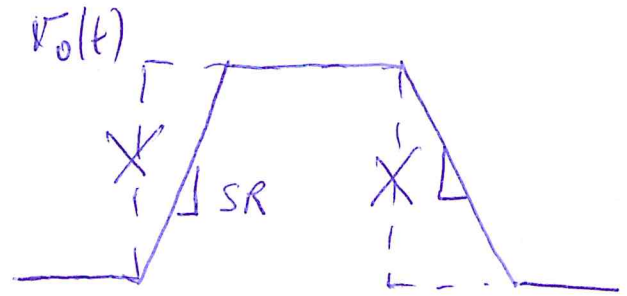
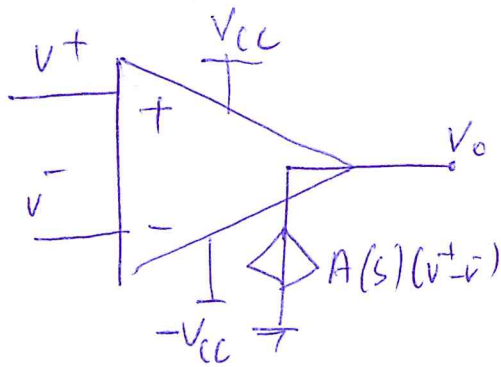


# "SLEW RATE" NEGLI AMP. OPERAZIONALI

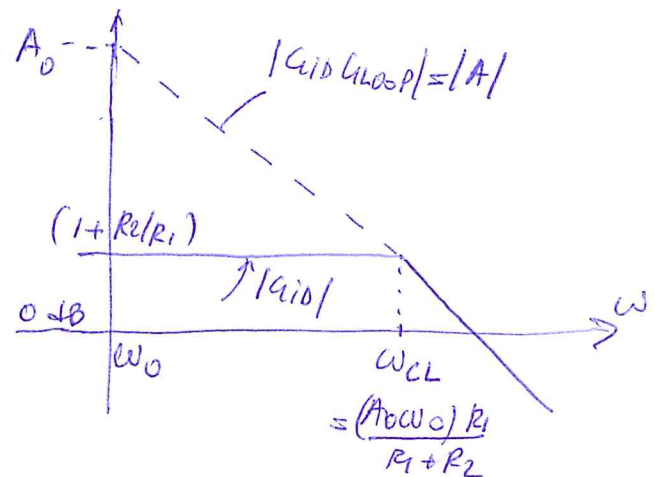
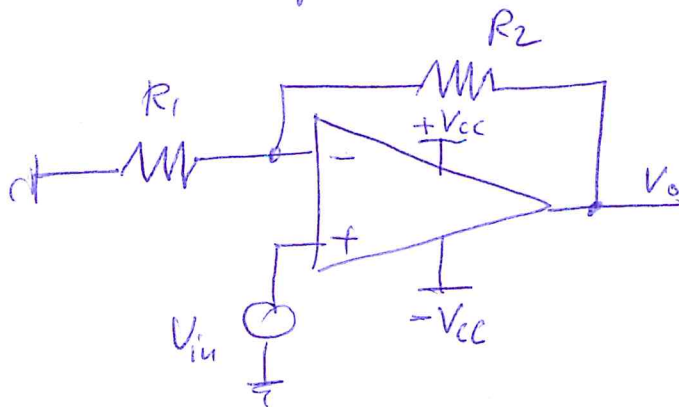
1



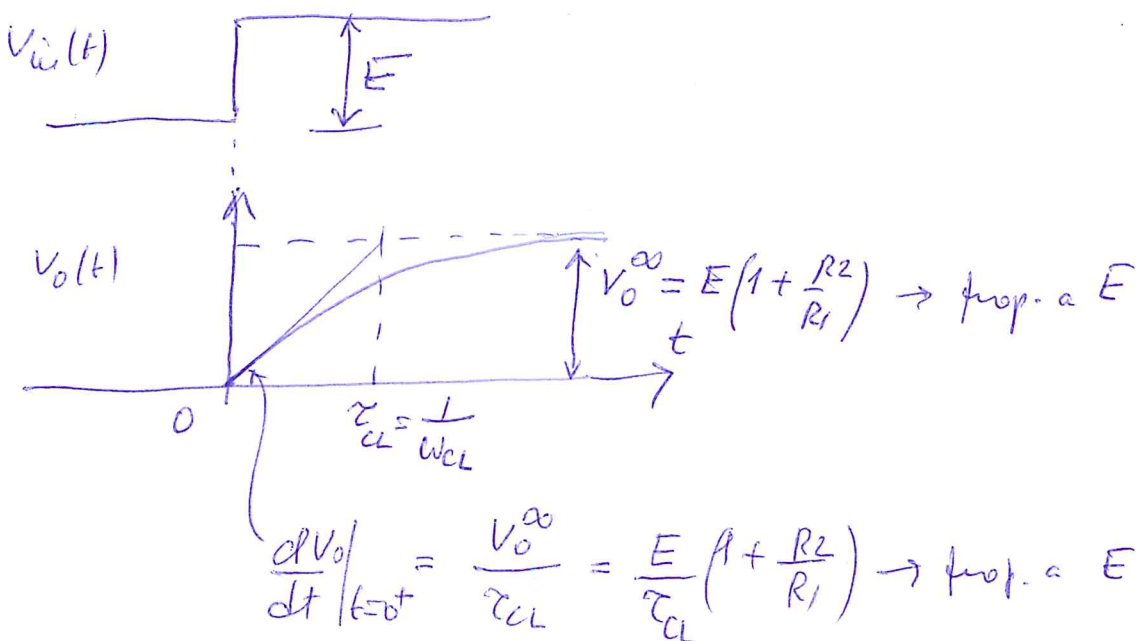
SLEW RATE (SR) = max velocità di variazione possibile di  $V_o(t)$  =

$$= \left| \frac{dV_o}{dt} \right|_{\max} \quad (\text{tipico } SR = 10 - 500 \text{ V}/\mu\text{s})$$

# ESEMPIO: Amplificatore NON INVERTENTE

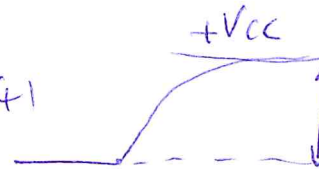


↳ Risposta al gradino

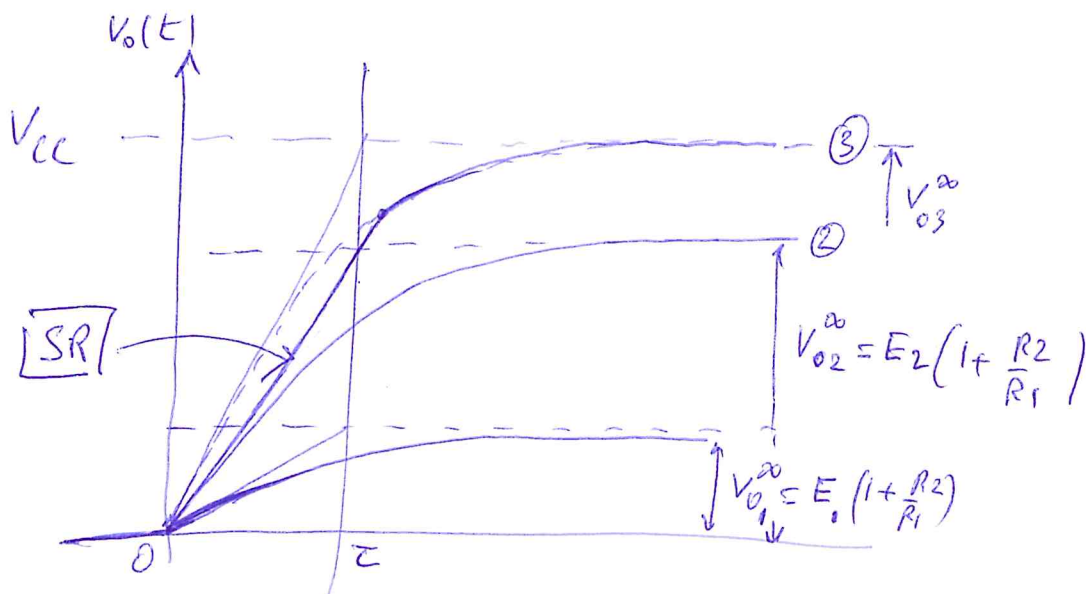


Il limite all'ampiezza del gradino in ingresso  $E$ ? 2

■ Ampiezza in uscita entro le alimentazioni  $\pm V_{CC}$

$V_o(t)$ 

 $V_o^\infty = V_{CC} \rightarrow \boxed{E \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = V_{CC}} \rightarrow \boxed{E_{max}}$

■ Limitazione di SR :

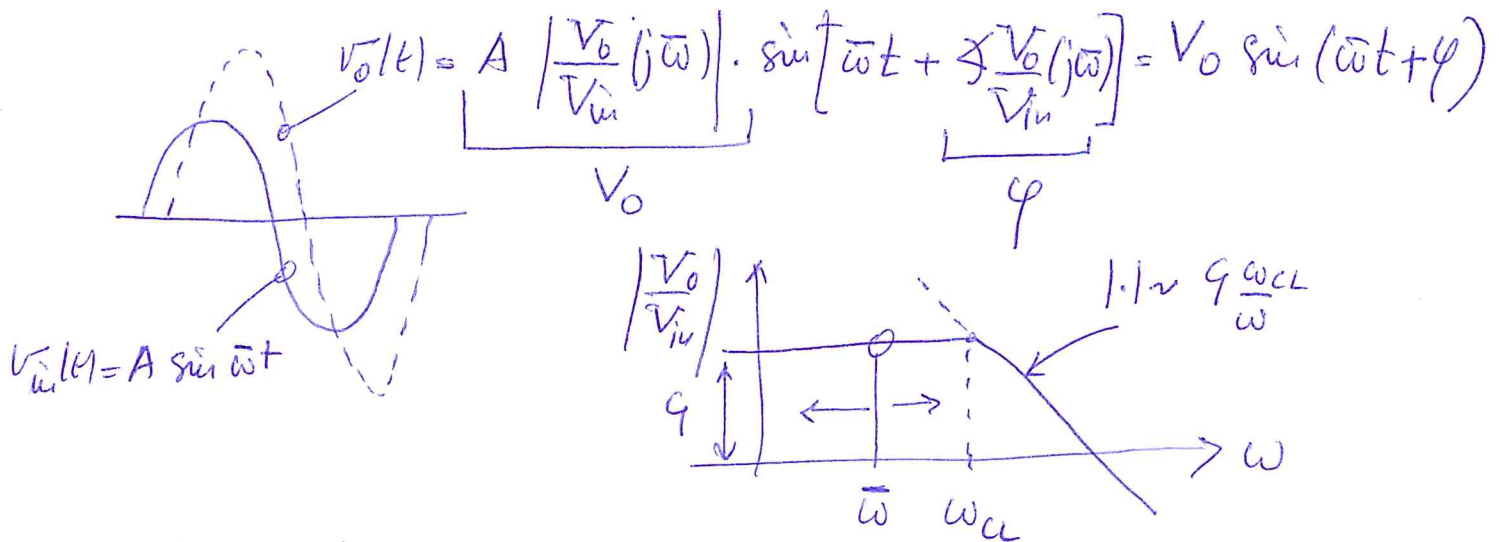


caso ①  $\begin{cases} V_{o1}^\infty = E_1 \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) < V_{CC} \\ \left. \frac{dV_{o1}}{dt} \right|_{0^+} = \frac{E_1}{\tau} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) < SR \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \text{sistema lineare,} \\ \text{risposta valida} \end{cases}$

caso ②  $\begin{cases} V_{o2}^\infty = E_2 \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) < V_{CC} \\ \left. \frac{dV_{o2}}{dt} \right|_{0^+} = \frac{E_2}{\tau} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = SR \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \boxed{E_{max} = \frac{SR \cdot \tau}{1 + R_2/R_1}} \\ V_o \text{ ha raggiunto la derivata} \\ \text{limite} = SR! V_o(t) \text{ e} \\ \text{ancora valida.} \end{cases}$

caso ③  $\begin{cases} V_{o3}^\infty = E_3 \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = V_{CC} \\ \left. \frac{dV_{o3}}{dt} \right|_{0^+} = \frac{E_3}{\tau} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) > SR \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \text{e' il caso in cui l'uscita} \\ \text{Satura alla tens. di al. } V_{CC}. \\ V_o(t) \text{ sarebbe ancora valida} \\ \text{se non che viene superato} \\ \text{il limite di } SR! \end{cases}$

↳ DISTORSIONE NON LINEARE  
di  $V_o(t)$ !



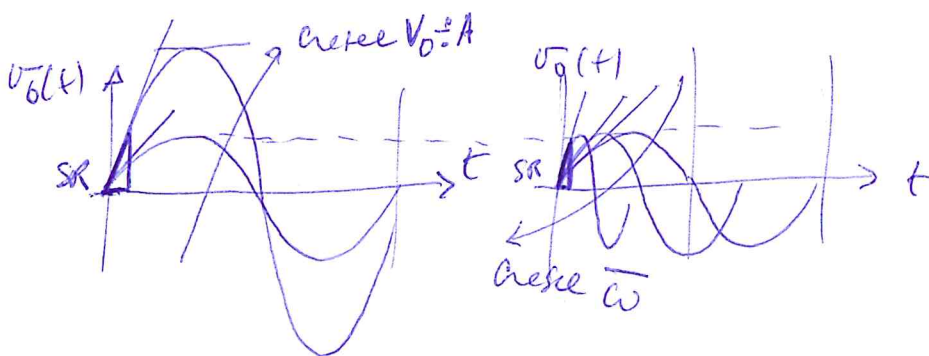
Calcolo  $\left. \frac{dv_o}{dt} \right|_{\max}$ :

$$\left. \frac{dv_o}{dt} \right|_{\max} = V_o \bar{\omega} \cos(\bar{\omega} t + \varphi) \Big|_{\substack{\max \\ t=0}} = V_o \bar{\omega}$$

Impiego il limite di SR:

$$\left. \frac{dv_o}{dt} \right|_{\max} \leq SR \rightarrow \boxed{V_o \bar{\omega} \leq SR}$$

← posso eccedere il limite di SR sta aumentando l'ampiezza  $V_o$ , sta la frequenza  $\bar{\omega}$ .



□ NEL CASO IN ESAME ( $V_o/V_{in}$  a singolo polo  $\omega_{CL}$ ) che condizione devo porre per non avere distorsioni da SR  $\forall \bar{\omega}$  di  $V_{in}$ ?

↳ la condizione  $\left| \frac{dv_o}{dt} \right| < SR$   $\forall$  ammette  $\bar{\omega}$  di  $V_{in}$ .

□ Se  $\bar{\omega} \leq \omega_{CL}$ :  $V_o = A \cdot \left| \frac{V_o}{V_{in}}(j\bar{\omega}) \right| \sim A \cdot \left| \frac{V_o}{V_{in}}(j0) \right| = A \cdot G$

↳ cond. SR:  $V_o \bar{\omega} \leq SR \iff AG \bar{\omega} \leq SR \quad \forall \bar{\omega} \leq \omega_{CL}$

↳ caso peggiore per  $\bar{\omega} = \omega_{CL} \rightarrow \boxed{AG \omega_{CL} \leq SR} \rightarrow \boxed{A_{\max} = \frac{SR}{G \omega_{CL}}}$

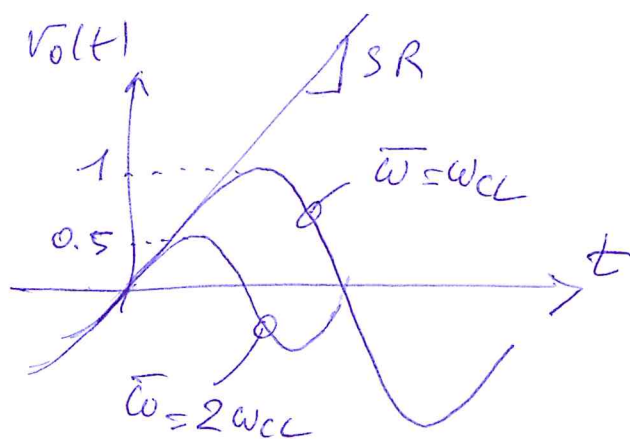
4

se  $\bar{\omega} > \omega_{CL}$ :  $V_0 = A \underbrace{\left| \frac{V_0(j\omega)}{V_{in}} \right|}_{\sim G \frac{\omega_{CL}}{\bar{\omega}}} \sim A G \frac{\omega_{CL}}{\bar{\omega}}$

Cond. SR:  $V_0 \bar{\omega} \leq SR \iff A G \frac{\omega_{CL}}{\bar{\omega}} \cdot \bar{\omega} \leq SR$

Non dipende  
più da  $\bar{\omega}$ !  $\rightarrow \boxed{A G \omega_{CL} \leq SR} \quad \forall \bar{\omega} > \omega_{CL}$

la stessa condizione che vale  
per  $\bar{\omega} = \omega_{CL}$



← nell'intervallo a  $-20 \text{ dB/dec}$  ( $\bar{\omega} > \omega_{CL}$ ),  
un aumento di frequenza  
determina anche un abbassamento  
dell'ampiezza dello stesso fattore  
per cui il prodotto ( $V_0 \bar{\omega}$ )  
non varia più!

→ Se la condizione di SR è verificata per  $\boxed{\bar{\omega} = \omega_{CL}}$ , è  
anche verificata per  $\bar{\omega} \leq \omega_{CL}$  (ovviamente, avendo fatto  
quasi sempre una frequenza inferiore) e per  $\bar{\omega} > \omega_{CL}$   
(prodotto  $V_0 \bar{\omega} = V_0 \omega_{CL}$ )