#### Structuri de date - Curs 4

Conf. univ. dr. Cristian CIUREA Departamentul de Informatica si Cibernetica Economica Academia de Studii Economice Bucuresti

<u>cristian.ciurea@ie.ase.ro</u>

# Agenda

- Metode de regăsire
- Funcții de dispersie
- Tabele de dispersie

- Structurile de date trebuie să permită regăsirea rapidă a obiectelor utilizate, pentru prelucrare eficientă.
- Metode de regăsire:
  - căutare secvențială (în listă): durează proporțional cu numărul de elemente;
  - căutare binară (într-un vector): durează logaritmic, dar structura trebuie menținută sortată; pe ansamblu rezultă un efort similar dacă sunt multe inserări/ștergeri;
  - căutare în arbore binar. durează tot logaritmic, dar arborele trebuie menținut relativ echilibrat.

#### Operația de căutare a datelor:

- fiecare valoare din colecția de date are asociată o poziție unică în colecție;
- pe baza valorii căutate, se determină poziția acesteia în cadrul colecției de date.

- In cadrul vectorilor, asocierea dintre valoarea unei chei numerice întreagă și poziția acesteia în vector se realizează prin:
  - definirea unui vector cu număr de elemente egal cu valoarea maximă posibilă a cheii de căutare;
  - stabilirea unei valori neutilizate în cadrul problemei de rezolvat pentru a indica dacă elementul cu cheia căutată există.

Asocierea valoare cheie-poziție în VECTOR:

- numărul de elemente egal cu valoarea maximă a cheii de căutare;
- elementele există sau sunt șterse logic (valoare element din afara valorilor de cheie);
- căutare date în acces direct => MINIMIZARE timp de regăsire.

#### Dezavantaje:

- dimensiunea memoriei ocupate:
  - MEMORIE = maxim(valoare\_cheie\_căutare)\* dimensiune(element)
- valoare maximă foarte mare => spaţiu de memorie considerabil;
- nu se ţine cont de numărul real de elemente utilizate; cazul cel mai nefavorabil: număr foarte mic de elemente şi valoare mare a cheii maxime.
- tipul cheii de căutare: tip numeric trebuie să fie index în accesarea elementelor din vector.

#### Exemplu:

```
struct Student
{
    char nume[20];
    int varsta;
    char facultate[20];
    int nrMatricol;
}
```

- dacă valoarea maximă a nrMatricol este 55630, iar numărul real de studenţi este 1450, rezultă un spaţiu ocupat:
- MEMORIE=max(nrMatricol)\*dimensiune(Student) =55630\*48=2,54 MB

- Eliminarea dezavantajelor: tabele de dispersie (hash tables) – colecţii de date în care, pe baza unei funcţii hash, cheia de căutare este pusă în corespondenţă cu poziţia elementului în cadrul colecţiei).
- Tabela de dispersie:
  - structură de stocare și căutare;
  - cheia de căutare asociată cu poziția elementului în colecția de date prin funcția hash.

- Funcția de dispersie (hash) presupune găsirea unei funcții H() cu o valoare numerică unică pentru fiecare obiect considerat, într-un domeniu restrâns (utilizabil ca indice) => memorăm fiecare obiect x într-un tablou la indicele H(x).
- Tehnica se numeste dispersie (hashing), ceea ce înseamnă că obiectele sunt dispersate într-un tablou (hash table).

#### Avantaje ale utilizării tabelei de dispersie:

- utilizare mai eficientă a resursei memorie: nu se stochează elemente care nu sunt utilizate;
- funcţie hash cu un nivel de complexitate scăzut:
  - hash(X) = X modulo 1500
  - X aparţine [54130, 55630]
- implementarea de chei alfanumerice: se poate utiliza tip alfanumeric pentru cheia de căutare.

- Funcția *hash* translatează valoarea alfanumerică într-o valoare întreagă pozitivă;
- Funcţia hash pentru un string (în limbajul Java):
  - $\circ \ hash(S) = s[0] * 31^{n-1} + s[1] * 31^{n-2} + ... + s[n-2] * \\ 31 + s[n-1]$
  - s[i] codul ASCII;
  - n dimensiunea şirului de caractere
- Ex:hash("salut")=115\*31<sup>4</sup>+97\*31<sup>3</sup>+108\*31<sup>2</sup> +117\*31+116=10920217

- Valoarea obţinută este introdusă din nou într-o funcţie hash pentru a identifica poziţia corespondentă din colecţia de date.
- Proprietăți ale funcțiilor de dispersie (hash):
  - să fie rapid calculabile (pentru eficiență);
  - să aibă o distribuție de valori cât mai uniformă, pentru a minimiza probabilitatea de coliziune (valori egale pentru obiecte diferite).

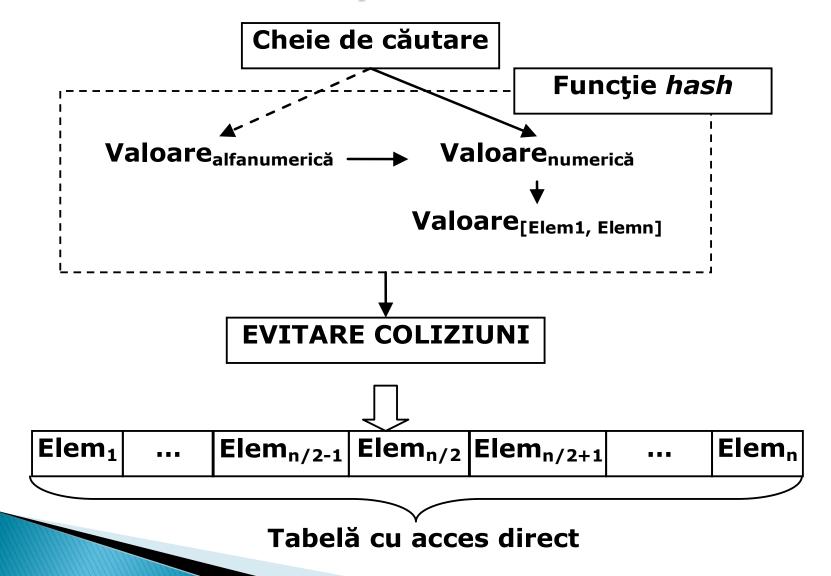
- În limbajele pur obiectuale (C# sau Java) se folosesc colecții, realizându-se distincția între vectori și colecții.
- Vectorii au dezavantajul că au dimensiune fixă, iar colecțiile sunt redimensionabile dinamic, ele alocându-se element cu element.
- Elementele unui vector sunt de un anumit tip, în timp ce elementele unei colecții sunt de tip generic "object"; rezultă că o colecție poate conține elemente de orice tip.

Exemplu Java:

```
@Override
public int hashCode() {
     return 31*firstName.hashCode() + lastName.hashCode();
Hashtable<Integer,ArrayList<String>> ht = new
  Hashtable<Integer,ArrayList<String>>();
ht.put(2215,new ArrayList<String>());
ht.get(2215).add("Java");
ht.get(2215).add("C#");
ht.put(2320,new ArrayList<String>());
ht.get(2320).add("POO");
ht.get(2320).add("SDD");
System.out.println("La sala 2215:" + ht.get(2215));
vstem.out.println("La sala 2320:" + ht.get(2320));
```

Dezavantajul tabelelor de dispersie:

- prelucrarea suplimentară dată de funcţia hash care poate avea în unele situaţii un nivel de complexitate ridicat;
- apariţia în cadrul tabelei a coliziunilor: două valori  $X_h$  şi  $Y_h$  conduc la  $hash(X_h) = hash(Y_h)$ ; evitarea coliziunilor se face prin operaţii suplimentare, precum: chaining, re-hashing, linear probing, quadratic probing şi overflow area.



În funcție de tipul valorii cu rol de cheie:

- chei numerice: tipuri fundamentale definite de limbajul de programare utilizat;
- chei alfanumerice: şiruri de caractere;
- chei compuse: mai multe atribute.

#### Funcţia *hash*:

- prelucrează cheia asociată fiecărei înregistrări;
- determină poziţia în cadrul tabelei de dispersie a elementului;
- nu există o funcție hash generală;
- alegerea funcției hash se face în funcție de caracteristicile mulțimii de valori chei.

Modele matematice ale funcției *hash*:

împărţire în modul: complexitate scăzută, uşurinţă de implementare; cheia de căutare este transformată într-o valoare numerică şi apoi transpusă în mulţimea [0; n-1], n - dimensiunea tabelei de dispersie:

```
pozitie_tabela = val_cheie % val_baza
```

pozitie\_tabela: valoarea *hash* obţinută

val\_cheie: valoare cheie numerică

val\_baza: dimensiunea tabelei de dispersie; numere prime apropiate de numărul total de înregistrări; caz general: (4\*i+3) cu i=0,1,2,3,...

Modele matematice ale functiei *hash* (continuare):

înmulţirea cu un număr real aleatoriu din [0;1) şi prelucrarea ulterioară a părţii zecimale cuprinsă în [0;1); înmulţirea rezultatului cu dimensiunea tabelei de dispersie n duce la obţinerea poziţiei elementului în [0; n-1];

```
val_hash=((val_cheie*random<sub>[0;1)</sub>)-[(val_cheie* random<sub>[0;1)</sub>)])*n
val_hash: valoare hash
val_cheie: valoare cheie de căutare
random<sub>[0;1)</sub>: număr aleatoriu din [0;1)
n: dimensiune tabelă
```

Modele matematice ale funcției *hash* (continuare):

prelucrarea codurilor ÁSCII ale caracterelor alfanumerice: pe baza primului caracter din cheie se definește relația:

```
val_hashs<sub>1</sub> = string_cheie[0] % 255
val_hashs<sub>1</sub>: valoarea hash
string_cheie: valoare cheie de căutare
```

- val\_hashs<sub>1</sub>: model cu un nivel de complexitate scăzut pentru gestiunea unei colectivități mici de elemente.
- modelul este ineficient deoarece generează multe coliziuni pentru șiruri diferite care încep cu acelaşi caracter.

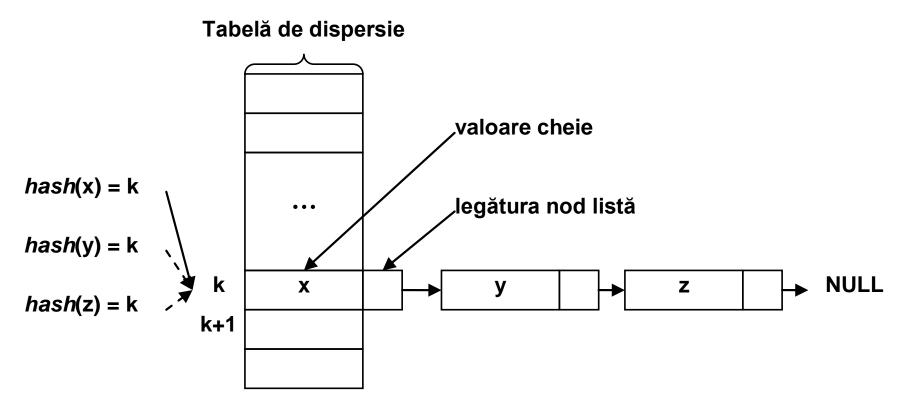
- Rafinarea modelului: preluarea mai multor caractere din şirul pentru care se determină valoarea hash (primul şi ultimul caracter):
- val\_hashs<sub>2</sub>=(string\_cheie[0]+ string\_cheie[lungime<sub>string\_cheie</sub>]) % n
- val\_hashs<sub>2</sub>: valoare hash
- string\_cheie: cheie de căutare
- lungime<sub>string\_cheie</sub>: dimensiune şir de caractere
- n: dimensiune tabelă de dispersie

- Pentru a nu reduce dimensiunea tabelei la maxim 255 elemente, se utilizează un număr prim, n, suficient de mare.
- Alte funcţii hash de prelucrare a cheilor alfanumerice analizează toate caracterele din şir:
- $\mathbf{val}_{\mathbf{hashs}_{3}} = \sum_{i=1}^{langune} ASCII(string\_cheie[i]) \% \mathbf{n}$

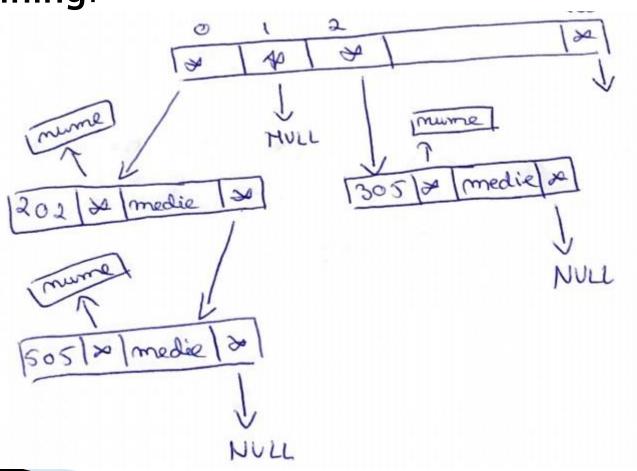
#### Evitarea coliziunilor:

- metode de regăsire a elementelor descrise de chei cu valori diferite, dar care conduc la valori hash identice;
- chaining, re-hashing, linear probing, quadratic probing, overflow area.

- implementrează lucrul cu liste;
- fiecare poziție din tabela de dispersie conține adresa unei liste de elemente cu valori hash egale;
- regăsirea unui element: determinarea poziţiei în cadrul tabelei prin calculul valorii hash şi parcurgerea secvenţială a listei ataşate poziţiei.

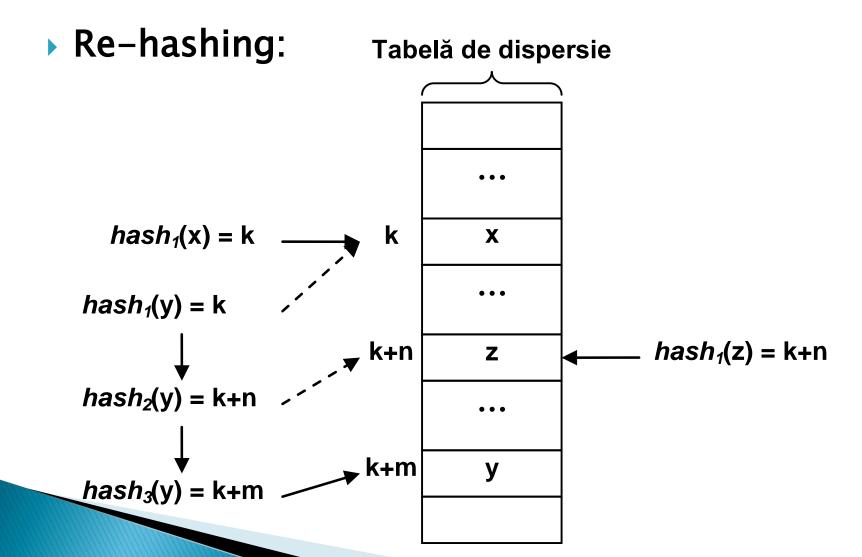


```
struct student
        int cod;
        char *nume;
        float medie;
};
struct nodLS
        student inf;
        nodLS *next;
};
struct hashT
        nodLS **vect;
        int size;
```



#### Re-hashing:

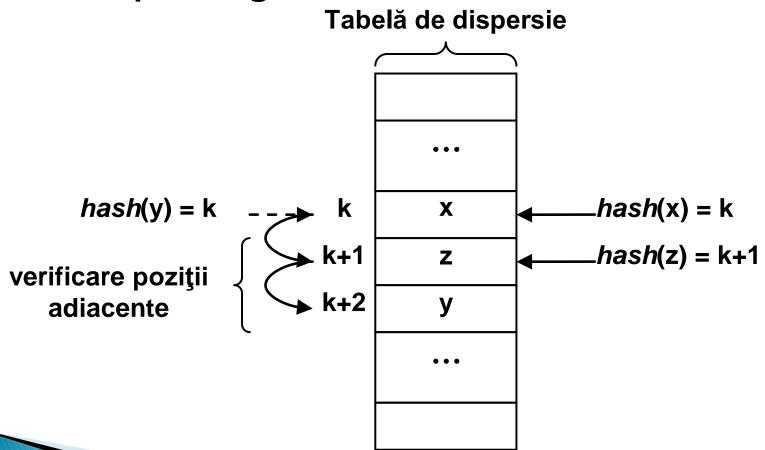
- aplicarea în cascadă a aceleiaşi funcţii hash sau a altui model dintr-o mulţime de funcţii, până când valoarea obţinută reprezintă o poziţie liberă din tabela de dispersie;
- la fiecare pas al procesului de căutare: valoarea cheii de căutare este introdusă întro listă de funcții *hash* până când se identifică elementul cu valoarea căutată sau nu mai există alte posibilități de a recalcula valoarea *hash*.



#### **Linear probing:**

- căutarea secvenţială a primei poziţii libere unde este inserat elementul nou (la stânga sau la dreapta coliziunii);
- la căutare: verificarea elementelor adiacente poziției indicate de valoarea hash;
- gruparea coliziunilor de acelaşi tip în aceeaşi zonă (cluster); rezultă creşterea probabilităţii de apariţie a coliziunilor pentru valorile *hash* adiacente.

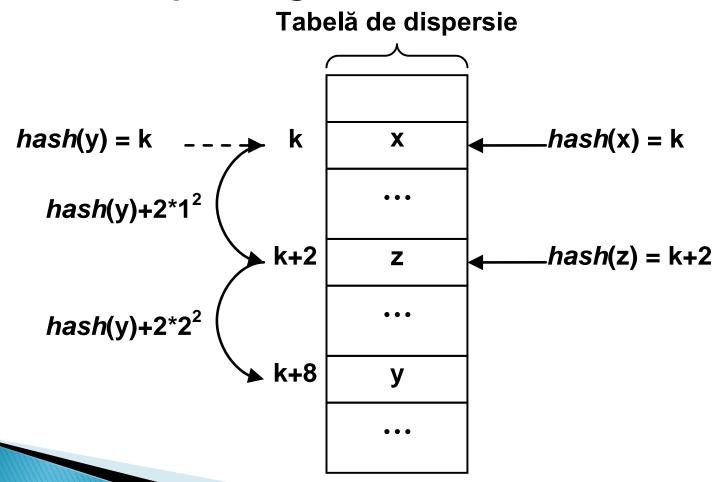
Linear probing:



#### **Quadratic probing:**

- evită crearea grupurilor de coliziuni prin utilizarea unui pas de regăsire a următoarei poziții libere diferită de 1; salturi în tabela de dispersie din două în două poziții sau din patru în patru;
- determinarea următoarei poziții de inserat:
  - poziţie = hash(X)+ c\*i²
  - poziție: noua poziție din tabelă pentru inserare sau căutare element
  - X: cheia asociată elementului
  - hash(X): poziția indicată de valoarea hash a elementului
  - c: valoare constantă {1, 2, 4}
  - i: număr operație re-hash sau număr de poziții verificate

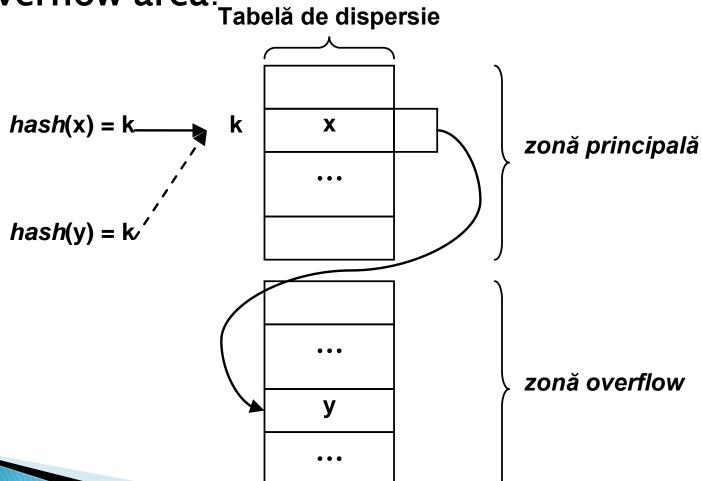
Quadratic probing:



#### Overflow area:

- împarte tabela de dispersie în:
  - zona primară: reţinerea elementelor iniţiale;
  - zona secundară alocată elementelor ce generează coliziuni;
- se utilizează un element al zonei secundare pentru a reţine noua valoare sau pentru a continua căutarea;
- accesul la zona secundară: prin pointer din zona primară;
- regăsire mai rapidă a informaţiilor decât metoda chaining.

Overflow area:



- Probabilitatea de apariţie a coliziunilor la inserare sau la căutare creşte proporţional cu gradul de utilizare a tabelei.
- Funcţiile *hash* cu un grad redus de complexitate nu conduc la rezultate unice pentru valori de intrare distincte.

- Cu cât tabela are un număr din ce în ce mai mic de poziții disponibile, cu atât creşte riscul de a avea elemente cu chei de căutare diferite, dar care se regăsesc pe poziții identice.
- Eficienţa operaţiei de căutare la un nivel acceptabil: grad de ocupare a tabelei de dispersie < 50% (ineficienţă a spaţiului, viteză de căutare mare).

# Bibliografie

- Ion Ivan, Marius Popa, Paul Pocatilu (coordonatori) - Structuri de date, Editura ASE, Bucureşti, 2008.
  - Cap. 17. Tabele de dispersie