

Ordenação: Heapsort

Algoritmos e Estruturas de Dados II

Introdução

- ▶ Possui o mesmo princípio de funcionamento da ordenação por seleção.
 - ▶ Selecione o menor item do vetor
 - ▶ Troque-o pelo item da primeira posição
 - ▶ Repita operação com os elementos restantes do vetor
- ▶ Implementação direta
 - ▶ Encontrar o menor elemento requer $n-1$ comparações
- ▶ Ideia:
 - ▶ Utilização de uma fila de prioridades implementada com um heap.

Fila de Prioridades

▶ Definição:

- ▶ Estrutura de dados composta de chaves, que suporta duas operações básicas: inserção de um novo item e remoção do item com a maior chave.
- ▶ A chave de cada item reflete a prioridade em que se deve tratar aquele item.

▶ Aplicações:

- ▶ Sistemas operacionais, sistema de memória (paginação).

Fila de Prioridades

▶ Operações

- ▶ Constrói a fila de prioridade com N itens
- ▶ Insere um novo item
- ▶ Retira o maior item
- ▶ Altera a prioridade de um item

Fila de Prioridades

► Representações

- Lista sequencial ordenada, não ordenada e heap.

	Constrói	Insere	Retira máximo
Lista ordenada	$O(N \log N)$	$O(N)$	$O(1)$
Lista não ordenada	$O(N)$	$O(1)$	$O(N)$
heaps	$O(N \log N)$	$O(\log N)$	$O(\log N)$

Fila de Prioridades

- ▶ Algoritmos de ordenação com fila de prioridades
 - ▶ Utiliza operação insere para adicionar todas as N chaves
 - ▶ Utiliza a operação retira máximo para receber uma lista na ordem reversa.

	Algoritmo
Lista ordenada	
Lista não ordenada	
heaps	

Fila de Prioridades

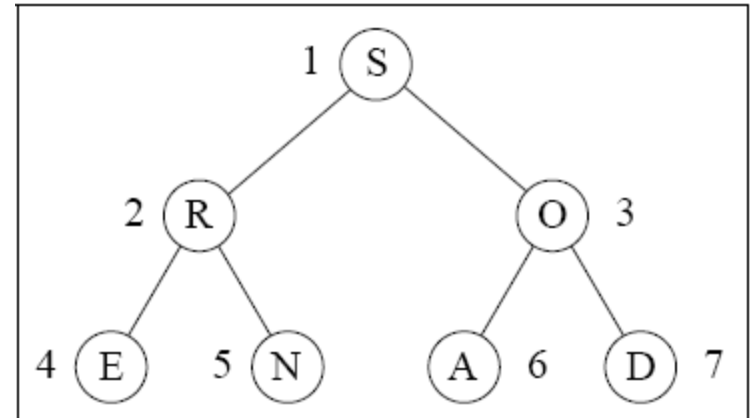
- ▶ Algoritmos de ordenação com fila de prioridades
 - ▶ Utiliza operação insere para adicionar todas as N chaves
 - ▶ Utiliza a operação retira máximo para receber uma lista na ordem reversa.

	Algoritmo
Lista ordenada	Inserção
Lista não ordenada	Seleção
heaps	Heapsort

Heap

- ▶ Representação vetorial $A[1], A[2], \dots, A[n]$
 - ▶ Será um heap se $A[i] \geq A[2i]$ e $A[i] \geq A[2i+1]$ para todo $i = 1, 2, 3, \dots, n/2$.
- ▶ Representação de árvore binária
 - ▶ Será um heap se cada nó for maior ou igual seus filhos.

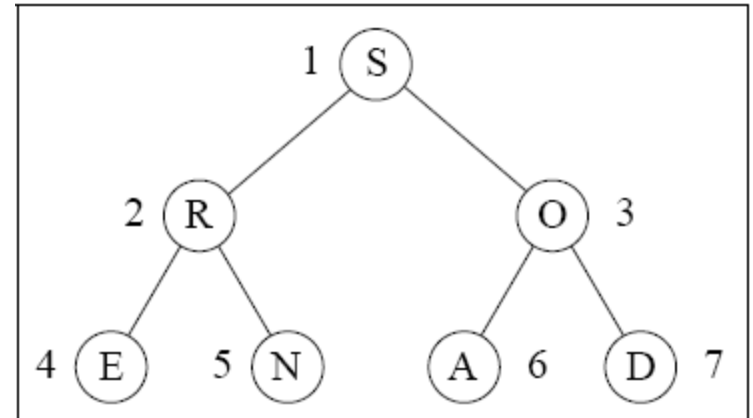
1	2	3	4	5	6	7
<hr/>						
<i>S</i>	<i>R</i>	<i>O</i>	<i>E</i>	<i>N</i>	<i>A</i>	<i>D</i>



Heap

- ▶ Representação vetorial para de árvore
 - ▶ Nós são numerados de 1 a n
 - ▶ O primeiro é chamado raiz
 - ▶ O nó $k/2$ é o pai do nó k , $1 < k \leq n$
 - ▶ Os nós $2k$ e $2k+1$ são filhos da esquerda e direita do nó k , para $1 \leq k \leq n/2$.

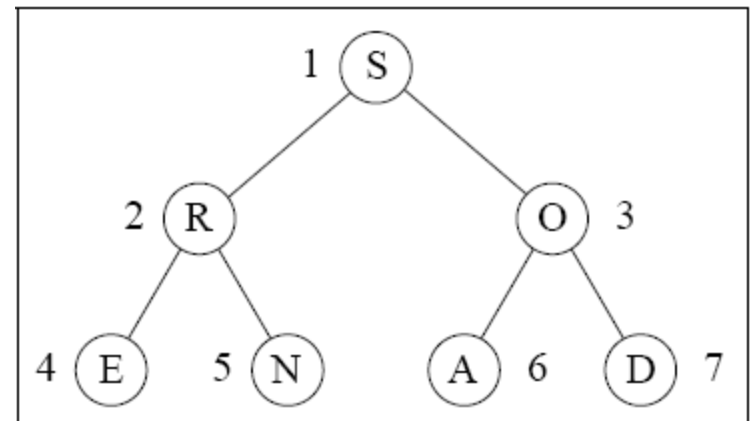
1	2	3	4	5	6	7
<hr/>						
<i>S</i>	<i>R</i>	<i>O</i>	<i>E</i>	<i>N</i>	<i>A</i>	<i>D</i>



Heap

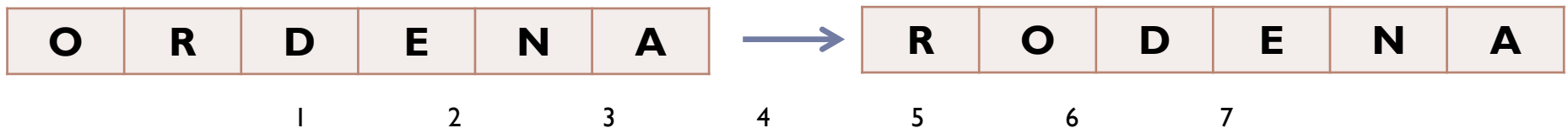
- ▶ Representação por meio de vetores é compacta
- ▶ Permite caminhar pelos nós da árvore facilmente
 - ▶ Filhos de um nó i estão nas posições $2i$ e $2i + 1$
 - ▶ O pai de um nó i está na posição $i/2$
 - ▶ A maior chave sempre está na posição 1

1	2	3	4	5	6	7
<hr/>						
<i>S</i>	<i>R</i>	<i>O</i>	<i>E</i>	<i>N</i>	<i>A</i>	<i>D</i>

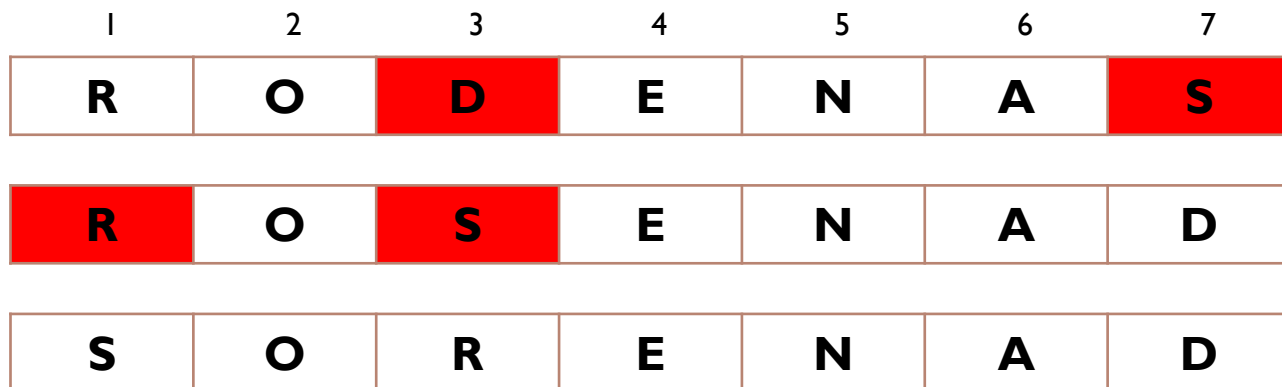


Heap – adição de elemento no fim

- ▶ Restauração da condição de heap (adição no fim)
 - ▶ Garantir que o valor da chave do pai é maior que dos filhos.



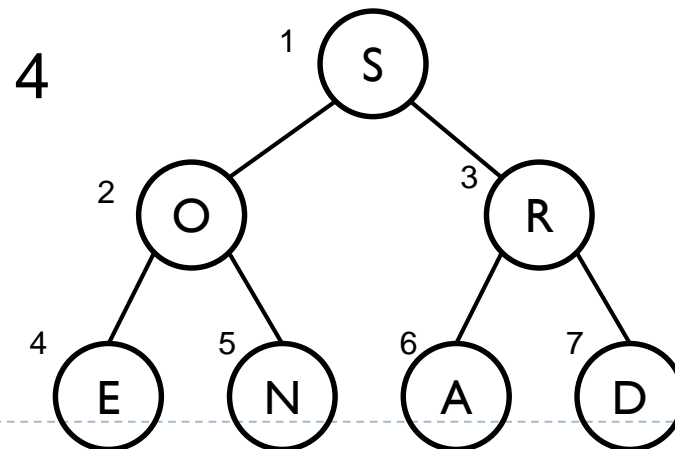
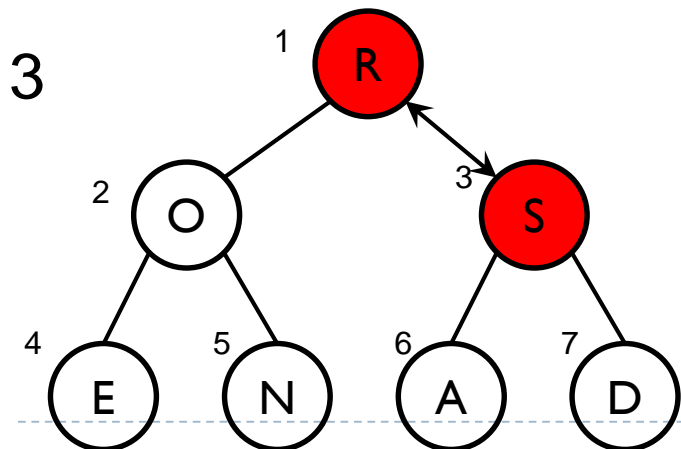
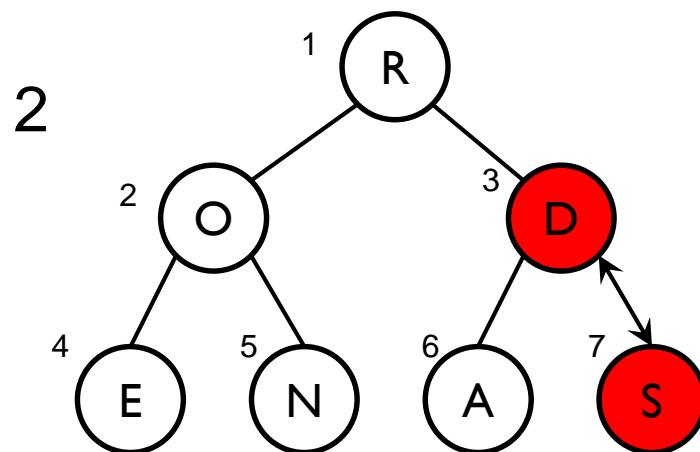
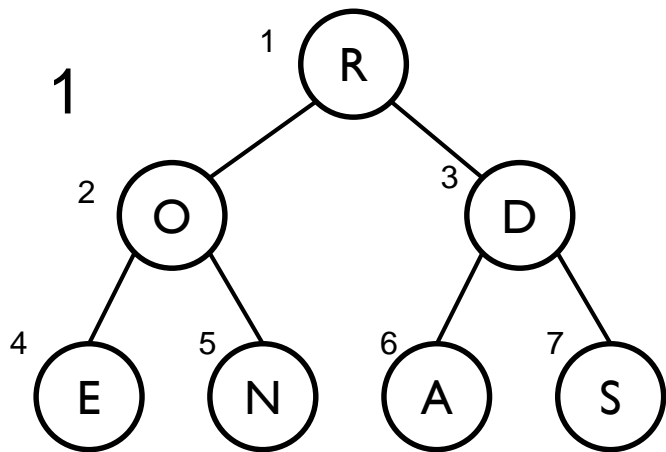
- ▶ Todos os elementos $A[2i]$ e $A[2i+1]$ são menores ou igual a $A[i]$.



Heap – adição de elemento no fim

► Restauração da condição de heap (árvore)

1	2	3	4	5	6	7
R	O	D	E	N	A	S

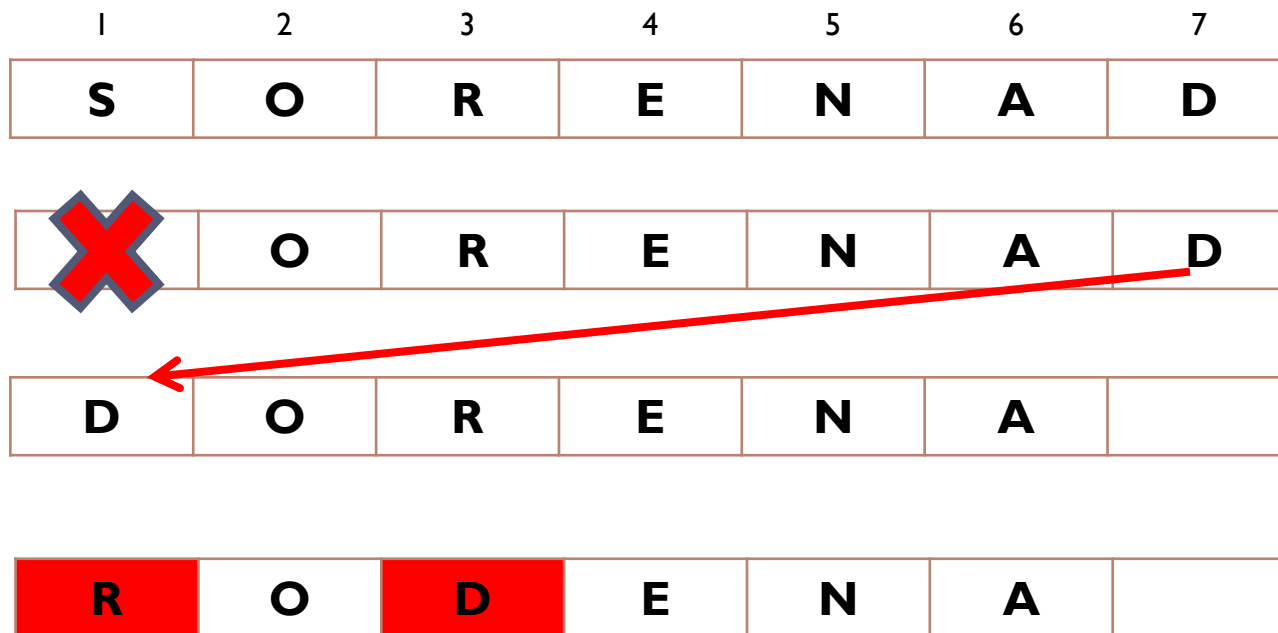


Heap – Refaz a condição de heap

```
void  RefazBaixoCima(Item A[], int k) {  
  
    /* se pai for menor que filho, troca */  
    while (k > 1 && A[k/2] < A[k]) {  
  
        Troca(A[k], A[k/2]);  
  
        /* vai para o pai e repete o processo */  
        k = k / 2;  
    }  
}
```

Heap – Remoção do maior elemento

- ▶ Restauração da condição de heap (remoção)
 - ▶ Garantir que o valor da chave do pai é maior que dos filhos.
Cima para baixo, restaurando o heap



Heap – Refaz a condição de heap

```
void RefazCimaBaixo(Item A[], int k, int Dir) {
    int j;

    while (2*k <= Dir) {
        j = 2*k;
        /* encontra maior filho */
        if (j < Dir && A[j] < A[j+1])
            j++;

        /* testa se pai é maior que filho */
        if (A[k] >= A[j])
            break;

        /* pai é menor que filho, troca posições */
        Troca(A[k], A[j]);
        k = j;
    }
}
```

Heap – Construção do heap

```
void Constroi(Item A[], int N) {  
    int Esq;  
  
    /* inicia na metade do vetor */  
    Esq = N / 2 + 1;  
  
    while (Esq > 1) {  
        Esq--;  
        RefazCimaBaixo(A, Esq, N);  
    }  
}
```


Heapsort

```
void Heapsort(Item A[], int n) {  
    int Esq, Dir;  
    Item x;  
  
    Constroi(A, n);    /* constroi o heap */  
  
    Esq = 1; Dir = n; /* assumindo elementos em A[1,...,n] */  
  
    /* ordena o vetor */  
    while (Dir > 1) {  
  
        Troca(A[1], A[Dir]);  
        Dir--;  
        RefazCimaBaixo(A, Esq, Dir);  
    }  
}
```

Heapsort – Análise

- ▶ O procedimento **RefazCimaBaixo** gasta cerca de $\log n$ operações no pior caso.
- ▶ Logo, o heapsort gasta um tempo proporcional a $O(n \log n)$, no pior caso.

Heapsort

- ▶ **Vantagens**

- ▶ $O(n \log n)$.

- ▶ **Desvantagens**

- ▶ Não é estável.