Дифференциальные уравнения и динамические системы

Алешин Артем на основе лекций Пилюгина С. Ю. под редакцией @keba4ok

5 сентября 2021.

Содержание

Литература	3
Дифференциальные уравнения 1-го порядка, разрешенные относительно	
производной	3
Задача Коши	3
Единственность	3
	4
	4
Интегрируемые типы дифференциальных уравнений 1-го порядка	4
Интеграл	4
Дифференциальные уравнения с разделяющимися переменными	5
Замена переменных	6
Линейное дифференциальное уравнение первого порядка	7
	8
Дифференциальные уравнения первого порядка в симметричной форме	8
Уравнение в полных дифференциалах	9
Условие точности 1-формы	10
Интегрирующий множитель	10
Системы дифференциальных уравнений	11
Частные случаи	11
Векторная запись нормальных систем	12

Литература

- В. И. Арнольд Обыкновенные дифференциальные уравнения
- Ю. Н. Бибиков Общий курс дифференциальных уравнения
- С. Ю. Пилюгин Пространства динамических систем

Определение. Дифференциальное уравнение — уравнение от неизвествной фукции y(x), где $x \in \mathbb{R}$ — независимая переменная, вида

$$f(x,y,y',\ldots,y^{(n)})=0$$

Дифференциальные уравнения 1-го порядка, разрешенные относительно производной

Определение. Дифференциальное уравнение 1-го порядка, разрешенное относительно производной – уравнение вида $y'=f(x,y), f\in C(G)$, где G – область (открытое связное множество) в $\mathbb{R}^2_{x,y}$

Определение. $y:(a,b)\to\mathbb{R}$ – решение на (a,b), если

- у дифференцируема;
- $(x,(y(x)) \in G, x \in (a,b);$
- $y'(x) \equiv f(x,y(x))$ на (a,b).

Пример(ы).

- $y' = ky, k > 0, G = \mathbb{R}^2$;
- $\forall c \in \mathbb{R} \ y(x) = ce^{kx}$ решение на \mathbb{R} .

Определение. Интегральная кривая – график решения.

Задача Коши

Определение. y(x) – решение задачи Коши с начальным условем (x_0,y_0) , если

- y(x) решение дифференциального уравнения на (a,b);
- $y(x_0) = y_0$.

Единственность

Определение. (x_0,y_0) – *точка единственности* для задачи Коши, если $\forall y_1,y_2$ – решения $\exists (\alpha,\beta) \ni x_0 : y_1|_{(\alpha,\beta)} = y_2|_{(\alpha,\beta)}$.

Пример(ы).

$$y' = 3\sqrt[3]{y^2}$$

Если $(x_0,y_0)=0$, то возможны следующие решения:

 $y_1 = 0$

•

$$y_2 = \begin{cases} 0 & x \leqslant 0 \\ x^3 & x > 0 \end{cases}$$

•

$$y_3 = \begin{cases} x^3 & x \leqslant 0\\ 0 & x > 0 \end{cases}$$

Точка (0,0) не является точкой единственности, но при этом (1,1) уже будет точкой единственности

Поле направлений

Определение. Из уравнения y' = f(x,y) мы можем вычислить коэффициент наклона в каждой точке (x,y)

$$k = y'(x) = f(x,y)$$

Если в каждой точке (x,y) области G провести отрезок с угловым коэффициентом равным f(x,y), то получится *поле направлений*. Любая интегральная кривая в каждой своей точке касается соответствующего отрезка.

Основные теоремы

Теорема (*O существовании*). Если y' = f(x,y), $f \in C(G)$, то $\forall (x_0,y_0) \in G \exists$ решение задачи Коши с начальными данными (x_0,y_0) G называется областью существования.

Теорема (*O единственности*). Если $y' = f(x,y), f, \frac{\partial f}{\partial y} \in C(G), mo \ \forall (x_0,y_0) \in G \ \exists \ единственное решение задачи Коши с начальными данными <math>(x_0,y_0)$ G называется областью единственности.

Интегрируемые типы дифференциальных уравнений 1-го порядка

Пример(ы). y' = f(x) – из анализа знаем, что единнственным решение при данном условии (x_0, y_0) будет

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t)dt$$

Интеграл

Пусть $H \subset G$ – область

Определение. Функция $U \in C^1(H,\mathbb{R})$ называется *интегралом уравнения* y' = f(x,y) в H, если выполнены следующие условия:

- $\frac{\partial U}{\partial u} \neq 0$;
- если $y(x), x \in (a,b)$ решение с $(x,y(x)) \in H$, то U(x,y(x)) = const.

Теорема (Напоминание теоремы о неявной функции).

$$F: H \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, F \in C^1$$

Если

•

$$F(x_0, y_0) = 0$$

•

$$\left. \frac{\partial F}{\partial y} \right|_{(x_0, y_0)} \neq 0$$

тогда $\exists I, J$ – открытые интервалы $x_0 \in I, y_0 \in J, \exists z(x) \in C^1(I)$ такая, что

- $\bullet \ z(x_0) = y_0;$
- $F(x,y) = 0 \leftrightarrow y = z(x) \ npu \ (x,y) \in I \times J$.

Теорема (Об интеграле для дифференциальных уравнений первого порядка). Пусть U – интеграл y' = f(x,y) в $H \subset G$. Тогда $\forall (x_0,y_0) \in H \ \exists H_0 \subset H, H_0 = I \times J \ni (x_0,y_0)$ и $\exists y(x) \in C^1(I)$ такая что:

- ullet y(x) решение задачи Коши с начальными данными (x_0,y_0)
- $(x,y) \in H$ u $U(x,y) = U(x_0,y_0) \Rightarrow y = y(x)$

Доказательство. Фиксируем произвольную точку (x_0,y_0) . Рассмотрим $F(x,y) = U(x,y) - U(x_0,y_0)$. F удовлетворяет условию теоремы о неявной функции, так как $\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{\partial U}{\partial y} \neq 0$, поэтому существуют $I_0, J_0 I_0 \times J_0 \subset H$ и $\exists y(x) \in C^1(I_0), \ y(x_0) = y_0$. По теореме существования \exists решение z(x) задачи Коши с начальными условиями (x_0,y_0) на некотором промежутке $I \ni x_0$ такое что $(x,z(x)) \in I_0 \times J_0$. Тогда по определению интеграла $U(x,z(x)) = \text{const} \Rightarrow F(x,z(x)) = 0 \Rightarrow z(x) = y(x)$.

Дифференциальные уравнения с разделяющимися переменными

$$y' = m(x) \cdot n(y)$$

$$m \in C((a,b)), n \in C((\alpha, \beta))$$

$$G = (a,b) \times (\alpha, \beta)$$

- $y_0 \in (\alpha, \beta) n(y_0) = 0 \Rightarrow y \equiv y_0$ Проверяется подставнкой
- $I \subset (\alpha, \beta), n(y) \neq 0$ при $y \in I$ Подсказка: Рассмотрим $y(x) : (x, y(x)) \in (a, b) \times I$ и отличную от $0 \ y' = m(x)n(y)$, на n(y) можно поделить

$$\frac{y'}{n(y(x))} = m(x), \int_{x_0}^x \frac{y'(t)dt}{n(y(t))} = \int_{x_0}^x m(t)dt.$$

Замена z = y(t)

$$\int_{y(x_0)}^{y(x)} \frac{dz}{n(z)} = \int_{x_0}^{x} m(t)dt,$$

Обозначим за N(y) и M(x) некоторые первообразные $\frac{1}{n(y)}$ и m(x) соответственно

$$N(y(x)) - N(y(x_0)) = M(x) - M(x_0)$$

 $U(x,y) := N(y) - M(x).$

Если y(x) – решение, то $U(x,y(x)) = N(y(x_0)) - M(x_0)$

$$\frac{\partial U}{\partial y} = \frac{1}{n(y)} \neq 0.$$

Это была некоторая эвристика для того, чтобы найти формулу для интеграла.

Сформулируем некоторое утверждение, которое позволит нам проверять, является ли U интегралом.

Утверждение. (Критерий интеграла)

U – интеграл для уравнения $y' = f(x,y) \Longleftrightarrow$

•

$$\frac{\partial U}{\partial y} \neq 0$$

•

$$\frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial U}{\partial y} \cdot f \equiv 0$$

Доказательство. Если y(x) – решение, то U(x,y(x)) = const

$$\frac{dU}{dx} \equiv 0$$

$$\frac{d}{dx}U(x,y(x)) = \frac{\partial U}{\partial x}(x,y(x)) + \frac{\partial U}{\partial y} \cdot y'(x) = \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial U}{\partial y} \cdot f \equiv 0$$

Применяя это утверждение к нашему уравнению y' = m(x)n(y) и U = N(y) - M(x) имеем:

$$\frac{d}{dx}U = \frac{d}{dx}(N(y) - M(x)) = -m(x) + \frac{1}{n(y)} \cdot m(x)n(y) \equiv 0$$

$$\tag{1}$$

Замена переменных

Пример(ы). 1. y' = f(ax + by)

Новая независимая переменная – x

Новая искомая функция – v = ax + by

$$\frac{dv}{dx} = a + by' = a + bf(v)$$

2. y' = m(x)n(y), Пусть $n(y) \neq 0$

Новая переменная -x

Новая функция – v = N(y)

$$\frac{dv}{dx} = \frac{1}{n(u(x))} \cdot y'(x) = m(x)$$

Все сводится к уравнению, решение которого мы уже умеем находить

$$\frac{dv}{dx} = m(x)$$

Линейное дифференциальное уравнение первого порядка

$$y' = p(x)y + q(x), \ p,q \in C((a,b))$$

f(x,y) определена на $G=(a,b)\times \mathbb{R},\ f$ и $\frac{\partial f}{\partial y}$ непрерывны на G, поэтому G – область существования и единственности.

1. Для начала научимся решать *однородное линенйное уравнение* $(q \equiv 0)$

$$y' = p(x)y$$

Есть решение $y \equiv 0, x \in (a,b)$

Если y > 0, то

$$U = \int \frac{dy}{y} - \int p(x)dx = \log(y) - \int p(x)dx = \log(C)$$
$$y = ce^{\int p(x)dx}$$

Для y < 0 то же самое

2. Метод вариации произвольной переменной (Лагранж)

Воспользуемся заменой переменной:

Новая независимая переменная – x

Новая функция — v(x)

Будем искать решение y(x) в виде $y(x) = v(x)e^{\int p(x)dx}$

$$y' = v'e^{\int p(x)dx} + v \cdot p(x)e^{\int p(x)dx}$$

$$p(x)y + q(x) = p(x)v(x)e^{\int p(x)dx} + q(x)$$

$$v' \cdot e^{\int p(x)dx} = q(x)$$

$$v' = q(x) \cdot e^{-\int p(x)dx}$$

$$v = \int q(x)e^{-\int p(x)dx}dx$$

$$y = e^{\int p(x)dx} \left(\int q(x)e^{-\int p(x)dx}dx\right)$$

Заметим, что первообразная для p(x) берется одна и та же Для задачи Коши с начальным условием (x_0,y_0) имеем

$$y = e^{\int_{x_0}^x p(t)dt} \left(y_0 + \int_{x_0}^x q(s)e^{-\int_{x_0}^x p(t)dt} ds \right)$$

Уравнения, сводящиеся к линейным

Уравнение Бернулли $y' = p(x)y + q(x)y^m, m = \text{const}$

Исключения — m = 0, m = 1, так как тогда это будет обычное линейное уравнение

Если m > 0, то есть решение $y \equiv 0$

Если $y \neq 0$, то возпользуемся заменой переменных $v = y^{1-m}$

$$\frac{y'}{y^m} = p(x)y^{1-m} + q(x)$$
$$v' = (1-m)y'y^{-m}$$
$$\frac{v'}{(1-m)} = p(x)v + q(x)$$

Получилось линейное уравнение, которое мы уже умеем решать.

Уравнение Рикатти

$$y' = ay^2 + bx^\alpha, ab \neq 0$$

Бернулли показал, что при $\alpha=\frac{4k}{2k-1}, k\in\mathbb{Z}$ это уравнение имеет решения. Луивилль(1841) доказал, что если α – не число Бернулли и $\alpha\neq 2$, то уравнение Рикатти не интегрируемо.

Дифференциальные уравнения первого порядка в симметричной форме

Уравнение Пфаффа

$$m(x,y)dx + n(x,y)dy = 0$$

Определение. Дифференциальная 1-форма

$$F = m(x,y)dx + n(x,y)dy, m, n \in C^{1}(G), m^{2} + n^{2} \neq 0$$

Определение. Интегральная кривая дифференциальной формы F – гладкая кривая $\gamma(t)=$ $(\gamma_1(t), \gamma_2(t)), t \in (a,b)$

$$m(\gamma(t))\dot{\gamma}_1(t)+n(\gamma(t))\dot{\gamma}_2(t)=0$$
 на (a,b)

Примечание. Кривая называется гладкой, если \exists непрерывные $\dot{\gamma}_1, \dot{\gamma}_2$ и $(\dot{\gamma}_1, \dot{\gamma}_2) \neq 0$

Связь уравнения Пфаффа с обыкновенным дифференциальным уравнением

Пусть $\gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$ – интегральная кривая F

Выберем $t_0 \in (a,b)$, пусть $\dot{\gamma}_1(t_0) \neq 0$

Тогда $\exists (\alpha, \beta) \ni t_0 : \dot{\gamma}_1(t)|_{(\alpha, \beta)} \neq 0$

Положим $x = \gamma_1(t)$

Так как $\dot{\gamma}_1$ – непрерывна и не обращается в ноль на (α, β) , то существует обратная функция.

Тогда $x = \gamma_1(t) \Longleftrightarrow t = \gamma_1^{-1}(x)$

Положим $y = \gamma_2(\gamma_1^{-1})$

Дифференциальное уравнение для y:

$$\frac{dy}{dx} = \dot{\gamma}_2(t) \cdot \frac{d}{dx}(\gamma_1^{-1}(x)) = \frac{\dot{\gamma}_2(t)}{\dot{\gamma}_1(\gamma_1^{-1}(x))} = \frac{\dot{\gamma}_2(t)}{\dot{\gamma}_1(t)}$$

 γ была интегральной кривой формы F, то есть выполнялось равенство:

$$m(\gamma(t))\dot{\gamma}_1(t) + n(\gamma(t))\dot{\gamma}_2(t) = 0$$

Тогда понятно, что

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\dot{\gamma}_2(t)}{\dot{\gamma}_1(t)} = -\frac{m(\gamma(t))}{n(\gamma(t))} = -\frac{m(x,y)}{n(x,y)}$$

Мы получили, что если у нас есть интегральная кривая γ уравнения F=0, то в локальных координатах они решают уравнение $y' = \frac{m(x,y)}{n(x,y)}$ Значит интегральные кривые уравнения Пфаффа mdx + ndy = 0 локально совпадают

с интегральными кривыми уравнения $y' = \frac{m(x,y)}{n(x,y)}$

Верно и обратное: пусть y(x) – решение уравнения $y'=-\frac{m}{n}, n(x,y(x))\neq 0$

Как тогда получить из этого уравнения интегральную кривую уравнения Пфаффа?

Берем $\gamma_1(t) = x, \gamma_2(t) = y(x)$

$$\dot{\gamma}_1(t) = 1, \dot{\gamma}_2(t) = \frac{dy}{dt} = \frac{dy}{dx} = -\frac{m(x,y)}{n(x,y)} = -\frac{m(\gamma(t))}{n(\gamma(t))}$$

Мы получили интегральную кривую уравнения Пфаффа.

Вывод: F = mdx + ndy = 0 – запись совокупности двух обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\begin{bmatrix} \frac{dy}{dx} = -\frac{m}{n} \\ \frac{dx}{dy} = -\frac{n}{m} \end{bmatrix}$$

Уравнение в полных дифференциалах

Определение. Форма F – movная, если $\exists U \in C^2(\mathbb{R}^2_{x,y})$

$$F = \frac{\partial U}{\partial x} dx + \frac{\partial U}{\partial y} dy$$

Если F – точная, то F = 0 называется уравнением полных дифференциалов

Теорема. Если F – точная, то в окрестности произвольной точки $(x_0,y_0) \in G\ U$ – интеграл одного из уравнений:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{m}{n} unu \frac{dx}{dx} = -\frac{n}{m}$$

Доказательство. $(x_0,y_0) \in G$ можно считать, что $n(x_0,y_0) \neq 0$, тогда $n(x,y) \neq 0$ в некоторой окрестности

Рассмотрим уравнение $y' = -\frac{m}{n}$

Пусть y(x) – решение

$$\frac{d}{dx}U(x,y(x)) = \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial U}{\partial y}\frac{dy}{dx} = m + n \cdot (-\frac{m}{n}) \equiv 0$$
$$\frac{\partial U}{\partial y} = n \neq 0$$

Получаем, что U – интеграл

Условие точности 1-формы

$$U \in C^{2} \Rightarrow \frac{\partial U}{\partial x}, \frac{\partial U}{\partial y} \in C^{1}$$
$$\frac{\partial m}{\partial y} = \frac{\partial^{2} U}{\partial x \partial y}$$
$$\frac{\partial n}{\partial x} = \frac{\partial^{2} U}{\partial y \partial x}$$

Из курса матанализа знаем, что если производные непрерывны, то они совпадают

$$F$$
 точна $\Rightarrow \frac{\partial m}{\partial y} = \frac{\partial n}{\partial x}$

Утверждение.

$$G = (a,b) \times (\alpha,\beta)$$

Тогда из равенства частных производных m и n следует, что F – точна

Доказательство. Фиксируем $(x_0,y_0) \in G$

Xотим построить U

$$\frac{\partial U}{\partial x} = m, \frac{\partial U}{\partial y} = n$$

$$U = \int_{x_0}^x m(s,y) ds + \varphi(y)$$
 удовлетворяет первому уравнению

Нужно только найти φ

$$\frac{\partial U}{\partial y} = \int_{x_0}^{x} \frac{\partial m}{\partial y}(s, y) ds + \varphi'(y) =$$

$$= \int_{x_0}^{x} \frac{\partial n}{\partial x}(s, y) ds + \varphi'(y) = n(x, y) - n(x_0, y) + \varphi'(y)$$

Хотим

$$n(x,y) = n(x,y) - n(x_0,y) + \varphi'(y)$$

Тогда можно взять в качестве $\varphi(y) = \int_{y_0}^y n(x_0,t) dt$

$$U(x,y) = \int_{x_0}^{x} m(s,y)ds + \int_{y_0}^{y} n(x_0,t)dt$$

Примечание. Это утверждение верно не для любой области G, хотя верно, если G – звездчатое множество

Интегрирующий множитель

Определение. $\mu \in C^1, \mu \neq 0$ называется *интегрирующим множителем*, если μF – точная форма

Пример(ы). Уравнение с разделяющимися переменными:

$$m(x)n(y)dx + dy = 0$$

Интегрирующий множитель — $\frac{1}{n(y)}$

$$m(x)dx + \frac{1}{n(y)}dy = 0$$

$$\frac{\partial m}{\partial y} = 0 = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{n(y)} \right)$$

И как мы уже видели интегралом будет

$$U(x,y) = \int m(x)dx + \int \frac{1}{n(y)}dy$$

Системы дифференциальных уравнений

Отныне независимая переменная будет обозначаться t и искать мы будем функции x(t)

Определение. *Системы дифференциальных уравенний общего вида* (системы разрешимые относительно старших производных)

n и m_1,\ldots,m_n – фиксированные натуральные числа Для каждого $i=1,\ldots,n$ имеем уравнение

$$\frac{d^m x}{dt^m} = f_i(t, x_1, \dot{x}_1, \dots, \frac{d^{m_1 - 1}}{dt^{m_1 - 1}}, \dots, x_n, \dot{x}_n, \dots, \frac{d^{m_n - 1}}{dt^{m_n - 1}})$$

 $m=\sum m_i$ называется порядком системы

Частные случаи

• Нормальная система Ищем $x_1(t), \ldots, x_n(t)$, все $m_i = 1$

$$\dot{x}_i(t) = f_i(t, x_1, \dots, x_n)$$

ullet Дифференциальное уравнение порядка т x(t) – искомая функция

$$\frac{d^m x}{dt^m} = f(t, x, \dot{x}, \dots, \frac{d^{m-1} x}{dt^{m-1}})$$

Системы общего вида всегда сводятся к нормальным системам Покажем, что дифференциальное уравнение сводится к нормальной системе

$$\begin{cases} \dot{y}_1 = y_2 \\ \dot{y}_2 = y_3 \\ \vdots \\ \dot{y}_{m-1} = y_m \\ y_m = f(t, y_1, \dots, y_{m-1}) \end{cases} \iff \frac{d^m x}{dt^m} = f(t, x, \dot{x}, \dots, \frac{d^{m-1} x}{dt^{m-1}})$$

Если x решение уравнения, то очевидно, что $y_1 = x, y_2 = \dot{x}, \dots y_m = \frac{d^{m-1}x}{dt^{m-1}}$ решения системы и наоборот, если $y_1, y_2, \dots y_m$ решения системы, то $x = y_1$ решение уравнения.

Векторная запись нормальных систем

Сейчас мы введем некоторые обозначения и соглашения, с которыми будем работать в дальнейшем

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = f_1(t,x_1,\ldots,x_n) \\ \vdots \\ \dot{x}_n = f_n(t,x_1,\ldots,x_n) \end{cases}$$
 Вектор $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n, \ \dot{x} = \begin{pmatrix} \dot{x}_1 \\ \vdots \\ \dot{x}_n \end{pmatrix}$ Векторная функция $f(t,x) = \begin{pmatrix} f_1(t,x) \\ \vdots \\ f_n(t,x) \end{pmatrix}$

Тогда исходная система принимает вид

$$\dot{x} = f(t,x)$$

Для функции
$$f(t)$$
 под записью $\int f(t)dt$ будем подразумевать $\begin{pmatrix} \int f_1(t)dt \\ \vdots \\ \int f_n(t)dt \end{pmatrix}$

В качестве нормы на \mathbb{R}^n зафиксируем $||x|| = \max_{1 \le i \le n} |x_i|$

Определение. Для уравнения $\dot{x} = f(t,x), x \in \mathbb{R}^n \ (f \in C(G)G \subset \mathbb{R}^{n+1}_{t,x})$ функция $x:(a,b) \to \mathbb{R}^n$ называется решением, если

- $\exists \dot{x}$ на (a,b)
- $(t,x(t)) \in G$
- $\dot{x}(t) = f(t,x(t)), t \in (a,b)$

Определение. $x:(a,b)\to\mathbb{R}^n$ называется решением задачи Коши с начальным условием (t_0,x_0) , если

- x решение
- $x(t_0) = x_0$

Теорема. существования (Пеано)

 $f \in C(G) \Rightarrow \forall (t_0, x_0) \in G \exists$ решение задачи Коши

Доказательство.

Предметный указатель

```
Дифференциальная 1-форма, 8
Дифференциальное уравнение, 3
   1-го порядка, 3
Дифференциальное уравнение порядка m,
Интеграл уравнения, 4
Интегральная кривая, 3
Интегральная кривая дифференциальной
      формы, 8
Интегрирующий множитель, 10
Коэффициент наклона, 4
Метод вариации произвольной переменной,
Нормальная система, 11
Область
   единственности, 4
   существования, 4
Однородное линейное уравнени, 7
Поле направлений, 4
Порядок системы, 11
Решение дифференциального уравнения, 3,
Система дифференциальных уравнений об-
      щего вида, 11
Теорема
   об интеграле для дифференциальных
      уравнений первого порядка, 5
Точка единственности, 3
Точная форма, 9
Уравнение Бернулли, 8
Уравнение Пфаффа, 8
Уравнение Рикатти, 8
Уравнение полных дифференциалов, 9
Задача Коши, 3
```