

## Macchine di Turing

Configurazione e transizione delle macchine di Turing

Configurazione istantanea, configurazione delle macchine di Turing è l'insieme delle informazioni costituito dal contenuto del mostro, dalla posizione delle testime e dallo stato corrente

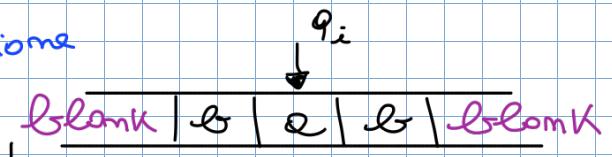
### Osservazione

b blank

Pomiamo rappresentare nelle configurazione le più piccole porzione (finita) di mostro contenente tutti i simboli non blank e gli altri blank



mettere in  
queste le posizioni  
delle testime



$\downarrow$   
configurazione  
istantanea

### Definizione formale di configurazione istantanea

Definiamo configurazione istantanea o configurazione di una macchina di Turing con alfabeto di mostro  $\Gamma$  ed un insieme di stati  $Q$ , una stringe  $c = xy$  dove con:

$$\textcircled{1} \quad x \in \Gamma^* \cup \{\epsilon\}$$

$$\textcircled{2} \quad q \in Q$$

$$\textcircled{3} \quad y \in \Gamma^* \cup \{\epsilon\}$$

$$c = xy$$

$xy$ : rappresenta il contenuto delle sezioni non vuote del mostro

$q$ : stato attuale delle testine



e le testine si trova sul primo carattere di  $y$   
(ricordiamo che  $y$  è una stringa)

$$\Gamma \bar{F}^* \cup \{\bar{e}\} = \bar{L} \Gamma$$

$\bar{L}$  è il linguaggio delle stringhe che possono comporre  
a sinistra del simbolo di stato (dove si trova le  
testine)

(molochiamo con  $R_{\bar{L}}$  i linguaggi  $\Gamma \bar{F}^* \cup \{\bar{e}\}$   
delle stringhe che possono comporre alle sue destre)

In particolare esiste una configurazione iniziale e  
indichiamo con tale termine una configurazione che  
date una qualunque stringa  $x \in \Gamma^*$  rappresenti stato e  
posizione delle testine all'inizio di una computazione  
di input  $x$ . Lo stato della configurazione iniziale è  
rappresentato da  $q_0$  e le lunghezze di una configurazione  
le indichiamo con  $|x|$

## Esercizio

Dati:  $\Gamma = \{a, b\}$   $Q = \{q_0, q_1, q_2\}$

contiene un'automma a stati finiti che riconosce tutte le stringhe che rappresentano una configurazione di una MT, con alfabeto  $\Gamma$  e stati  $Q$

Le stringhe sono del tipo  $xqy$



$$q_0 \rightarrow q_1$$

$$\begin{array}{|c|c|c|c|} \hline & a & & b \\ \hline \underbrace{\quad}_{x} & \underbrace{\quad}_{\text{empty}} & \underbrace{\quad}_{\text{empty}} & \underbrace{\quad}_{y} \\ \hline \end{array}$$

## Definizione

Una configurazione  $c = xqy$  si dice iniziale se  $x = \epsilon, q = q_0$   
 $y \in \Gamma^+ \cup \{\overline{b}\}$

## Definizione

Una configurazione  $c = xqy$  con  $x \in L_T$   $y \in R_T$  si dice finale se  $q \in F$

Anche in questo caso abbiamo una funzione di transizione che può essere rappresentata mediante una matrice di transizione o profili di transizione. Le colonne della matrice corrispondono ai caratteri osservabili sotto le testine (elementi di  $F$ ) e le righe ai possibili stati interni delle macchine (elementi di  $Q$ ). All'interno delle tabelle troviamo una tripla formata da un nuovo stato del carattere che viene scritto e lo spostamento delle

testime.

Note bene: lo stato finale per una macchina di Turing significa che non possono effettuare altri passi della computazione

Esempio:

$$\Sigma = \{0, 1, *, \$\} \quad Q = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_5, q_6, q_F\}$$

dove  $q_F$  è lo stato finale

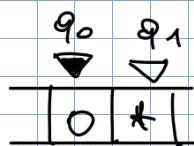
$S_{n+1}$	0	1	*	\$	$\bar{b}$	
$q_0$	$(q_1, *, d)$	$(q_2, \$, d)$	—	—	$(q_F, \bar{b}, i)$	
$q_1$	$(q_1, 0, d)$	$(q_1, 1, d)$	—	—	$(q_3, \bar{b}, d)$	
$q_2$	$(q_2, 0, d)$	$(q_2, 1, d)$	—	—	$(q_4, \bar{b}, s)$	
$q_3$	$(q_3, 0, d)$	$(q_3, 1, d)$	—	—	$(q_5, 0, s)$	
$q_4$	$(q_4, 0, d)$	$(q_4, 1, d)$	—	—	$(q_6, 1, s)$	
$q_5$	$(q_5, 0, s)$	$(q_5, 1, s)$	$(q_0, 0, d)$	—	$(q_3, \bar{b}, s)$	
$q_6$	$(q_6, 0, s)$	$(q_6, 1, s)$	—	$(q_0, 1, d)$	$(q_6, \bar{b}, s)$	
$q_F$	—	—	—	—	—	

È un arco del modo  $q_i$  al modo  $q_j$  e tale arco è etichettato come tupla  $e, b \in \Gamma, m \in \{1, d, i\}$

$$\Leftrightarrow S(q_i, e) = (q_j, b, m)$$

Esempio tipo di relazione

$$S(q_0, 0) = S(q_1, *)$$



Note una configurazione  $c$ , una applicazione delle funzione di transizione  $S$  delle M deterministica su  $c$ , ci permette di ottenere una configurazione succinse chiamate c' delle seguenti modalità:

- 1) Se  $c = xq_0y \quad x \in \Sigma, y \in \Gamma^*$  e  $e \in \Gamma$  e se  $S(q_0, e) = (q'_1, e'_1, d)$  allora  $c' = x e'_1 q'_1 y$

- 2) Se  $c = xqe \quad x \in L_T$  e se  $f(q, e) = (q', e', d)$   
 allora  $c' = xq'e'\bar{b}$
- 3) Se  $e = xeqby \quad x \in T^* \bar{T}^* \quad y \in \bar{T}^* T \cup \{\epsilon\} \quad b \in F$   
 e se  $f(q, b) = (q', b', \uparrow)$  allora  $c' = xq'e'b'y$
- 4) Se  $e = qby$  con  $y \in \bar{T}^* T \quad b \in F$  e se  $f(q, b) = (q', b', \uparrow)$  allora  $c' = q'\bar{b}by$
- 5) Se  $c = xqe y \quad x \in L_T \quad e \in \bar{T} \quad y \in \bar{T}^* T \cup \{\epsilon\}$   
 e se  $f(q, e) = (q', e', i)$

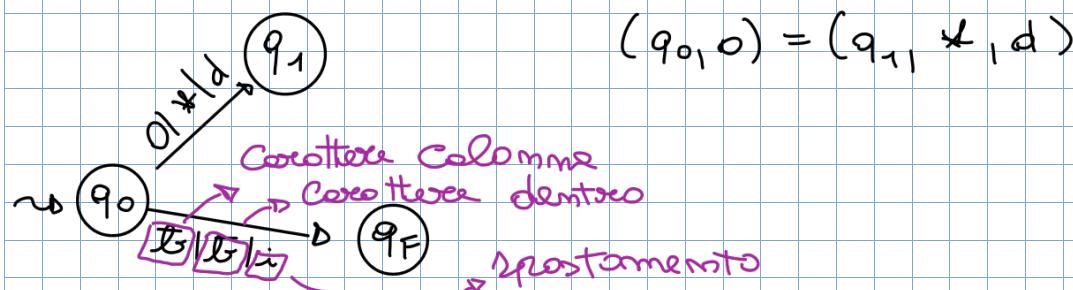
$c$  e  $c'$  sono in relazione se  $c \vdash c'$  (relazione di transizione)  
 (particolare MT)

Regole di riscrittura

$$f(q_1, e) = (q_2, b, \uparrow)$$

$q_1$  si risponde e dimostra ottenendo lo stato  $q_2$  e la  
 rispettiva nuova configurazione

Grafo di transizione delle tabelline next prime



Completo e prosegue 145

Esercizio 5.2

## Computazioni di Macchine di Turing

Le MT può essere definite come un dispositivo riconoscitore.

Dato un alfabeto di input  $\Sigma \subseteq \Gamma$  una MT può essere vista come un dispositivo che classifica le stringhe in  $\Sigma^*$  in funzione del tipo di computazione indotto.

### Definizione

DATE UNA MACCHINA DI TURING DETERMINISTICA  $M$  CON ALFABETO  $\Gamma$  E STATO INIZIALE  $q_0$  E DATO UN ALFABETO DI INPUT  $\Sigma \subseteq \Gamma$  UNA STRINGA  $x \in \Sigma^*$  È ACCETTATA (REFUTATA) DA  $M$  SE ESISTE UNA COMPUTAZIONE DI ACCETTAZIONE (DI REFIUTO) DI  $M$  CON  $C_0 = q_0 x$

### Definizione 5.6

Sia  $M = \langle \Gamma, \bar{Q}, Q, q_0, F, \delta \rangle$  UNA MT

Diciamo che  $M$  riconosce un linguaggio  $L \in \Sigma^*$  dove  $\Sigma \subseteq \Gamma$  se e solo se per ogni  $x \in \Sigma^*$  esiste una computazione minimale  $q_0 x \xrightarrow{M} wq_f$  con

$w \in \Gamma^* \cup \{\epsilon\}$ ,  $q_f \in F \cup \bar{Q}$  dove  $q_f \in F$  se e solo se  $x \in L$

### Definizione 5.7

Sia  $M = \langle \Gamma, \bar{Q}, Q, q_0, F, \delta \rangle$  UNA MT DETERMINISTICA. Diciamo

che  $M$  accetta un linguaggio  $L \in \Sigma^*$  (dove  $\Sigma \subseteq \Gamma$ ) se e solo se:  $L = \{x \in \Sigma^* \mid q_0 x \xrightarrow{M} wq_f\}$  dove  $w \in \Gamma^* \cup \{\epsilon\}$ ,  $q_f \in F$

$$w \in \Gamma^* \cup \{\epsilon\}$$

$$q_f \in F$$

## 5.6 alternativa

- Una MTD ricorda un  $L \in \Sigma^*$  se e solo se
- 1)  $\forall x \in \Sigma^*$  le computazione che porta dalle config. iniziale termine
  - 2)  $\forall x \in L$  le computazione termine in una conf. finale
  - 3)  $\forall x \notin L$  le computazione termine in una conf. non finale

## 5.7 alternativa

Una MTD ricorda  $L \in \Sigma^*$  se e solo se:

- 1)  $\forall x \in L$  le computazione che porta dalla config. iniziale ( $q_0x$ ) termine in una config. finale
- 2)  $\forall x \notin L$  le computazione o non termine oppure termine in una config. non finale