

Cursul 12

Integrale ale funcțiilor reale scalar-scalar

Noțiunea de integrală este utilizată în diverse ramuri ale matematicii, dar și în domenii conexe matematicii. Spre exemplu, în teoria probabilităților, integralele sunt utilizate pentru a calcula densități de probabilitate, medii și dispersii pentru variabile aleatoare continue, în fizică, pentru determinarea momentelor de inerție, a lucrului mecanic, a coordonatelor de poziție sau a centrelor de greutate, etc. Mai mult, integralele pot fi utilizate și pentru calculul lungimilor, ariilor și volumelor.

În acest curs, sunt amintite câteva noțiuni despre integrala nedefinită și despre integrala Riemann a unei funcții reale scalar-scalar, apoi sunt studiate atât integralele improprii (pe intervale nemărginite sau din intergranzi nemărginite), cât și integralele cu parametri. În final, sunt prezentate pe scurt două exemple de integrale cu parametru: funcțiile Γ (gamma) și B (beta), ale lui Euler.

Integrale nedefinite. Primitive

Fie $I \subseteq \mathbb{R}$ un interval cu interior nevid și $f : I \rightarrow \mathbb{R}$.

Definiția 12.1 a) O funcție $F : I \rightarrow \mathbb{R}$ se numește **primitivă** (pe intervalul I) a funcției f dacă F este derivabilă pe I și $F'(x) = f(x)$, $\forall x \in I$.

b) Dacă f are cel puțin o primitivă pe I , atunci f se numește **funcție primitivabilă** pe I și acest fapt se notează prin $f \in \mathcal{P}(I)$.

c) Dacă $f \in \mathcal{P}(I)$, atunci mulțimea tuturor primitivelor pe I ale funcției f poartă denumirea de **integrala nedefinită a lui f pe I** și se notează cu $\int f(x) dx$.

Observații:

- i) Dacă $f \in \mathcal{P}(I)$ și $F : I \rightarrow \mathbb{R}$ este o primitivă a lui f , pe I , atunci toate primitivele funcției f sunt de forma $F + c$, unde c este o constantă reală. Așadar: $\int f(x) dx = F(x) + c$, $\forall x \in I$.
- ii) Dacă $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ este o funcție derivabilă pe I , atunci ea este o primitivă a funcției f' , pe intervalul I și deci avem $\int f'(x) dx = f(x) + c$, $\forall x \in I$, unde c este o constantă reală arbitrară.
- iii) Determinarea unei primitive F , a lui f , pe intervalul I , se numește operație de **integrare** a lui f pe I . Integrarea este "inversă" operației de diferențiere a unei funcții $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, cu primitiva $F : I \rightarrow \mathbb{R}$:

$$d\left(\int f(x) dx\right) = d(F(x) + c) = (F + c)'(x) dx = F'(x) dx = f(x) dx \text{ și}$$

$$\int d(F(x) + c) = \int F'(x) dx = \int f(x) dx = F(x) + c, \forall x \in I, c \in \mathbb{R}.$$

- iv) Mulțimea $\mathcal{P}(I)$ este nevidă, întrucât orice funcție continuă pe I are primitive pe I , adică $C(I; \mathbb{R}) \subseteq \mathcal{P}(I)$. În plus, din punct de vedere algebric, $\mathcal{P}(I)$ este un subspațiu liniar real al spațiului vectorial (peste \mathbb{R}) $\mathcal{F}(I; \mathbb{R})$, deoarece, pentru orice $f, g \in \mathcal{P}(I)$ și $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, avem $\alpha f + \beta g \in \mathcal{P}(I)$ și

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int f(x) dx + \beta \int g(x) dx, \text{ pe } I.$$

- v) $\mathcal{P}(I)$ este parte a mulțimii funcțiilor f care au proprietatea lui Darboux pe I ($\forall x_1, x_2 \in I$ cu $x_1 < x_2$ și $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ cuprins între $f(x_1)$ și $f(x_2)$, $\exists \tilde{x} \in (x_1, x_2)$, astfel încât $f(\tilde{x}) = \lambda$). Prin urmare, dacă o funcție $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ nu are proprietatea lui Darboux pe I , atunci ea nu este primitivabilă pe I .

Metode de calcul pentru primitive

1. Folosirea tabelului integralelor nedefinite ale unor funcții elementare:

$$\begin{aligned} \int x^\alpha dx &= \begin{cases} \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1}, & \alpha \in \mathbb{R} \setminus \{-1\} \\ \ln|x|, & \alpha = -1 \end{cases} + c; & \int a^x dx &= \frac{1}{\ln a} a^x + c, \quad a \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}; \\ \int \frac{dx}{x^2 - a^2} &= \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{x-a}{x+a} \right| + c; & \int \frac{dx}{x^2 + a^2} &= \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + c, \quad a \in \mathbb{R}^*; \\ \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + a^2}} &= \ln \left(x + \sqrt{x^2 + a^2} \right) + c; & \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} &= \arcsin \frac{x}{|a|} + c, \quad a \in \mathbb{R}^*; \\ \int \sin x dx &= -\cos x + c; & \int \cos x dx &= \sin x + c; \\ \int \operatorname{sh} x dx &= \int \frac{e^x - e^{-x}}{2} dx = \operatorname{ch} x + c; & \int \operatorname{ch} x dx &= \int \frac{e^x + e^{-x}}{2} dx = \operatorname{sh} x + c, \end{aligned}$$

unde $x \in I \subseteq \mathbb{R}$, iar $c \in \mathbb{R}$.

2. Integrarea prin părți - aplicabilă ori de câte ori avem de-a face cu două funcții $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$, derivabile și cu derivatele f' și respectiv g' continue pe I - se face în conformitate cu formula

$$\int f'(x)g(x) dx = f(x)g(x) - \int f(x)g'(x) dx, \quad x \in I,$$

care, în virtutea relațiilor $f'(x)dx = (df)(x)$, $g'(x)dx = (dg)(x)$ și $d(fg) = f(dg) + g(df)$, poate fi redată prin:

$$\int g(x)(df)(x) = f(x)g(x) - \int f(x)(dg)(x), \quad x \in I.$$

Aplicând integrarea prin părți, vom obține următoarele formule:

$$\begin{aligned} \int \sqrt{a^2 - x^2} dx &= \frac{x}{2} \sqrt{a^2 - x^2} + \frac{a^2}{2} \arcsin \frac{x}{|a|} + c, \quad a \in \mathbb{R}_+^*, \quad |x| < a, \quad c \in \mathbb{R}; \\ \int \sqrt{x^2 \pm a^2} dx &= \frac{x}{2} \sqrt{x^2 \pm a^2} \pm \frac{a^2}{2} \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a^2} \right| + c, \quad a \in \mathbb{R}^*, \quad x \in I, \quad c \in \mathbb{R}; \end{aligned}$$

Tot integrarea prin părți este recomandată pentru cazul integralelor de forma $\int P_n(x)f(x) dx$, unde $P_n \in \mathbb{R}[X]$ iar f este una dintre funcțiile elementare e^x , $\ln x$, $\arcsin x$, etc. Prin aplicarea acestei metode, se reduce treptat, cu câte o unitate la fiecare utilizare (repetată) a integrării prin părți, gradul polinomului P_n , $n \in \mathbb{N}$.

3. Metoda transformărilor algebrice se utilizează pentru calculul primitivelor unor funcții raționale, de forma $f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$, unde $P, Q \in \mathbb{R}[X]$, definite pe $I \subseteq \mathbb{R}$, cu $I \neq \emptyset$ și $Q(x) \neq 0$ pe I . Cum, orice funcție rațională se descompune, în mod unic, într-o sumă de fracții raționale "simple", în conformitate cu formula

$$(*) \quad f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)} = G(x) + \frac{H(x)}{Q(x)} = G(x) + \sum_1 \frac{A_{k,m}}{(x-x_k)^m} + \sum_2 \frac{B_{k,m}x + C_{k,m}}{(x^2 + p_kx + q_k)^m}, \quad x \in I,$$

în care G este un polinom (nul, când $\operatorname{grad} P < \operatorname{grad} Q$), H tot un polinom (cu gradul strict mai mic decât gradul lui Q și identic cu P , atunci când $\operatorname{grad} P < \operatorname{grad} Q$), \sum_1 este o sumă relativă la toate rădăcinile reale x_k ale lui Q , iar \sum_2 se raportează la toate rădăcinile complexe ale lui Q (cu $p_k, q_k \in \mathbb{R}$, așa încât $p_k^2 - 4q_k < 0$), integrarea lui f revine la determinarea primitivelor tuturor componentelor din suma de descompunere (*).

În cazul în care polinomul Q are rădăcini multiple, calculul primitivei funcției raționale $\frac{P(x)}{Q(x)}$ se mai poate face și prin **metoda lui Gauss-Ostrogradski**, bazată pe formula

$$(**) \quad \int \frac{P(x)}{Q(x)} dx = \frac{P_1(x)}{Q_1(x)} + \int \frac{P_2(x)}{Q_2(x)} dx, \quad x \in I,$$

unde $Q_1 \in \mathbb{R}[X]$ este cel mai mare divizor comun al polinoamelor Q și Q' (derivata lui Q), $Q_2 = \frac{Q}{Q_1}$, iar P_1 și P_2 sunt polinoame care au gradul cu o unitate mai mic decât grad Q_1 și respectiv grad Q_2 , determinarea lor realizându-se prin derivarea relației (**), adică pe baza relației

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{P_1'(x)Q_1(x) - P_1(x)Q_1'(x)}{Q_1^2(x)} + \frac{P_2(x)}{Q_2(x)}, \quad x \in I,$$

prin identificare și aflare, în acest mod, a coeficienților (inițial necunoscuți ai) lui P_1 și P_2 .

4. Metoda substituției

Metoda transformărilor trigonometrice, se folosește pentru calculul primitivelor unor funcții în ale căror expresii sunt prezente funcții trigonometrice. În cazul **integralelor trigonometrice** de forma

$$\int E(\sin x, \cos x) dx, \quad x \in I = (-\pi, \pi),$$

unde E este o funcție rațională de două variabile, se folosește, în general, substituția $\tan \frac{x}{2} = t$, care, pe baza relațiilor

$$\sin x = \frac{2t}{1+t^2}, \quad \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}, \quad x = 2 \arctg t, \quad dx = \frac{2}{1+t^2} dt,$$

conduce la calculul primitivei unei funcții raționale în variabila t . Calculul integralei $\int E(\sin x, \cos x) dx$ poate fi simplificat, evitându-se utilizarea substituției standard $\tan \frac{x}{2} = t$, în următoarele trei cazuri:

1. $E(-\sin x, \cos x) = -E(\sin x, \cos x)$, adică E este impară în $\sin x$, se utilizează substituției $\cos x = t$.
2. $E(\sin x, -\cos x) = -E(\sin x, \cos x)$, adică E este impară în $\cos x$ și atunci se face substituția $\sin x = t$.
3. $E(-\sin x, -\cos x) = E(\sin x, \cos x)$, adică E este pară (simultan) în $\sin x$ și $\cos x$, vom nota $\tan x = t$.

Metoda substituției se practică și pentru calculul unor **integrale iraționale** de forma

$$\int E(x, \sqrt{ax^2 + bx + c}) dx, \quad \text{unde } a, b, c \in \mathbb{R} \text{ așa încât } ax^2 + bx + c \geq 0, \forall x \in I,$$

iar E o expresie rațională. Pentru calculul acestor integrale, se utilizează **substituțiile lui Euler**:

- i) $\sqrt{ax^2 + bx + c} = \pm x\sqrt{a} \pm t$, când $a > 0$;
- ii) $\sqrt{ax^2 + bx + c} = \pm tx \pm \sqrt{c}$, când $c > 0$;
- iii) $\sqrt{ax^2 + bx + c} = t(x - x_0)$, când $b^2 - 4ac > 0$, unde x_0 este o rădăcină (din \mathbb{R}) a ecuației $ax^2 + bx + c = 0$.

Pentru **integrale iraționale de forma**

$$\int E\left(x, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{p_1/q_1}, \dots, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{p_k/q_k}\right) dx, \quad x \in I \subseteq \mathbb{R}, \quad k \in \mathbb{N}^*$$

în care E este o funcție rațională de $k+1$ variabile reale și cu valori în \mathbb{R} , $a, b, c, d \in \mathbb{R}$, $a^2 + b^2 + c^2 + d^2 \neq 0$, $cx + d \neq 0$, $\forall x \in I$, $\frac{ax+b}{cx+d} > 0$, $\forall x \in I$, $p_i \in \mathbb{Z}$, $q_i \in \mathbb{N}^*$, $\forall i = \overline{1, k}$, se utilizează substituția $x \rightarrow t$, dată de relația $\frac{ax+b}{cx+d} = t^{q_0}$, unde q_0 este cel mai mic multiplu comun al numerelor q_1, q_2, \dots, q_k .

Pentru calculul integralelor de forma

$$\int x^p(ax^q + b)^r dx, \quad x \in I \subseteq \mathbb{R}, \text{ unde } a \in \mathbb{R}^*, b \in \mathbb{R} \text{ și } p, q, r \in \mathbb{Q},$$

se utilizează *substituțiile lui Cebîșev*:

- j) $r \in \mathbb{Z}$, când se face substituția $x = t^m$, cu m cel mai mic multiplu comun al numitorilor lui p și q ;
- jj) $\frac{p+1}{q} \in \mathbb{Z}$, situație în care se face substituția $ax^q + b = t^l$, unde $l \in \mathbb{N}^*$ este numitorul lui r .
- jjj) $\frac{p+1}{q} + r \in \mathbb{Z}$, caz în care se face substituția $a + bx^{-q} = t^l$, l fiind numitorul lui r .

Pentru calculul integralelor de forma

$$\int E(a^{r_1 x}, a^{r_2 x}, \dots, a^{r_n x}) dx, \text{ unde } a \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}, r_1, r_2, \dots, r_n \in \mathbb{Q},$$

iar E este o funcție rațională, de n variabile reale și cu valori în \mathbb{R} , se utilizează substituția $a^x = t^\nu$, unde $t > 0$, și ν este cel mai mic multiplu comun al numitorilor numerelor r_1, r_2, \dots, r_n .

Atragem atenția asupra faptului că există și o serie de primitive care nu se pot exprima prin combinații liniare finite de funcții elementare. Este cazul **integralelor eliptice**, adică al integralelor de forma

$$\int \sqrt{(1 - a^2 \sin^2 x)^{\pm 1}} dx, \text{ cu } a \in (0, 1) \text{ și } x \in I_a \subseteq \mathbb{R}$$

precum și al următoarelor integrale:

$$\begin{aligned} & \int \frac{\sin x}{x} dx \text{ (sinusul integral), } \int \frac{\cos x}{x} dx \text{ (cosinusul integral),} \\ & \int \frac{dx}{\ln x} \text{ (logaritmul integral), } \int \frac{e^x}{x} dx \text{ (exponențialul integral),} \\ & \int e^{-x^2} dx \text{ (primitiva lui Poisson), } \int \cos(x^2) dx \text{ și } \int \sin(x^2) dx \text{ (primitivele lui Fresnel).} \end{aligned}$$

Integrala definită (în sens Riemann)

Definiția 12.2 Fie $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$ și $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

- 1) Se numește **diviziune a intervalului compact** $[a, b]$, notată prin Δ , o mulțime finită și ordonată crescător de elemente $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$, cu $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$. Elementele x_i , $i = \overline{0, n}$ se numesc **puncte ale diviziunii** Δ , iar $[x_i, x_{i+1}]$, $i \in \overline{0, n-1}$, se numesc **intervale parțiale ale diviziunii** Δ .
- 2) Numărul notat cu $\|\Delta\|$ și definit prin $\|\Delta\| = \max_{1 \leq i \leq n} \{x_i - x_{i-1}\}$, se numește **norma diviziunii** Δ .
- 3) O **diviziune** Δ a intervalului $[a, b]$ se numește **echidistantă** dacă $x_i - x_{i-1} = \frac{b-a}{n}$, $\forall i = \overline{1, n}$, caz în care avem $\|\Delta\| = \frac{b-a}{n}$ și $x_i = a + i \frac{b-a}{n}$, $\forall i = \overline{0, n}$.

De regulă, **mulțimea tuturor diviziunilor unui interval compact** $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$ se notează cu $\mathcal{D}[a, b]$.

Definiția 12.3 a) Fie $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$ și $\Delta = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$ din $\mathcal{D}[a, b]$. Mulțimea $\xi_\Delta = \{\xi_i \mid \xi_i \in [x_{i-1}, x_i], i = \overline{1, n}\}$, adică mulțimea n -upelor $(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \in \mathbb{R}^n$, unde ξ_i este arbitrar ales din $[x_{i-1}, x_i]$, $\forall i = \overline{1, n}$ se numește **mulțime a punctelor intermediare asociate diviziunii** Δ .

b) Numim **sumă Riemann** a funcției $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, în raport cu $\Delta \in \mathcal{D}[a, b]$ și cu $(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \in \xi_\Delta$, numărul

$$\sigma_f(\Delta, \xi_\Delta) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}),$$

unde x_i sunt punctele diviziunii $\Delta = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$.

Definiția 12.4 Funcția $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ se numește **integrabilă, în sens Riemann, pe intervalul** $[a, b]$, dacă există $I \in \mathbb{R}$, astfel încât, $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta_\varepsilon > 0$, astfel încât, $\forall \Delta \in \mathcal{D}[a, b]$, cu $\|\Delta\| < \delta_\varepsilon$, să avem $|\sigma_f(\Delta, \xi_\Delta) - I| < \varepsilon$, pentru orice alegere a punctelor intermediare ξ_Δ . Se mai spune că f este **\mathcal{R} -integrabilă pe** $[a, b]$.

Numărul I se numește **integrala Riemann a lui f pe** $[a, b]$ și se notează cu $\int_a^b f(x) dx$ sau cu $\int_{[a, b]} f(x) dx$.

Mulțimea tuturor funcțiilor \mathcal{R} -integrabile (Riemann-integrabile) pe un interval compact $[a, b]$ din \mathbb{R} se notează cu $\mathcal{R}[a, b]$.

Propoziția 12.5 Orice funcție $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, integrabilă în sens Riemann pe un interval compact $[a, b]$ din \mathbb{R} este, în mod necesar, mărginită pe $[a, b]$.

Demonstrație: Cum $f \in \mathcal{R}[a, b]$, există $I \in \mathbb{R}$, astfel încât, în conformitate cu Definiția 12.4, $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta_\varepsilon > 0$, așa încât, $\forall \Delta \in \mathcal{D}[a, b]$ cu $\|\Delta\| < \delta_\varepsilon$ și $\forall \xi = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \in \xi_\Delta$, avem $|\sigma_f(\Delta, \xi) - I| < \varepsilon$, adică

$$(!) \quad I - \varepsilon < \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) < I + \varepsilon.$$

Fixând $\varepsilon = 1$ și $\Delta \in \mathcal{D}[a, b]$ (cu $\|\Delta\| < \delta_\varepsilon$), lăsăm ξ_1 să varieze în $[x_0, x_1]$, iar pe $\xi_2, \xi_3, \dots, \xi_n$ le menținem, pe moment, constante. Atunci, din (!), deducem că avem

$$\frac{1}{x_1 - x_0} \left[I - 1 - \sum_{i=2}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) \right] < f(\xi_1) < \frac{1}{x_1 - x_0} \left[I + 1 - \sum_{i=2}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) \right],$$

$\forall \xi_1 \in [x_0, x_1]$. Deci funcția f este mărginită pe intervalul parțial $[x_0, x_1]$ al lui Δ .

În mod analog, se arată că f este mărginită și pe celelalte intervale $[x_{i-1}, x_i]$, $\forall i = \overline{1, n}$. Așadar f este mărginită pe intervalul $[a, b]$. ◀

Observație: Dacă o funcție $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (cu $a, b \in \mathbb{R}, a < b$) nu este mărginită pe intervalul $[a, b]$, atunci ea nu este \mathcal{R} -integrabilă pe $[a, b]$. Există însă și funcții mărginite pe un interval $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$, care nu sunt din $\mathcal{R}[a, b]$.

De exemplu, funcția lui Dirichlet, $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, dată prin $f(x) = \begin{cases} 1, & x \in [a, b] \cap \mathbb{Q} \\ 0, & x \in [a, b] \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$.

Teorema 12.6 (de caracterizare Cauchy a integrabilității Riemann)

Funcția $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ este integrabilă în sens Riemann pe $[a, b]$ dacă și numai dacă

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta_\varepsilon > 0, \text{ așa încât } \forall \Delta \in \mathcal{D}[a, b], \text{ cu } \|\Delta\| < \delta_\varepsilon \text{ și } \xi', \xi'' \in \xi_\Delta, \text{ avem } |\sigma_f(\Delta, \xi') - \sigma_f(\Delta, \xi'')| < \varepsilon.$$

Propoziția 12.7 (Proprietăți ale funcțiilor \mathcal{R} -integrabile pe intervale compacte din \mathbb{R})

i) Dacă $f \in \mathcal{R}[a, b]$, atunci $f \in \mathcal{R}[c, d]$, oricare ar fi subintervalul $[c, d]$ al lui $[a, b]$.

ii) Fie $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ și $c \in (a, b)$. Dacă $f \in \mathcal{R}[a, c]$ și $f \in \mathcal{R}[c, b]$, atunci $f \in \mathcal{R}[a, b]$ și are loc egalitatea:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

iii) Dacă $f \in \mathcal{R}[a, b]$, atunci $|f| \in \mathcal{R}[a, b]$ și are loc relația:

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx.$$

iv) Dacă $f^2 \in \mathcal{R}[a, b]$, atunci $f \in \mathcal{R}[a, b]$.

v) Dacă $f, g \in \mathcal{R}[a, b]$, atunci $f \cdot g \in \mathcal{R}[a, b]$ și are loc inegalitatea ("Cauchy-Schwarz-Buniakowski" pentru funcții \mathcal{R} -integrabile):

$$(\text{!!}) \quad \left(\int_a^b f(x)g(x) dx \right)^2 \leq \left(\int_a^b f^2(x) dx \right) \left(\int_a^b g^2(x) dx \right).$$

vi) Dacă $f \in \mathcal{R}[a, b]$ și $|f(x)| \geq \mu > 0, \forall x \in [a, b]$, atunci $\frac{1}{f} \in \mathcal{R}[a, b]$.

vii) Dacă $f, g \in \mathcal{R}[a, b]$ și $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, atunci $\alpha f + \beta g \in \mathcal{R}[a, b]$ și

$$\int_a^b (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int_a^b f(x) dx + \beta \int_a^b g(x) dx.$$

viii) Dacă $f \in \mathcal{R}[a, b]$ și $f(x) \geq 0, \forall x \in [a, b]$, atunci $\int_a^b f(x) dx \geq 0$.

Observații:

a) Inegalitatea (!!) are, drept generalizare, inegalitatea lui Hölder pentru funcții \mathcal{R} -integrabile și anume:

$$\left| \int_a^b f(x)g(x) dx \right| \leq \left(\int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \left(\int_a^b |g(x)|^q dx \right)^{\frac{1}{q}},$$

$\forall f, g \in \mathcal{R}[a, b], p, q \in (1, +\infty)$, cu $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ și $|f|^p, |g|^q \in \mathcal{R}[a, b]$.

b) Ținând seama de viii) din Propoziția 12.7, rezultă că $\forall f, g \in \mathcal{R}[a, b]$, cu proprietatea că $f(x) \leq g(x), \forall x \in [a, b]$, avem:

$$(\bullet) \quad \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx.$$

c) Convenind ca, pentru $f \in \mathcal{R}[a, b]$, să definim $\int_a^b f(x) dx$ ca fiind $-\int_b^a f(x) dx$, rezultă $\int_a^a f(x) dx = 0$.

d) Având în atenție relația (\bullet) , se poate vedea că, dacă $f \in \mathcal{R}[a, b]$, atunci $m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$,

unde $m = \inf_{x \in [a, b]} f(x) \in \mathbb{R}$ și $M = \sup_{x \in [a, b]} f(x) \in \mathbb{R}$.

Dacă, în plus, $f \in C[a, b]$, atunci, deoarece $m \leq \frac{\int_a^b f(x) dx}{b-a} \leq M$ și f , ca funcție continuă pe $[a, b]$, își

atinge marginile (m și M), având proprietatea lui Darboux, există $c \in [a, b]$, astfel încât $f(c) = \frac{\int_a^b f(x) dx}{b-a}$, adică are loc *formula de medie*:

$$\int_a^b f(x) dx = f(c)(b-a).$$

Dacă $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ este o funcție mărginită pe $[a, b]$, se pot defini **sumele Darboux** (corespunzătoare lui f și unei diviziuni $\Delta \in \mathcal{D}[a, b]$ arbitrare), **inferioară** și respectiv **superioară**, prin

$$s_f(\Delta) = \sum_{i=1}^n m_i(x_i - x_{i-1}) \text{ și } S_f(\Delta) = \sum_{i=1}^n M_i(x_i - x_{i-1}),$$

unde $\Delta = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$, $m_i = \inf_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x)$ și $M_i = \sup_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x)$, $\forall i = \overline{1, n}$. Notând elementul $\sup_{\Delta \in \mathcal{D}[a, b]} s_f(\Delta)$ cu \underline{I} și $\inf_{\Delta \in \mathcal{D}[a, b]} S_f(\Delta)$ cu \bar{I} , numim \underline{I} **integrala Darboux inferioară a lui f pe $[a, b]$** , iar \bar{I} **integrala Darboux superioară a lui f pe $[a, b]$** . Folosind aceste elemente, se poate pune în evidență următorul **criteriu (al lui Darboux) pentru stabilirea \mathcal{R} -integrabilității lui f pe $[a, b]$** .

Teorema 12.8 O funcție $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, mărginită pe $[a, b]$, este integrabilă în sens Riemann pe $[a, b]$ dacă și numai dacă $\underline{I} = \bar{I} \in \mathbb{R}$, sau echivalent: $\forall \varepsilon > 0, \exists \Delta_\varepsilon \in \mathcal{D}[a, b]$ astfel încât $S_f(\Delta_\varepsilon) - s_f(\Delta_\varepsilon) < \varepsilon$.

Valoarea comună a elementelor \underline{I} și \bar{I} este, atunci când are loc relația $\underline{I} = \bar{I} \in \mathbb{R}$, tocmai $\int_a^b f(x) dx$.

Pe baza oricăruia dintre criteriile de \mathcal{R} -integrabilitate formulate de Teoremele 12.6 (criteriul lui Cauchy) și 12.8 (criteriul lui Darboux), se pun în relief **categorii de funcții ce sunt integrabile Riemann pe intervale compacte din \mathbb{R}** . Are loc, astfel, rezultatul ce urmează.

Teorema 12.9 Fie funcția $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

- a) Dacă $f \in \mathcal{C}[a, b]$, atunci $f \in \mathcal{R}[a, b]$.
- b) Dacă f este monotonă pe $[a, b]$ (sau pe porțiuni, pe $[a, b]$, intervalul $[a, b]$ putându-se scrie ca o reuniune finită de intervale $[a, c_1], [c_1, c_2], \dots, [c_k, b]$, astfel încât, pe fiecare dintre ele, f este monotonă, nu neapărat de același fel), atunci $f \in \mathcal{R}[a, b]$.

Propoziția 12.10 Fie $f \in \mathcal{R}[a, b]$ și $\forall x \in [a, b]$, fie $F : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, dată de relația: $F(x) = \int_a^x f(t) dt$. Atunci au loc următoarele concluzii:

- a) $F \in \mathcal{C}[a, b]$. Mai mult, $\exists L > 0$, așa încât

$$|F(x) - F(\tilde{x})| \leq L|x - \tilde{x}|, \forall x, \tilde{x} \in [a, b].$$

- b) Dacă f este continuă într-un punct $x_0 \in [a, b]$, atunci F este derivabilă în x_0 și $F'(x_0) = f(x_0)$. Dacă $f \in \mathcal{C}[a, b]$, atunci F este o primitivă a lui f și deci $f \in \mathcal{P}[a, b]$.

Calculul integralelor definite pentru funcții $f \in \mathcal{R}[a, b]$ se face, atunci când $f \in \mathcal{P}[a, b]$, pe baza **formulei lui Leibnitz-Newton**

$$(\#) \quad \int_a^b f(x) dx = F(x)|_a^b = F(b) - F(a),$$

unde F este o primitivă a lui f pe $[a, b]$.

Conform Propoziției 12.10, b), formula (#) are sens când $f \in \mathcal{C}[a, b]$.

Tot pentru calculul unei integrale definite dintr-o funcție $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, pentru care există $\int_a^b f(x) dx$, se mai poate folosi metoda **schimbării de variabilă**, potrivit formulei

$$\int_{\alpha}^{\beta} (f \circ \varphi)(t) \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx,$$

când $f \in \mathcal{C}([a, b]; \mathbb{R})$, iar $\varphi \in \mathcal{C}^1([\alpha, \beta]; [a, b])$ sau în conformitate cu formula

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\psi^{-1}(a)}^{\psi^{-1}(b)} (f \circ \psi)(t) \psi'(t) dt,$$

când $f \in \mathcal{C}([a, b]; \mathbb{R})$ și $\psi \in \mathcal{C}^1([\alpha, \beta]; [a, b])$, ψ fiind bijectivă.

La fel de bine, atunci când este posibil, se folosește și formula de integrare prin părți pentru calcule de integrale definite. Aceasta se exprimă prin relația

$$\int_a^b f(x) g'(x) dx = f(x) g(x) \Big|_a^b - \int_a^b f'(x) g(x) dx,$$

ori de câte ori f și $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ sunt derivabile pe $[a, b]$ și cu $f', g' \in \mathcal{R}[a, b]$ (în particular, când $f, g \in \mathcal{C}^1[a, b]$).

Pentru un șir $(f_n)_{n \in \mathbb{N}^*} \subseteq \mathcal{C}([a, b]; \mathbb{R})$ care este uniform convergent, pe $[a, b]$, la o funcție $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, are loc un transfer de integrabilitate (Riemann), de la f_n la f , în conformitate cu următorul enunț.

Propoziția 12.11 Dacă $(f_n)_{n \in \mathbb{N}^*} \subseteq \mathcal{C}([a, b]; \mathbb{R})$ este un șir de funcții uniform convergent, pe $[a, b]$, la $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, atunci $f \in \mathcal{R}[a, b]$ și

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx.$$

Demonstrație: Aplicarea Teoremei 12.3, de transfer de continuitate, ne conduce la o primă concluzie: $f \in \mathcal{C}([a, b]; \mathbb{R})$. Atunci, prin Teorema 12.9, a), rezultă: $f : \mathcal{R}[a, b]$. Cum f_n și f sunt continue pe $[a, b]$, există

$\sup_{x \in [a, b]} |f_n(x) - f(x)| \in \mathbb{R}$. Și, pentru că $f_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{u/[a, b]} f$, avem: $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\sup_{x \in [a, b]} |f_n(x) - f(x)| \right) = 0$. Deci, $\forall \varepsilon > 0$,

$\exists n_\varepsilon \in \mathbb{N}^*$, așa încât, $\forall n \in \mathbb{N}^*$, cu $n \geq n_\varepsilon$, are loc relația: $\sup_{x \in [a, b]} |f_n(x) - f(x)| < \frac{\varepsilon}{b-a}$. În acest fel, constatăm că, $\forall \varepsilon > 0$, $\exists n_\varepsilon \in \mathbb{N}^*$, astfel încât, $\forall n \in \mathbb{N}^*$, cu $n \geq n_\varepsilon$, avem:

$$\left| \int_a^b f_n(x) dx - \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f_n(x) - f(x)| dx \leq (b-a) \sup_{x \in [a, b]} |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon.$$

Așadar, există $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx$ și este egală cu $\int_a^b f(x) dx$. ◀

Integrale improprii

O extindere naturală a integralei Riemann, integrală în legătură cu care, atât intervalul de integrare, cât și integrandul, au fost considerate mărginite, este aceea constituită de **integralele improprii** (fie din pricina nemărginirii domeniului de integrare, fie din cauza faptului că funcția de integrat este nemărginită).

Integralele pe intervale nemărginite sunt acelea în care cel puțin una dintre limitele de integrare este infinită, adică integrale de forma

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx, \int_{-\infty}^a f(x) dx \text{ sau } \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx.$$

Integralele din funcții nemărginite sunt acelea de forma $\int_a^b f(x) dx$, unde $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ este nemărginită cel puțin în vecinătatea unui punct din (a, b) .

Definiția 12.12 Fie $f : A \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ o funcție definită pe mulțimea $A = (\alpha, \beta) \setminus \{\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_{n-1}\}$, unde $\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_{n-1} \in (\alpha, \beta)$ și $\gamma_1 < \gamma_2 < \dots < \gamma_{n-1}$. De asemenea, prin notație, fie $\gamma_0 = \alpha$ și $\gamma_n = \beta$.

Dacă f este **integrabilă local** (în sens Riemann) pe A , adică f este integrabilă pe orice interval compact inclus în A , iar funcția $F : \mathbb{R}^{2n} \rightarrow \mathbb{R}$, definită prin

$$F(u_0, v_0, u_1, v_1, \dots, u_{n-1}, v_{n-1}) = \sum_{i=1}^{n-1} \int_{u_i}^{v_i} f(x) dx, \forall u_i, v_i \in (\gamma_i, \gamma_{i+1}), \forall i = \overline{0, n-1},$$

are o limită finită când $(u_0, v_0, u_1, v_1, \dots, u_{n-1}, v_{n-1}) \rightarrow (\gamma_0, \gamma_1, \gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_{n-1}, \gamma_{n-1}, \gamma_n)$, atunci **valoarea acestei limite se ia ca definiție a integralei lui f pe intervalul (α, β)** . Vom spune, în acest caz, că **funcția f este integrabilă impropriu (generalizat) pe (α, β) sau, prin analogie cu termenul corespunzător din teoria seriilor, vom spune că integrala $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx$ este convergentă**.

Dacă F nu are limită sau limita sa există dar nu este finită când $(u_0, v_0, u_1, v_1, \dots, u_{n-1}, v_{n-1})$ tinde la $(\gamma_0, \gamma_1, \gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_{n-1}, \gamma_{n-1}, \gamma_n)$, spunem că f nu este integrabilă, impropriu, pe (α, β) sau, echivalent, că **integrala $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx$ nu este convergentă (adică este divergentă)**.

Observații: Cum existența limitei finite a lui F este legată de faptul că fiecare funcție $F_i : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, definită prin $F_i(u_i, v_i) = \int_{u_i}^{v_i} f(x) dx$, unde $u_i, v_i \in (\gamma_i, \gamma_{i+1}), i \in \overline{0, n-1}$, trebuie să aibă limită finită când (u_i, v_i) tinde

la (γ_i, γ_{i+1}) , adică integrala $\int_{\gamma_i}^{\gamma_{i+1}} f(x) dx$ trebuie să fie convergentă pentru orice $i \in \overline{0, n-1}$, se poate spune

că stabilirea convergenței (sau divergenței) integralei $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx$ revine la stabilirea naturii fiecăreia dintre integralele $\int_{\gamma_i}^{\gamma_{i+1}} f(x) dx, i \in \overline{0, n-1}$. Întrucât, în cazul acestora, intervalele (γ_i, γ_{i+1}) nu conțin alte puncte în

care integrandul f este nemărginit, stabilirea convergenței integralelor $\int_{\gamma_i}^{\gamma_{i+1}} f(x) dx, i \in \overline{0, n-1}$, va consta, în stabilirea existenței și finitudinii, respectiv nonexistenței ori existenței și nefinitudinii limitelor

$$\lim_{\lambda \searrow \gamma_i} \int_{\lambda}^{\omega_i} f(x) dx \text{ și } \lim_{\mu \nearrow \gamma_{i+1}} \int_{\omega_i}^{\mu} f(x) dx, \text{ unde } \gamma_i < \lambda < \omega_i < \mu < \gamma_{i+1}, i \in \overline{0, n-1}.$$

Când aceste limite există și sunt finite, atunci ele definesc integralele funcției f pe intervalele necompacte $(\gamma_i, \omega_i]$ și respectiv $[\omega_i, \gamma_{i+1})$, integrale notate, de regulă, cu

$$\int_{\gamma_i+0}^{\omega_i} f(x) dx \text{ și respectiv } \int_{\omega_i}^{\gamma_{i+1}-0} f(x) dx.$$

Prin analogie, pentru integrala impropriă a funcției f pe intervalul (γ_i, γ_{i+1}) se folosește notația $\int_{\gamma_i+0}^{\gamma_{i+1}-0} f(x) dx$.

Deoarece $\int_{\gamma_i+0}^{\gamma_{i+1}-0} f(x) dx = \int_{\gamma_i+0}^{\omega_i} f(x) dx + \int_{\omega_i}^{\gamma_{i+1}-0} f(x) dx, \forall i = \overline{0, n-1}$, este suficient ca, în studiul convergenței integralelor pe interval necompact, să ne ocupăm de convergența unor integrale de tipul

$$(\omega) \int_{a+0}^b f(x) dx \text{ și } \int_a^{b-0} f(x) dx,$$

unde funcția f este \mathcal{R} -integrabilă pe orice interval compact conținut în intervalele $(a, b]$ și respectiv $[a, b)$.

Când a și/sau b sunt infinite ($\pm\infty$), integralele în cauză (din (ω)) sunt *improprii, pe intervale nemărginite*, iar când a și b sunt din \mathbb{R} , atunci integralele (ω) sunt *improprii, din funcții nemărginite*.

Definiția 12.13 i) Dacă funcția f este integrabilă Riemann pe orice interval compact inclus în intervalul

$(a, b]$ sau $[a, b)$, iar integrala $\int_{a+0}^b |f(x)| dx$, respectiv $\int_a^{b-0} |f(x)| dx$, este convergentă, atunci vom spune că integrala $\int_{a+0}^b f(x) dx$, respectiv $\int_a^{b-0} f(x) dx$, este **absolut convergentă**.

ii) dacă integrala $\int_{a+0}^b f(x) dx$, respectiv $\int_a^{b-0} f(x) dx$, este convergentă, dar nu și absolut convergentă, atunci ea se numește **semiconvergentă** (sau **simplu convergentă**).

Integrale improprii pe intervale infinite

În cele ce urmează, vom studia integralele improprii pe intervale finite, adică integrale de forma

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx, \int_{-\infty}^a f(x) dx \text{ sau } \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx.$$

Dacă vom considera substituția $x = -t$, atunci, vom putea scrie: $\int_{-\infty}^a f(x) dx = \int_{-a}^{+\infty} f(-t) dt$. În plus, avem

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int_{-a}^{+\infty} f(-t) dt + \int_a^{+\infty} f(x) dx. \text{ Așadar, ne putem limita la a studia doar prima integrală, deoarece}$$

celelalte două pot fi redată pe baza unor integrale de tipul $\int_a^{+\infty} f(x) dx$.

Definiția 12.14 i) Fie $f : [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, cu $a \in \mathbb{R}$, o funcție \mathcal{R} -integrabilă pe orice interval compact $[a, b]$, cu $b \in \mathbb{R}$, $b > a$. Se numește **integrală improprie, de la a la $+\infty$, din funcția f** , limita

$$\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x) dx, \text{ dacă aceasta există. În caz de existență, respectiva integrală se notează cu } \int_a^{+\infty} f(x) dx.$$

ii) Integrala improprie $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ se numește **convergentă** dacă limita $\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x) dx$ există și este finită.

În acest caz, vom nota: $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (C).

iii) Integrala improprie $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ se numește **divergentă** dacă limita $\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x) dx$ nu există sau, dacă

există, este infinită. Atunci, se utilizează notația: $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (D).

Exemplu: Integrala improprie $\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx$, unde $a > 0$, este convergentă când $p > 1$ și divergentă când $p \leq 1$.

Într-adevăr, pentru $p > 1$, obținem $\lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b \frac{1}{x^p} dx = \lim_{b \rightarrow \infty} \left(\frac{x^{1-p}}{1-p} \Big|_a^b \right) = \frac{a^{1-p}}{p-1} \in \mathbb{R}$, iar pentru $p \leq 1$, avem:

$$\lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b \frac{1}{x^p} dx = +\infty.$$

Propoziția 12.15 (criteriul lui Cauchy de convergență pentru integrale improprii)

Integrala $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ este convergentă dacă și numai dacă, oricare ar fi $\varepsilon > 0$, există $a_\varepsilon > a$, astfel încât, $\forall a', a'' > a_\varepsilon$, avem:

$$(\square) \quad \left| \int_{a'}^{a''} f(x) dx \right| < \varepsilon.$$

Considerând $a'' = a' + 1$, pe baza Propoziției 12.15 deducem că, $\forall \varepsilon > 0$, $\exists a_\varepsilon > a$, așa încât, $\forall a' > a_\varepsilon$, avem: $M_{a'} = \sup_{t \in [a', a'+1]} |f(t)| < \varepsilon$. Așadar, o **condiție necesară de convergență** a integralei $\int_a^{+\infty} f(t) dt$

este: $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = 0$. Mai mult, se poate vedea că dacă integrala $\int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ (C), altfel spus dacă integrala

$\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (AC), atunci integrala $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ este convergentă.

Propoziția 12.16 (Criteriul general de comparație)

Dacă $|f(x)| \leq g(x)$, $\forall x \in [a, +\infty)$, cu $g(x) \geq 0$, $\forall x \in [a, +\infty)$ și $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ (C), atunci $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (C).

Demonstrație: Cum $0 \leq |f(x)| \leq g(x)$, $\forall x \in [a, +\infty)$, rezultă: $0 \leq \int_a^b |f(x)| dx \leq \int_a^b g(x) dx$, $\forall b \geq a$. Pe de

altă parte, cum integrala $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ (C), rezultă că există și este finită limita $\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b g(x) dx$. Așadar, există

și este finită și limita $\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b |f(x)| dx$. Deci $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (AC) și, drept urmare, avem: $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (C). ◀

Teorema 12.17 (Criteriul în β) Fie β un număr real fixat. Dacă există $\ell = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^\beta |f(x)|$, atunci:

j) $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (AC), când $\beta > 1$ și $\ell < +\infty$;

jj) $\int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ (D), când $\beta \leq 1$ și $0 < \ell$.

Observație: În cazul în care $f(x) \in \mathbb{R}_+, \forall x \geq x_\varepsilon$, $\forall \varepsilon$ implică: $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ (D).

Propoziția 12.18 (Criteriul integral al lui Cauchy) Dacă funcția $f : [1, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}_+$ este monoton descrescătoare, atunci integrala improprie $\int_1^{+\infty} f(x) dx$ are aceeași natură cu seria $\sum_{n=1}^{\infty} f(n)$.

Demonstrație: Scriind $\int_1^{n+1} f(x) dx = \sum_{k=1}^n \int_k^{k+1} f(x) dx$ și folosind faptul că, din monotonia lui f , avem $f(k+1) \leq f(x) \leq f(k), \forall x \in [k, k+1], \forall k = \overline{1, n-1}, \forall n \in \mathbb{N}^*$, obținem:

$$\sum_{k=1}^n f(k+1) \leq \int_1^{n+1} f(x) dx \leq \sum_{k=1}^n f(k), \forall n \in \mathbb{N}^*.$$

Pe baza acestei relații, are loc concluzia din enunț. ◀

Observație: Pot fi formulate și alte criterii de convergență pentru integrale de tipul $\int_a^{+\infty} f(x) dx$, pornind de la criteriile corespunzătoare pentru serii numerice.

Integrale din funcții nemărginite

Definiția 12.19 a) Fie funcția $f : [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, cu $\lim_{x \nearrow b} |f(x)| = +\infty$ și $f \in \mathcal{R}[a, b-\varepsilon], \forall \varepsilon \in (0, b-a)$.
Dacă există și este finită limita

$$(\diamond) \quad \lim_{\varepsilon \searrow 0} \int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx,$$

atunci spunem că f este **integrabilă (impropriu) pe $[a, b)$** sau că **integrala de la a la b din f este convergentă**. Valoarea limitei se notează cu $\int_a^b f(x) dx$ și scriem: $\int_a^b f(x) dx$ (C).

În caz contrar, dacă limita (\diamond) nu există sau este infinită, spunem că $\int_a^b f(x) dx$ este **divergentă**.

b) Dacă $f : (a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ este integrabilă local (adică $f \in \mathcal{R}[a+\varepsilon, b], \forall \varepsilon \in (0, b-a)$) și $\lim_{x \searrow a} |f(x)| = +\infty$,

iar $\lim_{\varepsilon \searrow 0} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx$ există și este finită, fiind notată cu $\int_{a+0}^b f(x) dx$, atunci spunem că f este **integrabilă**

(impropriu) pe intervalul necompact $(a, b]$ și scriem: $\int_a^b f(x) dx$ (C). Dacă $\lim_{\varepsilon \searrow 0} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx$ nu există

sau este infinită, spunem că f nu este integrabilă pe $(a, b]$, sau că $\int_{a+0}^b f(x) dx$ (D).

Observație: Pentru cazul în care $f : [a, b] \setminus \{c\} \rightarrow \mathbb{R}$, $c \in (a, b)$ și $\lim_{x \rightarrow c} |f(x)| = +\infty$, iar integralele improprii

$\int_a^c f(x) dx$ și $\int_c^b f(x) dx$ sunt convergente, avem $\int_a^b f(x) dx$ (C) și

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \searrow 0} \int_a^{c-\varepsilon} f(x) dx + \lim_{\varepsilon' \searrow 0} \int_{c+\varepsilon'}^b f(x) dx.$$

Pe baza Definiției 12.19, integrala improprie $\int_a^b \frac{dx}{(x-a)^\alpha}$, unde $\alpha \in \mathbb{R}$, este convergentă atunci când $\alpha < 1$

și divergentă când $\alpha \geq 1$.

Și pentru asemenea tipuri de integrale improprii există criterii de convergență și de absolută convergență. Cel mai des utilizat în aplicații este așa-numitul criteriu în α .

Teorema 12.20 (Criteriul de convergență în α) Fie $\alpha \in \mathbb{R}$ și $f : [a, b)$ (respectiv $(a, b]$) $\rightarrow \mathbb{R}$ o funcție \mathcal{R} -integrabilă pe orice interval compact inclus în $[a, b)$ (respectiv $(a, b]$). În plus, $f(x) \geq 0$, $\forall x \in [a, b)$ (respectiv $(a, b]$).

Dacă există limita $L = \lim_{x \nearrow b} [(b-x)^\alpha f(x)]$ (respectiv $L = \lim_{x \searrow a} [(x-a)^\alpha f(x)]$), atunci:

i) integrala $\int_a^b f(x) dx$ este convergentă când $\alpha < 1$ și $L < +\infty$;

ii) avem $\int_a^b f(x) dx$ (D) când $\alpha \geq 1$ și $L > 0$.

Demonstrație: Se utilizează interpretarea existenței limitei L în limbajul $\varepsilon - \delta$ și convergența/divergența integralei $\int_a^b \frac{dx}{(b-x)^\alpha}$ (respectiv $\int_a^b \frac{dx}{(x-a)^\alpha}$), la fel ca în Teorema 12.17. ◀

Teorema 12.21 (Criteriul de convergență de tip Cauchy)

a) Integrala improprie $\int_a^{b-0} f(x) dx$ este convergentă dacă și numai dacă

$$\forall \varepsilon > 0, \exists b_\varepsilon \in (a, b), \text{ așa încât, } \forall b', b'' \in (b_\varepsilon, b), \text{ cu } b' < b'', \text{ avem } \left| \int_{b'}^{b''} f(x) dx \right| < \varepsilon$$

b) Integrala proprie $\int_{a+0}^b f(x) dx$ este convergentă dacă și numai dacă

$$\forall \varepsilon > 0, \exists a_\varepsilon \in (a, b), \text{ așa încât, } \forall a', a'' \in (a, a_\varepsilon), \text{ cu } a' < a'', \text{ avem } \left| \int_{a'}^{a''} f(x) dx \right| < \varepsilon.$$

Acest criteriu rezultă prin interpretarea, în sens Cauchy, a existenței limitei finite, în fiecare caz în parte. Pe baza sa, se pot deduce și alte criterii de convergență pentru asemenea integrale improprii, de interes particular strict.

Integrale cu parametri

Fie $A \subseteq \mathbb{R}^k$ o mulțime nevidă, $a, b \in \mathbb{R}$, cu $a < b$, precum și $f : [a, b] \times A \rightarrow \mathbb{R}$, cu proprietatea că, $\forall y \in A$, arbitrar fixat, funcția $f(\cdot, y)$ este Riemann integrabilă pe $[a, b]$. Atunci funcția $F : A \rightarrow \mathbb{R}$, definită prin

$$F(y) = \int_a^b f(x, y) dx, \forall y = (y_1, y_2, \dots, y_k) \in A$$

se numește **integrală Riemann**, pe $[a, b]$, **cu parametri** y_1, y_2, \dots, y_k .

Mai general, dacă, în plus, se iau în considerație și funcțiile $p : A \rightarrow [a, b]$, $q : A \rightarrow [a, b]$, atunci este bine definită și funcția $G : A \rightarrow \mathbb{R}$, dată de:

$$G(y) = \int_{p(y)}^{q(y)} f(x, y) dx, y \in A.$$

Aceasta se numește **integrală Riemann cu parametri și cu limitele de integrare dependente de parametri**.

În legătură cu astfel de integrale, interesează îndeosebi condițiile în care proprietăți ale integrandului f , relative la parametrul vectorial (când $k > 1$) sau scalar (când $k = 1$) y , din A , se transmit funcțiilor F și G .

Încercând să vedem, mai întâi, dacă transferul de existență a limitei $\lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y)$, $\forall x \in [a, b]$, într-un punct de acumulare al mulțimii A ($y_0 \in A'$), se produce sau nu, ne punem, firesc, întrebarea dacă există $\lim_{y \rightarrow y_0} F(y)$ și dacă

$$\lim_{y \rightarrow y_0} F(y) = \lim_{y \rightarrow y_0} \int_a^b f(x, y) dx = \int_a^b g(x) dx. \text{ Răspunsul, negativ în general, este afirmativ doar dacă } \lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y) \text{ există uniform în raport cu } x. \text{ Astfel, cel puțin în cazul în care } A = \mathbb{N}, y = n \text{ și } f(x, y) = f(x, n) = f_n(x), \forall x \in [a, b], \text{ vedem că } \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b f_n(x) dx \text{ nu este egală cu } \int_a^b \left[\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) \right] dx, \text{ decât dacă } f_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{u/[a, b]} g.$$

Definiția 12.22 Pentru $y_0 \in A'$, spunem că **funcția** $f : [a, b] \times A \rightarrow \mathbb{R}$ **are limita** $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, **când** $y \rightarrow y_0$, **adică** $g(x) = \lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y)$, **uniform în raport cu** $x \in [a, b]$, **dacă**, $\forall \varepsilon > 0$, $\exists V_\varepsilon \in \mathcal{V}(y_0)$, **vecinătate a** **lui** y_0 , **independentă de** x , **astfel încât**, $\forall x \in [a, b]$ și $\forall y \in V_\varepsilon \setminus \{y_0\}$ **să avem**: $|f(x, y) - g(x)| < \varepsilon$.

Folosind acum noțiunea de limită uniformă introdusă prin Definiția 12.22, precum și caracterizarea de tip Cauchy a existenței unei limite într-un punct, putem vedea că rezultatul enunțat de propoziția care urmează este adevărat, pe baza Teoremei 12.6.

Propoziția 12.23 Dacă $f : [a, b] \times A \rightarrow \mathbb{R}$ este integrabilă pe $[a, b]$ (în raport cu $\forall y \in A$) și, pentru un $y_0 \in A$, avem $\lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y) = g(x)$, uniform în raport cu $x \in [a, b]$, atunci g este integrabilă pe $[a, b]$ și are loc relația:

$$\lim_{y \rightarrow y_0} \int_a^b f(x, y) dx = \int_a^b g(x) dx.$$

În ceea ce privește transferul de continuitate, în cazul cel mai general, adică cel al funcției G , are loc următorul rezultat.

Propoziția 12.24 Dacă A este o mulțime compactă din \mathbb{R}^k , $f \in \mathcal{C}([a, b] \times A; \mathbb{R})$, iar $p, q \in \mathcal{C}(A; [a, b])$, atunci $G \in \mathcal{C}(A; \mathbb{R})$. În particular, când p, q sunt constante, ca de pildă când $p \equiv a$ și $q \equiv b$, obținem: $F \in \mathcal{C}(A; \mathbb{R})$.

În aplicații, cea mai utilă proprietate de transfer este cea relativă la derivabilitatea funcțiilor F și G , realizabilă, în condițiile din Propoziția 12.25, prin **formula lui Leibniz de derivare**.

Propoziția 12.25 Dacă A este un paralelipiped compact în \mathbb{R}^k , $f : [a, b] \times A \rightarrow \mathbb{R}$ o funcție continuă pe $[a, b] \times A$, care admite $\frac{\partial f}{\partial y_i}$ continuă pe $[a, b] \times A$, iar p și q sunt două funcții de la A la $[a, b]$, derivabile în raport cu y_i ($i \in \{1, 2, \dots, k\}$) pe A , atunci G (și implicit F , în situația în care p și q sunt constante) este derivabilă în raport cu y_i pe A și are loc **formula (lui Leibniz)**:

$$\frac{\partial G}{\partial y_i}(y) = f(q(y), y) \frac{\partial q}{\partial y_i}(y) - f(p(y), y) \frac{\partial p}{\partial y_i}(y) + \int_{p(y)}^{q(y)} \frac{\partial f}{\partial y_i}(x, y) dx, \forall y \in A.$$

Cât privește \mathcal{R} -integrabilitatea integralelor cu parametri, menționăm următorul rezultat.

Propoziția 12.26 Dacă $A = [c, d] \subseteq \mathbb{R}$ (cu $c, d \in \mathbb{R}$, $c < d$) și $f \in \mathcal{C}([a, b] \times [c, d]; \mathbb{R})$, atunci funcția $F : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$, dată prin $F(y) = \int_a^b f(x, y) dx$, $\forall y \in [c, d]$ este integrabilă Riemann pe $[c, d]$ și are loc relația:

$$\int_c^d F(y) dy \left(= \int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) dx \right) dy \right) = \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx.$$

Când, în expresia lui F sau a lui G , fie domeniul de integrare, fie integrandul $f(\cdot, \cdot)$, în raport cu x , nu mai este mărginit, avem de-a face cu integrale improprii (pe interval necompact) și cu parametri. Și în cazul unor asemenea integrale interesează transferul proprietăților integrandului asupra integralei din context.

Definiția 12.27 Fie integrala improprie $\int_a^{b-0} f(x, y) dx$, unde funcția f este nemărginită, în raport cu x , în b .

j) **Integrala improprie** $\int_a^b f(x, y) dx$, $y \in A$, se numește **convergentă punctual** pe A dacă există $F : A \rightarrow$

\mathbb{R} astfel încât $\lim_{b' \nearrow b} \int_a^{b'} f(x, y) dx = F(y)$, $y \in A$.

jj) Spunem că integrala $\int_a^b f(x, y) dx$ este **convergentă uniform** pe A , dacă $\lim_{b' \nearrow b} \int_a^{b'} f(x, y) dx = F(y)$ există uniform în raport cu $y \in A$.

Utilizând acum, simultan, conceptele introduse de Definițiile 12.22 și 12.27, se pot formula, în anumite condiții, rezultate de transfer de proprietate și pentru astfel de integrale (improprii și cu parametri).

Propoziția 12.28 (transferul de derivabilitate de la integrand la integrala improprie cu parametri)

Fie $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$, $[c, d] = A \subseteq \mathbb{R}$, $f : [a, b] \times [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ și integrala improprie cu parametru $\int_a^{b-0} f(x, y) dx$, unde $y \in A$. De asemenea, fie satisfăcute următoarele ipoteze:

1) Integrala improprie $\int_a^b f(x, y) dx$ converge punctual la o funcție $F(y)$, pentru $y \in A$;

2) Funcția f admite derivată parțială în raport cu y , $\frac{\partial f}{\partial y}$, pe A ;

3) Funcțiile f și $\frac{\partial f}{\partial y}$ sunt continue pe $[a, b] \times [c, d]$;

4) Integrala improprie $\int_a^{b-0} \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) dx$ converge uniform în raport cu $y \in A$.

Atunci funcția $F(y) = \int_a^b f(x, y) dx$ este derivabilă în orice punct $y \in [c, d]$ și $F'(y) = \int_a^{b-0} \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) dx, \forall y \in A$.

Exemple remarcabile de integrale improprii cu parametri

În continuare, vom prezenta două exemple de integrale improprii cu parametri: *Funcția Gamma* și *Funcția Beta* (integralele (funcțiile) lui Euler).

Funcția Γ (Funcția Gamma)

Funcția Γ este definită prin:

$$\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx, \quad p \in \mathbb{R}_+^*.$$

Ea este bine definită (deci convergentă ca integrală improprie), pentru orice $p \in \mathbb{R}_+^*$, după cum rezultă imediat prin aplicarea criteriilor de convergență în β și în α (v. Teoremele 12.17 și 12.20).

Câteva proprietăți imediate ale funcției Γ sunt prezentate în cadrul următoarelor relații:

1. $\Gamma(p+1) = p\Gamma(p), \forall p > 0$;
2. $\Gamma(1) = 1$;
3. $\Gamma(n+1) = n!, \forall n \in \mathbb{N}$;
4. $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$;
5. $\Gamma(p)\Gamma(1-p) = \frac{\pi}{\sin(p\pi)}, \forall p \in (0, 1)$;
6. $\Gamma(p) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n!n^p}{p(p+1)(p+2)\cdots(p+n)}, \forall p > 0$;
7. $(\Gamma(p))^{-1} = pe^{\gamma p} \prod_{n=1}^{\infty} \left(1 + \frac{p}{n}\right) e^{-p/n}, \forall p > 0$ (Weierstrass), unde $\gamma = 0,5772\dots$ este constanta lui Euler.

Funcția B (Funcția Beta)

Funcția B este definită prin:

$$B(p, q) = \int_0^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx, \quad p > 0, q > 0.$$

Integrala improprie cu parametru, $B(p, q)$, este convergentă pentru orice $p > 0, q > 0$. Mai mult, satisface relațiile:

1. $B(p, q) = \int_0^{+\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q}} dt, \forall p, q > 0$;
2. $B(p, q) = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{2p-1} \theta \cos^{2q-1} \theta d\theta, \forall p, q > 0$;

3. $B(p, q) = B(q, p), \forall p, q > 0;$
4. $B(p, q) = \frac{\Gamma(p) \cdot \Gamma(q)}{\Gamma(p+q)}, \forall p, q > 0;$
5. $B(p, q+1) = \frac{q}{p+q} B(p, q) = \frac{q}{p} B(p+1, q), \forall p, q > 0;$
6. $B(p, q) = B(p+1, q) + B(p, q+1), \forall p, q > 0;$
7. $B(p, n+1) = \frac{n!}{p(p+1) \cdots (p+n)}, \forall p > 0, n \in \mathbb{N}.$

Bibliografie recomandată

1. Narcisa Apreutesei Dimitriu, Gabriela Apreutesei - *Introducere în teoria integrabilității*, Editura "Per-formantica", Iași, 2005.
2. Marina Gorunescu, Florin Gorunescu, Augustin Prodan - *Matematici superioare. Biostatistică și Informatică (Cap. 8)*, Editura Albastră, Cluj-Napoca, 2002.
3. Gh. Mocică - *Probleme de funcții speciale*, Editura Didactică și Pedagogică, București, 1988.
4. Horia Tudor - *Analiză matematică*, Editura Albastră, Cluj-Napoca, 2008.
5. M. Postolache, Ariana Pitea, Dragoș Cioroboiu - *Calcul integral*, Editura "Fair Partners", București, 2010.
6. Sever Angel Popescu - *Mathematical Analysis II. Integral Calculus*, Conspress, Bucharest, 2011.
7. Lee Larson - *Introduction to Real Analysis*, Univ of Louisville Publ., 2014.
8. Ph. B. Iaval - *Improper Integrals*, Kennesaw State University, 2015.
9. Marina Delgado, Téllez de Cepeda - *Calculus II, Unit 3: Integrals Depending on a Parameter*, Universidad Carlos III de Madrid, 2016.