

Inhaltsverzeichnis

1. Das Shortest Path Problem.....	1
1.1. Ziele.....	1
1.2. Fragestellung: Routenplanung.....	1
1.3. Definition: gerichteter Graph.....	2
1.4. Implementierung von Graphen.....	2
1.4.1. Adjazenzmatrix.....	2
1.4.2. Beispiel: ungewichteter Graph.....	2
1.4.3. Beispiel: gewichteter Graph.....	3
1.4.4. Aufgabe: Template Klasse Matrix.....	3
1.5. Floyd-Algo: Der kürzeste Weg zwischen 2 beliebigen Knoten.....	3
1.5.1. Grundidee.....	3
1.5.2. Beispiel.....	5
1.5.3. Verallgemeinerung.....	5
1.5.4. RDP-AUFGABE: FLOYD-WARSHALL-All-Pair-Shortest-Path.....	7

1. Das Shortest Path Problem

1.1. Ziele

- ☑ Algorithmen und Datenstrukturen kennen lernen.
- ☑ **Finde den kürzesten Pfad von A nach B.**

1.2. Fragestellung: Routenplanung

- Suche die kürzeste Fahrtzeit oder
- suche die geringsten Fahrkosten zwischen zwei Orten.



<http://fuzzy.cs.uni-magdeburg.de/studium/graph/txt/duvigneau.pdf>

1.3. Definition: gerichteter Graph

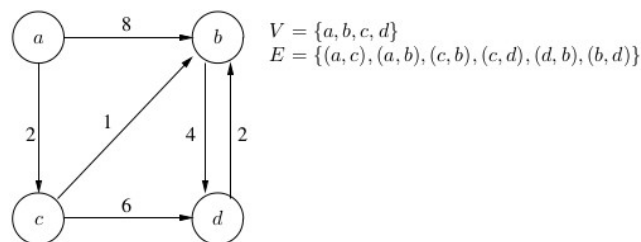
Ein **gerichteter Graph** $G=(V,E)$ ist die **Zusammensetzung**

- einer Menge **V von Knoten (Vertex)** und
- einer Menge von **Kanten (Edge)** mit $E \subset V \times V$

Beispiel:

- Die Knoten (engl. vertex, node) eines Graphen werden oft als Kreise dargestellt,
- die Kanten (engl. edge, arc) als gerichtete Pfeile zwischen den Knoten.

Wenn $(v,w) \in E$ dann nennen wir das eine Kante von v nach w.



1.4. Implementierung von Graphen

Zur Repräsentation von Graphen in Programmen gibt es im Wesentlichen zwei Möglichkeiten:

- **Adjazenzmatrizen** (Nachbarschaftsmatrizen) und
- **Adjazenzlisten** (Nachbarschaftslisten).

Die „richtige“ Wahl hängt von der Aufgabenstellung und davon ab, ob der Graph eher dichte oder dünne Kantenbelegung hat.

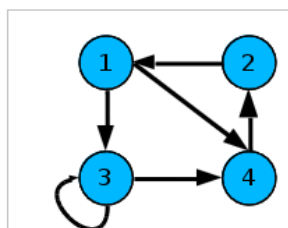
1.4.1. Adjazenzmatrix

Eine **Adjazenzmatrix** $A=(a_{i,j})$ eines Graphen $G=(V,E)$ mit $V=\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ ist eine (n,n) -Matrix mit den Elementen:

$$a_{i,j}=1, \quad \text{falls } (v_i, v_j) \in E$$

$$a_{i,j}=0, \quad \text{falls } (v_i, v_j) \notin E$$

1.4.2. Beispiel: ungewichteter Graph

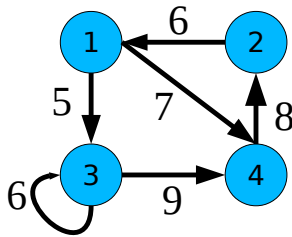


	1	2	3	4
1	0	0	1	1
2	1	0	0	0
3	0	0	1	1
4	0	1	0	0

1.4.3. Beispiel: gewichteter Graph

$$a_{i,j} = c(i,j), \quad \text{falls } (v_i, v_j) \in E \text{ mit } C: E \rightarrow \mathbb{R}$$

$$a_{i,j} = 0, \quad \text{falls } (v_i, v_j) \notin E$$



	1	2	3	4
1	0	0	5	7
2	6	0	0	0
3	0	0	6	9
4	0	8	0	0

Vor/Nachteile von Adjazenzmatrix :

- Platzbedarf = $O(|V|^2)$.
- Direkter Zugriff auf Kante (i, j) in konstanter Zeit möglich.
- Kein effizientes Verarbeiten der Nachbarn eines Knotens.
- Sinnvoll bei dicht besetzten Graphen.
- Sinnvoll bei Algorithmen, die wahlfreien Zugriff auf eine Kante benötigen.

1.4.4. Aufgabe: Template Klasse Matrix

Studiere die template Klasse Matrix.

1.5. Floyd-Algo: Der kürzeste Weg zwischen 2 beliebigen Knoten

https://www-m9.ma.tum.de/graph-algorithms/spp-floyd-warshall/index_de.html

Auch **All-Pair** shortest Path (**APSP**) genannt.

Berechne in einem Graphen den kürzesten Weg zwischen 2 Knoten.

Wir wollen hier ein auf **Adjazenzmatrix** basiertes **Verfahren von Floyd-Warshall** verwenden.

1.5.1. Grundidee

Man verwendet zunächst eine sog. Kostenmatrix C , die in den Zellen(=Kanten des Graphen) die Kosten (zB: Entfernung) speichert.

Es gilt:

1. $C[i,i]=0$
2. $C[i,j]=\infty$, falls keine Kante von i nach j existiert
3. $C[i,j]=\text{Kantengewicht von } (i,j)$, falls eine Kante von i nach j existiert
anders ausgedrückt:
 $C[i,j] = \text{len}(i,j)$

Wenn man

- 1 Kante des Graphen berücksichtigt (also nur einen Knoten weit geht), enthält die Kostenmatrix C bereits die kürzeste Entfernung von i nach j.

Wenn man

- 2 od. mehrere Kanten des Graphen berücksichtigen (also 2 od. mehrere Knoten weit geht),
muss man die kürzeste Entfernung aller Entfernungen der Art $C[i,k] + C[k,j]$ mit k ist die Anzahl der Knoten suchen.
Wir sagen: Suche den kürzesten Umweg zwischen i und j über alle k.

Wir brechnen also für die neue Kostenmatrix D (wir wollen sie Distanzmatrix nennen):
 $D[i,j] = \min_k (C[i,k] + C[k,j])$

Wenn man

- nun die Matrixmultiplikation betrachtet:
 $D = C \times C$

$$D[i,j] = \text{Summe}_k (C[i,k] * C[k,j]) \quad \text{mit } k = 1 \dots n$$

dann sieht man, dass man

- statt der Summe das **Minimum** und
 - statt des Produktes die **Addition** verwenden muss.
- Es gilt also (nach Floyd):

$$D[i,j] = \text{MIN}_k (C[i,k] + C[k,j]) \quad \text{mit } k = 1 \dots n$$

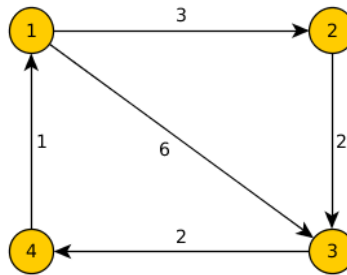
1.5.2. Beispiel

Gegeben sei:

C

	1	2	3	4
1	0	3	6	---
2	---	0	2	---
3	---	---	0	2
4	1	---	---	0

--- bedeutet unendlich



1. Wenn $k=1$ (also nur ein Knoten weit) folgt: $D = C$
2. Wenn $k=4$ (also alle 4 Knoten berücksichtigt werden)

Man sieht aus dem Graphen: Die kürzeste Entfernung (1,3) ist 5.
Nämlich über den Umweg Knoten 2.

Der Algorithmus: Berechne das Minimum aller Umwege k ($k=1,2,3,4$):

Für die Zelle (1,3) also den kürzesten Weg von Knoten 1 zu Knoten 3:

$$D[1,3] = \text{MIN} \{ (C[1,1] + C[1,3]), (C[1,2] + C[2,3]), (C[1,3] + C[3,3]), (C[1,4] + C[4,3]) \}$$

$$D[1,3] = \text{MIN} \{ (0 + 6), (3 + 2), (6 + 0), (--- + ---) \}$$

$$D[1,3] = \text{MIN} \{ (6), (5), (6), (---) \}$$

$$D[1,3] = 5$$

Die Zelle (1,3) erhält nun das Minimum 5

D

	1	2	3	4
1	0	3	5	---
2	---	0	2	---
3	---	---	0	2
4	1	---	---	0

1.5.3. Verallgemeinerung

Für einen Graph mit n Knoten berechnet man die kürzeste Entfernung zwischen jeweils allen Knoten durch:

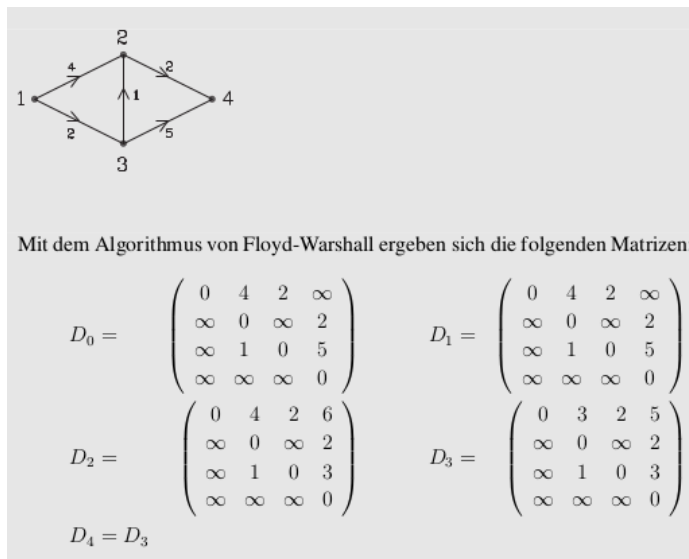
$$D = C^n$$

$$\text{also: } D = C \times C \times \dots \times C \quad (n \text{ mal})$$

Um auch die zugehörige Kantenfolge rekonstruieren zu können, wird parallel dazu eine Folge von $(n \times n)$ -Matrizen P_1, P_2, \dots, P_n aufgebaut, die an Position $P_k[i,j]$ den vorletzten Knoten auf dem kürzesten Weg von i nach j notiert, der nur über die Zwischenknoten $1, 2, \dots, k-1$ läuft.

Anmerkungen zur Implementierung:

Den Ortsnamen werden Indizes (beginnend bei 0) zugeordnet.



Hier der Algorithmus in Java notiert:

```

/***** Floyd.java *****/

/** berechnet alle kuerzesten Wege und ihre Kosten mit Algorithmus von Floyd */
/** der Graph darf keine Kreise mit negativen Kosten haben */

public class Floyd {

    public static void floyd (int n,          // Dimension der Matrix
                              double [][] c,  // Adjazenzmatrix mit Kosten
                              double [][] d,  // errechnete Distanzmatrix
                              int    [][] p) { // errechnete Wegematrix

        int i, j, k;                          // Laufvariablen
        for (i=0; i < n; i++) {                // fuer jede Zeile
            for (j=0; j < n; j++) {            // fuer jede Spalte
                d[i][j] = c[i][j];             // initialisiere mit Kantenkosten
                p[i][j] = i;                   // vorletzter Knoten
            }                                  // vorhanden ist nun D hoch -1
        }

        for (k=0; k < n; k++) {                // fuer jede Knotenobergrenze
            for (i=0; i < n; i++) {            // fuer jede Zeile
                for (j=0; j < n; j++) {        // fuer jede Spalte
                    if (d[i][k] + d[k][j] < d[i][j]) { // falls Verkuerzung moeglich
                        d[i][j] = d[i][k] + d[k][j]; // notiere Verkuerzung
                        p[i][j] = p[k][j];          // notiere vorletzten Knoten
                    }                               // vorhanden ist nun D hoch k
                }
            }
        }
    }
}

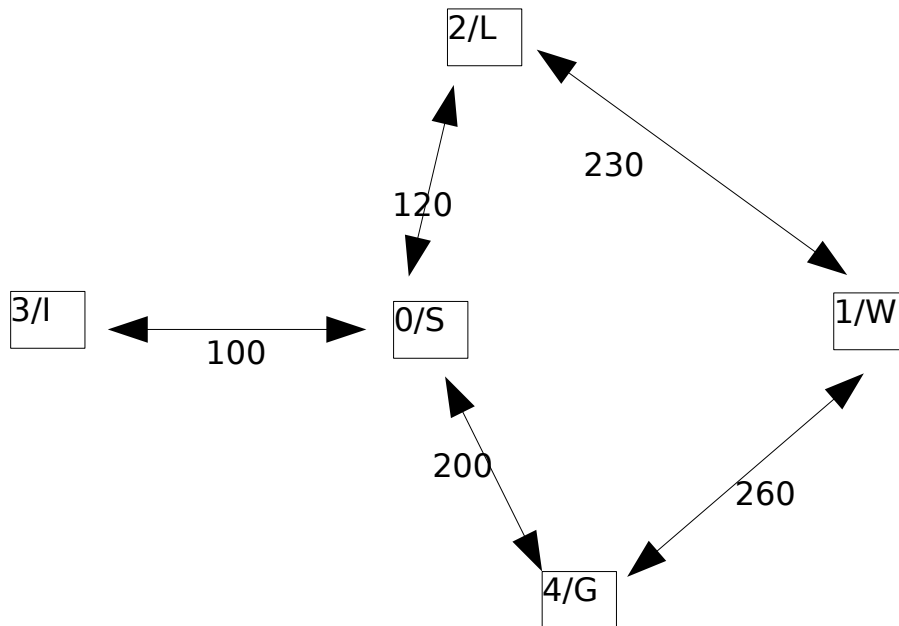
```

1.5.4. RDP-AUFGABE: FLOYD-WARSHALL-All-Pair-Shortest-Path

- Gegeben: Template Klasse: Matrix
- Gegeben: Skriptum: Floyd-Warshall all pair shortest path
- Gegeben: net.h (s.u.)
- Gegeben: main.cpp (s.u.)
- **GESUCHT: net.cpp**

- Gegeben: Folgendes Netz

- 0(Salzburg) <-> 2(Linz) : 120
- 0(Salzburg) <-> 3(Innsbruck) : 100
- 0(Salzburg) <-> 4(Graz) : 200
- 2(Linz) <-> 1(Wien) : 230
- 4(Graz) <-> 1(Wien) : 260



- Folgende Ausgabe muss generiert werden, wenn der kürzeste Weg von Innsbruck nach Wien gesucht wird.

Kürzeste Verbindung: von (3/I) nach (1/W): 450

Route:

(3/I) nach (0/S): 100

(0/S) nach (2/L): 120

(2/L) nach (1/W): 230