

# **Esercitazione 2**

## **Sincronizzazione con semafori**

**31 Ottobre 2013**

# Strumenti di sincronizzazione nella libreria LinuxThread e nel linguaggio Java

# I semafori nelle librerie pthread e LinuxThreads

- La libreria pthread definisce soltanto il *semaforo di mutua esclusione* (mutex).
- La Libreria Linuxthread, implementa comunque il semaforo esternamente alla libreria pthread, conformemente allo standard POSIX 1003.1b

# pthread: MUTEX

- Lo standard POSIX 1003.1c (libreria `<pthread.h>`) definisce i **semafori binari** (o lock, mutex, etc.)
  - ▣ sono semafori il cui valore puo' essere 0 oppure 1 (*occupato o libero*);
  - ▣ vengono utilizzati tipicamente per risolvere problemi di **mutua esclusione**
  - ▣ **operazioni fondamentali:**
    - **inizializzazione:** `pthread_mutex_init`
    - **locking:** `pthread_mutex_lock`
    - **unlocking:** `pthread_mutex_unlock`
  - ▣ **Per operare sui mutex:**  
`pthread_mutex_t` : tipo di dato associato al mutex; esempio:  
`pthread_mutex_t mux;`

# MUTEX: inizializzazione

- L'inizializzazione di un mutex si può realizzare con:

```
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t* mutex, const  
pthread_mutexattr_t* attr)
```

attribuisce un valore iniziale all'intero associato al semaforo (default: *libero*):

- **mutex** : individua il mutex da inizializzare
  - **attr** : punta a una struttura che contiene gli attributi del mutex; se NULL, il mutex viene inizializzato a *libero* (default).
- in alternativa , si può inizializzare il mutex a default con la macro:  
`PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER`
  - **esempio:** `pthread_mutex_t mux= PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER ;`

# MUTEX: lock/unlock

- Locking/unlocking si realizzano con:

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t* mux)
```

```
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t* mux)
```

- **lock**: se il mutex mux e' occupato, il thread chiamante si sospende; altrimenti occupa il mutex.
- **unlock**: se vi sono processi in attesa del mutex, ne risveglia uno; altrimenti libera il mutex.

# Esempio

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#define MAX 10
pthread_mutex_t M; /* def.mutex condiviso tra threads */
int DATA=0; /* variabile condivisa */
int accessi1=0; /*num. di accessi del thread 1 alla sez critica */
int accessi2=0; /*num. di accessi del thread 2 alla sez critica */

void *thread1_process (void * arg)
{   int k=1;
    while(k)
    {
        pthread_mutex_lock(&M); /*prologo */
        accessi1++;
        DATA++;
        k=(DATA>=MAX?0:1);
        printf("accessi di T1: %d\n", accessi1);
        pthread_mutex_unlock(&M); /*epilogo */
    }
    pthread_exit (0);
}
```

# Esempio

```
void *thread2_process (void * arg)
{   int k=1;
    while(k)
    {
        pthread_mutex_lock(&M); /*prologo sez. critica */
        accessi2++;
        DATA++;
        k=(DATA>=MAX?0:1);
        printf("accessi di T2: %d\n", accessi2);
        pthread_mutex_unlock(&M); /*epilogo sez. critica*/
    }
    pthread_exit (0);
}
```



# Esempio:

```
main()
{ pthread_t th1, th2;
  /* il mutex e` inizialmente libero: */
  pthread_mutex_init (&M, NULL);
  if (pthread_create(&th1, NULL, thread1_process, NULL) <
      0)
      { fprintf (stderr, "create error for thread 1\n");
        exit (1);
      }
  if (pthread_create(&th2, NULL, thread2_process, NULL) < 0)
  { fprintf (stderr, "create error for thread 2\n");
    exit (1);
  }
  pthread_join (th1, NULL);
  pthread_join (th2, NULL);
}
```

# Test

```
$  
$ gcc -D_REENTRANT -o tlock lock.c -lpthread  
$ ./tlock  
accessi di T2: 1  
accessi di T1: 1  
accessi di T2: 2  
accessi di T1: 2  
accessi di T1: 3  
accessi di T1: 4  
accessi di T1: 5  
accessi di T1: 6  
accessi di T1: 7  
accessi di T1: 8  
accessi di T2: 3  
$
```

# LinuxThreads: Semafori

## Memoria condivisa: uso dei semafori (POSIX.1003.1b)

- ▣ Semafori: libreria <semaphore.h>
  - `sem_init`: inizializzazione di un semaforo
  - `sem_wait`: implementazione di *P*
  - `sem_post`: implementazione di *V*
- ▣ `sem_t`: tipo di dato associato al semaforo; esempio:

```
static sem_t my_sem;
```

# Operazioni sui semafori

- `sem_init`: inizializzazione di un semaforo

```
int sem_init(sem_t *sem, int pshared,  
             unsigned int value);
```

attribuisce un valore iniziale all'intero associato al semaforo:

- `sem`: individua il semaforo da inizializzare
  - `pshared` : 0, se il semaforo non e' condiviso tra task, oppure non zero (sempre zero).
  - `value` : e' il valore iniziale da assegnare al semaforo.
- `sem_t` : tipo di dato associato al semaforo; esempio:

```
static sem_t my_sem;
```

- ritorna sempre 0.

# Operazioni sui semafori:

## `sem_wait`

- *P* su un semaforo

```
int sem_wait(sem_t *sem) ;
```

dove:

- `sem`: individua il semaforo sul quale operare.

e' la *P* di Dijkstra:

- se il valore del semaforo e' uguale a zero, sospende il thread chiamante nella coda associata al semaforo; altrimenti ne decrementa il valore.

# Operazioni sui semafori:

## `sem_post`

- `V` su un semaforo:

```
int sem_post(sem_t *sem) ;
```

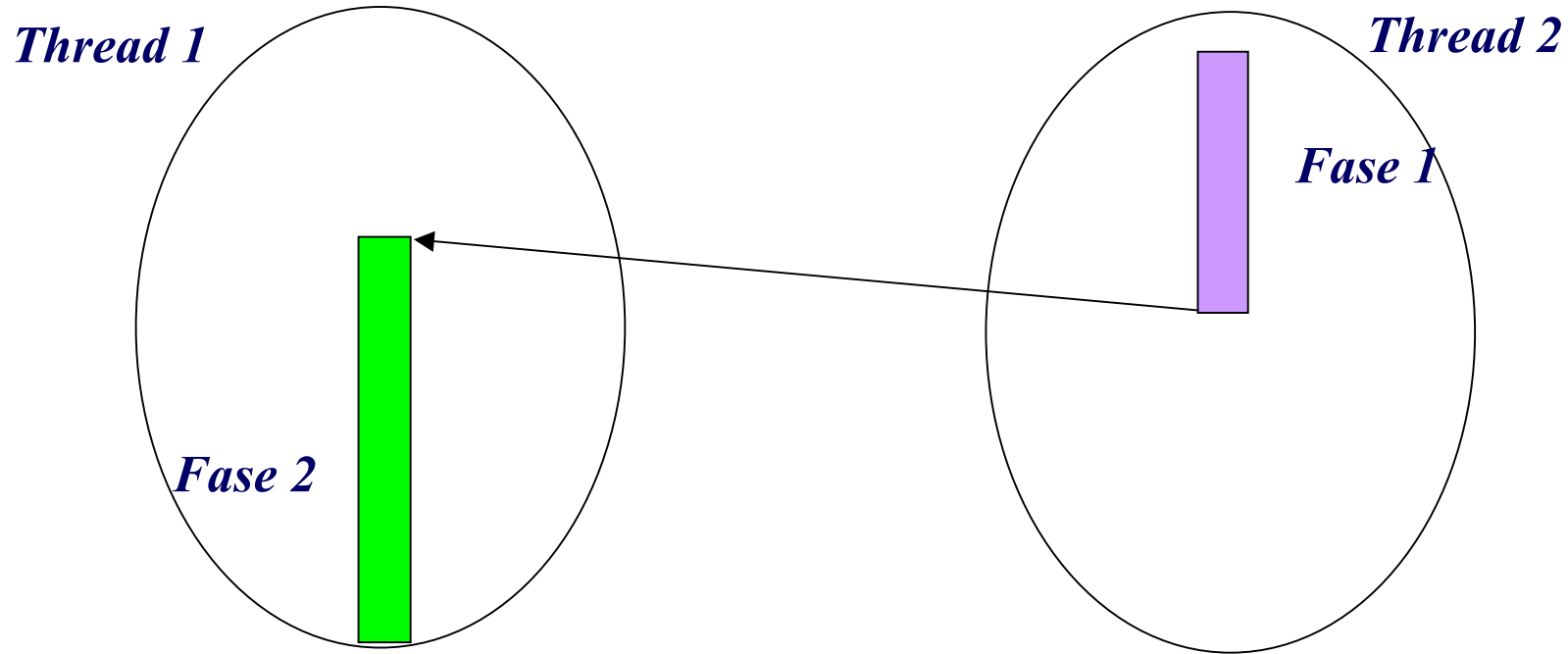
dove:

- `sem`: individua il semaforo sul quale operare.

e' la `V` di Dijkstra:

- se c'e' almeno un thread sospeso nella coda associata al semaforo `sem`, viene risvegliato; altrimenti il valore del semaforo viene incrementato.

# Esempio: Semaforo Evento



- Imposizione di un vincolo temporale: la FASE2 nel thread 1 va eseguita dopo la FASE1 nel thread2.

# Esempio: sincronizzazione

```
/* la FASE2 nel thread 1 va eseguita dopo la FASE1 nel thread 2*/
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>

sem_t my_sem;
int V=0;

void *thread1_process (void * arg)
{
    printf ("Thread 1: partito!...\n");
    /* inizio Fase 2: */
    sem_wait (&my_sem);
    printf ("FASE2: Thread 1:  V=%d\n", V);
    pthread_exit (0);
}
```



```
void *thread2_process (void * arg)
{  int i;

    V=99;
    printf ("Thread 2: partito!...\n");
    /* inizio fase 1: */
    printf ("FASE1: Thread 2:  V=%d\n", V);
    /* ...
    termine Fase 1: sblocco il thread 1*/
    sem_post (&my_sem);
    sleep (1);
    pthread_exit (0);
}
```

```
main ()
{ pthread_t th1, th2;
  void *ret;
  sem_init (&my_sem, 0, 0); /* semaforo a 0 */

if (pthread_create (&th1, NULL, thread1_process, NULL) < 0) {
  fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 1\n");
  exit (1);
}

if (pthread_create(&th2,NULL, thread2_process, NULL) < 0)
{fprintf (stderr, "pthread_create error for thread \n");
  exit (1);
}

pthread_join (th1, &ret);
pthread_join (th2, &ret);
}
```

# Esempio:

- `gcc -D_REENTRANT -o sem sem.c -lpthread`

- **Esecuzione:**

```
[aciampolini@ccib48 threads]$ sem
```

```
Thread 1: partito!...
```

```
Thread 2: partito!...
```

```
FASE1: Thread 2: V=99
```

```
FASE2: Thread 1: V=99
```

```
[aciampolini@ccib48 threads]$
```

# Semafori binari composti: esempio

```
/* tre processi che, ciclicamente, incrementano a  
   turno (in ordine P1,P2,P3) la variabile V*/
```

```
#include <stdio.h>
```

```
#include <stdlib.h>
```

```
#include <pthread.h>
```

```
#include <semaphore.h>
```

```
#define MAX 13
```

```
static sem_t s1,s2,s3; /* semafori per imporre  
                        l'ordine di accesso (P1,P2,P3) alla  
                        variabile V */
```

```
int V=0,F=0;
```

```
void *thread1_process (void * arg)
{   int k=1;
    while(k)
    {   sem_wait (&s1);
        if (V<MAX)
            V++;

        else
        {   k=0;
            printf("T1: %d (V=%d)\n",++F, V) ;
        }
        sem_post(&s2);
    }
    pthread_exit (0);
}
```

```
void *thread2_process (void * arg)
{   int k=1;
    while(k)
    {   sem_wait (&s2);
        if (V<MAX)
            V++;
        else
        {   k=0;
            printf("T2: %d (V=%d)\n",++F, V) ;
        }
        sem_post(&s3);
    }
    pthread_exit (0);
}
```

```
void *thread3_process (void * arg)
{   int k=1;
    while(k)
    {   sem_wait (&s3);
        if (V<MAX)
            V++;
        else
        {   k=0;
            printf("T3: %d (V=%d)\n",++F, V);
        }
        sem_post(&s1);
    }
    pthread_exit (0);
}
```

```
main ()
{ pthread_t th1, th2, th3;

    sem_init(&s1, 0, 1);
    sem_init(&s2, 0, 0);
    sem_init(&s3, 0, 0);
    if (pthread_create(&th1, NULL, thread1_process, NULL) < 0)
        { fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 1\n");
          exit (1);
        }
    if (pthread_create(&th2, NULL, thread2_process, NULL) < 0)
        { fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 2\n");
          exit (1);
        }
    if (pthread_create(&th3, NULL, thread3_process, NULL) < 0)
        { fprintf (stderr, "pthread_create error for thread 3\n");
          exit (1);
        }
}
```



```
pthread_join (th1, NULL) ;  
pthread_join (th2, NULL) ;  
pthread_join (th3, NULL) ;  
  
}
```

# Esercizio 1 - Mutua esclusione

Una rete televisiva vuole realizzare un sondaggio di opinione su un campione di  $N$  persone riguardante il gradimento di  $K$  film.

Il sondaggio richiede che ogni persona interpellata risponda a  $K$  domande, ognuna relativa ad un diverso film: in particolare, ad ogni domanda l'utente deve fornire una risposta (appartenente al dominio  $[1,..10]$ ) che esprime il voto assegnato dall'utente al film in questione.

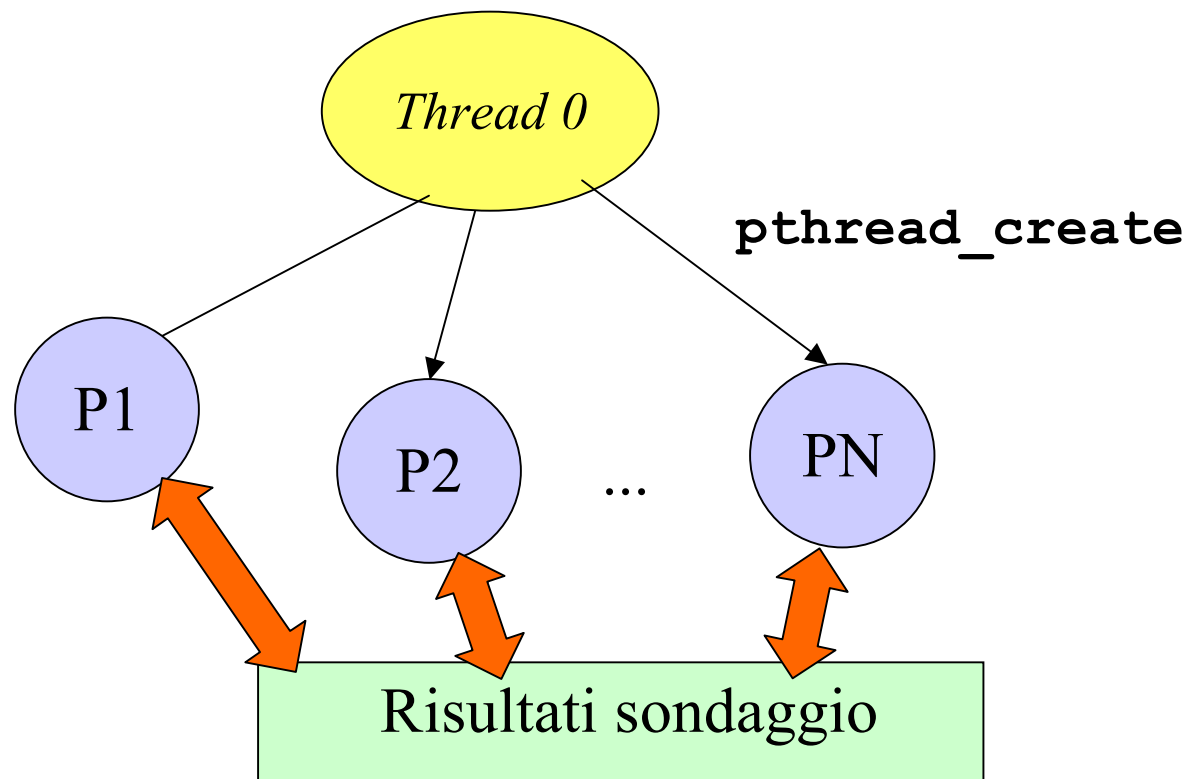
La raccolta delle risposte avviene in modo tale che, al termine della compilazione di ogni questionario, vengano presentati i risultati parziali del sondaggio, e cioè: per ognuna delle  $k$  domande, venga stampato il voto medio ottenuto dal film ad essa associato.

Al termine del sondaggio devono essere stampati i risultati definitivi, cioè il voto medio ottenuto da ciascun film ed il nome del film con il massimo punteggio.

Si realizzi un'applicazione concorrente che, facendo uso della libreria `pthread` e rappresentando ogni singola persona del campione come un thread concorrente, realizzi il sondaggio rispettando le specifiche date.

# Spunti & suggerimenti (1)

- Persona del campione= thread
- Risultati del sondaggio: struttura dati **condivisa** composta da K elementi (1 per ogni domanda/film)



# MUTUA ESCLUSIONE

- I thread spettatori dovranno accedere in modo mutuamente esclusivo alla variabile che rappresenta i risultati del sondaggio.
- Quale strumenti utilizzare?

`pthread_mutex`

## Esercizio 2 – sincronizzazione a barriera

Si riconsideri il sondaggio di cui all'esercizio 1.

La rete televisiva vuole utilizzare i risultati del sondaggio per stabilire **quale dei K film interessati dalle domande del questionario mandare in onda**, secondo le seguenti modalità.

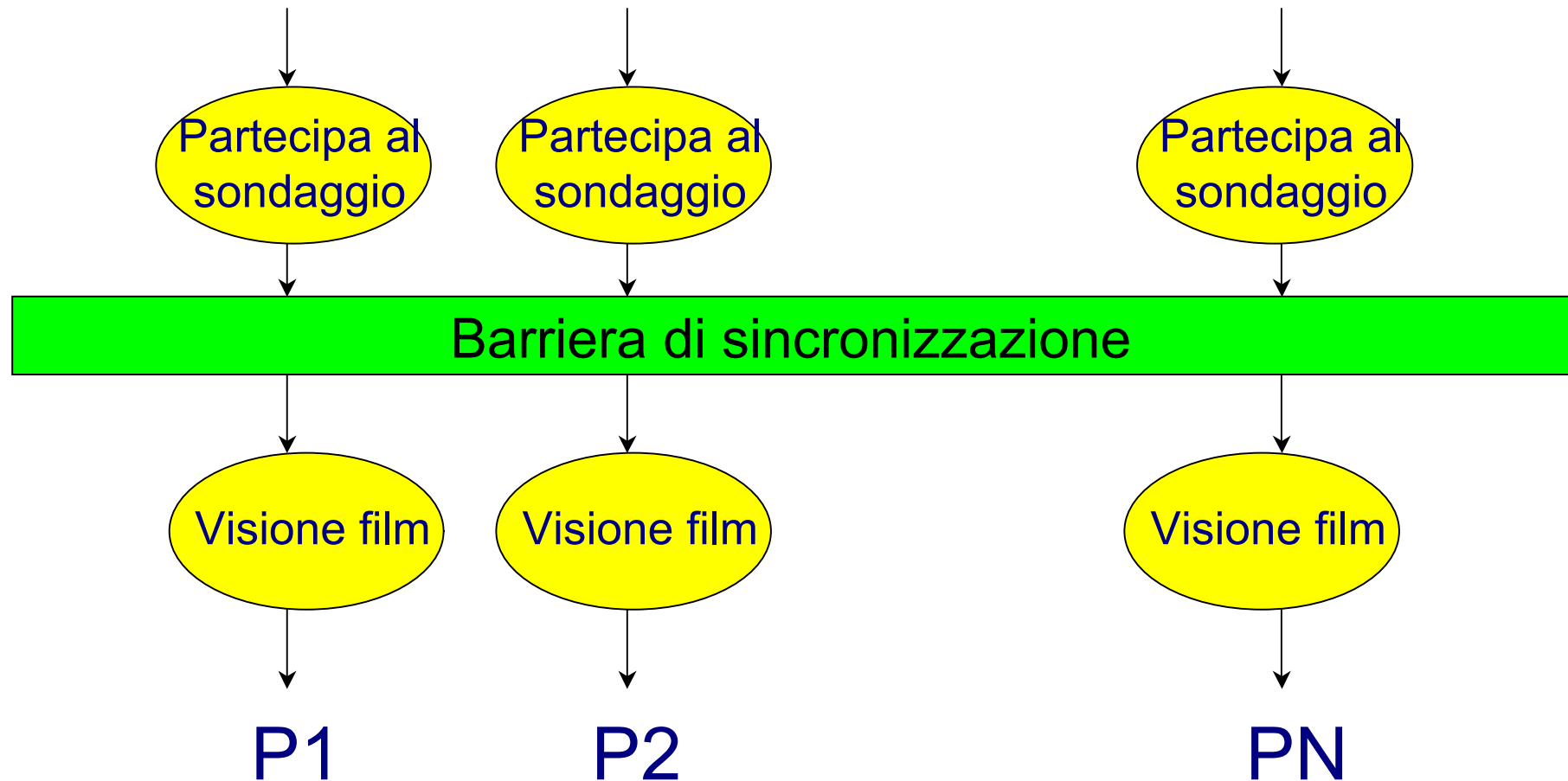
Ognuno degli N utenti ha un comportamento strutturato in **due fasi consecutive**:

1. Nella prima fase partecipa al **sondaggio**
2. Nella seconda fase **vede il film** risultato **vincitore** nel sondaggio (quello, cioè, con la valutazione massima).

Si realizzi un'applicazione concorrente nella quale ogni thread rappresenti un diverso utente, che tenga conto dei vincoli dati e, in particolare, che **ogni utente non possa eseguire la seconda fase** (visione del film vincitore) se prima non si è conclusa la fase precedente (compilazione del questionario) **per tutti gli utenti**.

# Spunti & suggerimenti

- Rispetto all'esercizio 1 è richiesta l'aggiunta di una barriera di sincronizzazione per tutti i thread concorrenti:



# Barriera: possibile soluzione (pseudocodice)

- Variabili condivise:

```
semaphore mutex=1;  
semaphore barriera=0;  
int arrivati=0;
```

## Struttura del thread i-simo $P_i$ :

<operazione 1 di  $P_i$ >

```
p(mutex);  
arrivati++;  
if (arrivati==N)  
    v(barriera);  
v(mutex);  
p(barriera);  
v(barriera);
```

<operazione 2 di  $P_i$ >

## Esercizio 3

Si aggiunga al problema dell'esercizio 2 i seguenti vincoli:  
possono assistere alla visione del film vincitore:

- Sia le persone che hanno partecipato al sondaggio;
- Sia qualunque altro utente della rete televisiva.

In particolare, si supponga che:

- il film sia accessibile soltanto in modalità *streaming* tramite il portale web della rete
- che vi sia un limite massimo  $MAXC$  al numero degli utenti che possono connettersi per la visione del film.

Estendere la soluzione dell'esercizio 2 in modo tale da soddisfare i requisiti di cui sopra.



# Spunti & suggerimenti

