

Mathematisches Seminar

Harmonische Analysis

Andreas Müller

1. Skalarprodukt

Inhalt

1. Vergleich von Vektoren	2
2. Vergleich von Zufallsvariablen	2
3. Vergleich von Funktionen	3
4. Skalarprodukt	5
5. Cauchy-Schwarz-Ungleichung	6
6. Dreiecks-Ungleichung	8
7. Polar-Identität	10
8. Normierte Räume	10
9. L^1 - und L^2 -Norm	12
10. Konvergenz in verschiedenen Normen	13
11. Probleme mit dem Integral	14
12. Hilbert-Raum	18
13. Hilbert-Basis	19
14. Komplexe Skalarprodukte	21
15. Ableitungen und Sobolev-Räume	23

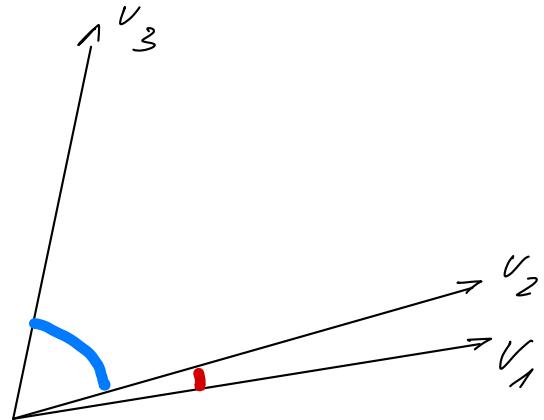
1. Vergleich von Vektoren

Vektoren sind umso ähnlicher, je kleiner der Winkel zwischen ihnen ist.

Zwischenwinkel:

$$\cos \alpha = \frac{\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2}{|\mathbf{v}_1| |\mathbf{v}_2|}$$

nahe bei 0: \mathbf{v}_2 und \mathbf{v}_3 ungefähr orthogonal.



nahe bei 1: \mathbf{v}_1 und \mathbf{v}_2 ungefähr parallel

\Rightarrow Skalarprodukt liefert Information, wie ähnlich sich zwei Vektoren sind.

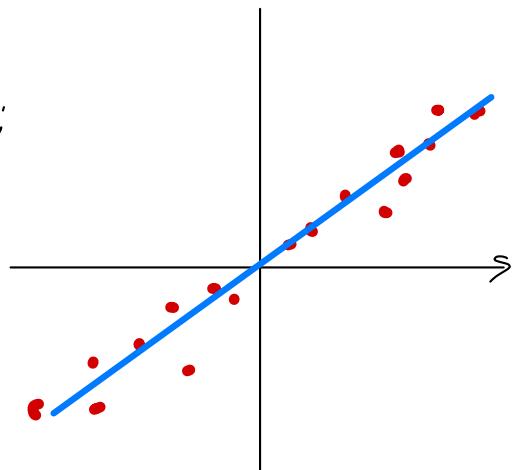
Berechnung: $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \sum_{i=1}^n u_i v_i$

2. Vergleich von Zufallsvariablen

Zwei Zufallsvariablen sind sich umso ähnlicher, je besser die Korrelation zwischen ihnen ist

$$r = \frac{\text{cov}(X, Y)}{\sqrt{\text{var}(X) \text{var}(Y)}}$$

Umso besser, je näher r bei ± 1 ist.



Berechnung der Korrelation im Spezialfall
 $E(X) = E(Y) = 0$ (kann durch Translation
 immer erreicht werden) für Stichproben
 x_1, \dots, x_n und y_1, \dots, y_n :

$$\text{cov}(X, Y) \approx \sum_{i=1}^n x_i \cdot y_i \quad \text{Skalarprodukt!}$$

$$\sqrt{\text{var}(X)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}, \quad \sqrt{\text{var}(Y)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n y_i^2}$$

\Rightarrow Sieht genau gleich aus wie das
 Skalarprodukt von Vektoren!

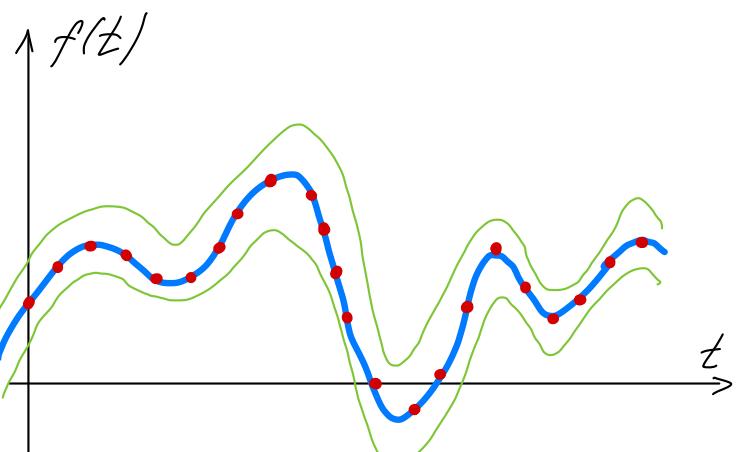
3. Vergleich von Funktionen

Gegeben: Funktion

$$f: X \rightarrow \mathbb{R}: t \mapsto f(t)$$

Naheliegende Vergleichsmethode: maximale Abweichung messen, d.h.

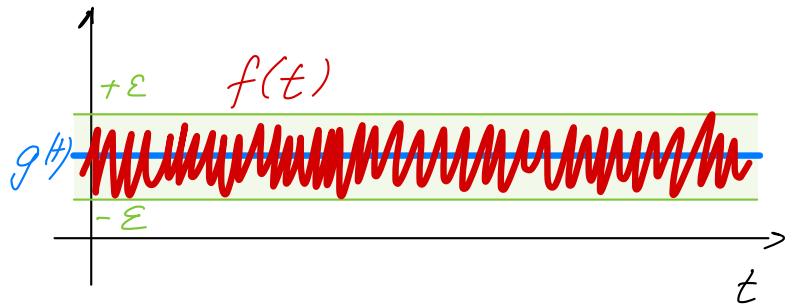
Funktion muss im "grünen Bereich" bleiben.



$$\|f - g\| = \sup_{x \in X} |f(x) - g(x)|$$

"Supremum-Norm".

Nachteil: Funktionen können völlig versch. Charakter haben:



$$\|f - g\| = \sup_{t \in X} |f(t) - g(t)| < \varepsilon$$

f und g nahe im Sinn der Supremum-Norm aber von total verschiedenem Charakter.

1. Schritt: "Stichprobe" herstellen durch Auswertung an Abtastpunkten

$f \rightsquigarrow$ Vektor

$$\begin{pmatrix} f(t_1) \\ f(t_2) \\ \vdots \\ f(t_n) \end{pmatrix}, \quad g \rightsquigarrow \begin{pmatrix} g(t_1) \\ g(t_2) \\ \vdots \\ g(t_n) \end{pmatrix}$$

2. Schritt: Vergleich mit Kovarianz/Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \sum_{i=1}^n f(t_i) \cdot g(t_i)$$

3. Schritt: Abtastpunkte beliebig nah beinaudr.

$$\langle f, g \rangle = \int_X f(t) g(t) dt$$

Sieht aus wie ein Skalarprodukt, doch ist die Intuition von Vektoren übertragbar?

4. Skalarprodukt

Ziel: allgemeine Definition und Eigenschaften eines Skalarprodukts

a) Wovon?

Vektorräume: Menge von Objekten, in denen die Vektoroperationen ausgetüftelt werden können. z.B. $V = \mathbb{R}^n$, \mathcal{ZV} , Funktionen

$$x, y \in V \implies x + y \in V$$
$$x \in V, \lambda \in \mathbb{R} \implies \lambda x \in V$$

b) Produkt: **bilinear**

d.h. die vertrauten Rechenregeln für Produkte sollen weiterhin gelten

$$\langle f_1 + f_2, g \rangle = \langle f_1, g \rangle + \langle f_2, g \rangle$$
$$\langle f, g_1 + g_2 \rangle = \langle f, g_1 \rangle + \langle f, g_2 \rangle$$
$$\langle \lambda f, g \rangle = \lambda \langle f, g \rangle = \langle f, \lambda g \rangle$$

Diese Eigenschaft heißt **bilinear**.

c) **Symmetrisch**

$$\langle f, g \rangle = \langle g, f \rangle$$

d) Als "Länge" geeignet: positiv definit

$$\begin{aligned}\langle f, f \rangle \geq 0 &= \|f\| = \sqrt{\langle f, f \rangle} \quad \text{Norm} \\ \|f\| = 0 &= f = 0 \quad \text{definit}\end{aligned}$$

Nur der Nullvektor hat Norm 0.

Definition: Ein Skalarprodukt auf einem Vektorraum V ist eine symmetrische, positiv definite Bilinearform

Beispiele:

- Skalarprodukt der Vektorgeometrie
- Kovarianz von Zufallsvariablen
- Skalarprodukt $\langle f, g \rangle = \int_X f(t)g(t) dt$ von Funktionen

5. Cauchy-Schwarz-Ungleichung

Aus der Vektorgeometrie weiß man, dass $-1 \leq \cos \alpha \leq 1$, d.h.

$$|\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq |\vec{u}| \cdot |\vec{v}|$$

Gleichheit genau dann, wenn \vec{u}, \vec{v} lin. abh. sind,

→ Diese Ungleichung gilt allgemein.

Satz: $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt, dann gilt die Cauchy-Schwarz-Ungleichung:

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\| \quad (\text{C-S})$$

mit Gleichheit genau dann, wenn x und y lin. abh. sind.

Beweis: Berechne die Norm von $x+ty$ für $t \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} 0 &\stackrel{(*)}{\leq} \|x+ty\|^2 = \langle x+ty, x+ty \rangle \\ &= \|x\|^2 + 2t\langle x, y \rangle + t^2 \|y\|^2 \\ &= c + bt + at^2 \end{aligned}$$

$$c = \|x\|^2, b = 2\langle x, y \rangle, a = \|y\|^2$$

Das quadratische Polynom hat das Minimum beim Scheitelpunkt, also bei $t = -b/2a$. Der Wert des Polynoms für dieses t ist

$$\begin{aligned} 0 &\leq \|x\|^2 + b\left(-\frac{b}{2a}\right) + \frac{b^2}{4a^2} \|y\|^2 \\ &= \|x\|^2 - 2\langle x, y \rangle \frac{\cancel{\langle x, y \rangle}}{\cancel{2} \|y\|^2} + \frac{4\langle x, y \rangle^2}{4 \|y\|^2} \cancel{\|y\|^2} \Big| \cdot \|y\|^2 \end{aligned}$$

$$0 \leq \|x\|^2 \|y\|^2 - 2\langle x, y \rangle^2 + \langle x, y \rangle^2 = \|x\|^2 \|y\|^2 - \langle x, y \rangle^2$$

$$\Rightarrow \langle x, y \rangle^2 \leq \|x\|^2 \|y\|^2 \Rightarrow |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|.$$

Gleichheit tritt ein, wenn (*) eine Gleichheit wird, also

$$\|x+ty\|=0 \implies x+ty=0 \Rightarrow x, y \text{ lin. abh.}$$

Damit ist der Satz bewiesen. \square

Die Cauchy-Schwarz-Ungleichung ist die Basis für viele andere Ungleichungen.

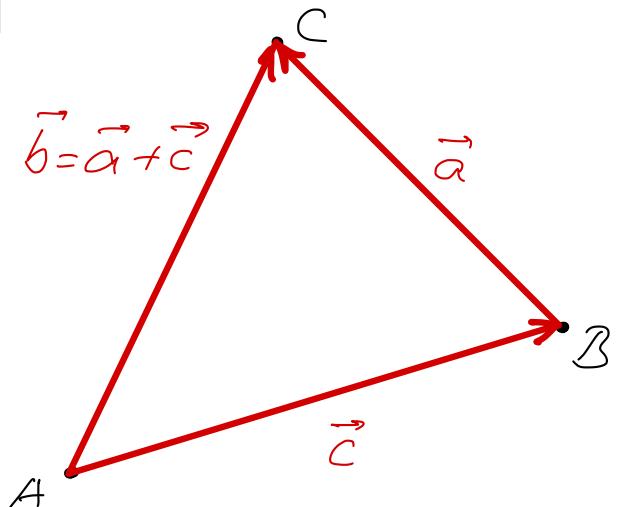
6. Dreiecksungleichung

Geometrie:

$$|AC| \leq |AB| + |BC|$$

Vektorgeometrie:

$$|\vec{a} + \vec{c}| \leq |\vec{a}| + |\vec{c}|$$



Allgemein:

Satz: Sei ein Vektorraum mit Skalarprodukt \langle , \rangle und $\| \cdot \|$ die zugehörige Norm. Dann gilt die Dreiecksungleichung

$$\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

für alle $x, y \in V$ mit Gleichheit genau dann, wenn $x = ty$, $t \geq 0$.

Beweis:

$$\begin{aligned}\|x+y\|^2 &= \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2 \quad \text{wegen } a \leq |a| \\ &\leq \|x\|^2 + 2|\langle x, y \rangle| + \|y\|^2 \\ &\leq \|x\|^2 + \|x\| \cdot \|y\| + \|y\|^2 \\ &= (\|x\| + \|y\|)^2\end{aligned}$$

Cauchy-Schwarz

$$\Rightarrow \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \checkmark$$

Gleichheit genau dann, wenn zwei Bedingungen erfüllt sind:

① Gleichheit in der Cauchy-Schwarz-Id.

$$\text{d.h. } x = ty$$

② $\langle x, y \rangle = |\langle x, y \rangle|$ (aus 1. Ungleichung)

Aus ① und ② folgt

$$\langle x, y \rangle = \underbrace{\langle ty, y \rangle}_{\parallel} = t \langle y, y \rangle = t \underbrace{\|y\|^2}_{\geq 0}$$

$$|\langle x, y \rangle| \Rightarrow t \geq 0$$

□

Folgerung: die geometrische Intuition der Vektor-geometrie ist direkt auf Funktionen übertragbar.

7. Polaridentität

Das Skalarprodukt kann aus der Norm rekonstruiert werden.

Satz: Ist $\|\cdot\|$ eine Norm, die aus einem Skalarprodukt hervorgegangen ist, dann ist

$$\langle x, y \rangle = \frac{1}{2} \|x+y\|^2 - \frac{1}{2} \|x\|^2 - \frac{1}{2} \|y\|^2. \quad \text{Polar-identität}$$

Beweis: Nachrechnen:

$$\begin{aligned}\|x+y\|^2 &= \langle x+y, x+y \rangle \\ &= \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2\end{aligned}$$

nach dem Skalarprodukt auflösen:

$$\langle x, y \rangle = \frac{1}{2} \|x+y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2 \quad \square$$

8. Normierte Räume

Die Supremum-Norm entsteht nicht aus einem Skalarprodukt. Sie ist trotzdem eine Norm im folgenden Sinn:

Definition: V ein Vektorraum, $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Norm, wenn gilt:

① Positiv definit: $\|x\| \geq 0$, $\|x\|=0 \Rightarrow x=0$.

② Homogen: $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$

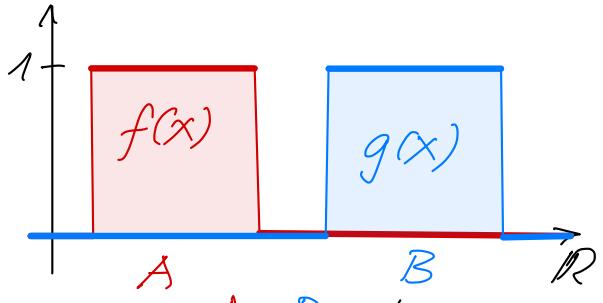
③ Δ -Ungleichung: $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$

Für die Supremum-Norm gilt die \triangle -ungleichung:

$$\begin{aligned}\|f+g\|_\infty &= \sup_{x \in X} |f(x) + g(x)| \\ &\leq \sup_{x \in X} (|f(x)| + |g(x)|) \\ &\leq \sup_{x \in X} |f(x)| + \sup_{x \in X} |g(x)| = \|f\|_\infty + \|g\|_\infty\end{aligned}$$

Die anderen Bedingungen für eine Norm sind klar.

Beispiel: Warum kann die Supremum-Norm nicht von einem Skalarprodukt herkommen?



$$\begin{aligned}f(x) &= \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \\ g(x) &= \begin{cases} 1 & x \in B \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}\end{aligned} \Rightarrow f(x) + g(x) = \begin{cases} 1 & x \in A \cup B \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Normen: $\|f\| = 1$, $\|g\| = 1$, $\|f \pm g\| = 1$. Für diese Werte

$$\begin{aligned}\langle f, \pm g \rangle &= \frac{1}{2} \|f \pm g\|^2 - \frac{1}{2} \|f\|^2 - \frac{1}{2} \|g\|^2 = -\frac{1}{2} \\ \pm \langle f, g \rangle &= \mp \frac{1}{2}\end{aligned}$$

Für das untere Vorzeichen folgt: $-\frac{1}{2} = \mp \frac{1}{2}$, ein Widerspruch!

9. L^1 - und L^2 -Norm

Definition: Für $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ist die L^2 -Norm

$$\|f\|_2^2 = \int_a^b |f(x)|^2 dx,$$

dies ist die Norm, die zum Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_a^b f(x)g(x) dx$$

gehört. Die Menge der Funktionen, für die die L^2 -Norm existiert ist der Raum

$$L^2_{\mathbb{R}}([a, b]) = \left\{ f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid \int_a^b |f(x)|^2 dx < \infty \right\}$$

Die stetigen Funktionen

$$C_{\mathbb{R}}([a, b]) = C([a, b]) = \left\{ f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ stetig} \right\}$$

sind alle in L^2 : $C([a, b]) \subset L^2([a, b])$.

Definition: Die L^1 -Norm ist

$$\|f\|_1 = \int_a^b |f(x)| dx.$$

Die Funktionen mit endlicher L^1 -Norm bilden den Raum

$$L^1_{\mathbb{R}}([a, b]) = \left\{ f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid \int_a^b |f(x)| dx < \infty \right\}$$

10. Konvergenz in verschiedenen Normen

- Konvergenz bezüglich $\|\cdot\|_\infty$: $f_n \xrightarrow{\|\cdot\|_\infty} f$ d.h.
Fehler $\|f_n - f\| < \varepsilon \Rightarrow |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon \quad \forall x$,
Fehler wird gleichmäßig über das ganze
Intervall klein
 \rightarrow gleichmäßige Konvergenz
 $\Rightarrow f(x)$ ist stetig (falls f_n stetig)
- Konvergenz bezüglich $\|\cdot\|_1$: Konvergenz im Mittel
- Konvergenz bezüglich $\|\cdot\|_2$: Konvergenz in quadr. Mittel

Harmonische Analysis

Beispiel: $f_n : [1, \infty) \rightarrow \mathbb{R} : f_n(x) = x^{-1-\frac{1}{n}}$
konvergiert punktweise gegen die Funktion
 $x^{-1} = \frac{1}{x}$.

$$f(x) = \frac{1}{x} \text{ in } L^2 : \int_1^\infty |f(x)|^2 dx = \int_1^\infty \frac{1}{x^2} dx = \left[\frac{x^{-1}}{-2} \right]_1^\infty = \frac{1}{2}$$

$$f(x) = \frac{1}{x} \text{ in } L^1 : \int_1^\infty |f(x)| dx = \int_1^\infty \frac{1}{x} dx = [\log x]_1^\infty = \infty$$

d.h. f_n konvergiert gleichmäßig

f_n konvergiert in quadratischer Mittel

f_n konvergiert nicht im Mittel

o

11. Probleme mit dem Integral

Das Riemann-Integral funktioniert nicht gut zusammen mit Grenzwerten.

Beispiel: $q_n \in [0, 1] \cap \mathbb{Q}$ eine Aufzählung der rationalen Zahlen im Intervall $[0, 1]$

$$f_n(x) = \begin{cases} 1 & \text{falls } x = q_k \text{ für ein } k \leq n \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

$\Rightarrow f_n$ ist an endlich vielen Stellen $\neq 0$

$$\Rightarrow \int_0^1 f_n(x) dx = 0.$$

f_n konvergiert punktweise gegen

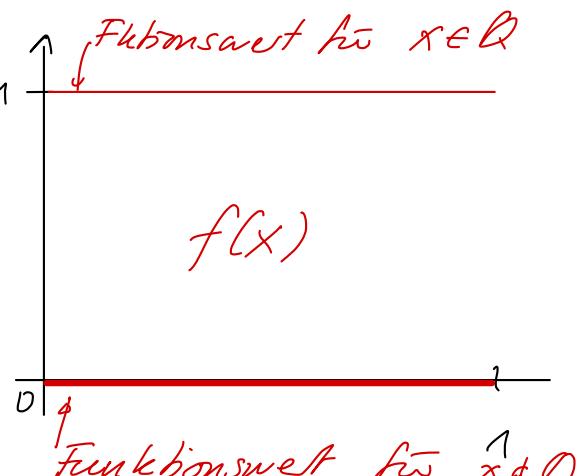
$$f(x) = \begin{cases} 1 & x \in [0, 1] \cap \mathbb{Q} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

hat Riemann-Summen

$$\bar{I} = \sum_{i=0}^{n-1} \underbrace{\max_{x_i \leq \xi \leq x_{i+1}} f(\xi)}_{=1} \cdot (x_{i+1} - x_i) = 1$$

$$I = \sum_{i=0}^{n-1} \underbrace{\min_{x_i \leq \xi \leq x_{i+1}} f(\xi)}_{=0} \cdot (x_{i+1} - x_i) = 0$$

für jede Unterteilung $0 = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = 1$.



Funktionswert für $x \notin \mathbb{Q}$

Somit existiert das Riemann-Integral nicht!

Problem: Grenzwerte können abzählbar ∞ -viele "Problemstellen" entwischen.

Gesucht: Integralbegriff, der mit Grenzwerten besser umgehen kann \rightsquigarrow Lebesgue-Integral.

1. Schritt: Messbarkeit. Ziel: alle Mengen bestimmen, von denen man den Inhalt bestimmen kann:

- offene Intervalle (a, b) sind messbar und haben Inhalt $\lambda((a, b)) = b - a$
- Differenzmengen sind messbar.
- Abzählbare disjunkte Vereinigungen sind messbar: $A = \bigcup_{i=1}^{\infty} A_i$, $A_i \cap A_j = \emptyset \quad \forall i \neq j$
 $\Rightarrow \lambda(A) = \sum_{i=1}^{\infty} \lambda(A_i)$
- + einiges an Arbeit \Rightarrow messbare Mengen und ein Mass λ , welches jeder messbaren Menge einen Inhalt zuteilt.

Beispiel: $\epsilon > 0$, um jede rationale Zahl q_n einen Kreis U_n mit Durchmesser $\epsilon 2^{-n}$, haben zusammen

$$\lambda\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} U_n\right) = \sum_{n=1}^{\infty} \epsilon 2^{-n} = \epsilon \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} = \epsilon \quad \text{bel. klein}$$

$$\Rightarrow \lambda([0, 1] \cap \mathbb{Q}) < \epsilon \quad \forall \epsilon \Rightarrow \lambda([0, 1] \cap \mathbb{Q}) = 0 \quad \square$$

Nullmenge: messbare Menge A mit $\lambda(A) = 0$.
Darf in Integral keine Rolle spielen

2. Schritt: Stufenfunktionen:

Indikatorfunktionen von A messbar

$$1_A(x) = \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

und Linearkombinationen

$$f(x) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k 1_{A_k}(x)$$

haben Integral: $\int f(x) d\lambda(x) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \lambda(A_k)$

3. Schritt: Messbare Funktionen (d.h. $|f(x)| \leq g$) messbare Mengen für alle a_j) durch Stufenfunktionen approximieren: $f_n \rightarrow f$, mit Integral

$$\int f(x) d\lambda(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n(x) d\lambda(x)$$

+ viel Arbeit um zu zeigen, dass das auf konsistente Art möglich ist.

4. Schritt: Eigenschaften des neuen Integrals

Satz (dominante Konvergenz): $|f_n| \leq g$, f_n und g integrierbar, $f_n \rightarrow g \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \int f_n(x) d\lambda(x) = \int g(x) d\lambda(x)$

Mit diesem neuen Lebesgue-Integral sind die Probleme des Riemann-Integrals gelöst.

Wichtig: nichts Neues für stetige Funktionen

Neue Schwierigkeit: Funktionen können sich in ∞ vielen Punkten unterscheiden und trotzdem das gleiche Integral haben:

Definition: f und g heißen fast überall gleich $f(x) = g(x)$ f.ü.

wenn $\{x \mid f(x) \neq g(x)\}$ eine Nullmenge ist

Mit dem Lebesgue-Integral kann man fast nur bis auf eine Nullmenge bestimmen.

$L^1(X) = \{f: X \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ Lebesgue-integrierbar}\}$

\Rightarrow reelle Funktionen f_1, f_2 mit

$$\int |f_1(x) - f_2(x)| d\lambda(x) = \|f_1 - f_2\|_1 = 0$$

Alle solchen Funktionen in eine Klasse zusammenfassen:

$L^1(X) = \{ \text{Klasse von Fkt } f \in L^1, \text{ die sich nur in einer Nullmenge unterscheiden} \}$

analog $L^2(X) \rightsquigarrow L^2(X)$

12. Hilberträume

Ziel: Untersuchung von Funktionen mit Hilfe des Skalarproduktes in $L^2(X)$

Definition Prähilbertraum = Vektorraum mit Skalarprodukt $\langle u, v \rangle$.

Beispiel: \mathbb{R}^n mit Standard skalarprodukt 0

Beispiel: $C_R(X) = \{f: X \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ stetig}\}$ mit Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_X f(x)g(x) dx \quad 0$$

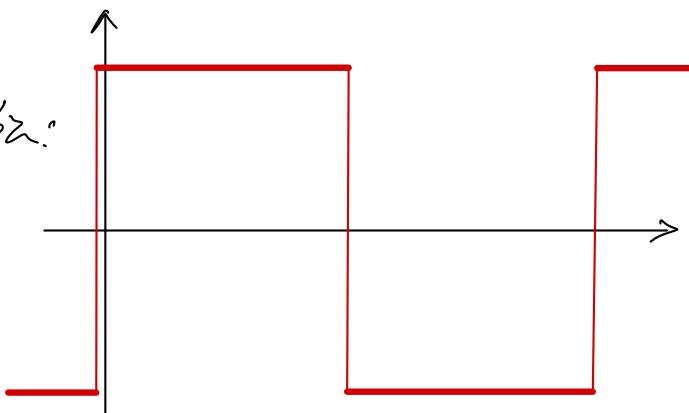
Scharzerigkeit: wir möchten Reihen bilden können, z.B.

$$f(x) = \frac{4}{\pi} \left(\sin x + \frac{\sin 3x}{3} + \frac{\sin 5x}{5} + \frac{\sin 7x}{7} + \dots \right)$$

konvergiert in L^2

gegen die Rechteckfunktion:

Partialsumme in $C_R(X)$, aber Grenzfkt nicht mehr



Definition: Hilbert-Raum = Prähilbertraum, in dem jede Cauchy-Folge einer Grenzwert hat.

Beispiel: $L^2(X)$ (mit Hilfe der dom. Konvergenz) O

Beispiel: $\ell^2 = \{ (x_0, x_1, \dots) \in \mathbb{R}^\mathbb{N} \mid \sum_{i=0}^{\infty} x_i^2 < \infty \}$

(quadratsummierbare Folgen) bilden einen Hilbert-Raum mit Skalarprodukt

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=0}^{\infty} x_i \cdot y_i \quad O$$

3. Hilbert-Basis

In einem endlichdimensionalen Vektorraum kann man mit dem Gram-Schmidt-Verfahren eine o.n. Basis aus n Vektoren finden.

Definition: Eine orthonormierte Folge b_0, b_1, \dots von Vektoren $b_i \in H$ Hilbert-Raum,

$$\langle b_i, b_j \rangle = \delta_{ij}, \quad i, j \in \mathbb{N}$$

heißt **Hilbertbasis**, wenn sich jeder $v \in H$ beliebig genau durch die Reihe

$$\sum_{i=0}^{\infty} \langle b_i, v \rangle \cdot b_i$$

approximieren lässt.

Beispiel: ℓ^2 mit Standardbasisvektoren O

Beispiel: $L^2([-\pi, \pi])$ mit $\sin kx, \cos kx, 1$ O

Ein solcher Hilbert-Raum heißt auch separabel. Es gibt nicht separable Hilbert-Räume, für uns nicht relevant.

Satz: Alle separablen Hilberträume sind isometrisch zu ℓ^2 .

Beweis: H ein separabler Hilbertraum mit Hilbert-Basis b_0, b_1, \dots . Konstruiere die Abbildung:

$$\mathcal{F}: H \rightarrow \ell^2: v \mapsto (\langle b_0, v \rangle, \langle b_1, v \rangle, \dots)$$

$$\mathcal{F}^{-1}: (x_0, x_1, \dots) \mapsto \sum_{i=0}^{\infty} x_i b_i$$

Ist eine Isometrie

$$\|v\|^2 = \left\| \sum_{i=0}^{\infty} \langle b_i, v \rangle b_i \right\|^2 = \sum_{i=0}^{\infty} |\langle b_i, v \rangle|^2 = \|\mathcal{F}v\|^2$$

Diese Gleichung heißt auch Parseval-Plancherel-Identität. □

D.h. Fourier-Theorie macht aus Funktionen Koeffizientenfolgen in einer "Standard- ℓ^2 ", mit denen sich leichter rechnet.

14. Komplexe Skalarprodukte

Ziel: mit komplexen Zahlen arbeiten können, vor allem wegen komplexer Eigenwerte

Schwierigkeit: Linearität gibt keine Norm

$$\langle iv, iv \rangle = i^2 \langle v, v \rangle = -\langle v, v \rangle < 0$$



Statt "bilinear" → "sesquilinear".

Definition: Eine sesquilineare¹ Funktion erfüllt

$$\langle f_1 + f_2, g \rangle = \langle f_1, g \rangle + \langle f_2, g \rangle$$

$$\underbrace{\langle \lambda f, g \rangle = \bar{\lambda} \langle f, g \rangle}_{\text{konj. linear im ersten Argument}}$$

$$\langle f, g_1 + g_2 \rangle = \langle f, g_1 \rangle + \langle f, g_2 \rangle$$

$$\underbrace{\langle f, \lambda g \rangle = \lambda \langle f, g \rangle}_{\text{linear im zweiten Argument}}$$

konj. linear im ersten Argument

linear im zweiten Argument

Symmetrie funktioniert auch nicht mehr:

$$\begin{aligned}\langle iv, v \rangle &= -i \langle v, v \rangle = -i \langle v, v \rangle \\ \langle v, iv \rangle &= i \langle v, u \rangle = i \langle u, v \rangle\end{aligned}$$

= konj. symmetrisch
hermitesch

Definition: \langle , \rangle heißt konjugiert symmetrisch oder hermitesch, wenn $\langle u, v \rangle = \overline{\langle v, u \rangle} \quad \forall u, v$.

$$\Rightarrow \langle u, u \rangle = \overline{\langle u, u \rangle} \Rightarrow \langle u, u \rangle \in \mathbb{R}$$

¹ lat. *se* = "ein" + *qui* = "ein halb" + *linear*"

Definition: Eine positiv definit, hermitesch
Sesquilinearform heißt ein **komplexes Skalar-**
produkt

$$\text{Norm: } \|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$$

Alle Eigenschaften lassen sich übertragen.

Satz (Cauchy-Schwarz): \langle , \rangle komplexes
Skalarprodukt:

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|$$

Satz (Δ -Ungleichung): $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$

Satz (Polardeutlät):

$$\begin{aligned} \operatorname{Re} \langle x, y \rangle &= \frac{1}{2} \|x-y\|^2 - \frac{1}{2} \|x\|^2 - \frac{1}{2} \|y\|^2 \\ \operatorname{Im} \langle x, y \rangle &= \frac{1}{2} \|x-iy\|^2 - \frac{1}{2} \|x\|^2 - \frac{1}{2} \|y\|^2 \end{aligned}$$

Beispiel: $\ell_{\mathbb{C}}^2 = \{(x_0, x_1, x_2, \dots) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}} \mid \sum_{k=0}^{\infty} |x_k|^2 < \infty\}$
mit Skalarprodukt

$$\langle x, y \rangle = \sum_{k=0}^{\infty} \bar{x}_k y_k.$$

Beispiel: $L_{\mathbb{C}}^2(X) = \{f: X \rightarrow \mathbb{C} \mid \int_X |f(x)|^2 d\lambda(x) < \infty\}$
mit Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_X \overline{f(x)} g(x) d\lambda(x).$$

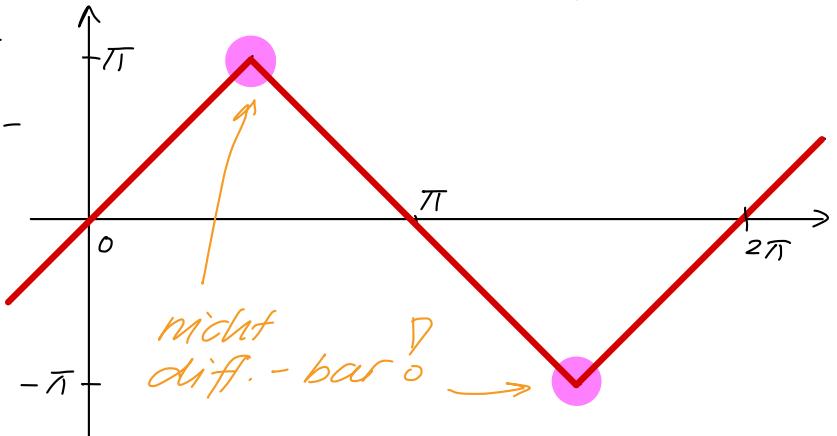
15. Ableitungen und Sobolev-Räume

Dilemma: man möchte Fourier-Reihen zur Lösung von Differentialgleichungen verwenden, aber die Gaußfunktion ist möglicherweise nicht differenzierbar!

$$f(x) = \frac{4}{\pi} \left(\sin x - \frac{\sin 3x}{3^2} + \frac{\sin 5x}{5^2} - \frac{\sin 7x}{7^2} + \dots \right)$$

hat stetige Partialsummen, die gleichmäßig gegen die Dreiecksfunktion (Bild) konvergieren.

=> nicht diff.-bar?



Ursache: Ableitung von f :

$$f'(x) = \frac{4}{\pi} \left(\cos x - \frac{\cos 3x}{3} + \frac{\cos 5x}{5} - \frac{\cos 7x}{7} + \dots \right)$$

hat stetige Partialsummen, aber konvergiert an den Stellen $x = (2k+1)\frac{\pi}{2}$ nicht gleichmäßig!

Lösung: eine Norm verwenden, welche Ableitungen berücksichtigt, zum Beispiel

$$C^k(X) = \{f: X \rightarrow \mathbb{R} \mid k \text{ mal stetig diffbar}\}$$

mit Norm $\|f\| = \sup_{\substack{x \in X \\ k \leq n}} \left| \frac{d^k}{dx^k} f(x) \right|$

Gibt es ein Skalarprodukt, welches Ableitungen berücksichtigt?

1. $\langle \cdot, \cdot \rangle_1, \langle \cdot, \cdot \rangle_2$ positive, symmetrische Bilinearform
 $\Rightarrow \langle \cdot, \cdot \rangle = \langle \cdot, \cdot \rangle_1 + \langle \cdot, \cdot \rangle_2$ positive, symmetrische Bilinearform.
2. $\langle \cdot, \cdot \rangle_1$ Skalarprodukt, $\langle \cdot, \cdot \rangle_2$ positiv, symmetrisch
 $\Rightarrow \langle \cdot, \cdot \rangle_1 + \langle \cdot, \cdot \rangle_2$ Skalarprodukt
3. Norm: $\langle x, x \rangle_1 + \langle x, x \rangle_2 = \|x\|_1^2 + \|x\|_2^2$
 \Rightarrow durch geeignete zusätzliche Terme $\langle \cdot, \cdot \rangle_2$ kann Konvergenz der Ableitungen erwünscht werden

Beispiel: Prähilbertraum

$$H_0 = \left\{ f: X \rightarrow \mathbb{R} \mid \begin{array}{l} f \text{ stetig diffbar} \\ \int_X |f(x)|^2 dx < \infty, \int_X |f'(x)|^2 dx < \infty \end{array} \right\}$$

mit dem Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_X f(x)g(x)dx + \int_X f'(x)g'(x)dx$$

d.h. Konvergenz in der Norm

$$\|f\|^2 = \|f\|_2^2 + \|f'\|_2^2 \quad \text{bedeutet}$$

↓ ↓
 Konvergenz von f Konvergenz von f'
 in quadr. Mittel in quadr. Mittel