

SOTTOVETTORE DI SOMMA MASSIMALE

- Divide et Impere : $O(m \log m)$

è RICORSIVO.

```
def max_sum_rec (A, i, j):
```

```
    if (i == j):
```

```
        return max(0, A[i])
```

```
    m = (i+j)/2
```

```
    maxLL = 0
```

sottovettore a partire da m andando a sinistra

```
    sum = 0
```

```
    for k in range(m, i-1, -1):
```

```
        sum += A[k]
```

```
        maxLL = max(maxLL, sum)
```

```
    maxRR = 0
```

sottovettore a partire da m+1 andando a destra

```
    sum = 0
```

```
    for k in range(m+1, j+1):
```

```
        sum += A[k]
```

```
        maxRR = max(maxRR, sum)
```

```
    maxL = max_sum_rec(A, 0, m)
```

```
    maxR = max_sum_rec(A, m+1, j)
```

```
    return max(maxL, maxR, maxLL + maxRR)
```

```
def maxsum3(A):
```

```
    return maxsum_rec(A, 0, len(A)-1)
```

- PROGRAMMAZIONE DINAMICA (Algoritmo di Kadane) : $O(m)$

tenere traccia delle informazioni durante la scansione dell'array.

```
def maxsum4(A):
```

```
    maxsofar = 0
```

```
    maxhere = 0
```

```
    start = end = 0
```

```
    best = 0
```

~~fine~~ del sottovettore massimale fino ad ora?

```
    for i in range(0, len(A)):
```

```
        maxhere += A[i]
```

```
        if maxhere <= 0:
```

```
            maxhere = 0
```

last = i+1

if maxHere > maxSoFar :

maxSoFar = maxHere

start, end = last, i

return (start, end)

BINARY SEARCH

In un array ORDINATO, dato in input un valore, si vuole restituire il suo indice nell'array, se presente.

• Ricorsiva: (divide et impera)

Si divide a metà e si ricerca, chiamando ricorsivamente, nella metà che contiene il valore.

def BinarySearch (A, low, high, value):

if high < low :

return -1

mid = (low + high) / 2

if A[mid] > value : # cerca a SINISTRA

return BinarySearch (A, ~~mid+1~~ low, mid-1, value)

if A[mid] < value : # cerca a DESTRA

return BinarySearch (A, mid+1, high, value)

return mid

• Iterativa: (divide et impera)

Si divide a metà, ma con un CICLO WHILE, "giocando" con gli estremi high e low.

def BinarySearch (A, value):

low = 0

high = len(A)

while (low <= high):

mid = (low + high) / 2

if A[mid] > value:

high = mid - 1

elif A[mid] < value:

low = mid + 1

else:

return mid

return -1

RELAZIONI DI RICORRENZA

Una Relazione di Ricorrenza è un' EQUAZIONE MATEMATICA che esprime una ricorrenza. Descrive a_m in funzione di a_0, a_1, \dots, a_{m-1} , $\forall m \geq m_0, m_0 \in \mathbb{N}^+$.

È LINEARE, di grado $k \iff \begin{cases} a_m = c_1 a_{m-1} + c_2 a_{m-2} + \dots + c_k a_{m-k} + F(m) \\ c_k \neq 0 \end{cases}$

• LINEARI OMOGENEE (1):

$$a_m = c_1 a_{m-1} + c_2 a_{m-2} \quad \text{ha come soluzione: } \boxed{a_m = d_1 r_1^m + d_2 r_2^m}$$

con r_1 ed r_2 RADICI DISTINTE del polinomio caratteristico: $r^2 - r c_1 - c_2 = 0$

$$\Rightarrow \begin{cases} a_0 = d_1 + d_2 \\ a_1 = d_1 r_1 + d_2 r_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_1 = a_0 - d_2 \\ r_2 d_2 = a_1 - a_0 r_1 + r_1 d_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_1 = \frac{a_1 - a_0 r_2}{r_1 - r_2} \\ d_2 = \frac{a_0 r_1 - a_1}{r_1 - r_2} \end{cases}$$

• ESEMPIO:

$$a_m = a_{m-1} + 2a_{m-2}, \quad \text{con } a_0 = 2 \text{ e } a_1 = 7$$

$$\Rightarrow c_1 = 1 \text{ e } c_2 = 2; \quad \text{il polinomio caratteristico è } r^2 - r - 2 = 0$$

$$\Rightarrow (r-2)(r+1) = 0 \Rightarrow \begin{matrix} r_1 = 2 \\ r_2 = -1 \end{matrix} \Rightarrow a_m = d_1 \cdot 2^m + d_2 \cdot (-1)^m$$

$$\begin{cases} a_0 = d_1 + d_2 = 2 \\ a_1 = 2d_1 - d_2 = 7 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_1 = 2 - d_2 \\ 4 - 2d_2 - d_2 = 7 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_1 = 3 \\ d_2 = -1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \text{Soluzione: } \boxed{a_m = 3 \cdot 2^m - (-1)^m}$$

• LINEARI OMOGENEE (2)

$$a_m = c_1 a_{m-1} + c_2 a_{m-2} \rightarrow \text{Pol. Caratteristico: } r^2 - c_1 r - c_2 = 0$$

\rightarrow Se il polinomio ha una RADICE con MOLTEPLICITÀ 2, detta r_0 :

$$\Rightarrow \text{La soluzione cercata è: } \boxed{a_m = d_1 r_0^m + m \cdot d_2 r_0^m}$$

• LINEARI NON OMOGENEE:

Se $\{a_m^{(p)}\}$ è una soluzione particolare di $a_m = c_1 a_{m-1} + c_2 a_{m-2} + \dots + c_k a_{m-k} + F(m)$

e $\{a_m^{(h)}\}$ è soluzione dell'OMOGENEA ASSOCIATA \Rightarrow Tutte le soluzioni sono: $\left\{ a_m^{(h)} + a_m^{(p)} \right\}$

• ESEMPIO:

$$a_m = 3a_{m-1} + 2m, \text{ con } a_1 = 3$$

Dunque, $c_1 = 3$ ed $F(m) = 2m$. \Rightarrow Polinomio Caratteristico: $r - 3 = 0 \Rightarrow r_0 = 3$

$$\Rightarrow a_m^{(h)} = \boxed{\alpha 3^m} \quad \text{e} \quad \cancel{a_m^{(h)} = 3^m}$$

Ora, cerchiamo $a_m^{(p)}$ col METODO della SOMIGLIANZA:

$$\text{Sia } q(m) = bm^2 + cm + d$$

$$\Rightarrow bm^2 + cm + d = 3bm^2 - 6bm + 3b + 3cm + 3d + 2m - 3c$$

$$\Rightarrow \begin{cases} b = 0 \\ -2cm = 2m \\ -2d = -3c \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} b = 0 \\ c = -1 \\ d = -\frac{3}{2} \end{cases} \Rightarrow q(m) = a_m^{(p)} = \boxed{-m - \frac{3}{2}}$$

$$\Rightarrow \text{Soluzione è } a_m = \underbrace{\alpha 3^m}_{a_m^{(h)}} + \underbrace{-m - \frac{3}{2}}_{a_m^{(p)}}$$

Applichiamo ora le condizioni iniziali: $a_1 = 3 \Leftrightarrow 3\alpha - 1 - \frac{3}{2} = 3$,

$$\text{quindi } \alpha = \frac{11}{6} \Rightarrow \boxed{a_m = \frac{11}{6} \cdot 3^m - m - \frac{3}{2}}$$

ANALISI ASINTOTICA

Siano $f(n): \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ e $g(n): \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ due funzioni tali che $f, g > 0$ e NON DECRESCENTI:

• O GRANDE:

$f(n) = O(g(n)) \iff \exists c \in \mathbb{R}, c > 0$ ed $n_0 \in \mathbb{N}, n_0 \geq 1$ tali che:

$$\boxed{f(n) \leq c \cdot g(n)}, \text{ per } n > n_0$$

Cioè, da un certo punto in poi, $f(n) \leq c \cdot g(n)$, quindi $g(n)$ è un UPPER BOUND per f .

• Ω GRANDE:

$f(n) = \Omega(g(n)) \iff \exists c \in \mathbb{R}, c > 0$ ed $n_0 \in \mathbb{N}, n_0 \geq 1$ tali che:

$$\boxed{f(n) \geq c \cdot g(n)}, \text{ per } n > n_0$$

Da un certo punto in poi, $f(n)$ sta sempre sopra $c \cdot g(n)$, che è un LOWER BOUND.

• Θ GRANDE:

$f(n) = \Theta(g(n)) \iff f(n) = O(g(n)) \text{ e } f(n) = \Omega(g(n))$

Quindi, se e solo se:

$\exists c_1, c_2 \in \mathbb{R}, c_1, c_2 > 0$ ed $\exists n_0 \in \mathbb{N}, n_0 \geq 1$, tale che:

$$\boxed{c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n)}, \text{ per } n > n_0$$

ANALISI DELLE RICORRENZE

(1) **Analisi dei Livelli**: si sviluppa la relazione di ricorrenza fino al caso base, in un albero i cui nodi rappresentano i costi ai vari LIVELLI della ricorrenza.

(2) **Analisi per Tentativi o per Sostituzione**: si "individa" intuitivamente una soluzione e si dimostra che è giusta per INDUZIONE.

(3) **Ricorrenze Comuni**: si usa il MASTER THEOREM.

• Analisi dei Livelli: Binary Search

La relazione di ricorrenza è:
$$T(m) = \begin{cases} c & \text{se } m=0 \\ T(m/2) + d & \text{se } m>0 \end{cases}$$

Esponiamo la relazione:

$$\begin{aligned} T(m) &= d + T(m/2) \\ &= d + d + T(m/4) \\ &= d + d + d + T(m/8) \\ &\quad \vdots \\ &= d + d + d + \dots + d + T(1) \end{aligned}$$

$\text{se } m=2^k$

\downarrow

$$= d \log m + c$$

$$\Rightarrow T(m) = \Theta(\log m)$$

• Analisi dei Livelli: 2° Esempio

$$T(m) = \begin{cases} 1 & \text{se } m=0 \\ 4T(m/2) + m & \text{se } m>0 \end{cases}$$

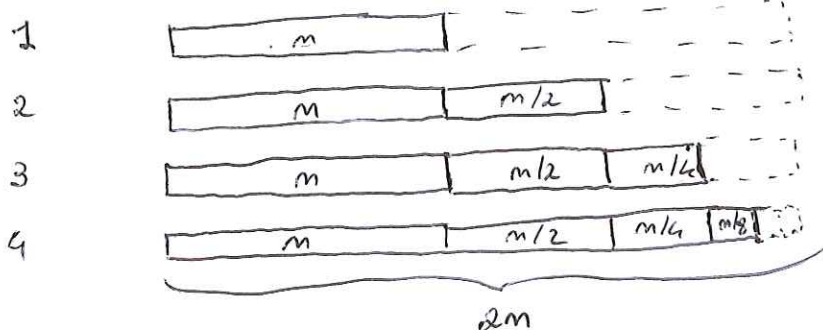
Esponendo, e supponendo sempre $m=2^k$:

$$\begin{aligned} T(m) &= 4T(m/2) + m = m + \frac{4m}{2} + 16T(m/4) = m + 2m + \frac{16m}{4} + 64T(m/8) = \dots \\ &= m + 2m + 4m + 8m + \dots + 2^{\log m - 1} \cdot m + 4^{\log m} \cdot T(1) = \\ &= m \cdot \sum_{j=0}^{\log m - 1} 2^j + 4^{\log m} = m \cdot \frac{(2^{\log m} - 1)}{2 - 1} + 2^{2 \log m} = m \cdot \frac{m - 1}{1} + 2^{\log m^2} = \\ &= m^2 - m + m^2 = 2m^2 - m \end{aligned}$$

$$\Rightarrow T(m) = \Theta(m^2)$$

• Metodo di Sostituzione: esempio

$$T(m) = \begin{cases} 1 & \text{se } m \leq 1 \\ T(\lfloor m/2 \rfloor) + m & \text{se } m > 1 \end{cases}$$



Si intuisce che la soluzione potrebbe essere $2m$.

• Dim. che sia $O(m)$:

Se $T(m) = O(m) \Rightarrow \exists c > 0, \exists m_0 \geq 1: T(m) \leq c \cdot m, \forall m > m_0$

CASO BASE: $T(1) = 1 \leq 1 \cdot c, \forall c \geq 1$

PASSO INDUTTIVO: Sia che $\forall k < m: T(k) \leq ck$

$$T(m) = T(\lfloor m/2 \rfloor) + m \leq c \cdot \lfloor m/2 \rfloor + m \leq c \cdot (m/2) + m = m \cdot (c/2 + 1) \leq c \cdot m$$

$$\text{Se e solo se } \frac{c}{2} + 1 \leq c \Leftrightarrow c \geq 2$$

\Rightarrow Nel caso base $T(m) \leq cm$ per $c \geq 1$, nel passo induttivo $T(m) \leq cm$ per $c \geq 2$

e vale per $m \geq 1 \Rightarrow c = 2, m_0 = 1$

$$\Rightarrow \boxed{T(m) = O(m)}$$

• Dim. che sia $\Omega(m)$:

Se $T(m) = \Omega(m) \Rightarrow \exists c > 0, \exists m_0 \geq 1: T(m) \geq c \cdot m, \forall m > m_0$

CASO BASE: $T(1) = 1 \geq 1 \cdot c \Leftrightarrow c \leq 1$

PASSO INDUTTIVO: Sia che $\forall k < m: T(k) \geq ck$

$$T(m) = T(\lfloor m/2 \rfloor) + m \geq c \lfloor m/2 \rfloor + m \geq c \cdot m/2 - 1 + m = \left(\frac{c}{2} - \frac{1}{m} + 1 \right) \cdot m \geq cm$$

$$\text{Se e solo se: } \frac{c}{2} - \frac{1}{m} + 1 \geq c \Leftrightarrow c \leq 2 - \frac{2}{m}$$

Per i casi NON BASE, il minimo valore che $2 - \frac{2}{m}$ può assumere è $2 - \frac{2}{2} = 1$

\Rightarrow Poiché per il caso base $c \leq 1$ e negli altri casi $c \leq 2 - \frac{2}{m}, \forall m \geq 2$, si può prendere $c = 1$ ed $m_0 = 1$

$$\Rightarrow \boxed{T(m) = \Omega(m)} \Rightarrow \text{Quindi, abbiamo dimostrato che } \boxed{T(m) = \Theta(m)}$$

MASTER THEOREM

Si usa per Relazioni di Ricorrenze del seguente tipo:

$$T(m) = \begin{cases} aT(m/b) + cm^\beta & \text{se } m > 1 \\ d & \text{se } m \leq 1 \end{cases}$$

dove: $a \geq 1$, $b \geq 2$ ($a, b \in \mathbb{N}$) e $c > 0$, $\beta \geq 0$ ($c, \beta \in \mathbb{R}$).

Posto $\alpha = \log_b a$, il MASTER THEOREM ci dice che:

$$T(m) = \begin{cases} \Theta(m^\alpha) & , \text{ se } \alpha > \beta \\ \Theta(m^\alpha \log m) & , \text{ se } \alpha = \beta \\ \Theta(m^\beta) & , \text{ se } \alpha < \beta \end{cases}$$

Praticamente l'andamento è determinato dal termine più "forte" tra m^α e cm^β .

• Esempio:

Sia $T(m) = 9T(\frac{m}{3}) + m$, quindi: $a=9$, $b=3$, $c=1$, $\beta=1$

$\Rightarrow \alpha = \log_b a = \log_3 9 = 2 \Rightarrow \alpha > \beta$: siamo nel primo caso del Teorema,

quindi: $T(m) = \Theta(m^2)$

• Esempio (BINARY SEARCH):

$T(m) = T(m/2) + 1 \Rightarrow a=1$, $b=2$, $c=1$, $\beta=0$

$\alpha = \log_2 1 = 0 \Rightarrow \alpha = \beta = 0 \rightarrow 2^\circ$ caso del MASTER THEOREM:

$T(m) = \Theta(m^\alpha \log m) = \Theta(\log m)$

RICORRENZE LINEARI DI ORDINE COSTANTE

Se abbiamo una Relazione di Ricorrenza delle forme:

$$T(m) = \begin{cases} \sum_{1 \leq i \leq h} a_i T(m-i) + cm^\beta & \text{se } m > m \\ \Theta(1) & \text{se } m \leq m (\leq h) \end{cases}$$

dove $a_i \geq 0 \in \mathbb{N}$, $c, \beta \in \mathbb{R}$, $c > 0$, $\beta \geq 0$

Sie $\boxed{a = \sum_{i=1}^h a_i} \Rightarrow \boxed{T(m) = \begin{cases} \Theta(m^{\beta+1}) & \text{se } a = 1 \\ \Theta(a^m \cdot m^\beta) & \text{se } a > 1 \end{cases}}$

• Esempio 1:

Se $T(m) = T(m-10) + m^2$, si può scrivere come $T(m) = \sum_{i=1}^{10} a_i \cdot T(m-i) + 1 \cdot m^2$

Si ha che $a_1, a_2, \dots, a_9 = 0$, $a_{10} = 1$, $c = 1$, $\beta = 2$.

$$a = \sum_{1 \leq i \leq 10} a_i = 1 \Rightarrow \text{Perché } a = 1 \Rightarrow T(m) = \Theta(m^{\beta+1}) = \boxed{\Theta(m^3)}$$

• Esempio 2: Fibonacci

$$T(m) = T(m-2) + T(m-1) + 1$$

$$\Rightarrow a_1 = 1, a_2 = 1, c = 1, \beta = 0 \Rightarrow a = 1 + 1 = 2$$

$$\Rightarrow \text{Perché } a > 1 \Rightarrow T(m) = \Theta(2^m \cdot m^0) = \boxed{\Theta(2^m)} \quad \underline{\text{Costo ESPONENZIALE}}$$

ANALISI AMMORTIZZATA

Per il CASO PESSIMO su Strutture Dati.

- Metodo dell'aggregazione: si calcola matematicamente la complessità $T(m)$ per eseguire m operazioni in sequenza nel caso pessimo.
- Metodo degli accantonamenti: ogni operazione ha un costo AMMORTIZZATO, in modo da equilibrare operazioni più e meno costose.
- Metodo del potenziale: si associa ad una struttura dati D una funzione potenziale $\Phi(D)$. Il costo AMMORTIZZATO è la somma del costo effettivo e della variazione di potenziale (è equivalente, grossomodo, al metodo degli accantonamenti).

PROGRAMMAZIONE DINAMICA

Molto utile per spezzare problemi (spesso ricorsivi) in sottoproblemi, le cui soluzioni vengono salvate in una tabella (di accesso $O(1)$) rendendo veloce la risoluzione delle chiamate ricorsive che avevano prima.

Vediamole su Fibonacci:

$$D_m = \begin{cases} 1 & \text{se } m \leq 1 \\ D(m-2) + D(m-1) & \text{se } m > 1 \end{cases}$$

Si utilizza un array che memorizzi solo gli ultimi 2 elementi calcolati, dato che sono quelli che servono. (basta 3 variabili anziché un array):

def fibonacci_dyn(m):

$F_0 = 1$

$F_1 = 1$

$F_2 = 1$

for i in range(2, m):

$F_0 = F_1$

$F_1 = F_2$

$F_2 = F_1 + F_0$

return F_2

Complessità ~~sp~~ temporale:

$$T(m) = \Theta(m)$$



Complessità spaziale:

$$S_m = \Theta(1) \quad \text{anziché } \Theta(m) \text{ nel memorizzare tutto l'array.}$$

* Utilizzando delle matrici, con una variante del DIVIDE ET IMPERA, si riesce a ridurre il tempo d'esecuzione a $T(m) = \Theta(\log m)$

KNAPSACK

Si ha uno zaino di capacità C ed un insieme di oggetti, ciascuno con un PESO ed un PROFITTO. Si vuole ottenere il MASSIMO PROFITTO possibile, tale che gli oggetti scelti siano contenibili nello zaino.

- Abbiamo:
- (1) Vettore dei pesi \underline{w} ($w[i]$ = peso i -esimo)
 - (2) Vettore dei profitti \underline{p} ($p[i]$ = profitto i -esimo)
 - (3) Capacità C dello zaino.

Sia n il numero di oggetti e sia $DP[i][c]$ il MASSIMO PROFITTO OTTENIBILE dai primi i oggetti con uno zaino di capacità $c < C$.

Il MASSIMO PROFITTO che cerchiamo sarà $DP[n][C]$.

- Esaminiamo cosa succede quando prendiamo o no un oggetto: (e'ettiamo)

(1) Se NON lo prendiamo: $DP[i][c] = DP[i-1][c]$

La capacità è la stessa (c) ed è come se non lo considerassimo e vorremmo il max profitto per i primi $(i-1)$ oggetti con capacità disponibile c .

(2) Se LO prendiamo: $DP[i][c] = DP[i-1][c-w[i]] + p[i]$

Prendendolo ~~diminuisce~~ la capacità disponibile (di $w[i]$), ma aumenta il profitto ($p[i]$). Ora il problema si riduce ad $(i-1)$ oggetti, MA con capacità disponibile pari a $(c-w[i])$.

- COME SCEGLIERE COSA FARE?

Si fa RICORSIVAMENTE: $DP[i][c] = \max(DP[i-1][c], DP[i-1][c-w[i]] + p[i])$

- Se gli oggetti finiscono, o finisce la capacità, il profitto è zero.
Se la capacità è negativa, il profitto è $-\infty$:

$$DP[i][c] = \begin{cases} 0 & \text{se } i=0 \text{ oppure } c=0 \\ -\infty & \text{se } c < 0 \end{cases}$$

Dunque, abbiamo:

$$DP[i][c] = \begin{cases} -\infty & \text{se } c < 0 \\ 0 & \text{se } i = 0 \\ & \text{opp.} \\ & c = 0 \\ \max(DP[i-1][c], DP[i-1][c-w[i]] + p[i]) & \text{altrimenti} \end{cases}$$

• Algoritmo in Pseudocodice:

KNAPSACK (w, p, m, C):

$DP = [0 \dots m][0 \dots C]$

for $i \leftarrow 0$ to m :

$DP[i][0] = 0$

se $i=0$, $DP[i][c] = 0$

for $c \leftarrow 0$ to C :

$DP[0][c] = 0$

se $c=0$, $DP[i][c] = 0$

for $i \leftarrow 0$ to m :

for $c \leftarrow 0$ to C :

if $w[i] \leq c$ then:

$DP[i][c] = \max(DP[i-1][c], DP[i-1][c-w[i]] + p[i])$

else:

$DP[i][c] = DP[i-1][c]$

se il peso è troppo grande, conserva le scelte fatte finora, le alternative sono analizzate più avanti.

return $DP[m][C]$

L'algoritmo consiste nel memorizzare i risultati di tutte le possibili scelte in una MATRICE. Il massimo è l'ultimo elemento.

• ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

La complessità $T(m) = O(mC)$ poiché è una matrice $m \cdot C$.

NON è un ALGORITMO POLINOMIALE.

C , per essere rappresentato, ha bisogno di $k = \lceil \log_2 C \rceil \Rightarrow C \approx 2^k$

\Rightarrow $T(m) = O(m \cdot 2^k)$ \rightarrow Algoritmo PSEUDO-POLINOMIALE

3. ORDINAMENTO

• INSERTION SORT:

Prende gli elementi a partire dal primo e li inserisce nella posizione corretta fino a quel punto, tramite degli swap tra elementi adiacenti fino a giungere alla posizione giusta.

INSERTION SORT (A, n):

for $i \leftarrow 0$ to $n-1$:

Key $\leftarrow A[i]$

$j \leftarrow i-1$

while $j \geq 0$ and $A[j] > \text{Key}$:

$A[j+1] \leftarrow A[j]$

$j \leftarrow j-1$

$A[j+1] \leftarrow \text{Key}$

swap fin quando $\text{Key} \geq A[j]$

* COSTO: $\Theta(n^2)$

• STUPID SORT:

StupidSort (A):

while not sorted(A):

$A \leftarrow \text{random_permutation}(A)$

• BOZO SORT:

BozoSort (A)

while not sorted(A):

$A \leftarrow \text{invert_two_elements}(A)$

• SELECTION SORT (naïf):

Cerco il MINIMO e lo metto con uno swap nella prima posizione ancora da ordinare:

SELECTION SORT (A, n):

for $i \leftarrow 0$ to $n-1$:

min $\leftarrow i$

for $j \leftarrow (i+1)$ to $n-1$:

if $A[j] < A[\text{min}]$ then:

min $\leftarrow j$

indice del minimo

if min $\neq i$ then:

tmp $\leftarrow A[i]$

swap

$A[i] \leftarrow A[\text{min}]$

$A[\text{min}] \leftarrow \text{tmp}$

ANALISI COSTO

Valuto l'operazione DOMINANTE:

doppio ciclo for, il secondo da i ad $n-1$.

$$T(n) = \sum_{i=0}^{n-1} (n-i) = \sum_{i=1}^n i =$$

$$= \frac{n(n+1)}{2} = \frac{n^2}{2} - \frac{n}{2} = O(n^2)$$

• BUBBLE SORT :

Confronto ogni elemento col successivo, se il primo è più grande, li scambia. C'è una variabile che controlla se in un ciclo è stato fatto almeno 1 scambio; se no, l'algoritmo termina.

BUBBLESORT (A, m):

scambio ← true

while scambio :

scambio ← false

for i ← 0 to m-1 :

if $A[i] > A[i+1]$:

swap (A[i], A[i+1])

scambio ← true

ANALISI COSTO

L'OPERAZIONE DOMINANTE è l'if, che, sia nel caso medio che nel caso pessimo, viene eseguita $\frac{n^2}{2}$ volte.

$$\Rightarrow T(n) = O(n^2)$$

• MERGE SORT (Divide et Impera) :

Utilizza il DIVIDE ET IMPERA in maniera RICORSIVA sulle metà in cui viene diviso l'array.

- 1) Dividere l'array in 2 metà;
- 2) Ordinare ricorsivamente le 2 metà, se la lunghezza è 1 è già ordinata;
- 3) Usare la funzione MERGE per "fondere" le 2 metà confrontando ripetutamente il minimo delle due sottosequenze.

MERGESORT (A, left, right):

if left < right then:

center ← (left + right) / 2

MERGESORT (A, left, center)

MERGESORT (A, center+1, right)

MERGE (A, left, center, right)

La funzione MERGE () opera nel seguente modo:

- (1) confronto i più piccoli elementi ancora da inserire e li metto in ordine in un array d'appoggio B (i sottovettori sono già ordinati);
- (2) Copio, se ci sono, i rimanenti elementi del centro indietro fino all'ultimo elemento che ho confrontato (da center ad i)
- (3) Copio gli elementi di B in A, fino a quelli inseriti in B (da left a k-1).

MERGE (A, left, center, right):

$i \leftarrow \text{left}$

$j \leftarrow \text{center} + 1$

$k \leftarrow \text{left}$

while $i \leq \text{center}$ and $j \leq \text{right}$:

if $A[i] \leq A[j]$:

$B[k] \leftarrow A[i]$

$i \leftarrow i + 1$

else:

$B[k] \leftarrow A[j]$

$j \leftarrow j + 1$

$k \leftarrow k + 1$

$j \leftarrow \text{right}$

for $h \leftarrow \text{center}$ downto i :

$A[j] \leftarrow A[h]$

$j \leftarrow j - 1$

Se $j > \text{right}$, ma $i \leq \text{center}$, si copiano gli elementi da i a center in fondo all'array A

for $j \leftarrow \text{left}$ to $k-1$:

$A[j] \leftarrow B[j]$

Copie di B in A (fino a dove spostati)

ANALISI DEL COSTO:

Se $m = 2^k \Rightarrow$ numero di suddivisioni = $k = \log m$

$$\Rightarrow T(m) = \begin{cases} c & \text{se } m=1 \\ 2(T(m/2)) + dm & \text{se } m>1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow a=2, b=2, c=d, \beta=1; \quad \alpha = \log_b a = \log_2 2 = 1$$

$$\Rightarrow \alpha = \beta = 1 \Rightarrow \text{Per il MASTER THEOREM: } T(m) = \Theta(m \log m)$$

• BUCKET SORT:

Funzione molto bene se gli elementi sono distribuiti abbastanza uniformemente in un certo intervallo.

- (1) Genera un numero K di BUCKETS;
- (2) SCATTER: scandisci il vettore e metti gli elementi nel bucket appropriato;
- (3) Ordina i singoli BUCKETS (di solito con INSERTION SORT $\rightarrow O'(m^2)$);
- (4) GATHER: concatene i buckets ordinati ed inseriscili nel vettore.

BUCKET SORT (A, K):

buckets \leftarrow vettore di K bucket

$M \leftarrow$ max del vettore $\quad \#$ costo $O'(m)$ con ARRAY MAX()

for $i \leftarrow 0$ to $\text{len}(A)-1$:

inserisci $A[i]$ ~~nel~~ in buckets $\lfloor K * A[i] / M \rfloor$ $\#$ fase di SCATTER

for $i \leftarrow 0$ to $K-1$:

SORT (buckets $[i]$) $\#$ di solito INSERTION SORT()

return Concatenazione di buckets $[1], \dots, \text{buckets}[K]$ $\#$ fase di GATHER

ANALISI DEL COSTO:

* CASO PESSIMO: tutti gli elementi in 1 solo bucket $\rightarrow O'(m^2)$ dovuto al INSERTION SORT .

* CASO MEDIO: facendo un'analisi probabilistica, con calcolo dei valori medi, si ottiene:

$$T(m) = O\left(\frac{m^2}{K} + m + K\right)$$

\Rightarrow Se si prende $K = \Theta(m) \Rightarrow T(m) = O(m + m + m) = \underline{\underline{O'(m)}}$

Com'è giusto che sia, la complessità e l'efficienza dell'algoritmo dipendono dal numero di bucket impiegati.

• QUICK SORT (Divide et Impere):

- (1) Selezione un elemento dell'array: il PIVOT;
- (2) Gli elementi più grandi del PIVOT vengono spostati a destra, i più piccoli a sinistra, tramite degli scambi;
- (3) Si chiama RICORSIVAMENTE sulle parte destra e sinistra.

Per la fase (2), viene usata la seguente funzione PARTITION():

PARTITION (A, low, high):

pivot $\leftarrow A[\text{low} + (\text{high} - \text{low})/2]$

i $\leftarrow \text{low}$

j $\leftarrow \text{high}$

Loop forever:

while $A[i] < \text{pivot}$:

i $\leftarrow i + 1$

while $A[j] > \text{pivot}$:

j $\leftarrow j - 1$

if $i \geq j$:

return j

SWAP(A[i], A[j])

quando è giunto al termine, $i = j = \text{pivot}$

return the position of pivot

QUICKSORT (A, low, high):

if $\text{low} < \text{high}$:

p \leftarrow PARTITION (A, low, high)

p = pivot

QUICKSORT (A, low, p)

chiamate ricorsive

QUICKSORT (A, p+1, high)

* ANALISI COSTO: CASO PESSIMO: pivot = max/min (A) $\rightarrow T(n) = O(n^2)$

CASO MIGLIORE: pivot = elemento medio $\rightarrow \log n$ chiamate: $T(n) = O(n \log n)$

CASO MEDIO: $T(n) = O(n) + 2T(n/2) \rightarrow \boxed{T(n) = O(n \log n)}$
H. THEOREM

• RADIX SORT:

Ordina considerando le singole cifre dei numeri. Fa BUCKET SORT per ciascuna cifra dei numeri. E' controintuitivo per l'uomo, ma efficace: $T(m) = O'(mk)$

PROPRIETA' ALGORITMI DI SORT

(1) STABILITA': è stabile se preserva l'ordine iniziale tra due elementi già ordinati con la stessa chiave.

Sono TUTTI STABILI, tranne il QUICK SORT.

(2) IN PLACE: se NON crea copie dell'input per ordinarlo; gli unici NON IN PLACE sono il MERGE SORT (utilizza l'array B) ed il BUCKET SORT (che copia gli elementi nei bucket).

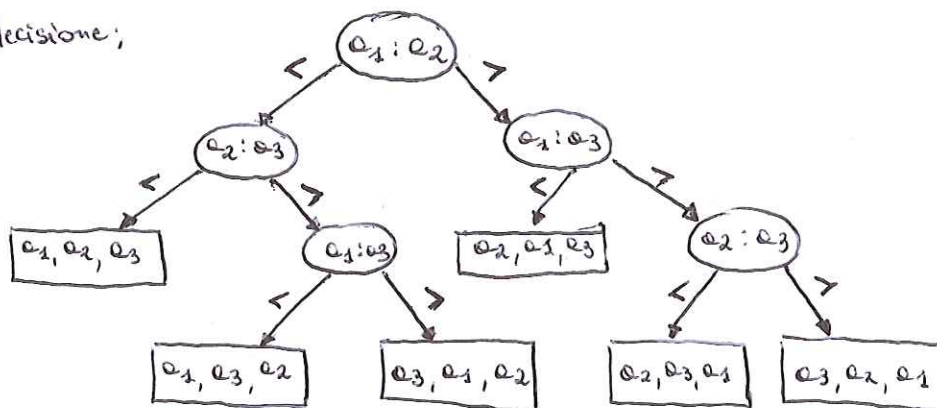
(3) ADATTATIVITA': se trae vantaggio dagli elementi già ordinati; in pratica lo fanno solo gli algoritmi che ordinano tramite degli scambi, quindi BUBBLE SORT e INSERTION SORT.

PROBLEMA COMPUTAZIONALE DELL'ORDINAMENTO

★ Le complessità temporale di un qualsiasi algoritmo di Ordinamento PER CONFRONTO è $T(m) = \Omega(m \log m)$, dove m è la dimensione dell'input.

BUCKET SORT ha $T(m) = O(m)$, poiché NON è PER CONFRONTO!

(Dim): Albero di decisione;



Per ogni sequenza a_1, \dots, a_m c'è un cammino nell'albero. Il numero di PERMUTAZIONI di a_1, \dots, a_m è $(m!) \rightarrow m!$ foglie \Rightarrow ALTEZZA ALBERO: $h(T) = \lceil \log m! \rceil$

FORMULA DI STIRLING: $\lim_{m \rightarrow \infty} \frac{\sqrt{2\pi m} \cdot (\frac{m}{e})^m}{m!} = 1 \Rightarrow m! \sim \sqrt{2\pi m} \cdot (\frac{m}{e})^m \Rightarrow m! > (\frac{m}{e})^m$

$\Rightarrow h(T) > \log(\frac{m}{e})^m = m \log m - m \log e = \Omega(m \log m)$