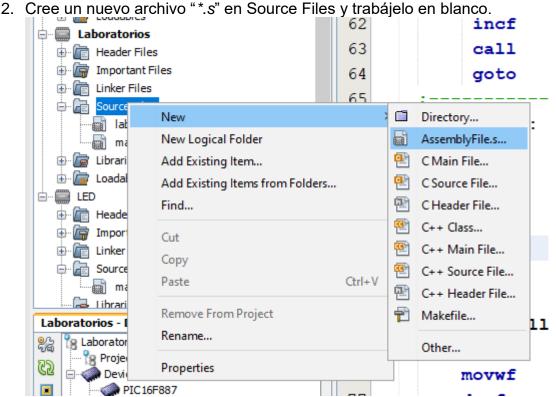
Laboratorio 1 - Simulación en Proteus

Parte 1. Código en MPLAB

1. Cree un proyecto nuevo en MPLAB (siga el tutorial anterior)



3. Haga el header del archivo, colocando la información importante. Note que todo lo verde son comentarios.

```
1
       ; Archivo:
                       main.S
2
        ; Dispositivo: PIC16F887
 3
        ; Autor:
                       José Morales
 4
         Compilador:
                       pic-as (v2.30), MPLABX V5.40
5
       ;
                       contador en el puerto A
 6
       ; Programa:
7
       ; Hardware:
                       LEDs en el puerto A
8
9
       ; Creado: 1 feb, 2021
        ; Última modificación: 1 feb, 2021
10
```

 Copie la palabra de configuración. Ésta indica la configuración básica del microcontrolador. Asegurese que el oscilador en interno (FOSC INTRC NOCLKOUT)

```
#include <xc.inc>

;configuration word 1

CONFIG FOSC=INTRC_NOCLKOUT  // Oscillador Interno sin salidas

CONFIG WDTE=OFF  // WDT disabled (reinicio repetitivo del pic)

CONFIG PWRTE=ON  // PWRT enabled (espera de 72ms al iniciar)

CONFIG MCLRE=OFF  // El pin de MCLR se utiliza como I/O

CONFIG CP=OFF  // Sin protección de código

CONFIG CPD=OFF  // Sin protección de datos

CONFIG BOREN=OFF  // Sin reinicio cuándo el voltaje de alimentación baja de 4V

CONFIG IESO=OFF  // Reinicio sin cambio de reloj de interno a externo

CONFIG FCMEN=OFF  // Cambio de reloj externo a interno en caso de fallo

CONFIG LVP=ON  // programación en bajo voltaje permitida

;configuration word 2

CONFIG WRT=OFF  // Protección de autoescritura por el programa desactivada

CONFIG BOR4V=BOR40V // Reinicio abajo de 4V, (BOR21V=2.1V)
```

5. Copie las variables que se van a utilizar.

```
PSECT udata_bank0 ;common memory
cont_small: DS 1 ;1 byte
cont_big: DS 1
```

6. Copie las instrucciones del vector de reset

```
PSECT resVect, class=CODE, abs, delta=2
;-----vector reset-----
ORG 00h     ;posición 0000h para el reset
resetVec:
    PAGESEL main
    goto main
```

7. Copie la configuración del microcontrolador

```
PSECT code, delta=2, abs
ORG 100h ; posición para el código
;----configuración-----
main:
         STATUS, 5; banco 11
   bsf
   bsf
         STATUS, 6
   clrf ANSEL ; pines digitales
   clrf ANSELH
        STATUS, 5 ; banco 01
   bsf
   bcf STATUS, 6
   clrf TRISA ; port A como salida
   bcf
         STATUS, 5; banco 00
          STATUS, 6
   bcf
8. Copie el loop princial
 ;-----loop principal-----
 loop:
     incf PORTA, 1
     call delay big
     goto loop ; loop forever
```

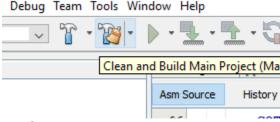
9. Copie la subrutina de delay

```
-----sub rutinas-
delay_big:
                         ; valor inicial del contador
  movlw
          50
          cont big
  movwf
         delay small
  call
                       ; rutina de delay
  decfsz cont_big, 1
                         ; decrementar el contador
                          ; ejecutar dos líneas atrás
  goto
  return
delay_small:
  movlw
          150
                         ; valor inicial del contador
  movwf
          cont small
  decfsz cont small, 1 ; decrementar el contador
  goto
          $-1
                          ; ejecutar línea anterior
  return
```

10. Termine el código

END

11. Construya el proyecto en cualquiera de los dos martillos



12. Copie el directorio donde se creó el archivo de programación "*.hex"

```
Copyright (c) 1998-2011 Microchip Technology Inc.

Errors : 0

make[2]: Leaving directory 'C:/Users/Mining/MPLABXProjects/clases.X'

make[1]: Leaving directory 'C:/Users/Mining/MPLABXProjects/clases.X'

BUILD SUCCESSFUL (total time: 2s)

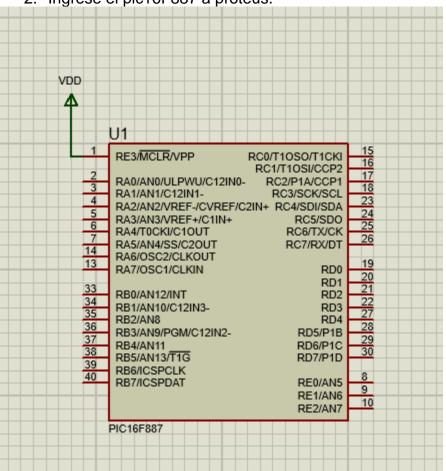
Loading code from C:/Users/Mining/MPLABXProjects/clases.X/dist/default/production/clases.X.production.hex...

Loading completed
```

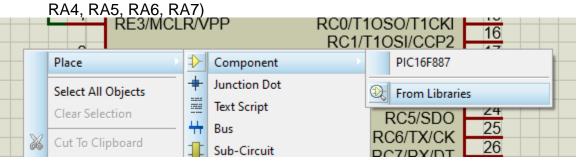
Parte 2. Prueba en Proteus

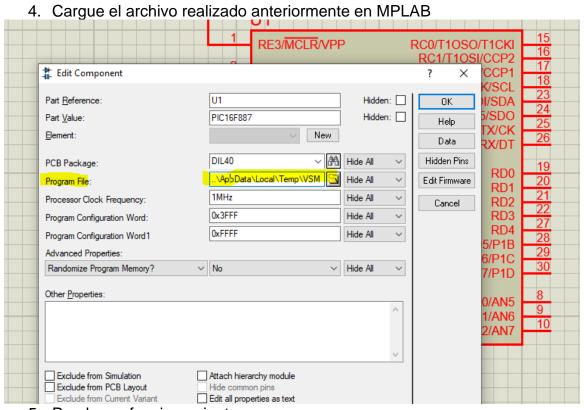
1. Como se vio en clase, haga un proyecto nuevo.

2. Ingrese el pic16F887 a proteus.



3. Agregue los LEDS y Resistencias en el Puerto A (RA0, RA1, RA2, RA3,





5. Pruebe su funcionamiento

Parte 3. Configuración del delay

El Oscilador interno por defaul corre a FOSC = 4MHz. Cada instrucción se realiza en FOSC / 4.

- 1. Configure el DELAY_SMALL a 500uS
- 2. Configure el DELAY_BIG a 100mS
- 3. Muestre su funcionamiento al profesor o auxiliar