoritmi sono state effettuate delle assunzioni circa il modello del sistema in esame:

- I processi nel sistema possono interrompersi
- La comunicazione è affidabile
- Ogni processo mantiene attiva una sola elezione per volta
- Ogni processo ha ID univoco, pertanto il processo con ID più alto sarà eletto come leader

#### Interruzione di un processo

Per simulare l'interruzione di un processo e dare via ad una nuova elezione si è implementata una funzione StopNode (currentNode nodeINFO)

L'interruzione avviene in modo del tutto casuale

```
func StopNode(currentNode NodeINFO) { 1 usage
    minNum := 0
    maxNum := 100000000

for {
    randNum := Random(minNum, maxNum)
    if currentNode.Id == randNum {
        os.Exit(code: 1)
    }
}
```

#### Comunicazione tra processi



Essendo la comunicazione tra processi affidabile per assunzione, si è optato per l'utilizzo del protocollo TCP

In ogni chiamata di funzione Dial sarà quindi specificato **tcp** come protocollo da utilizzare

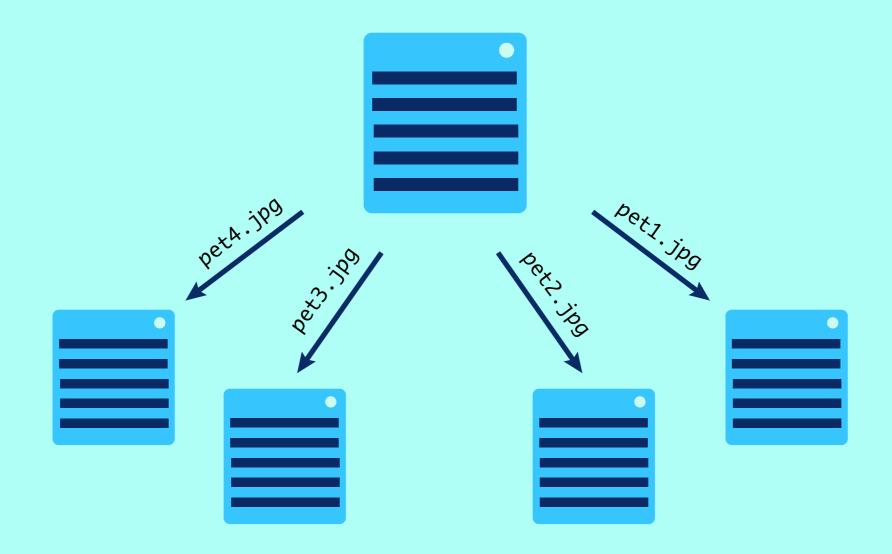
#### Service Discovery

E' stato implementato un meccanismo di service discovery per consentire ai processi nel sistema di essere consapevoli della presenza degli altri nel sistema

Un nuovo processo effettua una richiesta al Service Registry per ottenere:

- ID con cui  $p_i$  sarà riferito nel sistema
- Lista dei processi nel sistema





## Algoritmo 1 Bully

#### Introduzione all'algoritmo Bully

Il processo  $p_i$  nota che il leader è inattivo e comincia una nuova elezione inviando un **messaggio di elezione** a tutti i processi con ID maggiore del suo, quindi  $p_{i+1}, p_{i+2}, ..., p_N$ 

Possono quindi verificarsi due principali situazioni



Se nessuno risponde,  $p_i$  vince l'elezione ed annuncia la vittoria inviando un messaggio agli altri processi



Se  $p_k$  (k > i) riceve un messaggio d'elezione, risponde con un messaggio OK e comincia una nuova elezione

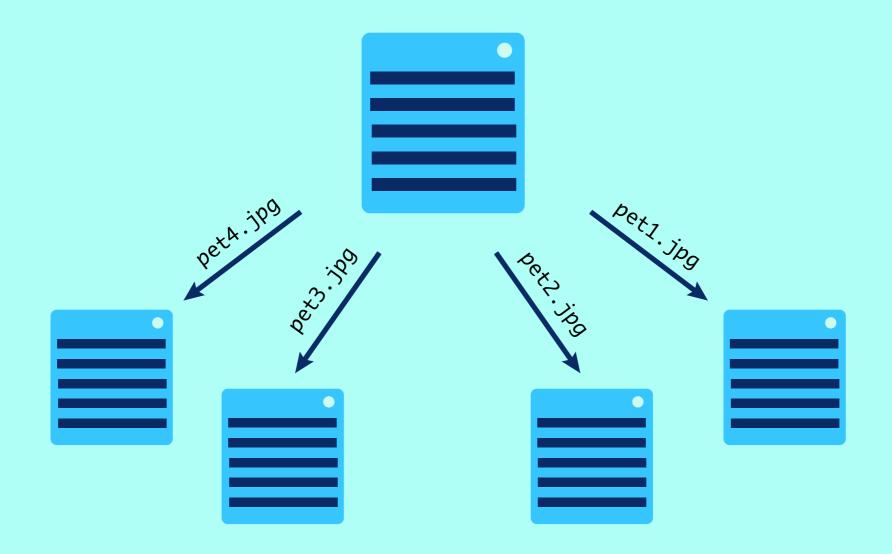
#### Implementazione dell'algoritmo

L'algoritmo è stato realizzato in un package dedicato (*algorithm*) all'interno di un file chiamato *bullyAlgorithm.go* 

Il processo effettua dei ping verso il leader (per verificarne lo stato) tramite una funzione chiamata *Bully* 

L'elezione viene gestita tramite la funzione *ElectionBully* 

```
func ElectionBully(currNode utils.NodeINFO) { 3 usages 4 Andrea041
    for _, node := range currNode.List.GetAllNodes() {
       if node.Id > currNode.Id {
           peer, err := utils.DialTimeout( network: "tcp", node.Address, 5*time.Second)
           if err != nil { continue }
           var repOK string
           err = peer.Call( serviceMethod: "PeerServiceHandler.ElectionMessageBULLY", currNode, &repOK)
           if err != nil { log.Fatal( v...: "Election message forward failed: ", err) }
           err = peer.Close()
            if err != nil { log.Fatal( v...: "Closing connection error: ", err) }
           if repOK != "" { return }
   for _, node := range currNode.List.GetAllNodes() {
       peer, err := utils.DialTimeout( network: "tcp", node.Address, 5*time.Second)
       if err != nil { continue }
       err = peer.Call( serviceMethod: "PeerServiceHandler.NewLeaderBULLY", currNode.List.GetNode(currNo
       if err != nil { log.Fatal( v...: "Leader update error: ", err) }
       if err != nil { log.Fatal( v...: "Closing connection error: ", err) }
```



### Algoritmo 2 Chang-Roberts

#### Introduzione all'algoritmo di Chang-Roberts

Supponiamo che la rete sia organizzata in un anello unidirezionale con un canale di comunicazione che va da un processo al vicino in senso orario

L'idea è di far circolare tra i processi un messaggio contenente un ID, che sia max(ID) proprio, ID ricevuto)

Ogni processo sarà inizialmente marcato come *non partecipante*, ed ogni volta che inoltra o invia un messaggio si marcherà come *partecipante* 

Quando un processo riceve un messaggio contente il proprio ID allora sarà lui il nuovo leader e l'elezione si conclude

Il nuovo leader metterà in circolazione un messaggio contenente il proprio ID ed ogni processo si marcherà di nuovo come *non partecipante* 

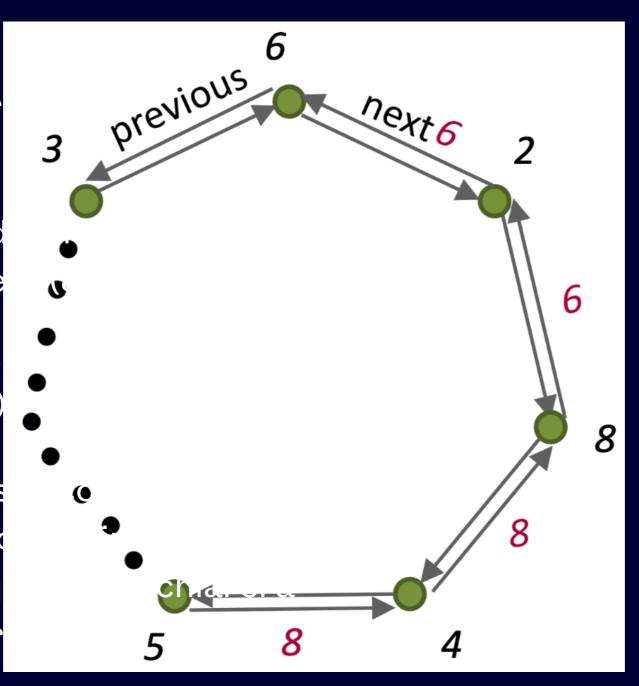
#### Applicazione dell'algoritmo

Il processo 6 inoltr (2)

Il processo 2 prend 6 e lo inoltra a 2.ne

Il processo 8 prende lo inoltra a 8.next (4)

Se 8 fosse il proces allora il suo ID circo tornerà a lui, che q come nuovo leader



#### Implementazione dell'algoritmo

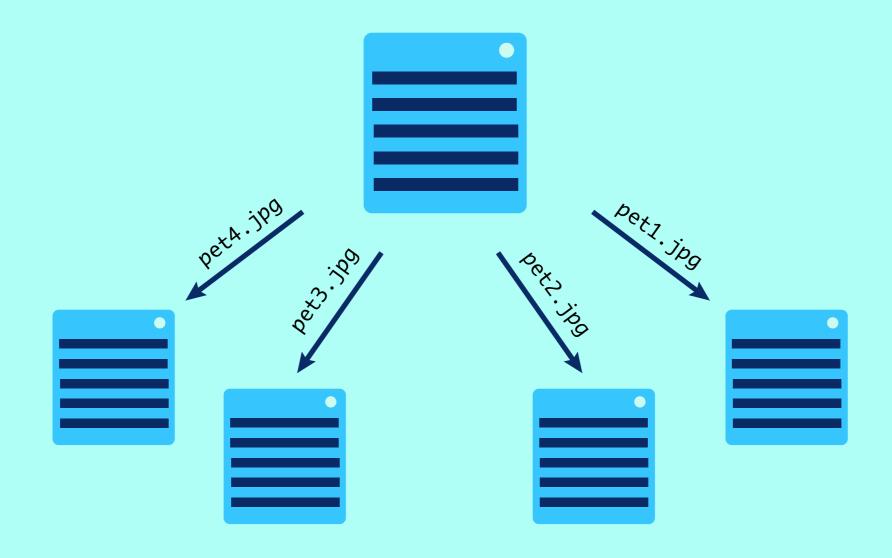
L'algoritmo è stato realizzato in un package dedicato (*algorithm*) all'interno di un file chiamato *chang&robertAlgorithm.go* 

Il processo effettua dei ping verso il leader (per verificarne lo stato) tramite una funzione chiamata *ChangAndRoberts* 

L'elezione viene gestita tramite la funzione ElectionChangAndRoberts

La circolazione del messaggio con l'ID del leader viene gestita nella funzione WinnerMessage

```
var info utils.Message
  info = utils.Message{SkipCount: 1, MexID: mexReply, CurrNode: currentNode}
  startIndex := currentNode.List.GetIndex(currentNode.Id)
  peer, err := utils.DialTimeout( network: "tcp", currentNode.List.GetNode(nextNode.Id).Address, 5*time.Second)
     /* Calculate skip for node inactivity */
     skip := startIndex
        pass := (startIndex + i) % len(currentNode.List.Nodes)
            info.MexID = currentNode.Id
            if err != nil { log.Printf( format: "Leader update error: %v", err) }
            if err != nil { log.Fatal( v...: "Closing connection error: ", err) }
         peer, err = utils.DialTimeout( network: "tcp", currentNode.List.GetNode(currentNode.List.Nodes[pass].Id).Address,
  err = peer.Call( serviceMethod: "PeerServiceHandler.ElectionMessageCR", info, reply: nil)
  if err != nil { log.Fatal( v...: "Closing connection error: ", err) }
```



### Docker Accenni sulla progettazione effettuata

#### Docker



La distribuzione del codice è stata realizzata utilizzando Docker, un software open-source

Sono stati implementati due Dockerfile, in particolare:

- Uno per i processi nel sistema
- Uno per il service registry

Per la composizione dei container è stato realizzato un file compose.yaml

I test sul progetto sono stati effettuati con l'utilizzo di 6 repliche dei processi all'interno del sistema