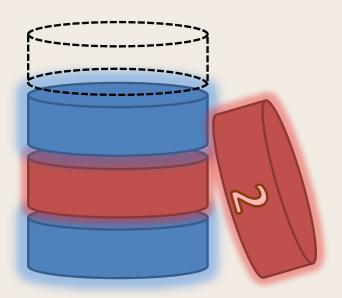
Evaluarea Operatorilor Relaționali 2



Condiții Join generale

- Egalități cu mai multe câmpuri (ex., *R.sid=S.sid* AND *R.rname=S.sname*):
 - Pentru *Index NL*, putem construi un index compus <*sid*, *sname*> (dacă S e tabela internă); sau se pot utiliza doi indecşi pe *sid* sau *sname*.
 - Pentru *Sort-Merge* și *Hash Join*, ordonarea/partiția se realizează pe combinația ambelor câmpuri.

Condiții Join generale

■ Inegalități (ex., *R.rname* < *S.sname*):

- Pentru *Index NL*, e necesar un B-arbore (clusterizat!).
 - •numărul de "potriviri" este de obicei mult mai mare decât în cazul egalităților.
- Hash Join, Sort Merge Join nu sunt aplicabile.
- *Block NL* este cea mai potrivită metodă în acest caz.

Statistici și cataloage

- *Catalogul* unei baze de date conține cel puțin următoarele informații despre tabele și indecși:
 - numărul de înregistrări (NTuples) și numărul de pagini (NPages) ale fiecărei tabele.
 - numărul de valori distincte ale cheilor de indexare (NKeys) și numărul de pagini (Npages) pentru fiecare index.
 - Înălțimea și valorile minime și maxime ale cheilor (Height /Low/High) pentru fiecare index cu structură de arbore.

Statistici și cataloage

- Cataloagele se actualizează periodic
 - Actualizarea la fiecare modificare e foarte costisitoare; dar fiind vorba (oricum) de aproximare acest lucru nu reprezintă un dezavantj considerabil.
- Uneori se stochează informații mai detaliate (ex. histograme ale valorilor unui câmp)

Estimarea dimensiunii și factorii de reducție

■ Fie interogarea:

SELECT attribute list FROM relation list WHERE $term_1$ AND ... AND $term_k$

- Numărul maxim de înregistrări din rezultat este produsul cardinalităților relațiilor din clauza FROM
- Factorul de reducție (FR) asociat fiecărui term reflectă impactul lui term în reducerea dimensiunii rezultatului. Cardinalitatea rezultatului = Nr maxim de înreg.* produsul tuturor FR.
 - ■Presupunem implicit că termenii sunt independenți!
 - *col=val* are FR: 1/NKeys(I), pentru indexul I pe *col*
 - col_1 = col_2 are FR: $1/MAX(NKeys(I_1), NKeys(I_2))$
 - \blacksquare col>val are FR: (High(I) val)/(High(I) Low(I))

Selecție simplă

■ Are forma $\sigma_{R.c\hat{a}mp\ OP\ val}$ (S)

- SELECT *
 FROM Students S
 WHERE S.sname < 'C%'
- Dimensiunea rezultatului aproximată de dimensiunea lui S * factor de reducție.
- Fără index, nesortat: trebuie scanată întreaga tabelă; costul este N (număr de pagini în S)
- Fără index, sortat : căutare binară pt. localizarea primei înregistrări ce satisface condiția cost=Log₂N
- Cu un index pentru atributul de selecție: Folosește indexul pentru determinarea înregistrărilor din rezultat, apoi returnează înregistrările corespunzătoare.

Utilizarea unui index pentru selecții

- Costul depinde de numărul de înregistrări returnate şi de clusterizare.
 - Costul găsirii înregistrărilor (de obicei mic) plus costul returnării înregistrărilor (poate fi mare fără clusterizare).
 - În exemplu, presupunând distribuirea uniformă a numelor, aprox. 10% dintre înregistrări este returnat (50 pagini, 4000 înregistrări). Cu un index clusterizat, costul e mai mic de 50 I/Os; dacă e neclusterizat, costul e până la 4000 I/Os!

Utilizarea unui index pentru selecții

- Rafinare importantă a indecșilor ne-clusterizați:
 - 1. Găsirea înregistrărilor.
 - 2. Sortarea acestora după rid (adresa/identificatorul fizic al înregistrărilor).
 - 3. Se citesc *rid* în ordine. Se asigură că fiecare pagină de date este adusă în memoria internă o singură dată.

Condiții de selecție generale

(day<8/9/94 AND grade=10) OR cid=5 OR sid=3

■ Fiecare condiție de selecție este prima dată convertită la *forma normală conjunctivă* (CNF):

(day<8/9/94 OR cid=5 OR sid=3) AND (grade=10 OR cid=5 OR sid=3)

- Vom discuta doar cazul fără OR-uri.
- Un index se <u>potriveşte</u> unei (conjuncții de) termeni dacă implică doar câmpuri dintr-un *prefix* al cheii de căutare.
 - Un index pe $\langle a, b, c \rangle$ se potriveşte cu a=5 AND b=3, dar nu şi b=3.

Abordări ale selecțiilor generale

- 1. Găsirea *celei mai selective căi de acces*, returnarea înregistrărilor folosind această cale și aplicarea tuturor termenilor ce nu au fost acoperiți de index:
 - Cea mai selectivă cale de acces: parcurgerea unui index sau a unei tabele ce necesită cele mai puține citiri/salvări de pagini de memorie.
 - Termenii care sunt acoperiți de index reduc numărul de înregistrări *returnate*; ceilalți termeni sunt folosiți pentru a invalida anumit înregistrări, dar nu afectează numărul de înregistrări/pagini citite.
 - Exemplu *day*<8/9/94 *AND cid*=5 *AND sid*=3. Se poate utiliza un index B-arbore pe *day*; apoi, *cid*=5 şi *sid*=3 trebuie verificate pentru fiecare înregistrare *returnată*. Similar, poate fi folosit un index pe <*cid*, *sid*>; trebuie apoi verificat *day*<8/9/94.

Abordări ale selecțiilor generale

- 2. (dacă sunt 2 sau mai mulți indecși):
 - Se obține lista de *rid* ale înregistrărilor folosind fiecare index.
 - Se intersectează listele de rid
 - Pe înregistrările obținute se aplică toți termenii rămași.
 - Fie day<8/9/94 AND cid=5 AND sid=3. Dacă e definit un index B arbore pe day şi un alt index pe sid, se pot obține codurile rid ale înregistrărilor ce satisfac day<8/9/94 folosind primul index, şi codurile rid ale înregistrărilor ce satisfac sid=3 folosind cel de-al doilea index. Aceste rezultate se vor intersecta şi se va verifica şi condiția cid=5.

Operatorul proiecție

■ Proiecția : $\pi_{cid, sid}$ Evaluations

SELECT DISTINCT
E.sid, E.cid
FROM Evaluations E

- ■Pentru implementarea proiecției
 - Se elimină câmpurile nedorite
 - Se elimină toate înregistrările duplicate
- Abordări:
 - Proiecție bazată pe sortare
 - Proiecție bazată pe funcție de dispersie

Proiecție bazată pe sortare

- Pas 1 Scanare E pentru a obține înregistrările având doar câmpurile dorite
 - Cost = N I/O pentru scanare E (N = număr de pagini din E) + T I/Os pentru salvarea tabelei temporare E' (T = număr de pagini din E')
- Pas 2 Sortează înregistrările folosind o combinație a câmpurilor ca și cheie de sortare
 - $Cost = O(Tlog_2 T)$
- Pas 3 Scanare rezultate sortate, se compară înregistrările adiacente și se elimină duplicările
 - Cost =T

Proiecție bazată pe sortare - îmbunătățire

- Modificare pas 0 al sortării externe pentru a elimina câmpurile nedorite. Se produc sub-şiruri inițiale sortate de lungime 2B pagini, având înregistrări de dimensiune mai mică decât înregistrările inițiale. (în funcție de numărul și dimensiunea câmpurilor eliminate)
- Modificare pas de interclasare pentru a elimina duplicatele. Numărul înregistrărilor rezultate este mai mic (Diferența depinde de numărul duplicatelor.)
- Cost: La pasul 0, se citeşte tabele inițială (dim. M), și este salvat temporar același număr de înregistrări de dimensiune mai mică. La pasul de interclasare rezultă mai puține înregistrări. Folosind *Evaluations*, cele 1000 pagini se reduc la 250 la pasul 0 dacă câmpurile rămase reprezintă 25 % din dimensiunea unei înregistrări

Proiecție bazată pe sortare - exemplu

- Proiecția tabelei *Evaluations*
- Proiecția bazată pe sortare
 - Pas 1:
 - Scanează Evaluations cu 1000 I/Os
 - Dacă o înregistrare din E' e 10 octeți, se vor salva în tabela temporară E' 250 pagini
 - Pas 2:
 - Având 20 pagini în *buffer*, se sortează E' în doi paşi la costul de 2*2*250 I/O
 - Pas 3:
 - 250 I/O cost la scanarea de găsirea a duplicatelor
 - Cost total: 2500 I/O

Proiecție bazată pe sortare - exemplu

- Varianta îmbunătățită a proiecției tabelei Evaluations
 - Pas 1:
 - Scanare Evaluations cu 1000 I/O
 - Salvează E' cu 250 I/O
 - Având 20 pagini în buffer, 250 pagini sunt salvate ca 7 subşiruri sortate, fiecare având 40 pagini
 - Se folosește varianta optimizată a sortării externe,
 - Pas 2:
 - Se citesc subșirurile sortate (250 I/O) și se interclasează
 - Cost total: 1500 I/O

Proiecție bazată pe funcție de dispersie

- Faza de partiționare: Se citeşte tabela R folosind o singură pagină de input. Pentru fiecare înregistrare se elimină câmpurile nedorite și se aplică o funcție de dispersie *h*1 pentru a stoca înregistrarea într-unul dintre cele B-1 pagini rămase.
 - Rezultatul e format din B-1 partiții. Evident 2 înregistrări din 2 partiții diferite sunt distincte.
- Faza de eliminare a duplicatelor: Pentru fiecare partiție se aplică o funcție de dispersie h2, (<>h1) pe toate câmpurile rămase, cu eliminarea duplicatelor.
 - Dacă partiția nu încape în memorie se va aplica algoritmul de proiecție, recursiv.

Proiecție bazată pe funcție de dispersie - Cost

- Partiționare
 - Citire E = N I/O
 - Salvare E' = T I/O

- Eliminarea duplicatelor
 - Citirea partițiilor = T I/Os
- \blacksquare Cost total = N + 2T I/Os
- Exemplu *Evaluations* = 1000 + 2*250 = 1500 I/Os

Discuție asupra proiecției

- Abordarea bazată pe sortare este standard; se aplică mai bine tabelelor cu dimensiune variabilă iar rezultatul este sortat.
- Dacă un index al relației conține toate câmpurile necesare în cheia de căutare, atunci tabela se poate scana folosind doar indexul(*index-only* scan)
 - Proiecția se aplică intrărilor indexului (dim. redusă!)
- Mai eficient este dacă un index al tabelei conține toate câmpurile necesare ca *prefix* al cheii de căutare:
 - Returnează intrările în ordine, renunțându-se la câmpurile nedorite și comparând înregistrările adiacente pentru determinare duplicărilor la o singură trecere.