# Componentes Principales

## Andrea Piñeiro

2022-10-11

### Parte A

De los siguientes datos:

```
x1 = c(2.5, 0.5, 2.2, 1.9, 3.1, 2.3, 2, 1, 1.5, 1.1)

x2 = c(2.4, 0.7, 2.9, 2.2, 3.0, 2.7, 1.6, 1.1, 1.6, 0.9)

M = cbind(x1, x2)
```

```
## x1 x2

## [1,] 2.5 2.4

## [2,] 0.5 0.7

## [3,] 2.2 2.9

## [4,] 1.9 2.2

## [5,] 3.1 3.0

## [6,] 2.3 2.7

## [7,] 2.0 1.6

## [8,] 1.0 1.1

## [9,] 1.5 1.6

## [10,] 1.1 0.9
```

1) Obtenga la matriz de datos centrados en sus medias

```
meanx1 = mean(x1)
meanx2 = mean(x2)

mx1 = c(rep(meanx1, 10))
mx2 = c(rep(meanx2, 10))

M1 = cbind(mx1, mx2)
M1 = M - M1
M1
```

```
## x1 x2

## [1,] 0.69 0.49

## [2,] -1.31 -1.21

## [3,] 0.39 0.99

## [4,] 0.09 0.29

## [5,] 1.29 1.09
```

```
## [6,] 0.49 0.79

## [7,] 0.19 -0.31

## [8,] -0.81 -0.81

## [9,] -0.31 -0.31

## [10,] -0.71 -1.01
```

2) Obtenga la matriz de varianza-covarianza de la matriz de datos centrados

```
mcov = cov(M1)
mcov

## x1 x2
## x1 0.6165556 0.6154444
## x2 0.6154444 0.7165556
```

3) Obtenga los valores propios y vectores propios de la matriz de varianza-covarianza de la matriz de datos centrados.

```
L = eigen(mcov)
eigVal = L$values
eigVec = L$vectors
L
```

```
## eigen() decomposition
## $values
## [1] 1.2840277 0.0490834
##
## $vectors
## [,1] [,2]
## [1,] 0.6778734 -0.7351787
## [2,] 0.7351787 0.6778734
```

4) Obtenga las matrices transpuestas de los vectores propios y la traspuesta de la matriz de datos centrados.

```
t_v = t(eigVec)
t_M1 = t(M1)
t_v
```

```
## [,1] [,2]
## [1,] 0.6778734 0.7351787
## [2,] -0.7351787 0.6778734
```

t\_M1

```
## [,1] [,2] [,3] [,4] [,5] [,6] [,7] [,8] [,9] [,10]
## x1 0.69 -1.31 0.39 0.09 1.29 0.49 0.19 -0.81 -0.31 -0.71
## x2 0.49 -1.21 0.99 0.29 1.09 0.79 -0.31 -0.81 -0.31 -1.01
```

5) Multiplique la matriz transpuesta de los vectores propios con la transpuesta de la matriz de datos centrados.

```
prod = t_v %*% t_M1
rownames(prod) = c("CP1", "CP2")
t(prod)
```

```
##
                 CP1
                            CP2
    [1,] 0.82797019 -0.17511531
##
##
    [2,] -1.77758033 0.14285723
##
   [3,] 0.99219749 0.38437499
##
   [4,] 0.27421042 0.13041721
   [5,] 1.67580142 -0.20949846
##
##
    [6,] 0.91294910 0.17528244
##
   [7,] -0.09910944 -0.34982470
   [8,] -1.14457216 0.04641726
## [9,] -0.43804614 0.01776463
## [10,] -1.22382056 -0.16267529
```

#### 6) Interprete los resultados.

Al obtener la covarianza podemos ver que la covarianza entre ambas variables es positiva, por lo que se mueven en la msima dirección; y es una dependencia de 0.61.

```
Como se pudo observar de los vectores de Eigen tendríamos: Y1 = 0.6778 * x1 + 0.7351 * x2 Y2 = -0.7351 * x1 + 0.67787 * x2
```

Los tamaños relativos de los coeficientes son suficientemente grandes, y como podemos observar para Y2 tienen signos opuestos, por lo que ambas variables contribuyen en la interpretación de Y

Como podemos observar el primer componente principal esta correlacionado fuertemente en la misma dirección (mayor a 0.5) con 4 variables (1, 3, 5 y 6); y correlacionado fuertemente en dirección opuesta con 3 variables (2, 8 y 10), lo que significa que el componente principal aumenta cuando estas disminuyen. En este componente principal, la mayoría de las variables tienen influencia en el valor del mismo.

A diferencia, el segundo componente principal no tiene variables con relación fuerte ya sea positiva o negativa. La mayor es la variable 3 con un valor de 0.38437499, el cual aún es muy bajo, pero significa que el componente principal incrementa cuando esta variable lo hace.

#### Parte B

```
cpa <- prcomp(M, scale=TRUE)
names(cpa)

## [1] "sdev" "rotation" "center" "scale" "x"

print("desviaciones estándar: ")

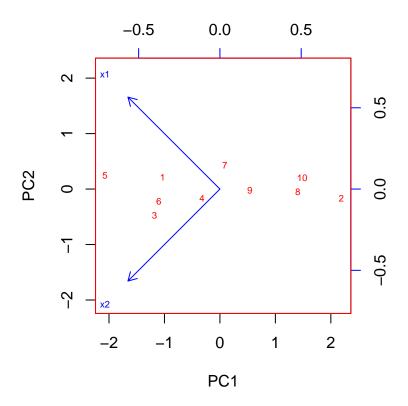
## [1] "desviaciones estándar: "

cpa$sdev

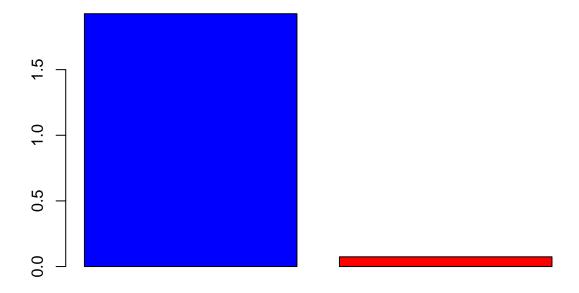
## [1] 1.3877785 0.2721594</pre>
```

```
print("medias: ")
## [1] "medias: "
print("center y scale dan las medias y desv estándar previa estandarización: ")
## [1] "center y scale dan las medias y desv estándar previa estandarización: "
cpa$center
    x1
          x2
## 1.81 1.91
cpa$scale
##
          x1
## 0.7852105 0.8464960
print("Los coeficientes de la combinación lineal normalizada de componete")
## [1] "Los coeficientes de la combinación lineal normalizada de componete"
cpa$rotation
             PC1
##
                        PC2
## x1 -0.7071068 0.7071068
## x2 -0.7071068 -0.7071068
print("Los datos por sustituidos en la combinación lineal de vectores propios:")
## [1] "Los datos por sustituidos en la combinación lineal de vectores propios:"
cpa$x
##
                 PC1
                             PC2
## [1,] -1.03068029 0.21205314
## [2,] 2.19045016 -0.16894230
## [3,] -1.17818776 -0.47577321
## [4,] -0.32329464 -0.16119898
## [5,] -2.07219947 0.25117173
## [6,] -1.10117414 -0.21865330
## [7,] 0.08785251 0.43005447
## [8,] 1.40605089 -0.05281009
## [9,] 0.53811824 -0.02021127
## [10,] 1.48306451 0.20430982
```

biplot(x = cpa, scale = 0, cex = 0.6, col = c("red", "blue"))



barplot(cpa\$sdev ^ 2, col = c("blue", "red"))



## summary(cpa)

Esta es una gran alternativa para obtener los componentes principales usando funciones de R Con estos resultados de igual manera obtuvimos que el componente principal 1 tiene varias variables con correlación fuerte; y el componente principal 2 de igual manera no tiene ninguna variable con correlación alta (mayor a 0.5).